

# MATRIX® PRO GS

## NAUDOTOJO INSTRUKCIJA

Programinės įrangos versija: 4.33

**MATRIX® PRO 840GS**



**MATRIX® PRO 570GS**

**TeeJet®**  
TECHNOLOGIES

A Subsidiary of  Spraying Systems Co.®

## 1. Maitinimo įjungimas





Norėdami įjungti pultą, paspauskite MAITINIMO mygtuką .

## 2. Pradinis ekranas


Pasibaigus įsijungimo procedūrai įsijungs Pradinis ekranas, kuriame galima pradėti naują užduotį arba tęsti esamą.

## Nr. 3 Eiti į įrenginio sąranką

1. Paspauskite apatinį mygtuką ĮRENGINIO SĄRANKA .


Pirmiausia atsiras Konfigūracijos  parinktys. Šoniniais mygtukais galima rinktis Duomenų valdymo , Pulto nuostatų  ir Įrankių  funkcijas.

### Kultūrinė sąranka

1. Paspauskite šoninį mygtuką PULTAS .
2. Paspauskite **Kultūrinis**.


Kultūrinė sąranka skirta vienetų, kalbos ir laiko juostos nuostatoms konfigūruoti.

### GNSS imtuvo sąranka

1. Paspauskite šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **GNSS imtuvo konfigūracija**.


GNSS imtuvo konfigūracija naudojama GNSS tipui, GNSS prievadui, GNSS duomenų perdavimo spartai ir PRN konfigūruoti, taip pat GNSS būsenos informacijai peržiūrėti.

### Padargo sąranka

1. Paspauskite šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **Padargas**.


Padargo sąranka skirta įvairioms nuostatoms, susijusioms su tiesiu režimu, barstytuvo režimu arba išskirstymo režimu, nustatyti. Nuostatos skirsis priklausomai nuo to, ar yra automatinio vairavimo, ar „BoomPilot“ sistema.

### Atvaizdavimo vietos sąranka

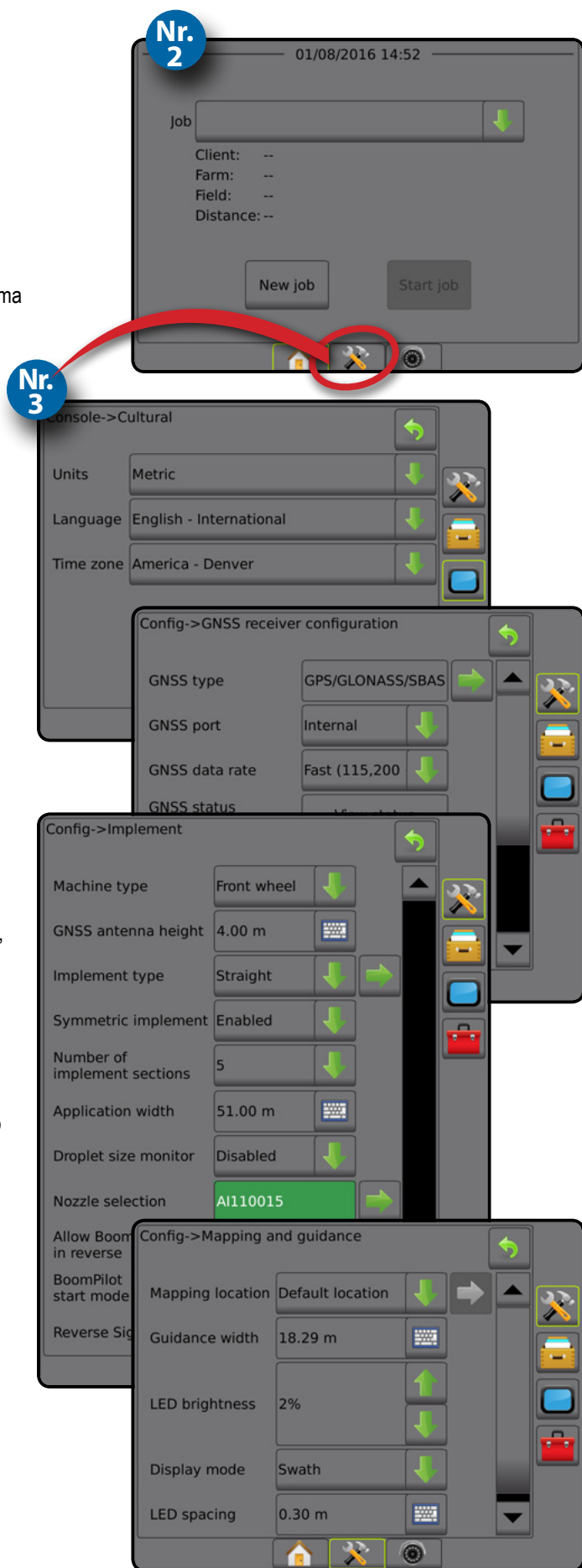
1. Paspauskite šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **Atvaizdavimas ir valdymas**.

Atvaizdavimo vieta nusako vietą, kurioje vyks ribos ir daugiakampio atvaizdavimas.


### Automatinio vairavimo sąranka

1. Paspauskite šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **Automatinis vairavimas**.

Kai sumontuotas Vairavimo valdymo modulis („SCM“ arba „SCM Pro“), galimos rankinio / automatinio vairavimo parinktys. Išsamios sąrankos instrukcijos pateiktos konkrečios jūsų automatinio vairavimo įrangos vadove.



## Nr. 4 Pradėti naują užduotį

1. Paspauskite PRADŽIOS apatinį skirtuką .
2. Paspauskite **Nauja užduotis**.





Norėdami pakeisti paprastą režimą į išplėstinį ir atvirkščiai, Sistemos sąrankoje eikite į Duomenys → Parinkty → Užduočių režimas.

### Paprastas arba išplėstinis režimas

Norėdami pakeisti paprastą režimą į išplėstinį ir atvirkščiai, žr. konfigūracijos skiltį, esančią Duomenys → Parinkty.

- ▶ Paprastas režimas – vienu metu galima tik viena užduotis. Pradiniame ekrane rodomas tik apribotas plotas ir padengti plotai. Į Ataskaitas galima įrašyti tik esamą užduotį. Naudoti su „Fieldware Link“ negalima.
- ▶ Išplėstinis režimas – vienu metu galima matyti daugiau kaip vieną užduotį. Pradiniame ekrane rodomi klientų, ūkių, laukų ir užduočių pavadinimai; apriboti ir padengti plotai; apdorojimo laikas ir atstumas nuo pasirinktos užduoties. Naudojantis funkcijomis Duomenys → Ataskaitos, visi į atmintį įrašyti užduočių profiliai gali būti eksportuoti į USB laikmeną PDF, SHP arba KML failų formatais.

## Nr. 5 Eiti į Valdymo ekraną


1. Paspauskite TRANSPORTO PRIEMONĖS RODINIO VALDYMO mygtuką , LAUKO RODINIO VALDYMO mygtuką  arba „REALVIEW“ VALDYMO mygtuką .
2. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ mygtuką , kad pamatytumėte navigacijos parinktis.

### Pasirinkite valdymo režimą


- ▶ Tiesi AB 
- ▶ Lenkta AB 
- ▶ Apskritimo formos 
- ▶ Paskutinė praeiga 
- ▶ Kita eilė 
- ▶ Adaptyvi kreivė 

### Pažymėkite A ir B taškus




Taip nustatysite AB gairę.

3. Norėdami pamatyti ribas ir daugiakampio parinktis, paspauskite RIBOS IR DAUGIAKAMPIO PARINKČIŲ mygtuką .

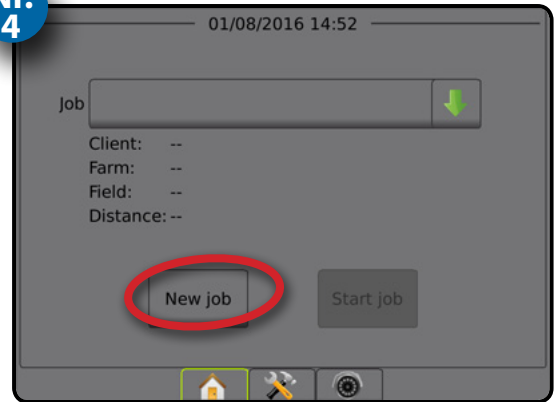
### Sukurkite Apdorojimo ribą

Bet kuriame valdymo ekrane esančiu Ribų ir daugiakampių parinkčių skirtuku  parodoma išorinė riba, vidinė riba ir daugiakampių parinkty.

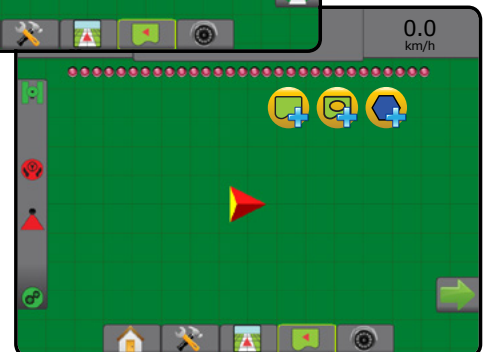
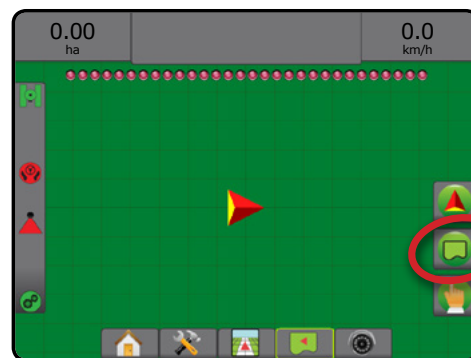
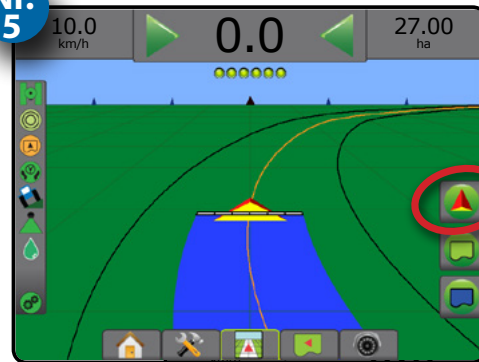
Apdorojimo ribos apibrėžia darbo plotus, kurie apdoroti produktu arba juo neapdoroti, naudojant ASC arba „BoomPilot“.

- Išorinė riba  – apibrėžia darbo plotą, kuris bus apdorotas naudojant ASC arba „BoomPilot“
- Vidinė riba  – apibrėžia darbo plotą, kuris NEBUS apdorotas naudojant ASC arba „BoomPilot“
- Daugiakampis  – nustato atvaizdavimo plotą

Nr. 4



Nr. 5



## Turinys

IVADAS	<b>SVARBI SAUGOS INFORMACIJA</b>	<b>X</b>
	<b>BENDRIEJI ĮSPĖJIMAI IR PATARIMAI</b>	<b>X</b>
	<b>1 SKYRIUS. ĮVADAS</b>	<b>1</b>
	Galimi produkto naujoviniai.....	1
	<b>SISTEMOS KOMPONENTAI</b>	<b>1</b>
	Pultas „Matrix Pro 570GS“ .....	1
	Pultas „Matrix Pro 840GS“ .....	2
	Mygtukai .....	2
	Papildoma informacija.....	2
	Įjunkite ir pradėkite judėti naudodami rankinį / automatinį vairavimą.....	3
	Kamera „RealView®“ .....	3
	<b>KONFIGŪRACIJOS</b>	<b>3</b>
	<b>PAGRINDINĖS EKRANO FUNKCIJOS</b>	<b>3</b>
	Apatiniai mygtukai .....	3
	Vykdant užduotį negalimos parinktys .....	3
	Pulto ekrano spalvos .....	4
	Paprastas arba išplėstinis režimas .....	4
	Įspėjimai ir informaciniai pranešimai .....	5
	Sąrankos parinkčių informacija .....	5
	Išskleidžiamųjų meniu parinktys .....	5
	Slenkamieji ekranai .....	5
	Įvesties klaviatūra ekranas .....	6
	Kitas puslapis .....	6
	Žymimieji langeliai .....	6
	<b>2 SKYRIUS. UŽDUOTYS / PRADINIS EKRANAS</b>	<b>7</b>
	Paprastas režimas .....	7
	Išplėstinis režimas .....	7
	<b>PAPRASTAS REŽIMAS</b>	<b>8</b>
	Nauja užduotis .....	8
	Tęsti užduotį .....	8
	Užverti užduotį .....	8
	<b>IŠPLĖSTINIS REŽIMAS</b>	<b>8</b>
	Nauja užduotis .....	8
	Pradėti užduotį .....	8
	Atstumas .....	8
	Užverti užduotį .....	8
	<b>3 SKYRIUS. VAIZDO ĮRAŠO PERŽIŪRA VISO EKRANO REŽIMU</b>	<b>9</b>
	Kameros momentinė nuotrauka .....	10
	VSM kameros parinktys .....	10

## 4 SKYRIUS. SISTEMOS SĄRANKA

11

### APŽVALGA

11



### KONFIGŪRACIJA

12

Padargas.....	13
<i>Padargo tipas</i> .....	13
Vienos sekcijos sąranka .....	13
Keleto sekcijų su SDM / SFM sąranka .....	14
Lašelių dydžio monitorius .....	15
Purkštuko pasirinkimas .....	15
Atbulinės eigos jutimo parinktys .....	16
Atvaizdavimas ir valdymas [šviesos juosta].....	16
Atvaizdavimas ir valdymas [tik pultas] .....	16
Atvaizdavimas ir valdymas naudojant išorinę šviesos juostą.....	17
Naudotojo įvedama atvaizdavimo vieta.....	18
GNSS imtuvo konfigūracija .....	19
PRN nerodomas .....	19
Vaizdo įrašas .....	19
Vaizdo įrašo sąranka negalima .....	20
Jutikliai.....	20
<i>Jutikliai negalimi</i> .....	20
Įvesties / išvesties modulio slėgio jutiklis .....	21
Lašelių dydžio monitorius .....	21
Produktas.....	21
Trečiosios šalies normos valdymas.....	22
Automatinis vairavimas.....	22
<i>Rankinis / automatinis vairavimas negalimas</i> .....	22
„FieldPilot“ [naudojant SCM].....	23
„FieldPilot Pro“ / „UniPilot Pro“ [naudojant „SCM Pro“].....	23
Aktyvi transporto priemonė .....	24
Pakreipimo pataisa.....	24
<i>Lauko lygis negalimas</i> .....	25
<i>Pokrypio pataisa negalima</i> .....	25



### DUOMENŲ VALDYMAS

25

Užduoties duomenys .....	26
<i>Užduoties duomenys negalimi</i> .....	26
Perkelti.....	26
Valdyti .....	27
Ataskaitos .....	28
Parinktys (Užduočių režimas) .....	29
Mašinos nuostatos .....	30
Perkelti.....	30
Valdyti .....	31
<i>Kopijuoti mašinos profilį</i> .....	31



### PULTAS

32

Apie.....	32
Ekranas .....	33
Kultūrinis.....	33
Garsumas.....	34

# MATRIX® Pro 570GS • MATRIX® Pro 840GS

Demonstracinis GNSS .....	34
Paleisti demonstracinį GNSS iš naujo.....	35
Funkcijos atrakinimas.....	35

 ĮRANKIAI .....	36
Įkelti programinę įrangą.....	36
Priedai .....	36

## 5 SKYRIUS. GNSS IMTUVO KONFIGŪRACIJA 38

GNSS imtuvo konfigūracija .....	38
GNSS tipas .....	39
GNSS prievadas .....	39
<i>Būtinieji išorinio imtuvo konfigūracijos reikalavimai</i> .....	40
GNSS duomenų perdavimo sparta .....	40
GNSS būsenos informacija.....	40
<i>GNSS būsenos informacija valdymo ekranuose</i> .....	41
<i>GGA reikalavimai</i> .....	41
Programa .....	41
PRN .....	41
<i>Kitas PRN</i> .....	42
<i>PRN nerodomas</i> .....	42
Rodyti GNSS padėties atnaujinimo mygtuką.....	42
GNSS žodynelis.....	43

## 6 SKYRIUS. PADARGO ŠARANKA 45

Kelių sekcijų išvesties moduliai.....	45
---------------------------------------	----

### PADARGO TIPAS 46

Sekcijų numeriai.....	46
Tiesiai .....	46
Viena sekcija.....	46
Kelios sekcijos .....	47
Barstytuvas – „TeeJet“ .....	48
Viena sekcija.....	48
Kelios sekcijos .....	49
Barstytuvas – OEM.....	50
Viena sekcija.....	50
Kelios sekcijos .....	51
Iškirstytas .....	52
Kelios sekcijos .....	52

### APDOROJIMO ARBA DARBINIS PLOTIS 54

Viena sekcija.....	54
Kelios sekcijos .....	54

### PADARGO ŠONINIO NUOKRYPIO ATSTUMO REGULIAVIMAS 55

GNSS nuokrypio reguliavimo skaičiavimas .....	55
Padargo šoninio nuokrypio reguliavimas.....	56

### ATBULINĖS EIGOS JUTIMAS 57

Atbulinė eiga valdymo ekranuose .....	57
---------------------------------------	----

### PURKŠTUKO PASIRINKIMAS 58

Išankstinės nuostatos.....	58
Esamas purkštukas .....	59

<b>LAŠELIŲ DYDŽIO MONITORIUS</b>	<b>59</b>
Sąranka.....	59
DSM įjungimas / išjungimas.....	59
Purkštuko pasirinkimas / esamas purkštukas.....	60
Įvesties / išvesties modulio slėgio jutiklis.....	60
Veikimas.....	60
Būsenos juosta.....	60
<i>Lašelių dydžio lentelė</i> .....	60
Valdymo užduočių juosta.....	60
<b>SEKCIJŲ VALDYTUVAS „BOOMPILOT“</b>	<b>61</b>

## **7 SKYRIUS. VALDYMAS IR ATVAIZDAVIMAS 63**

Apžvalga.....	63
Ekranų parinktys.....	64

### **VALDYMO UŽDUOČIŲ JUOSTA 68**

Navigacijos veikla ir strėlės būsenos.....	68
<i>Takų susikirtimo klaida</i> .....	68
Pasirenkamoji informacija.....	68

### **BŪSENOS JUOSTA 69**

Būsenos ir informacijos ekranai.....	70
--------------------------------------	----

### **NAVIGACIJOS EKRANAI 72**

Transporto priemonės rodinys.....	72
Lauko rodinys.....	73
„Realview“ valdymas.....	74

### **VALDYMO REŽIMAI 75**

Valdymas tiesia AB.....	75
Valdymas lenkta AB.....	75
Valdymas adaptyvia kreive AB.....	75
Valdymas sukantis ratu.....	75
Paskutinės praeigos valdymas.....	75
Kitos eilės valdymas.....	76
Be valdymo.....	76










### **GAIRĖS 76**

A ir B taškų žymėjimas.....	76
Funkcija „A+ Nudge“.....	77
Kitos gairės funkcija.....	78
Paskutinės praeigos gairės.....	78
Kitos eilės gairės.....	79
Azimuto laipsnis.....	79

### **GRĮŽTI Į TAŠKĄ 80**

Grįžimo taško pažymėjimas.....	80
Grįžimo taško pašalinimas.....	80
Grįžimo į tašką valdymas.....	80

IVADAS  
PRADŽIA  
PER VISĄ EKRANĄ  
SĄRANKA  
GNSS  
PADARGAS  
VALDYMAS  
NORMOS VALDYMAS  
PRIEDAS

ĮVADAS	 „BOOMPILOT“	81
	Nėra sekcijų valdymo modulio .....	81
	Tik pultas .....	81
	Su pasirenkamu darbo įjungimo / išjungimo mygtuku .....	81
	<i>Naudojimasis pultu</i> .....	81
Su „TeeJet“ sekcijų valdymo moduliu ir skirstomąja dėžute arba ISM .....	81	
Su „TeeJet“ sekcijų valdymo moduliu .....	82	
PRAOŽIA	 LENKTA IŠANKSTINĖ KELIO PERŽIŪRA	82
	 ATNAUJINTI GNSS PADĖTĮ	82
PER VISĄ EKRAVĄ	 RIBOS IR DAUGIAKAMPIAI	83
	<i>Atvaizdavimo vieta</i> .....	83
	Ribos.....	83
	Pašalinti paskutinę pažymėtą ribą .....	85
	Ariamos žemės plotas būsenos juostoje .....	85
Daugiakampiai .....	85	
Pašalinti paskutinį pažymėtą daugiakampį.....	86	
SĄRANKA	 ATVAIZDAVIMO PARINKTYS	87
	Daugiakampių atvaizdavimas.....	87
	Normos valdymo atvaizdavimas.....	87
GNSS	 PADIDINTI / SUMAŽINTI VAIZDĄ	88
	Transporto priemonės rodinys .....	88
	Lauko rodinys.....	88
PAIDRGAS	 PANORAMINIO VAIZDO REŽIMAS	88
	 „REALVIEW“ SPECIALIOSIOS PARINKTYS	89
VALDYMAS	„Realview“ valdymo parinktys .....	89
	Kameros momentinė nuotrauka.....	90
	VSM kameros parinktys.....	90
<b>8 SKYRIUS. TREČIOSIOS ŠALIES NORMOS VALDYMAS</b>		<b>91</b>
NORMOS VALDYMAS	TREČIOSIOS ŠALIES NORMOS VALDYMO ATRAKINIMAS	91
	SĄRANKOS PARINKTYS	92
PRIEDAS	Trečiosios šalies normos valdymas .....	92
	Produktas.....	92
	VALDYMO EKRAVO PARINKTYS	93
Valdymo užduočių juosta .....	93	
Būsenos juosta .....	93	
PRIEDAS	 ATVAIZDAVIMO PARINKTYS	94
	Žemėlapių kopijavimas ir perkėlimas.....	94
	Aprėpties žemėlapis .....	94
	Atvaizdavimas ekrane.....	94

Daugiakampių žemėlapis .....	95
Atvaizdavimas ekrane .....	95
Paskirtas žemėlapis .....	95
Atvaizdavimas ekrane .....	95
Apdorojimo ir tikslinės normos žemėlapiai .....	95
Apdorojimo žemėlapis .....	95
Atvaizdavimas ekrane .....	95
Tikslinės normos žemėlapis .....	96
Atvaizdavimas ekrane .....	96
Tikslinės normos .....	96

---

## **A PRIEDAS. SISTEMOS KONFIGŪRACIJOS** **97**

---

## **B PRIEDAS. PULTO „MATRIX PRO GS“ MENIU NUOSTATOS** **99**

---

## **C PRIEDAS. ĮRENGINIO SPECIFIKACIJOS** **103**

---

## **D PRIEDAS. RIBŲ NUSTATYMAS** **103**

---

## **E PRIEDAS. UTM KOORDINATĖS IR ZONOS** **104**

---

## **PROGRAMINĖS ĮRANGOS v4.33 VERSIJOS ŠARANKOS GALIMYBĖS** **105**

---

## SVARBI SAUGOS INFORMACIJA

Prieš operatoriui pradėdant darbą su sistema būtina perskaityti visus su sauga susijusius ir darbinius nurodymus. Už saugų įrangos naudojimą atsakingas operatorius. Saugos procedūros turi būti paskelbtos netoli įrangos ir aiškiai operatoriui matomoje ir įskaitomoje vietoje. Saugos procedūros turi atitikti visus įmonės, šalyje galiojančius ir MSDS reikalavimus. Prireikus pagalbos kreipkitės į vietinę atstovybę.

### Saugos pranešimų simbolių apibrėžimai:



**PAVOJUS!** Šis simbolis skirtas ekstremaliausioms situacijoms, kai rimti ar mirtini sužeidimai yra neišvengiami.



**ĮSPĖJIMAS!** Šis simbolis nurodo pavojingą situaciją, kuri gali sukelti sunkų arba mirtiną sužalojimą.



**DĖMESIO!** Šis simbolis nurodo pavojingą situaciją, kuri gali sukelti vidutinį arba nedidelį sužalojimą.



**PASTABA.** Šis simbolis skirtas situacijoms, kuriose operatorius turi būti atidesnis.

## BENDRIEJI ĮSPĖJIMAI IR PATARIMAI



### PAVOJUS!

- Perskaitykite ir laikykitės nurodymų. Jei perskaičius vadovą nurodymai nėra aiškūs, kreipkitės į vietinę atstovybę.
- Neleiskite vaikams artintis prie įrangos.
- Nesinaudokite įranga paveikti alkoholio ar bet kokių kitų nelegalių medžiagų.
- Kai kuriose sistemose yra integruotas ventiliatorinis šildytuvas. Niekada neuždenkite šildytuvo, kitaip gali kilti rimtas gaisro pavojus.



### ĮSPĖJIMAS! ELEKTROS SMŪGIO PAVOJUS

- Prieš pradėdami priežiūros darbus su bet kuriuo įrangos elementu pirmiausia pasirūpinkite, kad visi elektros tiekimo šaltiniai būtų išjungti ir niekas jų negalėtų atsitiktinai įjungti.
- Prieš pradėdami suvirinimo aparatu virinti įrangą ar bet kurią su įranga sujungta dalį, atjunkite elektros maitinimą.
- Sistemos, įskaitant dažnių keitiklius, dėl likutinės įtampos kelia elektros smūgio pavojų. Atjungus elektros maitinimą 5 minutes draudžiama atidarinėti įrangą ar atjunginėti sistemą ar bet kokias greitausias jungtis.
- Naudokite sistemą tik su naudojimo vadove nurodytu elektros maitinimo šaltiniu. Jei nesate tikri dėl elektros maitinimo šaltinio, pasikonsultuokite su kvalifikuotu techninio aptarnavimo personalu.
- Nenaudokite aukšto slėgio valymo įrangos elektriniams elementams valyti. Galite pažeisti elektrinius elementus ir operatoriui sukelti elektros smūgio pavojų.
- Elektros tiekimas įrangai turi būti tinkamai praveistas ir sujungtas su įranga. Visi sujungimai turi atitikti nurodytus reikalavimus.



## ĮSPĖJIMAS! SLĖGINĖS HIDRAULINĖS SISTEMOS

- Visuomet dirbdami su hidraulinėmis sistemomis naudokite asmeninę saugos įrangą (PPE).
- Dirbdami su hidraulinėmis sistemomis laikykitės mašinos gamintojų patvirtintų techninės priežiūros nurodymų.
- Visuomet prieš dirbdami su hidraulinėmis sistemomis įrangą išjunkite. Prieš atidarydami sistemas, kuriose anksčiau buvo didelis slėgis, imkitės atitinkamų atsargos priemonių.
- Atminkite, kad hidraulinė alyva gali būti ypatingai karšta ir veikiama aukšto slėgio.



## ĮSPĖJIMAS! DARBAS SU CHEMINĖMIS MEDŽIAGOMIS

- Visuomet dirbdami su cheminėmis medžiagomis dėvėkite PPE.
- Visuomet laikykitės cheminių medžiagų gamintojų ar tiekėjų pateiktų saugos lipdukų ir instrukcijų nurodymų.
- Operatorius privalo turėti visą informaciją apie naudojamų medžiagų pobūdį ir kiekius.
- **LAIKYKITĖS ŠALYJE IR REGIONE GALIOJANČIŲ REIKALAVIMŲ DĖL ŽEMĖS ŪKIUI SKIRTŲ CHEMINIŲ MEDŽIAGŲ NAUDOJIMO, TVARKYMO IR ŠALINIMO.**



## ĮSPĖJIMAS! AUKŠTO SLĖGIO PURŠKIMO SISTEMA

- Naudojantis aukšto slėgio purškimo sistema svarbu žinoti tinkamas saugos priemones. Aukšto slėgio veikiami skysčiai gali prasiskverbti pro odą ir rimtai sužeisti.
- Sistemos slėgis niekuomet neturi viršyti mažiausią apsaugą turinčio elemento ribos. Visuomet žinokite visų sistemos elementų galimybes, didžiausią leistiną slėgį ir srautus.
- Filtrus galima atidaryti tik tuomet, kai prieš filtrą ir už jo sumontuoti vožtuvai yra uždaryti. Jei kurį nors prietaisą reikia išmontuoti, prieš tai būtina uždaryti prieš ir po šio prietaiso esančius vožtuvus. Atgal montuojant prietaisą būtina jį sumontuoti reikiamoje padėtyje ir pasirūpinti, kad visi sujungimai būtų sandarūs.
- Tiekiamas vanduo privalo atitikti visus įmonės ir vietinius reikalavimus, turi būti tinkamai išvedžiotas ir sujungtas su įranga. Visi sujungimai turi atitikti nurodytus reikalavimus.
- Jei įrangos planuojama nenaudoti ilgesnį laiką, patartina iš sistemos išleisti visą skystį, o sistemą išplauti.



## ĮSPĖJIMAS! AUTOMATINIO VAIRAVIMO SAUGUMAS

- Siekiant išvengti rimtų ar mirtinų sužeidimų, kuriuos gali sukelti automatinis transporto priemonės vairavimo sistemos judesys, niekada nepalikite transporto priemonės operatoriaus vietos, kai sistema yra įjungta.
- Siekiant išvengti rimtų ar mirtinų sužeidimų, kuriuos gali sukelti automatinis transporto priemonės vairavimo sistemos judesys, prieš pradėdami kalibravimą, derinimą ar sistemos naudojimo darbus pasirūpinkite, kad aplink transporto priemonę nebūtų žmonių ir pašalinių objektų.
- Pasirūpinkite, kad įranga būtų saugiai ir sandariai sujungta su atitinkamais elementais.
- Niekada su įjungta sistema nevažiuokite viešaisiais keliais.



## DĖMESIO! ĮRANGOS SAUGA, PRIEŽIŪRA IR REMONTAS

- Įrangą gali naudoti tik tinkamai išmokytas ir kvalifikuotas personalas. Su įranga dirbantis personalas turi būti įrodęs savo darbo su įranga įgūdžius.
- Prieš naudodamasis įranga operatorius turi patikrinti įrangos būklę ir saugumą. Kilus bet kokioms abejonėms, įrangą naudotis draudžiama.
- Visos būtinosios PPE priemonės turi būti paruoštos ir visą laiką pasiekiamos operatoriui.
- Reguliariai tikrinkite sistemą ir jos elementus dėl galimo susidėvėjimo ar pažeidimų. Pakeiskite arba suremontuokite, kai būtina.
- Sistemą remontuoti ir vykdyti priežiūros darbus gali tik kvalifikuoti specialistai. Visą laiką būtina griežtai laikytis visų priežiūros darbų ir įrangos naudojimo nurodymų.
- Visas įrangos naudojimo vadovas visą laiką turi būti pasiekiamas operatoriui arba priežiūros darbus vykdančiam specialistui.



## DĖMESIO! ĮRANGOS KABELIŲ IR ŽARNŲ SAUGA

- Reguliariai tikrinkite įrangos kabelius ir žarnas dėl galimų pažeidimų ar susidėvėjimo. Pakeiskite arba suremontuokite, kai būtina.
- Nelenkite kabelių ar žarnų smailiu kampu.
- Niekada netvirtinkite įrangos kabelių ir žarnų prie elementų, veikiamų didelių virpesių ar slėgio šuolių.
- Niekada netvirtinkite įrangos kabelių ir žarnų prie linijų, kuriomis teka karšti skysčiai.
- Apsaugokite įrangos kabelius ir žarnas nuo aštrių objektų, įrangos purvo ir besikaupiančių medžiagų.
- Palikite pakankamą įrangos kabelių ir žarnų ilgį, kad jie galėtų laisvai judėti, kai juda atitinkamos sekcijos, ir pasirūpinkite, kad kabeliai ir žarnos nekabėtų po įranga.
- Pasirūpinkite, kad įrangos kabeliams ir žarnoms tarp padargo ir mašinos darbinų zonų būtų pakankamai laisvos vietos.
- Valydami įrangą saugokite įrangos kabelius ir žarnas nuo aukšto slėgio srauto.



## PASTABA. SAUGOKITE JUTIKLINĮ EKRAVĄ

- Dirbdami su jutikliniu įrenginiu nenaudokite aštrių objektų. Liesdami jutiklinį ekraną aštriu objektu ekraną galite pažeisti.
- Nenaudokite agresyvių cheminių medžiagų pultui / ekranui valyti. Pultą / ekraną valykite minkšta ir drėgna arba nuo statinio krūvio apsaugančia šluoste, panašiai, kaip valant kompiuterio monitorių.



## PASTABA. REKOMENDUOJAMOS ATSARGINĖS DALYS

- Sistema sukurta taip, kad su tarpusavyje derančiais elementais būtų galima pasiekti aukštas darbinės charakteristikas. Jei kurią nors sistemos dalį reikia pakeisti, siekiant užtikrinti tinkamą sistemos veikimą ir saugą, rekomenduojama naudoti tik „TeeJet“ rekomenduojamas dalis.

## 1 SKYRIUS. ĮVADAS

Naudojantis „Matrix Pro GS“ galima tvarkyti kelis prijungtus modulius, taip pat naudoti GNSS atvaizdavimą, Valdymą, „FieldPilot®“, „BoomPilot®“, Normos valdymą ir rinkti duomenis vienu pultu, naudojantis CAN magistralės technologija. Ji kelis pultus kabinoje pakeičia viena patikima sistema.

### Galimi produkto naujoviniai

- „FieldPilot®“ arba „FieldPilot® Pro“ automatinis vairavimas
- „UniPilot®“ arba „UniPilot® Pro“ rankinis vairavimas
- Automatizuotas strėlės sekcijų valdymas „BoomPilot®“
- Pokrypio giroskopinis modulis
- Vaizdo įrašo pasirinkimo moduliai, skirti iki 8 kamerų
- Išorinis GNSS imtuvas arba antenos naujoviniai
- Duomenų valdymo programa su patobulinta „Fieldware® Link“
- Lašelių dydžio monitoriui skirtas slėgio jutiklio sąsajos rinkinys
- Trečiosios šalies normos valdymas

## SISTEMOS KOMPONENTAI

### Pultas „Matrix Pro 570GS“

Įprastomis žemės ūkio darbų sąlygomis „Matrix Pro 570GS“ skirtas naudoti ne vienus metus. Kompaktiškas korpusas ir visus lizdus dengiantys guminiai dangteliai užtikrina, kad dažnai pasitaikanti dulkių aplinka nesutrukdytų naudotis įrenginiu. Nors atsitiktinis aptaškymas vandeniu įrenginiui nepakenks, „Matrix Pro 570GS“ nėra skirtas naudoti po atviru lietuimi. Nesinaudokite „Matrix Pro GS“ drėgnomis sąlygomis.

1-1 paveikslėlis. Pulto „Matrix Pro 570GS“ priekis ir galas



## Pultas „Matrix Pro 840GS“

Įprastomis žemės ūkio darbų sąlygomis „Matrix Pro 840GS“ skirtas naudoti ne vienus metus. Kompaktiškas korpusas ir visus lizdus dengiantys guminiai dangteliai užtikrina, kad dažnai pasitaikanti dulkelėta aplinka nesutrukdytų naudotis įrenginiu. Nors atsitiktinis aptaškymas vandeniu įrenginiui nepakenks, „Matrix Pro 840GS“ nėra skirtas naudoti po atviru lietumi. Nesinaudokite „Matrix Pro GS“ drėgnomis sąlygomis.

1-2 paveikslėlis. Pulto „Matrix Pro 840GS“ priekis ir galas



## Mygtukai

### Maitinimo įjungimas ir išjungimas

Įjungti – norėdami įjungti pultą, paspauskite MAITINIMO mygtuką . Įjungus „Matrix Pro GS“, jis pradės savo įsijungimo procedūrą.

Norėdami išjungti pultą, paspauskite ir trumpai palaikykite MAITINIMO mygtuką , kol ekrane pasirodys išjungimo režimo patvirtinimas.

*ĮSPĖJIMAS! Prieš vėl įjungdami pultą palaukite 10 sekundžių.*

### Pradžia (tik „Matrix Pro 840GS“)

Pradžios mygtuku iškart persikeliama į Pradinį ekraną.

### Aukštyn ir žemyn (tik „Matrix Pro 840GS“)

Mygtukais Aukštyn ir Žemyn reguliuojamas transporto priemonės rodinys arba horizonto perspektyva nuo transporto priemonės rodinio iki rodinio iš viršaus, naudojantis funkcijomis Transporto priemonės rodinio ir Lauko rodinio valdymas.

## Papildoma informacija

Visi pakeitimai įrašomi automatiškai.

Keičiant įrangą arba prijungiant ją prie „Matrix Pro GS“, sistemos pultą reikia išjungti ir vėl įjungti.

### Įsijungimo procedūra

Pultui įsijungti reikia maždaug dviejų minučių. Tuo metu rodoma keletas ekranų, mirksi šviesiodiodžiai ir svyruoja ryškumo lygis. Įsijungimo procedūrai pasibaigus atsiras Pradinis ekranas.

### Rekomenduojamas antenos įrengimas

GNSS anteną reikia įrengti kiek galima labiau priekyje esančioje vietoje ant kabinos, bent 10 cm × 10 cm dydžio metaliniame paviršiuje.

## Ijunkite ir pradėkite judėti naudodami rankinį / automatinį vairavimą

Sistemos patartina neįjungti, kol GNSS antena neturės tinkamų aplinkybių apskaičiuoti padėties (giedro dangaus).

Ijungus sistemą pirmasis transporto priemonės judesys visuomet turi būti tik priekinės eigos kryptimi.

Jei pateiktų nurodymų nesilaikoma ir ekrane rodoma žemėlapiu vieta nėra teisinga, pavažiokite mašina priekinės eigos kryptimi maždaug 150 m, didesniu nei toliau nurodyta greičiu, kad „SCM Pro“ galėtų iš naujo nustatyti teisingą transporto priemonės vietą:

GNSS imtuvas	Greitis
RTK	1,6 km/val.
Autonominis GNSS ir SBAS	3,6 km/val.
PPP ir išlaikymo RTK	5,4 km/val.

## Kamera „RealView®“

Su „TeeJet Technologies“ kamera „RealView“ vaizdą galima perduoti į „Matrix Pro GS“ ekraną. Kamera galima nukreipti į priekį ir ant rodomo vaizdo įjungti „Realview“ valdymą arba nustatyti taip, kad matytumėte kitus savo įrangos darbinis aspektus. Kamera turi lankstų „RAM“ laikiklį, integruotą skydelį nuo saulės ir infraraudonąjį apšvietimą, užtikrinantį aiškų vaizdą net patamsyje.

## KONFIGŪRACIJOS

Ankstesnių versijų programinėje įrangoje šioje vietoje buvusi lentelė perkelta į priedą.

## PAGRINDINĖS EKRANO FUNKCIJOS






„Matrix Pro GS“ galima naudoti kaip paprastą atliekamos užduoties sistemą arba išplėstinę keletu užduočių sistemą. Kad ir kokių režimu veiktų pultas, pagrindinės ekrano funkcijos lieka tokios pačios.

- Apatiniais ir šoniniais mygtukais galima patekti į įvairius ekranus ir poekranus
- Įspėjimai ir informaciniai pranešimai informuoja naudotoją apie pulto veiklą ir sąrankos ar valdymo funkcijų duomenis
- Sąrankos parinktis lengva nustatyti naudojant išskleidžiamuosius meniu arba įvedimo klaviatūra ekranus

Norėdami greitai surasti sąrankos funkciją, žr. šios instrukcijos skyrių „Pulto „Matrix Pro GS“ meniu nuostatos“.

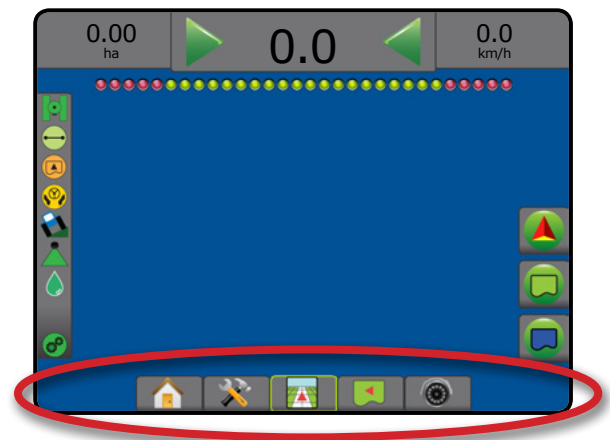
## Apatiniai mygtukai

Apatiniai mygtukai visada matomi ekrane. Jais galite prieiti prie užduočių, sąrankos parinkčių ir navigacijos.

-  Pradinis / užduočių ekranas
-  Sistemos sąranka
-  Transporto priemonės rodinio valdymas
-  Lauko rodinio valdymas
-  „RealView“ valdymas arba Kameros „RealView“ vaizdo įrašo peržiūra viso ekrano režimu

**PASTABA.** „Realview“ valdymo parinkties galimos tik tada, kai sistemoje įrengta kamera.

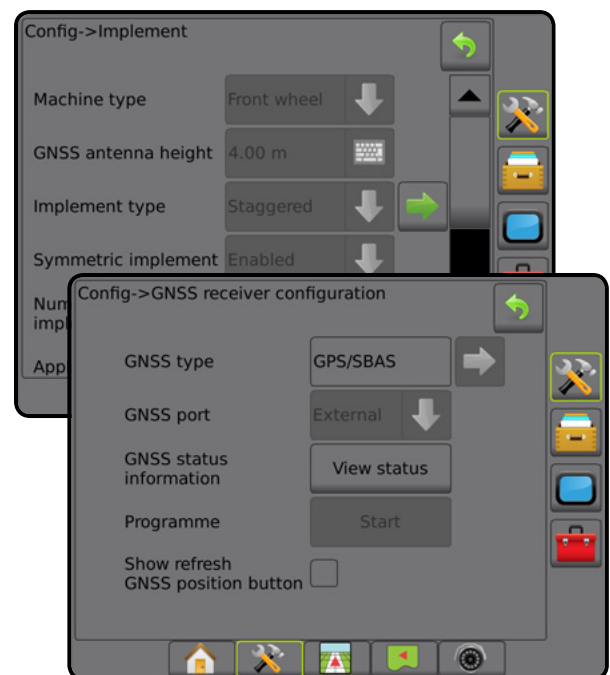
1-3 paveikslėlis. Apatiniai mygtukai



## Vykdam užduotį negalimos parinkties

Kai vykdoma užduotis, kai kurios sąrankos parinkties negalimos. Žr. šios instrukcijos skyrių „Pulto „Matrix Pro GS“ meniu nuostatos“.

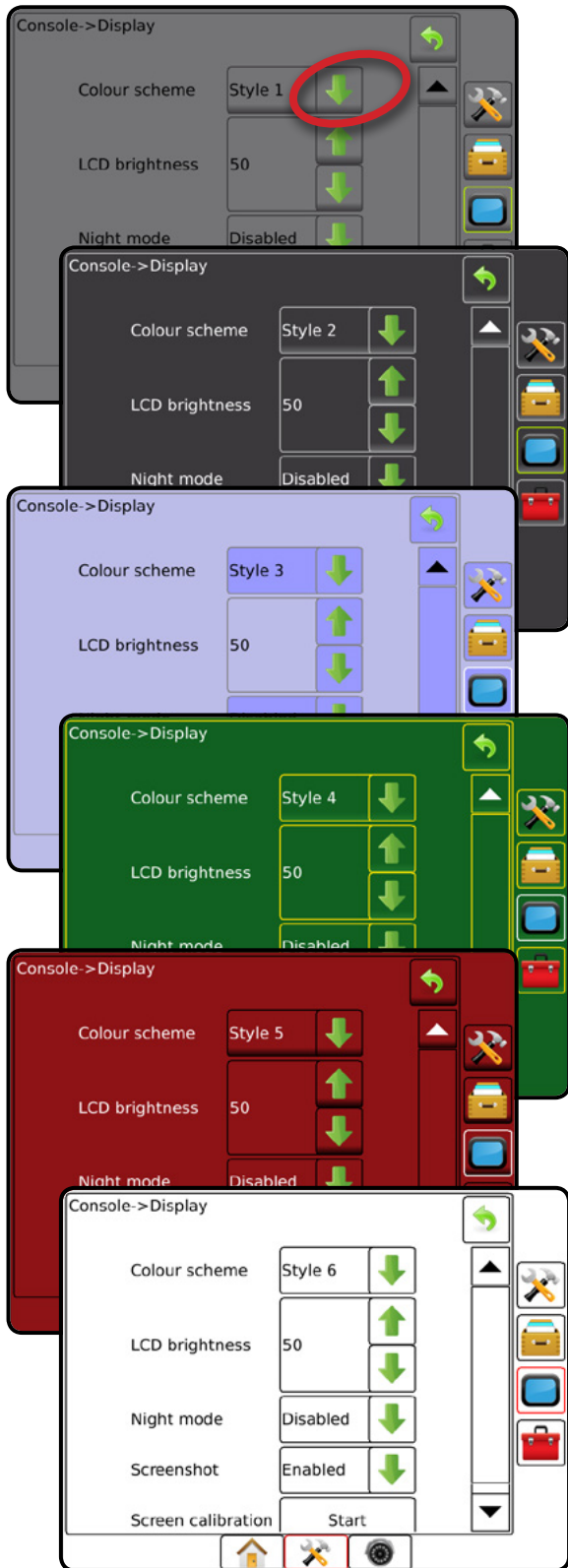
1-4 paveikslėlis. Negalimų parinkčių pavyzdžiai



## Pulto ekrano spalvos

Šis pultas turi šešias spalvų schemas. Paspauskite apatinį Sistemos sąrankos mygtuką, tada šoninį skirtuką PULTAS ir įeikite į **Ekrano** parinktis. Paspauskite rodyklę ŽEMYN, kad prieturumėte prie Spalvų schemas ir pasirinktumėte spalvų režimą.

1-5 paveikslėlis. Spalvų schemas

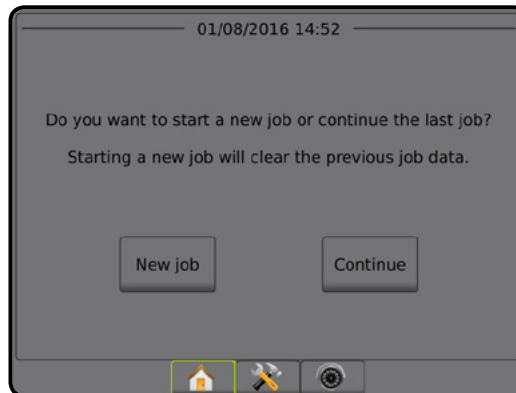


## Paprastas arba išplėstinis režimas

Norėdami pakeisti paprastą režimą į išplėstinį ir atvirkščiai, žr. konfigūracijos skiltį, esančią Duomenys → Parinktys.

Paprastu režimu vienu metu galima tik viena užduotis. Pradiniame ekrane rodomas tik apribotas plotas ir padengti plotai. Į Ataskaitas galima įrašyti tik esamą užduotį. Naudoti su „Fieldware Link“ negalima.

1-6 paveikslėlis. Paprasto režimo pradinis ekranas

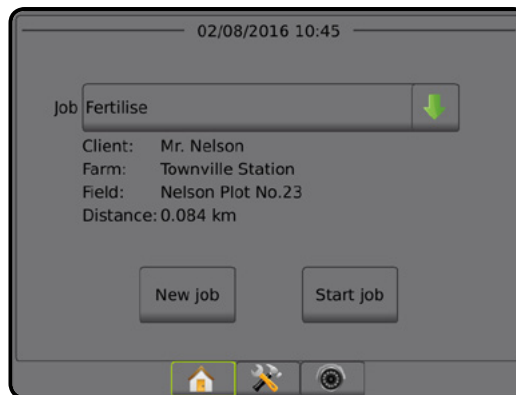


Išplėstinio režimu vienu metu galima matyti daugiau kaip vieną užduotį. Pradiniame ekrane rodomi klientų, ūkių, laukų ir užduočių pavadinimai; apriboti ir padengti plotai; apdorojimo laikas ir atstumas nuo pasirinktos užduoties. Naudojantis funkcijomis Duomenys → Ataskaitos, visi į atmintį įrašyti užduočių profiliai gali būti eksportuoti į USB laikmeną PDF, SHP arba KML failų formatais.

Kliento informacija, ūkio informacija, lauko informacija ir paskirti žemėlapiai gali būti įvesti tik naudojant „Fieldware Link“. Užduoties pavadinimą galima redaguoti tik naudojant „Fieldware Link“.

Naudotojas gali kopijuoti užduotis, kad pakartotinai naudotų gaires, ribas, naudotus duomenis, paskirtus žemėlapius ir (arba) daugiakampius, naudodamasis „Fieldware Link“ arba pulte pasirinkęs Duomenys → Užduoties duomenys → Valdyti.

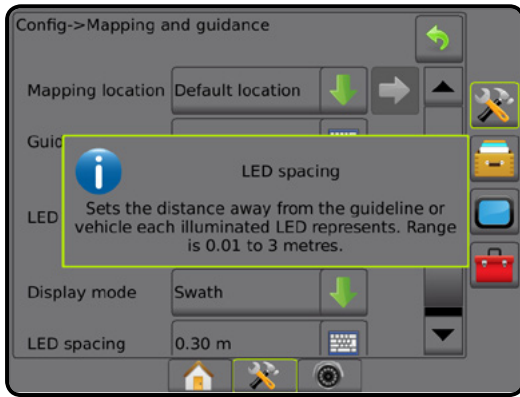
1-7 paveikslėlis. Išplėstinio režimo pradinis ekranas



## Įspėjimai ir informaciniai pranešimai

Maždaug penkioms (5) sekundėms bus parodytas išskylantysis įspėjimo arba informacijos langelis. Norėdami pašalinti informacijos langelį, palieskite bet kurią ekrano vietą.

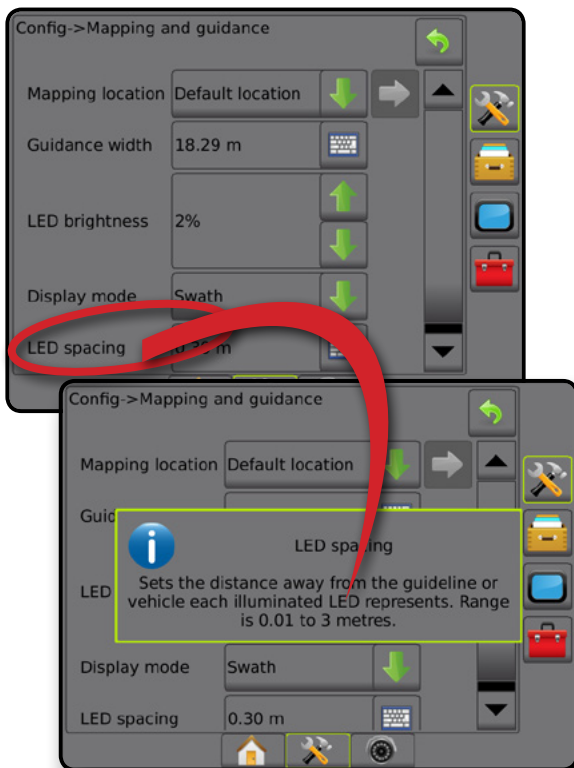
1-8 paveikslėlis. Informacijos tekstinio langelio pavyzdys



## Sąrankos parinkčių informacija

Norėdami pamatyti meniu punkto apibrėžtį ir ribines vertes, paspauskite parinktįs piktogramą arba bet kurio meniu punkto parinktįs pavadinimą. Norėdami pašalinti informacijos langelį, palieskite bet kurią ekrano vietą.

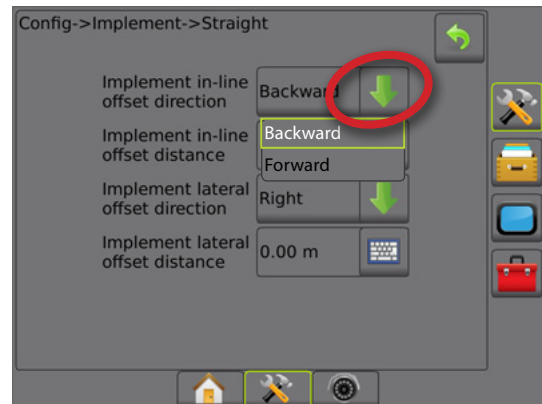
1-9 paveikslėlis. Informacijos tekstinio langelio pavyzdys



## Išskleidžiamųjų meniu parinktys

Norėdami prieiti prie parinkčių, paspauskite rodyklę ŽEMYN ↓. Jei reikia slinkti per išplėstinį sąrašą, naudokitės rodyklėmis AUKŠTYN ↑ ir ŽEMYN ↓ arba slankikliu. Pasirinkite norimą parinktį. Norėdami užverti sąrašą nepasirinkdami parinktįs, spustelėkite bet kurią ekrano vietą už išskleidžiamojo meniu ribų.

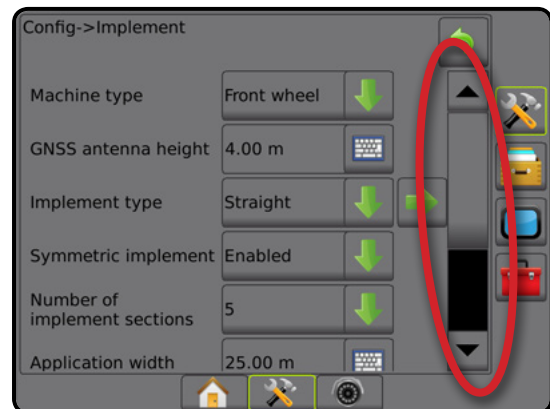
1-10 paveikslėlis. Išskleidžiamojo meniu pavyzdys



## Slenkamieji ekranai

Kai kuriuose ekranuose yra daugiau informacijos ar parinkčių, nei iškart galima matyti. Norėdami prieiti prie papildomų parinkčių ar informacijos, naudokitės rodyklėmis AUKŠTYN ↑ ir ŽEMYN ↓ arba slankikliu.

1-11 paveikslėlis. Slenkamojo ekrano pavyzdys





## Įvesties klaviatūra ekranas

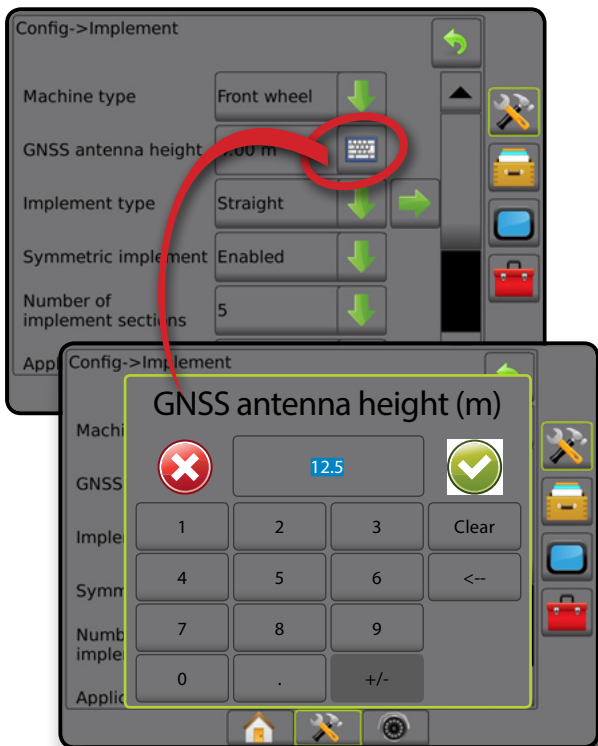
Paspauskite PAGALBINĖS KLAVIATŪROS piktogramą .

Vertę įveskite skaitine pagalbine klaviatūra.


Norėdami įrašyti nuostatas, paspauskite piktogramą SUTIKTI

, o jei norite išeiti iš pagalbinės klaviatūros neįrašius parinkčių – ATŠAUKTI .

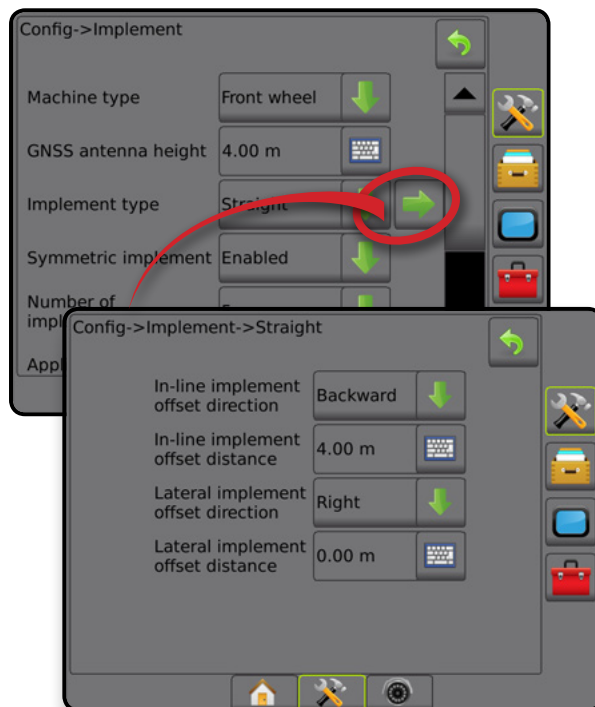
1-12 paveikslėlis. Klaviatūros pavyzdys





## Kitas puslapis

Pasirinkto elemento papildomoms parinktimis nustatyti paspauskite KITO PUSLAPIO rodyklę .

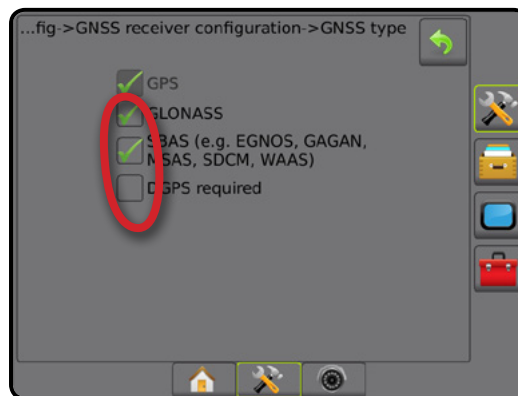
1-13 paveikslėlis. Kito puslapio pavyzdys



## Žymimieji langeliai

Norėdami pasirinkti arba atsisakyti, paspauskite ŽYMIMĄJĮ LANGELĮ  / .

1-14 paveikslėlis. Žymimųjų langelių pavyzdžiai



## 2 SKYRIUS. UŽDUOTYS / PRADINIS EKRANAS

Pasibaigus įsijungimo procedūrai ir pultui priėmus GNSS signalą, atsidarys Pradinis ekranas, kuriame galima pradėti naują užduotį arba tęsti esamą.

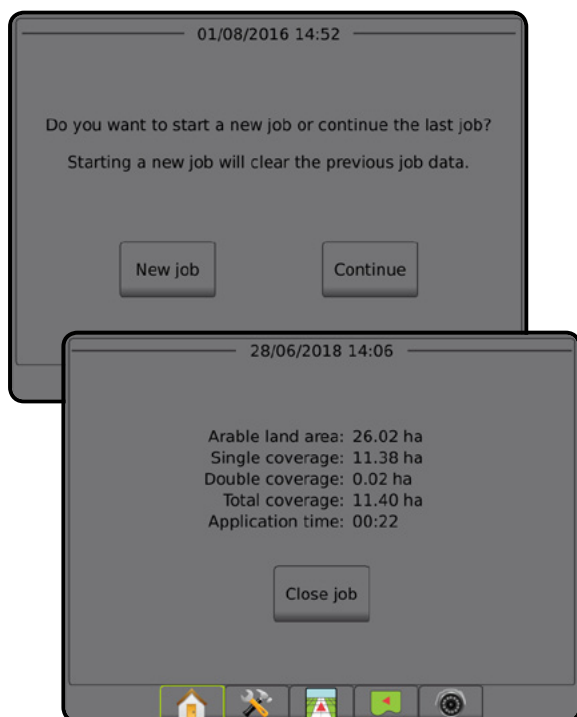
**Prieš pradėdant užduotį, reikia atlikti konkrečios mašinos ir jos komponentų sąranką.** Kai užduotis vykdoma, kai kurių sąrankos parinkčių pakeisti nebegalima. Žr. šios instrukcijos priedą „Pulto „Matrix Pro GS“ meniu nuostatos“.

Norėdami pakeisti paprastą režimą į išplėstinį ir atvirkščiai, Sistemos sąrankoje eikite į Duomenys -> Parinktys -> Užduočių režimas.

### Paprastas režimas

Paprastu režimu vienu metu galima tik viena užduotis. Pradiniame ekrane rodomas tik apribotas plotas, padengti plotai ir apdorojimo laikas. Į Ataskaitas galima įrašyti tik esamą užduotį. Naudoti su „Fieldware Link“ negalima.

2-1 paveikslėlis. Paprasto režimo pradinis ekranas



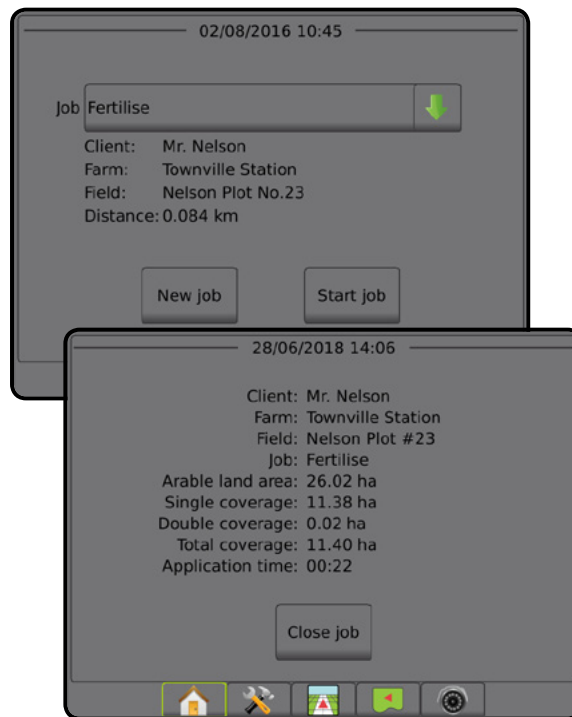
### Išplėstinis režimas

Išplėstinio režimu vienu metu galima matyti daugiau kaip vieną užduotį. Pradiniame ekrane rodomi klientų, ūkių, laukų ir užduočių pavadinimai; apriboti ir padengti plotai; apdorojimo laikas ir atstumas nuo pasirinktos užduoties. Naudojantis funkcijomis Duomenys -> Ataskaitos, visi į atmintį įrašyti užduočių profiliai gali būti eksportuoti į USB laikmeną PDF, SHP arba KML failų formatais.

Kliento informacija, ūkio informacija, lauko informacija ir paskirti žemėlapiai gali būti įvesti tik naudojant „Fieldware Link“. Užduoties pavadinimą galima redaguoti tik naudojant „Fieldware Link“.

Naudotojas gali kopijuoti užduotis, kad pakartotinai naudotų gaires, ribas, naudotus duomenis, paskirtus žemėlapius ir (arba) daugiakampius, naudodamasis „Fieldware Link“ arba pulte pasirinkęs Duomenys -> Užduoties duomenys -> Valdyti.

2-2 paveikslėlis. Išplėstinio režimo pradinis ekranas



## PAPRASTAS REŽIMAS

Pasibaigus įsijungimo procedūrai įsijungs Pradinis ekranas, kuriame galima pradėti naują užduotį arba tęsti esamą.

Prieš pradėdant arba tęsiant užduotį, prie pulto turi būti prijungta GNSS.

### Nauja užduotis

Pradėjus naują užduotį bus pašalinti ankstesnės užduoties duomenys.

Norėdami pradėti naują užduotį:

1. Pradiniame ekrane  paspauskite **Nauja užduotis**.

Pultas pereis į Transporto priemonės rodinį.

### Tęsti užduotį

Norėdami tęsti esamą užduotį:

1. Pradiniame ekrane  paspauskite **Tęsti**.

Pultas pereis į Transporto priemonės rodinį ir pradės teikti navigacijos informaciją.

Jeigu pasirinkta užduotis yra UTM zonoje, kuri nėra vietinė arba gretima UTM zona, parinktį **Tęsti** bus išjungta.


*PASTABA. Daugiau informacijos žr. UTM zonos priede.*

### Užverti užduotį

Norėdami užverti užduotį:

1. Pradiniame ekrane  paspauskite **Užverti užduotį**.

Norėdami sukurti užduoties ataskaitą, kai užveriate užduotį:

1. Į pulto USB lizdą įjunkite USB laikmeną.
2. Pradiniame ekrane  paspauskite **Užverti užduotį**.
3. Pasirinkite:
  - ▶ Taip – sukurti paskutinės užduoties ataskaitą
  - ▶ Ne – grįžti į Pradinį ekraną neįrašant

## IŠPLĖSTINIS REŽIMAS

Pasibaigus įsijungimo procedūrai įsijungs Pradinis ekranas, kuriame galima pradėti naują užduotį arba tęsti esamą.

Prieš pradėdant arba tęsiant užduotį, prie pulto turi būti prijungta GNSS.

### Nauja užduotis

Pradėjus naują užduotį bus pašalinti ankstesnės užduoties duomenys.

Norėdami pradėti naują užduotį:

1. Pradiniame ekrane  paspauskite **Nauja užduotis**.

2. Paspauskite:

- ▶ Taip – automatiškai sukurti pavadinimą
- ▶ Ne – įvesti pavadinimą klaviatūra ekrane



Kliento, ūkio ir lauko informacija įvedama naudojant „Fieldware Link“.

Pultas pereis į Transporto priemonės rodinį.

### Pradėti užduotį

„Matrix Pro GS“ yra užprogramuotas lauko ieškiklio įrankis, padedantis naudotojui surasti transporto priemonės buvimo vietai artimiausią užduotį. Priėmus GNSS signalą, užduočių pasirinkimo sąrašas atnaujinamas kas dešimt sekundžių. Atnaujinant sąrašą jis surūšiuojamas pagal atstumą, o jo viršuje pateikiamos dvi artimiausios užduotys. Po jomis išvardijamos likusios užduotys.

Norėdami tęsti esamą užduotį:

1. Pradiniame ekrane  paspauskite rodyklę ŽEMYN , kad prieitumėte prie pulte įrašyto užduočių sąrašo.
2. Pasirinkite norimos pradėti arba tęsti užduoties pavadinimą.
3. Paspauskite **Pradėti užduotį**.

Pultas pereis į Transporto priemonės rodinį ir pradės teikti navigacijos informaciją.

### Atstumas

Jeigu pasirinkta užduotis nėra pasirinktoje arba šalimais esamoje UTM zonoje, šalia lauko „Atstumas“ bus rodomas užrašas „Ne diapazone“, o funkcija **Pradėti užduotį** bus išjungta.

*PASTABA. Daugiau informacijos žr. UTM zonos priede.*


Jeigu apie pasirinktą užduotį įrašytos informacijos nėra, šalia „Atstumas“ bus rodoma „Duomenų nėra“.

### Užverti užduotį

Norėdami užverti užduotį:

1. Pradiniame ekrane  paspauskite **Užverti užduotį**.

Norėdami sukurti užduoties ataskaitą, kai užveriate užduotį:

1. Į pulto USB lizdą įjunkite USB laikmeną.
2. Pradiniame ekrane  paspauskite **Užverti užduotį**.
3. Pasirinkite:
  - ▶ Taip – sukurti paskutinės užduoties ataskaitą
  - ▶ Ne – grįžti į Pradinį ekraną neįrašant






## 3 SKYRIUS. VAIZDO ĮRAŠO PERŽIŪRA VISO EKRANO REŽIMU

„RealView“ vaizdo įrašo peržiūra viso ekrano režimu tiesiogiai pateikia vaizdinę įvestį. Vaizdo įrašo transliacija (-os) ir kamerų sąranka galimos be GNSS. Šiame ekrane negalimos „RealView“ valdymo parinktys.

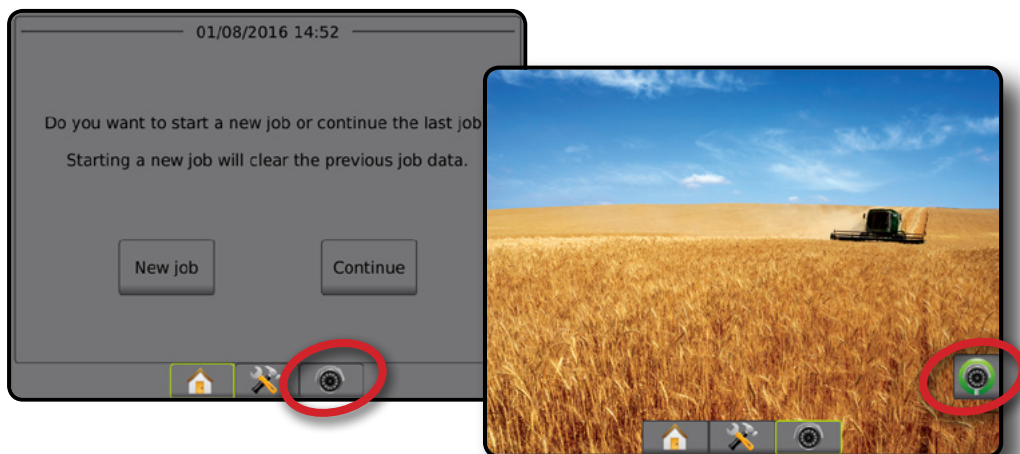
- ▶ Viena kamera – prie pulto tiesiogiai prijungta viena kamera
- ▶ Vaizdo įrašo pasirinkimo modulis – jeigu sistemoje įrengtas vaizdo įrašo pasirinkimo modulis (VSM), galimos dvi (2) vaizdo parinktys:
  - Vienos kameros rodinys – galima pasirinkti vieną iš iki aštuonių kamerų vaizdinių įvesčių.
  - Atskiros kameros rodinys – galima rinktis vieną iš dviejų rinkinių po keturių kamerų įvestis (A/B/C/D arba E/F/G/H) ir matyti ekrane iškart keturių vaizdų transliaciją.

Norėdami pareguliuoti kameros rodinį [atbuline eiga, apversta], eikite į Sąranka -> Konfigūracija -> Vaizdo įrašas.


Norėdami patekti į vaizdo peržiūros viso ekrano režimą:




1. Paspauskite apatinį mygtuką KAMEROS „REALVIEW“ VAIZDO ĮRAŠO PERŽIŪRA VISO EKRANO REŽIMU .
2. Paspauskite mygtuką „REALVIEW“ PARINKTYS , kad atidarytumėte „RealView“ parinkčių meniu.
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Vienos kameros rodinys  [tik VSM] – galima pasirinkti vieną (1) iš iki aštuonių (8) kamerų vaizdinių įvesčių
  - ▶ Atskiros kameros rodinys  [tik VSM] – galima rinktis vieną (1) iš dviejų (2) rinkinių po keturių (4) kamerų įvestis (A/B/C/D arba E/F/G/H) ir matyti ekrane iškart keturių kamerų transliaciją
  - ▶ Kameros „RealView“ vaizdo fiksavimas  – į USB laikmeną įrašoma ekrane matomo vaizdo momentinė nuotrauka

3-1 paveikslėlis. „RealView“ vaizdo įrašo peržiūra viso ekrano režimu

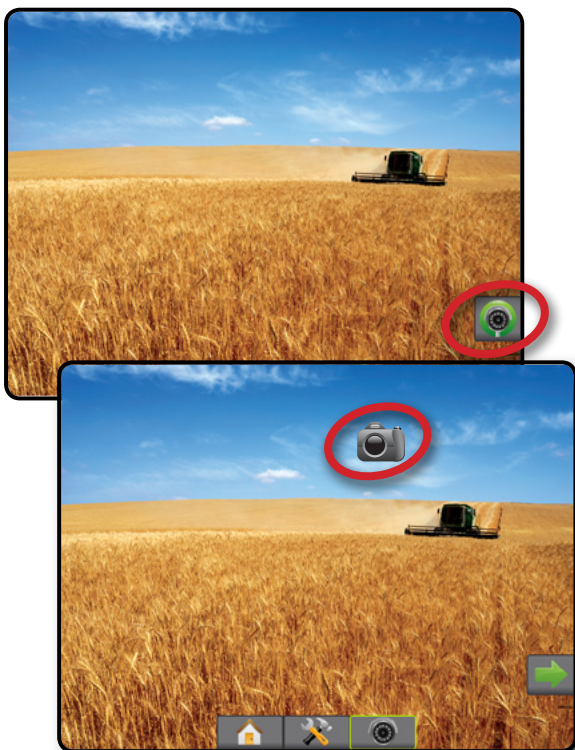



## Kameros momentinė nuotrauka

 Kameros „RealView“ momentinės nuotraukos funkcija į USB laikmeną įrašo ekrane matomo vaizdo momentinę nuotrauką.

1. Prijunkite USB laikmeną.
2. Paspauskite apatinį mygtuką KAMEROS „REALVIEW“ VAIZDO ĮRAŠO PERŽIŪRA VISO EKRANO REŽIMU .
3. Paspauskite mygtuką „REALVIEW“ PARINKTYS , kad atidarytumėte „RealView“ parinkčių meniu.
4. Paspauskite KAMEROS MOMENTINĖS NUOTRAUKOS piktogramą .

3-2 paveikslėlis. Kameros „RealView“ vaizdo įrašo peržiūra viso ekrano režimu



- Atskiros kameros rodinys  – galima rinktis vieną (1) iš dviejų (2) rinkinių po keturių (4) kamerų įvestis (A/B/C/D arba E/F/G/H) ir matyti ekrane iškart keturių kamerų transliaciją.



3-3 paveikslėlis. Vienos kameros parinktis, jei yra VSM






3-4 paveikslėlis. Pasirinkite atskiros kameros rodinį, jei yra VSM



## VSM kameros parinktys

  Jeigu sistemoje įrengtas Vaizdo įrašo pasirinkimo modulis (VSM), galimos dvi (2) vaizdo parinktys:

1. Paspauskite apatinį mygtuką KAMEROS „REALVIEW“ VAIZDO ĮRAŠO PERŽIŪRA VISO EKRANO REŽIMU .
2. Paspauskite mygtuką „REALVIEW“ PARINKTYS , kad atidarytumėte „RealView“ parinkčių meniu.
3. Galimi pasirinkimai:
  - Vienos kameros rodinys  – galima pasirinkti vieną (1) iš iki aštuonių (8) kamerų vaizdinių įvesčių.

## 4 SKYRIUS. SISTEMOS SĄRANKA

Sistemos sąranka naudojama pultui, mašinai ir jos padargams konfigūruoti. Keturiais šoniniais mygtukais pasirenkamos Mašinos / padargo konfigūracijos, Duomenų valdymo, Pulto nuostatų ir Įrankių parinktys.

### APŽVALGA

Keturiais šoniniais mygtukais pasirenkama:



#### Konfigūracija

- Padargas (Tiesaus, Barstytuvo arba Išskirstyto padargo konfigūracija; Purkštukų pasirinkimo informacija, įskaitant Lašelių dydžio monitorių, Atbulinės eigos konfigūraciją)
- Atvaizdavimas ir valdymas (Atvaizdavimo vieta, Šviesos juosta, Išorinė šviesos juosta)
- GNSS imtuvo konfigūracija
- Vaizdo įrenginio konfigūracija
- Jutikliai (Įvesties / Išvesties modulio (IOM) slėgio jutiklis)
- Produkto konfigūracija
- Trečiosios šalies normos valdymo konfigūracija
- Automatinis vairavimas
  - ◀ „FieldPilot“ (Vožtuvo sąranka, Vairavimo nuostatos, Vožtuvų patikra, Vožtuvų diagnostika, Vairo jutiklis, Vairavimo posūkio kampo jutiklis)
  - ◀ „FieldPilot Pro“ / „UniPilot Pro“ (Valdyti transporto priemonę, Kalibravimas, Koregavimas, Pasirinkti QI vertes, Transportavimo režimas, Priežiūros režimas)
- Pakreipimo pataisa



#### Duomenų valdymas

- Užduoties duomenys (perkelti, valdyti)
- Ataskaitos
- Parinktys (Užduočių režimas)
- Mašinos nuostatos (perkelti, valdyti)



#### Pulto nuostatos

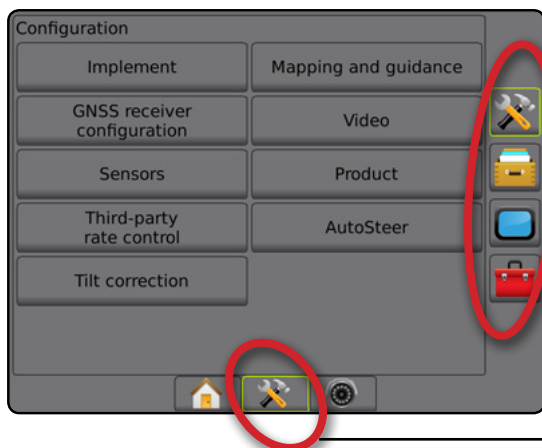
- Apie (sistemos informacija)
- Ekranas
- Kultūrinis
- Garsumas
- Demonstracinis GNSS
- Funkcijos atrakinimas



#### Įrankiai

- Įkelti programinę įrangą
- Priedai (skaičiuoklis, vienetų keitiklis)

#### 4-1 paveikslėlis. Sąrankos parinktys





#### Šoniniai mygtukai

- Šoninis mygtukas Konfigūracija
- Šoninis mygtukas Duomenų valdymas
- Šoninis mygtukas Pulto nuostatos
- Šoninis mygtukas Įrankiai
- Apatinis mygtukas Sistemos sąranka

## KONFIGŪRACIJA

Konfigūracija naudojama sistemos komponentams konfigūruoti, įskaitant padargus, gaires, vairavimą, monitorius ir jutiklius.

**PASTABA.** Galimos funkcijos priklausys nuo „Matrix Pro GS“ sistemoje esamų ir atrakintų įrenginių.

1. Paspauskite apatinį mygtuką SISTEMOS SĄRANKA .
2. Paspauskite šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .
3. Galimi pasirinkimai:

- ▶ Padargas – naudojama (atitinkamai) mašinos tipui, GNSS antenos aukščiui, padargo tipui, simetriškam padargų išdėstymo, sekcijos išvesties moduliams, padargo sekcijų skaičiui, apdorojimo / darbiniam pločiui, lašelių dydžio monitoriui, purkštukų pasirinkimui, purkštukų žingsniui, „BoomPilot“ pradžios režimui, Atbulinės eigos jutimo moduliui nustatyti

- Tiesiu režimu – linija / šoninio padargo nuokrypio kryptis / atstumas, persidengimo procentinė dalis, padargo delsos įjungimo / išjungimo laikas

- Barstytuvo režimu:

„TeeJet“ – atstumas nuo antenos iki diskų, šoninio padargo nuokrypio kryptis / atstumas, persidengimas, procentinė vertė, delsos įjungimo / išjungimo laikas, barstymo nuokrypio atstumas, sekcijų nuokrypio atstumai, sekcijų ilgiai

OEM – atstumas nuo antenos iki diskų, šoninio padargo nuokrypio kryptis / atstumas, pradžios / sustabdymo atstumas, sekcijų pradžios / sustabdymo nuokrypio atstumai

- Išskirstymo režimu – linija / 1 sekcijos šoninio nuokrypio kryptis / atstumas, persidengimo procentinė dalis, delsos įjungimo / išjungimo laikas, sekcijų nuokrypiai

- ▶ Atvaizdavimas ir valdymas – naudojama šviesos juostoje rodomai atvaizdavimo vietai, valdymo pločiui, takų susikirtimo klaidai konfigūruoti

- ▶ GNSS imtuvo konfigūracija – naudojama GNSS tipui, prievadui, duomenų perdavimo greičiui ir PRN konfigūruoti, taip pat GNSS būsenos informacijai peržiūrėti

- ▶ Vaizdo įrenginys – naudojamas įjungti / išjungti automatinę atbulinės eigos kamerą ir konfigūruoti kameros nuostatas

- ▶ Jutikliai – naudojama slėgio jutiklio nuostatoms nustatyti

- ▶ Produktas – naudojama produkto pavadinimui, spalvinio atvaizdavimo didžiausios / mažiausios normos riboms ir atitinkamoms ekrano spalvoms sukonfigūruoti

- ▶ Trečiosios šalies normos valdymo nuostatos – naudojama aparatinės įrangos sąsajai ir ryšiu sukonfigūruoti.

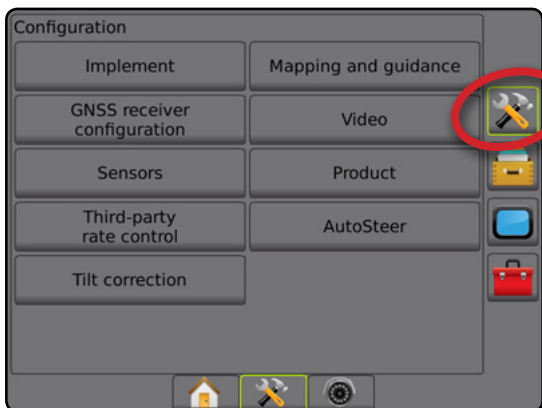
- ▶ Automatinis vairavimas – naudojama rankiniam / automatiniam vairavimui įjungti / išjungti ir kalibruoti

- „FieldPilot“ – naudojama vožtuvo sąrankai, vairavimo nuostatoms, vairo ir vairavimo posūkio kampo jutiklio nuostatoms nustatyti ir vožtuvų patikros arba vožtuvų diagnostikai atlikti

- „FieldPilot Pro“ / „UniPilot Pro“ – naudojama transporto priemonės nuostatoms valdyti, jutikliams kalibruoti, pasirinkti QI vertes bei nustatyti transportavimo režimą ir priežiūros režimą

- ▶ Pakreipimo pataisa – naudojama pakreipimo pataisos funkcijai įjungti / išjungti ir kalibruoti, kad būtų geriau taikoma kalvotoje vietovėje arba ant šlaitų

### 4-2 paveikslėlis. Konfigūracijos parinktys



## Padargas

Padargo sąranka skirta įvairioms nuostatomis, susijusioms su tiesiu režimu, barstytuvo režimu arba išskirstymo režimu, nustatyti. Galimos nuostatos priklausys nuo konkrečios sistemoje esančios įrangos.

Šiame skyriuje pateikiamos sąrankos parinktys šioms padargų konfigūracijoms:

- ▶ Viena sekcija
- ▶ Kelios sekcijos su Sekcijos vairuotojo moduliu arba Jungiklių funkciniu moduliu

**PASTABA.** Daugiau informacijos rasite šios instrukcijos Padargų skyriuje.

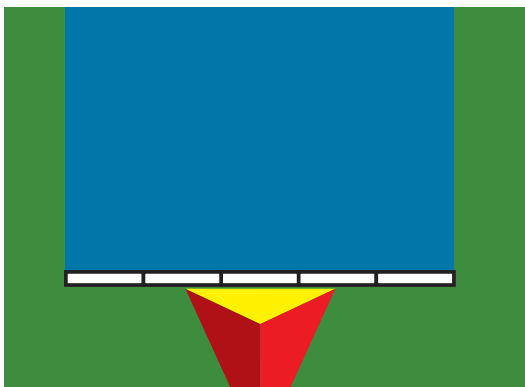
### Padargo tipas

Padargo tipas reiškia apdorojimo būdą, kuris yra artimiausias jūsų sistemai.

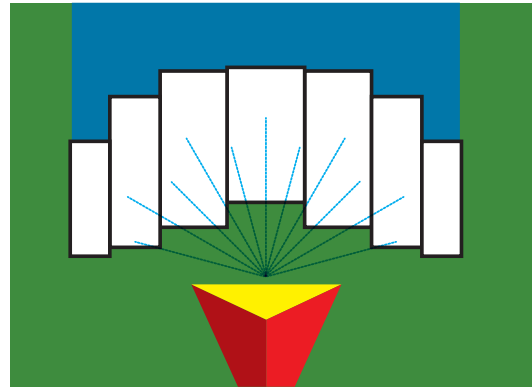
- Tiesiu režimu – strėlės sekcijos yra be ilgio ir vienoje linijoje nustatyti atstumu nuo antenos
- Barstytuvo režimu – palei tiekimo diskus sukuriama virtuali linija, kurios atžvilgiu apdorojimo sekcijos ar sekcijų ilgis gali būti įvairus ir jos gali būti skirtingais atstumais nuo linijos (galimybė priklauso nuo konkrečios sistemoje esančios įrangos)
- Išskirstymo režimu – palei sekciją 1 sukuriama virtuali linija, kurios atžvilgiu apdorojimo sekcijos ar sekcijų ilgis yra nulinis ir kurios gali būti skirtingais atstumais nuo linijos (galimybė priklauso nuo konkrečios sistemoje esančios įrangos)

**PASTABA.** Daugiau informacijos rasite šios instrukcijos Padargų skyriaus poskyryje „Padargo tipas“.

### 4-3 paveikslėlis. Padargo tipas – Tiesus



### 4-4 paveikslėlis. Padargo tipas – Barstytuvas




### 4-5 paveikslėlis. Padargo tipas – Išskirstytas



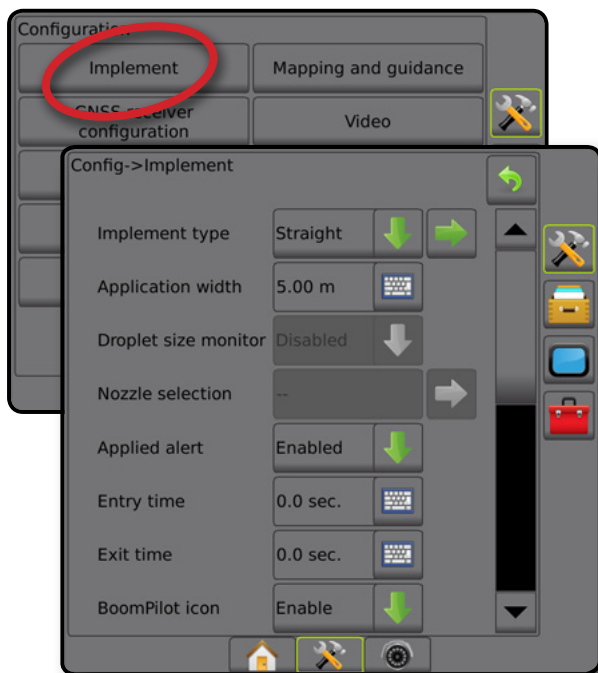
## Vienos sekcijos sąranka

Vienos sekcijos sąranka, kai sistemoje nėra „SmartCable“, Sekcijos vairuotojo moduli (SDM) arba Jungiklių funkcinio moduli (SFM) (t. y. nėra sekcijų valdymo). Visa strėlė arba tiekimo plotas laikomi viena sekcija.

1. Paspauskite šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **Padargas**.
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Mašinos tipas [kai galimas] – naudojama mašinos, kuri labiausiai atitinka jūsų mašiną, tipui pasirinkti
  - ▶ GNSS antenos aukštis [kai galimas] – naudojama antenos aukščiui nuo žemės matuoti
  - ▶ Padargo tipas – naudojama sekcijų išdėstymui pagal naudojamo produkto vietą pasirinkti
  - ▶ Darbinis plotis [Barstytuvo padargo tipas] – naudojama bendram padargo pločiui įvesti
  - ▶ Apdorojimo plotis [Tiesaus padargo tipas] – naudojama bendram padargo pločiui įvesti
  - ▶ Lašelių dydžio monitorius [kai galimas] – naudojama įjungti lašelių dydžio stebėjimą iki penkių iš anksto parinktų purkštuko purkštukų
  - ▶ Purkštukų pasirinkimas [kai galimas] – naudojama purkštuko purkštuko tipui (serijai ir pajėgumui) pasirinkti nustatant informaciją apie lašelių dydį

- ▶ Naudojamas įspėjimas – naudojama pranešti, kada išvažiuojama iš apdoroto ploto arba įvažiuojama į jį
  - ▶ „BoomPilot“ piktograma – naudojama valdymo ekrano piktogramai aktyvinti, kad būtų galima ranka valdyti apdoravimo žymėjimą ekrane
4. Paspauskite KITO PUSLAPIO rodyklę ➡, kad nustatytumėte konkrečias padargo parinktis. Išsamiau žr. skyriuje „Padargas“.
  5. Norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę ↶ arba šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA 🛠️.

#### 4-6 paveikslėlis. Padargas – Vienos sekcijos sąranka



#### Keleto sekcijų su SDM / SFM sąranka

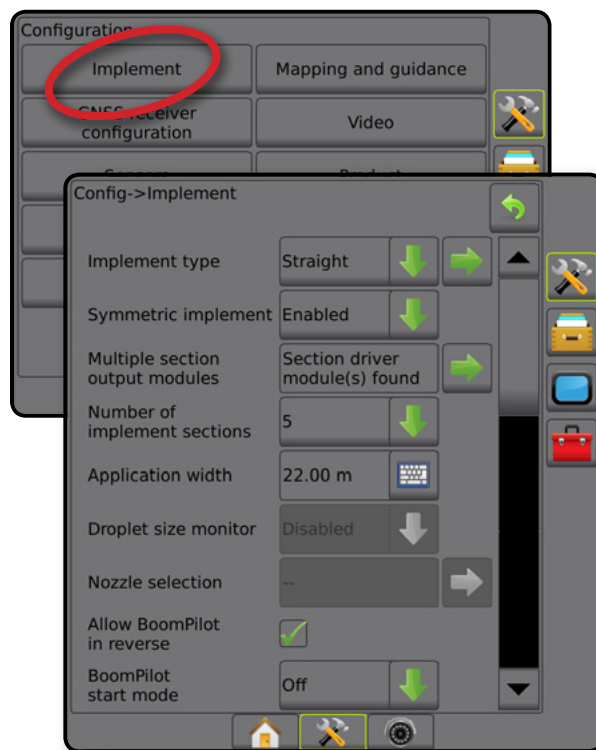
Keleto sekcijų su SDM / SFM sąranka naudojama, kai sistemoje nėra Sekcijos vairuotojo modulio (SDM) arba Jungiklių funkcinio modulio (SFM). Strėlės arba tiekimo plotą gali sudaryti iki 30 įvairaus pločio ir ilgio (barstytuvo režimu) sekcijų. Papildomos su SDM galimos parinktys yra Apdoravimo persidengimas, Apdoravimo delsa ir Išskirstymo režimas.

1. Paspauskite šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA 🛠️.
2. Paspauskite **Padargas**.
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Mašinos tipas [kai galimas] – naudojama mašinos, kuri labiausiai atitinka jūsų mašiną, tipui pasirinkti
  - ▶ GNSS antenos aukštis [kai galimas] – naudojama antenos aukščiui nuo žemės matuoti
  - ▶ Padargo tipas – naudojama sekcijų išdėstymui pagal naudojamo produkto vietą pasirinkti
  - ▶ Simetriškas padargas – naudojama nustatyti, ar sekcijos poruojamos, ir todėl jų pločio, nuokrypio ir ilgio vertės yra vienodos

- ▶ Kelių sekcijų išvesties moduliai – naudojama kelių sekcijų išvesties modulių naudojimui CAN magistralėje įjungti
- ▶ Padargo sekcijų skaičius – naudojama padargo sekcijų skaičiui pasirinkti
- ▶ Apdoravimo plotis [Tiesaus arba Išskirstyto padargo tipas] – naudojama bendram visų padargo sekcijų pločiui įvesti
- ▶ Darbinis plotis [Barstytuvo padargo tipas] – naudojama bendram padargo pločiui įvesti
- ▶ Lašelių dydžio monitorius [kai galimas] – naudojama įjungti lašelių dydžio stebėjimą iki penkių iš anksto parinktų purkštuko purkštukų
- ▶ Purkštuko pasirinkimas [tiesaus arba išskirstyto padargo tipas] – naudojama purkštuko purkštukų tipui pasirinkti
- ▶ „BoomPilot“ pradžios režimas (jei įdiegtas) – naudojamas nustatyti pradinį darbinį režimą.
  - Automatinis – automatinis sekcijos valdymas įjungtas ir (arba) atvaizdavimas ekrane valdomas GNSS ir greičio
  - Išjungta – automatinis sekcijos valdymas išjungtas, tačiau sekciją ir atvaizdavimą ekrane galima valdyti rankiniu būdu, naudojantis skirstomąja dėžute arba „BoomPilot“ piktograma valdymo ekranu navigacijos ir valdymo parinktyse

4. Paspauskite KITO PUSLAPIO rodyklę ➡, kad nustatytumėte konkrečias padargo parinktis. Išsamiau žr. skyriuje „Padargas“.
5. Norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę ↶ arba šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA 🛠️.




#### 4-7 paveikslėlis. Padargas – Keleto sekcijų su SDM / SFM sąranka



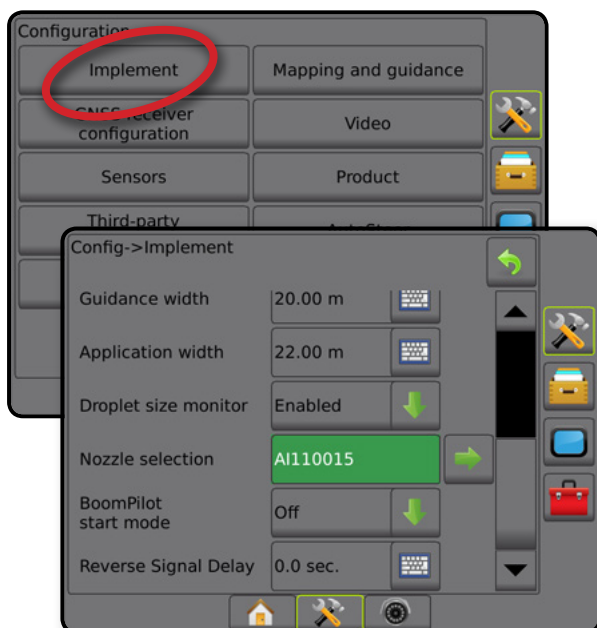
## Lašelių dydžio monitorius

Kai sistemoje yra Slėgio jutiklio sąsajos rinkinys (PSIK), galima įjungti ir išjungti Lašelių dydžio monitorių. Tuomet darbinuose ekranuose tampa prieinama DSM funkcija.

*PASTABA. Daugiau informacijos rasite šios instrukcijos Padargų skyriaus poskyryje „Lašelių dydžio monitorius“.*

1. Paspauskite šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **Padargas**.
3. Pasirinkite, įjungti ar išjungti Lašelių dydžio monitorių. (Jeigu įjungiate, perskaitykite rodomą informaciją ir paspauskite **Sutikti**.)
4. Norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .





*4-8 paveikslėlis. Lašelių dydžio monitorius*



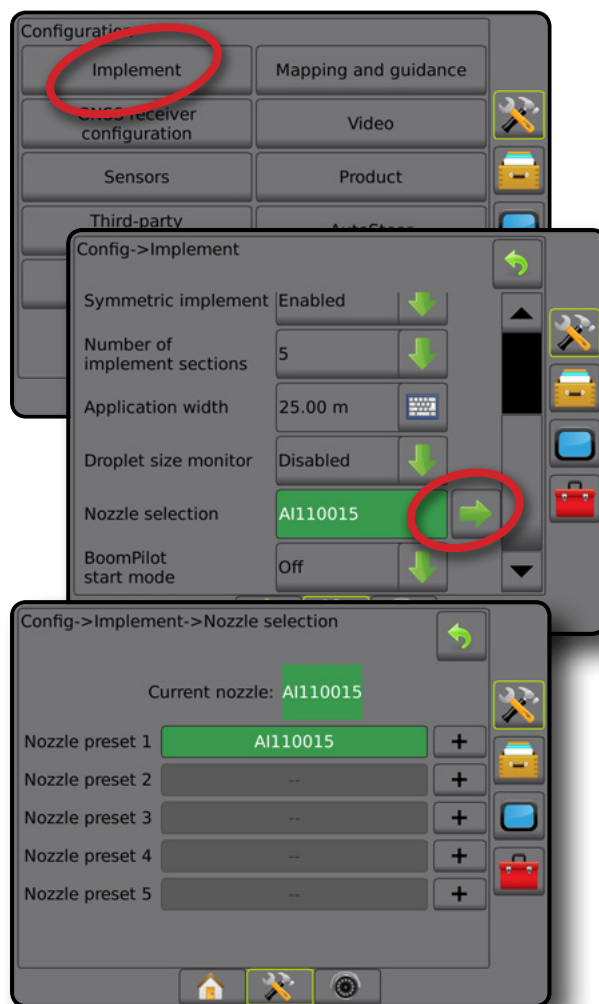
## Purkštuko pasirinkimas

Purkštukų pasirinkimo funkcijoje galima nustatyti ir greitai iškviešti iki penkių (5) purkštukų ir pasirinkti esamą purkštuką.

*PASTABA. Daugiau informacijos žr. šios instrukcijos Padargų skyriaus poskyryje „Purkštukų pasirinkimas“.*

1. Paspauskite šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **Padargas**.
3. Purkštukų pasirinkimo lange paspauskite KITO PUSLAPIO rodyklę .
4. Galimi pasirinkimai:
  - Purkštukų išankstinės nuostatos 1–5 – galima pasirinkti nustatyti ir greitai iškviešti iki penkių (5) purkštukų ir pasirinkti esamą purkštuką, pagal kurį nustatoma lašelių dydžio informacija
  - Esamas purkštukas – rodomas esamas purkštukas
5. Norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .




*4-9 paveikslėlis. Purkštuko pasirinkimas*



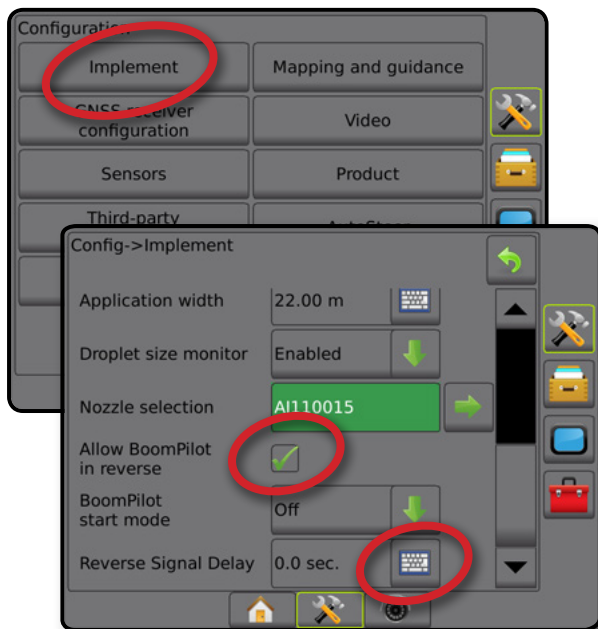
## Atbulinės eigos jutimo parinktys

Atbulinės eigos jutimo parinktys naudojamos pridėdant Atbulinės eigos jutimo modulį arba „SCM Pro“ (Vairavimo valdymo modulį „Pro“, skirtą „FieldPilot Pro“ / „UniPilot Pro“) prie bet kokios konfigūracijos. Juo naudojantis galimos apdorojimo atvaizdavimo bei kontrolės funkcijos ir valdymas ekrane, važiuojant atbuline eiga.

**PASTABA.** Daugiau informacijos rasite šios instrukcijos *Padargų skyriaus poskyryje „Atbulinės eigos jutimo modulis“*.

1. Paspauskite šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **Padargas**.
3. Pasirinkite:
  - ▶ Leisti „BoomPilot“ veikti judant atbuline eiga [kai galima] – naudojama įjungti „BoomPilot“ funkciją važiuojant atbuline eiga
  - ▶ Atbulinės eigos signalo delsa – naudojama nustatyti delsa, pereinant iš priekinės eigos į atbulinę eigą ar atvirkščiai, prieš transporto priemonės piktogramai navigacijos ekrane pakeičiant kryptį
4. Norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .

*4-11 paveikslėlis. Atbulinės eigos jutimo parinktys*



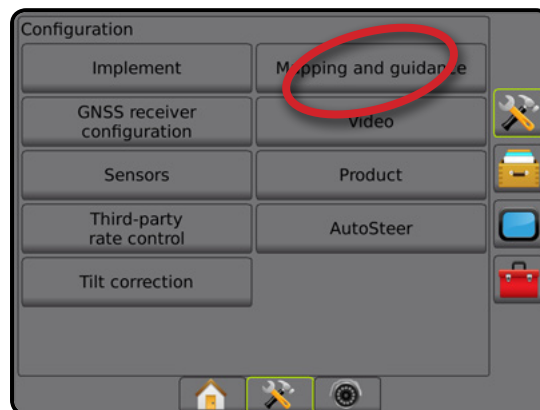
## Atvaizdavimas ir valdymas [šviesos juosta]

Atvaizdavimo ir valdymo parinktys naudojamos šviesos juostoje rodamai atvaizdavimo vietai, valdymo pločiui, takų susikirtimo klaidai konfigūruoti. Norint pateikti daugiau valdymo informacijos, galima naudoti pasirinkamąjį išorinį šviesos juostos modulį (angl. „External Lightbar Module (ELM)“).


**PASTABA.** Ankstesnėse programinės įrangos versijose ši funkcija buvo vadinama Šviesos juosta.

- Atvaizdavimas ir valdymas [tik pultas] – naudojama konfigūruoti atvaizdavimo vietą, valdymo plotį ir valdymo jautrumą / takų susikirtimo klaidą, rodomus ekrano valdymo užduočių juostoje
- Atvaizdavimas ir valdymas [naudojant išorinę šviesos juostą] – naudojama konfigūruoti išorinį šviesos juostos modulį (ELM), kuris pateikia daugiau valdymo informacijos.

*4-11 paveikslėlis. Atvaizdavimas ir valdymas*





## Atvaizdavimas ir valdymas [tik pultas]

1. Paspauskite šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **Atvaizdavimas ir valdymas**.
3. Pasirinkite:
  - ▶ Atvaizdavimo vieta nusako išdėstymą vietovės, kurioje bus atvaizduojama riba arba daugiakampis.
    - Numatytoji vieta – kuriant išorines ribas arba daugiakampį, jų linijos bus brėžiamos palei aktyvios išorinės sekcijos išorinį kraštą. Kuriant vidines ribas, jų linijos bus brėžiamos palei aktyvios vidinės sekcijos vidinį kraštą. Jeigu nėra viena sekcija neaktyvi, riba bus žymima palei išorinės sekcijos galą.
    - Naudotojo įrašas – naudotojas gali nustatyti išilginio ir šoninio nuokrypio nuo GNSS antenos kryptis ir atstumus. Galima sukurti iki penkių (5) naudotojo įrašų. Išsamiau žr. „Naudotojo įvedama atvaizdavimo vieta“.
  - ▶ Valdymo plotis – naudojama atstumui tarp gairių nustatyti
  - ▶ Šviesdiodžių ryškumas – naudojama šviesdiodžių ryškumui reguliuoti

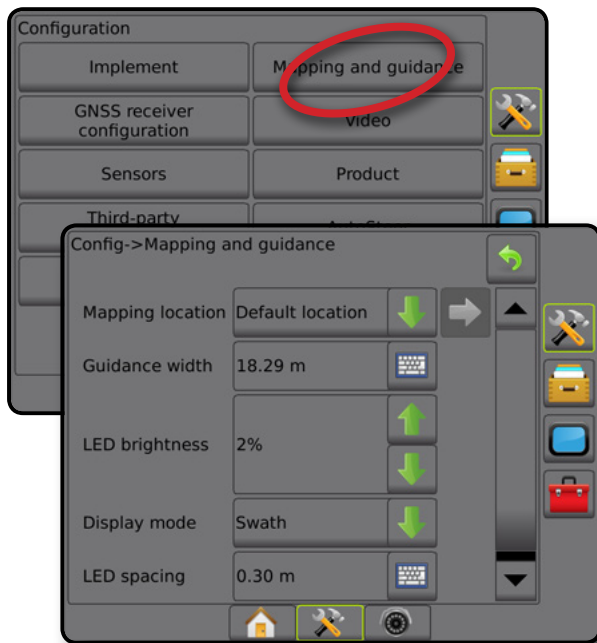
► Rodymo režimas – naudojama nustatyti, ar šviesos juosta atitinka juosta, ar transporto priemonę

- Nustačius kaip „juosta“, šviesdiodis rodo gairės vietą, o judantis šviesdiodis – transporto priemonę
- Nustačius kaip „transporto priemonė“, vidurinis šviesdiodis rodo transporto priemonės vietą, o judantis šviesdiodis – gairę

► Šviesdiodžių intervalai – naudojama nustatyti atstumą nuo gairės arba transporto priemonės, kurias rodo kiekvienas šviečiantis šviesdiodis


4. Norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .

4-12 paveikslėlis. Atvaizdavimas ir valdymas



## Atvaizdavimas ir valdymas naudojant išorinę šviesos juostą

Naudojantis išorine šviesos juosta galimos papildomos konfigūravimo parinktys.

1. Paspauskite šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **Atvaizdavimas ir valdymas**.
3. Galimi pasirinkimai:

► Atvaizdavimo vieta nusako išdėstymą vietovės, kurioje bus atvaizduojama riba arba daugiakampis.

- Numatytoji vieta – kuriant išorines ribas arba daugiakampį, jų linijos bus brėžiamos palei aktyvios išorinės sekcijos išorinį kraštą. Kuriant vidines ribas, jų linijos bus brėžiamos palei aktyvios vidinės sekcijos vidinį kraštą. Jeigu nėra viena sekcija neaktyvi, riba bus žymima palei išorinės sekcijos galą.

- Naudotojo įrašas – naudotojas gali nustatyti išilginio ir šoninio nuokrypio nuo GNSS antenos kryptis ir atstumus. Galima sukurti iki penkių (5) naudotojo įrašų. Išsamiau žr. „Naudotojo įvedama atvaizdavimo vieta“.

► Valdymo plotis – naudojama atstumui tarp gairių nustatyti

► Šviesdiodžių ryškumas – naudojama pulto šviesdiodžių ryškumui reguliuoti

► Rodymo režimas – kai išorinė šviesos juosta „įjungta“, nustato, ar šviesos juosta atitinka juosta, ar transporto priemonę

- Nustačius kaip „juosta“, šviesdiodis rodo gairės vietą, o judantis šviesdiodis – transporto priemonę

- Nustačius kaip „transporto priemonė“, vidurinis šviesdiodis rodo transporto priemonės vietą, o judantis šviesdiodis – gairę

► Šviesdiodžių intervalai –

- Kai išorinė šviesos juosta „įjungta“, nustato atstumą nuo gairės arba transporto priemonės, kurias rodo kiekvienas šviečiantis šviesdiodis

- Kai išorinė šviesos juosta „išjungta“, nustatyto atstumą aplink gairę, kuris laikomas nulio paklaida

► Išorinė šviesos juosta – įjungti / išjungti išorinės šviesos juostos naudojimą

4. Kai išorinės šviesos juostos modulis (ELM) įjungtas, pasirinkite:

► Išorinės šviesos juostos šviesdiodžių ryškumas – reguliuojamas išorinės šviesos juostos šviesdiodžių ryškumas

► Išorinės šviesos juostos teksto ryškumas – reguliuojamas išorinės šviesos juostos teksto ryškumas

► Išorinis takų susikirtimas – įjungti / išjungti takų susikirtimo klaidos informacijos rodyką išorinėje šviesos juostoje



► Išorinės juostos numeris – įjungti / išjungti juostos numerio informacijos rodyką išorinėje šviesos juostoje

► Išorinis greitis – įjungti / išjungti greičio informacijos rodyką išorinėje šviesos juostoje

► Išorinė faktinė norma [prieinama naudojant Trečiosios šalies normos valdymą] – įjungti / išjungti faktinės normos informacijos rodyką išorinėje šviesos juostoje

► Išorinė tikslinė norma [prieinama naudojant Trečiosios šalies normos valdymą] – įjungti / išjungti tikslinės normos informacijos rodyką išorinėje šviesos juostoje.

► Išorinis naudojamas produktas [prieinama naudojant Trečiosios šalies normos valdymą] – įjungti / išjungti naudojamo produkto informacijos rodyką išorinėje šviesos juostoje

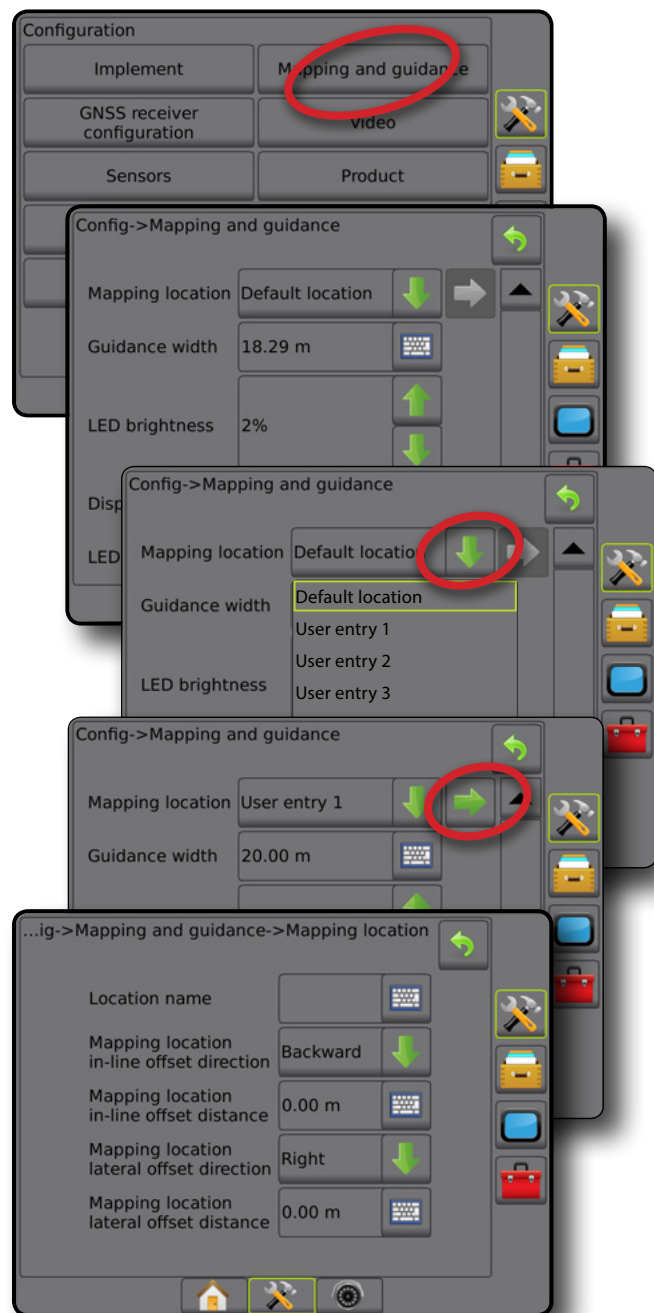
5. Norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .

## 4-13 paveikslėlis. Atvaizdavimas ir valdymas naudojant išorinę šviesos juostą



- ▶ Atvaizdavimo vietos išilginio nuokrypio atstumas – naudojama nustatyti išilginį atstumą nuo GNSS antenos iki atvaizdavimo vietos
  - ▶ Atvaizdavimo vietos šoninio nuokrypio kryptis – naudojama pasirinkti šoninę kryptį nuo mašinos vidurio linijos iki atvaizdavimo vietos, žiūrint mašinos priekinės eigos kryptimi
  - ▶ Atvaizdavimo vietos šoninio nuokrypio atstumas – naudojama nustatyti šoninį atstumą nuo mašinos vidurio linijos iki atvaizdavimo vietos
6. Norėdami grįžti į Atvaizdavimo ir valdymo ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę ↶, o norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną – šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA 🛠️.

## 4-14 paveikslėlis. Naudotojo įvedama atvaizdavimo vieta



## Naudotojo įvedama atvaizdavimo vieta

Atvaizdavimo vieta nusako vietą, kurioje vyks ribos ir daugiakampio atvaizdavimas.





1. Paspauskite šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA 🛠️.
2. Paspauskite **Atvaizdavimas ir valdymas**.
3. Naudotojo įrašo vietą pasirinkite iš Atvaizdavimo vietų išskleidžiamųjų parinkčių.
4. Paspauskite ATVAIZDAVIMO VIETOS KITO PUSLAPIO rodyklę ➡️, kad nustatytumėte konkrečias atvaizdavimo vietos parinktis.
5. Pasirinkite:
  - ▶ Vietos pavadinimas – naudojama atvaizdavimo vietos pavadinimui įvesti pasirinktame esamo naudotojo įrašo
  - ▶ Atvaizdavimo vietos išilginio nuokrypio kryptis – naudojama pasirinkti, ar, transporto priemonės priekinės eigos kryptimi, atvaizdavimo vieta yra priešais, ar už GNSS antenos

## GNSS imtuvo konfigūracija

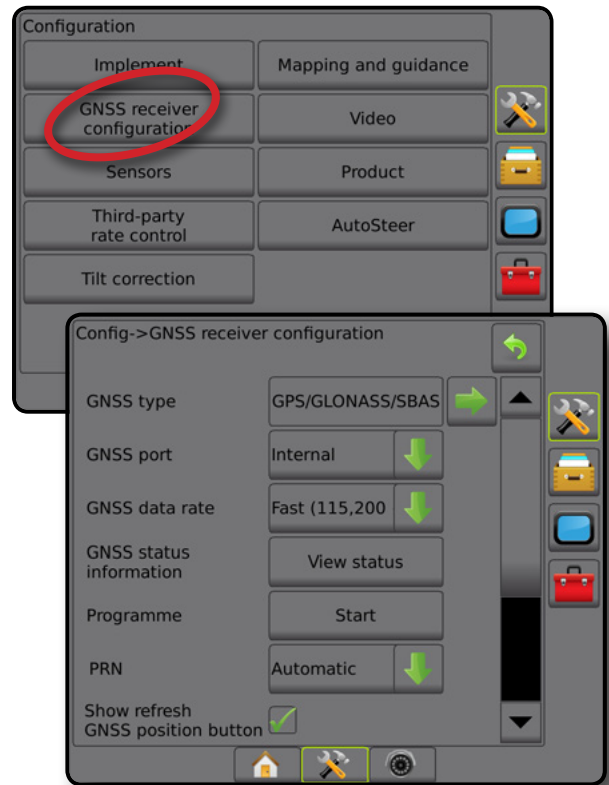
GNSS imtuvo konfigūracija naudojama GNSS tipui, GNSS prievadui, GNSS duomenų perdavimo spartai ir PRN konfigūruoti, taip pat GNSS būsenos informacijai peržiūrėti.

**PASTABA.** Daugiau informacijos rasite šios instrukcijos GNSS imtuvo konfigūracijos skyriuje.

Šios nuostatos būtinos rankiniam / automatiniam vairavimui, pokrypio jutiklio veikimui ir normos valdymo funkcijai, taip pat tinkamam padargo veikimui.

1. Paspauskite šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **GNSS imtuvo konfigūracija**.
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ GNSS tipas – nustatoma, kad būtų priimamos GNSS šaltinio transliacijos: GPS, GLONASS, SBAS (su reikalaujamu DGPS arba be jo)
  - ▶ GNSS prievadas – GNSS ryšio prievadas nustatomas kaip Vidinis arba Išorinis
  - ▶ GNSS duomenų perdavimo sparta – nustato GNSS prievado spartą bodais ir NMEA pranešimų, perduodamų per pulto RS232 prievadą, dažnį.
  - ▶ GNSS būsenos informacija – rodoma esamos GNSS būsenos informacija
  - ▶ Programa – šią funkciją turėtų naudoti tik „TeeJet“ technikai
  - ▶ PRN – pasirenkami pirmi du galimi SBAS PRN teikti SBAS pataisos duomenis. Kad PRN būtų parenkamas automatiškai, nustatykite **Automatinis**.
  - ▶ Kitas PRN – kai PRN neautomatinis, galima pasirinkti antrą SBAS PRN teikti GNSS pataisos duomenis
  - ▶ Rodyti GNSS padėties atnaujinimo mygtuką – nustatoma, ar GNSS padėties atnaujinimo mygtukas bus rodomas valdymo ekranuose.
4. Paspauskite KITO PUSLAPIO rodyklę , kad nustatytumėte konkrečias GNSS parinktis.
5. Norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .

## 4-15 paveikslėlis. GNSS imtuvo konfigūracijos parinktys




### PRN nerodomas

PRN parinktys galimos tik tada, kai pasirinktas SBAS GNSS tipas.

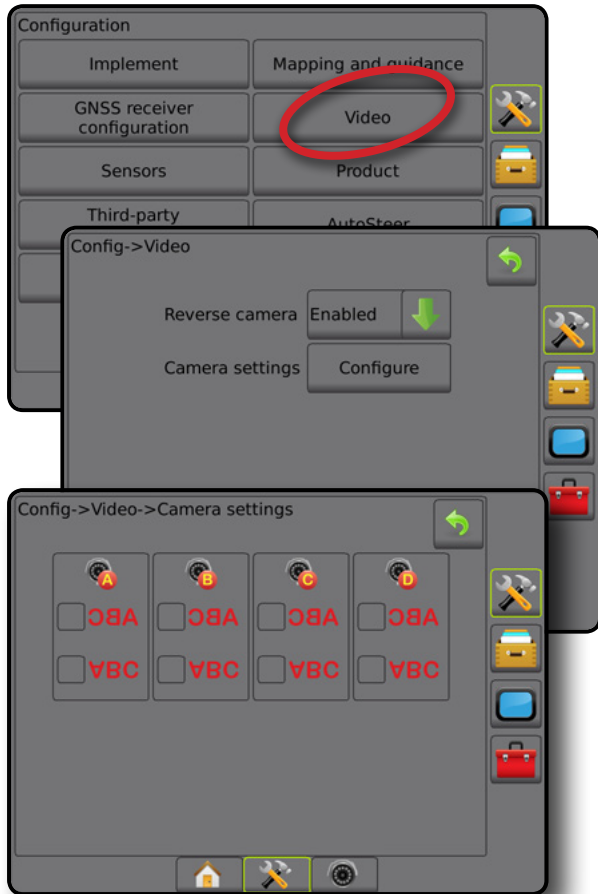
## Vaizdo įrašas

Vaizdo įrašo sąranka naudojama įjungti / išjungti automatinę atbulinės eigos kamerą ir sukonfigūruoti vieną tiesiogiai prijungtą kamerą arba atskiras kameras, jei naudojamas aštuonių (8) kanalų arba keturių (4) kanalų Vaizdo įrašo selektoriaus modulis (VSM). Jei įrengtas VSM, galima sukonfigūruoti iki 8 kamerų.

1. Paspauskite šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **Vaizdo įrenginys**.
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Atbulinės eigos kamera – su atbulinės eigos aptikimo jutikliu leidžia automatiškai įjungti „RealView“ kameros vaizdą arba „RealView“ valdymo funkciją, kai pasirenkama atbulinė eiga. Kai aptinkama įjungta priekinė eiga, grąžinamas ankstesnis ekranas / vaizdas. Jei aptinkamas VSM, atbulinės eigos kamera bus padėtyje A.
  - ▶ Kameros nuostatos – naudojamos nustatyti vieną tiesiogiai prijungtą kamerą arba atskiras kameras (jeigu aptinkamas VSM) normalaus vaizdo, atbulinės eigos vaizdo, apversto vaizdo arba dviejų iš šių trijų vaizdų variantų derinio režimu.
    - Atbulinė eiga – **ABC**
    - Apverstas – **VBC**
    - Įprastai vaizdo peržiūrai **ABC** nepažymėkite nė vieno žymimojo langelio.

4. Norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę ↶ arba šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA 🛠️.

4-16 paveikslėlis. Vaizdo įrašas su 4 kanalų VSM parinktimis



### Vaizdo įrašo sąranka negalima

Jeigu kamera arba VSM neprijungti, sąrankos parinktys nebus galimos.

## Jutikliai

Kai sistemoje yra Slėgio jutiklio sąsajos rinkinys (ir konkrečiai įvesties / išvesties modulis (IOM), bus galimos jutiklio sąrankos ir konfigūracijos parinktys.

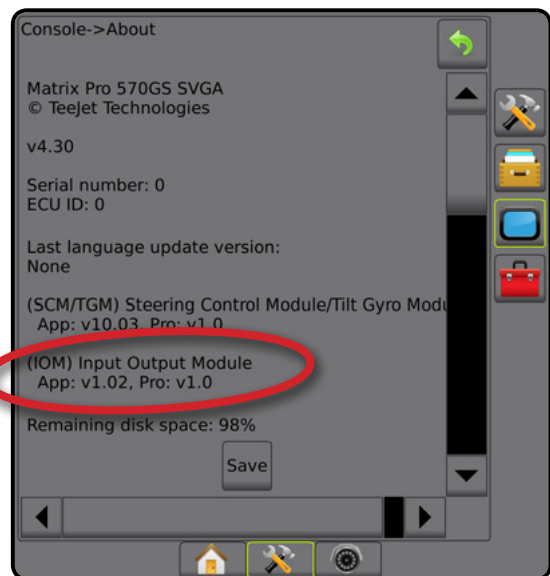
1. Paspauskite šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA 🛠️.
2. Paspauskite **Jutikliai**.

4-17 paveikslėlis. Jutikliai



Pulto ekrane „Apie“ Slėgio jutiklio sąsajos rinkinys yra vadinamas įvesties / išvesties moduliui (IOM).

4-18 paveikslėlis. Įvesties / išvesties modulis






### Jutikliai negalimi

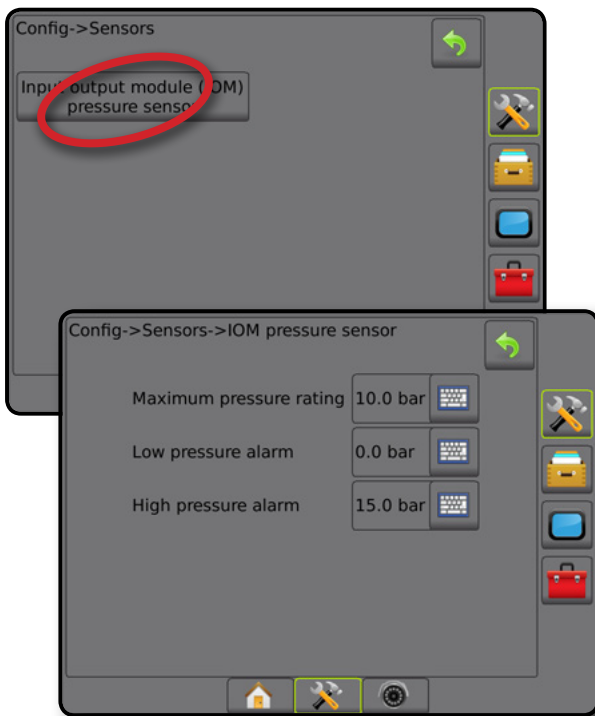
Jeigu Slėgio jutiklio sąsajos rinkinys neįrengtas, sąrankos parinktys nebus galimos.

## Įvesties / išvesties modulio slėgio jutiklis

Jeigu Slėgio jutiklio sąsajos rinkinys įrengtas, Slėgio jutiklio parinkties naudojamos jutiklio gamintojo didžiausio slėgio rodikliui įvesti ir aukšto bei žemo slėgio signalams naudotojo nuožiūra nustatyti.




1. Paspauskite šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **Jutikliai**.
3. Paspauskite **Įvesties / išvesties modulio (IOM) slėgio jutiklis**.
4. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Didžiausio slėgio rodiklis – naudojama slėgio jutiklio didžiausio slėgio rodikliui nustatyti pagal gamintojo rekomendacijas
  - ▶ Žemo slėgio signalas – naudojama žemo slėgio vertei, kurią pasiekus skambės signalas, naudotojo nuožiūra nustatyti
  - ▶ Aukšto slėgio signalas – naudojama aukšto slėgio vertei, kurią pasiekus skambės signalas, naudotojo nuožiūra nustatyti
5. Norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .

4-19 paveikslėlis. Įvesties / išvesties modulio (IOM) slėgio jutiklio parinktis

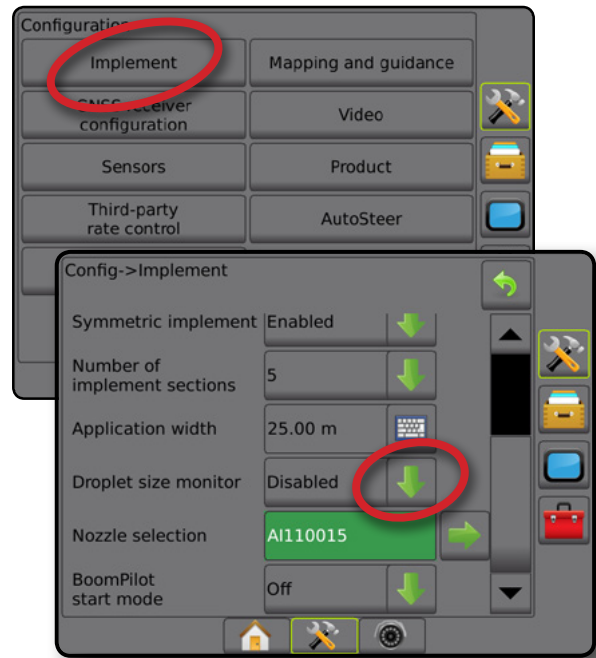


## Lašelių dydžio monitorius

Jeigu naudojamas Slėgio jutiklio sąsajos rinkinys, bus galimos Lašelių dydžio monitoriaus parinktys.

1. Paspauskite šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **Padargas**.
3. Paspauskite **Lašelių dydžio monitorius**.
4. Pasirinkite, įjungti ar išjungti Lašelių dydžio monitorių.
5. Norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .

4-20 paveikslėlis. Lašelių dydžio monitorius

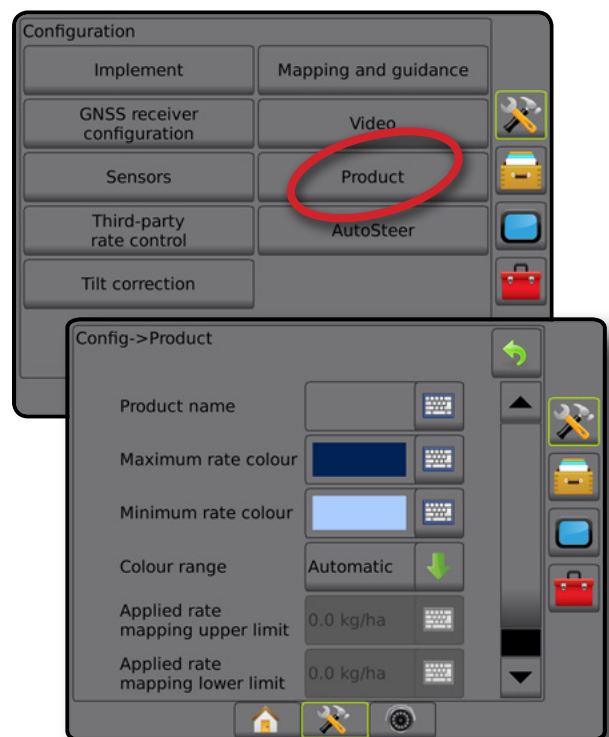


## Produktas

Kai yra Trečiosios šalies normos valdymo sistema ir normos valdymas atraktintas, galimos Produkto parinktys, skirtos produkto valdymo kanalų pavadinimams, didžiausios / mažiausios normos riboms ir atitinkamoms atvaizdavimo ekrane spalvoms konfigūruoti.

Daugiau informacijos žr. šios instrukcijos Normos valdymo skyriuje.

4-21 paveikslėlis. Produkto parinktys

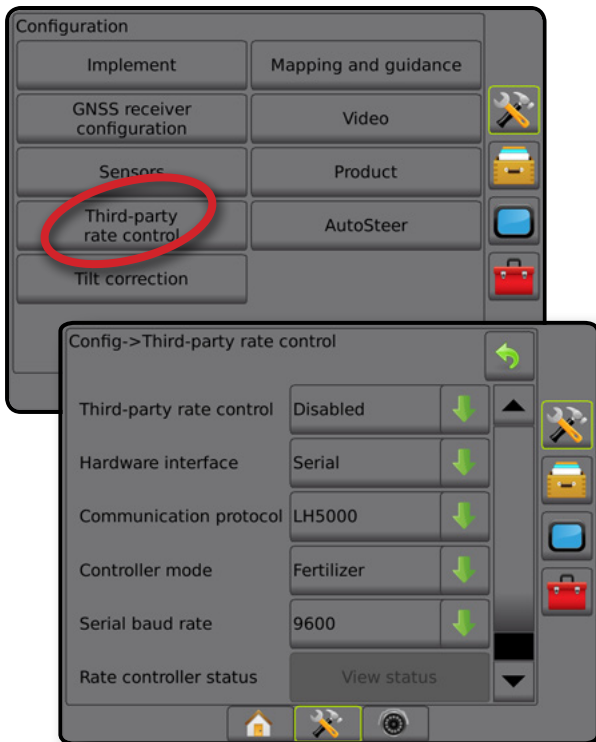


## Trečiosios šalies normos valdymas

Kai įrengta trečiosios šalies normos valdymo sistema ir normos valdymas atrinktas, galima įjungti / išjungti trečiosios šalies normos valdymą.

Daugiau informacijos žr. šios instrukcijos Normos valdymo skyriuje.

### 4-22 paveikslėlis. Trečiosios šalies normos valdymas



## Automatinis vairavimas

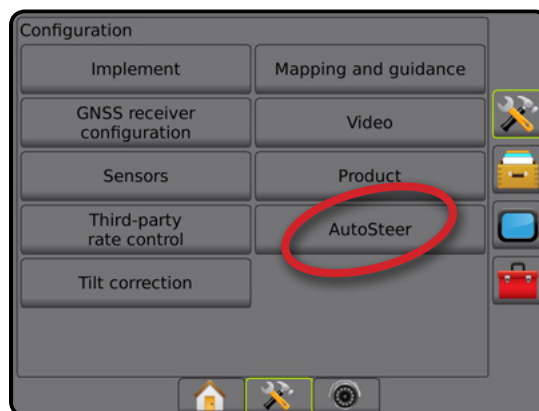
Kai sumontuotas Vairavimo valdymo modulis („SCM“ arba „SCM Pro“), galimos rankinio / automatinio vairavimo parinktys.

*PASTABA. Išsamios sąrankos instrukcijos pateiktos konkrečios jūsų rankinio / automatinio vairavimo įrangos vadove.*

Automatinio vairavimo sąranka naudojama rankiniam / automatiniam vairavimui įjungti / išjungti ir kalibruoti.

- „FieldPilot“ [naudojant SCM] – naudojama vožtuvo sąrankai, vairavimo nuostatoms, vairo ir vairavimo posūkio kampo jutiklio nuostatoms nustatyti ir vožtuvų patikroms arba vožtuvų diagnostikai atlikti
- „FieldPilot Pro“ / „UniPilot Pro“ [naudojant „SCM Pro“] – naudojama transporto priemonės nuostatoms valdyti, jutikliams kalibruoti, pasirinkti QI vertes bei nustatyti transportavimo režimą ir priežiūros režimą

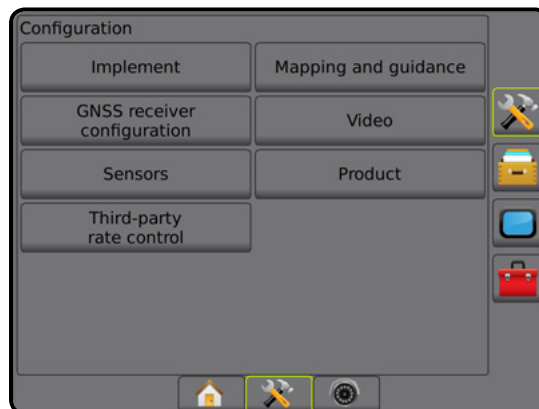
### 4-23 paveikslėlis. Automatinis vairavimas






### Rankinis / automatinis vairavimas negalimas

Jeigu rankinio / automatinio vairavimo sistema neįrengta, sąrankos parinktys nebus galimos.

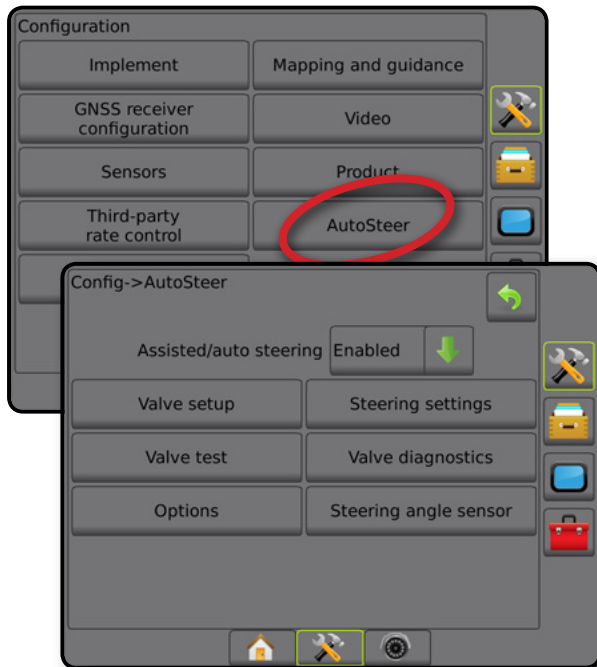
### 4-24 paveikslėlis. Rankinis / automatinis vairavimas neaptiktas




## „FieldPilot“ [naudojant SCM]

1. Paspauskite šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **Automatinis vairavimas**.
3. Pasirinkite, įjungti ar išjungti rankinį / automatinį vairavimą.
4. Kai įjungtas, pasirinkite:
  - ▶ Vožtuvo sąranka – naudojama Vožtuvo tipui, Vožtuvų dažniui, Mažiausiam galingumo ciklui kairėje / dešinėje ir Didžiausiam galingumo ciklui kairėje / dešinėje konfigūruoti
  - ▶ Vairavimo nuostatos – naudojama Netiksliam vairavimo reguliavimui, Tiksliam vairavimo reguliavimui, Tuščiajai eigai ir Išankstinei kelio peržiūrai nustatyti
  - ▶ Vožtuvų patikra – naudojama patikrinti, ar vairuojama tinkama kryptimi
  - ▶ Vožtuvų diagnostika – naudojama patikrinti, ar vožtuvai tinkamai prijungti
  - ▶ Parinkty: Vairo jutiklis – naudojama pasirinkti, ar vairavimo išjungimo jutiklis yra magnetinis, ar veikia pagal slėgio jutiklį
  - ▶ Vairavimo posūkio kampo jutiklis – naudojama nustatyti ir kalibruoti Vairavimo posūkio kampo jutiklį (VPKJ) kaip pagrindinį automatinio vairavimo atsako jutiklį
5. Norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .

4-25 paveikslėlis. Automatinis vairavimas



## „FieldPilot Pro“ / „UniPilot Pro“ [naudojant „SCM Pro“]

1. Paspauskite šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **Automatinis vairavimas**.
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Transporto priemonių valdymas – leidžia operatoriui pasirinkti, sukurti, redaguoti, kopijuoti arba panaikinti transporto priemonių profilius, taip pat
    - Atlikti pasirinktos transporto priemonės ir jutiklio kalibravimą
    - Atlikti tik pakreipimo kalibravimą. Ši funkcija galima tik užbaigus pirminį pasirinktos transporto priemonės kalibravimą.
    - Sureguliuokite vairavimo reagavimą, linijos atpažinimą, važiavimo agresyvumą, takų susikirtimo klaidas, atbulinės eigos reagavimą ir variklio agresyvumą („UniPilot Pro“). *PASTABA. Kuriant naują transporto priemonės profilį arba redaguojant esamą, reikėtų nustatyti Rankinį išjungimą prieš atliekant Automatinį kalibravimą.*
      - ◀ Naujas ① – sukuriamas naujas transporto priemonės profilis.
      - ◀ Įkelti – aktyvinamas pažymėtos transporto priemonės profilis.
      - ◀ Redaguoti ② – operatorius gali keisti aktyvios transporto priemonės profilio parametrus, įskaitant Ratų bazę, Antenos išilginio nuokrypio kryptį ir atstumą, Antenos šoninio nuokrypio kryptį ir atstumą, Antenos aukštį, „SCM Pro“ išilginio nuokrypio kryptį ir atstumą, „SCM Pro“ šoninio nuokrypio kryptį ir atstumą, „SCM Pro“ aukštį, „SCM Pro“ kryptį ir Vairavimo tipą
      - ◀ Kopijuoti – nukopijuojamas aktyvios transporto priemonės profilis
      - ◀ Automatinis kalibravimas ③ – padeda operatoriui kalibruoti aktyvią transporto priemonę. Kalibravimo žingsniais sistema „FieldPilot Pro“ arba „UniPilot Pro“ supažindinama su transporto priemonės savybėmis, šie žingsniai yra svarbūs siekiant optimalaus valdymo.
      - ◀ Koreguoti – suklibravus transporto priemonę, ji turėtų veikti pakankamai atliekant daugelį įprastų lauko operacijų. Tačiau tam tikrais atvejais gali prireikti pakoreguoti vairavimą atsižvelgiant į lauko sąlygas, padargo tipą, eigos greitį ir t. t. Transporto priemonės koregavimo ekrane operatorius gali pakoreguoti transporto priemonės vairavimą, kad šis atitiktų besikeičiančias sąlygas.
        - Rankinis išjungimas ④ – nustatykite ribą, ties kuria „FieldPilot Pro“ arba „UniPilot Pro“ bus išjungta, kai vairas bus pasuktas ranka.

◀ Šalinti – operatorius gali pašalinti neberekalingą transporto priemonės profilį. Aktyvios transporto priemonės profilio pašalinti negalima.

► Pasirinkti QI vertes – naudotojas gali sukonfigūruoti mažiausius GNSS padėties kokybės (tikslumo lygmuo) reikalavimus, kad „FieldPilot Pro“ arba „UniPilot Pro“ būtų aktyvintos arba liktų įjungtos

► Didžiausias DOP – Didžiausias DOP (tikslumo silpninimas) nustato didžiausią bendrą GNSS padėties kokybę, remiantis palydovine geometrija, naudota tai padėčiai apskaičiuoti.

Vertė nuo 1 iki 2 reiškia puikiai, 2–5 – gerai, 5–10 – vidutiniškai, 10–20 – neblogai, o virš 20 – blogai.

Geriausių rezultatų pasiekama, kai rankinis / automatinis vairavimas atliekamas DOP esant mažesniai kaip 4.



► Transportavimo režimas – kai įjungta, visos automatinio vairavimo funkcijos yra išjungiamos ir negali būti aktyvintos.

► Priežiūros režimas – kai įjungta, „Wi-Fi“ bus prieinamas visą einamojo galios ciklo laikotarpį (tik jam), kad technikai priežiūros tikslais galėtų tiesiogiai prisijungti prie „SCM Pro“

► Operatoriaus buvimas – nustatyti Operatoriaus buvimo jungiklio atsaką

– Įjungti – „FieldPilot Pro“ arba „UniPilot Pro“ negalima, kai jungiklis NESUJUNGTA. Rekomenduojama nuostata, neatsižvelgiant į tai, ar yra Operatoriaus buvimo jungiklis, ar ne.

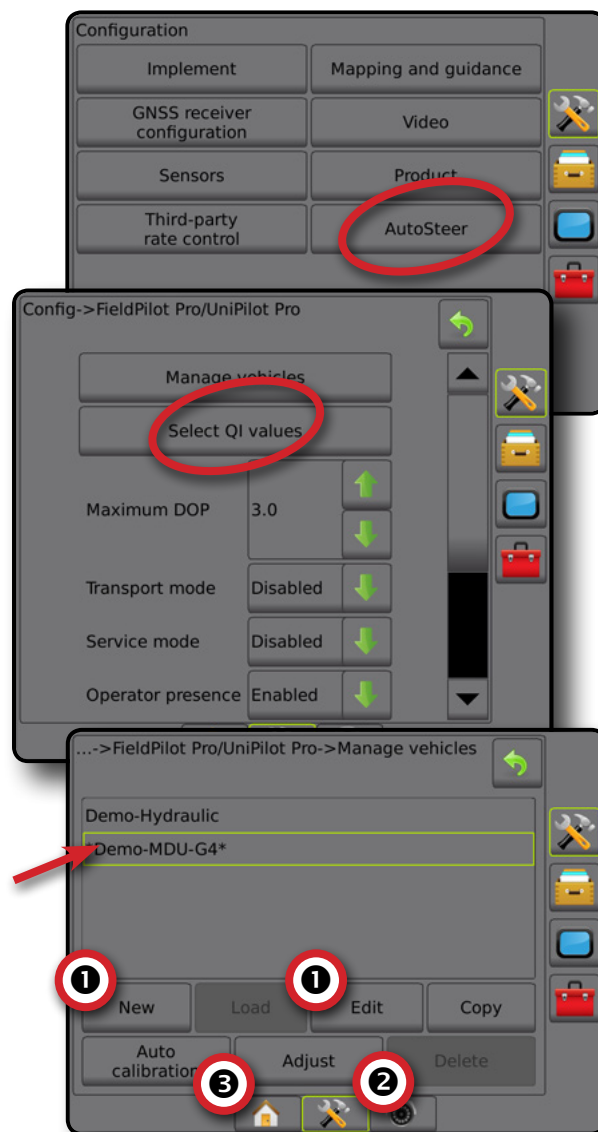
– Išjungti – Operatoriaus buvimo aptikimas buvo pasyvinas ir neturės poveikio „FieldPilot Pro“ arba „UniPilot Pro“. Tai yra ypač svarbi saugos funkcija, kurią reikėtų išjungti tik nurodžius mašinos gamintojui arba „TeeJet Technologies“.

4. Norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .

## Aktyvi transporto priemonė

Aktyvi transporto priemonė žymima žvaigždutėmis (\*). Tai transporto priemonės profilis, kurį šiuo metu naudoti yra užprogramuota sistema „FieldPilot Pro“ arba „UniPilot Pro“.




4-26 paveikslėlis. „FieldPilot Pro“ arba „UniPilot Pro“ sąrankos pradžios ekranas



## Pakreipimo pataisa

Kai yra Vairavimo valdymo modulis (SCM) arba Pokrypio groskopinis modulis (TGM), galima Pokrypio pataisos funkcija. Ji pataiso GNSS signalą, kad kompensuotų GNSS padėties klaidas dirbant kalvotoje vietovėje arba ant šlaitų.

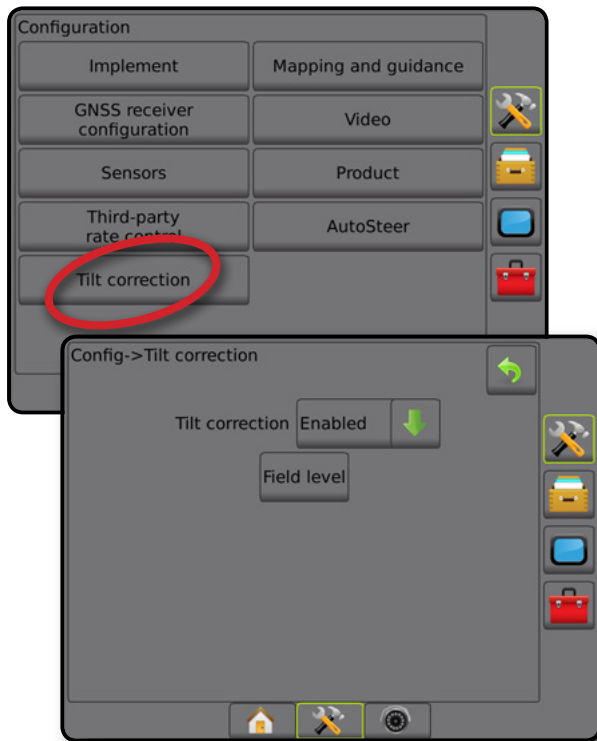
Išsamios sąrankos instrukcijos pateiktos konkrečios jūsų rankinio / automatinio vairavimo įrangos vadove arba pokrypio sąrankos biuletenyje.

1. Paspauskite šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **Pokrypio pataisa**.
3. Pasirinkite, įjungti ar išjungti Pokrypio pataisą.
4. Kai įjungta, pokrypio pataisai kalibruoti pasirinkite **Lauko lygis**.
5. Norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .

**PASTABA.** Jeigu naudojamas „FieldPilot“ arba „UniPilot“, sistemoje įrengtas Pokrypio giroskopinis modulis. Kai naudojama „FieldPilot Pro“ arba „UniPilot Pro“, pokrypio pataisa kalibruojama Sąranka -> Konfigūracija -> Automatinis vairavimas -> Valdyti transporto priemonės -> Reguluoti -> Pokrypio kalibravimas.

**PASTABA.** Prieš Pokrypio kalibravimą reikia įvesti antenos aukštį.

4-27 paveikslėlis. Pokrypio pataisa



### Lauko lygis negalimas

Jeigu transporto priemonė važiuoja, lauko lygio parinktis nebus galima. Norint pradėti kalibruoti pokrypio pataisą, transporto priemonė turi pastovėti bent 10 sekundžių.



### Pokrypio pataisa negalima

Jeigu SCM arba TGM neprijungti, sąrankos parinktys nebus galimos. Kai naudojama „FieldPilot Pro“ arba „UniPilot Pro“, pokrypio pataisa kalibruojama Sąranka -> Konfigūracija -> Automatinis vairavimas -> Valdyti transporto priemonės -> Reguluoti -> Pokrypio kalibravimas.



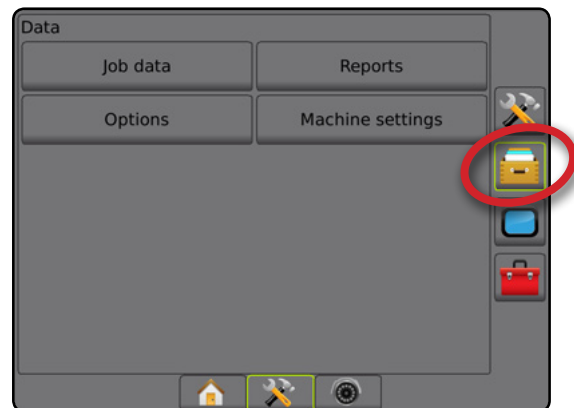
## DUOMENŲ VALDYMAS

Duomenų valdymo funkcija galima perkelti ir tvarkyti užduoties duomenis, juos perduoti, pakeisti užduočių režimą ir perkelti bei tvarkyti mašinos nuostatas.

1. Paspauskite apatinį mygtuką SISTEMOS SĄRANKA .
2. Paspauskite šoninį mygtuką DUOMENŲ VALDYMAS .
3. Galimi pasirinkimai:

- ▶ Užduoties duomenys – išplėstiniu užduočių režimu naudojama perkelti užduoties informaciją (pašalinti, importuoti, eksportuoti) ir valdyti užduoties informaciją (sukurti naują užduotį, pašalinti užduotį arba nukopijuoti užduoties gaires, ribas, naudotus duomenis, paskirtą žemėlapij ir (arba) daugiakampius į naują užduotį)
- ▶ Ataskaitos – naudojama užduočių ataskaitoms kurti ir įrašyti jas į USB laikmeną
- ▶ Parinktys – naudojama paprastam užduočių režimui arba išplėstiniam užduočių režimui pasirinkti
- ▶ Mašinos nuostatos – naudojama mašinos nuostatomis perkelti (pašalinti, importuoti, eksportuoti) ir mašinos nuostatomis valdyti (sukurti naujos mašinos nuostatą, ją nukopijuoti, pašalinti, įrašyti esamą mašinos nuostatą į pasirinktą failą arba įkelti ją iš pasirinkto failo)

4-28 paveikslėlis. Duomenų valdymo parinktys






## Užduoties duomenys

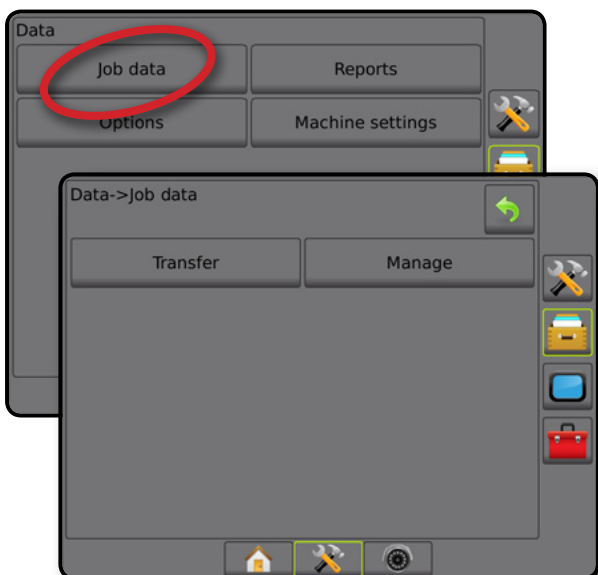
Išplėstiniu užduočių režimu užduoties duomenų parinktys naudojami perkelti užduoties informaciją (pašalinti, importuoti, eksportuoti) ir valdyti užduoties informaciją (sukurti naują užduotį, pašalinti užduotį arba nukopijuoti užduoties Gaires, Ribas, Naudotus duomenis, Paskirtą žemėlapij ir (arba) daugiakampius į naują užduotį).

Užduoties duomenys:

- Užduoties pavadinimas
- Kliento, Ūkio ir Lauko pavadinimai
- Riba (vidinė, išorinė)
- Daugiakampiai
- Padengtas plotas
- Gairės
- Žemėlapiai (Aprėpties, Paskirtas, Apdorojimo, Užprogramuotos tikslinės normos)

1. Paspauskite šoninį mygtuką **DUOMENŲ VALDYMAS** .
2. Paspauskite **Užduoties duomenys**.
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Perkelti – išplėstiniu užduočių režimu galima perduoti pasirinktas užduotis į USB laikmeną arba iš jos ir pašalinti užduotis
  - ▶ Valdyti – išplėstiniu užduočių režimu galima sukurti naują tuščią užduotį, nukopijuoti pasirinktos užduoties Gaires, Ribas, Naudotus duomenis, Paskirtą žemėlapij ir (arba) daugiakampius į naują užduotį, taip pat ir pašalinti pasirinktą užduotį
4. Norėdami sugrįžti į pagrindinį Duomenų valdymo ekraną, paspauskite **GRĮŽIMO** rodyklę  arba šoninį mygtuką **DUOMENŲ VALDYMAS** .

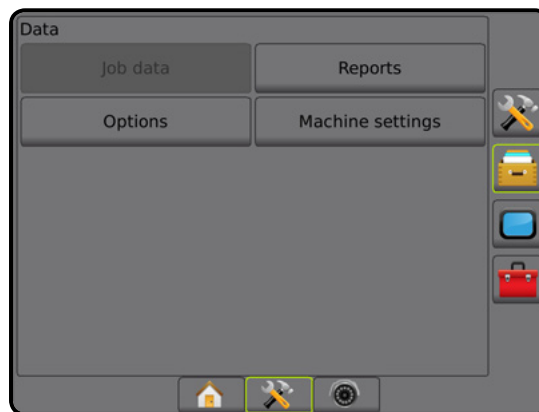
4-29 paveikslėlis. Užduoties duomenų parinktys



## Užduoties duomenys negalimi

Paprastu užduočių režimu užduoties duomenų parinktys nebus prieinamos.

4-30 paveikslėlis. Užduoties duomenys negalimi









## Perkelti

Išplėstiniu užduočių režimu užduoties duomenų perkėlimo ekrane galima perkelti pasirinktas užduotis į USB laikmeną arba iš jos ir pašalinti užduotis.

Į USB laikmeną perkeltas užduotis galima atverti ir atnaujinti naudojantis „Fieldware Link“. Įrenginyje „Fieldware Link“ naudotojas gali įvesti kliento, ūkio ir lauko duomenis, taip pat nukopijuoti ir (arba) redaguoti užduotis, kad pakartotinai pasinaudotų ribomis ir gairėmis. Iš „Fieldware Link“ užduotis galima perkelti atgal į USB laikmeną, o po to – atgal į pulto vidinę atmintį ir joje naudoti.

**PASTABA.** Kai užduotis aktyvi (pradėta), Perkėlimo parinkčių pasirinkti negalima. Norėdami įjungti funkciją, sustabdykite esamą užduotį.

Į laikmeną perkeltos užduotys iš pulto pašalinamos ir jomis naudotis nebegalima.

1. Paspauskite šoninį mygtuką **DUOMENŲ VALDYMAS** .
2. Paspauskite **Užduoties duomenys**.
3. Paspauskite **Perkelti**.
4. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Perkelti užduoties duomenis į USB laikmeną  – naudojama užduoties duomenims iš vidinės atminties perkelti į USB laikmeną
  - ▶ Perkelti užduoties duomenis į vidinę atmintį  – naudojama užduoties duomenims iš USB laikmenos perkelti į vidinę atmintį
  - ▶ Panaikinti užduoties duomenis  – naudojama užduoties duomenims panaikinti iš vidinės atminties
5. Norėdami sugrįžti į pagrindinį Duomenų valdymo ekraną, paspauskite **GRĮŽIMO** rodyklę  arba šoninį mygtuką **DUOMENŲ VALDYMAS** .

4-31 paveikslėlis. Užduoties duomenys – perkelti



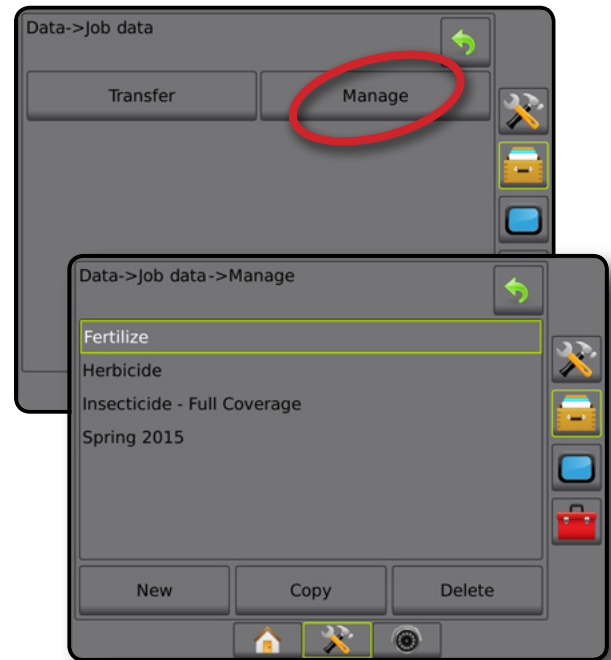
## Valdyti

Išplėstiniu užduočių režimu užduoties duomenų valdymo ekrane galima sukurti naują tuščią užduotį, nukopijuoti pasirinktos užduoties Gaires, Ribas, Naudotus duomenis ir (arba) Paskirtą žemėlapij į naują užduotį, taip pat ir pašalinti pasirinktą užduotį.

*PASTABA. Kai užduotis aktyvi (pradėta), Valdymo parinkčių pasirinkti negalima. Norėdami įjungti funkciją, sustabdykite esamą užduotį.*

1. Paspauskite šoninį mygtuką DUOMENŲ VALDYMAS
2. Paspauskite **Užduoties duomenys**.
3. Paspauskite **Valdyti**.
4. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Nauja – naudojama naujai tuščiai užduočiai sukurti su atitinkamomis Gairėmis, Ribomis, Naudotais duomenimis ir (arba) Paskirtu žemėlapiu
  - ▶ Kopijuoti – naudojama pasirinktos užduoties Gairėms, Riboms, Naudotiems duomenims, Paskirtam žemėlapiui ir (arba) daugiakampiams nukopijuoti į naują užduotį
  - ▶ Šalinti – naudojama užduoties duomenims pašalinti iš vidinės atminties
5. Norėdami sugrįžti į pagrindinį Duomenų valdymo ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę arba šoninį mygtuką DUOMENŲ VALDYMAS .

4-32 paveikslėlis. Užduoties duomenys – valdyti



*PASTABA. Kopijuoti naudotų duomenų nerekomenduojama, nes naudotojas turės dvi kopijas, kurias galima pakeisti. Darant atsarginę duomenų kopiją geriausia perkelti užduotį į „Fieldware Link“ ir padaryti atsarginę katalogo kopiją.*

## Užduoties duomenų kopijavimas

Išplėstiniu užduočių režimu užduoties duomenų kopijavimo parinktis naudojama užduoties informacijai (gairėms, riboms, naudotiems duomenims, paskirtam žemėlapiui ir (arba) daugiakampiams) nukopijuoti į naują užduotį.

1. Paspauskite šoninį mygtuką DUOMENŲ VALDYMAS .
2. Paspauskite **Užduoties duomenys**.
3. Paspauskite **Valdyti**.
4. Paspauskite **Kopijuoti**.
5. Pasirinkite užduoties gaires, ribas, naudotus duomenis, paskirtą žemėlapij ir (arba) daugiakampius, kurie turi būti nukopijuoti į naują užduotį.
6. Paspauskite **Kopijuoti**.
7. Suteikite naujai užduočiai pavadinimą.
8. Norėdami įrašyti naują užduotį, paspauskite piktogramą SUTIKTI , o jei norite išeiti iš klaviatūros neįrašę parinkčių – ATŠAUKTI .
9. Norėdami sugrįžti į pagrindinį Duomenų valdymo ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę arba šoninį mygtuką DUOMENŲ VALDYMAS .

## 4-33 paveikslėlis. Užduoties duomenys – kopijuoti duomenis










## Ataskaitos





Ataskaitų funkcija suteikia galimybę sukurti Užduoties duomenų ataskaitą trimis skirtingais formatais ir įrašyti juos į USB laikmeną.

**PASTABA.** Jei Parinkčių puslapyje pasirinktas Paprastas užduočių režimas, galima įrašyti tik esamą užduotį.

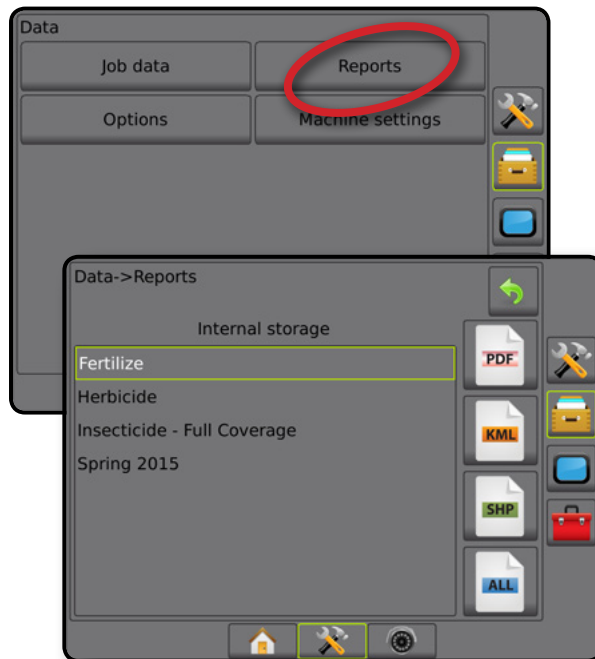
Kai užduotis aktyvi (pradėta), Ataskaitų pasirinkti negalima. Norėdami įjungti funkciją, sustabdykite esamą užduotį.

Užverdami užduotį, kai prie pulto prijungta USB laikmena, turėsite galimybę sukurti esamos užduoties ataskaitą.

1. Paspauskite šoninį mygtuką DUOMENŲ VALDYMAS .
2. Paspauskite **Ataskaitos**.
3. Prie pulto prijunkite USB laikmeną.
4. Pasirinkite norimą įrašyti užduotį.
5. Pasirinkite:
  - ▶ PDF  – ataskaita spausdinti
  - ▶ KML  – „Google Earth“ žemėlapis
  - ▶ SHP  – ESRI formos duomenys
  - ▶ ALL  – visi galimi failų tipai
6. Norėdami sugrįžti į pagrindinį Duomenų valdymo ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį mygtuką DUOMENŲ VALDYMAS .

**PASTABA.** Failų piktogramos     arba mygtukai yra neprieinami pasirinkti (neveiksūs), kol USB laikmena nėra tinkamai prijungta.

## 4-34 paveikslėlis. Ataskaitos – išplėstinis užduočių režimas



## 4-35 paveikslėlis. Ataskaitos – paprastas užduočių režimas





## Parinktys (Užduočių režimas)

Parinktimis operatorius gali pasirinkti Paprastą arba Išplėstinį užduočių režimą.

**PASTABA.** Kai užduotis aktyvi (pradėta), užduočių režimo pakeisti negalima. Norėdami įjungti funkciją, sustabdykite esamą užduotį.

**[SPĖJIMAS!]** Pakeitus užduočių režimą pašalinami visi vidiniai užduoties duomenys.



1. Paspauskite šoninį mygtuką DUOMENŲ VALDYMAS .
  2. Paspauskite **Parinktys**.
  3. Norėdami prieiti prie parinkčių sąrašo, paspauskite rodyklę ŽEMYN .
  4. Pasirinkite:
    - ▶ Paprastas – pradiniam ekrane rodomas tik apribotas plotas ir padengti plotai. Į Ataskaitas galima įrašyti tik esamą užduotį. Naudoti su „Fieldware Link“ negalima.
    - ▶ Išplėstinis – vienu metu galima matyti daugiau kaip vieną užduotį. Pradiniam ekrane rodomi klientų, ūkių, laukų ir užduočių pavadinimai; apriboti ir padengti plotai; apdorojimo laikas ir atstumas nuo pasirinktos užduoties. Naudojantis funkcijomis Duomenys -> Ataskaitos, visi į atmintį įrašyti užduočių profiliai gali būti eksportuoti į USB laikmeną PDF, SHP arba KML failų formatais.
- Kliento informacija, ūkio informacija, lauko informacija ir paskirti žemėlapiai gali būti įvesti tik naudojant „Fieldware Link“. Užduoties pavadinimą galima redaguoti tik naudojant „Fieldware Link“.

- Naudotojas gali kopijuoti užduotis, kad pakartotinai naudotų ribas, gaires, naudotus duomenis, paskirtą žemėlapij ir (arba) daugiakampius, naudodamasis „Fieldware Link“ arba pulte pasirinkęs Duomenys -> Užduoties duomenys -> Valdyti.

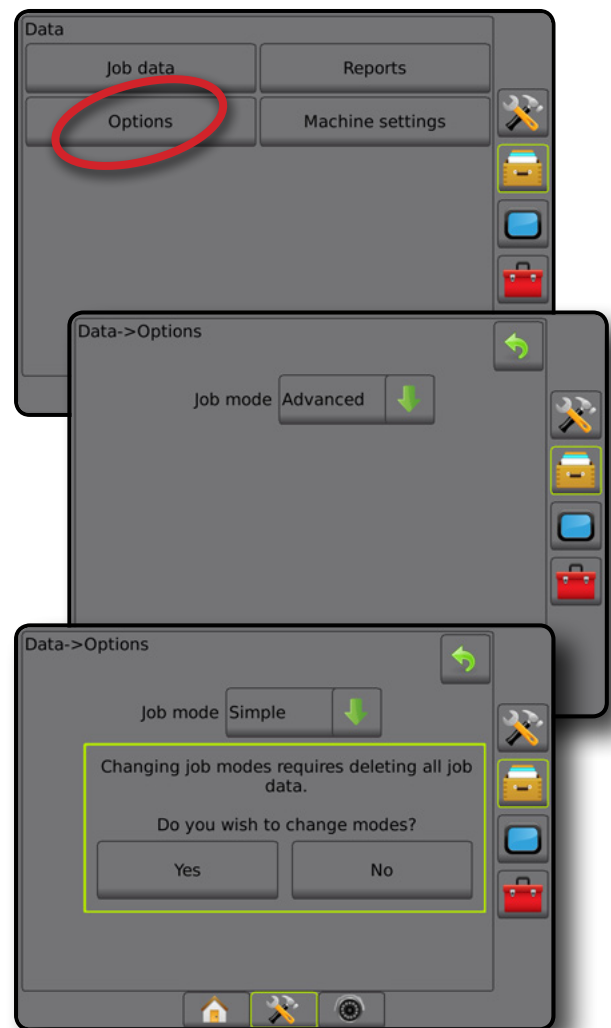
5. „Keičiant užduočių režimus reikia pašalinti visus jos duomenis. Ar norite pakeisti režimus?“

Paspauskite:

- ▶ Taip – pakeitimui atlikti
- ▶ Ne – esamai nuostatai palikti

6. Norėdami sugrįžti į pagrindinį Duomenų valdymo ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį mygtuką DUOMENŲ VALDYMAS .

## 4-36 paveikslėlis. Parinktys – pakeisti užduočių režimą






## Mašinos nuostatos

Mašinos nuostatų meniu naudojamas sukurti ir valdyti atskirus Mašinos profilius, nusakančius pulto konfigūraciją konkrečioje transporto priemonės / įrangos sąrankoje. Kiekviename Mašinos profilyje įrašomos nuostatos, naudojamos profilio sukūrimo metu, kad klientas galėtų vėliau vėl pasinaudoti tiksliai tokia pačia sąranka. Mašinos profilius galima naudoti nuostatoms perkelti į kitą to paties gamintojo ir modelio pultą su ta pačia prijungta aparatine įranga.

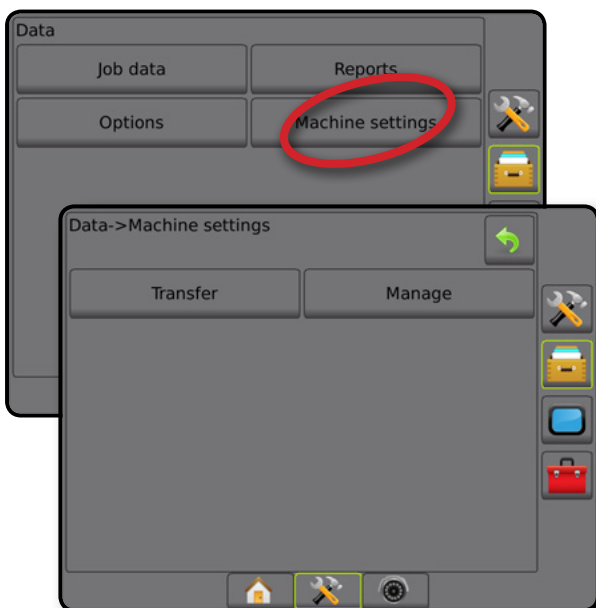
Mašinos nuostatos:

- Padargo nuostatos
- Automatinio vairavimo ir Pokrypio pataisos nuostatos
- Normos valdymo nuostatos
- Konkrečios užduoties nuostatos (įskaitant apdoravimo normas, apdoravimo tipą ir Produkto kanalo paskyrimus)

**PASTABA.** Ne visos nuostatos įrašomos kaip mašinos nuostatos. Išsamiau žr. priede „Pulto „Matrix Pro GS“ meniu nuostatos“.

1. Paspauskite šoninį mygtuką **DUOMENŲ VALDYMAS** .
2. Paspauskite **Mašinos nuostatos**.
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Perkelti – galima perkelti pasirinktas mašinos nuostatas į USB laikmeną arba iš jos ir pašalinti mašinos nuostatas
  - ▶ Valdyti – galima sukurti naujas tuščias mašinos nuostatas, nukopijuoti esamas mašinos nuostatas į naujas nuostatas, pašalinti pasirinktas mašinos nuostatas, įrašyti esamas mašinos nuostatas į pasirinktas nuostatas arba įkelti pasirinktas mašinos nuostatas į esamas nuostatas
4. Norėdami sugrįžti į pagrindinį Duomenų valdymo ekraną, paspauskite **GRĮŽIMO** rodyklę  arba šoninį mygtuką **DUOMENŲ VALDYMAS** .

4-37 paveikslėlis. Mašinos nuostatos









## Perkelti

Mašinos nuostatų perkėlimo ekrane galima perkelti pasirinktas mašinos nuostatas į USB laikmeną arba iš jos ir pašalinti mašinos nuostatas.

Į USB laikmeną perkeltas mašinos nuostatas galima atverti ir atnaujinti naudojantis „Fieldware Link“. Iš „Fieldware Link“ mašinos nuostatas galima perkelti atgal į USB laikmeną, o po to – atgal į pulto vidinę atmintį ir joje naudoti.

**PASTABA.** „Fieldware Link“ galima redaguoti ne visas nuostatas, įrašytas kaip mašinos nuostatos. Išsamiau žr. priede „Pulto „Matrix Pro GS“ meniu nuostatos“.

Į laikmeną perkeltos mašinos nuostatos iš pulto pašalinamos ir jomis naudotis nebegalima.

1. Paspauskite šoninį mygtuką **DUOMENŲ VALDYMAS** .
2. Paspauskite **Mašinos nuostatos**.
3. Paspauskite **Perkelti**.
4. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Perkelti mašinos nuostatas į USB laikmeną  – naudojama mašinos nuostatoms perkelti iš vidinės atminties į USB
  - ▶ Perkelti mašinos nuostatas į vidinę atmintį  – naudojama mašinos nuostatoms perkelti iš USB į vidinę atmintį
  - ▶ Panaikinti mašinos nuostatas  – naudojama mašinos nuostatoms panaikinti iš vidinės atminties arba USB laikmenos
5. Norėdami sugrįžti į pagrindinį Duomenų valdymo ekraną, paspauskite **GRĮŽIMO** rodyklę  arba šoninį mygtuką **DUOMENŲ VALDYMAS** .




4-38 paveikslėlis. Mašinos nuostatos – perkelti



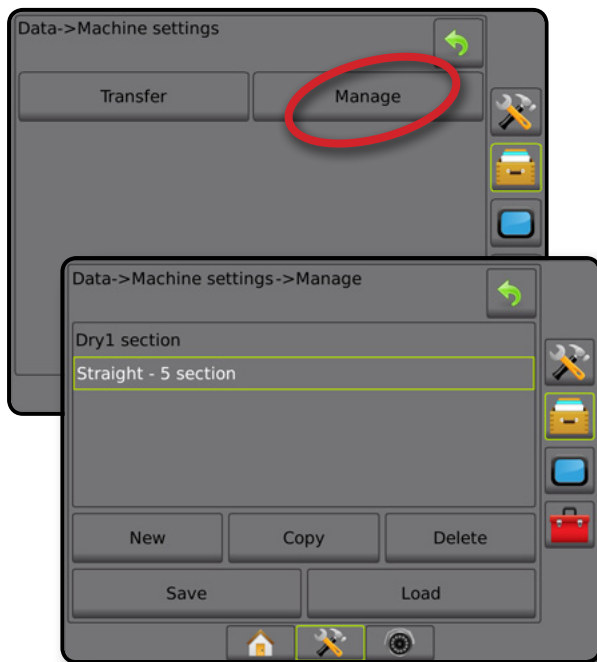
## Valdyti

Mašinos nuostatų valdymo ekrane galima sukurti naujas tuščias mašinos nuostatas, nukopijuoti pasirinktas mašinos nuostatas į naujas nuostatas, panaikinti pasirinktas mašinos nuostatas, įrašyti esamas mašinos nuostatas į pasirinktas nuostatas arba įkelti pasirinktas mašinos nuostatas į esamas nuostatas.

**PASTABA.** Ne visos nuostatos įrašomos kaip mašinos nuostatos. Išsamiau žr. priede „Pulto „Matrix Pro GS“ meniu nuostatos“.






1. Paspauskite šoninį mygtuką DUOMENŲ VALDYMAS .
2. Paspauskite **Mašinos nuostatos**.
3. Paspauskite **Valdyti**.
4. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Nauja – naudojama naujai mašinos nuostatai be susijusios padargo informacijos sukurti
  - ▶ Kopijuoti – naudojama pasirinktoms mašinos nuostatomis nukopijuoti į naujas mašinos nuostatas
  - ▶ Pašalinti – naudojama pasirinktoms mašinos nuostatomis pašalinti iš vidinės atminties
  - ▶ Įrašyti – naudojama pasirinktoms mašinos nuostatomis įrašyti į pasirinktas mašinos nuostatas
  - ▶ Įkelti – naudojama pasirinktoms mašinos nuostatomis įkelti į esamas nuostatas
5. Norėdami sugrįžti į pagrindinį Duomenų valdymo ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį mygtuką DUOMENŲ VALDYMAS .

4-39 paveikslėlis. Mašinos nuostatos – valdyti

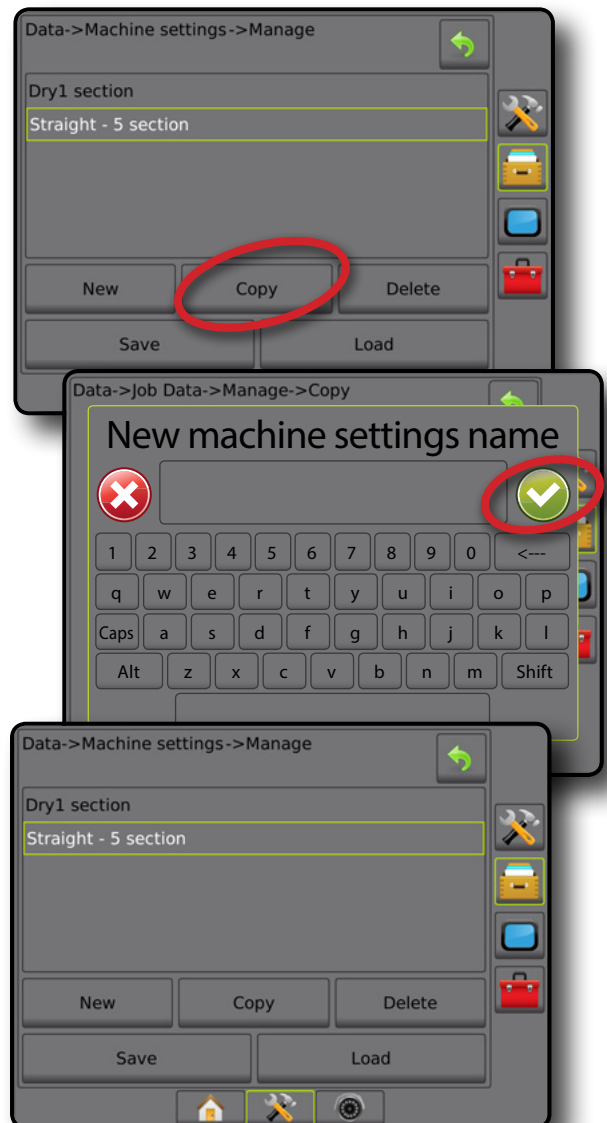


## Kopijuoti mašinos profilį

Mašinos profilio kopijavimo parinktis naudojama pasirinktam mašinos profiliui nukopijuoti, kad juo būtų galima vėl pasinaudoti vėliau. Mašinos profilius galima naudoti nuostatomis perkelti į kitą to paties gamintojo ir modelio pultą su ta pačia prijungta aparatine įranga.



1. Paspauskite šoninį mygtuką DUOMENŲ VALDYMAS .
2. Paspauskite **Mašinos nuostatos**.
3. Paspauskite **Valdyti**.
4. Pasirinkite mašinos profilį, kuris turi būti nukopijuotas į naują profilį.
5. Paspauskite **Kopijuoti**.
6. Suteikite naujam profiliui pavadinimą.
7. Norėdami įrašyti naują profilį, paspauskite piktogramą SUTIKTI , o jei norite išeiti iš klaviatūros neįrašę parinkčių – ATŠAUKTI .
8. Norėdami sugrįžti į pagrindinį Duomenų valdymo ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį mygtuką DUOMENŲ VALDYMAS .

4-40 paveikslėlis. Mašinos nuostatos – kopijuoti profilį

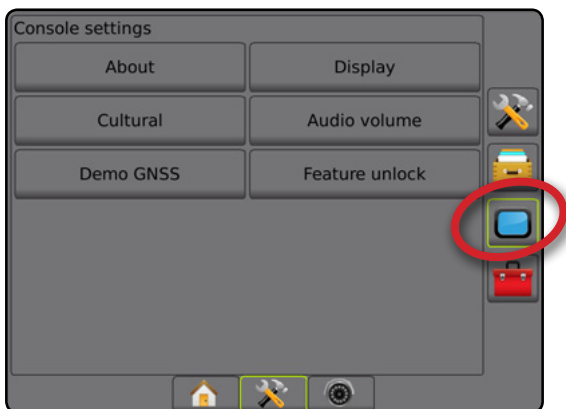


## PULTAS

Pulto sąranka naudojama ekranui ir kultūrinėms nuostatomis konfigūruoti, išplėstinėms funkcijoms atrakinti ir demonstracinio GNSS duomenų peržiūrai paleisti. Informaciją apie kitus prie sistemos prijungtus įrenginius galima rasti skiltyje „Apie“.

1. Paspauskite apatinį mygtuką SISTEMOS SAŪRANKA .
2. Paspauskite šoninį mygtuką PULTAS .
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Apie – naudojama sistemos programinės įrangos versijai bei prie CAN magistralės prijungtų modulių programinės įrangos versijoms parodyti
  - ▶ Ekranas – naudojama spalvų schemai ir LCD ryškumui konfigūruoti, ekrano nuotraukos prienamumui nustatyti ir jutikliniam ekranui kalibruoti
  - ▶ Kultūrinis – naudojama vienetų, kalbos ir laiko juostos nuostatomis konfigūruoti
  - ▶ Garsumas – naudojama garsiakalbio garso lygiui reguliuoti
  - ▶ Demonstracinis GNSS – naudojama imituotų GNSS duomenų atkūrimui paleisti
  - ▶ Funkcijos atrakinimas – naudojama išplėstinėms funkcijoms atrakinti




### 4-41 paveikslėlis. Pulto parinktys



## Apie

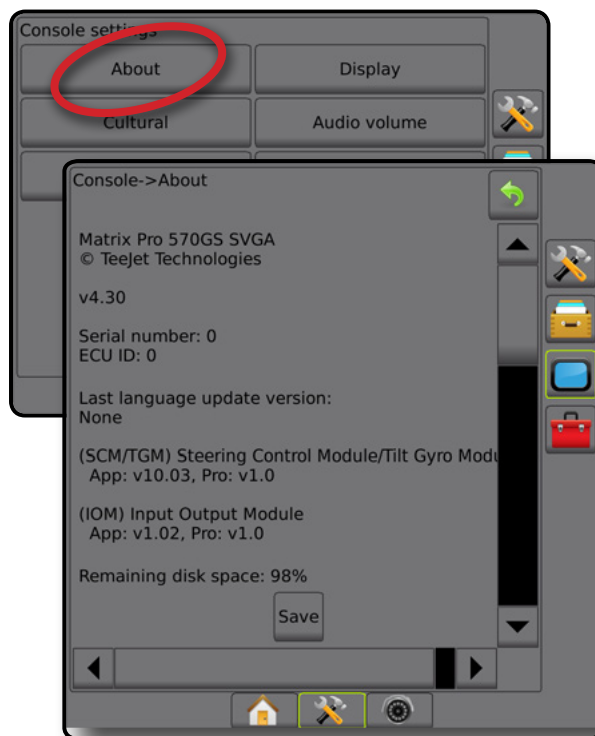
Ekране „Apie / Įrašyti“ rodoma sistemos programinės įrangos versija bei prie CAN magistralės prijungtų modulių programinės įrangos versijos.

Kad būtų lengviau pašalinti nesklaidumus lauke, galutinis naudotojas gali naudotis Įrašymo mygtuku, kad atsisiųstų tekstinį failą su esamos programinės įrangos informacija į USB laikmeną, o po to el. paštu nusiųstų tą failą paramos personalui.

1. Paspauskite šoninį mygtuką PULTAS .
2. Paspauskite **Apie**.
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Pamatysite šią informaciją: įrenginio serijos numerį, programinės įrangos versiją ir prijungtus modulius
  - ▶ Kai prie pulto prijungta USB laikmena, paspauskite **Įrašyti**, kad įrašytumėte „Apie“ informaciją į USB laikmeną. Įrašymą patvirtins įrašyta į USB laikmeną versijos informacija.
4. Norėdami grįžti į pagrindinį Pulto nuostatų ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį mygtuką PULTAS .




**PASTABA.** Parinktis **Įrašyti** yra neprieinama pasirinkti (neveiksni), kol USB laikmena nėra tinkamai prijungta.

### 4-42 paveikslėlis. Parinktys „Apie“



## Ekranas

Ekranas parinktis naudojama spalvų schemai ir LCD ryškumui konfigūruoti, ekrano nuotraukos prieinamumui nustatyti ir jutikliniam ekranui kalibruoti.




1. Paspauskite šoninį mygtuką PULTAS .
2. Paspauskite **Ekranas**.
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Spalvų schema – naudojama lengviausiai žiūrėjimui spalvų schemai pasirinkti
  - ▶ LCD ryškumas – naudojama pulto ekrano ryškumui reguliuoti
  - ▶ Naktinis režimas – skirtas pritemdyti ekraną ir tokiu būdu pagerinti matomumą naudojantis naktį. Pasirenkamos 2 stiliaus naudotojo sąsajos spalvų schemos ir 20 % LCD ryškumo nuostatos. Išjunkite, kad grįžtumėte į ankstesnę naudotojo sąsajos spalvų schemą ir LCD ryškumo nuostatas.
  - ▶ Ekrano nuotrauka – naudojama ekrano nuotraukoms įrašyti į USB laikmeną
  - ▶ Ekrano kalibravimas – naudojama jutikliniam ekranui kalibruoti
4. Norėdami grįžti į pagrindinį Pulto nuostatų ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį mygtuką PULTAS .

4-43 paveikslėlis. Ekranas parinktas

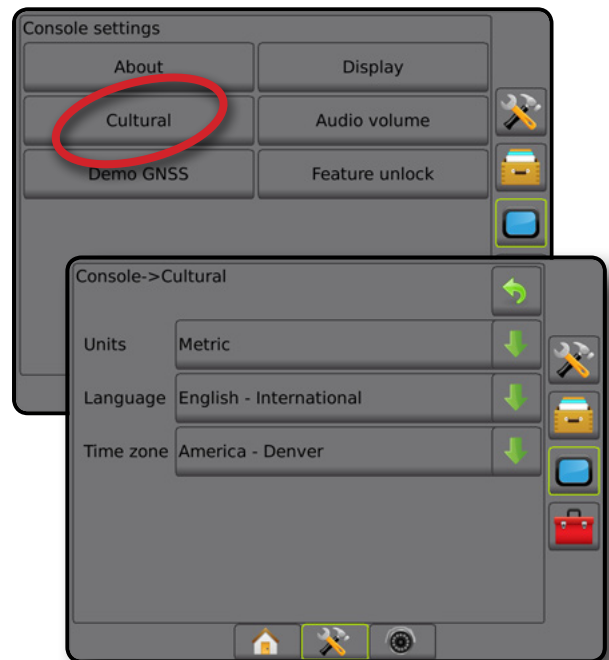


## Kultūrinis

Kultūrinis yra naudojama vienetų, kalbos ir laiko juostos nuostatoms konfigūruoti.





1. Paspauskite šoninį mygtuką PULTAS .
2. Paspauskite **Kultūrinis**.
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Vienetai – naudojama sistemos vienetams nustatyti
  - ▶ Kalba – naudojama sistemos kalbai nustatyti
  - ▶ Laiko juosta – naudojama vietos laiko juostai nustatyti
4. Norėdami grįžti į pagrindinį Pulto nuostatų ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį mygtuką PULTAS .

4-44 paveikslėlis. Kultūrinės parinktys

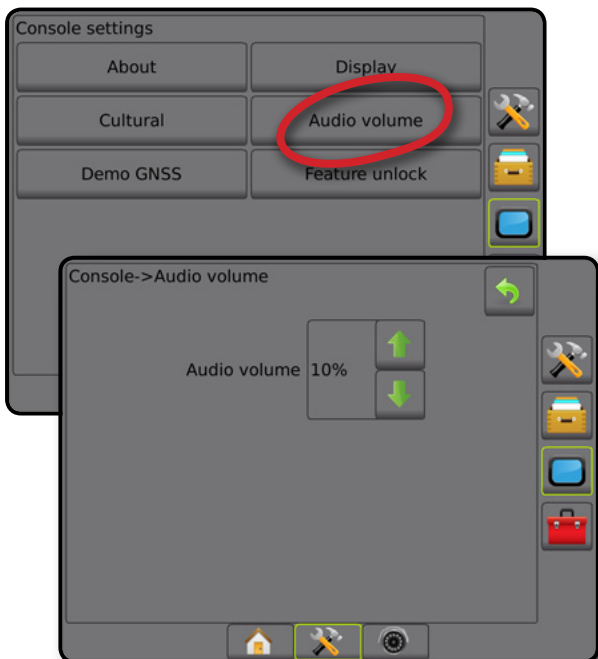


## Garsumas

Garsumo funkcija naudojama garsiakalbio garso lygiui reguliuoti.

1. Paspauskite šoninį mygtuką PULTAS .
2. Paspauskite **Garsumas**.
3. Paspauskite:
  - ▶ Rodyklė AUKŠTYN  skirta pagarsinti
  - ▶ Rodyklė ŽEMYN  skirta patildyti
4. Norėdami grįžti į pagrindinį Pulto nuostatų ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį mygtuką PULTAS .




4-45 paveikslėlis. Garsumo parinktys



## Demonstracinis GNSS

Demonstracinis GNSS naudojamas pradėti leisti imituojamą GNSS signalą.

*[SPĖJIMAS! Šis įrankis išjungs gaunamus GNSS padėties duomenis ir pradės leisti imituotus duomenis. Norint atkurti faktinį GNSS, pultą reikia paleisti iš naujo.*

1. Paspauskite šoninį mygtuką PULTAS .
2. Paspauskite **Demonstracinis GNSS**.
3. Paspauskite **Pradėti**.
4. Norėdami grįžti į pagrindinį Pulto nuostatų ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį mygtuką PULTAS .




*PASTABA. Norint atkurti faktinį GNSS, pultą reikia paleisti iš naujo.*

4-46 paveikslėlis. Demonstracinis GNSS

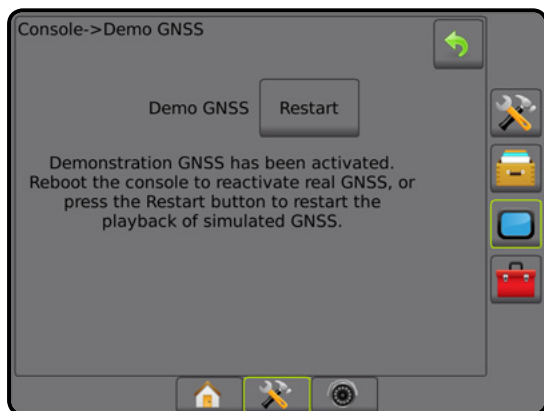


## Paleisti demonstracinį GNSS iš naujo

Demonstracinį GNSS galima paleisti iš naujo.

1. Paspauskite šoninį mygtuką PULTAS .
2. Paspauskite **Demonstracinis GNSS**.
3. Paspauskite **Paleisti iš naujo**.
4. Norėdami grįžti į pagrindinį Pulto nuostatų ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį mygtuką PULTAS .



4-47 paveikslėlis. Paleisti demonstracinį GNSS iš naujo



## Funkcijos atrakinimas

Funkcijos atrakinimas naudojamas išplėstinėms funkcijoms atrakinti.

**PASTABA.** Kiekvienas pultas turi unikalų atrakinimo kodą. Kreipkitės į „TeeJet Technologies“ klientų aptarnavimo skyrių. Atrakinta funkcija lieka atrakinta, nebent pultas yra nustatomas iš naujo.



1. Paspauskite šoninį mygtuką PULTAS .
2. Paspauskite **Funkcijos atrakinimas**.
3. Paspauskite užrakintos funkcijos mygtuką  užrakintai funkcijai:
  - ▶ „BoomPilot“ barstytuvui – pateikiamos barstytuvo programos parinktys, naudojant su suderinamu barstytuvo padargu
  - ▶ „FieldPilot Pro“ / „UniPilot Pro“ – leidžiamos Automatinio vairavimo parinktys naudojant „SCM Pro“
  - ▶ Trečiosios šalies normos valdymas – pateikiamos normos valdymo parinktys, kai naudojama su suderinamu trečiosios šalies normos valdikliu
4. Jei reikia, įveskite atrakinimo kodą.
5. Paleiskite pultą iš naujo.

4-48 paveikslėlis. Funkcija atrakinta

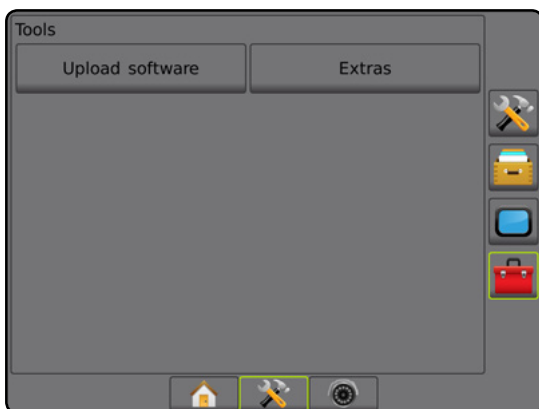


## ĮRANKIAI

Įrankių funkcija naudojama programinės įrangos naujinimams į sistemos įrenginius įkelti ir įvairiems skaičiavimams su įprastu skaičiuokliu arba vienetų keitikliu atlikti.

1. Paspauskite apatinį mygtuką SISTEMOS SAŪRANKA .
2. Paspauskite šoninį mygtuką ĮRANKIAI .
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Įkelti programinę įrangą – naudojama programinės įrangos naujinimams įkelti iš USB laikmenos į sistemos įrenginius.
  - ▶ Priedai – patenkama į Skaičiuoklį ir Vienetų keitiklį






4-49 paveikslėlis. Įrankių parinktys



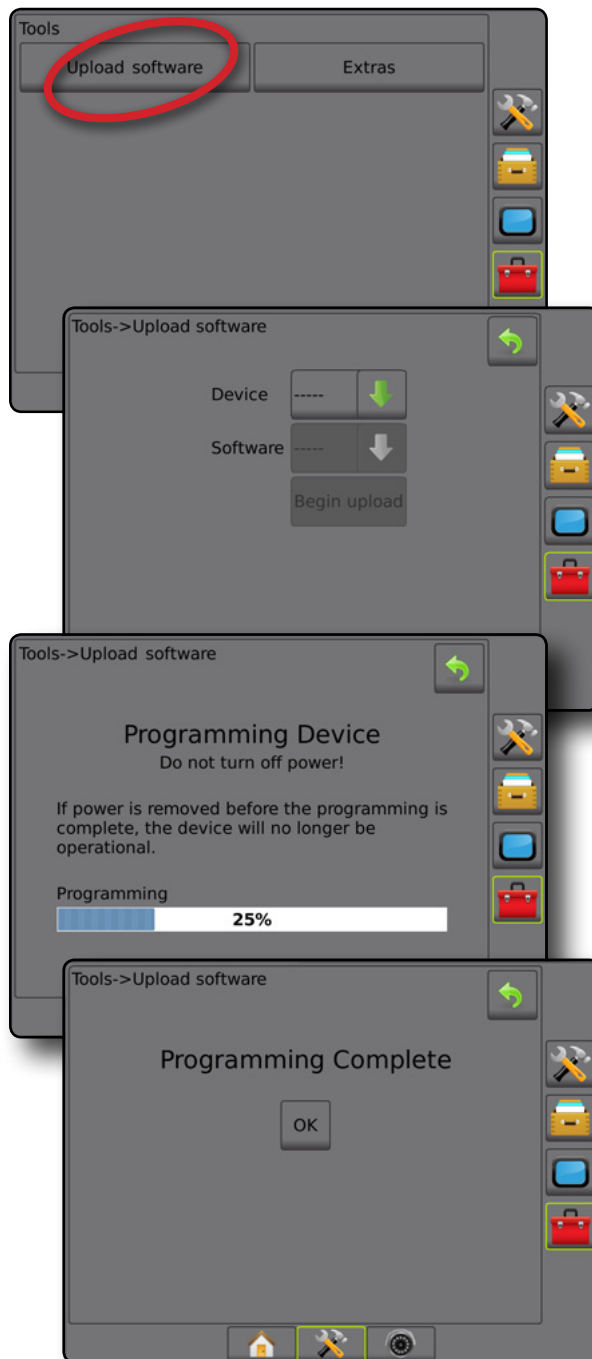
## Įkelti programinę įrangą

Ekranas „Įkelti programinę įrangą“ naudojamas programinės įrangos naujinimams įkelti iš USB laikmenos į sistemos įrenginius.


*PASTABA. Šios funkcijos prieinamumas priklauso nuo programinės įrangos versijos.*

1. Paspauskite šoninį mygtuką ĮRANKIAI .
2. Paspauskite **Įkelti programinę įrangą**.
3. Prie pulto prijunkite USB laikmeną, kurioje yra programinės įrangos naujiniai.
4. Paspauskite mygtuką ŽEMYN  prie „Įrenginys“ ir pasirinkite įrenginį, kurio programinė įrangą bus atnaujinta.
5. Paspauskite mygtuką ŽEMYN  prie „Programinė įrangą“ ir pasirinkite programinės įrangos naujinį, kuris bus įkeltas į įrenginį.
6. Paspauskite **Pradėti įkėlimą**.
7. Kai nurodoma, paspauskite **GERAI**.
8. Norėdami grįžti į Įrankių ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę , o norėdami grįžti į pagrindinį pulto nuostatų ekraną, paspauskite šoninį mygtuką PULTAS .

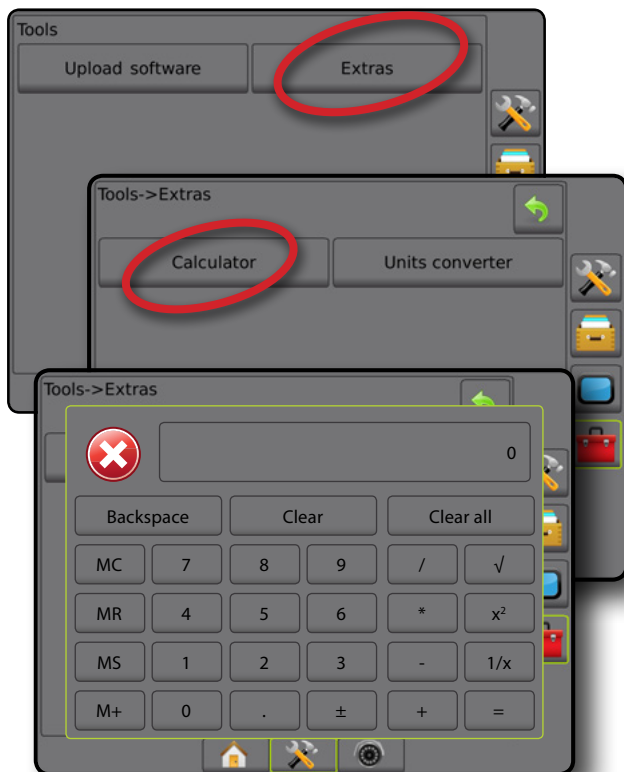
4-50 paveikslėlis. Įkelti programinę įrangą



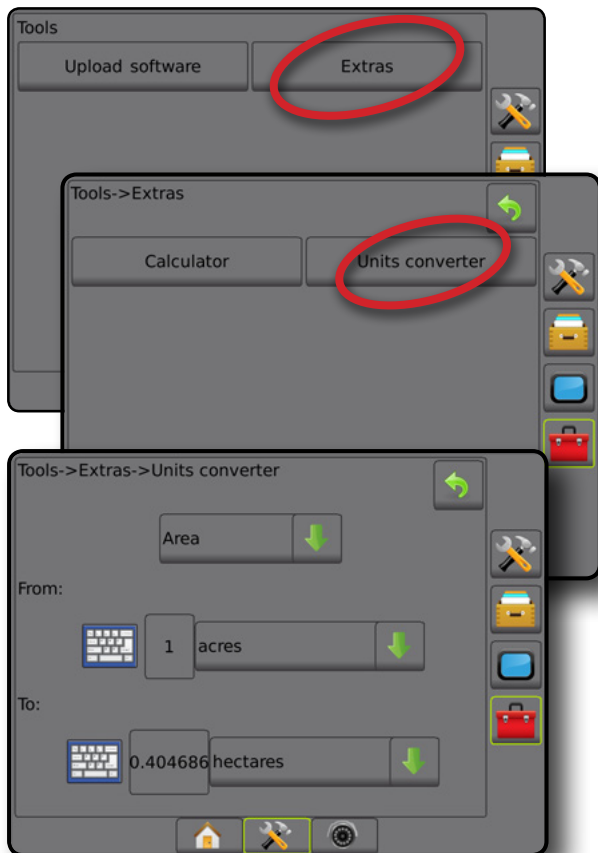
## Priedai

1. Paspauskite šoninį mygtuką ĮRANKIAI .
2. Paspauskite **Priedai**.
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Skaičiuoklis – naudojamas matematiniais skaičiavimams atlikti
  - ▶ Vienetų keitiklis – naudojamas ploto, ilgio, tūrio, slėgio, masės, temperatūros arba kampo vienetams perskaičiuoti

4-51 paveikslėlis. Skaičiuoklis



4-52 paveikslėlis. Vienetų keitiklis







## 5 SKYRIUS. GNSS IMTUVO KONFIGŪRACIJA

GNSS imtuvo konfigūracija naudojama GNSS tipui, GNSS prievadui, PRN ir kitiems GNSS parametrų konfigūruoti bei GNSS būsenos informacijai peržiūrėti.

### GNSS imtuvo konfigūracija

**PASTABA.** Šios nuostatos būtinos normos valdymo funkcijai, rankiniam / automatiniam vairavimui, pokrypio jutiklio funkcijai ir teisingam padargo veikimui.

1. Paspauskite šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **GNSS imtuvo konfigūracija**.
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ GNSS tipas – nustatoma, kad būtų priimamos GNSS šaltinio transliacijos: GPS, GLONASS arba SBAS (su reikalaujama DGPS arba be jo).
  - ▶ GNSS prievadas – GNSS ryšio prievadas nustatomas kaip vidinis arba išorinis
  - ▶ GNSS duomenų perdavimo sparta – nustato GNSS prievado spartą bodais ir NMEA pranešimų, perduodamų per pulto RS232 prievadą, dažnį.
  - ▶ GNSS būsenos informacija – rodoma esamos spartos bodais, spartos bodais būsenos, GNSS būsenos informacija: GGA/VTG (duomenų dažniai), palydovų skaičius, HDOP, PRN, GGA kokybė, imtuvas, imtuvo versija, UTM zona ir pataisos modelis
  - ▶ Programa – galima tiesiogiai programuoti GNSS imtuvą, naudojant komandų eilutės sąsają. Šią funkciją turėtų naudoti tik „TeeJet“ technikai. Jei naudojate – patys prisiimate riziką!
  - ▶ PRN – pasirenkami pirmi du galimi SBAS PRN teikti SBAS pataisos duomenis.
  - ▶ Kitas PRN – galima pasirinkti antrą SBAS PRN teikti GNSS pataisos duomenis
  - ▶ Rodyti GNSS padėties atnaujinimo mygtuką – nustatoma, ar GNSS padėties atnaujinimo mygtukas bus rodomas valdymo ekrane
4. Paspauskite KITO PUSLAPIO rodyklę , kad nustatytumėte konkretų GNSS parinktį.
5. Norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .

5-1 paveikslėlis. GNSS parinktys

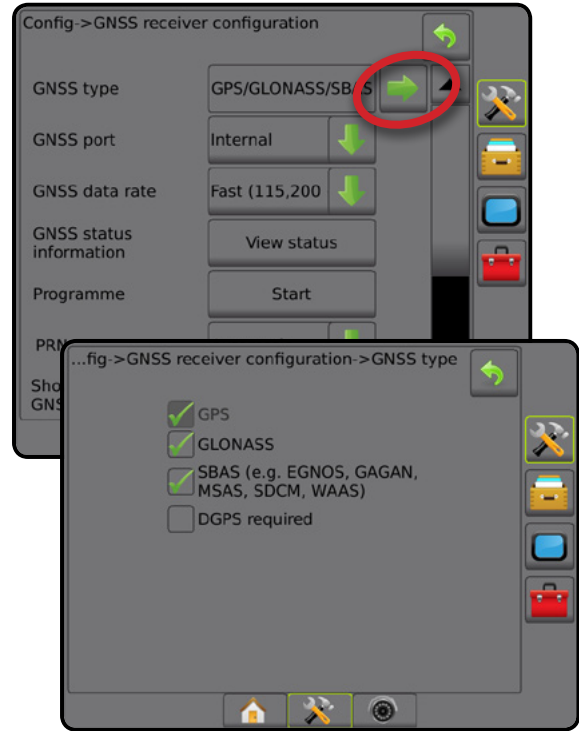


## GNSS tipas

Šiame meniu naudotojas gali nustatyti reikalavimus dėl GGA duomenų, kuriuos gauna programinė įranga, pagal GGA kokybės indikatorius duomenų lauką. Šios parinktys lemia naudojimo komandas, kurias siunčiamos vidiniam imtuvui programuoti.

- GPS – netaisyti signalai iš GPS sistemos
  - GLONASS – netaisyti signalai iš GLONASS sistemos
  - SBAS (pvz., EGNOS, GAGAN, MSAS, SDCM, WAAS) – diferenciškai ištaisyti signalai iš SBAS sistemos
  - Būtina DGPS – diferenciškai ištaisyti GPS signalai
1. Norėdami prieiti prie parinkčių sąrašo, paspauskite KITO PUSLAPIO rodyklę ➡.
  2. Pasirinkite:
    - ▶ GPS – priimami vieno taško nepataisyti padėties duomenys vien pagal GPS, kai GGA QI lygus 1.  
*PASTABA. GPS visuomet pasirinkta.*
    - ▶ GPS+GLONASS – priimami vieno taško nepataisyti padėties duomenys vien pagal GPS ir GLONASS, kai GGA QI lygus 1.
    - ▶ GPS+SBAS – priimami vieno taško nepataisyti arba SBAS pataisyti padėties duomenys – GGA QI lygus 1 arba 2 (priimtina ir 3, 4 bei 5).
    - ▶ GPS+GLONASS+SBAS – priimami vieno taško nepataisyti arba SBAS pataisyti padėties duomenys – GGA QI lygus 1 arba 2 (priimtina ir 3, 4 bei 5).
    - ▶ GPS+GLONASS+SBAS+DGPS – priimami GGA duomenys, kurių QI vertė lygi 2 arba daugiau (priimtina ir 3, 4 bei 5).  
*PASTABA. Kai pažymėta ši nuostata ir GGA QI vertė nukrinta žemiau 2, visos pulte vykdomos atvaizdavimo, apdorojimo ir valdymo funkcijos nutraukiamos.*
  3. Išeikite iš šio ekrano, kad pradėtumėte inicijuoti GNSS imtuvą. Tai užtrunka maždaug minutę ir pultas tuo metu nereaguoja.

## 5-2 paveikslėlis. GNSS tipas

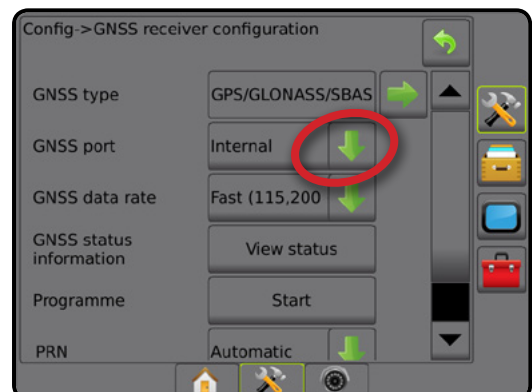


## GNSS prievadas

COM prievadą galima nustatyti kaip „Vidinį“ ir naudoti vidinį GNSS imtuvą bei perduoti signalą, arba kaip „Išorinį“ ir gauti išorinius GNSS duomenis.

1. Norėdami prieiti prie parinkčių sąrašo, paspauskite rodyklę ŽEMYN ↓.
2. Pasirinkite:
  - ▶ Vidinis – naudojami iš vidinio GNSS imtuvo gauti padėties duomenys; šie NMEA duomenys siunčiami iš „Matrix“ laidų pynės RS-232 nuoseklojo „A prievado“ pasirinkta GNSS duomenų perdavimo sparta
  - ▶ Išorinis – naudojami iš išorinio GNSS imtuvo, prijungto prie „Matrix“ laidų pynės RS-232 nuoseklojo „A prievado“, gauti padėties duomenys  
*PASTABA. Norint dirbti su „TerraStar“, „OmniStar HP/XP“ arba RTK padėties duomenimis būtinas išorinis imtuvas.*

## 5-3 paveikslėlis. GNSS prievadas



## Būtinieji išorinio imtuvo konfigūracijos reikalavimai

Tam, kad konsolė prisijungtų ir veiktų su išoriniu GNSS imtuvu, būtina nustatyti šiuos konfigūracijos parametrus:

### Nuosekliojo prievado nuostatos

Sparta bodais:	neleidžiama mažesnė kaip 38 400
Rekomenduojama	38 400, 56 000, 57 600, 76 800 arba 115 200
„FieldPilot Pro“ / „UniPilot Pro“	115 200
Duomenų bitai:	8
Lyginumas:	Nėra
Sustabdymo bitai:	1

### Nuosekliojo prievado jungties reikalavimai

Kištukinis 9 kontaktų RS-232 nuoseklusis kabelis

*PASTABA. Atsižvelgiant į imtuvo išvadų išdėstymą, gali prireikti nulinio modemo adapterio.*

### NMEA eilutės

GGA	10,0 Hz
Papildomas VTG	10,0 Hz
ZDA	1,0 Hz

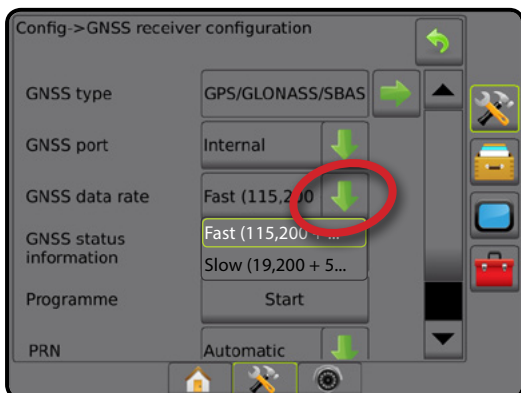
## GNSS duomenų perdavimo sparta

Naudojantis vidiniu GNSS imtuvu, GNSS duomenų perdavimo sparta nustato GNSS prievado spartą bodais ir NMEA pranešimų, perduodamų per pultą RS232 prievadą, dažnį.

*PASTABA. „FieldPilot Pro“ / „UniPilot Pro“ būtina Greitosios spartos nuostata, todėl atrakinus „FieldPilot Pro“ / „UniPilot Pro“ funkcijos bus neprieinamos.*

- Norėdami prieiti prie parinkčių sąrašo, paspauskite rodyklę ŽEMYN ↓.
- Pasirinkite:
  - ▶ Greitoji (115 200 + 10 Hz) – 115 200 sparta bodais, kai GGA = 10 Hz, VTG = 10 Hz, ZDA = 1 Hz
  - ▶ Lėtoji (19 200 + 5 Hz) – 19 200 sparta bodais, kai GGA = 5 Hz, VTG = 5 Hz, ZDA = 1 Hz

*5-4 paveikslėlis. GNSS duomenų perdavimo sparta*



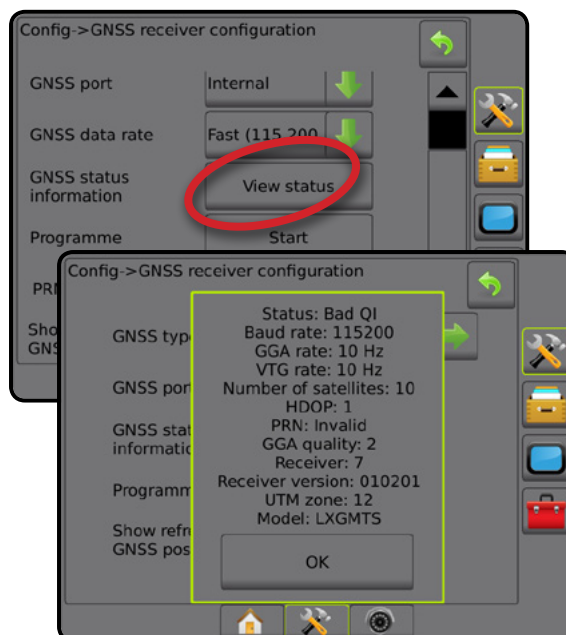
## GNSS būsenos informacija

GNSS būsenos informacijos funkcija parodo esamas GNSS būsenos informacijos momentinę nuotrauką.

- Paspauskite **Peržiūrėti būseną**.
- Rodomi šie duomenys:
  - ◀ Sparta bodais – esama GNSS būseną
  - ◀ Spartos bodais būseną – informacijos perkėlimo / pranešimo sparta.  
*PASTABA. Kad programinė įranga veiktų optimaliai, kai kurioms jos versijoms gali būti reikalinga minimali sparta bodais.*
  - ◀ GGAVTG/TCP duomenų sparta – GNSS padėčių skaičius per sekundę.
  - ◀ Palydovų skaičius – matomų GNSS palydovų skaičius (DGPS reikia bent keturių)
  - ◀ HDOP – palydovų geometrinio stiprumo matas horizontaliojoje plokštumoje. Geriausia, jei HDOP vertė yra mažesnė nei 2.
  - ◀ PRN – esamo DGPS palydovo ID
  - ◀ GGA kokybė – esamos GNSS signalo kokybės indikatorius (žr. GGA reikalavimų lentelę)
  - ◀ Imtuvas – esamas imtuvo indikatorius
  - ◀ Imtuvo versija – imtuve įdiegtos programinės įrangos versija
  - ◀ UTM zona – esama zona (žr. šios instrukcijos skyrių „UTM koordinatės ir zonos“)
  - ◀ Modelis – galimi pataisos modeliai, skirti naudoti su esama imtuvo konfigūracija
- Norėdami grįžti į GNSS imtuvo konfigūracijos ekraną, paspauskite **GERAI**.


*PASTABA. Jeigu GNSS negalima, visos įvestys bus „Negaliojančios“.*

*5-5 paveikslėlis. GNSS būsenos informacija*



## GNSS būsenos informacija valdymo ekranuose

GNSS būsenos ekrane rodoma informacija apie esamą GNSS būseną, įskaitant duomenų spartą, matomų palydovų skaičių, HDOP ir PRN būseną, imtuvą ir versiją, palydovų kokybę ir ID bei UTM zoną.

1. Paspauskite GNSS BŪSENOS piktogramą : 5-6 paveikslėlis. GNSS būsenos informacija valdymo ekranuose



## GGA reikalavimai

Toliau lentelėje pateikti GGA kokybės indikatoriai, kurių galima tikėtis naudojant skirtingų tipų GNSS signalus.

GNSS signalo tipas	GGA kokybės indikatoriai	Įprastas tikslumas
Vieno taško / autonominis GNSS	1	< 2 m
Vieno taško / autonominis GNSS su „GLIDE“ / „ClearPath“	1	< 1 m*
SBAS sistemos, įskaitant WAAS, EGNOS, GAGAN, MSAS ir kt.	2 arba 9	0,7 m
„TerraStar-L“ (suvesta)	2	40 cm
RTK (fiksotas)	4	1,0 cm + 1 ppm
RTK (kintantis)	5	4 cm
„TerraStar-C“ (suvesta)	5	4 cm
„OmniStar“ HP/XP/G2	5	~10 cm

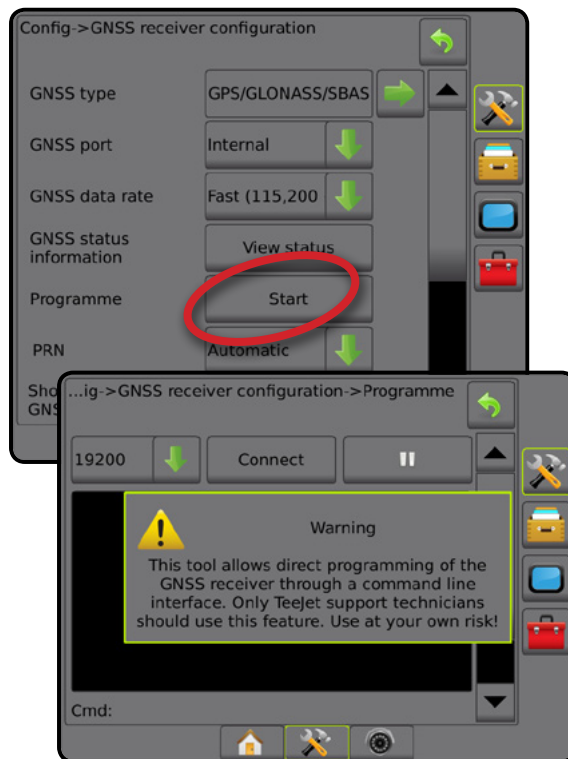
\*60 minučių laikotarpį.

## Programa

Programa galima tiesiogiai programuoti GNSS imtuvą, naudojant komandų eilutės sąsają. Šią funkciją turėtų naudoti tik „TeeJet“ technikai. Jei naudojate – patys prisiimate riziką!

1. Paspauskite **Pradėti**.
2. Pakoreguokite programą pagal poreikius.

## 5-7 paveikslėlis. Imtuvo programavimas

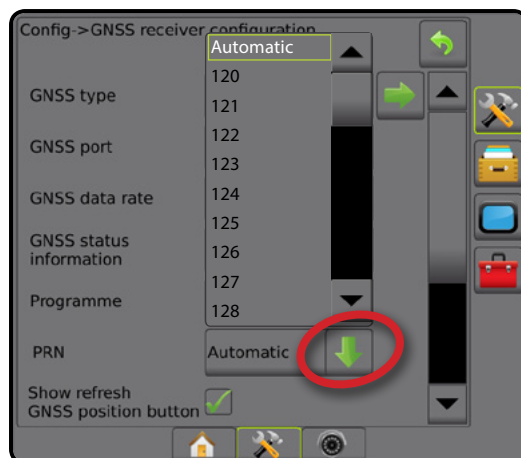


## PRN

Jei naudojamas vidinis GNSS imtuvas, PRN meniu galima pasirinkti iki dviejų konkrečių SBAS palydovų SBAS pataisams gauti. Tokiu būdu naudotojas gali pašalinti netinkamai veikiančių SBAS palydovų siunčiamus pataisų duomenis.

1. Norėdami prieiti prie parinkčių sąrašo, paspauskite rodyklę ŽEMYN ↓.
2. Pasirinkite:
  - ▶ Automatinis – automatinis PRN parinkimas
  - ▶ Numeris – kreipkitės į savo vietos atstovą, kad nurodytų jūsų darbo vietai skirtą numerį

## 5-8 paveikslėlis. PRN

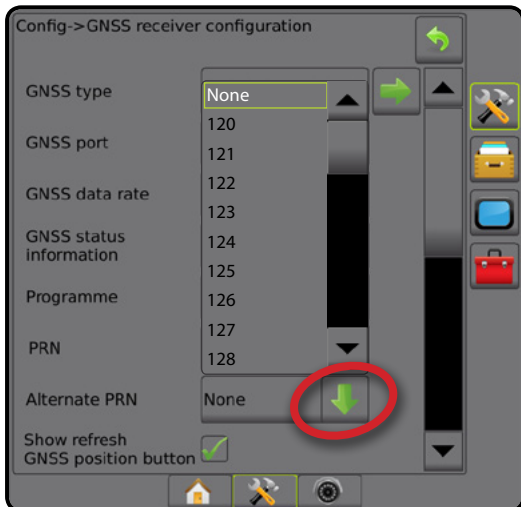


## Kitas PRN

Kai PRN neautomatinis, galima pasirinkti antrą SBAS PRN teikti GNSS pataisus duomenis.

1. Norėdami prieiti prie parinkčių sąrašo, paspauskite rodyklę ŽEMYN ↓.
2. Pasirinkite:
  - ▶ Nėra – nėra kito PRN numerio
  - ▶ Numeris – kreipkitės į savo vietos atstovą, kad nurodytų jūsų darbo vietai skirtą numerį

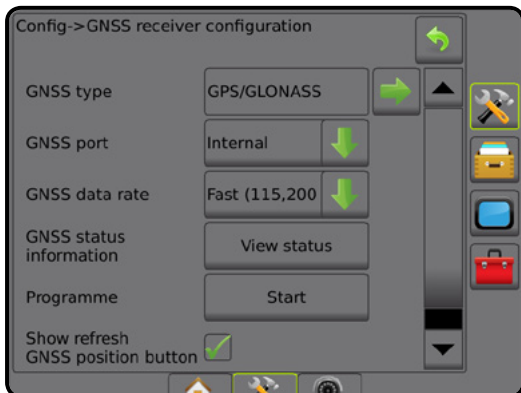
### 5-9 paveikslėlis. Kitas PRN



## PRN nerodomas

PRN parinktys galimos tik tada, kai pasirinktas SBAS GNSS tipas, jei nustatytas vidinis GNSS imtuvas.

### 5-10 paveikslėlis. PRN nerodomas



## Rodyti GNSS padėties atnaujinimo mygtuką

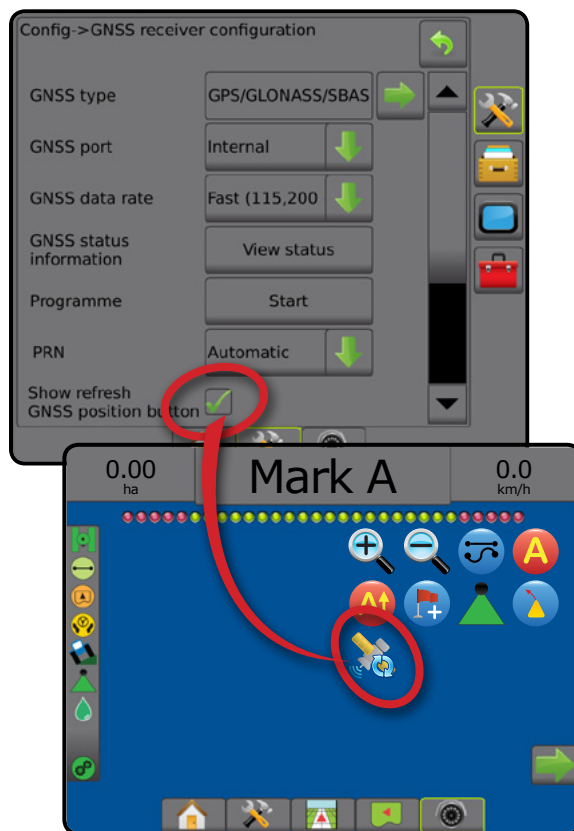
Rodyti GNSS padėties atnaujinimo mygtuką – nustatoma, ar GNSS padėties atnaujinimo mygtukas bus rodomas valdymo ekranuose.

GNSS padėties atnaujinimo mygtuku iš naujo nustatomas imtuvo „OEMStar“ filtras „ClearPath“ tais atvejais, kai naudotojo imtuvas kurį laiką veikė arti tankiai augančių medžių ir (arba) pastatų.

**PASTABA.** Užduoties metu aktyvinus atnaujinimą trumpam bus pertrauktas GNSS duomenų tiekimas. Dėl to automatinio „BoomPilot“ režimu veikiančios sekcijos greičiausiai trumpam laikui išsijungs.

Atnaujinimo nereikėtų daryti vykdant apdorojimą.

### 5-11 paveikslėlis. GNSS padėties atnaujinimo mygtukas



## GNSS žodynėlis

### Komercinių palydovų operatorius

Dar vienas įprastas DGPS signalų šaltinis. Iš šių pagrindinių stočių gaunama klaidų ištaisymo informacija nusiunčiama į ryšių palydovą (atskirą nuo GPS palydovų) ir transliuojama naudotojui. Šių palydovinių pataisų aprėptis paprastai būna didesnė už bokštinių transliacijų (FM saitų) ir dėl naudotojo nuotolio nuo pagrindinės stoties imtuvų sistemos tikslumas sumažėja nedaug. Dauguma šios paslaugos operatorių už naudojimąsi reikalauja abonentinio mokesčio. Gerai žinomas operatorius yra „OmniSTAR“.

### CORS (nuolatinio veikimo atskaitos stotis) / tinklo RTK

Geografiniame regione (pvz., visoje šalyje) yra išdėstytos pagrindinės stotys, kurios centralizuotu kompiuteriu sujungtos į tinklą ir internetu transliuoja RTK pataisus duomenis. CORS tinklai gali būti valstybiniai arba privatūs ir jų signalas gali būti nemokamas arba teikiamas už metinį abonentinį mokestį. Prisijungusiam per CORS tinklą per mobilųjį ryšį galutiniam naudotojui nebereikia nuosavos pagrindinės stoties.

### Diferencialinės pataisos

Diferencialinės pataisos – tai sprendimas, būdingas „dvigubo diferencijavimo“ algoritmui, taikomam nustatyti pataisus vertes, kurias RTK taiko visiems GNSS palydovų grupės duomenims. „Pataisos“ – tai bendras terminas, kuriuo apibūdinamos visų pavidalų galimos pataisos, gaunamos iš SBAS (WAAS / EGNOS) per „OmniStar“, „TerraStar PPP“ ir RTK.

### Diferencialinė GPS (DGPS)

Tam tikro RTK sprendimo naudojimas diferencialinėms pataisoms taikyti GPS palydovų tinklo duomenims.

### EGNOS (Europos geostacionarinė navigacijos perdangos paslauga)

Palydovinė stiprinimo sistema (SBAS), kurią bendrai sukūrė Europos kosmoso agentūra (ESA), Europos bendrija ir EUROCONTROL. Sistema nemokama ir teikia diferencialinio ištaisymo aprėptį Europos žemynui. EGNOS užtikrina 15–25 cm praeigų tikslumą ir +/- 1 m metinį tikslumą.

### GLONASS (pasaulinė navigacijos palydovų sistema)

Rusijos vyriausybės sukurta ir valdoma pasaulinė navigacijos palydovų sistema. Ją sudaro maždaug 24 nuolat aplink Žemę besisukantys palydovai. Nors ankstyvieji GNSS imtuvai paprastai naudodavo tik GPS signalus, daugelis šiuolaikinių GNSS imtuvų gali naudoti tiek GPS, tiek GLONASS signalus, todėl padidėja galimų pasinaudoti palydovų skaičius.

### GNSS tikslus taško padėties nustatymas (PPP)

PPP – tai už abonentinį mokestį teikiama pasaulinė palydovų pataisų transliavimo paslauga, skirta tinkamai įrengtiems GNSS imtuvams. PPP naudojamas pasaulinis atskaitos stočių tinklas, taisantis palydovų laikrodžių ir orbitos klaidas ir po to transliuojantis pataisais į vietos imtuvus. PPP nereikalingas konvergencijos laikas.

### GNSS (pasaulinė navigacijos palydovų sistema)

Bendrasis terminas, reiškiantis keleto palydovų navigacijos sistemą, kurią imtuvas naudoja savo padėčiai apskaičiuoti. Šių sistemų pavyzdžiai: JAV sukurta GPS ir Rusijos GLONASS. Kitos dar kuriamos sistemos: Europos Sąjungos „Galileo“ ir Kinijos „Compass“. Naujos kartos GNSS imtuvai pritaikyti naudoti įvairius GNSS signalus (pvz., GPS ir GLONASS). Atsižvelgiant į palydovų skaičių ir norimą tikslumo lygį, sistemos funkcionalumą galima pagerinti turint galimybę naudotis didesniu palydovų skaičiumi.

### GPS (pasaulinė padėties nustatymo sistema)

JAV gynybos ministerijos palaikomas palydovinės navigacijos tinklas. Jį sudaro maždaug 30 nuolat aplink Žemę besisukančių palydovų. Šiuo terminu taip pat nurodomas bet kuris įrenginys, kurio veikimas priklauso nuo navigacijos palydovų.

### NTRIP (RTCM perdavimas tinklu per interneto protokolą)

Internetinė programa, kuri RTCM pataisų duomenis iš CORS stočių perduoda visiems, kurie turi interneto ryšį ir atitinkamus prisijungimo prie NTRIP serverio kredencialus. Prie interneto ir NTRIP serverio paprastai jungiamasi mobiliuoju saitų.

## Padėties slinkis

Pastovus GNSS apskaičiuotos padėties kitimas, kurį pirmiausia sukelia atmosferos ir jonosferos pokyčiai, prasta palydovų geometrija (galbūt atsiradusi dėl tokių kliūčių kaip pastatai ir medžiai, palydovų laikrodžio paklaidos ir palydovų tinklo pokyčiai). Norint tikslumo žemiau decimetrinio diapazono rekomenduojama naudoti dvejojo dažnio imtuvus, kuriuose naudojami PPP arba RTK sprendimai.

## RTK (kinematika realiuoju laiku)

Šiuo metu tai yra tiksliausia GPS pataisų sistema, naudojanti antžeminę atskaitos stotį, esančią palyginti arti nuo GPS imtuvo. RTK gali užtikrinti centimetro tikslumą tarp praeigų, taip pat kasmetinės padėties pastovumą. RTK naudotojai gali turėti nuosavas pagrindines stotis, būti RTK tinklų abonентаis arba naudotis CORS.

## SBAS (palydovinė stiprinimo sistema)

Bendrasis terminas, reiškiantis bet kurią palydovinę diferencialinių pataisų sistemą. SBAS pavyzdžiai: WAAS Jungtinėse Amerikos Valstijose, EGNOS Europoje ir MSAS Japonijoje. Ateityje greičiausiai atsiras papildomų SBAS, aprėpiančių kitus pasaulio regionus.

## WAAS (plačios zonos stiprinimo sistema)

Palydovinė pataisų paslauga, kurią teikia Federalinė aviacijos administracija (FAA). Ji yra nemokama ir aprėpia JAV bei tam tikras Kanados ir Meksikos dalis. WAAS užtikrina 15–25 cm praeigų tikslumą; tačiau metinis tikslumas yra maždaug +/- 1 m.






## 6 SKYRIUS. PADARGO SĄRANKA

Padargo sąranka skirta įvairioms nuostatomis, susijusioms su tiesiu režimu, barstytuvo režimu ir išskirstymo režimu, nustatyti.

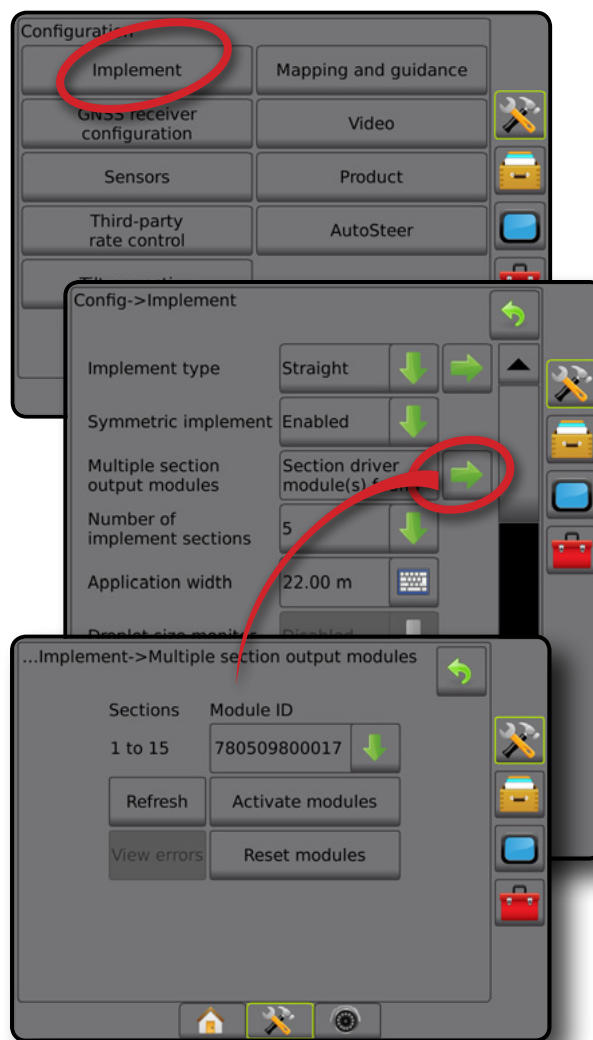
Nuostatos priklausys nuo to, ar galimas sekcijų valdymas: „SmartCable“, Sekcijos vairuotojo modulis (SDM) arba Jungiklių funkcinis modulis (SFM).

### Kelių sekcijų išvesties moduliai

Kelių sekcijų išvesties modulius galima sumontuoti CAN šnyoje, kad būtų galima naudoti daugiau sekcijų nei leidžia vienas modulis. Jei sistemoje yra sekcijos valdymo modulis, pirmiausia būtina nustatyti Kelių sekcijų išvesties modulių nuostatas.

1. Paspauskite šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **Padargas**.
3. Paspauskite Kelių sekcijų išvesties modulių KITO PUSLAPIO rodyklę .
4. Paspauskite **Atnaujinti**.
5. Paspauskite rodyklę ŽEMYN  ir sekcijoms priskirkite teisingą Modulio ID.
6. Paspauskite **Aktyvinti modulius**.
7. Norėdami grįžti į Padargo ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę , o norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną – šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA .

6-1 paveikslėlis. Sąrankos galimybės Kelių sekcijų išvesties moduliams



## PADARGO TIPAS

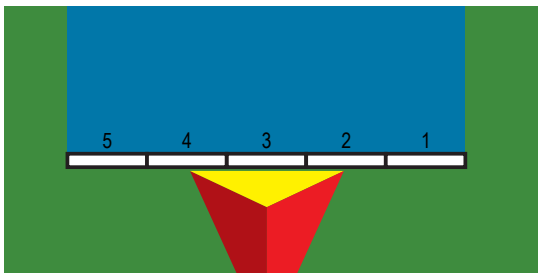
Padargo tipas reiškia apdorojimo būdą, kuris yra artimiausias jūsų sistemai.

- Tiesiu režimu – strėlės sekcijos yra be ilgio ir vienoje linijoje nustatytu atstumu nuo antenos
- Barstytuvo režimu – palei tiekimo diskus sukuriama virtuali linija, kurios atžvilgiu apdorojimo sekcijos ar sekcijų ilgis gali būti įvairus ir jos gali būti skirtingais atstumais nuo linijos (galimybė priklauso nuo konkrečios sistemoje esančios įrangos)
- Išskirstymo režimu – palei sekciją 1 sukuriama virtuali linija, kurios atžvilgiu apdorojimo sekcijos ar sekcijų ilgis yra nulinis ir kurios gali būti skirtingais atstumais nuo linijos (galimybė priklauso nuo konkrečios sistemoje esančios įrangos)

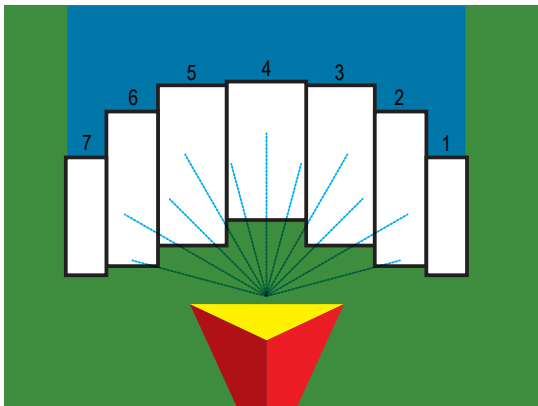
### Sekcijų numeriai

Sekcijos yra sunumeruotos iš kairės į dešinę, žiūrint mašinos priekinės eigos kryptimi.

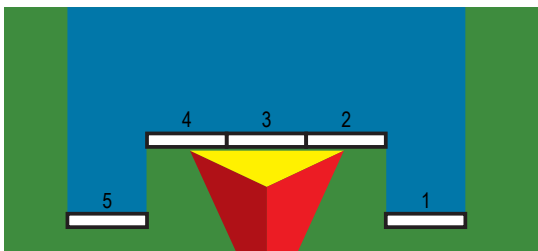
6-2 paveikslėlis. Padargo tipas – tiesus



6-3 paveikslėlis. Padargo tipas – barstytuvas



6-4 paveikslėlis. Padargo tipas – išskirstytas



### Tiesiai

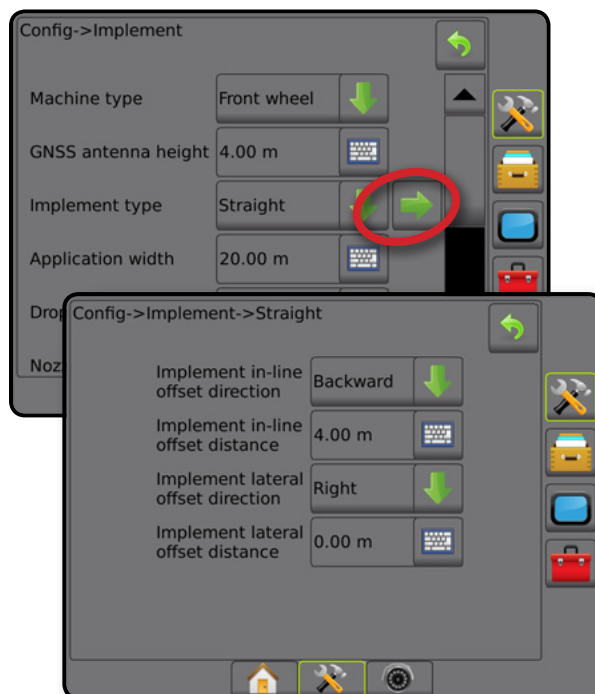
Strėlės sekcijos neturi ilgio ir vienoje linijoje nustatytu atstumu nuo antenos.

### Viena sekcija

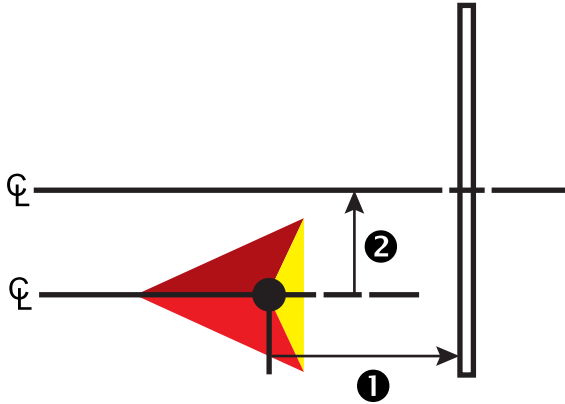
Sistemoje sekcijų valdymas negalimas.

1. Padargų ekrane pasirinkite padargo tipą **Tiesus**.
2. Padargo tipo puslapyje paspauskite KITO PUSLAPIO rodyklę ➡.
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Padargo išilginio nuokrypio kryptis ❶ – nustato, ar padargas yra prieš (priekyje) GNSS anteną ar už (gale) jos, žiūrint transporto priemonės priekinės eigos kryptimi
  - ▶ Padargo išilginio nuokrypio atstumas ❶ – matuojant lygiagrečiai su transporto priemonės vidurio linija nustato išilginį atstumą nuo GNSS antenos iki padargo
  - ▶ Padargo šoninio nuokrypio kryptis ❷ – nustato šoninę kryptį į kairę arba dešinę nuo mašinos vidurio linijos iki padargo vidurio, žiūrint mašinos priekinės eigos kryptimi
  - ▶ Padargo šoninio nuokrypio atstumas ❷ – nustato šoninį atstumą nuo mašinos vidurio linijos iki padargo vidurio, metrais dešimtųjų tikslumu
4. Norėdami grįžti į Padargo ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę ↶, o norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną – šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA 🛠️.

6-5 paveikslėlis. Viena sekcija



## 6-6 paveikslėlis. Nuokrypio kryptys ir atstumai



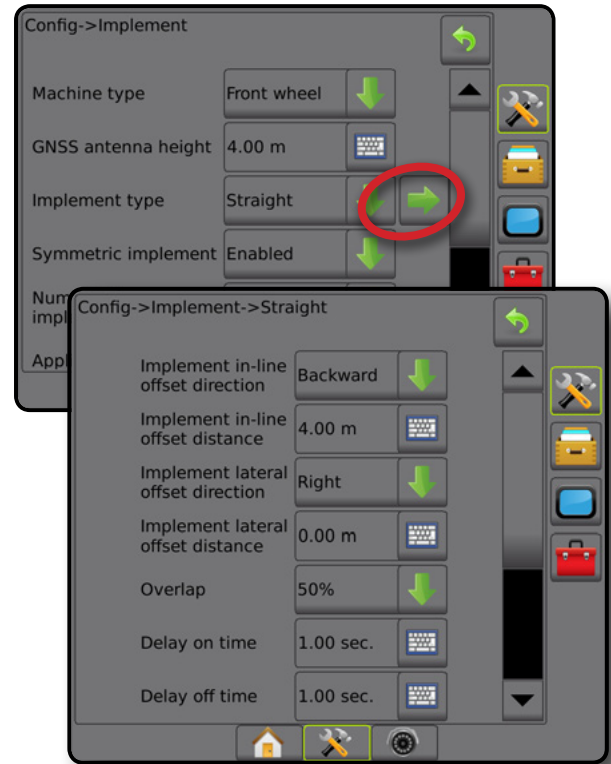
### Kelios sekcijos

Sekcijų valdymas galimas („SmartCable“, Sekcijos vairuotojo modulis (SDM) arba Jungiklių funkcinis modulis (SFM).

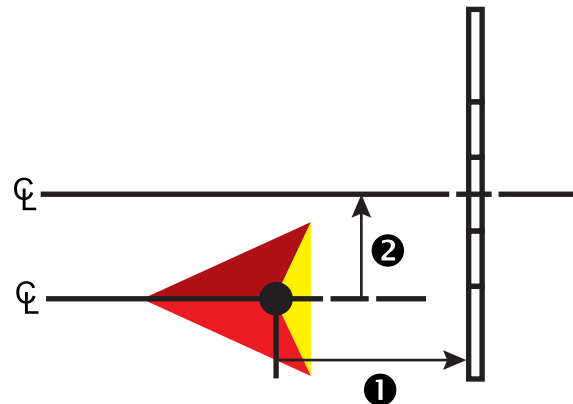
1. Padargų ekrane pasirinkite padargo tipą **Tiesus**.
2. Padargo tipo puslapyje paspauskite KITO PUSLAPIO rodyklę ➡.
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Padargo išilginio nuokrypio kryptis **1** – nustato, ar padargas yra prieš (priekyje) GNSS anteną ar už (gale) jos, žiūrint transporto priemonės priekinės eigos kryptimi
  - ▶ Padargo išilginio nuokrypio atstumas **1** – matuojant lygiagrečiai su transporto priemonės vidurio linija nustato išilginį atstumą nuo GNSS antenos iki padargo
  - ▶ Padargo šoninio nuokrypio kryptis **2** – nustato šoninę kryptį į kairę arba dešinę nuo mašinos vidurio linijos iki padargo vidurio, žiūrint mašinos priekinės eigos kryptimi
  - ▶ Padargo šoninio nuokrypio atstumas **2** – nustato šoninį atstumą nuo mašinos vidurio linijos iki padargo vidurio, metrais dešimtųjų tikslumu
  - ▶ Persidengimas – naudojama leistinam persidengimo dydžiui nustatyti, naudojant automatinį strėlės sekcijų valdymą
  - ▶ Delsos įjungimo laikas – naudojama nustatyti laiką, kada įsijungs kiekviena sekcija, kai įvažiuojama į neapdorotą plotą. *PASTABA. Jei apdorojimas įjungiamas per anksti, įvažiuojant į neapdorotą plotą, sumažinkite Delsos įjungimo laiką. Jei apdorojimas įjungiamas per vėlai, padidinkite Delsos įjungimo laiką.*
  - ▶ Delsos išjungimo laikas – naudojama nustatyti laiką, kada išsijungs kiekviena sekcija, kai įvažiuojama į apdorotą plotą. *PASTABA. Jei apdorojimas išjungiamas per anksti, įvažiuojant į neapdorotą plotą, sumažinkite Delsos išjungimo laiką. Jei apdorojimas išjungiamas per vėlai, padidinkite Delsos išjungimo laiką.*

4. Norėdami grįžti į Padargo ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę ↶, o norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną – šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA 🛠️.

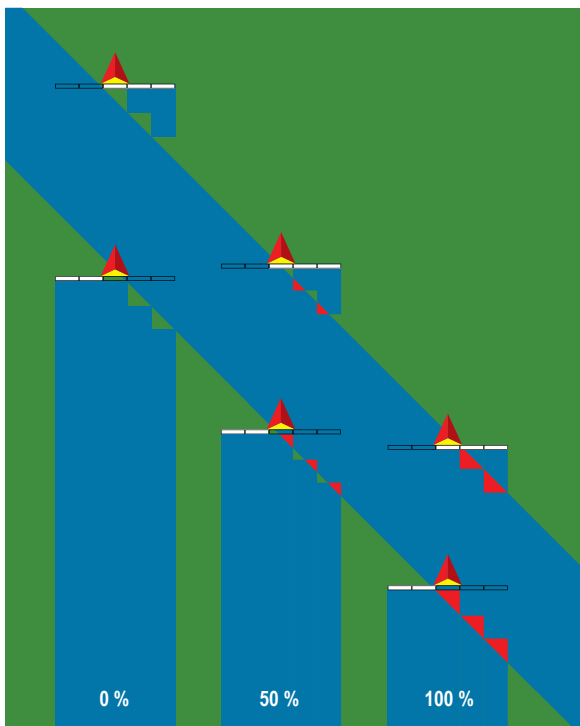
## 6-7 paveikslėlis. Kelios sekcijos



## 6-8 paveikslėlis. Nuokrypio kryptys ir atstumai



## 6-9 paveikslėlis. Persidengimas



## Barstytuvas – „TeeJet“

Palei tiekimo diskus sukuriama virtuali linija, kurios atžvilgiu apdorojimo sekcijos ar sekcijų ilgis gali būti įvairus ir jos gali būti skirtingais atstumais nuo linijos (galimybė priklauso nuo konkrečios sistemoje esančios įrangos)

## Viena sekcija

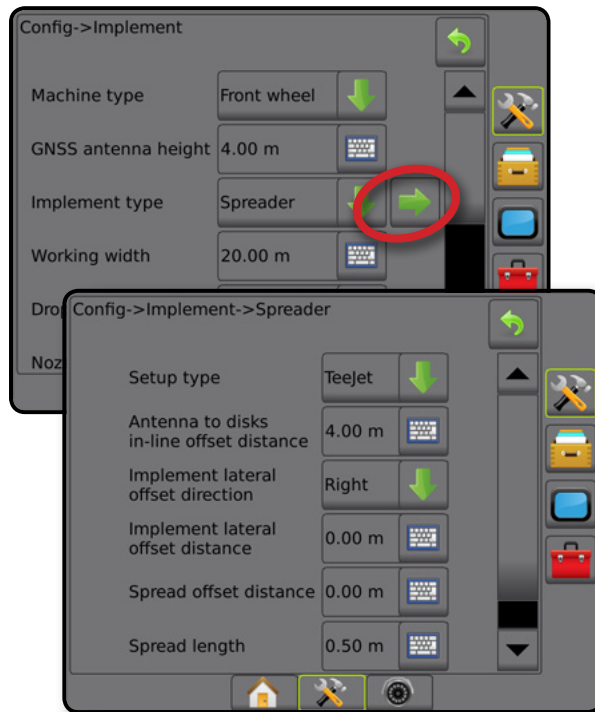
Sistemoje sekcijų valdymas negalimas.

1. Padargų ekrane pasirinkite padargo tipą **Barstytuvas**.
2. Padargo tipo puslapyje paspauskite KITO PUSLAPIO rodyklę →.
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Sąrankos tipas – naudojama barstytuvo tipui „TeeJet“ pasirinkti
  - ▶ Atstumas nuo antenos iki diskų ① – naudojama nustatyti atstumą nuo GNSS antenos iki diskų arba dispersinio mechanizmo
  - ▶ Padargo šoninio nuokrypio kryptis ② – nustato šoninę kryptį į kairę arba dešinę nuo mašinos vidurio linijos iki padargo vidurio, žiūrint mašinos priekinės eigos kryptimi
  - ▶ Padargo šoninio nuokrypio atstumas ③ – nustato šoninį atstumą nuo mašinos vidurio linijos iki padargo vidurio, metrais dešimtųjų tikslumu
  - ▶ Barstyimo nuokrypio atstumas ④ – naudojama nustatyti atstumą tarp diskų arba dispersinio mechanizmo, taip pat tai, kur sekcijoje produktas pradžioje paliečia žemės paviršių

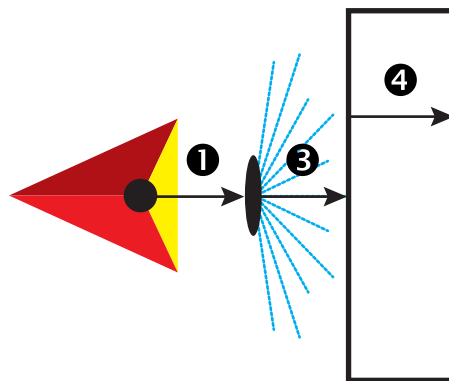
▶ Barstyimo ilgis ④ – naudojama apdorojimo sekcijoje ilgiui nustatyti

4. Norėdami grįžti į Padargo ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę ↶, o norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną – šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA 🛠️.

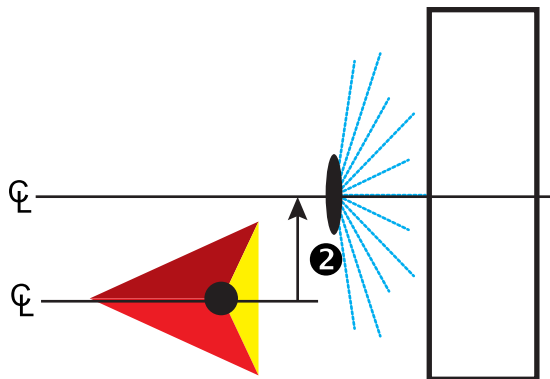
## 6-10 paveikslėlis. Viena sekcija



## 6-11 paveikslėlis. Atstumas ir ilgis



## 6-12 paveikslėlis. Šoninio nuokrypio kryptis ir atstumas

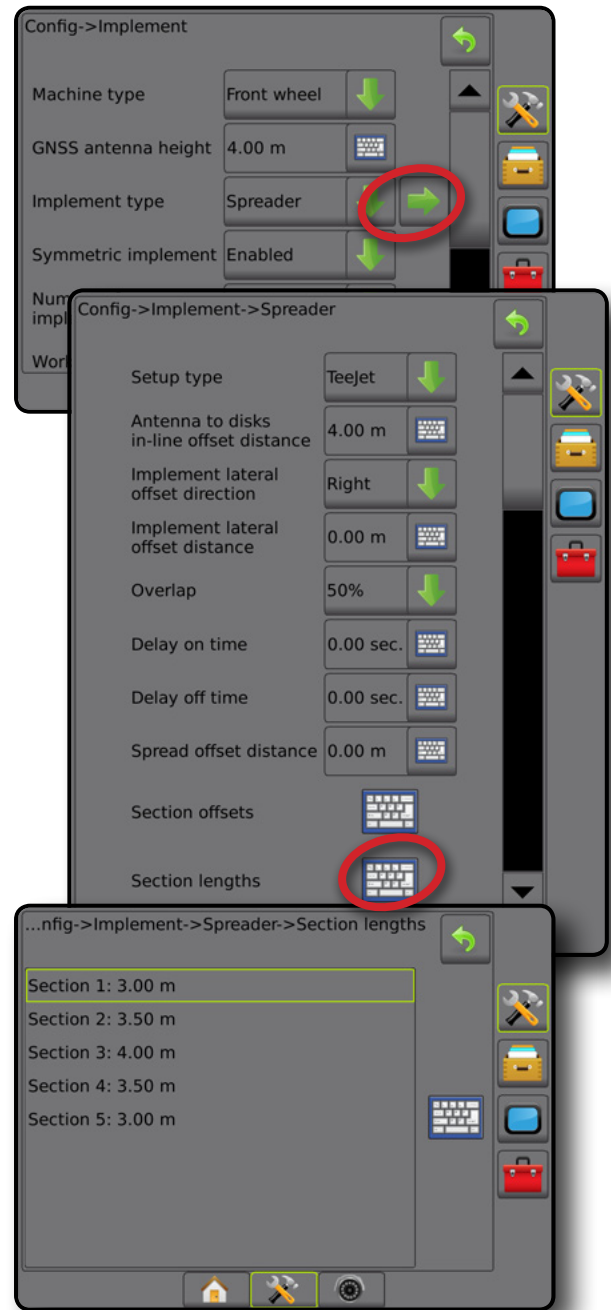


## Kelios sekcijos

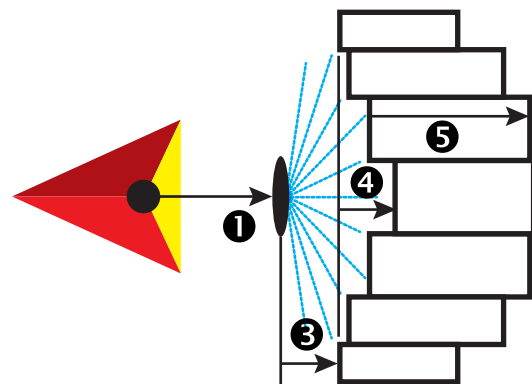
Sekcijų valdymas galimas („SmartCable“, Sekcijos vairuotojo modulis (SDM) arba Jungiklių funkcinis modulis (SFM).

1. Padargų ekrane pasirinkite padargo tipą **Barstytuvas**.
2. Padargo tipo puslapyje paspauskite KITO PUSLAPIO rodyklę ➡.
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Šarankos tipas – naudojama barstytuvo tipui „TeeJet“ pasirinkti
  - ▶ Atstumas nuo antenos iki diskų ❶ – naudojama nustatyti atstumą nuo GNSS antenos iki diskų arba dispersinio mechanizmo
  - ▶ Padargo šoninio nuokrypio kryptis ❷ – nustato šoninę kryptį į kairę arba dešinę nuo mašinos vidurio linijos iki padargo vidurio, žiūrint mašinos priekinės eigos kryptimi
  - ▶ Padargo šoninio nuokrypio atstumas ❷ – nustato šoninį atstumą nuo mašinos vidurio linijos iki padargo vidurio, metrais dešimtujų tikslumu
  - ▶ Persidengimas – naudojama leistinam persidengimo dydžiui nustatyti, naudojant automatinį strėlės sekcijų valdymą
  - ▶ Delsos įjungimo laikas – naudojama nustatyti laiką, kada įsijungs kiekviena sekcija, kai įvažiuojama į neapdorotą plotą  
*PASTABA. Jei apdorojimas įjungiamas per anksti, įvažiuojant į neapdorotą plotą, sumažinkite Delsos įjungimo laiką. Jei apdorojimas įjungiamas per vėlai, padidinkite Delsos įjungimo laiką.*
  - ▶ Delsos išjungimo laikas – naudojama nustatyti laiką, kada išsijungs kiekviena sekcija, kai įvažiuojama į apdorotą plotą  
*PASTABA. Jei apdorojimas išjungiamas per anksti, įvažiuojant į neapdorotą plotą, sumažinkite Delsos išjungimo laiką. Jei apdorojimas išjungiamas per vėlai, padidinkite Delsos išjungimo laiką.*
  - ▶ Barstymo nuokrypio atstumas ❸ – naudojama nustatyti atstumą tarp diskų arba dispersinio mechanizmo, taip pat tai, kur produktas sekcijoje 1 pradžioje paliečia žemės paviršų.
  - ▶ Sekcijų nuokrypiai ❹ – naudojama nustatyti nuokrypio atstumą nuo sekcijos 1 (Barstymo nuokrypio linijos) iki kiekvienos sekcijos priekinio krašto. Sekcijos 1 vertė visada lygi 0. Visų kitų sekcijų atstumai gali būti skirtingi.
  - ▶ Sekcijų ilgis ❺ – naudojama apdorojimo kiekvienoje sekcijoje ilgiui nustatyti. Kiekvienos sekcijos ilgis gali būti skirtingas.  
*PASTABA. Sekcijos yra sunumeruotos iš kairės į dešinę, žiūrint mašinos priekinės eigos kryptimi.*
4. Norėdami grįžti į Padargo ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę ↶, o norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną – šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA 🛠️.

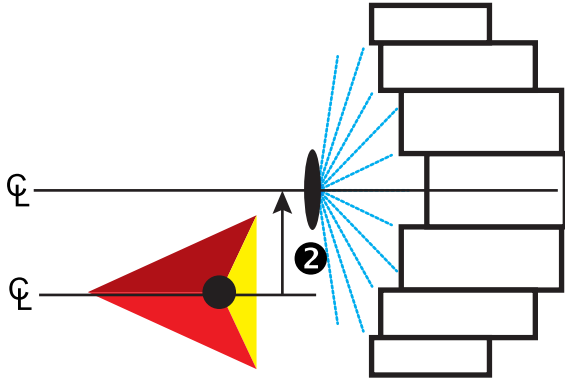
6-13 paveikslėlis. Kelios sekcijos



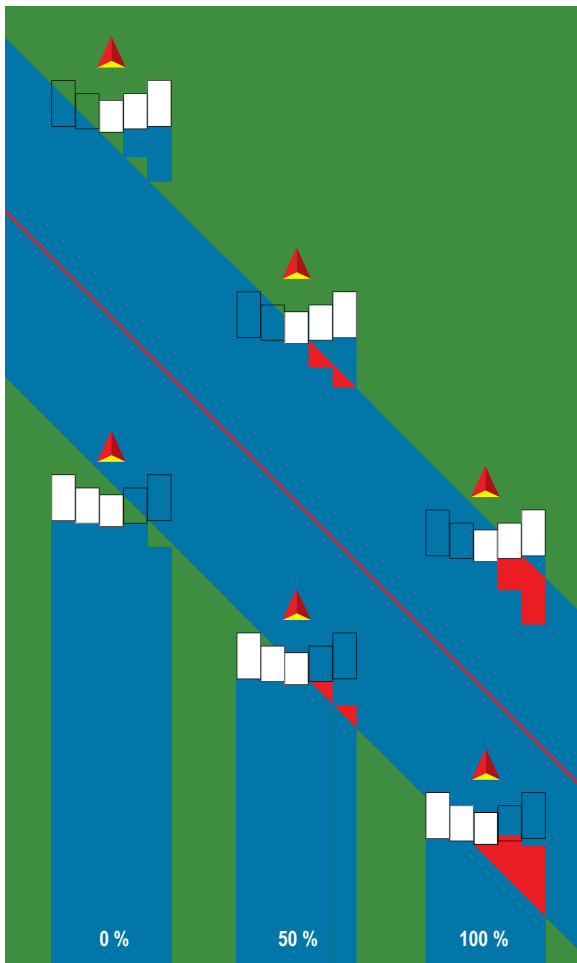
6-14 paveikslėlis. Atstumas ir ilgis



6-15 paveikslėlis. Šoninio nuokrypio kryptis ir atstumas



6-16 paveikslėlis. Persidengimas



## Barstytuvas – OEM

Palei tiekimo diskus sukuriama virtuali linija, kurios atžvilgiu apdoravimo sekcijos ar sekcijų ilgis gali būti įvairus ir jos gali būti skirtingais atstumais nuo linijos.

### Viena sekcija

Sistemoje sekcijų valdymas negalimas.

1. Padargų ekrane pasirinkite padargo tipą **Barstytuvas**.
2. Padargo tipo puslapyje paspauskite KITO PUSLAPIO rodyklę ➡.

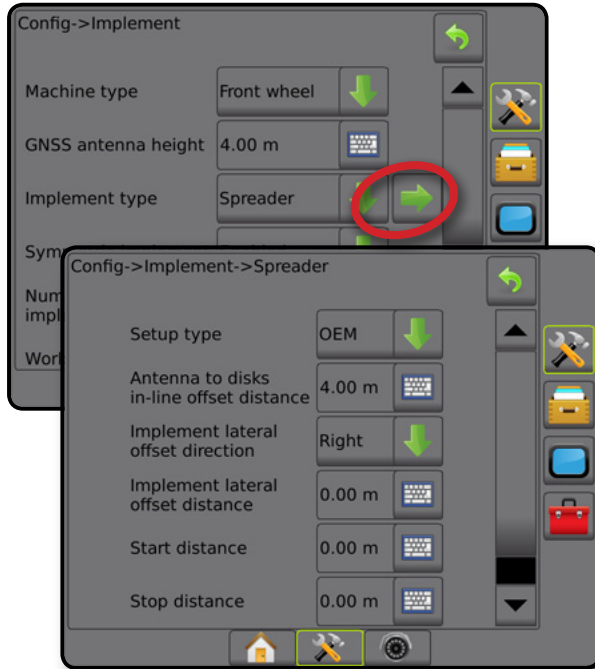
3. Galimi pasirinkimai:

- ▶ Sąrankos tipas – naudojama barstytuvo tipui **OEM** pasirinkti
- ▶ Atstumas nuo antenos iki diskų – naudojama nustatyti atstumą nuo GNSS antenos iki diskų arba dispersinio mechanizmo
- ▶ Padargo šoninio nuokrypio kryptis – nustato šoninę kryptį į kairę arba dešinę nuo mašinos vidurio linijos iki padargo vidurio, žiūrint mašinos priekinės eigos kryptimi
- ▶ Padargo šoninio nuokrypio atstumas – nustato šoninį atstumą nuo mašinos vidurio linijos iki padargo vidurio, metrais dešimtųjų tikslumu
- ▶ Pradžios atstumas – naudojama nustatyti atstumą, kai išvažiuojama iš apdoroto ploto (teiraukitės barstytuvo gamintojo)
- ▶ Sustabdymo atstumas – naudojama nustatyti atstumą, kai įvažiuojama į apdorotą plotą (teiraukitės barstytuvo gamintojo)

*PASTABA. Pradžios ir sustabdymo atstumų teiraukitės barstytuvo gamintojo.*

4. Norėdami grįžti į Padargo ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę ↶, o norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną – šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA 🛠️.

## 6-17 paveikslėlis. Viena sekcija



### Kelios sekcijos

Sekcijų valdymas galimas („SmartCable“, Sekcijos vairotojo modulis (SDM) arba Jungiklių funkcinis modulis (SFM).

1. Padargų ekrane pasirinkite padargo tipą **Barstytuvas**.
2. Padargo tipo puslapyje paspauskite KITO PUSLAPIO rodyklę →.
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Šarankos tipas – naudojama barstytuvo tipui **OEM** pasirinkti
  - ▶ Atstumas nuo antenos iki diskų – naudojama nustatyti atstumą nuo GNSS antenos iki diskų arba dispersinio mechanizmo
  - ▶ Padargo šoninio nuokrypio kryptis – nustato šoninę kryptį į kairę arba dešinę nuo mašinos vidurio linijos iki padargo vidurio, žiūrint mašinos priekinės eigos kryptimi
  - ▶ Padargo šoninio nuokrypio atstumas – nustato šoninį atstumą nuo mašinos vidurio linijos iki padargo vidurio, metrais dešimtujų tikslumu
  - ▶ Pradžios atstumas – naudojama nustatyti atstumą, kai išvažiuojama iš apdoroto ploto (teiraukitės barstytuvo gamintojo)
  - ▶ Sustabdymo atstumas – naudojama nustatyti atstumą, kai įvažiuojama į apdorotą plotą (teiraukitės barstytuvo gamintojo)
 

*PASTABA. Pradžios ir sustabdymo atstumų teiraukitės barstytuvo gamintojo.*
  - ▶ Sekcijų pradžios nuokrypiai – naudojama nustatyti nuokrypio atstumą nuo sekcijos 1 iki kiekvienos sekcijos

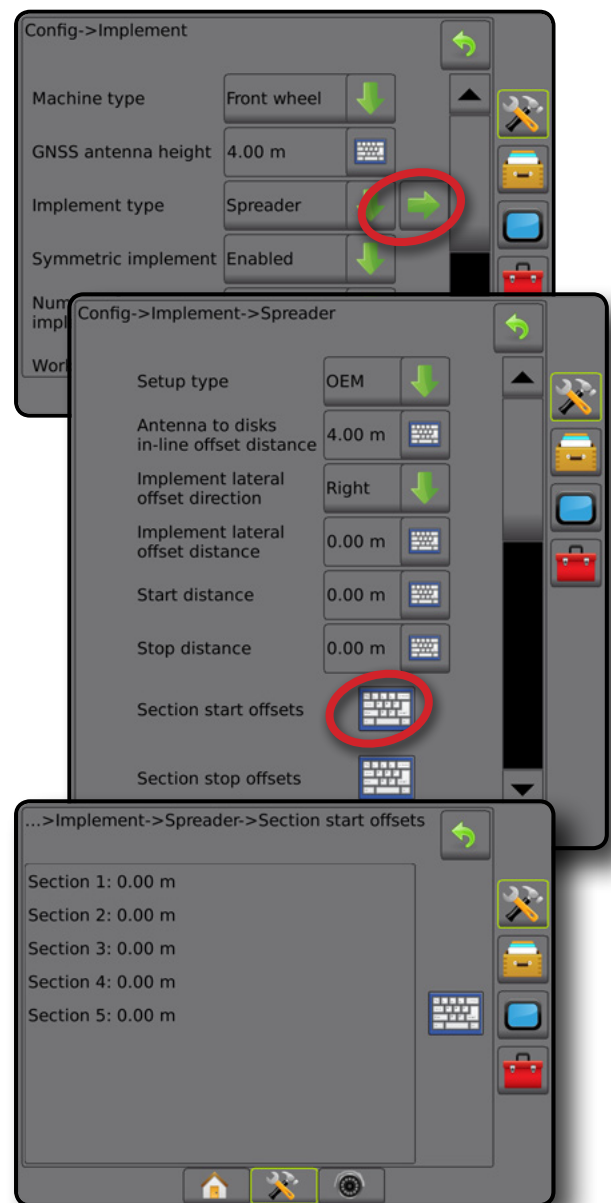
priekinio krašto. Sekcijos 1 vertė visada lygi 0. Visų kitų sekcijų atstumai gali būti skirtingi.

- ▶ Sekcijų sustabdymo nuokrypiai – naudojama nustatyti nuokrypio atstumą nuo sekcijos 1 iki kiekvienos sekcijos galinio krašto. Kiekvienos sekcijos atstumas gali būti skirtingas.

*PASTABA. Sekcijos pradžios ir sustabdymo nuokrypio verčių teiraukitės barstytuvo gamintojo. Sekcijos yra sunumeruotos iš kairės į dešinę, žiūrint mašinos priekinės eigos kryptimi.*

4. Norėdami grįžti į Padargo ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę ↶, o norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną – šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA 🛠️.

## 6-18 paveikslėlis. Kelios sekcijos



## Iškirstytas

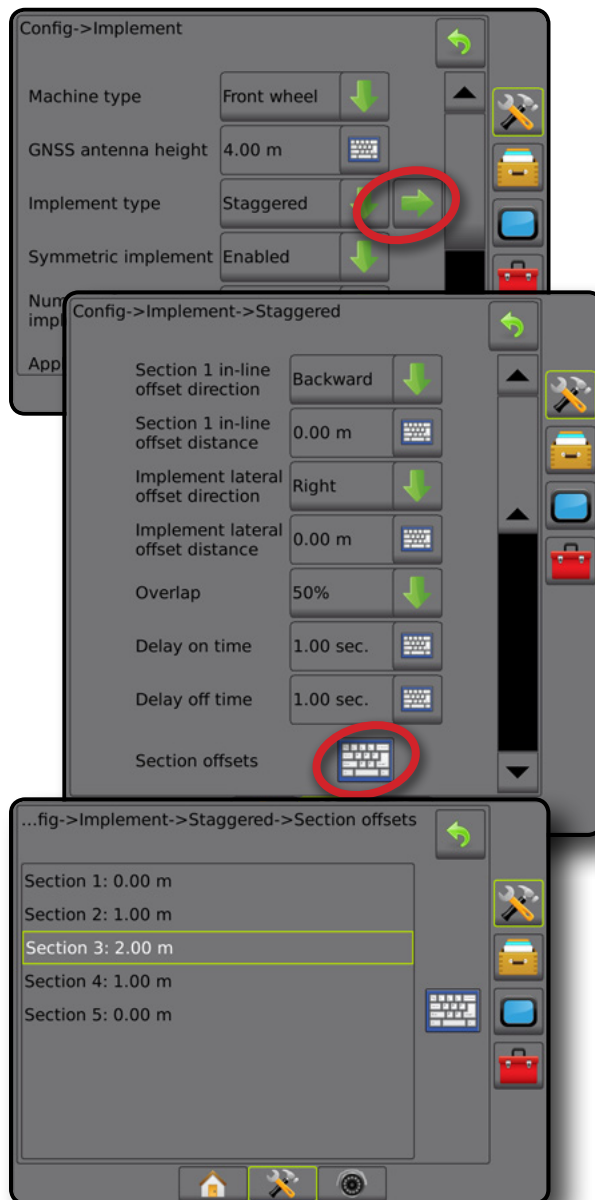
Palei sekciją 1 sukuriama virtuali linija, kurios atžvilgiu apdorojimo sekcijos ar sekcijų ilgis yra nulinis ir kurios gali būti skirtingais atstumais nuo linijos.

## Kelios sekcijos

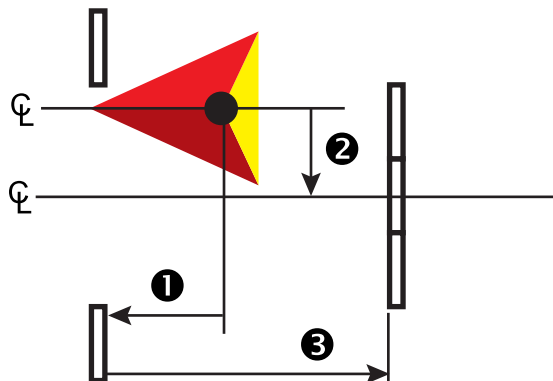
Sekcijų valdymas galimas („SmartCable“, Sekcijos vairuotojo modulis (SDM) arba Jungiklių funkcinis modulis (SFM)).

1. Padargų ekrane pasirinkite padargo tipą **Iškirstytas**.
2. Padargo tipo puslapyje paspauskite KITO PUSLAPIO rodyklę ➡.
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Linijos sekcijos 1 išilginio nuokrypio kryptis ❶ – naudojama pasirinkti, ar, transporto priemonei judant priekinės eigos kryptimi, sekcija 1 (sekcijos nuokrypių atskaitos taškas) yra priešais, ar už GNSS antenos
  - ▶ Linijos sekcijos 1 nuokrypio atstumas ❶ – naudojama nustatyti išilginį atstumą nuo GNSS antenos iki sekcijos 1 (sekcijos nuokrypių atskaitos taško)
  - ▶ Padargo šoninio nuokrypio kryptis ❷ – nustato šoninę kryptį į kairę arba dešinę nuo mašinos vidurio linijos iki padargo vidurio, žiūrint mašinos priekinės eigos kryptimi
  - ▶ Padargo šoninio nuokrypio atstumas ❷ – nustato šoninį atstumą nuo mašinos vidurio linijos iki padargo vidurio, metrais dešimtųjų tikslumu
  - ▶ Persidengimas – naudojama leistinam persidengimo dydžiui nustatyti, naudojant automatinį strėlės sekcijų valdymą
  - ▶ Delsos įjungimo laikas – naudojama nustatyti laiką, kada įsijungs kiekviena sekcija, kai įvažiuojama į neapdorotą plotą  
*PASTABA. Jei apdorojimas įjungiamas per anksti, įvažiuojant į neapdorotą plotą, sumažinkite Delsos įjungimo laiką. Jei apdorojimas įjungiamas per vėlai, padidinkite Delsos įjungimo laiką.*
  - ▶ Delsos išjungimo laikas – naudojama nustatyti laiką, kada išsijungs kiekviena sekcija, kai įvažiuojama į apdorotą plotą  
*PASTABA. Jei apdorojimas išjungiamas per anksti, įvažiuojant į neapdorotą plotą, sumažinkite Delsos išjungimo laiką. Jei apdorojimas išjungiamas per vėlai, padidinkite Delsos išjungimo laiką.*
  - ▶ Sekcijų nuokrypiai ❸ – naudojama nustatyti nuokrypio atstumą nuo sekcijos 1 (linijos sekcijos 1 nuokrypio atstumo linijos) iki kiekvienos sekcijos. Teigiama nuokrypio vertė reiškia, kad sekcija yra už sekcijos 1. Neigiama nuokrypio vertė reiškia, kad sekcija yra priešais sekciją 1. Sekcijos 1 vertė visada lygi 0. Visų kitų sekcijų atstumai gali būti skirtingi.
4. Norėdami grįžti į Padargo ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę ↶, o norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną – šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA 🛠️.

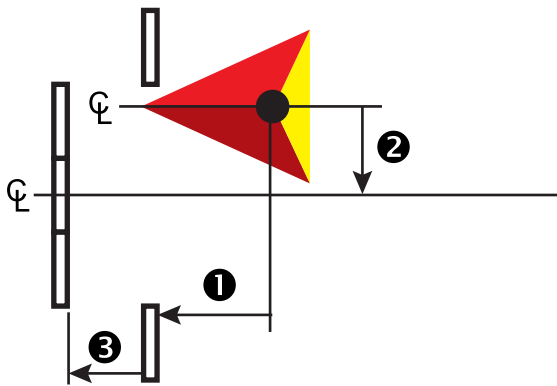
6-19 paveikslėlis. Kelios sekcijos



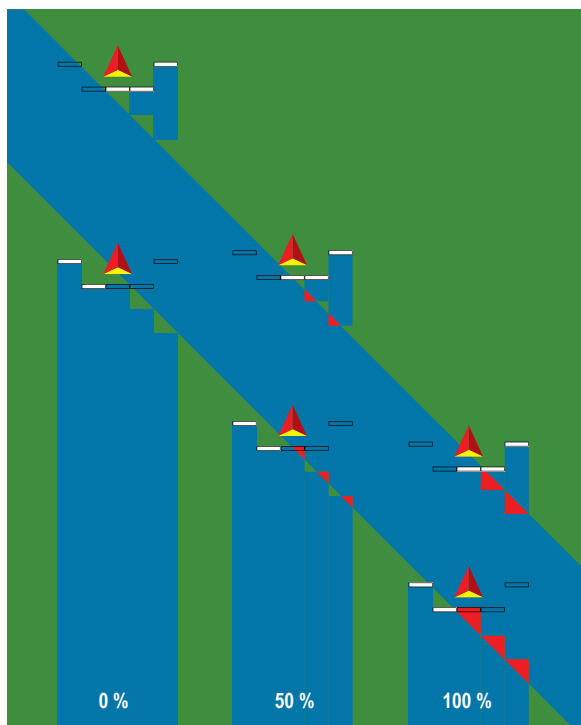
6-20 paveikslėlis. Nuokrypio kryptys ir atstumai – už sekcijos 1



6-21 paveikslėlis. Nuokrypio kryptys ir atstumai – priešais sekiją 1



6-22 paveikslėlis. Persidengimas







## APDOROJIMO ARBA DARBINIS PLOTIS

Apdorojimo plotis [Tiesaus padargo tipas arba Išskirstyto padargo tipas] arba Darbinis plotis [Barstytuvo padargo tipas] naudojamas vienos sekcijos arba kiekvienos sekcijos pločiui įvesti, norint apskaičiuoti bendrą padargo plotį.

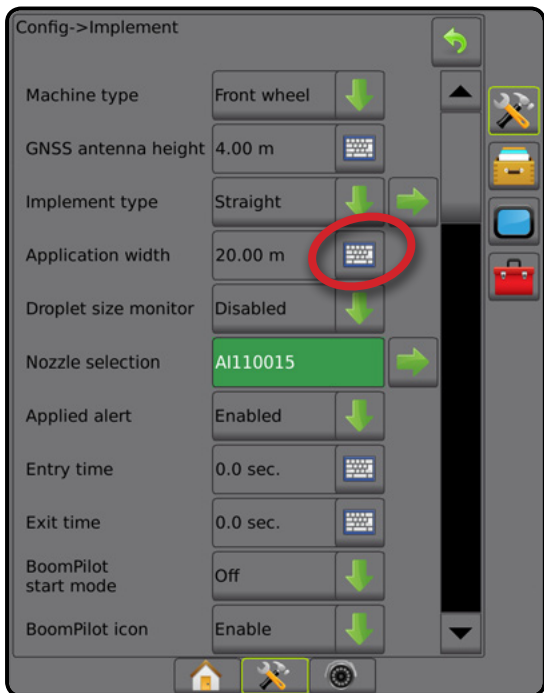
### Viena sekcija

Sistemoje sekcijų valdymas negalimas.

Apdorojimo plotis arba Darbinis plotis naudojamas bendram vienos padargo sekcijos pločiui įvesti. Intervalas yra nuo 1,0 iki 75,0 metro.

1. Paspauskite šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **Padargas**.
3. Lange Apdorojimo plotis [Tiesaus padargo tipas] arba Darbinis plotis [Barstytuvo padargo tipas] paspauskite PAGALBINĖS KLAVIATŪROS piktogramą .
4. Vertę įveskite skaitine pagalbine klaviatūra.
5. Norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .






6-23 paveikslėlis. Viena sekcija – apdorojimo arba darbinis plotis



### Kelios sekcijos

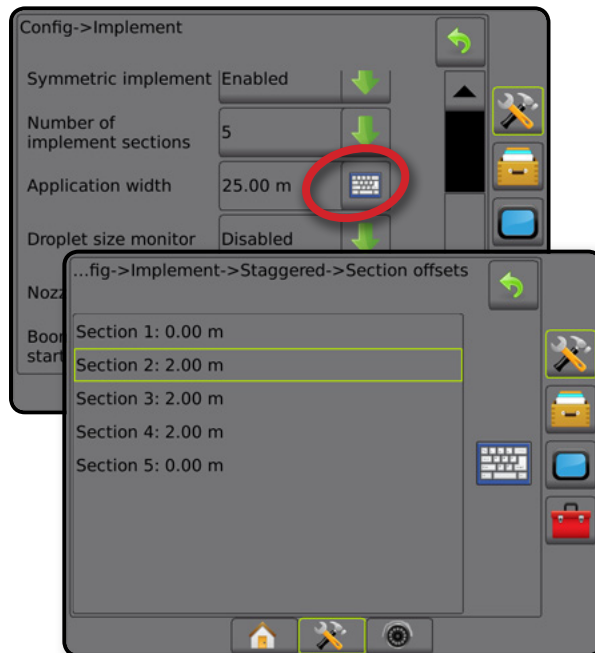
Sekcijų valdymas negalimas, jeigu sistemoje yra kuris nors iš šių dalykų: „SmartCable“, Sekcijos vairuotojo modulis (SDM) arba Jungiklių funkcinis modulis (SFM).

Apdorojimo plotis arba Darbinis plotis naudojamas kiekvienos sekcijos pločiui įvesti norint apskaičiuoti bendrą visų padargo sekcijų plotį. Kiekvienos sekcijos plotis gali būti skirtingas. Sekcijos yra sunumeruotos iš kairės į dešinę, žiūrint mašinos priekinės eigos kryptimi. Kiekvienos sekcijos intervalas yra nuo 0,0 iki 75,0 metro. Bendras visų sekcijų plotis turi viršyti 1,0 metro.

1. Paspauskite šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **Padargas**.
3. Lange Apdorojimo plotis [Tiesaus padargo tipas arba Išskirstyto padargo tipas] arba Darbinis plotis [Barstytuvo padargo tipas] paspauskite PAGALBINĖS KLAVIATŪROS piktogramą .
4. Paryškinkite sekciją, kurios duomenis norite įvesti arba redaguoti.
5. Paspauskite PAGALBINĖS KLAVIATŪROS piktogramą .
6. Skaitine pagalbine klaviatūra įveskite pasirinktos sekcijos plotį.
7. Norėdami grįžti į Padargo ekraną arba į pagrindinį Konfigūracijos ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .

*PASTABA. Jeigu įjungtas Simetriškas padargų išdėstymas, bus galima paryškinti tik pirmąją kiekvienos sulygiuotų sekcijų poros sekciją.*

6-24 paveikslėlis. Kelios sekcijos – apdorojimo arba darbinis plotis



## PADARGO ŠONINIO NUOKRYPIO ATSTUMO REGULIAVIMAS

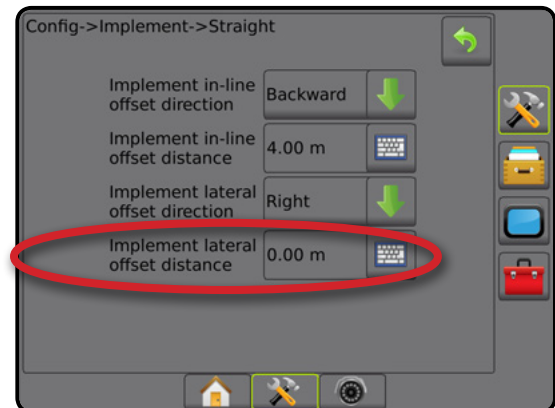
Padargo šoninio nuokrypio atstumas naudojamas atstumui nuo mašinos vidurio linijos iki padargo vidurio įvesti. Kai vaizdas ekrane nerodo persidengimo ar tarpo, o lauko apdorojimas nuolat pateikia persidengimą arba tarpą tik viename šone eigos kryptimi, reikia apskaičiuoti padargo šoninio nuokrypio atstumo pataisą ir ją pakoreguoti padargo nuokrypio atstumo vertę.

Jeigu naudojamas savaeigis purkštuvas arba barstytuvas, padargo nuokrypio atstumo reguliavimui naudokite GNSS nuokrypio reguliavimo skaičiavimą.

Jeigu naudojamas velkamas padargas, Padargo nuokrypio atstumo reguliavimui naudokite Padargo nuokrypio reguliavimo skaičiavimą.

**PASTABA.** Jei naudojamas rankinis / automatinis vairavimas ir ekrane rodomas persidengimas bei tarpai, gali reikėti pakoreguoti rankinio / automatinio vairavimo nuostatas.

6-25 paveikslėlis. Padargo šoninio nuokrypio atstumas



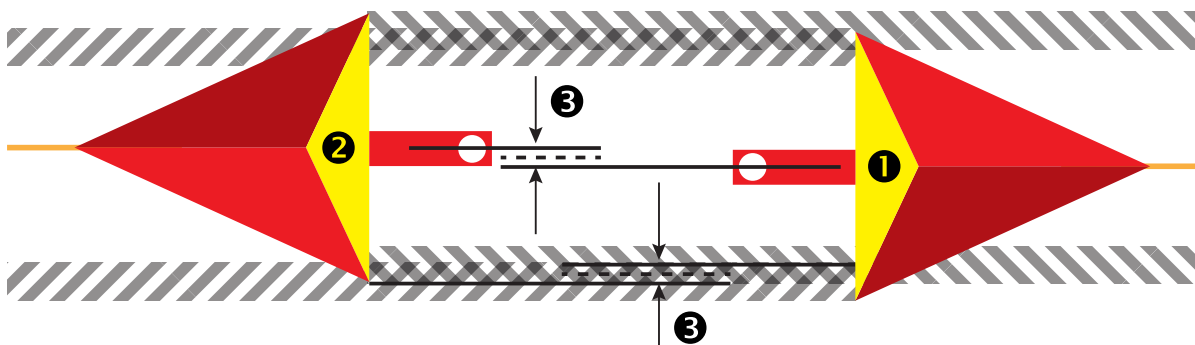
### GNSS nuokrypio reguliavimo skaičiavimas

Norėdami apskaičiuoti GNSS nuokrypio reguliavimą naudojantis ta pačia gaire:

1. Sukurkite tiesią AB liniją.
2. Esant įjungtam rankiniam / automatiniam vairavimui, pravažiukite bent 30 metrų ilgio praeigą Nr. ❶ ir ties vilktimi arba šalia mašinos padėkite vėliavėles.
3. Apsisukite ir pagal tą pačią AB gairę įjunkite rankinį / automatinį vairavimą praeigai Nr. ❷. Ties vilktimi arba šalia mašinos padėkite vėliavėles arba sustokite būdami ant AB gairės šalia vėliavėlių, kurias padėjote per praeigą Nr. ❶.
4. Išmatuokite skirtumą ❸ tarp praeigos Nr. ❶ ir praeigos Nr. ❷ vėliavėlių.
5. Išmatuotą atstumą ❸ padalykite pusiau. Šis skirtumas ir bus nuokrypio reguliavimas.
6. Padidinkite arba sumažinkite nuokrypio atstumą 5 žingsnyje nustatyta nuokrypio reguliavimo verte ir pakartokite bandymą. Šoninės antenos nuokrypio atstumas sureguliuotas tinkamai, kai transporto priemonės ratų vėžės yra toje pačioje vietoje, važiuojant abiem kryptimis. Jei dėl šio suregulavimo šoninės antenos nuokrypio atstumas keičiamas daugiau nei 10 cm, automatinį kalibravimą būtina pakartoti.

Lauko apdorojimo persidengimas	Esamos nuokrypio nuostatos		
	Nuokrypio kryptis – į kairę	Nuokrypio kryptis – į dešinę	Nuokrypio kryptis – į dešinę Nuokrypio atstumas – 0 m
Į dešinę nuo praeigos Nr. ❶	Sumažinkite atstumo nuokrypio vertę	Padidinkite atstumo nuokrypio vertę	Padidinkite atstumo nuokrypio vertę
Į kairę nuo praeigos Nr. ❶	Padidinkite atstumo nuokrypio vertę	Sumažinkite atstumo nuokrypio vertę	Pakeiskite padargo nuokrypio kryptį į kairę ir padidinkite atstumo nuokrypio vertę

6-26 paveikslėlis. GNSS nuokrypio atstumas



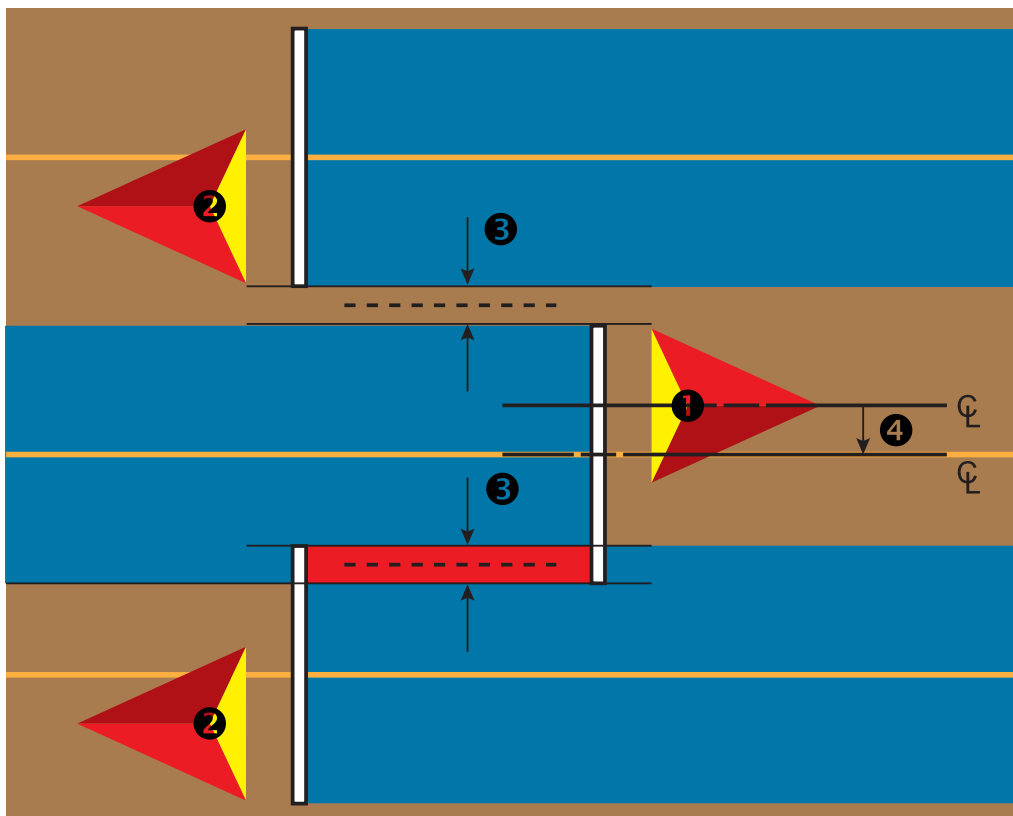
## Padargo šoninio nuokrypio reguliavimas

Norėdami apskaičiuoti padargo nuokrypio reguliavimą naudodamiesi gretimomis gairėmis:

1. Sukurkite tiesią AB liniją.
2. Esant įjungtam rankiniam / automatiniam vairavimui, pravažiukite praeigą Nr. ❶, tarsi naudotumėte padargą, ir ties padargo išoriniais kraštais padėkite vėliavėles.
3. Apsisukite ir pagal gretimą AB gairę įjunkite rankinį / automatinį vairavimą praeigai Nr. ❷. Ties padargo išoriniais kraštais padėkite papildomas vėliavėles arba sustokite būdami ant AB gairės šalia vėliavėlių, kurias padėjote per praeigą Nr. ❶.
4. Išmatuokite skirtumą ❸ tarp praeigos Nr. ❶ ir praeigos Nr. ❷ vėliavėlių.
5. Išmatuotą atstumą ❸ padalykite pusiau. Šis skirtumas ir bus nuokrypio reguliavimas.
6. Pagal poreikį padidinkite arba sumažinkite nuokrypio atstumą ❹, atsižvelgdami į tai, kur atsiranda lauko apdorojimo persidengimas, ir į esamą padargo nuokrypio krypties nuostatą.


Lauko apdorojimas	Esamos nuokrypio nuostatos		
	Nuokrypio kryptis – į kairę	Nuokrypio kryptis – į dešinę	Nuokrypio kryptis – į dešinę Nuokrypio atstumas – 0 m
Persidengimas į dešinę nuo praeigos Nr. ❶ arba Tarpas į kairę nuo praeigos Nr. ❶	Padidinkite atstumo nuokrypio vertę	Sumažinkite atstumo nuokrypio vertę	Padidinkite atstumo nuokrypio vertę
Persidengimas į kairę nuo praeigos Nr. ❶ arba Tarpas į dešinę nuo praeigos Nr. ❶	Sumažinkite atstumo nuokrypio vertę	Padidinkite atstumo nuokrypio vertę	Pakeiskite padargo nuokrypio kryptį į kairę ir padidinkite atstumo nuokrypio vertę

6-27 paveikslėlis. Padargo šoninio nuokrypio atstumas ir kryptis

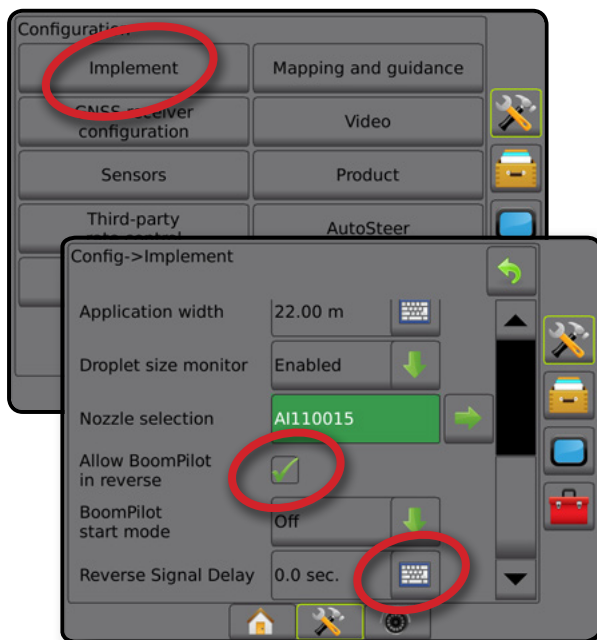


## ATBULINĖS EIGOS JUTIMAS

Atbulinės eigos jutimo parinktys naudojamos pridėdant Atbulinės eigos jutimo modulį, SCM (Vairavimo valdymo modulį, skirtą „FieldPilot IV“) arba „SCM Pro“ (Vairavimo valdymo modulį „Pro“, skirtą „FieldPilot Pro“ / „UniPilot Pro“) prie bet kokios konfigūracijos. Juo naudojantis galimos apdorojimo atvaizdavimo bei kontrolės funkcijos ir valdymas ekrane, važiuojant atbuline eiga.

1. Paspauskite šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **Padargas**.
3. Be standartinių parinkčių galimos ir šios:
  - ▶ Leisti „BoomPilot“ atbuline eiga – naudojama „BoomPilot“ funkcijai įjungti važiuojant atbuline eiga
  - ▶ Atbulinės eigos signalo delsa – naudojama nustatyti delką, pereinant iš priekinės eigos į atbulinę eigą ar atvirkščiai, prieš transporto priemonės piktogramai navigacijos ekrane pakeičiant kryptį

6-28 paveikslėlis. Atbulinės eigos jutimo modulis

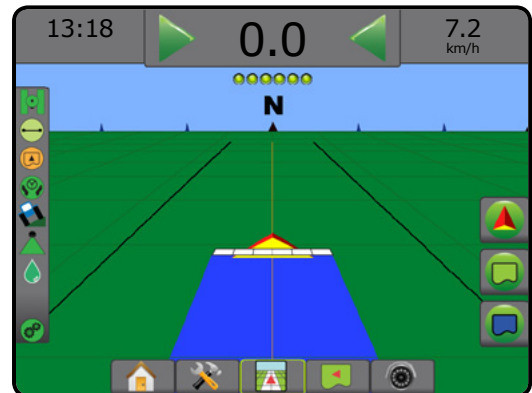


## Atbulinė eiga valdymo ekranuose

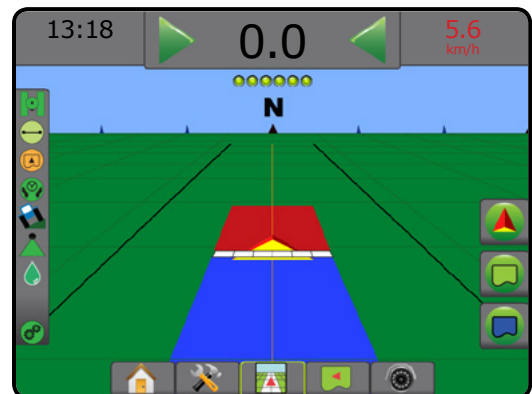
Važiuojant atbuline eiga ir įjungus „BoomPilot“ atbuline eiga funkciją, bus galimas apdorojimas produktu, automatinis sekcijų valdymas ir atvaizdavimas, atitinkantys mašinos važiavimą atbuline eiga.

- ◀ Važiuojant atbuline eiga greitis Valdymo užduočių juostoje bus rodomas raudonai

6-29 paveikslėlis. Važiuojant pirmyn



6-30 paveikslėlis. Važiuojant atbuline eiga



## Prieinamumas esant skirtingoms sistemos konfigūracijoms





Automatinio sekcijų valdymo įrenginys sistemoje	Įrenginys, jaučiantis transporto priemonės atbulinę eigą	Galima „BoomPilot“ atbuline eiga funkcija	„BoomPilot“ atbuline eiga funkciją galima įjungti ir išjungti meniu, naudojantis <b>Leisti „BoomPilot“ atbuline eiga</b>	Signalo delsa galima reguliuoti naudojantis <b>Atbulinės eigos signalo delsa</b>
	„FieldPilot IV“*	✓	✓	✓
SDM arba SFM	Atbulinės eigos jutimo modulis	✓	✓	✓
	„FieldPilot Pro“ / „UniPilot Pro“	✓	✓	✗**

\* Pasirenkamoji funkcija, priklausanti nuo aparatinės įrangos.

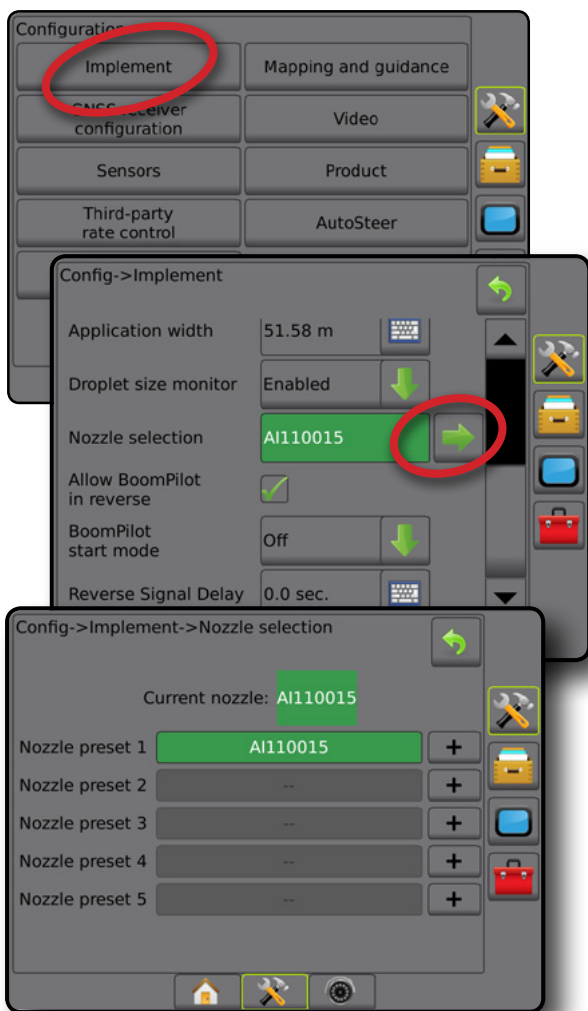
\*\* Tiesiogiai valdo „FieldPilot Pro“ / „UniPilot Pro“.

## PURKŠTUKO PASIRINKIMAS

Kai sistemoje yra Slėgio jutiklio sąsajos rinkinys (PSIK), Purkštukų pasirinkimas naudojamas purkštuko purkštuko tipui (serijai ir pajėgumui) pasirinkti nustatant informaciją apie lašelių dydį.

1. Paspauskite šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **Padargas**.
  - ◀ Esamas purkštuko pasirinkimas rodomas informacijos langelyje
3. Purkštukų pasirinkimo lange paspauskite KITO PUSLAPIO rodyklę .
4. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Purkštukų išankstinės nuostatos 1–5 – galima pasirinkti nustatyti ir greitai iškviešti iki penkių (5) purkštukų ir pasirinkti esamą purkštuką, pagal kurį nustatoma lašelių dydžio informacija
  - ▶ Esamas purkštukas – rodomas esamas purkštukas
5. Norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .

6-31 paveikslėlis. Lašelių dydžio monitorius

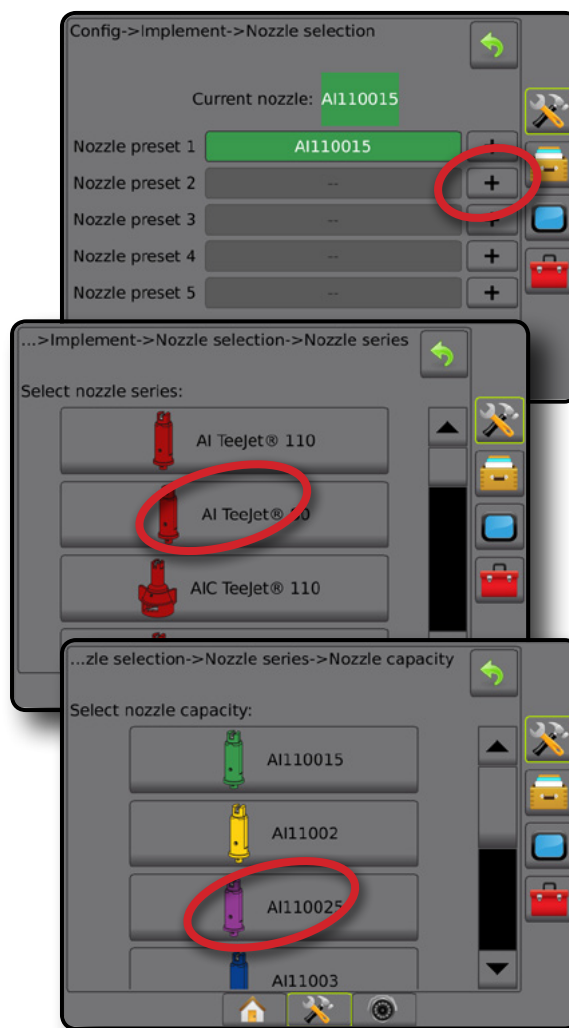


## Išankstinės nuostatos

Purkštuko išankstinėse nuostatose galima įrašyti iki penkių purkštukų, kuriuos galima greitai iškviešti.

1. Paspauskite **+**.
2. Pasirinkite „TeeJet“ serijos purkštuką.
3. Pasirinkite purkštuko pajėgumą.

6-32 paveikslėlis. Užprogramuotas purkštukas



6-33 paveikslėlis. Purkštukų dydžiai ir susijusios spalvos

Nustatyti purkštukų našumo parametrai ir spalvos			
Dydis	Spalva	Dydis	Spalva
01	Oranžinė	06	Pilka
015	Žalia	08	Balta
02	Geltona	10	Žydra
025	Purpurinė	12	Telemagenta
03	Mėlyna	15	Šviesiai žalia
04	Raudona	20	Juoda
05	Ruda	30	Rusvai gelsva

## Esamas purkštukas

Esamas purkštukas rodytų veikiantį purkštuką, nustatant esamą informaciją apie lašelių dydį. Pasirinkti kaip esamą galima tik vieną iš užprogramuotų purkštukų.

1. Paspauskite ant norimo purkštuko.

Pasirinktas purkštukas bus rodomas:

- ◀ Padargo ekrano informacijos langelyje
- ◀ Lašelių / slėgio būsenos ekrane – pasirinkus valdymo ekranų būsenos juostoje

6-34 paveikslėlis. Esamas purkštukas



## LAŠELIŲ DYDŽIO MONITORIUS

Kai sistemoje yra Slėgio jutiklio sąsajos rinkinys (PSIK), galima įjungti ir išjungti Lašelių dydžio monitorių. Tuomet darbinuose ekranuose tampa prieinama DSM funkcija.

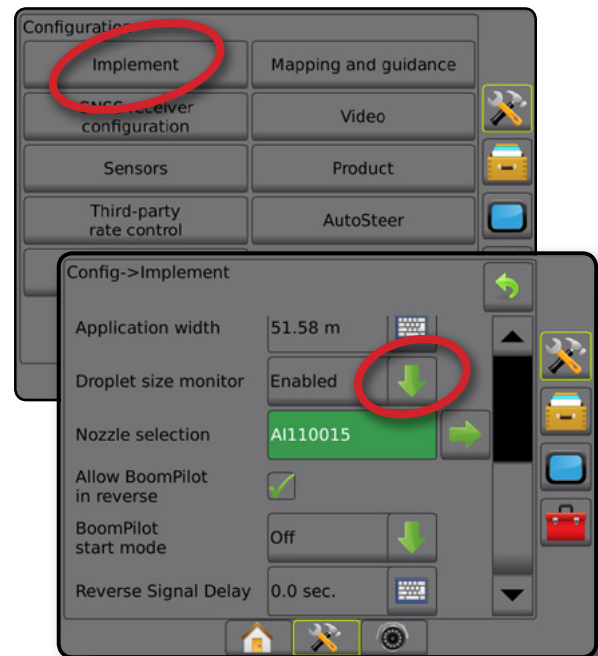
## Sąranka

### DSM įjungimas / išjungimas

1. Paspauskite šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA
2. Paspauskite **Padargas**.
3. Paspauskite **Lašelių dydžio monitorius**.
4. Pasirinkite, įjungti ar išjungti Lašelių dydžio monitorių.
5. Norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę arba šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .

*PASTABA. Kai Lašelių dydžio monitorius išjungtas, valdymo ekrano būsenos juostoje lašelių / slėgio būsenos nerodoma.*

6-35 paveikslėlis. Lašelių dydžio monitorius



## Purkštuko pasirinkimas / esamas purkštukas

Kaip nustatyti purkštuko išankstines nuostatas ir esamą purkštuką, žr. šio skyriaus poskyrį „Purkštuko pasirinkimas“.

## Įvesties / išvesties modulio slėgio jutiklis


Jeigu Slėgio jutiklio sąsajos rinkinys įrengtas, Slėgio jutiklio parinktys naudojamos jutiklio gamintojo didžiausio slėgio rodikliui įvesti ir aukšto bei žemo slėgio signalams naudotojo nuožiūra nustatyti.

**PASTABA.** Daugiau informacijos žr. šios instrukcijos Sąrankos skyriaus poskyryje „Jutikliai“.

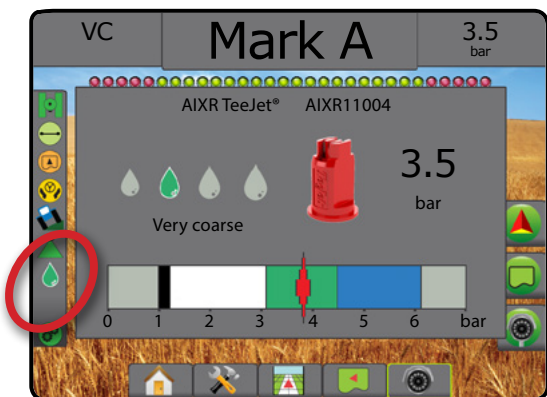
## Veikimas

### Būsenos juosta

Lašelių / slėgio būseną rodo informaciją apie esamą lašelių dydį ir sistemos slėgio būseną.

1. Paspauskite LAŠELIŲ / SLĖGIO BŪSENOS piktogramą .
2. Norėdami grįžti į valdymo ekraną paspauskite bet kurią ekrano vietą.

6-36 paveikslėlis. Lašelių / slėgio būseną



### Lašelių / slėgio būseną

	Spalvota – įjungta. Lašelio spalva yra tiesiogiai susijusi su esamu lašelių dydžiu. Galimos spalvos:
	Nubraukta – išjungta
	Piktogramos nėra – sistemoje neįrengtas Slėgio jutiklio sąsajos rinkinys

## Lašelių dydžio lentelė

Rinkdamiesi purkštuką, purškiantį vieno iš aštuonių lašelių dydžio klasifikacijos kategorijų dydžio lašeliais, visada atminti, kad vienas purkštukas, esant skirtingam slėgiui, gali purkšti skirtingo dydžio lašeliais. Esant žemam slėgiui purkštukas gali purkšti vidutinius lašelius, o padidinus slėgį – smulkius.

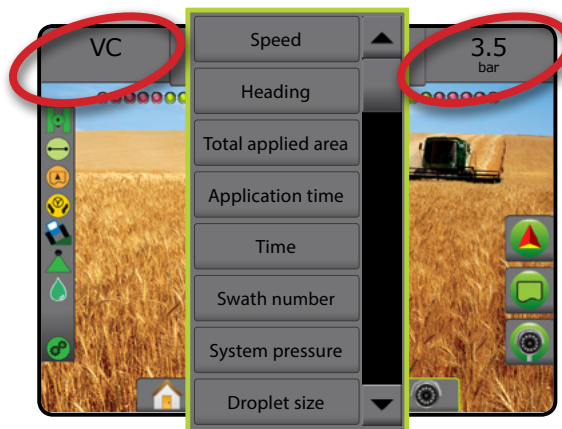
Kategorija	Simbolis	Spalvinis kodas
Ypač smulkus	XF	Violetinė
Labai smulkus	VF	Raudona
Smulkus	F	Oranžinė
Vidutinis	M	Geltona
Stambus	C	Mėlyna
Labai stambus	VC	Žalia
Ypač stambus	XC	Balta
Nepaprastai stambus	UC	Juoda

## Valdymo užduočių juosta

Valdymo užduočių juostoje jums pateikiama informacija apie pasirinktas nuostatas, įskaitant esamą sistemos slėgį ir esamą lašelių dydį.

1. Paspauskite langelį PASIRENKAMOJI INFORMACIJA.
2. Galimi pasirinkimai:
  - Sistemos slėgis – rodomas esamas sistemos slėgis
  - Lašelių dydis – rodomas esamas purkštuko lašelių dydis
3. Norėdami grįžti į Valdymo ekraną paspauskite už pasirinkimo langelio ribų.

6-37 paveikslėlis. Valdymo užduočių juostos pasirinkimo informacija





## SEKCIJŲ VALDYTUVAS „BOOMPILOT“


Atsižvelgiant į tai, ar yra įrengta sekcijų valdymo sistema, o jeigu įrengta – kokios rūšies sekcijų valdymas naudojamas ir kokios parinktys įjungtos, galimos įvairios „BoomPilot“ sekcijų valdymo parinktys. Toliau nurodytos įprastos konfigūracijos:

- ▶ Nėra sekcijų valdymo modulio
  - Tik pultas
  - Su pasirinkamu darbo įjungimo / išjungimo mygtuku
- ▶ „ISOBUS“ purkštuvai
  - Tik pultas ir ECU
  - Su skirstomąja dėžute
  - Su ISOBUS padargo būsenos moduliu (ISO ISM)
- ▶ „ISOBUS“ barstytuvai
  - Tik pultas
  - Su pasirinkamu barstytuvo įjungimo / išjungimo mygtuku
- ▶ Su „TeeJet“ sekcijų valdymo moduliu ir skirstomąja dėžute arba ISM
- ▶ Su „TeeJet“ sekcijų valdymo moduliu

Su bet kuriomis šiomis konfigūracijomis, yra dvi sekcijų valdymo galimybės:

- Automatinis sekcijos valdymas  – naudojantis GNSS padėties ir greičio informacija, sekcijos įsijungia ir išsijungia pagal poreikį. Tos pačios sekcijos taikymo informacija bus atvaizduota valdymo ekranuose. Priklausomai nuo konfigūracijos, automatinį sekcijos valdymą pasirinkus skirstomosios dėžutės, jungiklio arba „BoomPilot“ piktogramą, esančią valdymo ekrano navigacijos ir valdymo meniu, galima pakeisti į rankinį.
- Rankinis sekcijos valdymas  – navigacijos ir valdymo meniu pasirinkus skirstomosios dėžutės arba „BoomPilot“ piktogramą, sekcijas pagal poreikį galima įjungti ir išjungti rankiniu būdu. Priklausomai nuo konfigūracijos tos pačios sekcijos taikymo informacija gali būti atvaizduota valdymo ekranuose.

„BoomPilot“ pradžios režimo nuostatomis ir „BoomPilot“ piktograma galima keisti, kaip valdymo ekranuose vykdomas sekcijų valdymas.



1. Paspauskite šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **Padargas**.
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ „BoomPilot“ pradžios režimas – naudojamas nustatyti pradinį užduoties režimą.
    - ◀ Automatinis – automatinis sekcijos valdymas įjungtas ir sekcijos aktyvinimas ir (arba) atvaizdavimas ekrane bus valdomas GNSS ir greičio

◀ Išjungta – automatinis sekcijos valdymas išjungtas, tačiau sekciją ir atvaizdavimą ekrane galima valdyti rankiniu būdu, naudojantis skirstomąja dėžute arba „BoomPilot“ piktograma valdymo ekranų navigacijos ir valdymo parinktyse

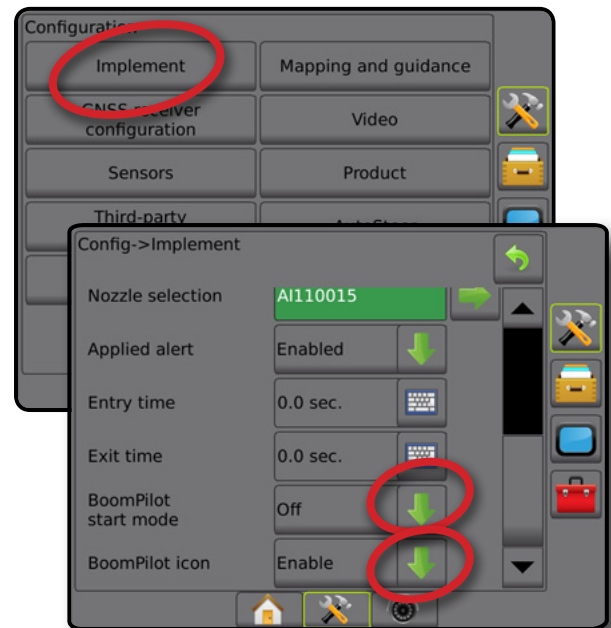
- ▶ „BoomPilot“ piktograma – naudojama nustatyti, ar „BoomPilot“ piktograma galima valdymo ekranų navigacijos ir valdymo parinktyse, kad „BoomPilot“ būtų valdomas ranka

◀ Įjungti – valdymo ekranų navigacijos ir valdymo parinktyse bus „BoomPilot“ piktograma, kuria bus galimas automatinis sekcijų valdymas

◀ Išjungti – navigacijos ir valdymo parinktyse „BoomPilot“ piktogramos nebus

4. Norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .

6-38 paveikslėlis: „BoomPilot“ parinktys



6-39 paveikslėlis: „BoomPilot“ piktograma Valdymo ekrane



## Prieinamumas su skirtingomis aparatinės įrangos sistemomis

Sistemos aparatinė įranga	„BoomPilot“ pradžios režimas nustatomas Konfigūracija -> Padargas	„BoomPilot“ piktogramos rodymas nustatomas Konfigūracija -> Padargas	„BoomPilot“ piktograma rodoma Navigacijos ir valdymo parinktyse
▶ Nėra sekcijų valdymo modulis			
• Tik pultas	Ne	Taip	Taip
• Su pasirenkamu darbo įjungimo / išjungimo mygtuku	Ne	Taip	Taip
▶ Su „TeeJet“ SDM** arba SFM*** + ISM*	Ne – ISM pasirinktas „BoomPilot“ režimas	Ne	Ne
▶ Su „TeeJet“ SDM** arba SFM***	Taip	Ne	Taip

\* Būtinai v2.00 arba vėlesnės versijos Padargo būsenos modulis (ISM)

\*\* Būtinai v21.00 arba vėlesnės versijos Sekcijos pavaros modulis (SDM)

\*\*\* Būtinai v21.00 arba vėlesnės versijos Jungiklio funkcinis modulis (SFM)

ĮVAŽAS

PRADŽIA

PER VISĄ EKRAVĄ

SĄRANKA

GINŠS

















PADARGAS

VALDYMAS

NORMOS VALDYMAS

PRIEDAS

## 7 SKYRIUS. VALDYMAS IR ATVAIZDAVIMAS

Įrenginiu „Matrix Pro GS“ galima vienu metu taikyti produktą ir valdyti transporto priemonę. Pabaigus sistemos sąranką, galima pradėti valdymą. Optimizuoti darbą lauke naudotojui padeda šeši valdymo režimai: Tiesi AB , Lenkta AB , Apskritimo formos , Paskutinė praeiga , Kita eilė  ir Adaptyvi kreivė . Papildomas optimizavimas galimas naudojant Vidinę ribą , Išorinę ribą  ir (arba) Daugiakampį ; Lenktą išankstinę kelio peržiūrą , Grįžimą į tašką  ir „Realview“ valdymą per vaizdo įrašą . Be to, Aprėpties  ir Apdorojimo  atvaizdavimo funkcijos gali parodyti ir registruoti produkto naudojimą, o Paskirtų  ir Tikslinių normų  žemėlapiai gali nurodyti, kaip naudoti produktą.

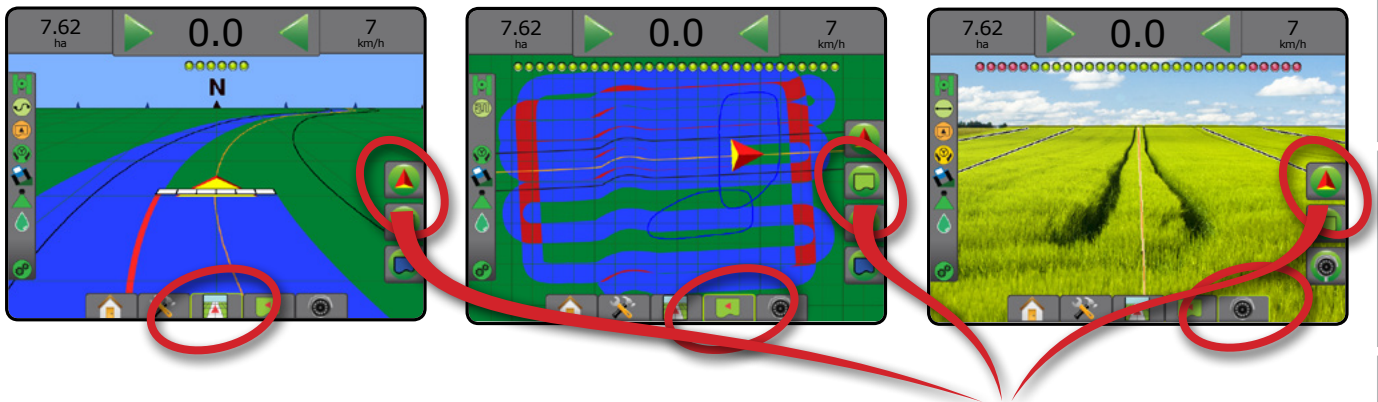
### Apžvalga

Trijuose valdymo ekranuose pateikiama pagalbinių informacija.










**Transporto priemonės rodinio valdymo** funkcija sukuria kompiuterio sukurtą transporto priemonės padėties vaizdą, kuris rodomas apdorojimo plote.

**Lauko rodinio valdymo** funkcija sukuria kompiuterio sukurtą transporto priemonės padėties apdorojimo ploto vaizdą iš oro.

**„RealView“ valdymo** funkcija suteikia galimybę vietoje kompiuterio sukurtą vaizdą rodyti tiesioginę vaizdo įrenginio translacią.

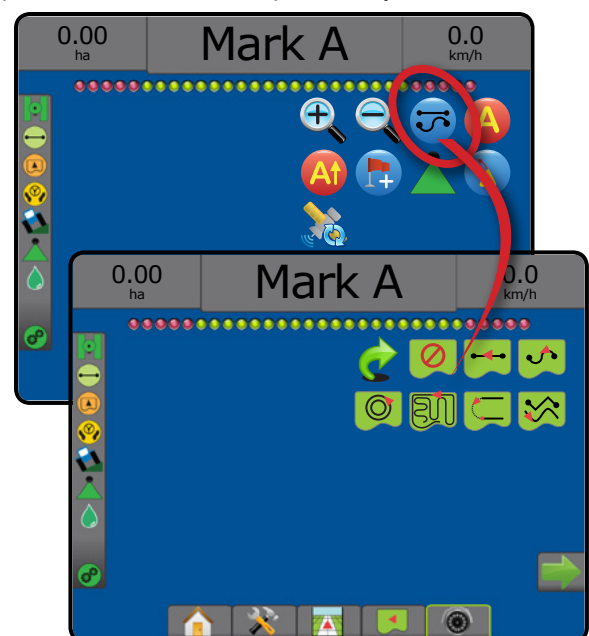


Norėdami pasirinkti valdymo režimą:

1. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ mygtuką , kad pamatytumėte navigacijos parinktis.
2. Paspauskite VALDYMO REŽIMO piktogramą .
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Be valdymo 
  - ▶ Valdymas tiesia AB 
  - ▶ Valdymas lenkta AB 
  - ▶ Valdymas sukantis ratu 
  - ▶ Paskutinės praeigos valdymas\* 
  - ▶ Kitos eilės valdymas\* 
  - ▶ Adaptyvi kreivė 






\*Valdymo parinktys gali būti neprieinamos, priklausomai nuo įrengtos rankinio / automatinio vairavimo sistemos.

7-1 paveikslėlis. Pasirinkite valdymo režimą

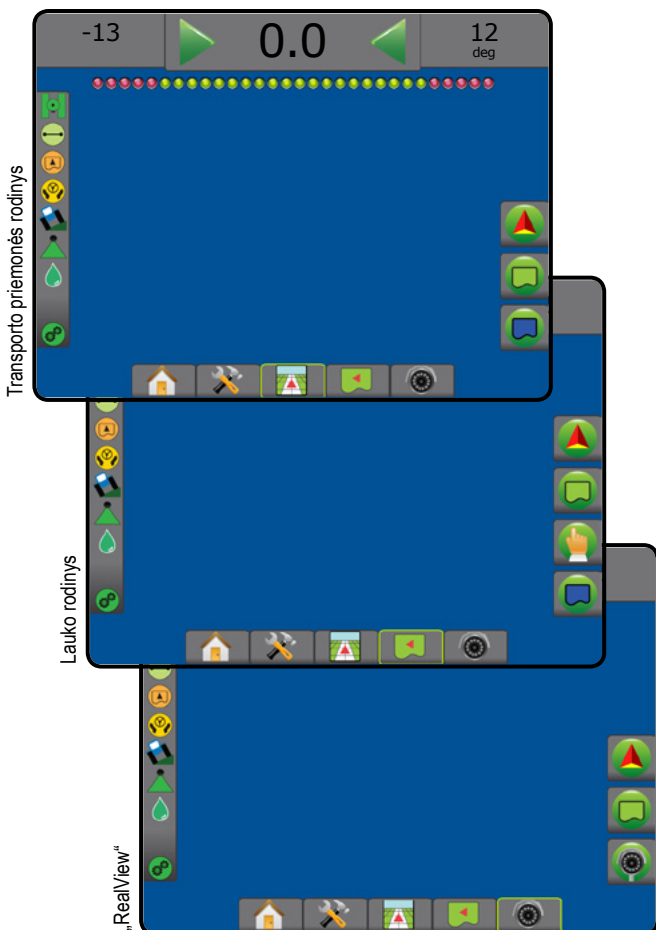


## Ekrano parinktys

Į valdymą ir navigaciją galima patekti iš Transporto priemonės rodinio ekrano, Lauko rodinio ekrano arba „RealView“ ekrano.

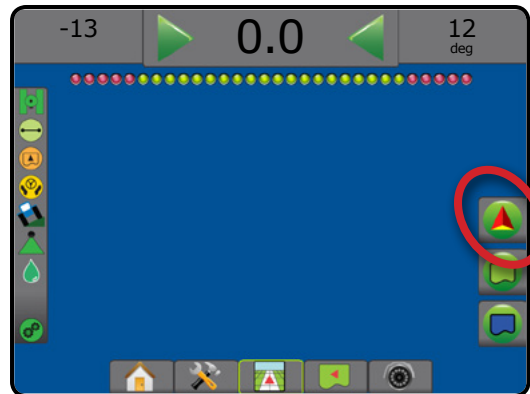
- Navigacijos ir valdymo parinkčių mygtukas  – bet kuriame valdymo ekrane parodomas navigacijos parinktys, įskaitant valdymo režimus, gairių parinktį, grįžimo į tašką parinktį, GNSS atnaujinimą, „BoomPilot“ įjungimą / išjungimą, lenktos išankstinės kelio peržiūros įjungimą / išjungimą.
- Ribos ir daugiakampio parinkčių mygtukas  – bet kuriame valdymo ekrane pateikiamos išorinės ribos, vidinės ribos ir daugiakampių parinktys.
- Atvaizdavimo parinkčių mygtukas  – transporto priemonės rodinio arba lauko rodinio valdymo ekranuose parodomi daugiakampių žemėlapiai, aprėpties žemėlapiai ir apdorojimo žemėlapiai.
- Ekranų parinkčių mygtukas  – lauko rodinio valdymo ekrane pateikiamos mastelio keitimo ir panoramavimo parinktys.
- „RealView“ parinkčių mygtukas  – „Realview“ valdymo ekrane pateikiamos kameros sąrankos ir valdymo per vaizdo įrašą parinktys.

7-2 paveikslėlis. Valdymo ekrano parinktys

















## Navigacijos ir valdymo parinktys






Bet kuriame valdymo ekrane parodomas navigacijos parinktys, įskaitant valdymo režimus, gairių parinktį, grįžimo į tašką parinktį, GNSS atnaujinimą, „BoomPilot“ įjungimą / išjungimą, lenktos išankstinės kelio peržiūros įjungimą / išjungimą.



### Valdymo režimas






	Valdymo režimas – prieinama prie valdymo režimo parinkčių
	Be valdymo – valdymas išjungiamas
	Valdymas tiesia AB  – suteikiamas tiesios linijos valdymas nuo atskaitos taško A iki B
	Valdymas lenkta AB  – suteikiamas valdymas palei lenktas linijas, remiantis pradine atskaitos linija AB
	Valdymas sukantis ratu  – leidžia valdyti aplink centrinį tašką apskritimais artėjant prie jo arba tolstant pagal pradinę atskaitos liniją AB
	Paskutinės praeigos valdymas  – siūloma navigacija pagal faktinę paskutinę praeigą
	Kitos eilės valdymas  – nurodoma, kur yra kita eilė, ir eilei pasibaigus nukreipia link kitos gretimos eilės
	Valdymas adaptyvia kreive  – valdoma palei kreivę, remiantis pradine atskaitos linija AB ir kiekvieną gretimą gairę brėžiant pagal projektuojamą valdymo plotį ir kurso kryptį

### Gairės


	A žymė  – pažymimas pradinis gairės taškas.
	B žymė  – pažymimas galinis gairės taškas. Neveiksniu – minimalus atstumas nenuvažiuotas.
	Atšaukti A žymę – atšaukiamas A žymės žymėjimo procesas. Grįžtama prie ankstesnės AB gairės (jei nustatyta).

	Kitos eilės B žymė  – pažymimas galinis eilės taškas.
	Azimuto laipsnis  – nustatoma tiesi gairė, pasukta nurodytu laipsnių kampu pagal laikrodžio rodyklę nuo šiaurės-pietų atskaitos linijos. Šiaurė – 0, rytai – 90, pietūs – 180, vakarai – 270.
	„A+ Nudge“ – esama gairė paslenkama į esamą transporto priemonės padėtį.
	Kita tiesi gairė – rodo kitą tiesią AB arba Azimuto laipsnio gairę, įrašytą esamoje užduotyje.
	Kita lenkta AB gairė – rodo kitą lenktą AB gairę, įrašytą esamoje užduotyje.
	Kita apskritimo formos gairė – rodo kitą apskritimo formos AB gairę, įrašytą esamoje užduotyje.
	Kita adaptyvios kreivės gairė – rodo kitą adaptyvios kreivės AB gairę, įrašytą esamoje užduotyje.


## Grįžti į tašką

	Žymėti tašką  – nustatomas taškas transporto priemonės buvimo vietoje. Neveiksnu – GNSS negalima.
	Grįžimo į tašką valdymas – nurodo atstumą ir valdymą grįžti iki nustatyto taško.
	Šalinti tašką – pašalinamas pažymėtas taškas.
	Atšaukti valdymą – paslepia atstumo ir valdymo grįžti iki pažymėto taško informacija.


## „BoomPilot“

	Ijungiamas ir išjungiamas Automatinis purkštuvu valdymas (ASC). Neveiksnu – GNSS negalima.
---	--

## Lenkta išankstinė kelio peržiūra

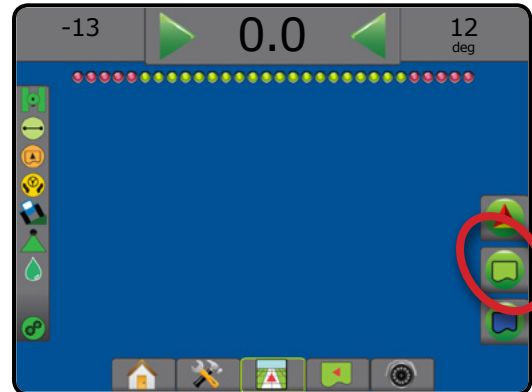
	Rodyklė nurodo, kuria kryptimi dabar vairuojama transporto priemonė.
---	--

## Atnaujinti GNSS padėtį







	Iš naujo nustato imtuvo „OEMStar“ filtrą „ClearPath“.
---	---

## Ribų ir daugiakampių parinktys

Bet kuriame valdymo ekrane pateikiamos išorinių ribų, vidinių ribų ir daugiakampių parinktys.



### Išorinės ribos

	Žymėti išorinę ribą – apibrėžiamas apdorojimo plotas ir nustatomos neapdorojamos zonos. Sukuriant išorinę ribą, ribos linija bus brėžiama palei išorinės sekcijos išorinį kraštą. Neveiksnu – GNSS negalima.
	Atšaukti išorinę ribą – išorinės ribos žymėjimo procesas atšaukiamas
	Pabaigti išorinę ribą – išorinės ribos žymėjimo procesas pabaigiamas. Ribos gali būti užbaigtos ir nuvažiavus per juostos plotį nuo pradžios taško.
	Pristabdyti išorinę ribą – išorinės ribos žymėjimo procesas pristabdomas
	Tęsti išorinę ribą – išorinės ribos žymėjimo procesas pratęsimas
	Pašalinti paskutinę pažymėtą ribą – pašalinama paskutinė pažymėta esamos užduoties riba (vidinė arba išorinė). Norėdami pašalinti daugiau ribų atvirkštine jų sukūrimo tvarka, paspauskite dar kartą

## Vidinės ribos

	Žymėti vidinę ribą – apibrėžiamas apdorojimo plotas ir nustatomos neapdorojamos zonos. Sukuriant vidinę ribą, jos linijos bus brėžiamos palei vidinės sekcijos vidinį kraštą. Neveiksnu – GNSS negalima.
	Atšaukti vidinę ribą – vykdomas vidinės ribos žymėjimo procesas atšaukiamas
	Pabaigti vidinę ribą – vidinės ribos žymėjimo procesas pabaigiamas. Ribos gali būti užbaigtos ir nuvažiavus per juostos plotį nuo pradžios taško
	Pristabdyti vidinę ribą – vidinės ribos žymėjimo procesas pristabdomas
	Tęsti vidinę ribą – vidinės ribos žymėjimo procesas pratęsimas
	Pašalinti paskutinę pažymėtą ribą – pašalinama paskutinė pažymėta esamos užduoties riba (vidinė arba išorinė). Norėdami pašalinti daugiau ribų atvirkštine jų sukūrimo tvarka, paspauskite dar kartą

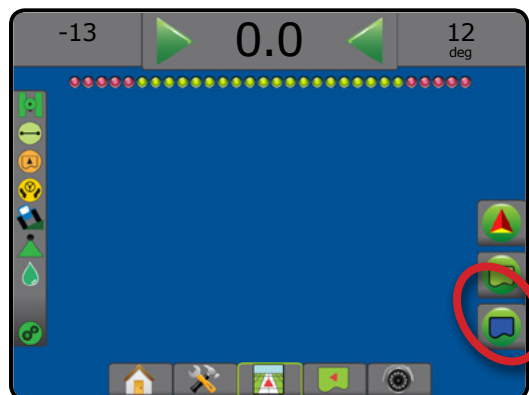
## Daugiakampiai

	Pažymėti daugiakampį – apibrėžiami atvaizdavimo plotai. Neveiksnu – GNSS negalima.
	Atšaukti daugiakampį – vykdomas daugiakampio žymėjimo procesas atšaukiamas
	Užbaigti daugiakampį – vykdomas daugiakampio žymėjimo procesas užbaigiamas
	Pristabdyti daugiakampį – daugiakampio žymėjimo procesas pristabdomas
	Tęsti daugiakampį – daugiakampio žymėjimo procesas pratęsimas
	Pašalinti paskutinį pažymėtą daugiakampį – pašalina paskutinį pažymėtą daugiakampį iš esamos užduoties. Norėdami pašalinti daugiau daugiakampių atvirkštine jų sukūrimo tvarka, paspauskite dar kartą

## Atvaizdavimo parinktys

Transporto priemonės rodinio arba lauko rodinio valdymo ekranuose parodomi daugiakampių žemėlapiai, aprėpties žemėlapiai ir apdorojimo žemėlapiai.

*PASTABA. Parinktys galimos tik tada, kai sistemoje veikia normos valdiklis arba nustatytas daugiakampis.*

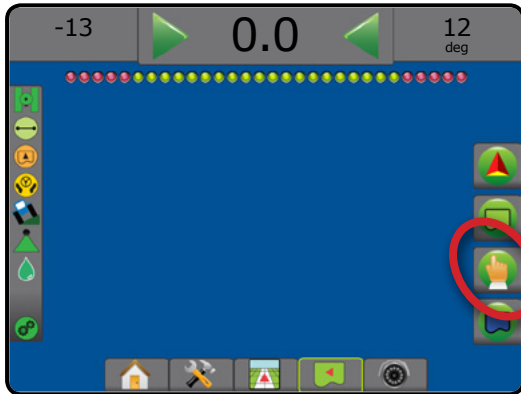


	Aprėpties žemėlapis – rodomi padargo aprėpties plotai, nesvarbu, ar produktas naudojamas, ar ne.
	Daugiakampio žemėlapis – rodomi visi atvaizduoti daugiakampiai
	Paskirtas žemėlapis – iš anksto įkeliamas žemėlapis, kuriame pateikiama informacija, skirta naudoti normos valdikliui naudojant produktą
	Apdorojimo žemėlapis – rodoma, kur produktas panaudotas, lygi nurodant spalvomis pagal užprogramuotą arba automatiškai numatytą didžiausią ir mažiausią lygį
	Tikslinės normos žemėlapis – rodoma apdorojimo norma, kurią normos valdiklis bandys pasiekti (galima stebėti naudojant Normos valdymo apatinį mygtuką)
	[renginyje „Matrix Pro 570GS“ naudojamos piktogramos
	[renginyje „Matrix Pro 840GS“ naudojami mygtukai
	Transporto priemonės rodinys – piktogramomis arba mygtukais reguliuojamas transporto priemonės rodinys arba horizonto perspektyva nuo transporto priemonės rodinio iki rodinio iš viršaus
	Lauko rodinys – piktogramomis arba mygtukais didinamas arba mažinamas ekrane rodomas plotas



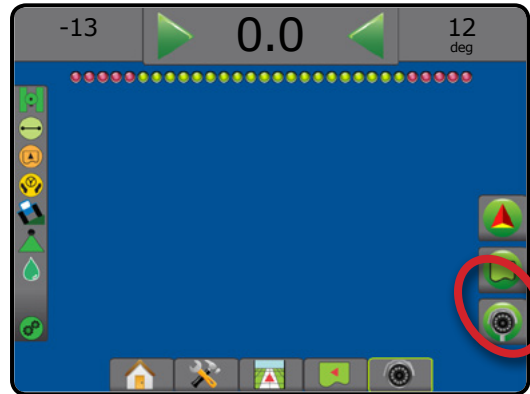
## Ekranų parinktys

Lauko rodinio valdymo ekrane pateikiamos mastelio keitimo ir panoramavimo parinktys.



## „Realview“ valdymo parinktys

„Realview“ valdymo ekrane pateikiamos kameros sąrankos ir valdymo per vaizdo įrašą parinktys.



### Padidinti / sumažinti vaizdą



Įrenginyje „Matrix Pro 570GS“ naudojamos piktogramos



Įrenginyje „Matrix Pro 840GS“ naudojami mygtukai

Transporto priemonės rodinys – piktogramomis arba mygtukais reguliuojamas transporto priemonės rodinys arba horizonto perspektyva nuo transporto priemonės rodinio iki rodinio iš viršaus



Lauko rodinys – piktogramomis arba mygtukais didinamas arba mažinamas ekrane rodomas plotas



### Panoramasis vaizdas



Rodyklės – rodomas žemėlapiu plotas ekrane slenkamas atitinkama kryptimi, nejudinant transporto priemonės.



Pasaulio rodinys – išplečia rodinį ekrane iki didžiausio įmanomo ploto.



Vaizdo kameros pasirinkimas – pasirenkamas vienas iš iki aštuonių kamerų vaizdų, jeigu yra prijungtas Vaizdo įrenginio pasirinkimo modulis (VSM).



Atskiros kameros rodinys – pasirenkamas vienas iš dviejų rinkinių po keturių kamerų įvestis (A/B/C/D arba E/F/G/H) ir ekrane matoma iškart keturių kamerų translacija.



Valdymo per vaizdo įrašą sąranka – prieiga, skirta Valdymui per vaizdo įrašą arba Vairavimo posūkio kampui įjungti ir gairėms reguliuoti.



Valdymas per vaizdo įrašą – ant transliuojamo vaizdo užklojamos trimatės gairės, padedančios navigacijai.



Vairavimo posūkio kampas – rodoma kryptis, kuria reikia pakoreguoti vairą.



Piktogramos Aukštyn ir Žemyn – naudojamos valdymo linijoms ir horizonto linijai koreguoti, kad atitiktų kameros vaizdą.



Kameros vaizdo fiksavimas – į USB laikmeną įrašoma ekrane matomo vaizdo momentinė nuotrauka.

## VALDYMO UŽDUOČIŲ JUOSTA

Valdymo užduočių juostoje jums pateikiama informacija apie pasirinktas nuostatas, navigacijos veiklą ir sekcijų būseną.

### Navigacijos veikla ir strėlės būseną

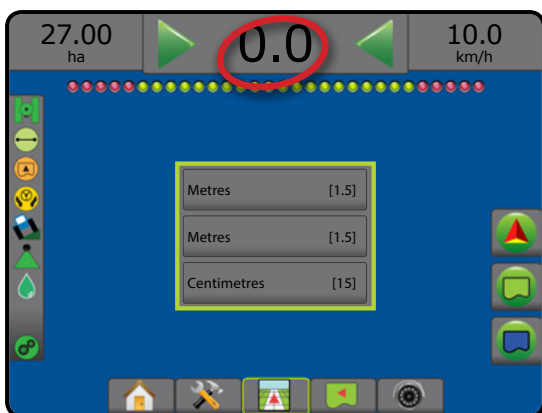
GNSS būseną – rodomas „GNSS nėra“, kai GNSS negalimas, arba „Lėta GNSS“, kai GNSS priima GGA duomenis mažesne kaip 5 Hz sparta

Takų susikirtimo klaida – rodomas atstumas nuo jūsų norimos gairės

Esama veikla – rodoma veikla, pvz., A arba B taško žymėjimas, artėjimas prie eilės pabaigos, rodymas dabar atlikti posūkį ir atstumas grįžti iki pažymėto taško

Sekcijų būseną – rodoma po vieną tašką kiekvienai užprogramuotai sekcijai: žalias taškas rodo, kad sekcija yra aktyvi, o raudonas – kad neaktyvi

*7-3 paveikslėlis. Navigacijos veikla ir sekcijos būseną*



### Takų susikirtimo klaida

Atstumą aplink gairę, kuris laikomas nuline paklaida, galima reguliuoti naudojantis Konfigūracija -> Valdymas -> Valdymo jautrumas.

Norėdami pakeisti formatą, kuriuo rodomas atstumas:

1. Valdymo užduočių juostoje paspauskite navigacijos veiklos langelį.
2. Pasirinkite matavimo formatą.

### Pasirenkamoji informacija

Greitis – rodomas esamas eigos greitis

Kurso kryptis – rodomas eigos kursas, matuojant laikrodžio rodyklės kryptimi nuo tikrosios šiaurės atskaitos linijos. Šiaurė – 0°, rytai – 90°, pietūs – 180°, vakarai – 270°.

Bendras apdorotas plotas – rodomas bendras suminis produktu apdorotas plotas, įskaitant dvigubo padengimo plotus

Apdorojimo laikas – rodoma bendra apdorojimo veiklos trukmė atliekant esamą užduotį

Laikas – rodomas esamas laikas pagal pasirinktą laiko juostą

Juostos numeris – rodomas esamos juostos numeris pradinės AB valdymo linijos atžvilgiu, kryptimi nuo A iki B. Jeigu transporto priemonė yra į dešinę nuo AB atskaitos linijos, skaičius bus teigiamas, o jei į kairę – neigiamas.

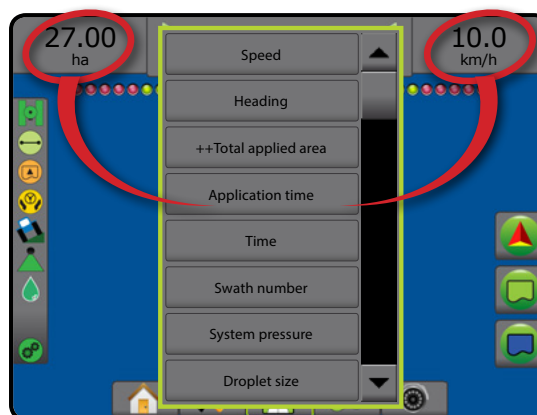
Sistemos slėgis – rodomas esamas sistemos slėgis (rodoma tik tuomet, jeigu sistemoje yra įvesties / išvesties modulis)

Lašelių dydis – rodomas esamo purkštuko lašelių dydis (rodoma tik tuomet, jeigu sistemoje yra įvesties / išvesties modulis)

Faktinė apdorojimo norma – rodoma faktinė apdorojimo norma (rodoma tik tuomet, jeigu sistemoje yra trečiosios šalies normos valdiklis)

Tikslinė apdorojimo norma – rodoma tikslinė apdorojimo norma (rodoma tik tuomet, jeigu sistemoje yra trečiosios šalies normos valdiklis)

*7-4 paveikslėlis. Pasirenkamoji informacija*

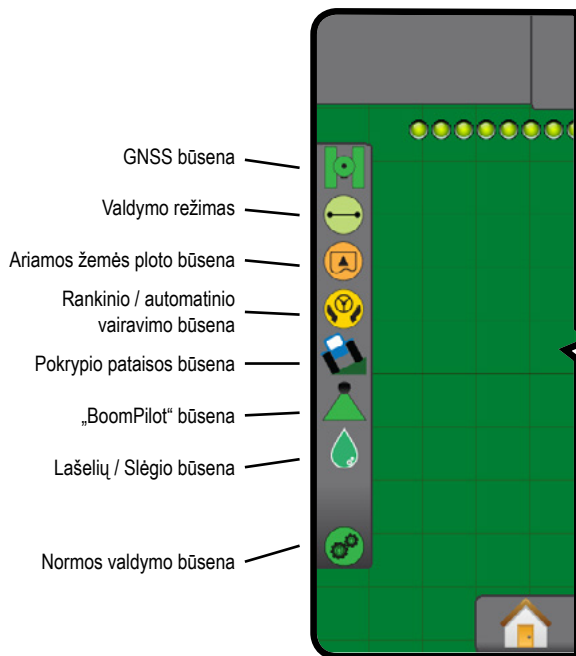


## BŪSENOS JUOSTA

Būsenos juostoje pateikiama informacija apie GNSS būseną, valdymo režimą, ariamos žemės plotą, rankinio / automatinio vairavimo įjungimą, pokrypio pataisą, padargo valdymo būseną, lašelių / slėgio būseną ir normos valdymo būseną.

Paspaudus piktogramą pateikiama atitinkama būsenos informacija.

7-5 paveikslėlis. Būsenos juosta



### GNSS būseną

- Žalia – GPS, GLONASS arba SBAS (su reikalaujamu DGPS arba be jo)
- Geltona – tik GPS
- Raudona – nėra GNSS
- Oranžinė – „Glide“ / „ClearPath“

### Valdymo režimas

- Piktogramos nėra – be valdymo
- Valdymas tiesia AB
- Valdymas lenkta AB
- Valdymas sukantis ratu
- Paskutinės praeigos valdymas
- Kitos eilės valdymas
- Valdymas adaptyvia kreive

### Ariamos žemės ploto būseną

- Už Ariamos žemės ploto ribų – važiavimas už ariamos žemės ploto ribų
- Ariamos žemės ploto ribose – važiavimas ariamos žemės ploto ribose
- Piktogramos nėra – riba (išorinė arba vidinė) nenustatyta

### Rankinio / automatinio vairavimo būseną

- Žalia – įjungta, vairuojama
- Geltona – įjungta, yra visos rankiniam / automatiniam vairavimui būtinos sąlygos
- Raudona – išjungta, nėra visų rankiniam / automatiniam vairavimui būtinų sąlygų
- Piktogramos nėra – rankinio / automatinio vairavimo sistema neįrengta

### Pokrypio pataisos būseną

- Spalvota – įjungta, aktyviai taikoma pokrypio pataisa
- Raudona – išjungta
- Piktogramos nėra – sistemoje neįdiegtas pokrypio girokopinis modulis arba pokrypis susijęs su rankiniu / automatinio vairavimu

### „BoomPilot“ būseną

- Žalia – automatinis
- Geltona – viskas įjungta
- Raudona – išjungta / rankinis
- Piktogramos nėra – viena sekcija (sistemoje neįrengtas „SmartCable“ arba SDM)

### Lašelių / Slėgio būseną

- Spalvota – įjungta. Lašelio spalva yra tiesiogiai susijusi su esamu lašelių dydžiu. Galimos spalvos:
- Nubraukta – išjungta
- Piktogramos nėra – Slėgio jutiklio sąsajos rinkinys neįrengtas, DCM nėra slėgio jutiklio monitoriaus

### Normos valdymo būseną

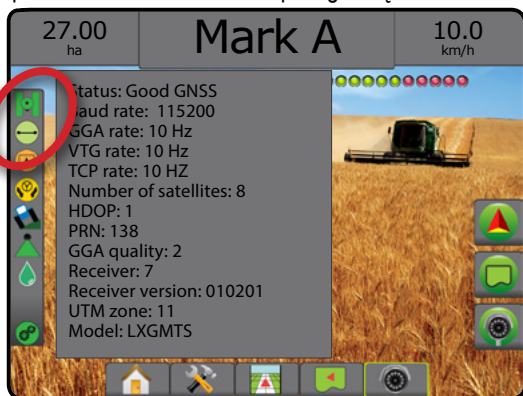
- Žalia – normalus veikimas
- Geltona – sistemos įspėjimas (klaidinga norma, slėgis ir t. t.)
- Raudona – sistemos klaida (klaidinga norma, slėgis ir t. t.)
- Piktogramos nėra – normos valdymas neįdiegtas

## Būsenos ir informacijos ekranai

### GNSS būseną

GNSS būsenos ekrane rodoma informacija apie esamą GNSS būseną, įskaitant duomenų spartą, matomų palydovų skaičių, HDOP ir PRN būseną, imtuvą ir versiją, palydovų kokybę ir ID bei UTM zoną.

1. Paspauskite GNSS BŪSENOS piktogramą .



### Valdymo režimo būseną



Valdymo režimo būseną pateikia informaciją apie valdymo modelį, esamos gairės pavadinimą ir tai, kiek gairių įrašyta pulte.

1. Paspauskite VALDYMO REŽIMO piktogramą  .



### Ariamos žemės ploto būseną

Ariamos žemės ploto būseną rodo informaciją apie aktyvias išorines ir vidines ribas.

1. Paspauskite ARIAMOS ŽEMĖS PLOTO piktogramą  .
  - ◀ Ariamos žemės plotas – bendras visų išorinių ribų apribotas plotas, atėmus visų vidinių ribų apribotą plotą
  - ◀ Išorinis apribotas plotas – bendras visų išorinių ribų apribotas plotas
  - ◀ Vidinis apribotas plotas – bendras visų vidinių ribų apribotas plotas

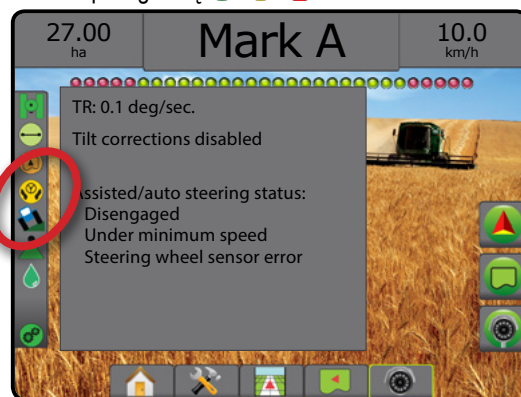
7-6 paveikslėlis. Ariamos žemės ploto būseną



### Rankinio / automatinio vairavimo būseną

Rankinis / automatinis vairavimas pateikia informaciją apie esamą rankinio / automatinio vairavimo sistemos būseną, įskaitant pokrypio būseną.

1. Paspauskite RANKINIO / AUTOMATINIO VAIRAVIMO BŪSENOS piktogramą   .



## Pokrypio pataisos būseną

Pokrypio pataisos būseną rodo informaciją apie esamą pokrypio pataisos sistemos būseną.

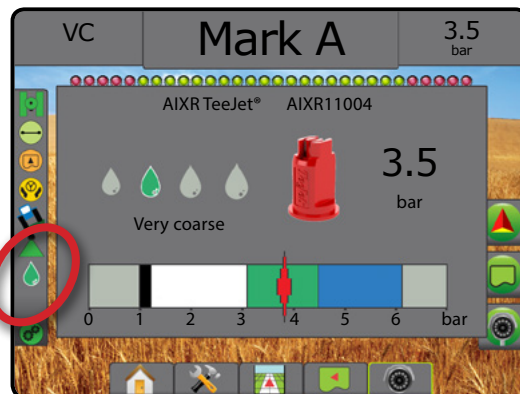
1. Paspauskite POKRYPIO PATAISOS BŪSENOS piktogramą



## Lašelių / slėgio būseną

Lašelių / slėgio būseną rodo informaciją apie esamą lašelių dydžio ir sistemos slėgio būseną.

1. Paspauskite LAŠELIŲ / SLĖGIO BŪSENOS piktogramą



## „BoomPilot“ būseną

„BoomPilot“ būseną rodo informaciją apie esamą „BoomPilot“ sistemos būseną.

1. Paspauskite „BOOMPILOT“ BŪSENOS piktogramą



## Normos valdymo būseną

Normos valdymo būseną suteikia informacijos apie normos valdymo būseną.

1. Paspauskite PRODUKTO NORMOS VALDYMO BŪSENOS piktogramą



## NAVIGACIJOS EKRANAI

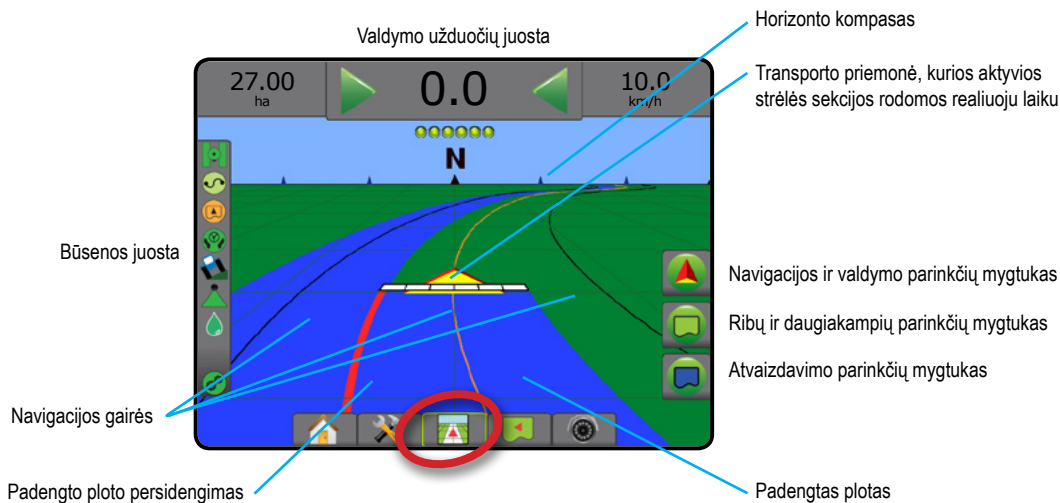
### Transporto priemonės rodinys

Transporto priemonės rodinys sukuria kompiuterio sukurtą transporto priemonės padėties vaizdą, rodomą apdorojimo plote. Šiame ekrane, dešinėje jo pusėje esančiais parinkčių mygtukais galima prieiti prie visų sąrankos, ribos, daugiakampio, atvaizdavimo, apdorojimo ir navigacijos parinkčių.

Norėdami patekti į Transporto priemonės rodinio ekraną:

1. Paspauskite TRANSPORTO PRIEMONĖS RODINIO VALDYMO mygtuką .


7-7 paveikslėlis. Transporto priemonės rodinys



### Valdymas ekrane

- Gairės
  - ◀ Oranžinė – aktyvi valdymo linija
  - ◀ Juoda (keletas) – gretimos valdymo linijos
  - ◀ Juoda – išorinė ribos linija
  - ◀ Pilka – vidinė ribos linija
  - ◀ Mėlyna – daugiakampio ribos linija
- Taškai – nustatytų taškų žymekliai
  - ◀ Raudonas taškas – Grįžti į tašką
  - ◀ Mėlynas taškas – A žymė
  - ◀ Žalias taškas – B žymė
- Horizonto kompasas – bendroji kurso kryptis gali būti rodoma horizonte (priartinus vaizdą)
- Padengtas plotas – rodo apdorotą plotą ir persidengimą:
  - ◀ Mėlyna – vienkartinis apdorojimas
  - ◀ Raudona – apdorojimas du ar daugiau kartų.
- Sekcijos
  - ◀ Tušti langeliai – neaktyvios sekcijos
  - ◀ Balti langeliai – aktyvios sekcijos

### Supažindinimas su pulto „Matrix Pro 840GS“ mygtukais

- Padidinti / sumažinti vaizdą ir perspektyva – mygtukais aukštyn ir žemyn  reguliuojamas transporto priemonės rodinys arba horizonto perspektyva nuo transporto priemonės rodinio iki rodinio iš viršaus.

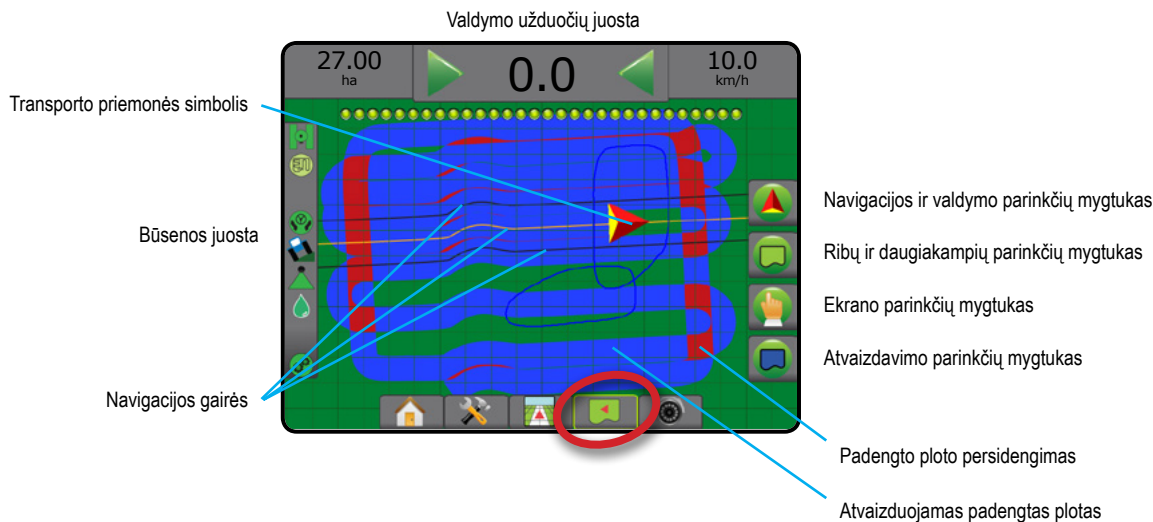
## Lauko rodinys

Lauko rodinio funkcija sukuria kompiuterio sukurtą transporto priemonės padėties apdorojimo ploto vaizdą iš oro. Šiame ekrane, dešinėje jo pusėje esančiais Parinkčių mygtukais galima prieiti prie visų sąrankos, ribos, daugiakampio ir navigacijos parinkčių, taip pat prie Panoraminio vaizdo režimo ir atvaizdavimo parinkčių.

Norėdami patekti į Lauko rodinio ekraną:

1. Paspauskite LAUKO RODINIO VALDYMO mygtuką .


7-8 paveikslėlis. Lauko rodinys



## Valdymas ekrane

- Gairės
  - ◀ Oranžinė – aktyvi valdymo linija
  - ◀ Juoda (keletas) – gretimos valdymo linijos
  - ◀ Juoda – ribos linija
  - ◀ Pilka – vidinė ribos linija
  - ◀ Mėlyna – daugiakampio ribos linija
- Taškai – nustatytų taškų žymekliai
  - ◀ Raudonas taškas – Grįžti į tašką
  - ◀ Mėlynas taškas – A žymė
  - ◀ Žalias taškas – B žymė
- Padengtas plotas – rodo apdorotą plotą ir persidengimą
  - ◀ Mėlyna – vienkartinis apdorojimas
  - ◀ Raudona – apdorojimas du ar daugiau kartų

## Supažindinimas su pulto „Matrix Pro 840GS“ mygtukais

- Padidinti / sumažinti vaizdą – mygtukais aukštyn ir žemyn  reguliuojamas matomas žemėlapių plotas.

## „Realview“ valdymas



„RealView“ valdymo funkcija suteikia galimybę vietoje kompiuterio sukurto vaizdo rodyti tiesioginę vaizdo įrenginio transliaciją.

Šiame ekrane, dešinėje jo pusėje esančiais mygtukais galima prieiti prie visų sąrankos, ribos, daugiakampio ir navigacijos parinkčių. Norėdami pareguliuoti kameros rodinį [atbuline eiga, apverstą], eikite į Sąranka -> Konfigūracija -> Vaizdo įrašas.

- ▶ Viena kamera – prie pulto tiesiogiai prijungta viena kamera
- ▶ Vaizdo įrašo pasirinkimo modulis – jeigu sistemoje įrengtas vaizdo įrašo pasirinkimo modulis (VSM), galimos dvi (2) vaizdo parinktys:
  - Vienos kameros rodinys – galima pasirinkti vieną iš iki aštuonių kamerų vaizdinių įvesčių.
  - Atskiros kameros rodinys – galima rinktis vieną iš dviejų rinkinių po keturių kamerų įvestis (A/B/C/D arba E/F/G/H) ir matyti ekrane iškart keturių vaizdų transliaciją.

Norėdami patekti į „RealView“ ekraną:

1. Paspauskite „REALVIEW“ VALDYMO mygtuką .


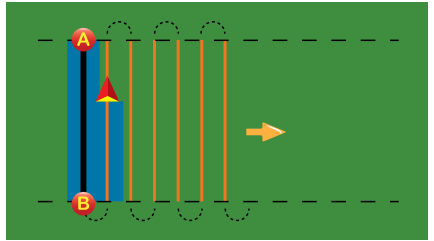

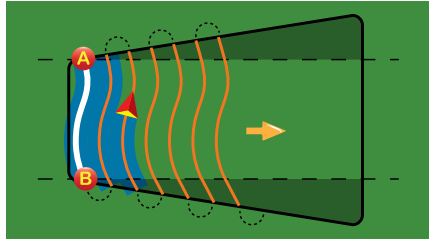

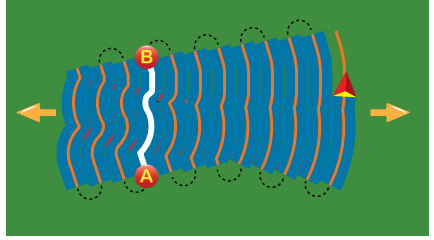

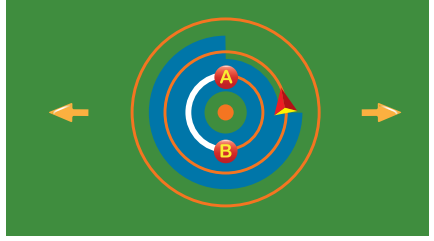

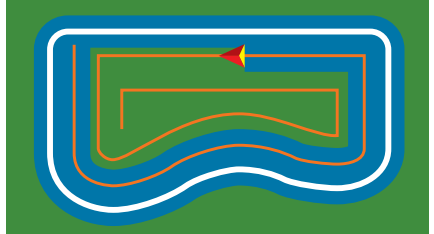
7-9 paveikslėlis. „Realview“ valdymas



## Valdymas ekrane

- Gairės
  - ◀ Oranžinė – aktyvi valdymo linija
  - ◀ Juoda (keletas) – gretimos valdymo linijos
  - ◀ Horizontali juoda linija – reguliuojama horizonto linija
  - ◀ Juoda – išorinė ribos linija
  - ◀ Pilka – vidinė ribos linija
  - ◀ Mėlyna – daugiakampio ribos linija

## VALDYMO REŽIMAI

	<h3>Valdymas tiesia AB</h3> <p>Valdymas tiesia AB suteikia valdymą tiesia linija nuo atskaitos taško A iki B. Pradiniai A ir B taškai naudojami visoms kitoms lygiagrečioms gairėms apskaičiuoti.</p> <p><i>PASTABA. Nuokrypis nuo gretimų gairių bus skaičiuojamas pagal valdymo plotį: žr. Sistemos sąrankos skyriaus poskyrį „Konfigūracija -&gt; Atvaizdavimas ir valdymas“.</i></p>	
	<h3>Valdymas lenkta AB</h3> <p>Valdymas lenkta AB suteikia valdymą palei lenktas linijas, remiantis pradine atskaitos linija AB. Ši atskaitos linija naudojama visoms kitoms gairėms apskaičiuoti.</p> <p><i>PASTABA. Rekomenduojama, kad valdymas lenkta gaire nenukryptų nuo AB gairės daugiau kaip 30°.</i></p> <p><i>Nuokrypis nuo gretimų gairių bus skaičiuojamas pagal valdymo plotį: žr. Sistemos sąrankos skyriaus poskyrį „Konfigūracija -&gt; Atvaizdavimas ir valdymas“.</i></p> <p><i>PATARIMAS. Dirbant apribotame plote valdymo modelis už nustatytų AB taškų bus valdymas tiesia linija.</i></p>	
	<h3>Valdymas adaptyvia kreive AB</h3> <p>Valdymas adaptyvia kreive* leidžia valdyti palei kreivę, remiantis pradine atskaitos linija AB ir kiekvieną gretimą gairę brėžiant pagal projektuojamą valdymo plotį ir kurso kryptį.</p> <p><i>PASTABA. Nuokrypis nuo gretimų gairių bus skaičiuojamas pagal valdymo plotį: žr. Sistemos sąrankos skyriaus poskyrį „Konfigūracija -&gt; Atvaizdavimas ir valdymas“.</i></p>	
	<h3>Valdymas sukantis ratu</h3> <p>Valdymas sukantis ratu suteikia valdymą aplink centrinį tašką apskritimais artėjant prie jo arba tostant pagal pradinę atskaitos liniją AB. Ši atskaitos linija naudojama visoms kitoms gairėms apskaičiuoti.</p> <p>Jis naudojamas apdorojant produktą apskritą lauką, kai sukamasi palei apskritinę gairę, tam tikru spinduliu einančią nuo drėkinimo sistemos centro.</p> <p><i>PASTABA. Nuokrypis nuo gretimų gairių bus skaičiuojamas pagal valdymo plotį: žr. Sistemos sąrankos skyriaus poskyrį „Konfigūracija -&gt; Atvaizdavimas ir valdymas“.</i></p>	
	<h3>Paskutinės praeigos valdymas</h3> <p>Paskutinės praeigos valdymas* siūlo navigaciją pagal faktinę paskutinę praeigą. Pultas automatiškai aptiks artimiausią apdorotą plotą ir pagal jį nustatys lygiagrečius gaires.</p> <p><i>PASTABA. Jeigu riba nustatyta, tačiau ribos nustatymo proceso metu apdorojimas nevyko, valdymas nebus inicijuojamas.</i></p>	

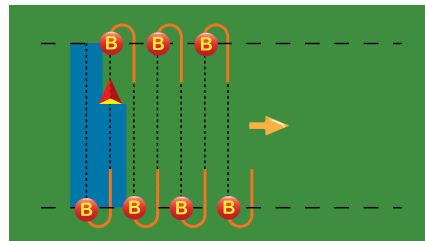


## Kitos eilės valdymas

Kitos eilės valdymas\* nurodo, kur yra kita eilė, ir eilei pasibaigus nukreipia link kitos gretimos eilės. Kai operatorius pažymi eilės galą ir pradeda sukintis į kitą eilę, kitoje eilėje pateikiama Valdymo tiesia AB linija. Kai transporto priemonė atsiduria kitoje eilėje, valdymas išjungiamas.

*PASTABA. Nuokrypis iki kitos eilės bus skaičiuojamas pagal valdymo plotį: žr. Sistemos sąrankos skyriaus poskyrį „Konfigūracija -> Atvaizdavimas ir valdymas“.*

*Kitos eilės valdymas nepalaiko eilių praleidimo.*



## Be valdymo

Be valdymo\* – valdymas išjungiamas

*PASTABA. Režimas be valdymo pulte nepašalina nustatytų gairių ar taškų. Kaip pašalinti pulte nustatytus / įrašytus duomenis, žr. Sistemos sąrankos skyriaus poskyrį „Duomenų valdymas“.*

\*Valdymo parinktys gali būti neprieinamos, priklausomai nuo įrengtos rankinio / automatinio vairavimo sistemos.

Gretimas eiles galima praleisti, kai yra Valdymas tiesia AB, Valdymas lenkta AB, Valdymas adaptyvia kreive ir Valdymas sukantis ratu. Paskutinės praegios valdymo ir Kitos eilės valdymo funkcijos nepalaiko gretimų eilių praleidimo.

## GAIRĖS

AB gairės, Azimuto gairės, kitos praegios gairės ir kitos eilės gairės prieinamos priklausomai nuo esamo valdymo režimo. Pakeitus vieną valdymo režimą į kitą pasikeis ir tuo metu galimos gairės.

Kiekviename valdymo režime galima sukurti keletą gairių. Jeigu viename valdymo režime įrašoma daugiau kaip viena gairė, taps prieinama Kitos gairės funkcija. Paspaudus Kitos gairės parinktį, transporto priemonė bus nukreipta link kitos pulte įrašytos gairės.

Naudotojas gali kopijuoti ir redaguoti užduotis, kad pakartotinai naudotų gaires, ribas, naudotus duomenis, paskirtą žemėlapij ir (arba) daugiakampius skirtingam to paties lauko apdorojimui, naudodamasis „Fieldware Link“ arba pasirinkęs Duomenys -> Užduoties duomenys -> Valdyti.

## A ir B taškų žymėjimas

Norėdami nustatyti AB gairę:

1. Važiukite į norimą A taško vietą .
2. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ mygtuką , kad pamatytumėte navigacijos parinktis.
3. Paspauskite A ŽYMĖS piktogramą .
4. Važiukite į norimą B taško vietą .
5. Paspauskite B ŽYMĖS piktogramą , kad nustatytumėte liniją AB.
6. „Ar norėtumėte pavadinti šią gairę?“  
Paspauskite:
  - Taip – kad įvestumėte pavadinimą ir gairę įrašytumėte į pultą
  - Ne – kad automatiškai būtų sukurtas pavadinimas ir gairė įrašyta į pultą

Pultas pradės teikti navigacijos informaciją.

*PASTABA. Piktogramos B ŽYMĖ negalima pasirinkti (neveiksni), kol nenuvažiuojamas minimalus atstumas (3,0 metro Valdymo Tiesia, Lenkta arba Adaptyvia kreive režimu, arba 50,0 metro Valdymo sukantis ratu režimu).*

*PASTABA. Norint inicijuoti Valdymo sukantis ratu režimą nebūtina apvažiuoti viso rato aplink centrinį tašką.*

Norėdami atšaukti A žymės komandą ir grįžti prie ankstesnės gairės (jei ji nustatyta), naudokite piktogramą ATŠAUKTI ŽYMĘ .

*7-10 paveikslėlis. Žymėti A tašką*



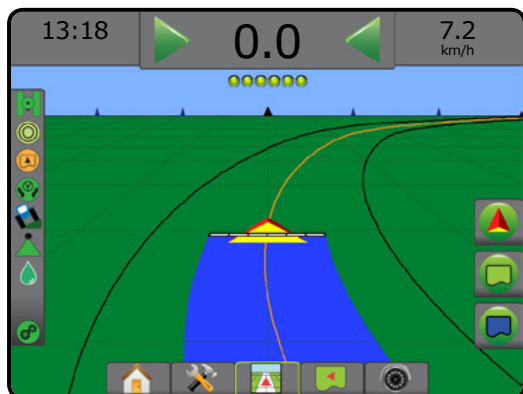
7-11 paveikslėlis. Žymėti B tašką



7-12 paveikslėlis. Įrašyti gairę



7-13 paveikslėlis. Laikytis valdymo




## Funkcija „A+ Nudge“

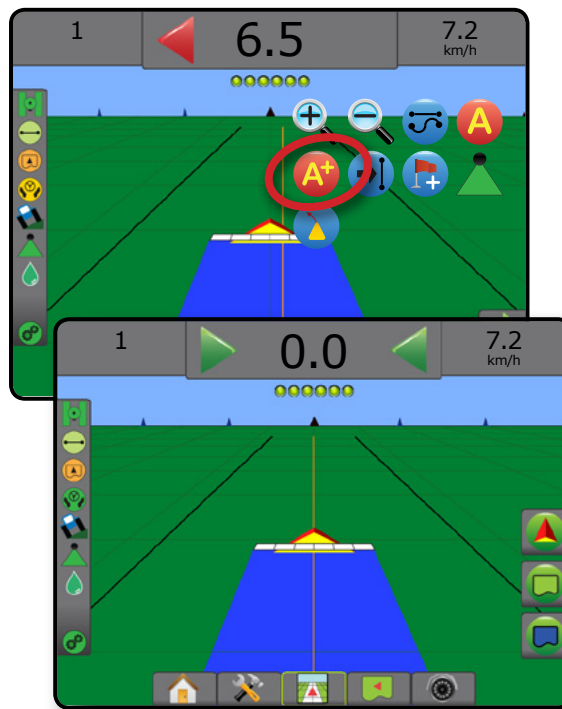
**A+** Funkcija „A+ Nudge“ suteikia galimybę esamą gairę paslinkti į esamą transporto priemonės vietą.

*PASTABA.* Galima tik esant Valdymui tiesia AB arba Valdymui lenkta AB.

Norėdami pakoreguoti gairę:

1. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ mygtuką , kad pamatytumėte navigacijos parinktis.
2. Paspauskite „A+ NUDGE“ piktogramą **A+**.

7-14 paveikslėlis. „A+ Nudge“



## Kitos gairės funkcija

Jeigu įrašoma daugiau kaip viena gairė, taps prieinama Kitos gairės funkcija. Paspaudus Kitos gairės parinktį, transporto priemonė bus nukreipta link kitos pulte įrašytos gairės.

- Kita tiesi gairė – rodo kitą tiesią AB arba Azimuto laipsnio gairę, įrašytą esamoje užduotyje.
- Kita lenkta AB gairė – rodo kitą lenktą AB gairę, įrašytą esamoje užduotyje.
- Kita apskritimo formos gairė – rodo kitą apskritimo formos AB gairę, įrašytą esamoje užduotyje.
- Kita adaptyvios kreivės gairė – rodo kitą adaptyvios kreivės AB gairę, įrašytą esamoje užduotyje.

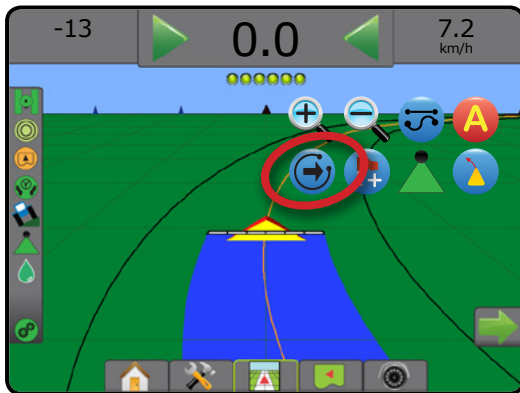
**PASTABA.** Nuokrypis nuo gretimų gairių bus skaičiuojamas pagal valdymo plotį. Žr. Sistemos sąrankos skyriaus poskyrį „Konfigūracija -> Atvaizdavimas ir valdymas“.

Norėdami pakeisti kitas galimas gaires:

1. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ mygtuką , kad pamatytumėte navigacijos parinktis.
2. Paspauskite KITOS GAIRĖS piktogramą .

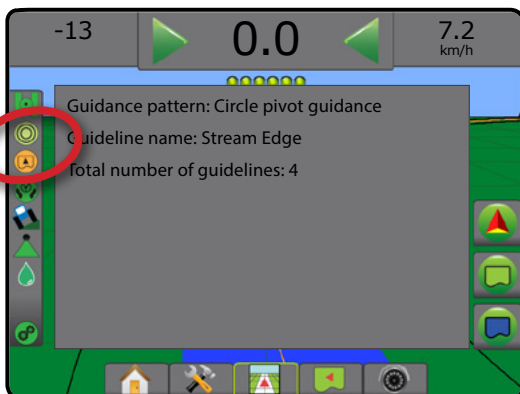
Norėdami rinktis gaires iš eilės, dar kartą paspauskite KITOS GAIRĖS piktogramą .

7-15 paveikslėlis. Kita gairė



Norėdami pamatyti, kuri gairė aktyvi, Būsenos juostoje paspauskite Valdymo režimo piktogramą.

7-16 paveikslėlis. Aktyvios gairės parodymas



## Paskutinės praeigos gairės

Paskutinės praeigos valdymas siūlo navigaciją pagal faktinę paskutinę praeigą. Pultas automatiškai aptiks artimiausią apdorotą plotą ir nustatys lygiagrečią gairę pagal tą plotą.

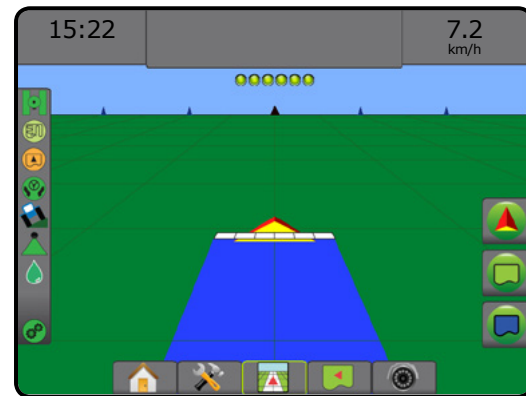
**PASTABA.** Paskutinės praeigos valdymas gali būti neprieinamas, priklausomai nuo įdiegtos rankinio / automatinio vairavimo sistemos.

Norėdami aktyvinti Paskutinės praeigos gaires:

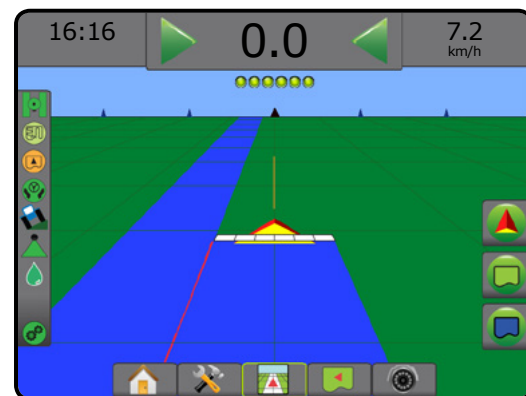
1. Važiukite į norimą vietą, kad atliktumėte pirmąją praeigą.
2. Važiukite šalia apdoroto ploto.
3. Pultas pradės teikti navigacijos informaciją.

**PASTABA.** Jeigu riba nustatyta, tačiau ribos nustatymo proceso metu apdorojimas nevyko, valdymas nebus inicijuojamas.


7-17 paveikslėlis. Atlikite pirmąją praeigą



7-18 paveikslėlis. Laikytis valdymo






## Kitos eilės gairės

 Kitos eilės valdymas nurodo, kur yra kita eilė, remiantis užprogramuotu valdymo pločiu, ir naudotojo pažymėtai eilei pasibaigus pateikia rankinio valdymo informaciją link kitos gretimos eilės. Kai operatorius pažymi eilės galą, esamoje eilėje nustatoma Tiesi AB linija ir nurodomas valdymas į kitą eilę. Kai transporto priemonė įvažiuoja į kitą eilę, rodoma be valdymo arba gairės.

**PASTABA.** Nuokrypis iki kitos eilės bus skaičiuojamas pagal valdymo plotį; žr. Sistemos sąrankos skyriaus poskyrį „Konfigūracija -> Atvaizdavimas ir valdymas“.

**PASTABA.** Kitos eilės valdymas gali būti neprieinamas, priklausomai nuo įdiegtos rankinio / automatinio vairavimo sistemos.

Norėdami aktyvinti Kitos eilės gaires:


1. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ mygtuką , kad pamatytumėte navigacijos parinktis.
2. Eilės gale (važiuojant tiesia linija) paspauskite B ŽYMĖS piktogramą .
  - ◀ Eilės galas bus pažymėtas žaliu tašku .
3. Pasukite į kitą eilę.
4. Remiantis posūkio kryptimi bus pateiktas valdymas link kitos gretimos eilės.
  - ◀ Kai transporto priemonė yra eilėje, gairė pašalinama.
5. Kartokite kitos eilės gale.

**PASTABA.** Kitos eilės valdymo funkcija nepalaiko eilių praleidimo.

7-19 paveikslėlis. Eilės galo pažymėjimas





## Azimuto laipsnis

 Azimutas – tai kampas, matuojamas horizontaliai, pagal laikrodžio rodyklę nuo tikrosios šiaurės atskaitos linijos. Naudojant azimutą, jo kampo pradžios taškas yra įsivaizduojamo apskritimo centras. Šiaurė – 0°, rytai – 90°, pietūs – 180°, vakarai – 270°.

Valdant pagal azimuto laipsnį gairę projektuojama tarp esamos transporto priemonės padėties (A taško) ir B taško, nustatomo 100 metrų atstumu išilgai įvestos kurso krypties pagal azimutą.

Norėdami nustatyti Azimuto laipsnio gairę:

1. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ mygtuką , kad pamatytumėte navigacijos parinktis.
2. Azimuto laipsniui įvesti paspauskite AZIMUTO piktogramą .
3. Įvesties ekrane nustatykite azimuto laipsnį.
4. „Ar norėtumėte pavadinti šią gairę?“

Paspauskite:

- ▶ Taip – kad įvestumėte pavadinimą ir įrašytumėte gairę
- ▶ Ne – kad pavadinimas būtų sukurtas automatiškai

Pultas pradės teikti navigacijos informaciją.

Norėdami sukurti papildomų azimuto gairių, atlikite tuos pačius veiksmus kaip ir pradine azimuto gaire.

7-20 paveikslėlis. Valdymas pagal azimutą



## GRĮŽTI Į TAŠKĄ




Grįžimo į tašką funkcija valdo grįžimą atgal į nustatytą tašką Transporto priemonės rodyinyje ir Lauko rodyinyje. Transporto priemonės rodyinyje rodyklė nukreipia transporto priemonę atgal į nustatytą tašką. Lauko rodyinyje rodomas tik taškas.

Grįžimo taškas yra skirtas konkrečiai užduočiai ir liks aktyvus, kol aktyvi užduotis bus atšaukta.

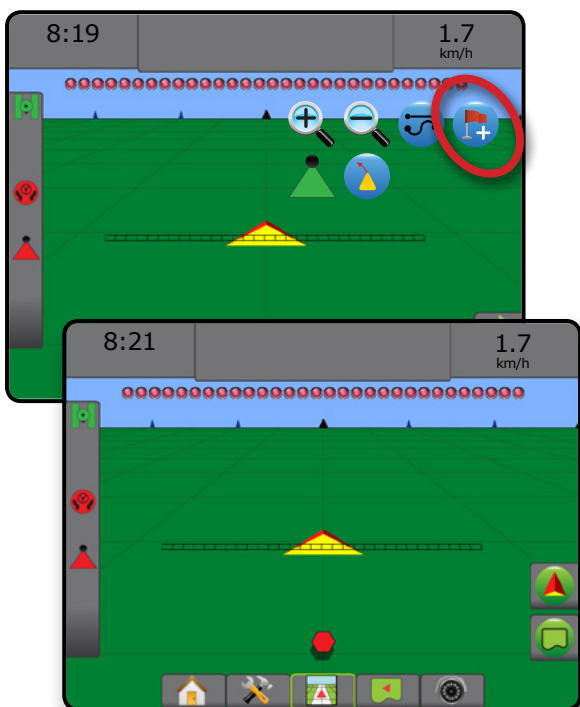
**PASTABA.** Grįžimo į tašką valdymas gali būti neprieinamas, priklausomai nuo įdiegtos rankinio / automatinio vairavimo sistemos.

### Grįžimo taško pažymėjimas

Norėdami pažymėti grįžimo tašką:



1. Važiukite į norimą grįžimo taško vietą .
2. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ mygtuką , kad pamatytumėte navigacijos parinktis.
3. Paspauskite TAŠKO PRIDĖJIMO piktogramą .

7-21 paveikslėlis. Grįžimo taško nustatymas – Transporto priemonės rodynis



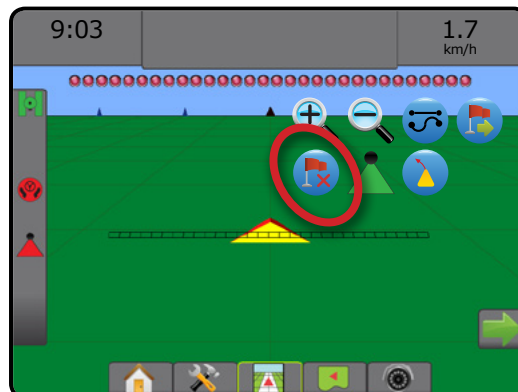
### Grįžimo taško pašalinimas

Norėdami pašalinti nustatytą grįžimo tašką:

1. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ mygtuką , kad pamatytumėte navigacijos parinktis.
2. Paspauskite TAŠKO ŠALINIMO piktogramą .



Taško šalinimo piktograma negalima, kol veikia grįžimo į tašką valdymas.

7-22 paveikslėlis. Šalinti tašką




### Grįžimo į tašką valdymas

Norėdami matyti atstumą iki nustatyto grįžimo taško ir valdymą:

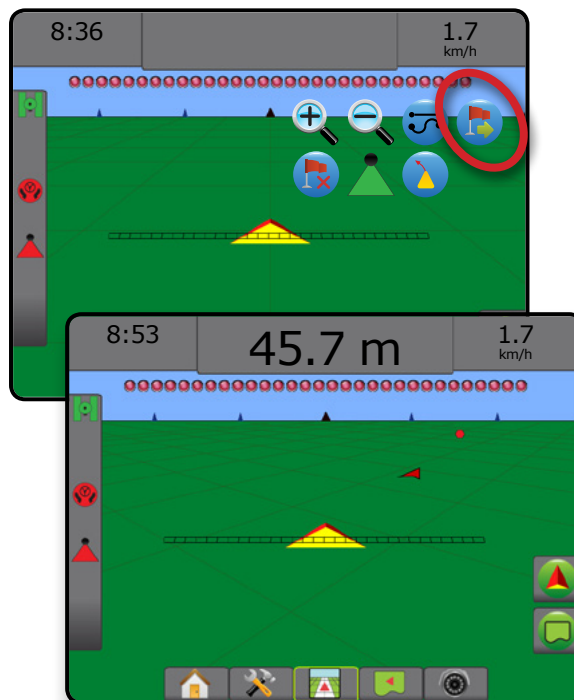
1. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ mygtuką , kad pamatytumėte navigacijos parinktis.
2. Paspauskite GRĮŽIMO Į TAŠKĄ VALDYMO piktogramą .

Pultas Valdymo užduočių juostoje pradės teikti informaciją apie atstumą nuo transporto priemonės iki nustatyto taško.

Norėdami paslėpti atstumo iki nustatyto taško ir valdymo informaciją, naudokite GRĮŽIMO Į TAŠKĄ VALDYMO ATŠAUKIMO piktogramą .

Valdymas negali būti apskaičiuotas, kai valdymo užduočių juostoje atsiranda „?“.

7-23 paveikslėlis. Grįžimo į tašką valdymas – Transporto priemonės rodynis



## „BOOMPILOT“

Atsižvelgiant į tai, ar yra įrengta sekcijų valdymo sistema, o jeigu įrengta – kokios rūšies sekcijų valdymas naudojamas ir kokios parinktos įjungtos, galimos įvairios „BoomPilot“ sekcijų valdymo parinktys.

Šiame skyriuje pateikiamos sąrankos parinktys šioms konfigūracijoms:

- ▶ Nėra sekcijų valdymo modulio
  - Tik pultas
  - Su pasirinkamu darbo įjungimo / išjungimo mygtuku
- ▶ Su „TeeJet“ sekcijų valdymo moduliu ir skirstomąja dėžute arba ISM
- ▶ Su „TeeJet“ sekcijų valdymo moduliu


7-24 paveikslėlis. „BoomPilot“ piktograma ir būsenos juostos indikatorius



### Nėra sekcijų valdymo modulio

Jei sekcijos valdymo sistemos nėra, galima naudotis rankiniu sekcijos valdymu. Pasirenkamu darbo įjungimo / išjungimo mygtuku galima įjungti arba išjungti po vieną sekciją. „BoomPilot“ piktograma naudojama valdymo ekranuose atvaizduoti taikomą informaciją. Bus parodytas tik vienos sekcijos plotis ir būsenos juostoje nebus piktogramos.



**PASTABA.** Jeigu yra ISOBUS valdiklis, „SmartCable“, Sekcijos vairuotojo modulis (SDM) arba Jungiklių funkcinis modulis (SFM), daugiau informacijos žr. tolesniuose skyriuose.

**PASTABA.** Kai GNSS negalima, „BOOMPILOT“ piktograma yra pilka .



### Tik pultas

„BoomPilot“ piktograma galima įjungti arba išjungti sekcijos apdorojimo atvaizdavimą.

Norėdami nustatyti konfigūracijos nuostatas:

1. Paspauskite apatinį mygtuką SISTEMOS SĄRANKA .
2. Paspauskite šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .
3. Paspauskite **Padargas**.
4. „BoomPilot“ piktogramą nustatykite į **Įjungti**.



Norėdami pultu išjungti arba įjungti apdorojimo atvaizdavimą:

1. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ mygtuką , kad pamatytumėte navigacijos parinktis.
2. Norėdami įjungti ar išjungti sekciją, spauskite „BOOMPILOT“ piktogramą .

### Su pasirinkamu darbo įjungimo / išjungimo mygtuku

Darbo įjungimo / išjungimo mygtuku galima įjungti arba išjungti sekciją.

Norėdami nustatyti konfigūracijos nuostatas:

1. Paspauskite apatinį mygtuką SISTEMOS SĄRANKA .
2. Paspauskite šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .
3. Paspauskite **Padargas**.
4. „BoomPilot“ piktogramą nustatykite į **Išjungti**.

Plotuose, kuriuos norima apdoroti:


1. Darbo įjungimo / išjungimo mygtuką nustatykite į padėtį „įjungta“.

Plotuose, kurių nenorima apdoroti:

1. Darbo įjungimo / išjungimo mygtuką nustatykite į padėtį „išjungta“.



### Naudojimasis pultu

Norėdami valdyti sekciją naudodamiesi „BoomPilot“ piktograma, kai sistemoje yra darbo įjungimo / išjungimo mygtukas:


1. „BoomPilot“ piktogramą nustatykite į **Įjungti**.
2. Darbo įjungimo / išjungimo mygtukas turi likti padėtyje „įjungta“.
3. Norėdami įjungti ar išjungti sekciją, spauskite „BOOMPILOT“ piktogramą .

### Su „TeeJet“ sekcijų valdymo moduliu ir skirstomąja dėžute arba ISM

„SmartCable“, Sekcijos vairuotojo modulis (SDM) arba Jungiklių funkcinis modulis (SFM) ir skirstomoji dėžutė arba Padargo būsenos modulis (ISM) yra.

**PASTABA.** Kai GNSS negalima, „BOOMPILOT“ piktograma yra pilka . „BoomPilot“ piktograma būsenos juostoje bus išjungta / rankinė .

Norėdami išjungti arba įjungti apdorojimą automatiškai:

1. Automatinis / rankinis strėlės jungiklis turi būti padėtyje „Automatinis“.
  - ◀Automatinis – piktograma būsenos juostoje bus žalia .
2. Pagrindinis jungiklis ir sekcijų jungikliai turi būti padėtyje „įjungta“.

**PASTABA.** Apdorojimą automatinu „BoomPilot“ režimu galima ranka valdyti skirstomosios dėžutės jungikliais arba prie ISM prijungtais jungikliais.

Norėdami išjungti arba įjungti apdorojimą ranka:

1. Automatinis / rankinis strėlės jungiklis turi būti padėtyje „Rankinis“.  
 ◀ Rankinis – piktograma būsenos juostoje bus raudona ▲
2. Naudokitės skirstomosios dėžutės jungikliais arba prie ISM prijungtais jungikliais.

## Su „TeeJet“ sekcijų valdymo moduliu

Jeigu yra „SmartCable“, Sekcijos vairuotojo modulis (SDM) arba Jungiklių funkcinis modulis (SFM), „BoomPilot“ naudojamas automatiniam sekcijų valdymui nustatyti į „išjungta / rankinis“ ▲, „automatinis“ ▲ arba „apdorojimas vietoje“ ▲

**PASTABA.** Kai GNSS negalima, „BOOMPILOT“ piktograma yra pilka ▲. „BoomPilot“ piktograma būsenos juostoje bus išjungta / rankinė ▲.

Norėdami išjungti arba įjungti apdorojimą automatiškai:

1. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ mygtuką ▲, kad pamatytumėte navigacijos parinktį.
2. Paspauskite ir atleiskite „BOOMPILOT“ piktogramą ▲.  
 ◀ Įjungti – piktograma būsenos juostoje taps žalia ▲  
 ◀ Išjungti – piktograma būsenos juostoje taps raudona ▲

Norėdami atlikti apdorojimą vietoje:

1. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ mygtuką ▲, kad pamatytumėte navigacijos parinktį.
2. Virš norimo apdoroti ploto paspauskite ir laikykite paspaudę „BOOMPILOT“ piktogramą ▲.  
 ◀ Apdorojimas vietoje – piktograma būsenos juostoje taps geltona ▲

## LENKTA IŠANKSTINĖ KELIO PERŽIŪRA

Lenktos išankstinės kelio peržiūros gairės rodyklė parodo, kur nuves esamas transporto priemonės vairavimas. Lenktos išankstinės kelio peržiūros parinktį galima visais valdymo režimais.

Norėdami aktyvinti Lenktą išankstinės kelio peržiūros gairę:

1. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ mygtuką ▲, kad pamatytumėte navigacijos parinktį.
2. Pasirinkite LENKTOS IŠANKSTINĖS KELIO PERŽIŪROS piktogramą ▲.

Navigacijos ekrane atsiras rodyklė.

7-25 paveikslėlis. Lenkta išankstinė kelio peržiūra



Norėdami pašalinti Lenktą išankstinės kelio peržiūros gairę:

1. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ mygtuką ▲, kad pamatytumėte navigacijos parinktį.
2. Pasirinkite LENKTOS IŠANKSTINĖS KELIO PERŽIŪROS piktogramą ▲.

## ATNAUJINTI GNSS PADĖTĮ

Funkcija „Atnaujinti GNSS padėtį“ iš naujo nustato imtuvo „OEMStar“ filtrą „ClearPath“ tais atvejais, kai naudotojo imtuvus kurį laiką veikė arti tankiai augančių medžių ir (arba) pastatų. Kaip aktyvinti GNSS padėties atnaujinimo piktogramą, žr. „Konfigūracija -> GNSS imtuvo konfigūracija“.

**PASTABA.** Užduoties metu aktyvius atnaujinimą trumpam bus pertrauktas GNSS duomenų tiekimas. Dėl to automatinio „BoomPilot“ režimu veikiančios sekcijos greičiausiai trumpam laikui išsijungs.

Atnaujinimo nereikėtų daryti vykdam apdorojimą.

Norėdami atnaujinti GNSS padėtį:

1. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ mygtuką ▲, kad pamatytumėte navigacijos parinktį.
2. Pasirinkite GNSS PADĖTIES ATNAUJINIMO piktogramą ▲.

7-26 paveikslėlis. Atnaujinti GNSS padėtį



## RIBOS IR DAUGIAKAMPIAI

Bet kuriame valdymo ekrane esančiu Ribų ir daugiakampių mygtuku parodomas išorinės ribos, vidinės ribos ir daugiakampių parinktys.



### Atvaizdavimo vieta


Atvaizdavimo vieta nusako išdėstymą vietovės, kurioje bus atvaizduojama riba arba daugiakampis.

- ▶ Numatytoji vieta – kuriant išorines ribas arba daugiakampį, jų linijos bus brėžiamos palei aktyvios išorinės sekcijos išorinį kraštą. Kuriant vidines ribas, jų linijos bus brėžiamos palei aktyvios vidinės sekcijos vidinį kraštą. Jeigu nėra viena sekcija neaktyvi, riba bus žymima palei išorinės sekcijos galą.
- ▶ Naudotojo įrašas – naudotojas gali nustatyti išilginio ir šoninio nuokrypio nuo GNSS antenos kryptis ir atstumus. Galima sukurti iki penkių (5) naudotojo įrašų. Išsamiau žr. „Konfigūracija -> Atvaizdavimas ir valdymas -> Atvaizdavimo vieta -> Naudotojo įvedama atvaizdavimo vieta“.

Norint atvaizduoti ribą arba daugiakampį apdorėjimas nebūtinai.


Jeigu riba arba daugiakampis atvaizduojami vieną ar kelias sekcijas sulanksčius ir išjungus, šią sekcijų konfigūraciją būtina išlaikyti atliekant ribos arba daugiakampio praeigą. Jei kokie nors įjungtų sekcijų skaičiaus, taigi ir mašinos pločio pakeitimai, yra atliekami ribos arba daugiakampio atvaizdavimo procesui prasidėjus, programa atvaizduos ribą arba daugiakampį palei visų užprogramuotų sekcijų išorinį kraštą – jos nebūtinai bus tos, kurios įjungiamos bet kuriuo ribos arba daugiakampio praeigos metu.


Kai riba arba daugiakampis atvaizduojami išjungus kai kurias sekcijas, „BoomPilot“ būtina įjungti rankiniu režimu  ir ĮJUNGTI visų sekcijų, kurios bus naudojamos ribos arba daugiakampio praeigos metu, pagrindinius ir sekcijų jungiklius. Pabaigus ribos arba daugiakampio praeigą, sekcijų jungiklius galima IŠJUNGTI, pagrindinis jungiklis lieka ĮJUNGTAS, „BoomPilot“ gali būti gražintas į Automatinį režimą  ir tuomet galima naudoti automatinį sekcijos valdymą.

**PASTABA.** Jeigu riba atvaizduojama kelias sekcijas sulanksčius, kaip aprašyta pirmiau, tolesnių praeigų lauke metu ant gairės tinkamoje vietoje gali reikėti pasinaudoti „A+ NUDGE“ piktograma .

### Ribos

Apdorėjimo ribos apibrėžia darbo plotus, kurie apdoroti produktu arba juo neapdoroti, naudojant ASC arba „BoomPilot“.












- Išorinė riba  – apibrėžia darbo plotą, kuris bus apdorotas naudojant ASC arba „BoomPilot“.

- Vidinė riba  – apibrėžia darbo plotą, kuris NEBUS apdorotas naudojant ASC arba „BoomPilot“.

Ribas galima nustatyti visais valdymo režimais. Į vieną užduotį galima įrašyti iš viso iki 100 išorinių ir (arba) vidinių ribų. Norint atvaizduoti ribą apdorėjimas nebūtinai.

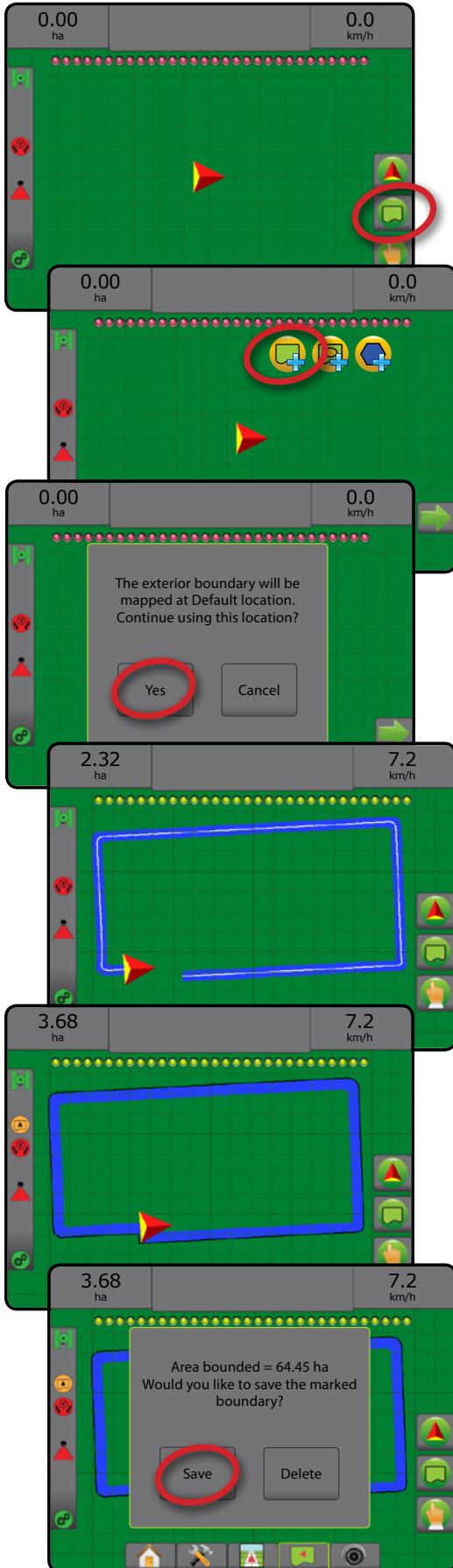
Naudodamasis Duomenys -> Užduoties duomenys -> Valdyti arba per „Fieldware Link“ naudotojas gali kopijuoti ir redaguoti užduotis, kad pakartotinai naudotų ribas skirtingam to paties lauko apdorėjimui.

Norėdami nustatyti išorinę arba vidinę ribą:

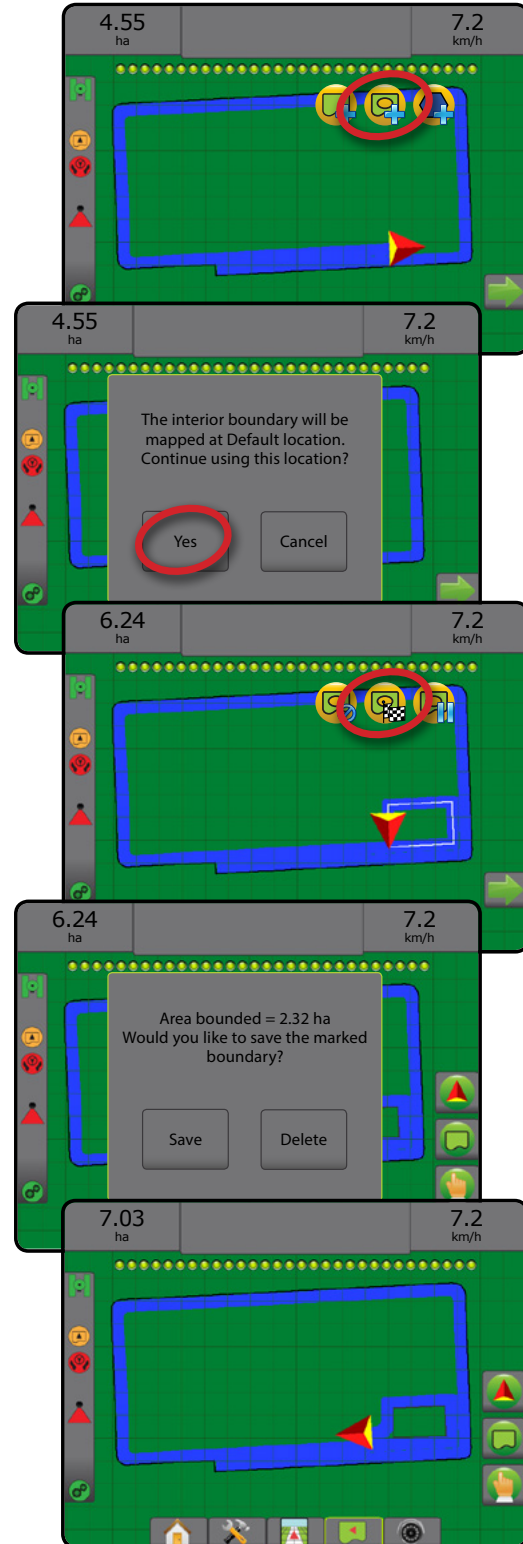
1. Nuvažiuokite prie norimos vietos palei apdorėjimo ploto perimetrą ir orientuokite transporto priemonę pagal nustatytą atvaizdavimo vietą. Išsamiau žr. „Konfigūracija -> Atvaizdavimas ir valdymas -> Atvaizdavimo vieta“.
2. Norėdami pamatyti ribos ir daugiakampio parinktis, paspauskite RIBOS IR DAUGIAKAMPIO PARINKČIŲ mygtuką .
3. Paspauskite RIBOS ŽYMĖJIMO piktogramą  .
4. Patikrinkite, ar Atvaizdavimo vieta tinkama.
  - ◀ Jeigu Atvaizdavimo vieta netinkama, paspauskite **Atšaukti**, tada eikite į „Konfigūracija -> Atvaizdavimas ir valdymas -> Atvaizdavimo vieta“.
5. Apvažiuokite apdorėjimo ploto perimetrą. Važiuodami naudokite pagal poreikį:
  - ▶ Pristabdyti ribą   – ribos žymėjimo procesas pristabdomas.
  - ▶ Tęsti ribą   – ribos žymėjimo procesas pratęsiamas.
  - ▶ Atšaukti ribą   – ribos žymėjimo procesas atšaukiamas.
6. Ribos pabaigimas:
  - ▶ Automatinis pabaigimas – nuvažiuokite per juostos plotį nuo pradžios taško. Riba automatiškai išsijungs (balta gairė taps juoda).
  - ▶ Rankinis pabaigimas – paspauskite RIBOS PABAIGIMO piktogramą  , kad riba būtų užbaigta tiesia linija tarp jūsų esamos vietos ir pradžios taško.
 

**PASTABA.** Jeigu nenuvažiuotas minimalus atstumas (penkis kartus didesnis už juostos plotį), iššoks klaidos pranešimas.
7. Paspauskite:
  - ▶ Įrašyti – kad įrašytumėte ribą
  - ▶ Šalinti – kad pašalintumėte ribą

7-27 paveikslėlis. Išorinė riba



7-28 paveikslėlis. Pridėti vidinę ribą



ĮVAŽAS

PRADŽIA

PER VISA ERGANĄ

SĄRANKA

GINŠ

PAIDARGAS

VALDYMAS

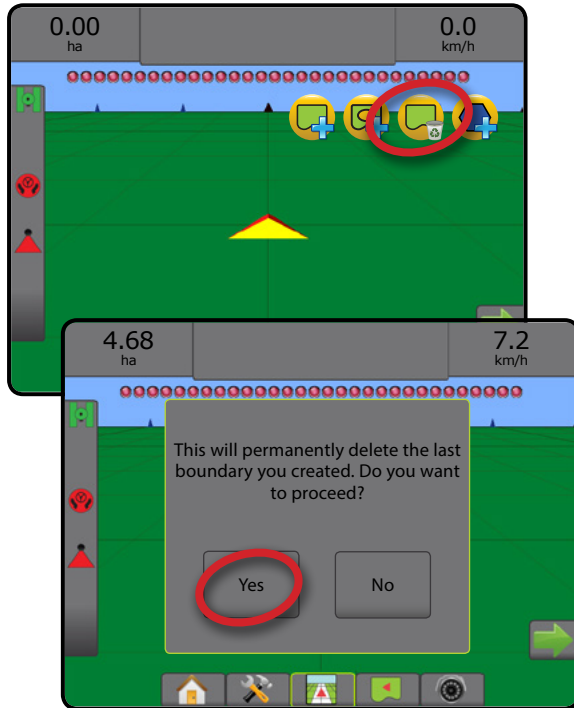
NORMOS VALDYMAS

PRIEDAS

## Pašalinti paskutinę pažymėtą ribą

Norėdami pašalinti paskutinę pažymėtą esamos užduoties ribą (vidinę arba išorinę), naudokite RIBOS ŠALINIMO piktogramą . Norėdami pašalinti daugiau ribų atvirkštine jų sukūrimo tvarka, paspauskite dar kartą.

7-29 paveikslėlis. Pašalinti paskutinę pažymėtą ribą



## Ariamos žemės plotas būsenos juostoje

Nustačius ribas, priklausomai nuo jūsų padėties, Būsenos juostoje bus rodoma ARIAMOS ŽEMĖS PLOTO RIBOSE piktograma arba UŽ ARIAMOS ŽEMĖS PLOTO RIBŲ piktograma .

1. Paspauskite ARIAMOS ŽEMĖS PLOTO piktogramą .
  - ◀ Ariamos žemės plotas – bendras visų išorinių ribų apribotas plotas, atėmus visų vidinių ribų apribotą plotą
  - ◀ Išorinis apribotas plotas – bendras visų išorinių ribų apribotas plotas
  - ◀ Vidinis apribotas plotas – bendras visų vidinių ribų apribotas plotas

7-30 paveikslėlis. Ariamos žemės plotas būsenos juostoje



## Daugiakampiai

Daugiakampiai apibrėžia atvaizdavimo plotus. Daugiakampius galima nustatyti visais valdymo režimais. Vienoje užduotyje galima įrašyti iki 100 daugiakampių. Norint atvaizduoti daugiakampį apdorojimas nebūtinus.

Naudodamasis Duomenys -> Užduoties duomenys -> Valdyti arba per „Fieldware Link“ naudotojas gali kopijuoti ir redaguoti užduotis, kad pakartotinai naudotų daugiakampius skirtingam to paties lauko apdorojimui.

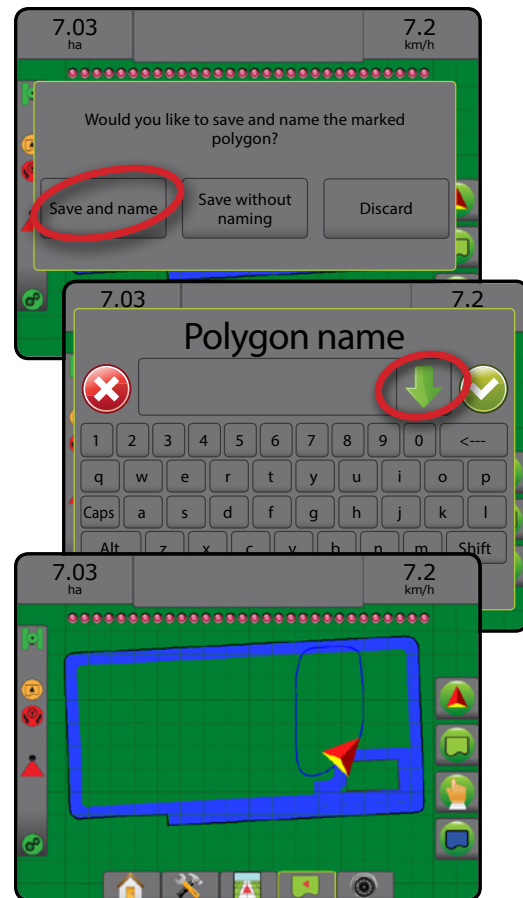
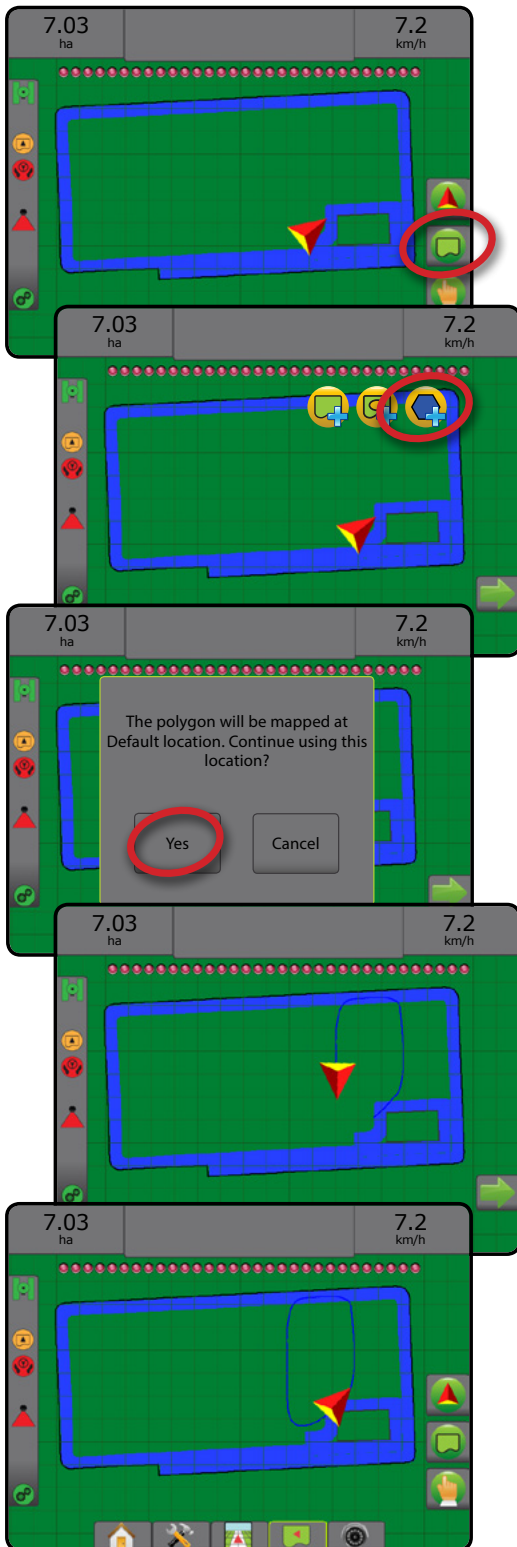
Daugiakampio sukūrimas:

1. Nuvažiuokite prie norimos vietos palei ploto perimetrą ir orientuokite transporto priemonę pagal nustatytą atvaizdavimo vietą. Išsamiau žr. „Konfigūracija -> Atvaizdavimas ir valdymas -> Atvaizdavimo vieta“.
2. Norėdami pamatyti ribos ir daugiakampio parinktis, paspauskite RIBOS IR DAUGIAKAMPIO PARINKČIŲ mygtuką .
3. Paspauskite DAUGIAKAMPIO ŽYMĖJIMO piktogramą .
4. Patikrinkite, ar Atvaizdavimo vieta tinkama.
  - ◀ Jeigu Atvaizdavimo vieta netinkama, paspauskite **Atšaukti**, tada eikite į „Konfigūracija -> Atvaizdavimas ir valdymas -> Atvaizdavimo vieta“.
5. Apvažiuokite ploto perimetrą.


Važiuodami naudokite pagal poreikį:

- ▶ Pristabdyti daugiakampį – daugiakampio žymėjimo procesas pristabdomas.
  - ▶ Tęsti daugiakampį – daugiakampio žymėjimo procesas pratęsimas.
  - ▶ Atšaukti daugiakampį – daugiakampio žymėjimo procesas atšaukiamas.
6. Norėdami užbaigti vykdomą daugiakampio žymėjimo procesą, paspauskite DAUGIAKAMPIO UŽBAIGIMO piktogramą . Daugiakampis bus pabaigtas tiesia linija tarp jūsų esamos vietos ir pradžios taško.
  7. Paspauskite:
    - ▶ Įrašyti ir pavadinti – įrašyti daugiakampį norimu pavadinimu. Išskleidžiamajame sąrašė bus pateikti anksčiau sukurti pavadinimai.
    - ▶ Įrašyti be pavadinimo – įrašyti daugiakampį be pavadinimo
    - ▶ Atmesti – pašalinti daugiakampį

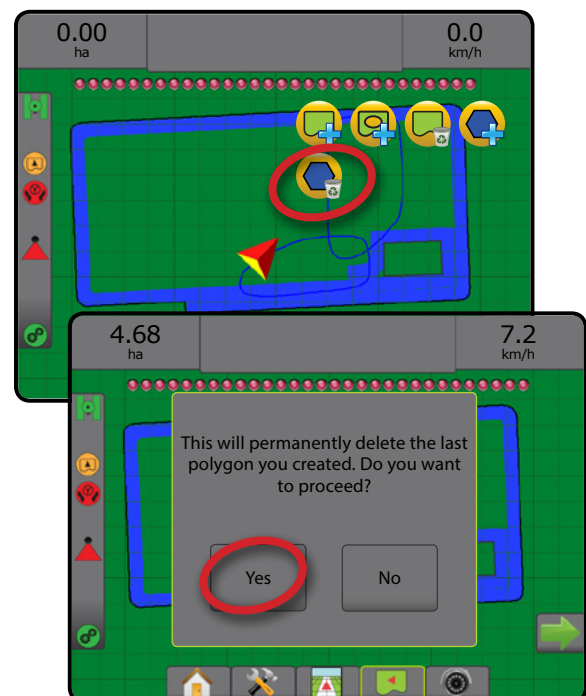
## 7-31 paveikslėlis. Daugiakampis



### Pašalinti paskutinį pažymėtą daugiakampį

Norėdami pašalinti paskutinį pažymėtą daugiakampį iš esamos užduoties, naudokite DAUGIAKAMPIO ŠALINIMO piktogramą . Norėdami pašalinti daugiau daugiakampių atvirkštine jų sukūrimo tvarka, paspauskite dar kartą.

### 7-32 paveikslėlis. Pašalinti paskutinį pažymėtą daugiakampį



ĮVAŽAS

PRADŽIA

PER VISA ERKANĄ

SĄRANKA

GINŠ

PAIDARGAS

VALDYMAS

NORMOS VALDYMAS






PRIEDAS

## ATVAIZDAVIMO PARINKTYS

Transporto priemonės rodinio arba lauko rodinio valdymo ekranuose bet kuriuo valdymo režimu atvaizdavimo parinkčių mygtuku įjungiamos daugiakampių žemėlapių, aprėpties žemėlapių ir apdorojimo žemėlapių parinktys.

Daugiakampių ir aprėpties atvaizdavimas galimas, kai nubrėžtas daugiakampis.




Kai sistemoje yra normos valdiklis, galimas apdorojimo atvaizdavimas remiantis GNSS. Normos valdymo atvaizdavimo funkcija gali įrašyti padargo aprėpiamus plotus (aprėpti) arba, koks produkto kiekis ir kur buvo panaudotas (apdorojimas), ir gali nurodyti vienodą arba kintamą apdorojimo produktu normą (atitinkamai užprogramuota tikslinė norma ir paskirtas).

- Aprėpties žemėlapis  – rodomi padargo aprėpiami plotai, nesvarbu, ar produktas naudojamas, ar ne
- Daugiakampiai  – rodomi visi atvaizduoti daugiakampiai
- Paskirtas žemėlapis  – tai iš anksto įkeliamas žemėlapis, kuriame pateikiama informacija, skirta naudoti normos valdikliui naudojant produktą
- Apdorojimo žemėlapis  – rodo, kiek produkto ir kur panaudota, lygį nurodant spalvomis pagal užprogramuotą arba automatiškai numatytą didžiausią ir mažiausią lygį
- Tikslinės normos žemėlapis  – rodoma apdorojimo norma, kurią normos valdiklis bandė pasiekti kiekvienoje vietoje

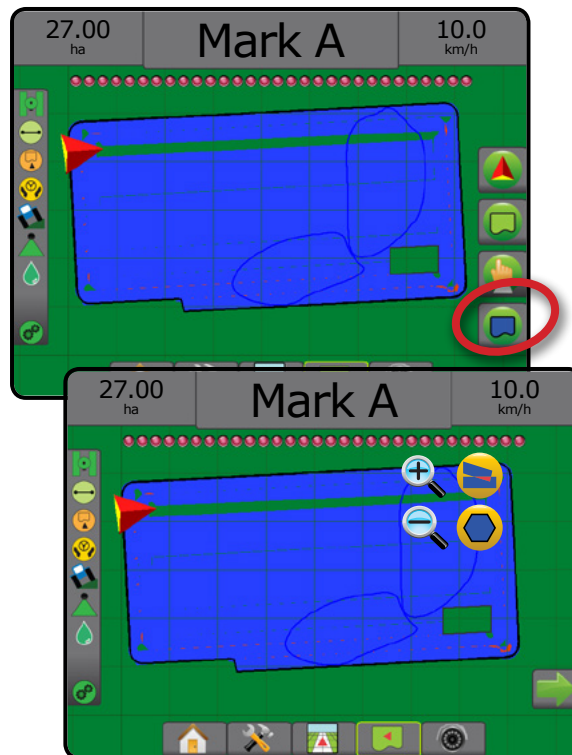
**PASTABA.** Prieš naudodami atvaizdavimą nustatykite arba patikrinkite produkto atvaizdavimo parinktis nuėję į Konfigūracija→Produktas. Žr. Sistemos sąrankos skyriaus poskyrį „Produktas“. Daugiau informacijos apie apdorojimo atvaizdavimą žr. šio skyriaus poskyryje „Normos valdymas“.

## Daugiakampių atvaizdavimas

Norėdami prieiti prie daugiakampių atvaizdavimo:






1. Norėdami pamatyti atvaizdavimo parinktį, paspauskite ATVAIZDAVIMO PARINKČIŲ mygtuką .
2. Pasirinkite vieną arba kelis:
  - ▶ Aprėpties žemėlapis 
  - ▶ Daugiakampiai 

7-33 paveikslėlis. Aprėpties žemėlapis su daugiakampiais



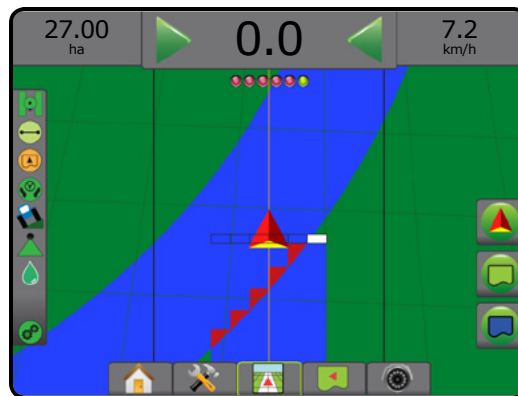
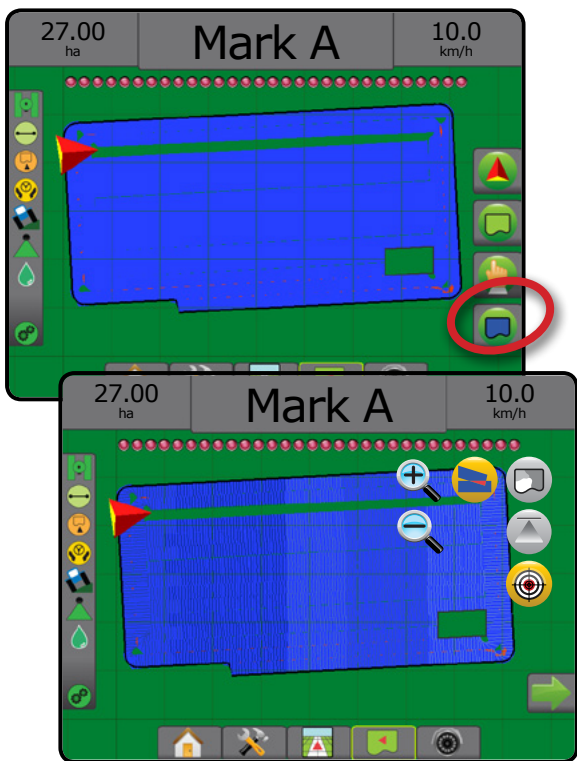
## Normos valdymo atvaizdavimas

Norėdami prieiti prie normos valdymo atvaizdavimo:

1. Norėdami pamatyti atvaizdavimo parinktį, paspauskite ATVAIZDAVIMO PARINKČIŲ mygtuką .
2. Pasirinkite vieną arba kelis:
  - ▶ Aprėpties žemėlapis 
  - ▶ Paskirtas žemėlapis 
  - ▶ Apdorojimo žemėlapis 
  - ▶ Tikslinės normos žemėlapis 

**PASTABA.** Apdorojimo žemėlapių ir tikslinės normos žemėlapių negalima pasirinkti vienu metu.

7-34 paveikslėlis. Aprėpties žemėlapis su normos valdymo atvaizdavimu



## Lauko rodinys

Padidinti / sumažinti vaizdą naudojama matomam žemėlapio plotui reguliuoti.

- Vaizdo padidinimas sumažins matomą žemėlapio plotą.
- Vaizdo sumažinimas padidins matomą žemėlapio plotą.

## PANORAMINIO VAIZDO REŽIMAS

Lauko rodinio gairės režimu Panoraminio vaizdo režimas suteikia galimybę ranka nustatyti ekraną pagal poreikius. Necentruota padėtis ekrane bus išlaikyta, kol spaudžiama Pasaulio piktograma.

Norėdami įjungti Panoraminio vaizdo režimą ir slinkti ekrane:

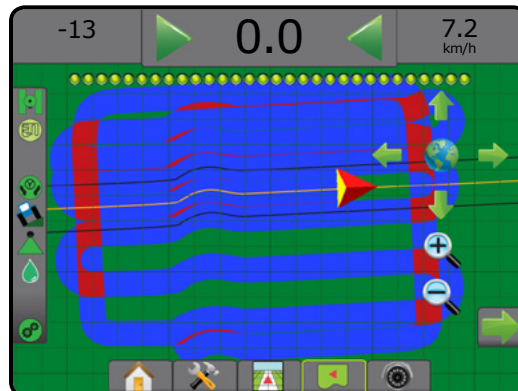
1. Paspauskite EKRANO PARINKČIŲ mygtuką .
2. Paspauskite:
  - ▶ IR VILKITE EKRANĄ norima kryptimi, kad vaizdas ekrane slinktų.
  - ▶ RODYKLES norima kryptimi, kad vaizdas ekrane slinktų (žemyn, kairėn, dešinėn, aukštyn).
  - ▶ PASAULIO RODINIO piktogramą , kad transporto priemonė atsirastų ekrano centre ir būtų matomas didžiausias įmanomas plotas.

**PASTABA.** Norėdami greitai pakoreguoti nuostatas, palaikykite paspaudę RODYKLES .

Norėdami užverti Panoraminio vaizdo režimo parinktį:

1. Paspauskite PARINKČIŲ UŽVĖRIMO mygtuką .

7-36 paveikslėlis. Panoraminio vaizdo režimas



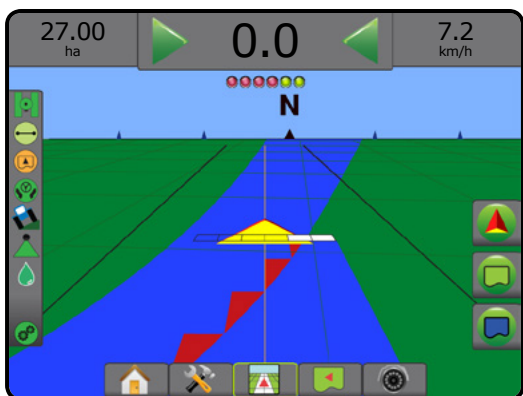
## PADIDINTI / SUMAŽINTI VAIZDĄ

## Transporto priemonės rodinys

Padidinti / sumažinti vaizdą ir perspektyvą naudojama reguliuoti transporto priemonės rodinį arba horizonto perspektyvą nuo transporto priemonės rodinio iki rodinio iš viršaus.

- Vaizdo padidinimas pakeis vaizdą į transporto priemonės rodinį su horizonto rodomu kompasu
- Vaizdo sumažinimas pakeis vaizdą į rodinį iš viršaus

7-35 paveikslėlis. Vaizdo padidinimas ir sumažinimas









## „REALVIEW“ SPECIALIOSIOS PARINKTYS

„RealView“ valdymo funkcija suteikia galimybę vietoje kompiuterio sukurto vaizdo rodyti tiesioginę vaizdo įrenginio transliaciją. „Realview“ sąrankos parinktys suteikia prieigą prie papildomų valdymo priemonių, įskaitant valdymą per vaizdo įrašą ir vairavimo posūkio kampo indikatorius.

- ▶ Viena kamera – prie pulto tiesiogiai prijungta viena kamera
- ▶ Vaizdo įrašo pasirinkimo modulis – jeigu sistemoje įrengtas vaizdo įrašo pasirinkimo modulis (VSM), galimos dvi (2) vaizdo parinktys:
  - Vienos kameros rodinys – galima pasirinkti vieną iš iki aštuonių kamerų vaizdinių įvesčių.
  - Atskiros kameros rodinys – galima rinktis vieną iš dviejų rinkinių po keturių kamerų įvestis (A/B/C/D arba E/F/G/H) ir matyti ekrane iškart keturių vaizdų transliaciją.

Norėdami pareguliuoti kameros rodinį [atbuline eiga, apversta], eikite į Sąranka -> Konfigūracija -> Vaizdo įrašas.

Norėdami prieiti prie „RealView“ parinkčių:






1. Paspauskite apatinį mygtuką „REALVIEW“ VALDYMAS .
2. Paspauskite mygtuką „REALVIEW“ PARINKTYS , kad atidarytumėte „RealView“ parinkčių meniu.
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Vienos kameros rodinys  [tik VSM] – galima pasirinkti vieną (1) iš iki aštuonių (8) kamerų vaizdinių įvesčių
  - ▶ Atskiros kameros rodinys  [tik VSM] – galima rinktis vieną (1) iš dviejų (2) rinkinių po keturių (4) kamerų įvestis (A/B/C/D arba E/F/G/H) ir matyti ekrane iškart keturių kamerų transliaciją
  - ▶ „Realview“ valdymo parinktys  – suteikia prieigą prie papildomų valdymo priemonių, įskaitant valdymą per vaizdo įrašą ir vairavimo posūkio kampo indikatorius
  - ▶ Kameros „RealView“ vaizdo fiksavimas  – į USB laikmeną įrašoma ekrane matomo vaizdo momentinė nuotrauka

7-37 paveikslėlis. „Realview“ valdymas

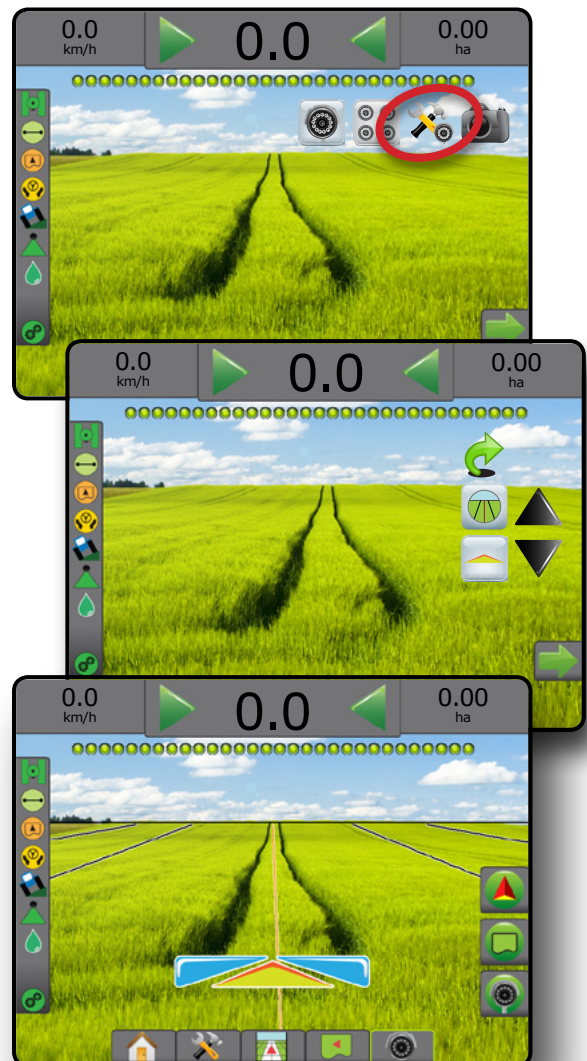


## „Realview“ valdymo parinktys


„Realview“ sąrankos parinktys suteikia prieigą prie papildomų valdymo priemonių, įskaitant valdymą per vaizdo įrašą ir vairavimo posūkio kampo indikatorius.



1. Paspauskite mygtuką „REALVIEW“ PARINKTYS , kad atidarytumėte „RealView“ parinkčių meniu.
2. Paspauskite „REALVIEW“ VALDYMO PARINKČIŲ piktogramą .
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Valdymas per vaizdo įrašą  – ant transliuojamo vaizdo užklojamos trimatės gairės, padedančios navigacijai
  - ▶ Vairavimo posūkio kampo indikatorius  – rodoma kryptis, kuria reikia pakoreguoti vairą
  - ▶ Horizontalo linijos reguliavimas  – ekrane rodoma horizontalo linija reguliuojama aukštyr arba žemyn

7-38 paveikslėlis. „Realview“ sąrankos parinktys



## Kameros momentinė nuotrauka



 Kameros „RealView“ momentinės nuotraukos funkcija į USB laikmeną įrašo ekrane matomo vaizdo momentinę nuotrauką.




1. Prijunkite USB laikmeną.
2. Paspauskite mygtuką „REALVIEW“ PARINKTYS , kad atidarytumėte „RealView“ parinkčių meniu.
3. Paspauskite KAMEROS MOMENTINĖS NUOTRAUKOS piktogramą .

7-39 paveikslėlis. Kameros „RealView“ momentinė nuotrauka



## VSM kameros parinktys

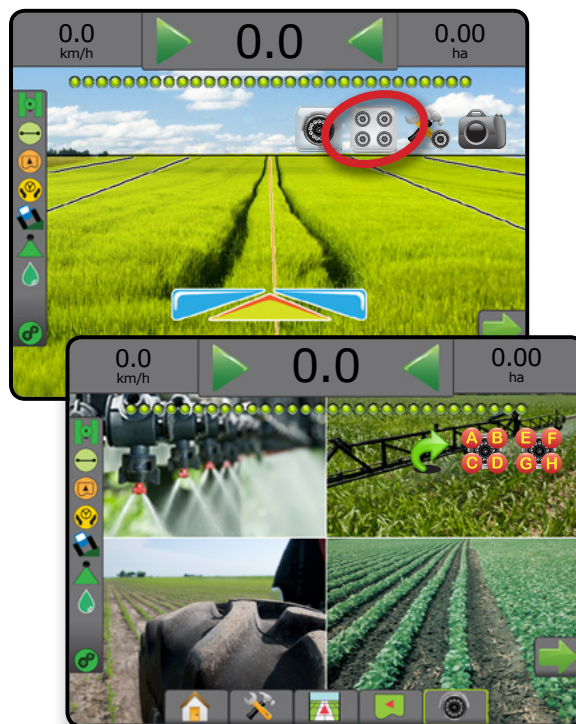
  Jeiigu sistemoje įrengtas Vaizdo įrašo pasirinkimo modulis (VSM), galimos dvi (2) vaizdo parinktys:

1. Paspauskite mygtuką „REALVIEW“ PARINKTYS , kad atidarytumėte „RealView“ parinkčių meniu.
2. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Vienos kameros rodinys  – galima pasirinkti vieną (1) iš iki aštuonių (8) kamerų vaizdinių įvesčių
  - ▶ Atskiros kameros rodinys  – galima rinktis vieną (1) iš dviejų (2) rinkinių po keturių (4) kamerų įvestis (A/B/C/D arba E/F/G/H) ir matyti ekrane iškart keturių kamerų transliaciją

7-40 paveikslėlis. Vienos kameros parinktį, jei yra VSM



7-41 paveikslėlis. Pasirinkite atskiros kameros rodinį, jei yra VSM



## 8 SKYRIUS. TREČIOSIOS ŠALIES NORMOS VALDYMAS

Kai yra įrengta Trečiosios šalies normos valdymo sistema ir Normos valdymas atrakinamas, valdymo ekranuose galima rodyti apdorojimo informaciją ir atvaizdavimą.

Norėdami į sistemą įtraukti Trečiosios šalies normos valdiklį:



1. Prijunkite normos valdiklį prie sistemos.
2. Įjunkite normos valdiklį.
3. Pulte „Matrix Pro GS“ atrakininkite Trečiosios šalies normos valdymą.
4. Paleiskite „Matrix Pro GS“ iš naujo.
5. Pulte „Matrix Pro GS“ sukonfigūruokite Trečiosios šalies normos valdymo nuostatus, skirtas aparatinės įrangos sąsajai ir ryšiui sukonfigūruoti.
6. Pulte „Matrix Pro GS“ sukonfigūruokite Produkto nuostatus, skirtas sukonfigūruoti produkto pavadinimą, bako / dėžės talpą, tikslines naudojimo normas, tikslinių normų reguliavimo prieaugį ir spalvinio atvaizdavimo didžiausios / mažiausios normos ribas bei atitinkamas ekrano spalvas

**PASTABA.** Patikrinkite, ar sutampa Valdiklio režimo ir normos valdiklio vienetai.

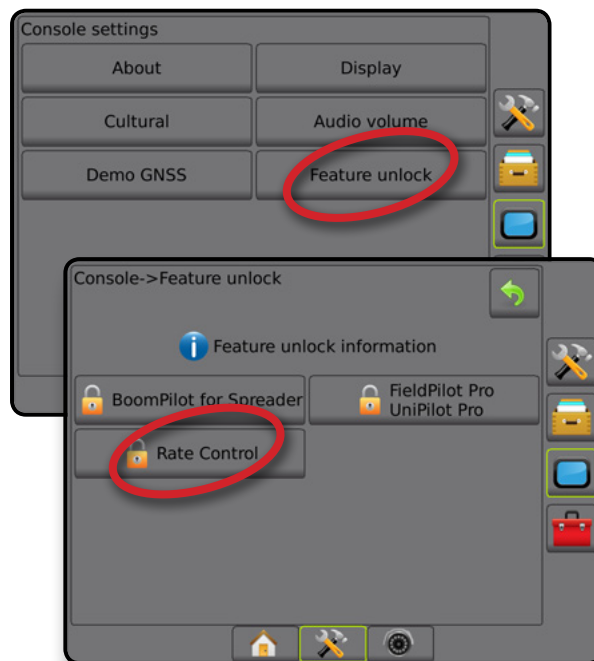
### TREČIOSIOS ŠALIES NORMOS VALDYMO ATRAKINIMAS

Funkcijos atrakinimas naudojamas išplėstinėms funkcijoms atrakinti.

**PASTABA.** Kiekvienas pultas turi unikalų atrakinimo kodą. Kreipkitės į „TeeJet Technologies“ klientų aptarnavimo skyrių. Atrakinta funkcija lieka atrakinta, nebent pultas yra nustatomas iš naujo.

1. Paspauskite šoninį mygtuką PULTAS .
2. Paspauskite **Funkcijos atrakinimas**.
3. Paspauskite Trečiosios šalies normos valdymo funkcijos mygtuką .
4. Įveskite atrakinimo kodą.
5. Paleiskite pultą iš naujo.



**8-1 paveikslėlis. Funkcijos atrakinimas**



## SAŪRANKOS PARINKTYS

### Trečiosios šalies normos valdymas

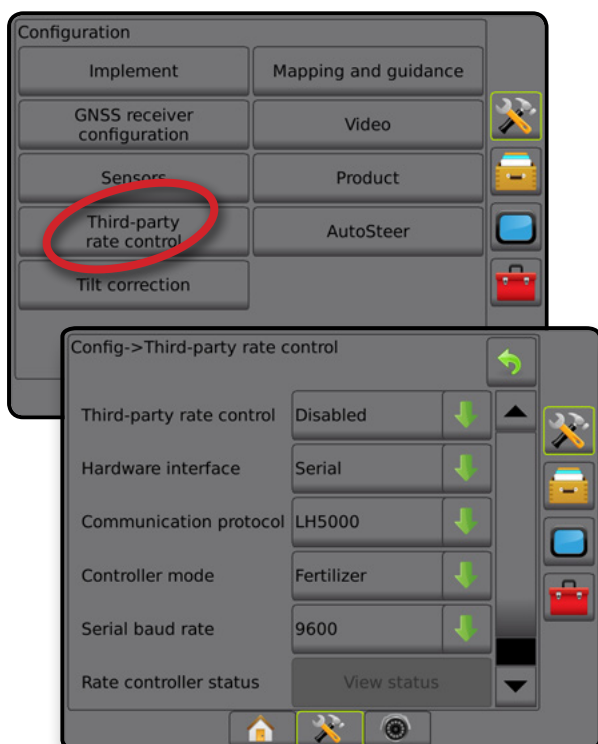
Kai įrengta trečiosios šalies normos valdymo sistema ir normos valdymas atrakintas, galima įjungti / išjungti trečiosios šalies normos valdymą.

1. Paspauskite apatinį mygtuką SISTEMOS SAŪRANKA .
2. Paspauskite šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .
3. Paspauskite **Trečiosios šalies normos valdymas**.
4. Pasirinkite, ar Trečiosios šalies normos valdymas yra įjungtas, ar išjungtas.
5. Kai išjungtas, pasirinkite:
  - ▶ Aparatinės įrangos sąsaja – naudojama pasirinkti sąsają ryšiui su Trečiosios šalies normos valdikliu.
  - ▶ Ryšio protokolas – naudojama ryšio su Trečiosios šalies normos valdikliu protokolui pasirinkti.
  - ▶ Valdiklio režimas – jei pasirinktas taikytinas protokolas, naudojama pasirinkti valdiklio režimą, atitinkantį normos valdiklio konfigūraciją.
  - ▶ Nuosekli sparta bodais – jei naudojamas nuoseklosios sąsajos įrenginys, naudojama atitinkamai ryšio spartai bodais pasirinkti.

Bet kuriuo metu galite pasirinkti:



- ▶ Normos valdymo būseną – naudojama prijungto Trečiosios šalies normos valdiklio būsenai pamatyti.

#### 8-2 paveikslėlis. Trečiosios šalies normos valdymas

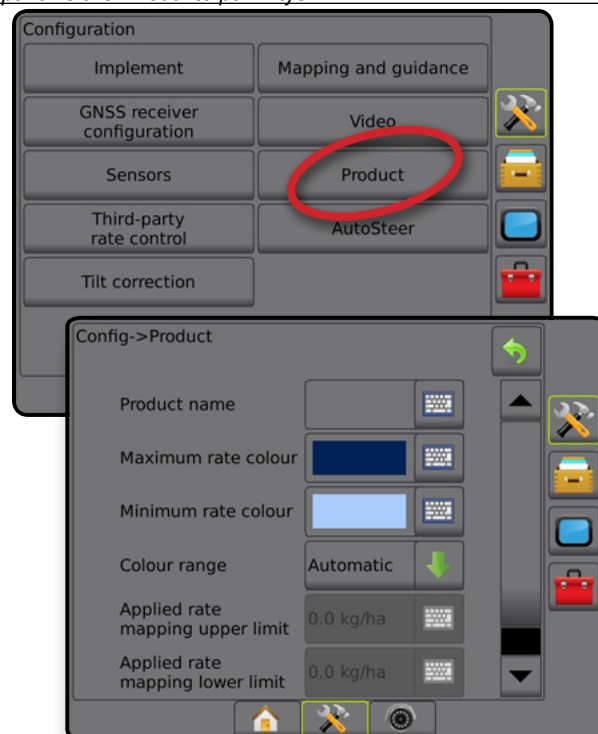


### Produktas

Kai yra Trečiosios šalies normos valdymo sistema ir normos valdymas atrakintas, galimos Produkto parinktys, skirtos produkto valdymo kanalų pavadinimams, didžiausios / mažiausios normos riboms ir atitinkamoms atvaizdavimo ekrane spalvoms konfigūruoti.

1. Paspauskite apatinį mygtuką SISTEMOS SAŪRANKA .
2. Paspauskite šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .
3. Paspauskite **Produktas**.
4. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Produkto pavadinimas – naudojama dabartinio Valdymo kanalo produkto pavadinimui įvesti
  - ▶ Didžiausios / mažiausios normos spalva – naudojama kuriant spalvų schemą, kuri geriausiai atvaizduoja normos pokytį apdoravimo arba Tikslinės normos žemėlapyje
  - ▶ Spalvų diapazonas – naudojama pasirinkti Automatinį arba Rankinį režimą Didžiausios ir Mažiausios normos spalvai nustatyti
  - ▶ Taikytos normos atvaizdavimo viršutinė riba [tik esant rankiniam spalvų diapazonui] – naudojama nustatyti didžiausią normą, kuriai bus naudojama Didžiausios normos spalva (didesnėms normoms bus naudojama pasirinkta Didžiausios normos spalva)
  - ▶ Taikytos normos atvaizdavimo apatinė riba [tik esant rankiniam spalvų diapazonui] – naudojama nustatyti mažiausią normą, kuriai bus naudojama Mažiausios normos spalva (mažesnėms normoms bus naudojama pasirinkta Mažiausios normos spalva)

#### 8-3 paveikslėlis. Produkto parinktys



## VALDYMO EKRANO PARINKTYS

Kai sistemoje įrengtas Trečiosios šalies normos valdiklis, Transporto priemonės rodinio ir Lauko rodinio valdymo ekranuose galimos papildomos normos valdymo ir atvaizdavimo parinktys.

### Valdymas ekrane

Turint Trečiosios šalies normos valdymą, be standartinių valdymo parinkčių, taps prieinama ir ši informacija:

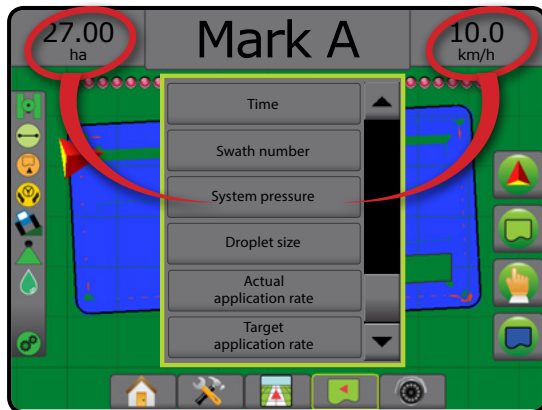
- Gairės
  - ◀ Juoda / balta – paskirto žemėlapio zonų ribos linija
- Padengtas plotas – rodo apdorotą plotą ir persidengimą:
  - ◀ Pasirinkta naudotojo – Apdorojimo žemėlapio ir Tikslinės normos žemėlapio apdoroti plotai rodomi spalvotomis juostomis pagal pasirinktą spalvų diapazoną ir žemėlapį.

### Valdymo užduočių juosta

Turint Trečiosios šalies normos valdymą, be standartinių Valdymo užduočių juostos parinkčių, taps prieinama ir ši pasirenkamoji informacija:

- ▶ Tikroji apdorojimo norma – rodoma esama apdorojimo norma
- ▶ Tikslinė apdorojimo norma – rodoma tikslinė apdorojimo norma




8-4 paveikslėlis. Valdymo užduočių juostos pasirenkamoji informacija



### Būsenos juosta

Be standartinių Būsenos juostos parinkčių, Produkto normos valdymo būsenos piktograma pateikia informaciją apie normos valdymo būseną.




Paspaudus piktogramą pateikiama atitinkama būsenos informacija.

1. Paspauskite PRODUKTO NORMOS VALDYMO BŪSENOS piktogramą   .

8-5 paveikslėlis. Produkto normos valdymo būseną



### Normos valdymo būseną

-  Žalia – normalus veikimas
  -  Geltona – sistemos įspėjimas (klaidinga norma, slėgis ir t. t.)
  -  Raudona – sistemos klaida (klaidinga norma, slėgis ir t. t.)
- Piktogramos nėra – normos valdymas neįdiegtas

## ATVAIZDAVIMO PARINKTYS

Transporto priemonės rodinio arba lauko rodinio valdymo ekranuose bet kuriuo valdymo režimu atvaizdavimo parinkčių mygtuku įjungiamos daugiakampių žemėlapių, aprėpties žemėlapių ir apdorojimo žemėlapių parinktys.

Daugiakampių ir aprėpties atvaizdavimas galimas, kai nubrėžtas daugiakampis.

Kai sistemoje yra normos valdiklis, galimas apdorojimo atvaizdavimas remiantis GNSS. Normos valdymo atvaizdavimo funkcija gali įrašyti padargo aprėpiamus plotus (Aprėpti) arba, koks produkto kiekis ir kur buvo panaudotas (Apdorojimas), ir gali nurodyti vienodą arba kintamą apdorojimo produkto normą (atitinkamai Užprogramuota tikslinė norma ir Paskirtas).









**PASTABA.** Prieš naudodami atvaizdavimą nustatykite arba patikrinkite produkto atvaizdavimo parinktis nuėję į Konfigūracija -> Produktas. Žr. Sistemos sąrankos skyriaus poskyrį „Produktas“.

### Žemėlapių kopijavimas ir perkėlimas

Žemėlapiai įrašomi į užduoties duomenis. Duomenų naudojimas -> Užduoties duomenys, užduoties duomenis su žemėlapiais galima kopijuoti arba perkelti į „Fieldware Link“, kad žemėlapius būtų galima atverti, žiūrėti, redaguoti ir išspausdinti bei perkelti atgal į pultą. Išsamiau žr. Sistemos sąrankos skyriaus poskyrį „Duomenų valdymas -> Užduoties duomenys -> Perkelti“ ir „Duomenų valdymas -> Užduoties duomenys -> Valdyti“.

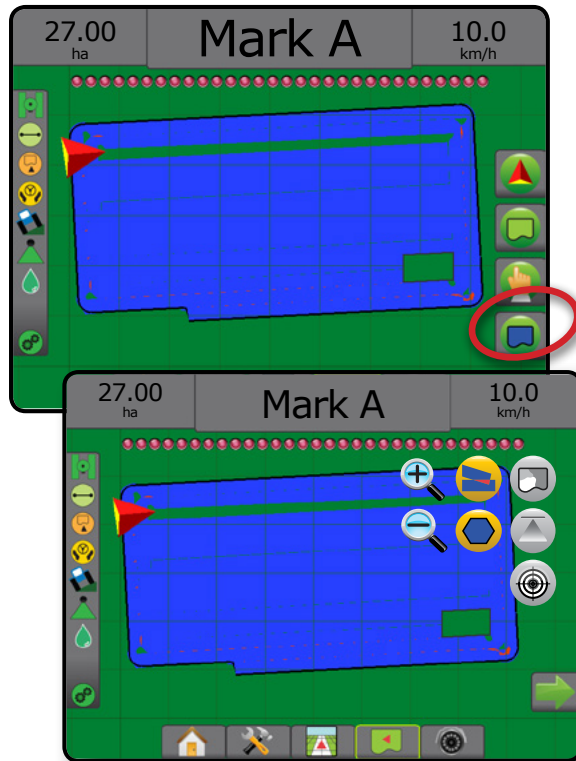
Duomenų naudojimas -> Ataskaitos, galima sukurti įvairių formatų ataskaitas, kuriose yra užduoties duomenys ir visi žemėlapiai.

Norėdami matyti apdorojimo atvaizdavimą:

1. Paspauskite apatinį mygtuką TRANSPORTO PRIEMONĖS RODINIO VALDYMAS  arba LAUKO RODINIO VALDYMAS .
2. Norėdami pamatyti atvaizdavimo parinktį, paspauskite ATVAIZDAVIMO PARINKČIŲ mygtuką .
3. Pasirinkite vieną arba kelis:
  - ▶ Aprėpties žemėlapis  – rodomi padargo aprėpiami plotai, nesvarbu, ar produktas naudojamas, ar ne
  - ▶ Daugiakampiai  – rodomi visi atvaizduoti daugiakampiai
  - ▶ Paskirtas žemėlapis  – tai iš anksto įkeliamas žemėlapis, kuriame pateikiama informacija, skirta naudoti normos valdikliui naudojant produktą
  - ▶ Apdorojimo žemėlapis  – rodoma, kiek produkto ir kur panaudota, lygi nurodant spalvomis pagal užprogramuotą arba automatiškai numatytą didžiausią ir mažiausią lygį
  - ▶ Tikslinės normos žemėlapis  – rodoma apdorojimo norma, kurią normos valdiklis bandė pasiekti kiekvienoje vietoje

**PASTABA.** Apdorojimo žemėlapių ir Tikslinės normos žemėlapių negalima pasirinkti vienu metu.

8-6 paveikslėlis. Aprėpties, daugiakampių ir tikslinės normos žemėlapiai



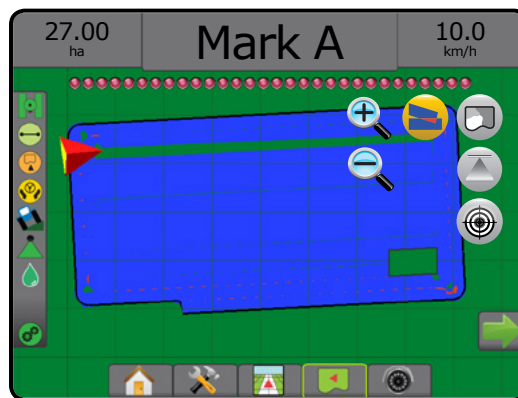
### Aprėpties žemėlapis

 Aprėpties žemėlapyje rodomi padargo aprėpiami plotai.


Atvaizdavimas ekrane

- Padengtas plotas – rodo apdorotą plotą ir persidengimą:
  - ◀ Mėlyna – vienkartinis apdorojimas
  - ◀ Raudona – apdorojimas du ar daugiau kartų

8-7 paveikslėlis. Aprėpties žemėlapis



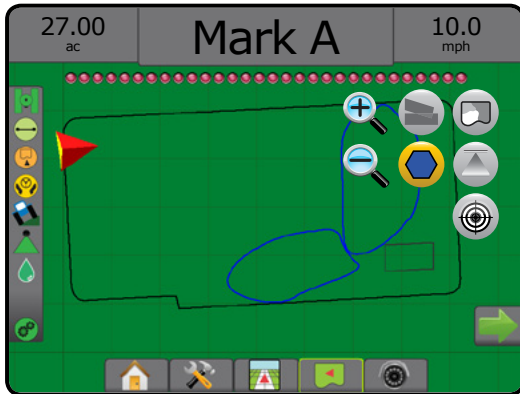
## Daugiakampių žemėlapis

 Daugiakampių žemėlapyje rodomi visi atvaizduoti daugiakampiai.


### Atvaizdavimas ekrane

- Gairės
  - ◀ Mėlyna – daugiakampio ribos linija

8-8 paveikslėlis. Galimas daugiakampių žemėlapis su Normos valdymu



## Paskirtas žemėlapis

 Paskirtas žemėlapis – tai iš anksto įkeliamas žemėlapis, kuriame pateikiama informacija, skirta naudoti normos valdikiui naudojant produktą. Paskirtuose žemėlapuose yra pateikiama geografiškai susieta produkto normos informacija. „Matrix Pro GS“ gali importuoti užduoties duomenis su Paskirtais žemėlapiais, kad naudotų pagal kintamos normos programą (VRA), naudojantis suderinamais normos valdikliais.

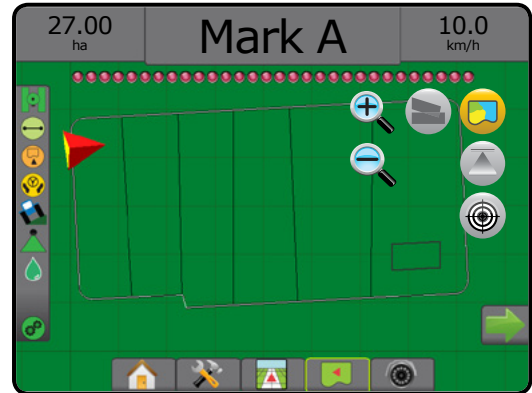
### Atvaizdavimas ekrane

- Zonų linijos:
  - ◀ Juoda – artėjant prie apdoravimo zonos.
  - ◀ Balta – esant apdoravimo zonoje.
  - ◀ Kitos zonos, turinčios tą pačią normą, taip pat bus rodomos balta spalva.
- Padengtas plotas – parodomas skirtingų paskirtų normų zonos:
  - ◀ Pasirinkta naudotojo – zonos spalvos pasirenkamos nustatant Paskirtą žemėlapi.


Naudodami „Fieldware Link“ (5.01 ar naujesnės versijos) naudotojai gali importuoti „Fieldware Link“ sukurtas VRA užduotis, taip pat eksportuoti užduoties duomenis iš pulto, redaguoti įtrauktus žemėlapius, kad sukurtų Tikslinę normą arba Paskirtus žemėlapius ir perkeltų atgal į pultą naudoti atliekant užduotį.

*PASTABA. Kintamos normos programoms būtinas Išplėstinis užduočių režimas. Žr. Sistemos sąrankos skyriaus poskyrį „Parinkty (Užduočių režimas)“.*

### 8-9 paveikslėlis. Paskirtas žemėlapis




## Apdoravimo ir tikslinės normos žemėlapiai

Apdoravimo žemėlapis  rodo, kiek produkto ir kur panaudota, lygį nurodant spalvomis pagal užprogramuotą arba automatiškai numatytą didžiausią ir mažiausią lygį

Tikslinės normos žemėlapis  rodo apdoravimo normą, kurią normos valdiklis bandė pasiekti kiekvienoje vietoje

*PASTABA. Apdoravimo žemėlapio ir Tikslinės normos žemėlapio negalima pasirinkti vienu metu.*

### Apdoravimo žemėlapis

 Apdoravimo žemėlapis rodo, kiek produkto ir kur panaudota, lygį nurodant spalvomis pagal užprogramuotą arba automatiškai numatytą didžiausią ir mažiausią lygį.

*PASTABA. Apdoravimo žemėlapio ir Tikslinės normos žemėlapio negalima pasirinkti vienu metu.*


### Atvaizdavimas ekrane

- Padengtas plotas – parodomas apdorotas plotas:
  - ◀ Pasirinkta naudotojo – apdoroti plotai rodomi spalvotomis juostomis pagal pasirinktą spalvų diapazoną ir žemėlapi.

8-10 paveikslėlis. Apdoravimo žemėlapis



## Tikslinės normos žemėlapis

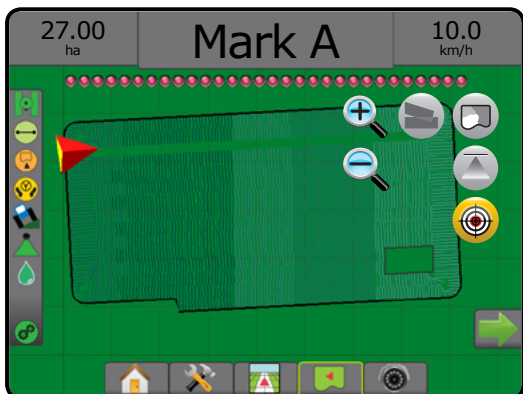
 Tikslinės normos žemėlapyje rodoma tikslinė apdorojimo norma, kurią normos valdiklis bandė pasiekti kiekvienoje vietoje.

*PASTABA. Apdorojimo žemėlapyje ir Tikslinės normos žemėlapyje negalima pasirinkti vienu metu.*

### Atvaizdavimas ekrane

- Padengtas plotas – parodomas apdorotas plotas:
  - ◀ Pasirinkta naudotojo – apdoroti plotai rodomi spalvotomis juostomis pagal pasirinktą spalvų diapazoną ir žemėlapi.

8-11 paveikslėlis. Tikslinės normos žemėlapis




### Tikslinės normos

Užprogramuotos Tikslinės apdorojimo normos – tai tikslinės produkto normos, naudojamos hektare / akre. Šios nuostatos bus tokios pačios visoms aktyvioms užduotims.

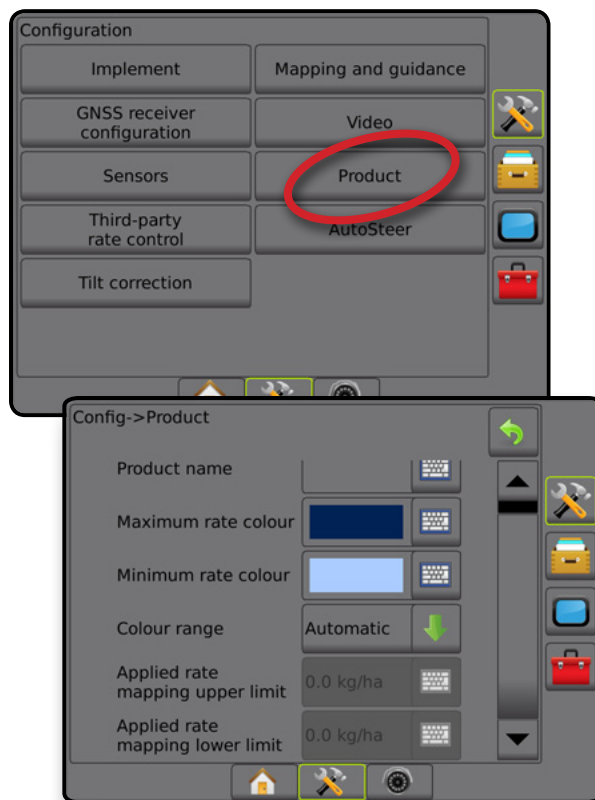
## Spalvų diapazono pasirinkimas

Produkto parinktimis konfigūruojamos didžiausios ir mažiausios normos ribos bei atitinkamos atvaizdavimo ekrane spalvos.

1. Paspauskite šoninį mygtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **Produktas**.
3. Pasirinkite:
  - ▶ Spalvų diapazonas – režimas, naudojamas norint nustatyti didžiausios ir mažiausios normos spalvas.
    - ◀ Automatinis – didžiausia ir mažiausia vertės bus nustatytos pagal faktines taikytos normos ar tikslinės normos vertes
    - ◀ Rankinis – didžiausios ir mažiausios verčių ribos bus tos, kurios nustatytos parinktyse Taikytos normos atvaizdavimo viršutinė riba ir Taikytos normos atvaizdavimo apatinė riba
  - ▶ Didžiausios normos spalva – naudojama didžiausios normos spalvai nustatyti. Rankiniu spalvų diapazono režimu ši spalva bus naudojama visoms normoms, kurios viršija Taikytos normos atvaizdavimo viršutinę ribą

- ▶ Mažiausios normos spalva – naudojama mažiausios normos spalvai nustatyti. Rankiniu spalvų diapazono režimu ši spalva bus naudojama visoms normoms, kurios nesiekia Taikytos normos atvaizdavimo apatinės ribos

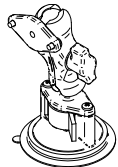
8-12 paveikslėlis. Produkto parinktys



## A PRIEDAS. SISTEMOS KONFIGÜRACIJOS

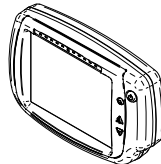
Toliau pateiktos schemos skirtos įprastai „Matrix Pro GS“ konfiguracijai. Kadangi galimos įvairios konfiguracijos, schemomis reikia naudotis tik kaip orientacinėmis.

### A-1 paveikslėlis. „Matrix Pro GS“ su automatinio vairavimo sistema „FieldPilot“

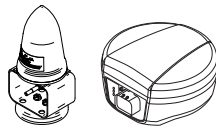
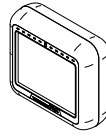


Rinkinys „RAM“ laikiklis su siurbtuku  
90-02349 („Matrix 570“)  
90-02700 („Matrix 840“)

„Matrix Pro 840GS“



„Matrix Pro 570GS“



GNSS antena RXA-30  
RX520 GNSS imtuvas  
GNSS GLONASS antena

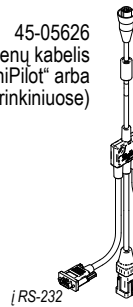
45-05626  
Maitinimo / CAN / duomenų kabelis  
(yra „FieldPilot“, „UniPilot“ arba  
„BoomPilot“ rinkiniuose)



### „TeeJet“ CAN priedai



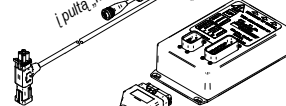
Kamera „RealView“



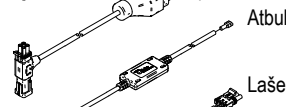
į RS-232

į maitinimo kabelį  
į pultą „Matrix“

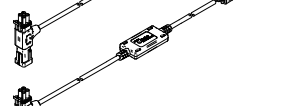
Vaizdo įrašo selekto modulis



Automatinio vairavimo sistema „FieldPilot“

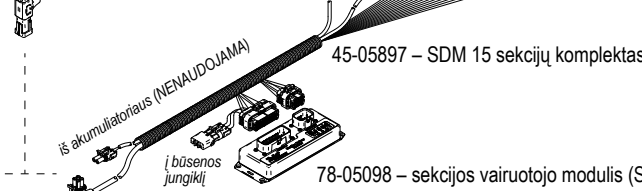


Atbulinės eigos jutimo modulis



Lašelių dydžio monitoriaus (DSM) slėgio sąsajos rinkinys

į akumuliatorių  
į sekcijų valdymo vožtuvus



45-05897 – SDM 15 sekcijų komplektas

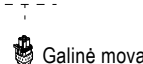
78-05098 – sekcijos vairuotojo modulis (SDM)

ARBA



iš akumuliatoriaus (NEVAUDOJAMA)

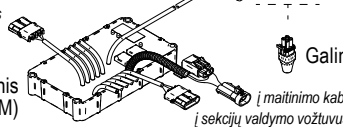
į bušenos jungiklį



Galinė mova

į sekcijų valdymo vožtuvus

78-08086 – jungiklių funkcinis modulis (SFM)



į maitinimo kabelį  
į sekcijų valdymo vožtuvus

# MATRIX® Pro 570GS • MATRIX® Pro 840GS

A-2 paveikslėlis. „Matrix Pro GS“ su vairavimo sistema „FieldPilot Pro“ arba „UniPilot Pro“

ĮVAŽAS

PRADŽIA

PER VISĄ ERKANĄ

SĄRANKA

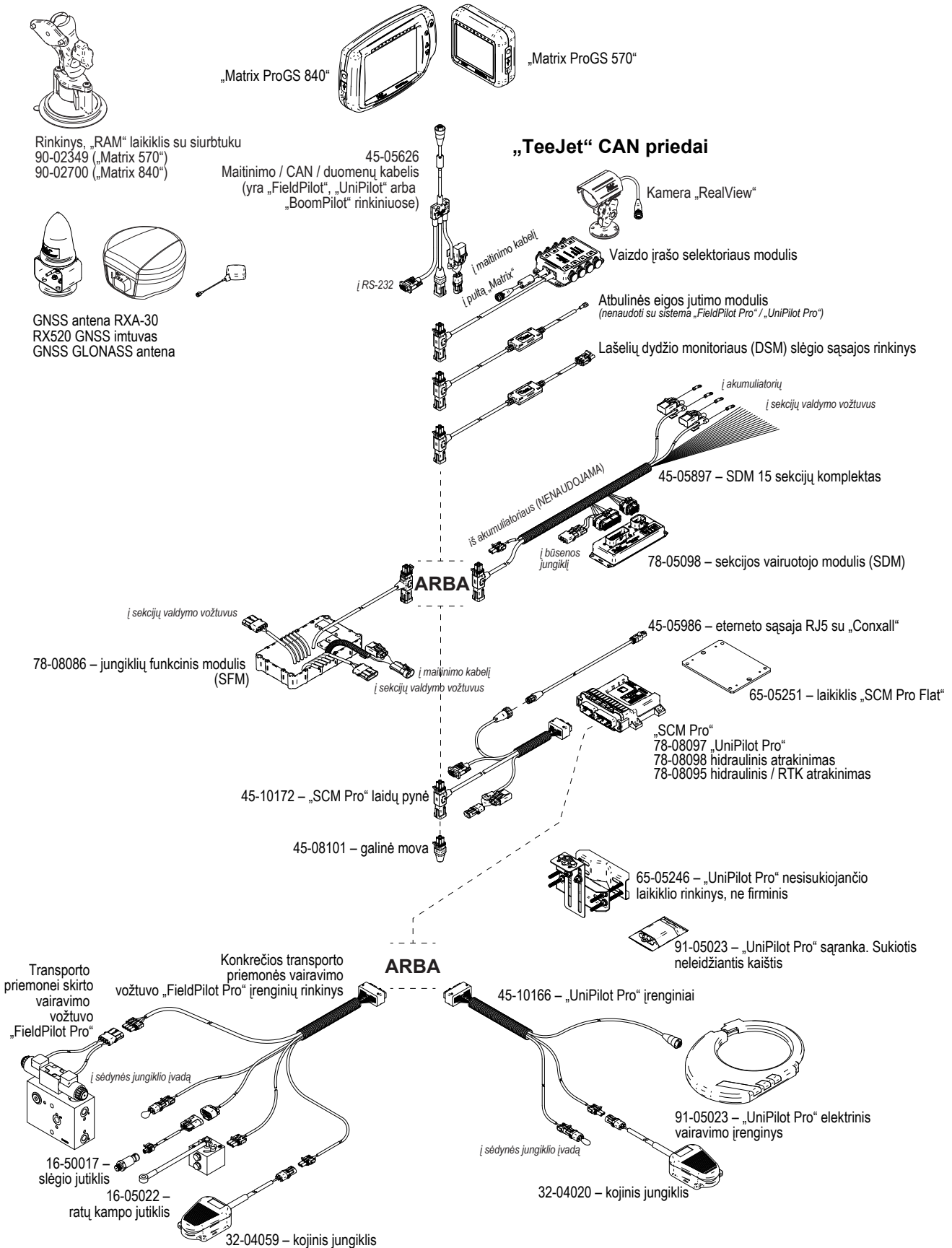
GNSS

PAIDARGAS

VALDIMAS

NORMOS VALDIMAS

PRIEDAS



## B PRIEDAS. PULTO „MATRIX PRO GS“ MENIU NUOSTATOS

Šiame priede išvardytos „Matrix Pro GS“ pulto meniu nuostatos ir nurodytos:

- Galimos aktyvios užduoties nuostatos.
- Nuostatos, kurias galima nustatyti pačiame pulte „Matrix Pro GS“ arba naudojantis programine įranga „Fieldware Link“.
- Nuostatos, įtraukiamos eksportuojant į profilį iš pulto „Matrix Pro GS“ arba iš „Fieldware Link“.

### Simbolių paaiškinimas

Tolesnėse lentelėse šie simboliai rodo, ar nuostatos galimos aktyvios užduoties metu:

- ✓ Galima aktyvios užduoties metu
- ✗ Negalima aktyvios užduoties metu
- ◀ Išsaugoma pulte pasirinkus profilį
- ▶ Išsaugoma „Fieldware Link“ pasirinkus profilį


### Konfigūracijos nuostatos

Konfigūracijos nuostatos		Galimos	Galima redaguoti		Įrašoma į eksportuojamą profilį iš		
		aktyvios užduoties metu	„Matrix Pro“	„Fieldware Link“	„Matrix Pro“	„Fieldware Link“	
Padargas	Mašinos tipas.....	✗	✓	✗	✓	▶	
	GNSS antenos aukštis .....	✗	✓	✓	✓	✓	
	Padargo tipas .....	✗	✓	✓	✓	✓	
	Simetriškas padargų išdėstymas.....	✗	✓	✓	✓	✓	
	Kelių sekcijų išvesties moduliai .....	✗	✓	✓	✓	▶	
	Padargo sekcijų skaičius .....	✗	✓	✓	✓	✓	
	Apdoravimo / darbinis plotis .....	✗	✓	✓	✓	✓	
	Lašelių dydžio monitorius .....	✓	✓	✗	✓	▶	
	Purkštuko pasirinkimas	Esamas purkštukas .....	✗	✓	✗	✓	▶
		Purkštuko programa .....	✗	✓	✗	✓	▶
	Naudojamas įspėjimas .....	✓	✓	✗	✓	▶	
	Įvažiavimo laikas .....	✓	✓	✗	✓	▶	
	Išvažiavimo laikas.....	✓	✓	✗	✓	▶	
	Leisti „BoomPilot“ atbuline eiga .....	✓	✓	✗	✓	▶	
	„BoomPilot“ pradžios režimas.....	✓	✓	✗	✓	▶	
	„BoomPilot“ piktograma .....	✓	✓	✗	✓	▶	
	Atbulinės eigos signalo delsa .....	✓	✓	✗	✓	▶	
	Tiesus režimas	Padargo išilginio nuokrypio kryptis .....	✗	✓	✓	✓	✓
		Padargo išilginio nuokrypio atstumas.....	✗	✓	✓	✓	✓
		Padargo šoninio nuokrypio kryptis.....	✗	✓	✓	✓	✓
		Padargo šoninio nuokrypio atstumas .....	✗	✓	✓	✓	✓
		Persidengimas.....	✓	✓	✓	✓	✓
		Delsos įjungimo / išjungimo laikas.....	✓	✓	✓	✓	✓
	Barstytuvo režimas	<b>Sąrankos tipas: „TeeJet“</b> .....	✗	✓	✓	✓	✓
		Antenos išilginio nuokrypio diskų atžvilgiu atstumas .....	✗	✓	✓	✓	✓
		Padargo šoninio nuokrypio kryptis.....	✗	✓	✓	✓	✓
		Padargo šoninio nuokrypio atstumas .....	✗	✓	✓	✓	✓
		Persidengimas.....	✓	✓	✓	✓	✓
		Delsos įjungimo / išjungimo laikas.....	✓	✓	✓	✓	✓
	Barstytuvo režimas	Barstytuvo nuokrypio atstumas .....	✗	✓	✓	✓	✓
		Sekcijų nuokrypiai.....	✗	✓	✓	✓	✓
		Sekcijų ilgiai.....	✗	✓	✓	✓	✓
<b>Sąrankos tipas: OEM</b> .....		✗	✓	✓	✓	✓	
Antenos išilginio nuokrypio diskų atžvilgiu atstumas .....		✗	✓	✓	✓	✓	
Padargo šoninio nuokrypio kryptis.....		✗	✓	✓	✓	✓	
Padargo šoninio nuokrypio atstumas .....	✗	✓	✓	✓	✓		
Pradžios / sustabdymo atstumas.....	✗	✓	✓	✓	✓		
Sekcijos pradžios / sustabdymo nuokrypiai.....	✗	✓	✓	✓	✓		

Tęsinys

# MATRIX® Pro 570GS • MATRIX® Pro 840GS

ĮVAŽAS  
PRAŽŪA  
PER VISA EKRAVĄ  
SĄRANKA  
GNSS  
PAIDARGAS  
VALDIMAS  
NORMOS VALDIMAS  
PRIEDAS

 Konfigūracijos nuostatos		Galimos	Galima redaguoti		Irašoma į eksportuojamą profilį iš	
		aktyvios užduoties metu	„Matrix Pro“	„Fieldware Link“	„Matrix Pro“	„Fieldware Link“
Padargas (tęsinys)	1 sekcijos išilginio nuokrypio kryptis .....	✗	✓	✓	✓	✓
	1 sekcijos išilginio nuokrypio atstumas .....	✗	✓	✓	✓	✓
	Padargo šoninio nuokrypio kryptis .....	✗	✓	✓	✓	✓
	Padargo šoninio nuokrypio atstumas .....	✗	✓	✓	✓	✓
	Persidengimas .....	✓	✓	✓	✓	✓
	Delsos įjungimo / išjungimo laikas .....	✓	✓	✓	✓	✓
	Sekcijų nuokrypiai .....	✗	✓	✓	✓	✓
Valdymas ir atvaizdavimas	Atvaizdavimo vieta .....	✓	✓	✗	✓	◀
	Vietos pavadinimas .....	✓	✓	✗	✓	▶
	Atvaizdavimo vietos išilginio nuokrypio kryptis .....	✓	✓	✗	✓	▶
	Atvaizdavimo vietos išilginio nuokrypio atstumas .....	✓	✓	✗	✓	▶
	Atvaizdavimo vietos šoninio nuokrypio kryptis .....	✓	✓	✗	✓	▶
	Atvaizdavimo vietos šoninio nuokrypio atstumas .....	✓	✓	✗	✓	▶
	Valdymo plotis .....	✗	✓	✓	✓	✓
	Šviesdiodžių ryškumas .....	✓	✓	✗	✗	✗
	Rodymo režimas .....	✓	✓	✗	✗	✗
	Šviesdiodžių intervalai .....	✓	✓	✗	✗	✗
	Išorinė šviesos juosta .....	✓	✓	✗	✗	✗
	Išorinės šviesos juostos šviesdiodžių ryškumas .....	✓	✓	✗	✗	✗
	Išorinės šviesos juostos teksto ryškumas .....	✓	✓	✗	✗	✗
	Išorinis takų susikirtimas .....	✓	✓	✗	✗	✗
Išorinės juostos numeris .....	✓	✓	✗	✗	✗	
Išorinis greitis .....	✓	✓	✗	✗	✗	
Išorinė faktinė norma .....	✓	✓	✗	✗	✗	
Išorinė tikslinė norma .....	✓	✓	✗	✗	✗	
Išorinis naudojamas gaminytis .....	✓	✓	✗	✗	✗	
GNSS imtuvo konfi- gūracija	GNSS tipas .....	✗	✓	✗	✗	✗
	GNSS prievadas .....	✗	✓	✗	✗	✗
	GNSS duomenų perdavimo sparta .....	✗	✓	✗	✗	✗
	GNSS būsenos informacija .....	✓	✓	✗	✗	✗
	Programa .....	✗	✓	✗	✗	✗
	PRN .....	✗	✓	✗	✗	✗
Vaizdo įrašas	Rodyti GNSS padėties atnaujinimo mygtuką .....	✓	✓	✗	✗	✗
	Atbulinės eigos kamera .....	✓	✓	✗	✗	✗
Jutikliai	Didžiausio slėgio rodiklis .....	✓	✓	✓	✓	✓
	Žemo slėgio signalas .....	✓	✓	✓	✓	✓
	Aukšto slėgio signalas .....	✓	✓	✓	✓	✓
Produktas*	Produkto pavadinimas .....	✗	✓	✓	✓	✓
	Purkštuko konstanta .....	✗	✗	✓	▶	✓
	Didžiausios normos spalva .....	✓	✓	✗	✓	▶
	Mažiausios normos spalva .....	✓	✓	✗	✓	▶
	Spalvų diapazonas .....	✓	✓	✗	✓	▶
Taikytos normos atvaizdavimo viršutinė / apatinė riba .....	✗	✓	✗	✓	▶	
Trečiosios šalies normos valdymas*	Įjungti / išjungti .....	✗	✓	✗	✗	✗
	Aparatinės įrangos sąsaja .....	✗	✓	✗	✗	✗
	Ryšio protokolas .....	✗	✓	✗	✗	✗
	Valdiklio režimas .....	✗	✓	✗	✗	✗
	Nuosekli sparta bodais .....	✗	✓	✗	✗	✗
	Normos valdiklio būseną .....	✓	✓	✗	✗	✗

Tęsinys

Konfigūracijos nuostatos		Galimos aktyvios užduoties metu	Galima redaguoti		Irašoma į eksportuojamą profilį iš		
			„Matrix Pro“	„Fieldware Link“	„Matrix Pro“	„Fieldware Link“	
Automatinis vairavimas naudojant „FieldPilot Pro“ arba „UniPilot Pro“	Valdyti transporto priemonės	Nauja .....	x	✓	x	x	x
		Iškelti .....	x	✓	x	x	x
		Redaguoti .....	x	✓	x	x	x
		Kopijuoti .....	x	✓	x	x	x
		Automatinis kalibravimas .....	x	✓	x	x	x
		Reguliuoti .....	✓	✓	x	x	x
	Šalinti .....	x	✓	x	x	x	
	Reguliuoti	Rankinis išjungimas .....	x	✓	x	x	x
		Variklio veikimo intensyvumas .....	✓	✓	x	x	x
		„UniPilot Pro“ laisvoji eiga .....	✓	✓	x	x	x
		Vairavimo sistemos jautrumas .....	✓	✓	x	x	x
		Kurso pokyčių intensyvumas .....	✓	✓	x	x	x
		Takų susikirtimo klaida .....	✓	✓	x	x	x
		Linijos gavimas .....	✓	✓	x	x	x
		Atbulinės eigos pavaros jautrumas .....	✓	✓	x	x	x
	Pasirinkti QI vertes .....	Pokrypio kalibravimas .....	x	✓	x	x	x
		Ratų kampo jutiklio (WAS) kalibravimas .....	x	✓	x	x	x
	Didžiausias DOP .....	✓	✓	x	x	x	
Transportavimo režimas .....	✓	✓	x	x	x		
Priežiūros režimas .....	✓	✓	x	x	x		
Operatoriaus buvimas .....	✓	✓	x	x	x		
Automatinis vairavimas	Rankinis / automatinis vairavimas įjungtas / išjungtas .....		✓	✓	x	✓	◀
	Vožtuvo sąranka	Vožtuvo tipas .....	x	✓	x	✓	▶
		Vožtuvų dažnis .....	x	✓	x	✓	▶▶
		Mažiausias galingumo kairėn / dešinėn ciklas .....	x	✓	x	✓	▶▶▶
		Didžiausias galingumo kairėn / dešinėn ciklas .....	x	✓	x	✓	▶▶▶▶
	Vairavimo nuostatos	Netikslus vairavimo reguliavimas .....	✓	✓	x	✓	▶▶▶
		Tikslus vairavimo reguliavimas .....	✓	✓	x	✓	▶▶▶▶
		Tuščioji eiga .....	✓	✓	x	✓	▶▶▶▶▶
	Išankstinė kelio peržiūra .....	✓	✓	x	✓	▶▶▶▶▶▶	
	Vožtuvų patikra .....	x	✓	x	✓	▶▶▶▶▶	
	Vožtuvų diagnostika .....	x	✓	x	✓	▶▶▶▶▶▶	
	Parinktys	Vairo jutiklis .....	x	✓	x	✓	▶▶▶▶▶▶▶
Vairavimo posūkio kampo jutiklis		Įjungta / išjungta .....	x	✓	x	✓	▶▶▶▶▶▶▶▶
Jutiklio kalibravimas .....	✓	✓	x	✓	▶▶▶▶▶▶▶▶▶		
Kalibravimas internetu .....	✓	✓	x	✓	▶▶▶▶▶▶▶▶▶▶		
Pokrypio pataisa	Įjungta / išjungta .....	x	✓	x	✓	▶▶▶▶▶▶▶▶▶▶	
	Lauko lygis .....	x	✓	x	✓	▶▶▶▶▶▶▶▶▶▶▶	

\*Galima tik tada, kai sistemoje veikia Trečiosios šalies normos valdiklis.

IVADAS  
PRADŽIA  
PER VISĄ EKRAVĄ  
SĄRANKA  
GNSS  
PADARGAS  
VALDYMAS  
NORMOS VALDYMAS  
PRIEDAS

## Duomenų valdymo nuostatos

Duomenų valdymo nuostatos		Galimos aktyvios užduoties metu	
Užduoties duomenys	Perkelti	Eksportuoti.....	✗
		Importuoti.....	✗
		Šalinti.....	✗
	Valdyti	Nauja .....	✗
		Kopijuoti.....	✗
		Šalinti.....	✗
Ataskaitos		Įrašyti PDF formatu.....	✗
		Įrašyti KML formatu.....	✗
		Įrašyti SHP formatu .....	✗
		Įrašyti visais formatais .....	✗
Parinktys		Užduočių režimas .....	✗
Mašinos nuostatos	Perkelti	Eksportuoti.....	✓
		Importuoti.....	✓
		Šalinti.....	✓
	Valdyti	Nauja .....	✓
		Kopijuoti .....	✓
		Šalinti.....	✓
		Įrašyti .....	✓
		Įkelti .....	✗

## Pulto nuostatos

Pulto nuostatos		Galimos aktyvios užduoties metu	
Apie	Sistemos informacija .....	✓	
	Įrašyti .....	✓	
Ekranas	Spalvų schema .....	✓	
	LCD ryškumas .....	✓	
	Naktinis režimas .....	✓	
	Ekranu nuotrauka .....	✓	
	Ekranu kalibravimas .....	✓	
Kultūrinis	Vienetai.....	✓	
	Kalba .....	✓	
	Laiko juosta .....	✓	
Garsumas		Garsumas .....	✓
Demonstracinis GNSS		Pradėti .....	✓
Funkcijos atrakinimas		„BoomPilot“ barstytuvui .....	✓
		Trečiosios šalies normos valdymo įrenginys .....	✓
		„FieldPilot Pro“ / „UniPilot Pro“ .....	✓

## Įrankių nuostatos

Įrankių nuostatos		Galimos aktyvios užduoties metu
Įkelti programinę įrangą	Įrenginys .....	✗
	Programinė įranga .....	✗
Priedai	Skaičiuoklis .....	✓
	Vienetų keitiklis.....	✓

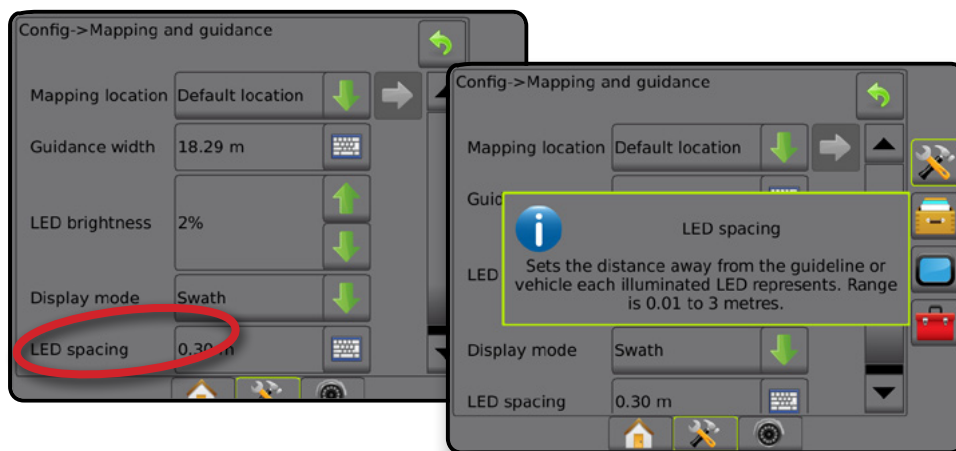
## C PRIEDAS. ĮRENGINIO SPECIFIKACIJOS

Matmenys	„Matrix Pro 570GS“	16,15 x 14,91 x 5,84 cm
	„Matrix Pro 840GS“	27,0 x 18,0 x 6,0 cm
Svoris	„Matrix Pro 570GS“	0,794 kg
	„Matrix Pro 840GS“	1,06 kg
Jungtis	Maitinimo / CAN	8 kontaktų „Conxall“
	Kamera	5 kontaktų „Conxall“
	Greitis / būseną	8 kontaktų „Conxall“
<p><i>[SPĖJIMAS! Kai kuriuose originaliuose „Matrix“ pultuose yra 4 kontaktų „Conxall“ kabelio jungtis. 4 kontaktų ir 8 kontaktų kabeliai NEGALI būti naudojami vienas vietoj kito.]</i></p>		
Reikalavimai aplinkai	Laikymas	nuo -10 °C iki +70 °C
	Naudojimas	nuo 0 °C iki +50 °C
	Drėgnumas	90 %, be kondensacijos
Ekranas	„Matrix Pro 570GS“	320 x 240 taškų skyra, 14,5 cm
	„Matrix Pro 840GS“	800 x 600 taškų skyra, 21,3 cm
Įvestis / išvestis		USB 2.0
Maitinimo reikalavimai		< 9 W, esant 12 VDC

## D PRIEDAS. RIBŲ NUSTATYMAS

Norėdami pamatyti meniu punkto apibrėžtį ir ribines vertes, paspauskite bet kurio meniu punkto parinkties pavadinimą.

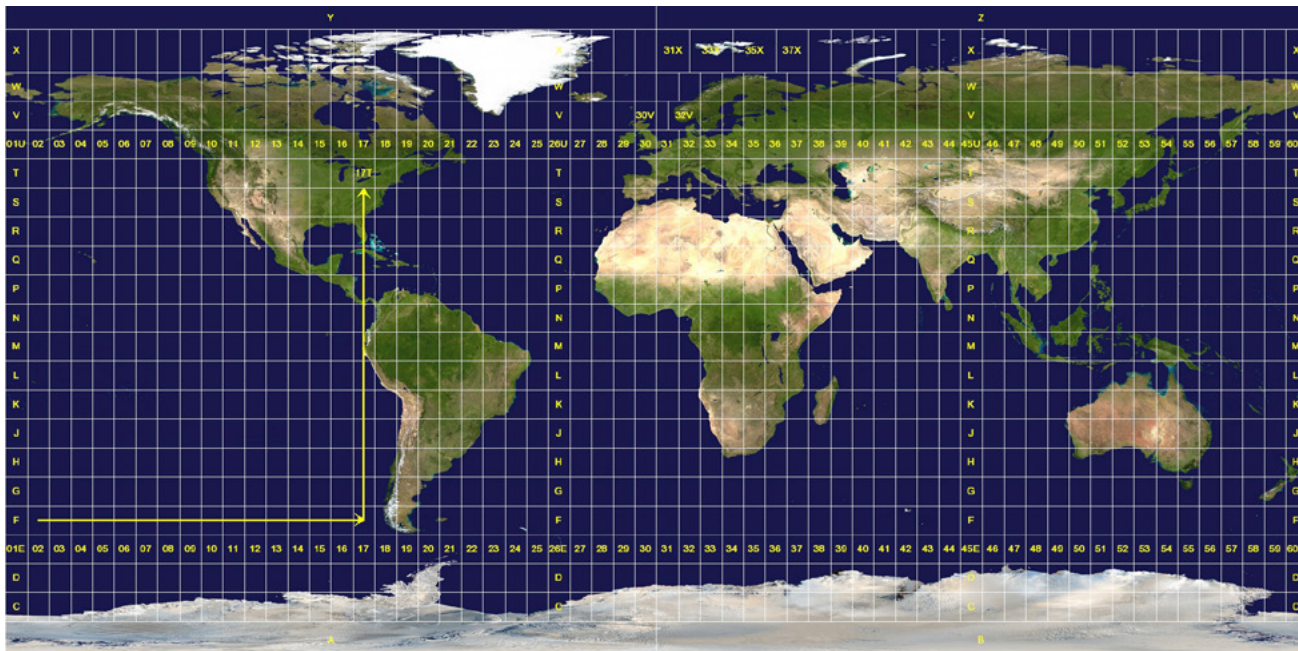
*A-3 paveikslėlis. Informacijos tekstinio langelio pavyzdys*



## E PRIEDAS. UTM KOORDINATĖS IR ZONOS

Užduočių vietoms nustatyti įrenginiuose „Matrix Pro 570GS“ ir „Matrix Pro 840GS“ naudojama universalioji skersinė Merkatoriaus (UTM) koordinatinių sistema. Pagal UTM koordinatinių sistemą Žemės paviršius padalijamas į šešiasdešimt sunumeruotų šiaurės ir pietų zonų, kurios toliau padalijamos į raidėmis žymimas platumos zonas, kaip parodyta toliau.

*A-4 paveikslėlis. Pasaulis pagal UTM koordinatinių sistemą*



Pultas „Matrix Pro GS“ atseka UTM zonas, kuriose atliekama kiekviena apdorojimo produktu užduotis. Tuomet šia zonų informacija naudojama nustatyti, ar užduotį galima pradėti / pratęsti, arba surasti esamai transporto priemonės buvimo vietai artimiausią įrašytą užduotį.

Jeigu pasirinkta užduotis nėra pasirinktoje arba šalimais esamoje UTM zonoje, šalia lauko „Atstumas“ bus rodomas užrašas „Ne diapazone“, o **Pradėti užduotį** arba **Tęsti** bus išjungta.

Jeigu apie pasirinktą užduotį įrašytos informacijos nėra, šalia „Atstumas“ bus rodoma „Duomenų nėra“.

# MATRIX PRO GS

## PROGRAMINĖS ĮRANGOS v4.33 VERSIJOS SĄRANKOS GALIMYBĖS

Norėdami pateikti patarimą, atžymėkite „Naudoti numatytąją“ laukelį.

### TURINYS

<b>PRADŽIA -&gt; UŽDUOTIS</b> 105	Valdyti transporto priemones ..... 118
<b>KONFIGŪRACIJOS NUOSTATOS</b> 106	Pasirinkti QI vertes ..... 120
Padargas ..... 106	Automatinis vairavimas ..... 121
Kelių sekcijų išvesties moduliai ..... 108	Pokrypio pataisa ..... 121
Tiesus režimas ..... 108	<b>PULTO NUOSTATOS</b> 122
Barstytuvo režimas – „TeeJet“ ..... 108	<b>VALDYMO NUOSTATOS</b> 123
Barstytuvo režimas – OEM ..... 110	Valdymo užduočių juosta ..... 123
Išskirstymo režimas ..... 111	Gairės ..... 123
Atvaizdavimas ir valdymas ..... 113	Ribos ir daugiakampiai ..... 123
GNSS imtuvo konfigūracija ..... 115	<b>DUOMENŲ VALDYMAS</b> 124
Vaizdo įrašas ..... 116	Užduoties duomenys ..... 124
Jutikliai -> IOM slėgio jutiklis ..... 116	Parinktys ..... 124
Produktas ..... 117	Mašinos nuostatos ..... 124
Trečiosios šalies normos valdymas ..... 117	
„AutoSteer“ su „FieldPilot Pro“ arba „UnitPilot Pro“ ..... 118	

### PRADŽIA -> UŽDUOTIS

Aktyvus	Pavadinimas	Pastabos

KONFIGURACIJOS NUOSTATOS

**Padargas**

Aprašas	Gamyklos numatyjasis	Diapazonas / parinkty	Siūlomos nuostatos	Naudoti numatyjasis	Pastabos
Mašinos tipas	Priekinis ratas	Priekinis ratas, vikšininis, lankstinis			
GNSS antenos aukštis	3,81 m	0,0–10,0 m			
Padargo tipas	Tiesus	Tiesus, barstytuvas, išskirstytas			
Simetriškas padargų išdėstymas	Ijungta	Ijungta, išjungta			
Padargo sekcijų skaičius	5	1–30			
Apdorojimo / darbinis plotis	144 coliai / 3,6576 m	Viena sekcija: 0,0–75,0 m. Keilios sekcijos: kiekvienos sekcijos intervalas yra nuo 0,0 iki 75,0 m. Bendras visų sekcijų plotis turi viršyti 1,0 m.	1		
			2		
			3		
			4		
			5		
			6		
			7		
			8		
			9		
			10		
			11		
			12		
			13		
			14		
			15		
			16		
			17		
			18		

Aprašas	Gamyklos numatytais	Diapazonas / parinkty	Stilomos nuostatos	Naudoti numatytais	Pastabos
			19		
			20		
			21		
			22		
			23		
			24		
			25		
			26		
			27		
			28		
			29		
			30		
Lašelių dydžio monitorius	Išjungta	Ijungta, išjungta			
Purkštuko pasirinkimas -> Esamas purkštukas ir Purkštuko parinkty	---		Nr. 1		
			Nr. 2		
			Nr. 3		
			Nr. 4		
			Nr. 5		
Purkštukų žingsnis	60,96 cm	1,0–7 500,0 cm			
Naudojamas įspėjimas	Išjungta	Ijungta, išjungta			
važiavimo laikas	0,0 s.	0,0–10,0 s.			
išvažiavimo laikas	0,0 s.	0,0–10,0 s.			
Leisti „BoomPilot“ atbuline eiga	Ijungta	Ijungta, išjungta			
„BoomPilot“ pradžios režimas	Ijungta	Ijungta, išjungta			
„BoomPilot“ piktoograma	Ijungta	Ijungta, išjungta			
Atbulinės eigos signalo delsa	0,0 s.	0,0–10,0 s.			

**Kelių sekcijų išvesties moduliai**

Sekcijos	Modulio ID	Pastabos

**Tiesus režimas**

Aktyvus Neaktyvus

Aprašas	Gamyklos numatyjasis	Diapazonas / parinktys	Siūlomos nuostatos	Naudoti numatyjasis	Pastabos
Padargo išilginio nuokrypio kryptis	Atgal	Atgal, į priekį			
Padargo išilginio nuokrypio atstumas	0,0 m	0,0–50,0 m			
Padargo šoninio nuokrypio kryptis	Kairėn	Kairė, dešinė			
Padargo šoninio nuokrypio atstumas	0,0 m	0,0–10,0 m			
Persidengimas	100 %	0 %, 50 %, 100 %			
Delsos įjungimo laikas	1,0 s.	0,0–10,0 s.			
Delsos išjungimo laikas	1,0 s.	0,0–10,0 s.			

**Barstytuvo režimas – „TeeJet“**

Aktyvus Neaktyvus

Aprašas	Gamyklos numatyjasis	Diapazonas / parinktys	Siūlomos nuostatos	Naudoti numatyjasis	Pastabos
Sąrankos tipas	„TeeJet“	„TeeJet“, OEM			
Antenos išilginio nuokrypio diskų atžvilgiu atstumas	0,0 m	0,0–50,0 m			
Padargo šoninio nuokrypio kryptis	Kairėn	Kairė, dešinė			
Padargo šoninio nuokrypio atstumas	0,0 m	0,0–10,0 m			
Persidengimas	100 %	0 %, 50 %, 100 %			
Delsos įjungimo laikas	0,0 s.	0,0–10,0 s.			
Delsos išjungimo laikas	0,0 s.	0,0–10,0 s.			
Barstyimo nuokrypio atstumas	0,0 m	0,0–75,0 m			

Aprašas	Gamyklos numatytais	Diapazonas / parinktys	Sūtlomos nuostatos		Naudoti numatytašias	Pastabos
			Nuokrypis	Ilgis		
Sekcijų nuokrypiai	0,0 m	1 sekcija: visada 0,0 m 2-30 sekcijos: 0,0-75,0 m	1	0,0		
			2			
			3			
			4			
			5			
			6			
Barstymo ilgiai	0,5 m	0,5-75,0 m	7			
			8			
			9			
			10			
			11			
			12			
			13			
			14			
			15			
			16			
			17			
			18			
			19			
			20			
			21			
			22			
			23			
			24			
			25			

Aprašas	Gamyklos numatyfasis	Diapazonas / parinktyf	Siūlomos nuostatos	Naudoti numatyfasis	Pastabos
			26		
			27		
			28		
			29		
			30		

**Barstytuvo režimas – OEM**

Aktyvus Neaktyvus

Aprašas	Gamyklos numatyfasis	Diapazonas / parinktyf	Siūlomos nuostatos	Naudoti numatyfasis	Pastabos
Sąrankos tipas	„TeeJet“	„TeeJet“, OEM			
Antenos išilginio nuokrypio diskų atžvilgiu atstumas	0,0 m	0,0–50,0 m			
Padargų šoninio nuokrypio kryptis	Kairėn	Kairė, dešinė			
Padargų šoninio nuokrypio atstumas	0,0 m	0,0–10,0 m			
Pradžios atstumas	0,0 m	0,0–75,0 m			
Sustabdymo atstumas	0,0 m	0,0–75,0 m			
Sekcijos pradžios / sustabdymo nuokrypiai	0,0 m	0,0–75,0 m	<b>Pradėti Sustabdyti</b>		
			1		
			2		
			3		
			4		
			5		
			6		
			7		
			8		
			9		
			10		
			11		

Aprašas	Gamyklos numatytais	Diapazonas / parinktys	Siūlomos nuostatos	Naudoti numatytais	Pastabos
			12		
			13		
			14		
			15		
			16		
			17		
			18		
			19		
			20		
			21		
			22		
			23		
			24		
			25		
			26		
			27		
			28		
			29		
			30		

**Išskirtymo režimas**

Aktyvus

Neaktyvus

Aprašas	Gamyklos numatytais	Diapazonas / parinktys	Siūlomos nuostatos	Naudoti numatytais	Pastabos
1 sekcijos išilginio nuokrypio kryptis	Atgal	Atgal, į priekį			
1 sekcijos išilginio nuokrypio atstumas	0,0 m	0,0–50,0 m			
Padargo šoninio nuokrypio kryptis	Kairėn	Kairė, dešinė			
Padargo šoninio nuokrypio atstumas	0,0 m	0,0–10,0 m			

Aprašas	Gamyklos numatyfasis	Diapazonas / parinktys	Siūlomos nuostatos	Naudoti numatyfasis	Pastabos
Persidengimas	100 %	0 %, 50 %, 100 %			
Delsos įjungimo laikas	1,0 s.	0,0–10,0 s.			
Delsos išjungimo laikas	1,0 s.	0,0–10,0 s.			
Sekcijų nuokrypiai	0,0 m	1 sekcija: visada 0,0 m 2–30 sekcijos: 0,0–75,0 m	1		
			2		
			3		
			4		
			5		
			6		
			7		
			8		
			9		
			10		
			11		
			12		
			13		
			14		
			15		
			16		
			17		
			18		
			19		
			20		
			21		
			22		
			23		

Aprašas	Gamyklos numatytais	Diapazonas / parinkty	Siūlomos nuostatos	Naudoti numatytais	Pastabos
			24		
			25		
			26		
			27		
			28		
			29		
			30		

**Atvaizdavimas ir valdymas**









Aprašas	Gamyklos numatytais	Diapazonas / parinkty	Siūlomos nuostatos	Naudoti numatytais	Pastabos
Atvaizdavimo vieta	Numatytoji vieta	Numatytoji vieta, naudotojo įvestis 1–5			
Vietos pavadinimas	Naudotojo įvestis 1				
Atvaizdavimo vietos išilginio nuokrypio kryptis	Atgal	Atgal, į priekį			
Atvaizdavimo vietos išilginio nuokrypio atstumas	0,0 m	0,0–50,0 m			
Atvaizdavimo vietos šoninio nuokrypio kryptis	Kairėn	Kairė, dešinė			
Atvaizdavimo vietos šoninio nuokrypio atstumas	0,0 m	0,0–50,0 m			
Vietos pavadinimas	Naudotojo įvestis 2				
Atvaizdavimo vietos išilginio nuokrypio kryptis	Atgal	Atgal, į priekį			
Atvaizdavimo vietos išilginio nuokrypio atstumas	0,0 m	0,0–50,0 m			
Atvaizdavimo vietos šoninio nuokrypio kryptis	Kairėn	Kairė, dešinė			
Atvaizdavimo vietos šoninio nuokrypio atstumas	0,0 m	0,0–50,0 m			
Vietos pavadinimas	Naudotojo įvestis 3				
Atvaizdavimo vietos išilginio nuokrypio kryptis	Atgal	Atgal, į priekį			
Atvaizdavimo vietos išilginio nuokrypio atstumas	0,0 m	0,0–50,0 m			
Atvaizdavimo vietos šoninio nuokrypio kryptis	Kairėn	Kairė, dešinė			
Atvaizdavimo vietos šoninio nuokrypio atstumas	0,0 m	0,0–50,0 m			

Aprašas	Gamyklos numatytais	Diapazonas / parinkty	Siūlomos nuostatos	Naudoti numatytašias	Pastabos
Vietos pavadinimas	Naudotojo įvestis 4				
Atvaizdavimo vietos išilginio nuokrypio kryptis	Atgal	Atgal, į priekį			
Atvaizdavimo vietos išilginio nuokrypio atstumas	0,0 m	0,0–50,0 m			
Atvaizdavimo vietos šoninio nuokrypio kryptis	Kairėn	Kairė, dešinė			
Atvaizdavimo vietos šoninio nuokrypio atstumas	0,0 m	0,0–50,0 m			
Vietos pavadinimas	Naudotojo įvestis 5				
Atvaizdavimo vietos išilginio nuokrypio kryptis	Atgal	Atgal, į priekį			
Atvaizdavimo vietos išilginio nuokrypio atstumas	0,0 m	0,0–50,0 m			
Atvaizdavimo vietos šoninio nuokrypio kryptis	Kairėn	Kairė, dešinė			
Atvaizdavimo vietos šoninio nuokrypio atstumas	0,0 m	0,0–50,0 m			
Valdymo plotis	18,288 m	0,0–75,0 m			
Šviesdiodžių ryškumas	25 %	0–100 %			
Rodymo režimas	Juosta	Juosta, transporto priemonė			
Šviesdiodžių intervalai	0,46 m	0,01–3,0 m			
Išorinė šviesos juosta	Ijungta	Ijungta, išjungta			
Išorinės šviesos juostos šviesdiodžių ryškumas	25 %	0–100 %			
Išorinės šviesos juostos teksto ryškumas	25 %	0–100 %			
Išorinis takų susikirtimas	Ijungta	Ijungta, išjungta			
Išorinės juostos numeris	Išjungta	Ijungta, išjungta			
Išorinis greitis	Išjungta	Ijungta, išjungta			
Išorinė faktinė norma	Išjungta	Ijungta, išjungta			
Išorinė tikslinė norma	Išjungta	Ijungta, išjungta			
Išorinis naudojamas gaminy	Išjungta	Ijungta, išjungta			

**GNSS imtuvo konfigūracija**

Aprašas	Gamyklos numatyfasis	Diapazonas / parinktis	Siūlomos nuostatos	Naudoti numatyfasis	Pastabos
GNSS tipas	GPS, GLONASS	Būtinai GPS, GLONASS, SBAS, DGPS			
GNSS prievadas	Vidinis	Vidinis, išorinis			
GNSS duomenų perdavimo sparta	Spartus (115 200 + 10 Hz)	Spartus (115 200 + 10 Hz), lėtas (19 200 + 5 Hz)			
Sparta bodais					
Spartos bodais būseną					
GGA duomenų perdavimo sparta	10 Hz	0,0–20,0 Hz			
VTG duomenų perdavimo sparta	10 Hz	0,0–20,0 Hz			
Palydovų skaičius					
GNSS būsenos informacija					
HDOP					
PRN					
GGA kokybė					
Imtuvas					
Imtuvo versija					
UTM zona					
Modelis					
PRN	Automatinis	Automatinis, specialusis numeris			
Kitas PRN	120	Specialusis numeris			
Rodyti GNSS padėties atnaujinimo mygtuką	Išjungta	Ijungta, išjungta			

**Vaizdo įrašas**

Aprašas	Gamyklos numatyfasis	Diapazonas / parinkty	Siūlomos nuostatos	Naudoti numatyfasis	Pastabos
Atbulinės eigos kamera	Išjungta	Ijungta, išjungta			
 Atbulinė eiga	Neaktyvu	Aktyvus, neaktyvus			
 Apverstas	Neaktyvu	Aktyvus, neaktyvus			
 Atbulinė eiga	Neaktyvu	Aktyvus, neaktyvus			
 Apverstas	Neaktyvu	Aktyvus, neaktyvus			
 Atbulinė eiga	Neaktyvu	Aktyvus, neaktyvus			
 Apverstas	Neaktyvu	Aktyvus, neaktyvus			
 Atbulinė eiga	Neaktyvu	Aktyvus, neaktyvus			
 Apverstas	Neaktyvu	Aktyvus, neaktyvus			

**Jutikliai -> IOM slėgio jutiklis**

Aprašas	Gamyklos numatyfasis	Diapazonas / parinkty	Siūlomos nuostatos	Naudoti numatyfasis	Pastabos
Didžiausio slėgio rodiklis	10,0 baro	0,1–30,0 baro			
Žemo slėgio signalas	0,0 baro	0,0–100,0 baro			
Aukšto slėgio signalas	15,0 baro	0,0–100,0 baro			

## Produktas

Aprašas	Gamyklos numatytais	Diapazonas / parinkty	Sitūlomos nuostatos	Naudoti numatytais	Pastabos
Produkto pavadinimas	---				
Didžiausios normos spalva	Tamsiai mėlyna				
Mžiausios normos spalva	Žydra				
Spalvų diapazonas	Automatinis	Automatinis, rankinis			
Taikytos normos atvaizdavimo viršutinė riba					
Taikytos normos atvaizdavimo apatinė riba					

## Trečiosios šalies normos valdymas

Aprašas	Gamyklos numatytais	Diapazonas / parinkty	Sitūlomos nuostatos	Naudoti numatytais	Pastabos
Trečiosios šalies normos valdymas	Išjungta	Ijungta, išjungta			
Aparatinės įrangos sąsaja	Serijinis	CAN, serijinis			
Ryšio protokolas	LH5000	LH5000, TJ844, „MidTech98“, „Teton“			
Valdiklio režimas	Purkštuvai	LH5000 galimybės: purkštuvai, treštuvai, sejami, sruvų purkštuvai LJ844 galimybės: SI, US, Turf, NH3, Imperial „MidTech98“ galimybės: netaikytina „Teton“ galimybės: granulės, skystis			
Nuosekli sparta bodais	9 600	LH5000 galimybė: 9 600 TJ844 galimybė: 9 600 „MidTech98“ galimybės: 9 600, 19 200 „Teton“ galimybės: 9 600, 19 200			
Normos valdymo būseną					

**„AutoSteer“ su „FieldPilot Pro“ arba „UnitPilot Pro“**

Aprašas	Gamyklos numatytais	Diapazonas / parinktys	Siūlomos nuostatos	Naudoti numatytašias	Pastabos
Didžiausias DOP	3,0	0,0–10,0			
Transportavimo režimas	Ijungta	Ijungta, išjungta			
Priežiūros režimas	Ijungta	Ijungta, išjungta			
Operatoriaus buvimas	Ijungta	Ijungta, išjungta			

**Valdyti transporto priemones**

Transporto priemonės pavadinimas:

*Transporto priemonės profilis*

*Naujas Redaguoti*

Aprašas	Diapazonas / parinktys	Siūlomos nuostatos	Naudoti numatytašias	Pastabos
Transporto priemonės tipas	Lenktinis, kombinuotasis, slankusis, MIFWD, purkštuvas, rinktuvas, vikšrinis			
Transporto priemonės markė	Specialusis gamintojo, bendrinis			
Transporto priemonės modelis	Specialusis gamintojo, bendrinis			
Valdiklio tipas	Standartinis – hidraulinis, „UnitPilot Pro“, suderintas su „AccuGuide“, suderintas su „Auto-Guide2“, suderintas su „AutoTrac“, Transporto priemonė – CAN, suderintas su „IntelliSteer“, suderintas su „AutoTrac“, ISO			
Ratų bazė	0,0–20,0 m			
Antenos išilginio nuokrypio kryptis	Atgal, į priekį			
Antenos išilginio nuokrypio atstumas	0,0–3,048 m			
Antenos šoninio nuokrypio kryptis	Kairė, dešinė			
Antenos šoninio nuokrypio atstumas	0,0–3,048 m			
Antenos aukštis	0,0–20,0 m			
„SCM Pro“ išilginio nuokrypio kryptis	Atgal, į priekį			
„SCM Pro“ išilginio nuokrypio atstumas	0,0–3,048 m			
„SCM Pro“ šoninio nuokrypio kryptis	Kairė, dešinė			

Aprašas	Diapazonas / parinktys	Stūdomos nuostatos	Naudoti numatytašias	Pastabos
„SCM Pro“ šoninio nuokrypio atstumas	0,0–3,048 m			
„SCM Pro“ aukštis	0,0–20,0 m			
Rato kampo jutiklis (WAS)	Nėra, yra			
„SCM Pro“ padėtis	Staciakampis, netačiakampis			
X kampas / žingsnis	0–360 laipsnių			
Y kampas / riedėjimas	0–360 laipsnių			
Z kampas / vingis	0–360 laipsnių			

**Automatinis kalibravimas**

Baigtas

Nebaigtas

Aprašas	Pastabos
Kompaso kalibravimas	
Palaukite kurso	
Nustatykite nulinę pirminę kryptį	
Nustatykite nulinę priešingą kryptį	
Vožtuvo tuščioji eiga	
Kampo jutiklis	
Vožtuvas	
„UniPilot Pro“ tuščioji eiga	
„UniPilot Pro“	
Kreivumas	

*Transporto priemonės reguliavimas*

Aprašas	Gamyklos numatytais	Diapazonas / parinktys	Siūlomoms nuostatos	Naudoti numatytais	Pastabos
Rankinis išjungimas					
Variklio veikimo intensyvumas	10	1-20			
„UniPilot Pro“ laisvoji eiga	0	1-20			
Vairavimo sistemos jautrumas	10	1-20			
Kurso pokyčių intensyvumas	10	1-20			
Takų susikirtimo klaida	10	1-20			
Linijos gavimas	10	1-20			
Atbulinės eigos pavaros jautrumas	10	1-20			
Pokrypio kalibravimas					
Ratų kampo jutiklio (WAS) kalibravimas					

**Pasirinkti QI vertes**

Aprašas	Gamyklos numatytais	Diapazonas / parinktys	Siūlomoms nuostatos	Naudoti numatytais	Pastabos
QI reikšmė	Ijungta	Ijungta, išjungta	1 2 3 4 5		

## Automatinis vairavimas

Aprašas	Gamyklos numatytais	Diapazonas / parinktis	Siūlomos nuostatos	Naudoti numatytais	Pastabos
Rankinis / automatinis vairavimas įjungtas / išjungtas	Ijungta	Ijungta, išjungta			
Vožtuvo tipas	Standartinis / PWM	Standartinis / PWM, standartinė įtampa, atvirkštinė įtampa, vieno laido PWM, „UniPilot“			
Vožtuvo dažnis	175 Hz	1–15 000 Hz			
Vožtuvo sąranka					
	Mažiausias galingumo kairėn ciklas	0,0–50,0 %			
	Mažiausias galingumo dešinėn ciklas	0,0–50,0 %			
	Didžiausias galingumo kairėn ciklas	25,0–100,0 %			
	Didžiausias galingumo dešinėn ciklas	25,0–100,0 %			
	Netikslus vairavimo reguliavimas	1,0–100,0			
Vairavimo nuostatos	Tikslus vairavimo reguliavimas	1,0–100,0			
	Tuščioji eiga	0–9			
	Išankstinė kelio peržiūra	0,0–10,0 s			
Vožtuvų patikra					
Vožtuvų diagnostika					
Galimybės -> Vairo jutiklis	Išjungta	Ijungta, išjungta			
Vairavimo posūkio kampo jutiklis	Ijungta / Išjungta	Ijungta, išjungta			
	Jutiklio kalibravimas				
	Kalibravimas internetu				

## Pokrypio pataisa

Aprašas	Gamyklos numatytais	Diapazonas / parinktis	Siūlomos nuostatos	Naudoti numatytais	Pastabos
Ijungta / Išjungta	Išjungta	Ijungta, išjungta			
Lauko lygis					

PULTO NUOSTATOS

Aprašas	Gamyklos numatytais	Diapazonas / parinktys	Siūlomos nuostatos	Naudoti numatytašias	Pastabos
Apie					
Spalvų schema	1 stilius	1 stilius: šviesiai pilka, 2 stilius: tamsiai pilka, 3 stilius: šviesiai mėlyna, 4 stilius: žalia, 5 stilius: raudona, 6 stilius: balta			
Ekranas					
LCD ryškumas	50	1–100			
Naktinis režimas	Išjungta	Ijungta, išjungta			
Ekranu nuotrauka	Išjungta	Ijungta, išjungta			
Ekranu kalibravimas					
Vienetai	Standartiniai	JAV, metrinė			
Kalba	Jungtinės Karalystės	BG, CS, DA, DE, EN, EN-US, ES, ES-ES, ET, FI, FR, HU, IT, JA, LT, NL, PL, PT-BR, RO, RU, SV, ZH			
Kultūrinis					
Laiko juosta	Amerika – Denveris	( <i>Pernešy daug sąrašui</i> )			
Garsumas	60	1–100			
Demonstracinis GNSS	Išjungta	Ijungta, išjungta			
Funkcijos					
atrakinimas	„BoomPilot“ barstyvuvi	Ijungta, išjungta			
	„FieldPilot Pro“ / „UniPilot Pro“	Ijungta, išjungta			

**VALDYMO NUOSTATOS**

Aprašas	Gamyklos numatytais	Diapazonas / parinktys	Siūlomos nuostatos	Naudoti numatytašias	Pastabos
Valdymo režimas	Tiesi AB	Be valdymo, Tiesi AB, Lenkta AB, Apskritimo formos, Paskutinė praeiga, Kita eilė, Adaptyvioji kreivė			
Lenkta išankstinė kelio peržiūra	Išjungta	Ijungta, išjungta			

**Valdymo užduočių juosta**

Aprašas	Gamyklos numatytais	Diapazonas / parinktys	Siūlomos nuostatos	Naudoti numatytašias	Pastabos
Navigacinės veiklos kertančio ruožo klaida	Metrai [1,5]	Metrai [1,5], metrai [1,50], centimetrai [150]			
Pasirenkama informacija – kairė pusė	Greitis	Greitis, Judėjimas į priekį, Bendras apdorotas plotas, Apdorojimo laikas, Laikas, Juostos numeris,			
Pasirenkama informacija – dešinė pusė	Apdorotas plotas	Sistemos slėgis, Lašelių dydis, Faktinė apdorojimo norma, Tikslinė naudojimo norma, Apdorotas tūris / produktas, Bake / dėžėje likęs kiekis			

**Gairės**

Pavadinimas	Gairės tipas	Pastabos

**Ribos ir daugiakampiai**

Pavadinimas	Gairės tipas	Pastabos

## DUOMENŲ VALDYMAS

### Užduoties duomenys

Pavadinimas	Pastabos

### Parinktys

Aprašas	Gamyklos numatytais išplėstinis	Diapazonas / parinktys	Siūlomos nuostatos	Naudoti numatytašias	Pastabos
Užduočių režimas		Pažangus, paprastas			

### Mašinos nuostatos

Pavadinimas	Pastabos



## **Autorių teisės**

© 2018 „TeeJet Technologies“. Visos teisės saugomos. Be išankstinio rašytinio „TeeJet Technologies“ sutikimo nė viena šio dokumento arba jame aprašytų kompiuterinių programų dalis negali būti atkurta, nukopijuota, išversta arba sumažinta kokia nors forma ar kokiomis nors priemonėmis, elektroninėmis arba mašina skaitomomis, įrašant ar kitaip.

## **Prekių ženklai**

Jeigu nenurodyta kitaip, visi kiti firminiai arba gaminių pavadinimai yra atitinkamų jų bendrovių ar organizacijų prekių ženklai arba registruotieji prekių ženklai.

## **Atsakomybės apribojimas**

„TEEJET TECHNOLOGIES“ ŠIĄ MEDŽIAGĄ PATEIKIA ESAMO PAVIDALO, BE JOKIŲ IŠREIKŠTŲ AR NUMANOMŲ GARANTIJŲ. NĖRA PRISIIMAMA JOKIA ATSAKOMYBĖ PAGAL AUTORIAUS TEISES AR PATENTĄ. „TEEJET TECHNOLOGIES“ JOKIAIS ATVEJ AIS NĖRA ATSAKINGA UŽ JOKIUS VEIKLOS NUOSTOLIUS, PELNO NETEKIMĄ, GALIMYBĖS NAUDOTIS AR DUOMENŲ PRARADIMĄ IR JOKIĄ NETIESIOGINĘ, SPECIALIĄJĄ, ATSITIKTINĘ ARBA PASEKMINĘ ŽALĄ, NET JEIGU „TEEJET TECHNOLOGIES“ BUVO INFORMUOTA APIE TOKIĄ ŽALĄ, ATsirANDANČIĄ DĖL „TEEJET TECHNOLOGIES“ PROGRAMINĖS ĮRANGOS.



## **Saugos informacija**

„TeeJet Technologies“ neatsako už žalą ar pakenkimą sveikatai dėl toliau nurodytų saugos reikalavimų nesilaikymo.

Kaip transporto priemonės operatorius esate atsakingas už saugų jos naudojimą.

„Matrix Pro GS“, kartu su bet koku rankinio / automatinio vairavimo įrenginiu, nėra skirtas transporto priemonės operatoriui pakeisti.

Nepalikite transporto priemonės, kai įjungta rankinio / automatinio vairavimo funkcija.

Pasirūpinkite, kad prieš įjungiant įrangą ir jai veikiant aplink transporto priemonę nebūtų žmonių ir kliūčių.

„Matrix Pro GS“ skirtas padėti ir padidinti darbo našumą dirbant lauke. Vairuotojui tenka visa atsakomybė už kokybę ir darbo rezultatus.

Prieš važiuodami viešaisiais keliais išjunkite arba nuimkite bet kokį rankinio / automatinio vairavimo įrenginį.

# MATRIX® PRO GS

## NAUDOTOJO INSTRUKCIJA

---

### Galimi produkto naujoviniai

- Automatinio vairavimo įrenginys „FieldPilot®“
- Rankinio vairavimo įrenginys „UniPilot®“
- Automatinis sekcijų valdymas „BoomPilot®“
- Pokrypio giroskopinis modulis
- Vaizdo įrašo pasirinkimo moduliai, skirti iki 8 kamerų
- Išorinis GNSS imtuvas arba antenos naujoviniai
- Duomenų valdymo programa su patobulinta „Fieldware® Link“
- Lašelių dydžio monitoriui skirtas slėgio jutiklio rinkinys
- Trečiosios šalies normos valdymas



A Subsidiary of  *Spraying Systems Co.*

[www.teejet.com](http://www.teejet.com)