

# MATRIX<sup>®</sup> PRO GS

## NAUDOTOJO INSTRUKCIJA

Programinės įrangos versija: 4.21

**MATRIX<sup>®</sup> PRO<sub>840GS</sub>**




**MATRIX<sup>®</sup> PRO<sub>570GS</sub>**



**TeeJet<sup>®</sup>**  
TECHNOLOGIES

A Subsidiary of  Spraying Systems Co.<sup>®</sup>






## 1. Maitinimo įjungimas

Norėdami įjungti pultą, paspauskite MAITINIMO mygtuką .

## 2. Pradinis ekranas

Pasibaigus paleidimo procedūrai įsijungs Pradinis ekranas, kuriame galima pradėti naują užduotį arba tęsti esamą.

## 3. Pereikite prie Vienetų sąrankos meniu


1. Paspauskite apatinį VIENETŲ SĄRANKOS meniu skirtuką .
- Pirmiausia atsiras Konfigūracijos  parinktys. Šoniniais skirtukais galima rinktis Duomenų valdymo , Pulto nuostatų  ir Įrankių  funkcijas.

### Kultūrinė sąranka

1. Paspauskite šoninį PULTO skirtuką .
2. Paspauskite **Kultūrinis**.


Kultūrinė sąranka skirta vienetų, kalbos ir laiko juostos nuostatoms konfigūruoti.

### GNSS sąranka

1. Paspauskite šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **GNSS imtuvo konfigūracija**.


GNSS naudojama GNSS tipui, GNSS prievadui ir PRN konfigūruoti, taip NSS būsenos informacijai peržiūrėti.

### Padargo sąranka

1. Paspauskite šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **Padargas**.





Padargo sąranka skirta įvairioms nuostatoms, susijusioms su tiesiu režimu, purkštuvu režimu arba išskirstymo režimu, nustatyti. Nuostatos skirsis priklausomai nuo to, ar yra automatinio vairavimo, ar „BoomPilot“ sistema.

### Automatinio vairavimo sąranka

1. Paspauskite šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **Automatinis vairavimas**.

Kai sumontuotas Vairavimo valdymo modulis („SCM“ arba „SCM Pro“), galimos rankinio / automatinio vairavimo parinktys. Išsamios sąrankos instrukcijos pateiktos konkrečios jūsų automatinio vairavimo įrangos vadove.

## 4. Pereikite prie Valdymo ekrano

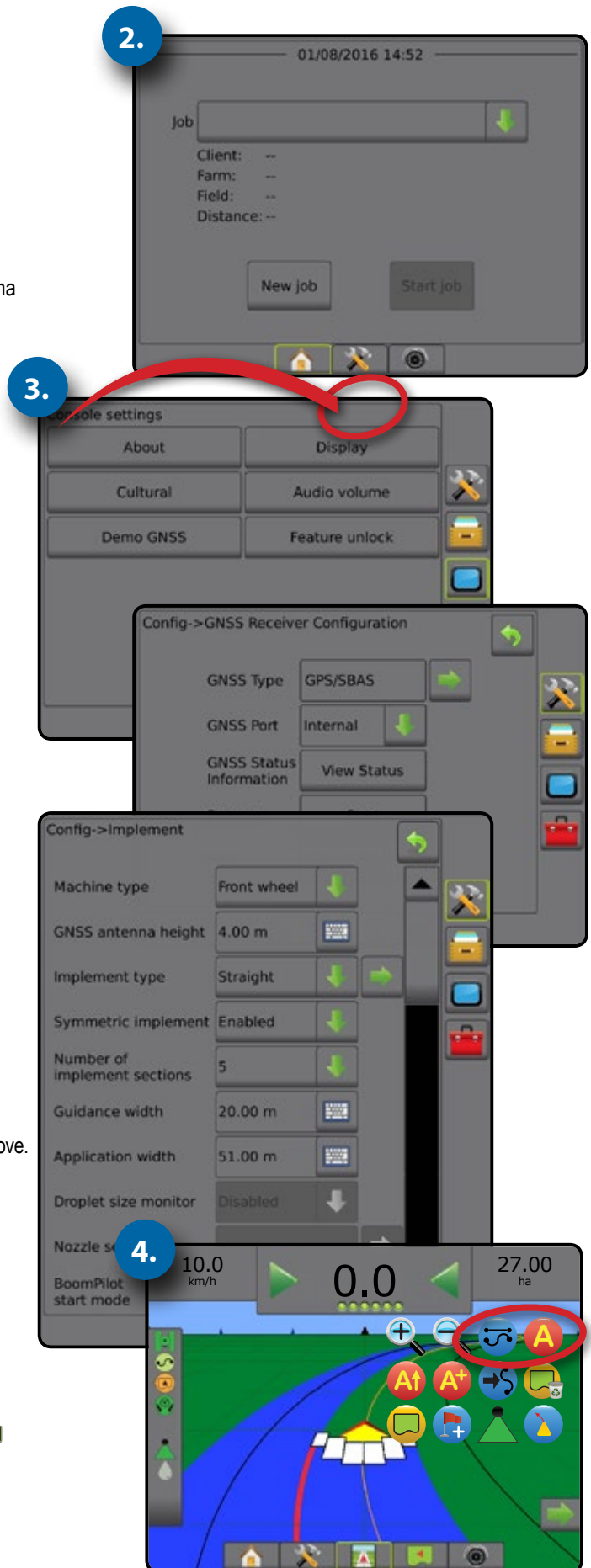
1. Paspauskite skirtuką TRANSPORTO PRIEMONĖS RODINIO GAIRĖS , skirtuką LAUKO RODINIO GAIRĖS  arba skirtuką „REALVIEW“ VALDYMAS .
2. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ skirtuką , kad pamatytumėte navigacijos parinktį.

### Pasirinkite valdymo režimą

- ▶ Tiesi AB 
- ▶ Paskutinis praėjimas 
- ▶ Lenkta AB 
- ▶ Kita eilė 
- ▶ Apskritimo formos 

### Pažymėkite A ir B taškus

Taip nustatysite AB gairę.



## Turinys

### 1 SKYRIUS. ĮVADAS 1

Galimi gaminio naujoviniai .....	1
----------------------------------	---

#### SISTEMOS KOMPONENTAI 1

Pultas „Matrix Pro 570GS“ .....	1
Pultas „Matrix Pro 840GS“ .....	2
Mygtukai .....	2
Papildoma informacija.....	2
„RealView®“ kamera .....	3

#### KONFIGŪRACIJOS 3

#### PAGRINDINĖS EKRANO FUNKCIJOS 3

Apatiniai mygtukai .....	3
Vykdam užduotį negalimos parinktys .....	3
Pulto ekrano spalvos .....	4
Paprastas arba išplėstinis režimas .....	4
Įspėjimai ir informaciniai pranešimai .....	5
Sąrankos parinkčių informacija .....	5
Atverčiamųjų meniu parinktys .....	5
Slenkamieji ekranai .....	5
Įvesties klaviatūra ekranas .....	6
Kitas puslapis .....	6
Žymimieji langeliai .....	6

### 2 SKYRIUS. UŽDUOTYS / PRADINIS EKRANAS 7

Paprastas režimas .....	7
Išplėstinis režimas.....	7

#### PAPRASTAS REŽIMAS 8

Nauja užduotis.....	8
Tęsti užduotį .....	8
Užverti užduotį.....	8

#### IŠPLĖSTINIS REŽIMAS 8

Nauja užduotis.....	8
Pradėti užduotį .....	8
Atstumas .....	8
Užverti užduotį.....	8

### 3 SKYRIUS. VAIZDO ĮRAŠO PERŽIŪRA VISO EKRANO REŽIMU 9

Kameros momentinė nuotrauka.....	10
VSM kameros parinktys .....	10

### APŽVALGA

11



### KONFIGŪRACIJA

12

Padargas.....	13
<i>Padargo tipas</i> .....	13
Vienos sekcijos sąranka .....	13
Keleto sekcijų su SDM / SFM sąranka .....	14
Lašelių dydžio monitorius .....	15
Purkštukų pasirinkimas .....	16
Atbulinės eigos jutimo modulis .....	16
Gairės [Šviesos juosta].....	17
GNSS imtuvo konfigūracija .....	18
<i>PRN nerodomas</i> .....	18
Vaizdo įrenginys .....	18
<i>Vaizdo įrenginio sąranka negalima</i> .....	18
Jutikliai.....	19
<i>Jutikliai negalimi</i> .....	19
Įvesties / išvesties modulio slėgio jutiklis .....	19
<i>Lašelių dydžio monitorius</i> .....	20
Automatinis vairavimas.....	20
<i>Rankinis / automatinis vairavimas negalimas</i> .....	20
„FieldPilot“ [naudojant SCM].....	20
„FieldPilot Pro“ / „UniPilot Pro“ [naudojant „SCM Pro“].....	21
<i>Aktyvi transporto priemonė</i> .....	22
Pakreipimo pataisa.....	22
<i>Lauko lygis negalimas</i> .....	22
<i>Pakreipimo pataisa negalima</i> .....	22



### DUOMENŲ VALDYMAS

23

Užduoties duomenys .....	23
<i>Užduoties duomenys negalimi</i> .....	23
Perkelti.....	24
Valdyti .....	24
Ataskaitos .....	25
Parinkty (Užduoties režimas) .....	25
Mašinos nuostatos .....	26
Perkelti.....	27
Valdyti .....	27



### PULTAS

28

Apie.....	28
Ekranas .....	29
Kultūrinis.....	29
Garsumas.....	30
Demonstracinis GNSS .....	30
Paleisti demonstracinį GNSS iš naujo.....	31
Funkcijos atrakinimas.....	31

 ĮRANKIAI	32
--	----

Įkėlimo programinė įranga .....	32
Priedai .....	33

## 5 SKYRIUS. GNSS IMTUVO KONFIGŪRACIJA 34

GNSS imtuvo konfigūracija .....	34
GNSS tipas .....	35
GNSS prievadas .....	35
<i>Minimalūs išorinio imtuvo konfigūracijos reikalavimai</i> .....	35
GNSS būsenos informacija .....	36
<i>GNSS būsenos informacija valdymo ekranuose</i> .....	36
<i>GGA reikalavimai</i> .....	36
Programa .....	37
PRN .....	37
<i>Kitas PRN</i> .....	37
<i>PRN nerodomas</i> .....	37
GNSS žodynis .....	38

## 6 SKYRIUS. PADARGO ŠARANKA 39

### PADARGO TIPAS 39

Seksijų numeriai .....	39
Tiesiai .....	40
Viena sekcija .....	40
Kelios sekcijos .....	40
Purkštuvas – „TeeJet“ .....	41
Viena sekcija .....	41
Kelios sekcijos .....	42
Purkštuvas – OEM .....	44
Viena sekcija .....	44
Kelios sekcijos .....	44
Iškirstytas .....	45
Kelios sekcijos .....	45

### APDOROJIMO ARBA DARBINIS PLOTIS 47

Viena sekcija .....	47
Kelios sekcijos .....	47

### ŠONINIO PADARGO NUOKRYPIO ATSTUMO REGULIAVIMAS 48

GNSS nuokrypio reguliavimo skaičiavimas .....	48
Šoninio padargo nuokrypio reguliavimas .....	49

### ATBULINĖS EIGOS JUTIMO MODULIS 50

Atbulinė eiga valdymo ekranuose .....	50
<i>Prieinamumas atliekant rankinį / automatinį vairavimą</i> .....	50

### PURKŠTUKO PASIRINKIMAS 51

Išankstinės nuostatos .....	51
Esamas purkštukas .....	52

## LAŠELIŲ DYDŽIO MONITORIUS

52

Sąranka .....	52
DSM įjungimas / išjungimas .....	52
Purkštuko pasirinkimas / esamas purkštukas .....	53
Įvesties / išvesties modulio slėgio jutiklis .....	53
Veikimas .....	53
Būsenos juosta .....	53
<i>Lašelių dydžio diagrama</i> .....	53
Valdymo užduočių juosta .....	53

## „BOOMPILOT“

54

„BoomPilot“ pradžios režimas .....	54
„BoomPilot“ piktograma .....	54

## 7 SKYRIUS. VALDYMAS

55

Navigacijos ekranų parinktys .....	56
------------------------------------	----

## VALDYMO UŽDUOČIŲ JUOSTA

58

Navigacijos veikla ir strėlės būseną .....	58
<i>Takų susikirtimo klaida</i> .....	58
Pasirenkamoji informacija .....	58

## BŪSENOS JUOSTA

59

Būsenos ir informacijos ekranai .....	59
---------------------------------------	----



## NAVIGACIJOS EKRANAI

61

Transporto priemonės rodinys .....	62
Lauko rodinys .....	63
„Realview“ valdymas .....	64



## VALDYMO REŽIMAI

65

Tiesi AB gairė .....	65
Lenkta AB gairė .....	65
Valdymas sukantis ratu .....	65
Paskutinio praėjimo valdymas .....	65
Kitos eilės valdymas .....	65
Be valdymo .....	65

## GAIRĖS







66

Lenktos išankstinės kelio peržiūros gairė .....	66
A ir B taškų žymėjimas .....	66
Funkcija „A+ Nudge“ .....	67
Kitos gairės funkcija .....	68
Paskutinio praėjimo gairės .....	68
Kitos eilės gairės .....	69
Azimuto laipsnis .....	69



## APDOROJIMO RIBA

70

	<b>GRĮŽTI Į TAŠKĄ</b>	<b>72</b>
	Grįžimo taško pažymėjimas.....	72
	Grįžimo taško panaikinimas.....	72
	Grįžimo į tašką gairės.....	72
	<b>„BOOMPILOT“</b>	<b>73</b>
	Nėra sekcijų valdymo modulių.....	73
	Tik pultas.....	73
	Su pasirenkamu darbo įjungimo / išjungimo mygtuku.....	73
	<i>Naudojimasis pultu.....</i>	73
	Su „TeeJet“ sekcijų valdymo moduliu ir skirstomąja dėžute arba ISM.....	74
	Su „TeeJet“ sekcijų valdymo moduliu.....	74
	<b>PADIDINTI / SUMAŽINTI VAIZDĄ</b>	<b>74</b>
	Transporto priemonės rodinys.....	74
	Lauko rodinys.....	74
	<b>PANORAMINIO VAIZDO REŽIMAS</b>	<b>75</b>
	<b>APDOROJIMO ATVAIZDAVIMAS</b>	<b>75</b>
	<b>„REALVIEW“ SPECIALIOSIOS PARINKTYS</b>	<b>76</b>
	„Realview“ valdymo parinktys.....	77
	Kameros momentinė nuotrauka.....	77
	VSM kameros parinktys.....	77

## **8 SKYRIUS. TREČIOSIOS ŠALIES DAŽNIO VALDYMAS** **79**

<b>TREČIOSIOS ŠALIES DAŽNIO VALDYMO ATRAKINIMAS</b>	<b>79</b>
<b>SĄRANKOS PARINKTYS</b>	<b>80</b>
Trečiosios šalies dažnio valdymas.....	80
Gaminyš.....	80
<b>VALDYMO EKRANO PARINKTYS</b>	<b>81</b>
Valdymo užduočių juosta.....	81
Būsenos juosta.....	81
<b>Apdorojimo atvaizdavimas.....</b>	<b>81</b>
<i>Žemėlapių kopijavimas ir perkėlimas.....</i>	<i>82</i>
Aprėpties žemėlapis.....	82
<i>Atvaizdavimas ekrane.....</i>	<i>82</i>
Paskirtas žemėlapis.....	82
<i>Atvaizdavimas ekrane.....</i>	<i>82</i>
Apdorojimo žemėlapis.....	83
<i>Atvaizdavimas ekrane.....</i>	<i>83</i>
<i>Spalvų gamos pasirinkimas.....</i>	<i>83</i>
Tikslinės normos žemėlapis.....	84
<i>Atvaizdavimas ekrane.....</i>	<i>84</i>
<i>Tikslinės normos.....</i>	<i>84</i>

# Matrix® Pro 570GS • Matrix® Pro 840GS

## A PRIEDAS. SISTEMOS KONFIGŪRACIJOS

85

## B PRIEDAS. PULTO „MATRIX PRO GS“ MENIU NUOSTATOS

87

## C PRIEDAS. ĮRENGINIO SPECIFIKACIJOS

90

## D PRIEDAS. RIBŲ NUSTATYMAS

91

## E PRIEDAS. UTM KOORDINATĖS IR ZONOS

91

ĮVADAS

PRADŽIA

VISU EKRANU

SĄRANKA

GNSS

PAIDARGAS

GAIRĖ

DAŽNIO VALDYMAS

PRIEDAS

## 1 SKYRIUS. ĮVADAS

Naudojantis „Matrix Pro GS“ galima valdyti kelis prijungtus modulius, taip pat naudoti GNSS atvaizdavimą, valdymą, „FieldPilot®“, „BoomPilot®“, dažnio valdymą ir rinkti duomenis vienu pultu, naudojantis CAN magistralės technologija. Ji kelis pultus kabinoje pakeičia viena patikima sistema.

### Galimi gaminio naujoviniai

- „FieldPilot®“ arba „FieldPilot® Pro“ automatinis vairavimas
- „UniPilot®“ arba „UniPilot® Pro“ rankinis vairavimas
- Automatizuotas strėlės sekcijų valdymas „BoomPilot®“
- Pakreipimo giroskopinis modulis
- Vaizdo įrenginio pasirinkimo moduliai, skirti iki 8 kamerų
- Išorinis GNSS imtuvas arba antenos naujoviniai
- Duomenų tvarkymo programa su patobulinta „Fieldware® Link“
- Lašelių dydžio monitoriui skirtas slėgio jutiklio sąsajos rinkinys
- Trečiosios šalies dažnio valdymas

## SISTEMOS KOMPONENTAI

### Pultas „Matrix Pro 570GS“

Įprastomis žemės ūkio darbų sąlygomis „Matrix Pro 570GS“ skirtas naudoti ne vienerius metus. Kompaktiškas korpusas ir visus lizdus dengiantys guminiai dangteliai užtikrina, kad dažnai pasitaikanti dulakėta aplinka nesutrukdytų naudotis įrenginiu. Nors atsitiktinis aptaškymas vandeniu įrenginiui nepakenks, „Matrix Pro 570GS“ nėra skirtas naudoti po atviru lietumi. Nesinaudokite „Matrix Pro GS“ drėgnomis sąlygomis.

1-1 paveikslėlis.: Pulto „Matrix Pro 570GS“ priekis ir galas



# Matrix® Pro 570GS • Matrix® Pro 840GS

## Pultas „Matrix Pro 840GS“



Įprastomis žemės ūkio darbų sąlygomis „Matrix Pro 840GS“ skirtas naudoti ne vienerius metus. Kompaktiškas korpusas ir visus lizdus dengiantys guminiai dangteliai užtikrina, kad dažnai pasitaikanti dulkelė aplinka nesutrukdytų naudotis įrenginiu. Nors atsitiktinis aptaškymas vandeniu įrenginiui nepakenks, „Matrix Pro 840GS“ nėra skirtas naudoti po atviru lietumi. Nesinaudokite „Matrix Pro GS“ drėgnomis sąlygomis.

1-2 paveikslėlis.: Pulto „Matrix Pro 840GS“ priekis ir galas




## Mygtukai

### Maitinimo įjungimas ir išjungimas



Norėdami įjungti pultą, paspauskite MAITINIMO mygtuką . Įjungus „Matrix Pro GS“, jis pradės savo įsijungimo procedūrą. Norėdami išjungti pultą, paspauskite ir trumpai palaikykite MAITINIMO mygtuką , kol ekrane nepasirodys išjungimo režimo patvirtinimas.

*ĮSPĖJIMAS! Prieš vėl įjungdami pultą palaukite 10 sekundžių.*

### Pradžia (tik „Matrix Pro 840GS“)

Pradžios mygtuku  iškart persikeliama į Pradinį ekraną.

### Aukštyn ir žemyn (tik „Matrix Pro 840GS“)

Mygtukais Aukštyn ir Žemyn   reguliuojamas transporto priemonės rodinys arba horizonto perspektyva nuo transporto priemonės rodinio iki rodinio iš viršaus, naudojantis funkcijomis Transporto priemonės rodinys ir Lauko rodinio gairė.

## Papildoma informacija

Visi pakeitimai įrašomi automatiškai.

Keičiant įrangą arba prijungiant ją prie „Matrix Pro GS“, sistemos pultą reikia išjungti ir vėl įjungti.

### Paleidimo seka

Pultui įsijungti reikia maždaug dviejų minučių. Tuo metu rodoma keletas ekranų, mirksi šviesdiodžiai ir svyruoja ryškumo lygis. Įsijungimo sekai pasibaigus atsiras Pradinis ekranas.

### Rekomenduojamas antenos įrengimas

GNSS anteną reikia įrengti kiek įmanoma arčiau priekio, mažiausiai 10 kv. cm (4 kv. colių) ploto metaliniame paviršiuje.

## „RealView®“ kamera

Su „Teejet Technologies“ „RealView“ kamera vaizdą gali perduoti į „Matrix Pro GS“ ekraną. Kamera galima nukreipti į priekį ir ant rodomo vaizdo įjungti „Realview“ valdymą arba nustatyti taip, kad matytumėte kitus savo įrangos darbinis aspektus. Kamera turi lankstų „RAM“ laikiklį, integruotą skydelį nuo saulės ir infraraudonąjį apšvietimą, užtikrinantį aiškų vaizdą net patamsyje.

## KONFIGŪRACIJOS

Ankstesnių versijų programinėje įrangoje šioje vietoje buvusi lentelė perkelta į priedą.

## PAGRINDINĖS EKRANO FUNKCIJOS






„Matrix Pro GS“ galima naudoti kaip paprastą atliekamos užduoties sistemą arba išplėstinę keleto užduočių sistemą. Kad ir kokių režimų veiktų pultas, pagrindinės ekrano funkcijos lieka tokios pačios.

- Apatiniais ir šoniniais skirtukais galima patekti į įvairius ekranus ir poekranus
- Įspėjimai ir informaciniai pranešimai informuoja naudotoją apie pulto veiklą ir sąrankos ar valdymo funkcijų duomenis
- Sąrankos parinktis lengva nustatyti naudojant atverčiamuosius meniu arba įvedimo klaviatūra ekranus

Norėdami greitai surasti sąrankos funkciją, žr. šios instrukcijos skyrių „Pulto „Matrix Pro GS“ meniu nuostatos“.

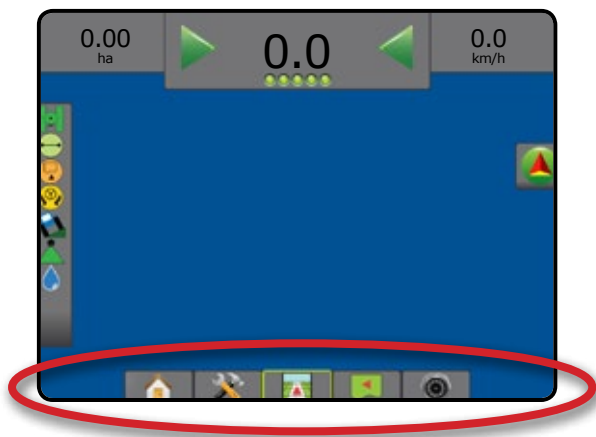
## Apatiniai mygtukai

Apatiniai mygtukai visada matomi ekrane. Jais galite prieiti prie užduočių, sąrankos parinkčių ir navigacijos.

-  Pradinis / užduočių ekranas
-  Sistemos sąranka
-  Transporto priemonės rodinio gairė
-  Lauko rodinio gairė
-  „RealView“ valdymas arba „RealView“ kameros vaizdo įrašo peržiūra viso ekrano režimu

**PASTABA.** „RealView“ valdymo parinktys galimos tik tada, kai sistemoje įdiegta kamera.

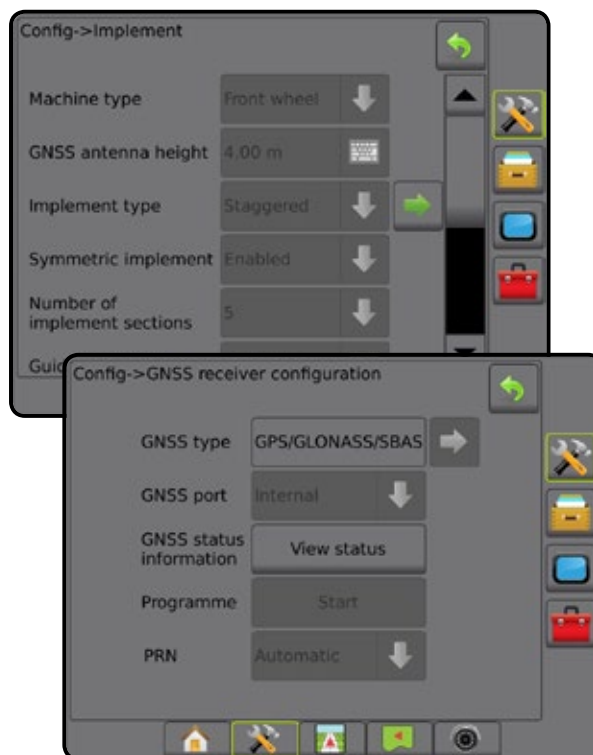
1-3 paveikslėlis.: Apatiniai mygtukai



## Vykdam užduotį negalimos parinktys

Kai vykdoma užduotis, kai kurios sąrankos parinktys negalimos. Žr. šios instrukcijos skyrių „Pulto „Matrix Pro GS“ meniu nuostatos“.

1-4 paveikslėlis.: Negalimų parinkčių pavyzdžiai



## Pulto ekrano spalvos

Šis pultas turi šešias spalvų schemas. Paspauskite apatinį Sistemos sąrankos mygtuką, tada šoninį skirtuką PULTAS ir įeikite į **Ekraną** parinktis. Paspauskite rodyklę ŽEMYN, kad priėjumėte prie Spalvų schemas ir pasirinktumėte spalvų režimą.

1-5 paveikslėlis.: Spalvų schemas

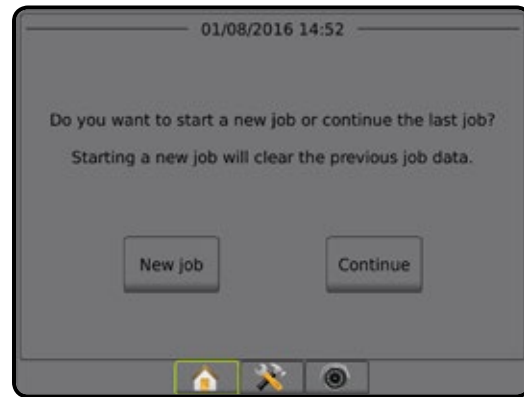


## Paprastas arba išplėstinis režimas

Norėdami pakeisti paprastą režimą į išplėstinį ir atvirkščiai, žr. konfigūracijos skiltį, esančią Duomenys → Parinktys.

Paprastu režimu vienu metu galima tik viena užduotis. Pradiniame ekrane rodomas tik apribotas plotas ir padengti plotai. Į Ataskaitas galima įrašyti tik esamą užduotį. Naudoti su „Fieldware Link“ negalima.

1-6 paveikslėlis.: Paprasto režimo pradinis ekranas

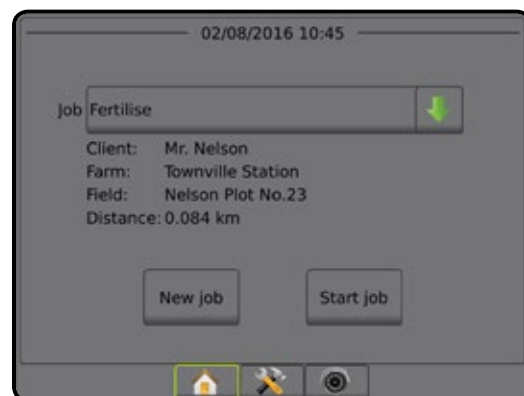


Išplėstinio režimu vienu metu galima matyti daugiau kaip vieną užduotį. Pradiniame ekrane rodomi klientų, ūkių, laukų ir užduočių pavadinimai; apriboti ir aprėpties plotai; apdorojimo laikas ir atstumas nuo pasirinktos užduoties. Naudojantis funkcijomis Duomenys → Ataskaitos, visi įrašyti užduočių profiliai gali būti eksportuoti į USB diską PDF, SHP arba KML failų formatais.

Kliento informacija, ūkio informacija, lauko informacija ir paskirti žemėlapiai gali būti įvesti tik naudojant „Fieldware Link“. Užduoties pavadinimą galima redaguoti tik naudojant „Fieldware Link“.

Naudotojas gali nukopijuoti užduotį ir pakartotinai naudoti ribas, gaires, aprėpties duomenis ir paskirtus žemėlapius, tuo tikslu naudojama „Fieldware Link“ funkcija arba pulte pasirinkama: Duomenys → Užduoties duomenys → Valdėti.

1-7 paveikslėlis.: Išplėstinio režimo pradinis ekranas



## Įspėjimai ir informaciniai pranešimai

Maždaug penkioms (5) sekundėms bus parodytas išskylantysis įspėjimo arba informacijos langelis. Norėdami pašalinti informacijos langelį, palieskite bet kurią ekrano vietą.

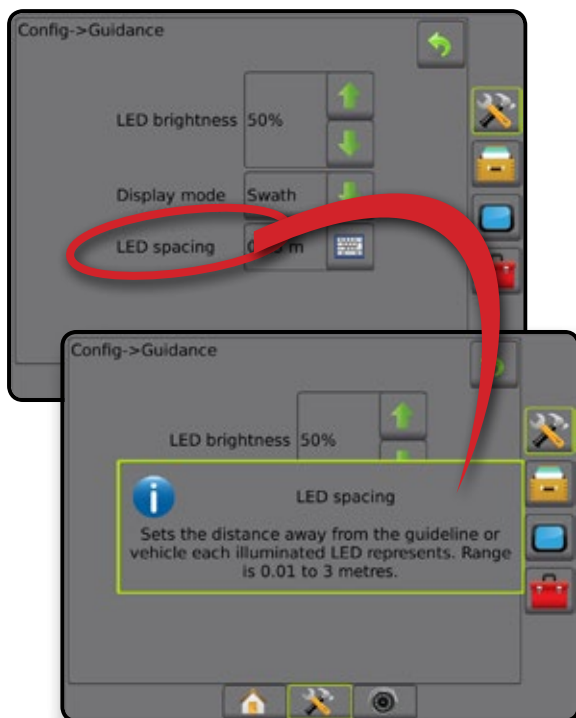
1-8 paveikslėlis.: Informacijos tekstinio langelio pavyzdys



## Sąrankos parinkčių informacija

Norėdami pamatyti meniu punkto apibrėžtį ir ribines vertes, paspauskite parinktįs piktogramą arba bet kurio meniu punkto parinktįs pavadinimą. Norėdami pašalinti informacijos langelį, spustelėkite bet kurią ekrano vietą.

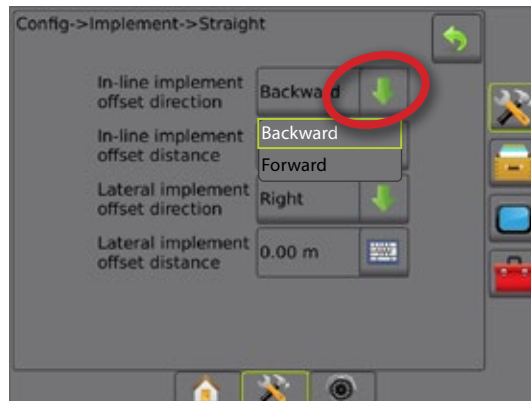
1-9 paveikslėlis.: Informacijos tekstinio langelio pavyzdys



## Atverčiamųjų meniu parinktys

Kad pamatytumėte parinktįs, paspauskite rodyklę ŽEMYN ↓. Jei reikia slinkti per išplėstinį sąrašą, naudokitės rodyklėmis AUKŠTYN ↑ ir ŽEMYN ↓ arba šliaužikliu. Pasirinkite norimą parinktį. Norėdami užverti sąrašą neparinkdami parinktįs, spustelėkite bet kurią ekrano vietą už atverčiamojo meniu ribų.

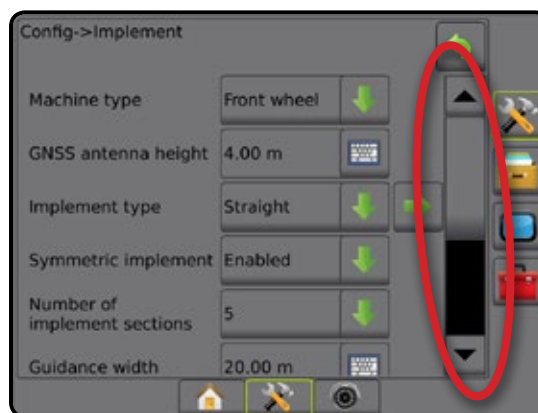
1-10 paveikslėlis.: Atverčiamojo meniu pavyzdys




## Slenkamieji ekranai



Kai kuriuose ekranuose yra daugiau informacijos ar parinkčių, nei iškart galima matyti. Norėdami pamatyti papildomas parinktįs ar informaciją, naudokitės rodyklėmis AUKŠTYN ↑ ir ŽEMYN ↓ arba šliaužikliu.

1-11 paveikslėlis.: Slenkamojo ekrano pavyzdys

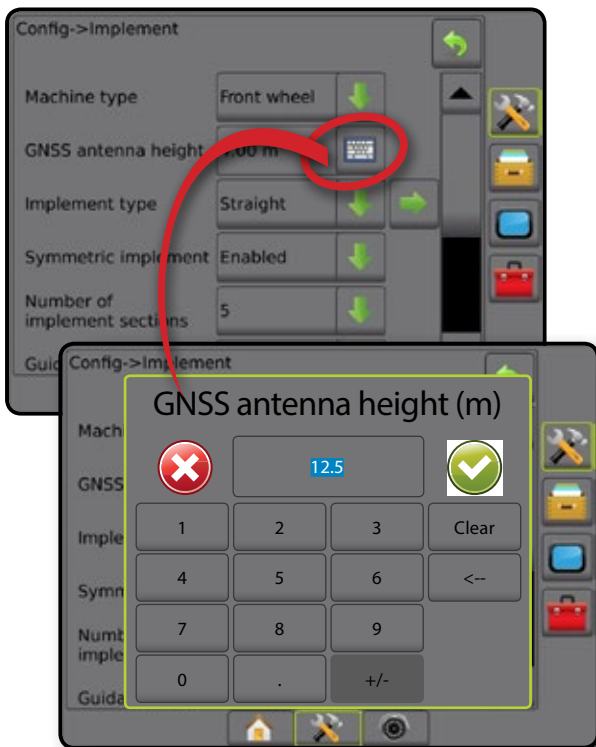


## Įvesties klaviatūra ekranas


Paspauskite PAGALBINĖS KLAVIATŪROS piktogramą .  
Vertę įveskite skaitine pagalbine klaviatūra.

Norėdami įrašyti nuostatas, paspauskite piktogramą SUTIKTI , o jei norite išėiti iš pagalbinės klaviatūros neįrašius parinkčių – ATŠAUKTI .

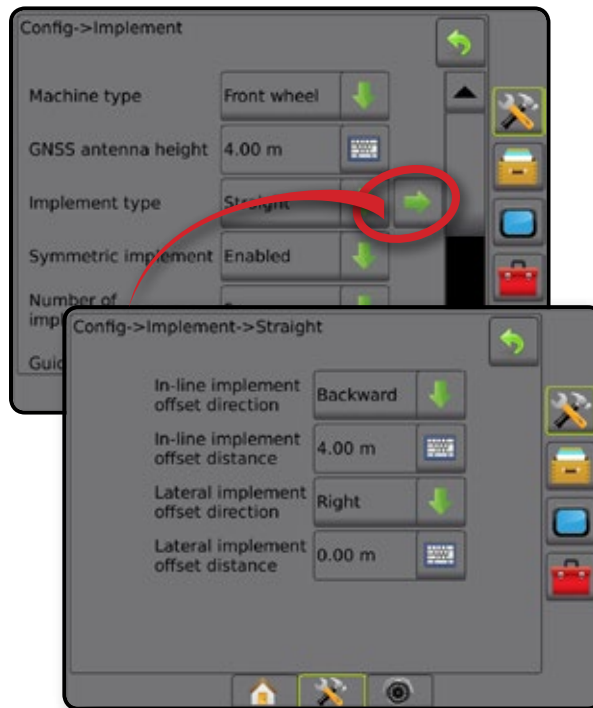
1-12 paveikslėlis.: Klaviatūros pavyzdys



## Kitas puslapis

Kurio nors elemento papildomoms nuostatomis pasirinkti paspauskite KITO PUSLAPIO rodyklę .

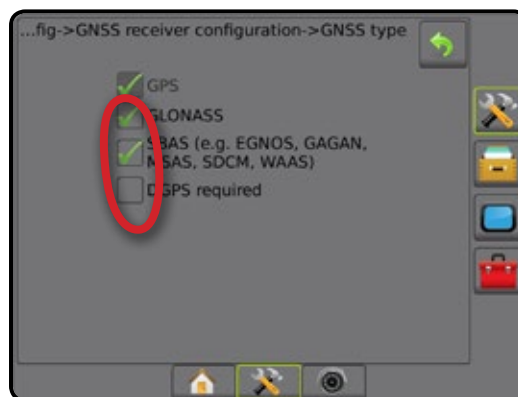
1-13 paveikslėlis.: Kito puslapio pavyzdys



## Žymimieji langeliai

Norėdami pasirinkti arba atsisakyti, paspauskite ŽYMIMĄJĮ LANGELĮ  / .

1-14 paveikslėlis.: Žymimųjų langelių pavyzdžiai



## 2 SKYRIUS. UŽDUOTYS / PRADINIS EKCRANAS

Pasibaigus paleidimo procedūrai ir pultui priėmus GNSS signalą, atsidarys Pradinis ekranas, kuriame galima pradėti naują užduotį arba tęsti esamą.

**Prieš pradėdant užduotį reikia atlikti konkrečios mašinos ir jos komponentų sąranką.** Kai užduotis vykdoma, kai kurių sąrankos parinkčių pakeisti nebegalima. Žr. šios instrukcijos priedą „Pulto „Matrix Pro GS“ meniu nuostatos“.

Norėdami pakeisti paprastą režimą į išplėstinį ir atvirkščiai, Sistemos sąrankoje eikite į Duomenys -> Parinkty -> Užduoties režimas.

### Paprastas režimas

Paprastu režimu vienu metu galima tik viena užduotis. Pradiniame ekrane rodomas tik apribotas plotas, padengti plotai ir apdorojimo laikas. Į Ataskaitas galima įrašyti tik esamą užduotį. Naudoti su „Fieldware Link“ negalima.

2-1 paveikslėlis.: Paprasto režimo pradinis ekranas



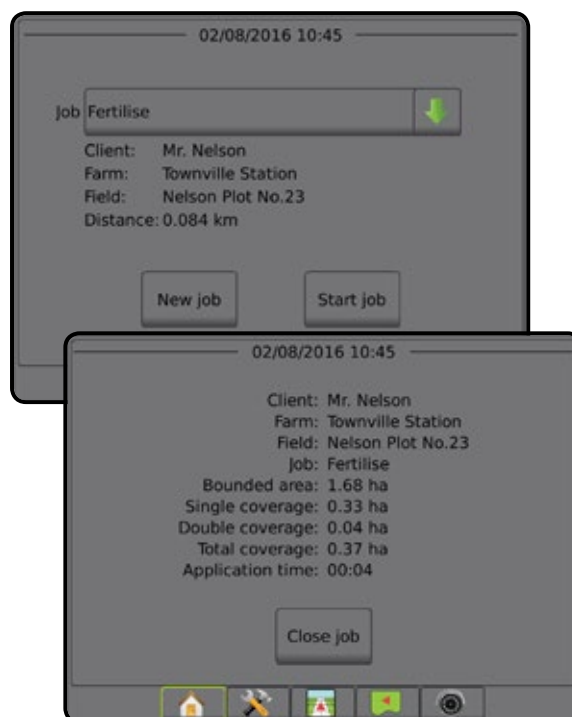
### Išplėstinis režimas

Išplėstiniame režimu vienu metu galima matyti daugiau kaip vieną užduotį. Pradiniame ekrane rodomi klientų, ūkių, laukų ir užduočių pavadinimai; apriboti ir aprėpties plotai; apdorojimo laikas ir atstumas nuo pasirinktos užduoties. Naudojantis funkcijomis Duomenys -> Ataskaitos, visi įrašyti užduočių profiliai gali būti eksportuoti į USB diską PDF, SHP arba KML failų formatais.

Kliento informacija, ūkio informacija, lauko informacija ir paskirti žemėlapiai gali būti įvesti tik naudojant „Fieldware Link“. Užduoties pavadinimą galima redaguoti tik naudojant „Fieldware Link“.

Naudotojas gali nukopijuoti užduotį ir pakartotinai naudoti ribas, gaires, aprėpties duomenis ir paskirtus žemėlapius, tuo tikslu naudojama „Fieldware Link“ funkcija arba pulte pasirenkama: Duomenys -> Užduoties duomenys -> Valdėti.

2-2 paveikslėlis.: Išplėstinio režimo pradinis ekranas



## PAPRASTAS REŽIMAS

Pasibaigus paleidimo procedūrai įsijungs Pradinis ekranas, kuriame galima pradėti naują užduotį arba tęsti esamą.

Prieš pradėdant arba tęsiant užduotį, prie pulto turi būti prijungta GNSS.

### Nauja užduotis

Pradėjus naują užduotį bus išvalyti ankstesnės užduoties duomenys.

Norėdami pradėti naują užduotį:

1. Pradiniame ekrane  paspauskite **Nauja užduotis**.

Pultas pereis į Transporto priemonės rodinį.

### Tęsti užduotį

Norėdami tęsti esamą užduotį:

1. Pradiniame ekrane  paspauskite **Tęsti**.

Pultas pereis į Transporto priemonės rodinį ir pradės teikti navigacijos informaciją.

Jeigu pasirinkta užduotis yra UTM zonoje, kuri nėra vietinė arba gretima UTM zona, parinktis **Tęsti** bus išjungta.


*PASTABA. Daugiau informacijos rasite UTM zonos priede.*

### Užverti užduotį

Norėdami užverti užduotį:

1. Pradiniame ekrane  paspauskite **Užverti užduotį**.

Norėdami sukurti užduoties ataskaitą, kai užveriate užduotį:

1. Į pulto USB prievadą įjunkite USB diską.
2. Pradiniame ekrane  paspauskite **Užverti užduotį**.
3. Pasirinkite:

- ▶ Taip – sukurti paskutinės užduoties ataskaitą
- ▶ Ne – grįžti į pradinį ekraną neįrašant

## IŠPLĖSTINIS REŽIMAS

Pasibaigus paleidimo procedūrai įsijungs Pradinis ekranas, kuriame galima pradėti naują užduotį arba tęsti esamą.

Prieš pradėdant arba tęsiant užduotį, prie pulto turi būti prijungta GNSS.

### Nauja užduotis

Pradėjus naują užduotį bus išvalyti ankstesnės užduoties duomenys.

Norėdami pradėti naują užduotį:

1. Pradiniame ekrane  paspauskite **Nauja užduotis**.

2. Paspauskite:

- ▶ Taip – automatiškai sukurti pavadinimą
- ▶ Ne – įvesti pavadinimą klaviatūra ekrane



Kliento, ūkio ir lauko informacija įvedama naudojant „Fieldware Link“.

Pultas pereis į Transporto priemonės rodinį.

### Pradėti užduotį

„Matrix Pro GS“ yra užprogramuotas lauko ieškiklio įrankis, padedantis naudotojui surasti transporto priemonės buvimo vietai artimiausią užduotį. Priėmus GPS signalą, užduočių pasirinkimo sąrašas atnaujinamas kas dešimt sekundžių. Atnaujinant sąrašą jis surūšiuojamas pagal atstumą, o jo viršuje pateikiamos dvi artimiausios užduotys. Po jomis išvardijamos likusios užduotys.

Norėdami tęsti esamą užduotį:

1. Pradiniame ekrane  paspauskite rodyklę ŽEMYN , kad patektumėte į pulte įrašytą užduočių sąrašą.
2. Pasirinkite norimos pradėti arba tęsti užduoties pavadinimą.
3. Paspauskite **Pradėti užduotį**.

Pultas pereis į Transporto priemonės rodinį ir pradės teikti navigacijos informaciją.

### Atstumas

Jeigu pasirinkta užduotis nėra pasirinktoje arba šalimais esamoje UTM zonoje, šalia laukelio „Atstumas“ bus rodomas užrašas „Ne diapazone“, o funkcija **Pradėti užduotį** bus išjungta.

*PASTABA. Daugiau informacijos rasite UTM zonos priede.*


Jeigu apie pasirinktą užduotį įrašytos informacijos nėra, šalia „Atstumas“ bus rodoma „Duomenų nėra“.

### Užverti užduotį

Norėdami užverti užduotį:

1. Pradiniame ekrane  paspauskite **Užverti užduotį**.

Norėdami sukurti užduoties ataskaitą, kai užveriate užduotį:

1. Į pulto USB prievadą įjunkite USB diską.
2. Pradiniame ekrane  paspauskite **Užverti užduotį**.
3. Pasirinkite:

- ▶ Taip – sukurti paskutinės užduoties ataskaitą
- ▶ Ne – grįžti į pradinį ekraną neįrašant






## 3 SKYRIUS. VAIZDO ĮRAŠO PERŽIŪRA VISO EKRANO REŽIMU

„RealView“ vaizdo įrašo peržiūra viso ekrano režimu leidžia tiesiogiai rodyti vaizdinę įvestį. Vaizdo įrenginių perduodama (-os) transliacija (-os) ir kamerų sąranka galimos be GNSS. Šiame ekrane negalimos „RealView“ valdymo gairės.

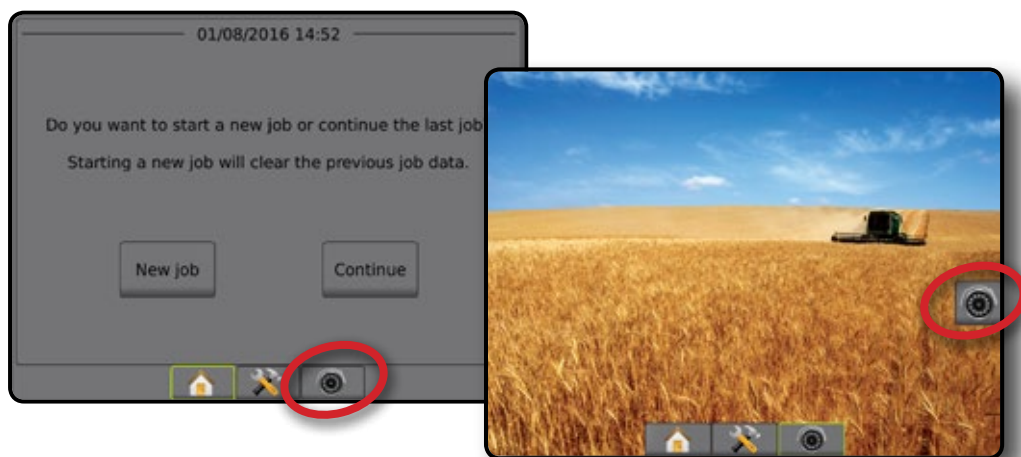
- ▶ Viena kamera – prie pulto tiesiogiai prijungta viena kamera
- ▶ Vaizdo įrenginio pasirinkimo modulis – jeigu sistemoje įrengtas vaizdo įrenginio pasirinkimo modulis (VSM), galimos dvi (2) vaizdo parinktys:
  - Vienos kameros peržiūra – galima pasirinkti vieną iš iki aštuonių kamerų vaizdinių įvesčių.
  - Atskiros kameros peržiūra – galima rinktis vieną iš dviejų rinkinių po keturių kamerų įvestis (A/B/C/D arba E/F/G/H) ir matyti ekrane iškart keturių vaizdo įrašų transliaciją.

Norėdami reguliuoti kameros peržiūrą [atbuline eiga, apversta], eikite į Sąranka -> Konfigūracija -> Vaizdo įrenginys.

Norėdami patekti į vaizdo peržiūros viso ekrano režimą:




1. Paspauskite apatinį skirtuką „REALVIEW“ KAMEROS VAIZDO ĮRAŠO PERŽIŪRA VISO EKRANO REŽIMU .
2. Paspauskite skirtuką „REALVIEW“ PARINKTYS , kad atidarytumėte „RealView“ parinkčių meniu.
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Vienos kameros peržiūra  [tik VSM] – galima pasirinkti vieną (1) iš iki aštuonių (8) kamerų vaizdinių įvesčių
  - ▶ Atskiros kameros peržiūra  [tik VSM] – galima rinktis vieną (1) iš dviejų (2) rinkinių po keturių (4) kamerų įvestis (A/B/C/D arba E/F/G/H) ir matyti ekrane iškart keturių vaizdo įrašų transliaciją
  - ▶ Vaizdo fiksavimas „RealView“ kamera  – į USB disko atmintį įrašoma ekrane matomo vaizdo momentinė nuotrauka

3-1 paveikslėlis.: „RealView“ vaizdo įrašo peržiūra viso ekrano režimu



## Kameros momentinė nuotrauka

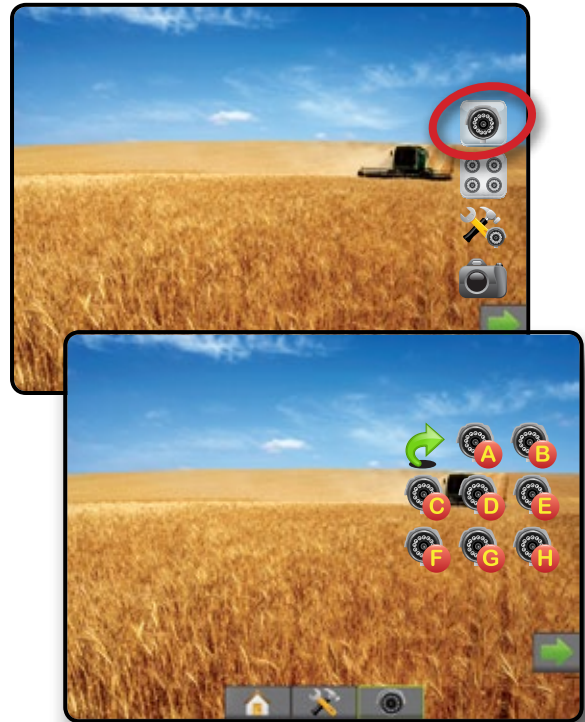
„RealView“ kameros momentinės nuotraukos išsaugojimo funkcija į USB disko atmintį įrašo ekrane matomo vaizdo momentinę nuotrauką.

1. Prijunkite USB diską.
2. Paspauskite apatinį skirtuką „REALVIEW“ KAMEROS VAIZDO ĮRAŠO PERŽIŪRA VISO EKRANO REŽIMU .
3. Paspauskite skirtuką „REALVIEW“ PARINKTYS , kad atidarytumėte „RealView“ parinkčių meniu.
4. Paspauskite KAMEROS MOMENTINĖS NUOTRAUKOS piktogramą .

3-2 paveikslėlis.: „RealView“ kameros vaizdo įrašo peržiūra viso ekrano režimu



3-3 paveikslėlis.: Vienos kameros parinktis, jei yra VSM







3-4 paveikslėlis.: Pasirinkite iškart kelių kamerų peržiūrą, jei yra VSM



## VSM kameros parinktys

Jeigu sistemoje įdiegtas Vaizdo įrenginio pasirinkimo modulis (VSM), galimos dvi (2) vaizdo parinktys:


1. Paspauskite apatinį skirtuką „REALVIEW“ KAMEROS VAIZDO ĮRAŠO PERŽIŪRA VISO EKRANO REŽIMU .
2. Paspauskite skirtuką „REALVIEW“ PARINKTYS , kad atidarytumėte „RealView“ parinkčių meniu.
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Vienos kameros peržiūra  – galima pasirinkti vieną (1) iš iki aštuonių (8) kamerų vaizdinių įvesčių.
  - ▶ Atskiros kameros peržiūra  – galima rinktis vieną (1) iš dviejų (2) rinkinių po keturių (4) kamerų įvestis (A/B/C/D arba E/F/G/H) ir matyti ekrane iškart keturių vaizdo įrašų transliaciją.

## 4 SKYRIUS. SISTEMOS SĄRANKA

Sistemos sąranka naudojama pultui, mašinai ir jos padargams konfigūruoti. Keturiais šoniniais skirtukais pasirenkamos Mašinos / padargo konfigūracijos, Duomenų valdymo, Pulto nuostatų ir Įrankių parinktys.


### APŽVALGA

Keturiais šoniniais skirtukais pasirenkama:

-  Padargo konfigūracija
  - Padargas (Tiesaus, Purkštuvo arba Išskirstyto padargo konfigūracija; Purkštukų pasirinkimo informacija, įskaitant Lašelių dydžio monitorių, Atbulinės eigos konfigūraciją)
  - Gairės jautrumas (šviesos juosta, išorinė šviesos juosta)
  - GNSS imtuvo konfigūracija
  - Vaizdo įrenginio konfigūracija
  - Jutikliai (Įvesties / Išvesties modulio (IOM) slėgio jutiklis)
  - Automatinis vairavimas
    - ◀ „FieldPilot“ (Vožtuvo sąranka, Vairavimo nuostatos, Vožtuvų patikra, Vožtuvų diagnostika, Vairo jutiklis, Vairavimo posūkio kampo jutiklis)
    - ◀ „FieldPilot Pro“ / „UniPilot Pro“ (Valdyti transporto priemonę, Kalibravimas, Koregavimas, Pasirinkti QI vertes, Transportavimo režimas, Priežiūros režimas)
  - Pakreipimo pataisa

 Duomenų valdymas

- Užduoties duomenys (Perkelti, Valdyti)
- Ataskaitos
- Parinktys (Užduoties režimas)
- Mašinos nuostatos (Perkelti, Valdyti)

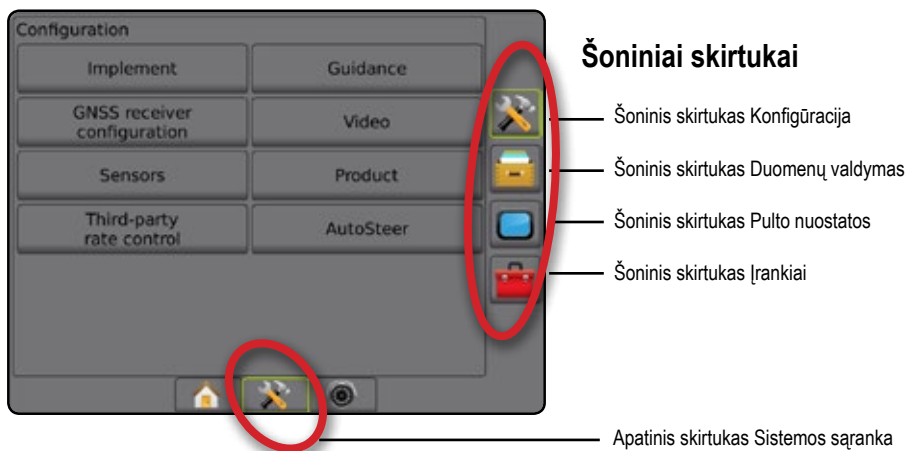
 Pulto nuostatos

- Apie (Sistemos informacija)
- Ekranas
- Kultūrinis
- Garsumas
- Demonstracinis GNSS
- Funkcijos atrakinimas

 Įrankiai

- Įkėlimo programinė įranga
- Priedai (Skaičiuoklis, Vienetų keitiklis)



4-1 paveikslėlis.: Sąrankos parinktys



## KONFIGŪRACIJA

Konfigūracija naudojama Padargui, gairėms, GNSS imtuvui, Vaizdo įrenginiui, Jutikliams, Automatiniam vairavimui ir Pakreipimo pataisai konfigūruoti.

*PASTABA. Galimos funkcijos priklausys nuo „Matrix Pro GS“ sistemoje esamų įrenginių.*

1. Paspauskite apatinį skirtuką SISTEMOS SĄRANKA .
2. Paspauskite šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA .
3. Galimi pasirinkimai:

► Padargas – naudojama (atitinkamai) mašinos tipui, GNSS antenos aukščiui, padargo tipui, simetriškam padargų išdėstymui, sekcijos išvesties moduliams, padargo sekcijų skaičiui, gairės pločiui, apdorojimo / darbiniam pločiui, lašelių dydžio monitoriui, purkštukų pasirinkimui, purkštukų atskyrimui, „BoomPilot“ pradžios režimui, Atbulinės eigos jutimo moduliui nustatyti

● Tiesiu režimu – linija / šoninio padargo nuokrypio kryptis / atstumas, persidengimo procentinė dalis, padargo delsos įjungimo / išjungimo laikas

● Purkštuvo režimu:

„TeeJet“ – atstumas nuo antenos iki diskų, šoninio padargo nuokrypio kryptis / atstumas, persidengimas, procentinė vertė, delsos įjungimo / išjungimo laikas, purškimo nuokrypio atstumas, sekcijų nuokrypio atstumai, sekcijų ilgiai

OEM – atstumas nuo antenos iki diskų, šoninio padargo nuokrypio kryptis / atstumas, pradžios / sustabdymo atstumas, sekcijų pradžios / sustabdymo nuokrypio atstumai

● Išskirstymo režimu – linija / šoninės 1 sekcijos nuokrypio kryptis / atstumas, persidengimo procentinė dalis, delsos įjungimo / išjungimo laikas, sekcijų nuokrypiai

► Valdymas – naudojamas nustatyti atstumą aplink gairę, kuris laikomas nuline paklaida

► GNSS imtuvo konfigūracija – naudojama GNSS tipui, prievadui ir PRN konfigūruoti, taip pat GNSS būsenos informacijai peržiūrėti

► Vaizdo įrenginys – naudojama atskiroms kameroms nustatyti

► Jutikliai – naudojama slėgio jutiklio nuostatoms nustatyti

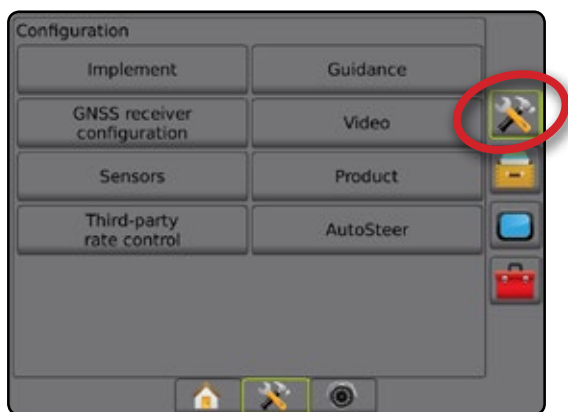
► Automatinis vairavimas – naudojama rankiniam / automatiniam vairavimui įjungti / išjungti ir kalibruoti

● „FieldPilot“ – naudojama vožtuvo sąrankai, vairavimo nuostatoms, vairo ir vairavimo posūkio kampo jutiklio nuostatoms nustatyti ir vožtuvų patikroms arba vožtuvų diagnostikai atlikti

● „FieldPilot Pro“ / „UniPilot Pro“ – naudojama transporto priemonės nuostatoms valdyti, jutikliams kalibruoti, pasirinkti QI vertes bei nustatyti transportavimo režimą ir priežiūros režimą

► Pakreipimo pataisa – naudojama pakreipimo pataisos funkcijai įjungti / išjungti ir kalibruoti, kad būtų geriau taikoma kalvotoje vietovėje arba ant šlaitų

4-2 paveikslėlis.: Konfigūracijos parinktys



## Padargas

Padargo sąranka skirta nustatyti įvairias nuostatas, susijusias su tiesiu režimu, purkštuvo režimu arba išskirstymo režimu. Galimos nuostatos priklausys nuo konkrečios sistemoje esančios įrangos.

Šiame skyriuje pateikiamos sąrankos parinktys šioms padargų konfigūracijoms:

- ▶ Viena sekcija
- ▶ Kelios sekcijos su Sekcijos vairuotojo modulių arba Jungiklio funkcinio modulių

**PASTABA.** Daugiau informacijos rasite šios instrukcijos *Padargų skyriuje*.

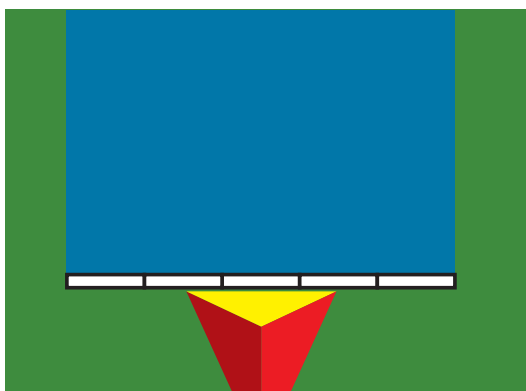
### Padargo tipas

Padargo tipas reiškia apdorojimo būdą, kuris yra artimiausias jūsų sistemai.

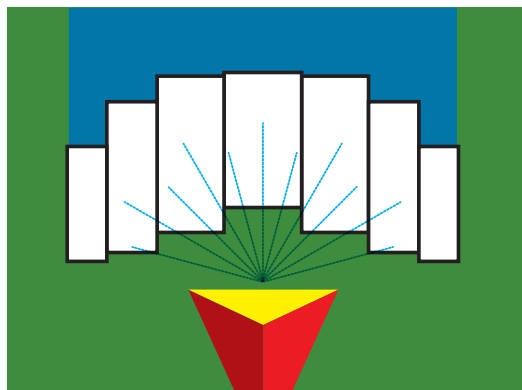
- Tiesiu režimu – strėlės sekcijos yra be ilgio ir vienoje linijoje nustatyto atstumu nuo antenos
- Purkštuvo režimu – palei tiekimo diskus sukuriama virtuali linija, kurios atžvilgiu apdorojimo sekcijos ar sekcijų ilgis gali būti įvairus ir jos gali būti skirtingais atstumais nuo linijos (galimybė priklauso nuo konkrečios sistemoje esančios įrangos)
- Išskirstymo režimu – palei 1 sekciją sukuriama virtuali linija, kurios atžvilgiu apdorojimo sekcijos ar sekcijų ilgis yra nulinis ir kurios gali būti skirtingais atstumais nuo linijos (galimybė priklauso nuo konkrečios sistemoje esančios įrangos)

**PASTABA.** Daugiau informacijos rasite šios instrukcijos *Padargų skyriaus poskyryje „Padargo tipas“*.

#### 4-3 paveikslėlis.: Padargo tipas – tiesus



#### 4-4 paveikslėlis.: Padargo tipas – purkštuvus




#### 4-5 paveikslėlis.: Padargo tipas – išskirstytas



### Vienos sekcijos sąranka

Vienos sekcijos sąranka, kai sistemoje nėra „SmartCable“, Sekcijos vairuotojo modulio (SDM) arba Jungiklio funkcinio modulio (SFM) (t. y. nėra sekcijų valdymo). Visa strėlė arba tiekimo plotas laikomi viena sekcija.

1. Paspauskite šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **Padargas**.
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Mašinos tipas [kai yra] – naudojama mašinos, kuri labiausiai atitinka jūsų mašiną, tipui pasirinkti
  - ▶ GNSS antenos aukštis [kai yra] – naudojama antenos aukščiui nuo žemės matuoti
  - ▶ Padargo tipas – naudojama sekcijų išdėstymui pagal naudojamo gaminio vietą pasirinkti
  - ▶ Valdymo plotis – naudojama atstumui tarp gairių nustatyti
  - ▶ Darbinis plotis [Purkštuvo padargo tipas] – naudojama bendram padargo pločiui įvesti
  - ▶ Apdorojimo plotis [Tiesaus padargo tipas] – naudojama bendram padargo pločiui įvesti
  - ▶ Lašelių dydžio monitorius [kai įrengtas] – naudojama įjungti lašelių dydžio stebėjimą iki penkių iš anksto parinktų purkštuvo purkštukų
  - ▶ Purkštukų pasirinkimas [kai galimas] – naudojama purkštuvo purkštuko tipui (serijai ir pajėgumui) pasirinkti nustatant informaciją apie lašelių dydį
  - ▶ Naudojamas įspėjimas – naudojama pranešti, kada išvažiuojama iš apdoroto ploto arba įvažiuojama į jį

► „BoomPilot“ pradžios režimas – naudojama nustatyti, ar „BoomPilot“ bus valdomas pagal greitį, ar „BoomPilot“ piktograma

► „BoomPilot“ piktograma – naudojama valdymo ekrano piktogramai aktyvinti, kad būtų galima ranka valdyti apdorojimo žymėjimą ekrane

4. Paspauskite KITO PUSLAPIO rodyklę ➡, kad nustatytumėte konkrečias padargo parinktis. Išsamiau žr. Padargo skyrių.
5. Norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę ↶ arba šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA 🛠️.

#### 4-6 paveikslėlis.: Padargas – Vienos sekcijos sąranka



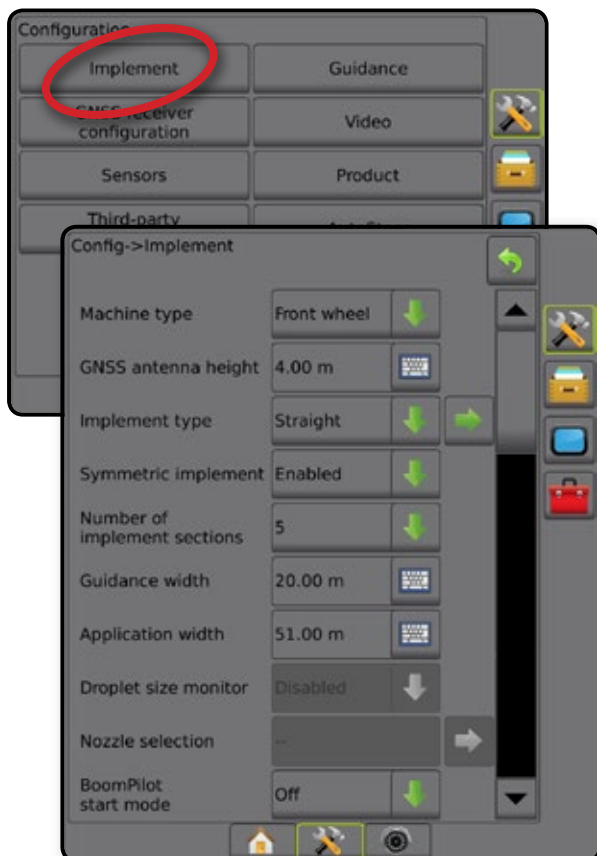
## Keleto sekcijų su SDM / SFM sąranka

Keleto sekcijų su SDM / SFM sąranka naudojama, kai sistemoje nėra Sekcijos vairuotojo modulio (SDM) arba Jungiklio funkcinio modulio (SFM). Strėlės arba tiekimo zoną gali sudaryti iki 15 įvairaus pločio ir ilgio (purkštuvu režimu) sekcijų. Papildomos su SDM galimos parinktys yra Apdorojimo persidengimas, Apdorojimo delsa ir Išskirstymo režimas.

Jungiklio funkcinis modulis leidžia ranka arba automatiškai valdyti iki 20 strėlių.

1. Paspauskite šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA 🛠️.
2. Paspauskite **Padargas**.
3. Galimi pasirinkimai:
  - Mašinos tipas [kai yra] – naudojama mašinos, kuri labiausiai atitinka jūsų mašiną, tipui pasirinkti
  - GNSS antenos aukštis [kai yra] – naudojama antenos aukščiui nuo žemės matuoti
  - Padargo tipas – naudojama sekcijų išdėstymui pagal naudojamo gaminio vietą pasirinkti
  - Simetriškas padargas – naudojama nustatyti, ar sekcijos poruojamos ir todėl jų pločio, nuokrypio ir ilgio vertės yra vienodos
  - Kelių sekcijų išvesties moduliai – naudojama kelių sekcijų išvesties modulių naudojimui CAN magistralėje įjungti
  - Padargo sekcijų skaičius – naudojama padargo sekcijų skaičiui pasirinkti
  - Valdymo plotis – naudojama atstumui tarp gairių įvesti
  - Apdorojimo plotis [Tiesaus arba Išskirstyto padargo tipas] – naudojama bendram visų padargo sekcijų pločiui įvesti
  - Darbinis plotis [Purkštuvu padargo tipas] – naudojama bendram padargo pločiui įvesti
  - Lašelių dydžio monitorius [kai įrengtas] – naudojama įjungti lašelių dydžio stebėjimą iki penkių iš anksto parinktų purkštuvu purkštukų
  - Purkštuko pasirinkimas [Tiesaus arba Išskirstyto padargo tipas] – naudojama purkštuvu purkštukų tipui pasirinkti
4. Paspauskite KITO PUSLAPIO rodyklę ➡, kad nustatytumėte konkrečias padargo parinktis. Išsamiau žr. Padargo skyrių.
5. Norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę ↶ arba šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA 🛠️.

4-7 paveikslėlis.: Padargas – Keleto sekcijų su SDM / SFM sąranka



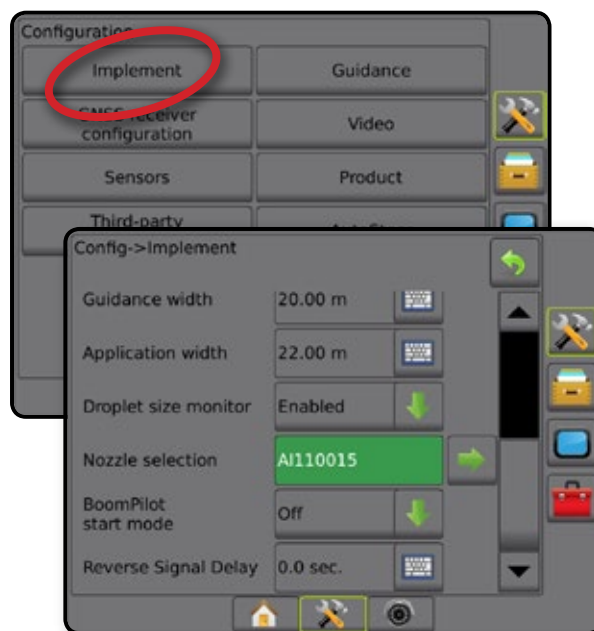
## Lašelių dydžio monitorius

Kai sistemoje yra Slėgio jutiklio sąsajos rinkinys (SJSR) arba Dvigubo valdymo modulis, kuriame nustatytas Gaminio valdymo apdorojimo tipas „Skystis“, o Pagrindinis jutiklis arba Monitorius nustatytas į „Slėgis“, galima įjungti ir išjungti Lašelių dydžio monitorių. Tuomet darbinuose ekranuose tampa prieinama DSM funkcija.

*PASTABA. Daugiau informacijos rasite šios instrukcijos Padargų skyriaus poskyryje „Lašelių dydžio monitorius“.*

1. Paspauskite šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA
2. Paspauskite **Padargas**.
3. Pasirinkite, įjungti ar išjungti Lašelių dydžio monitorių. (Jeigu įjungiate, perskaitykite rodomą informaciją ir paspauskite **Sutikti**.)
4. Norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę arba šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA .





4-8 paveikslėlis.: Lašelių dydžio monitorius



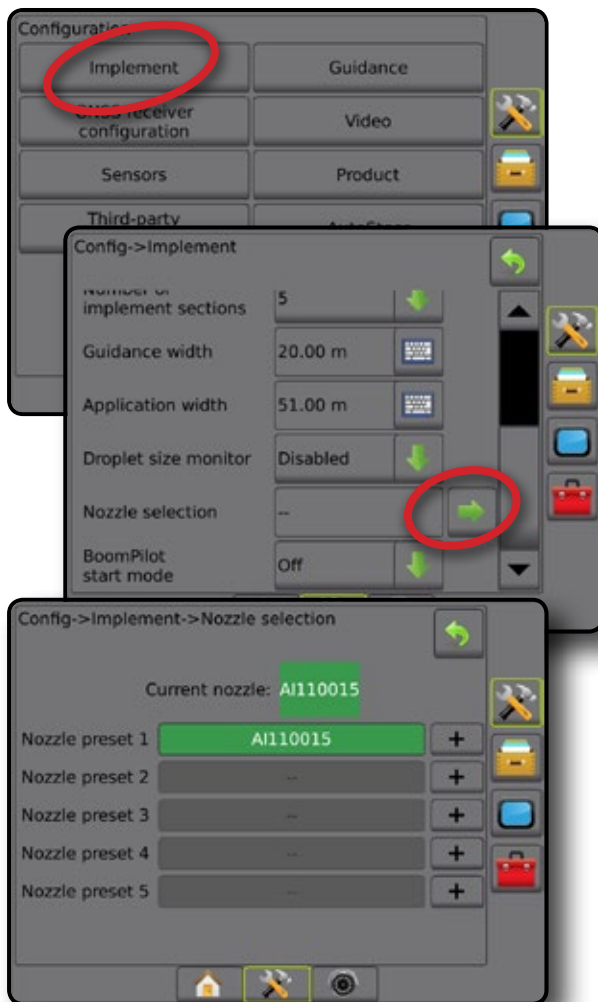
## Purkštukų pasirinkimas

Purkštukų pasirinkimo funkcijoje galima nustatyti ir greitai iškviešti iki penkių (5) purkštukų ir pasirinkti esamą purkštuką.

*PASTABA. Daugiau informacijos rasite šios instrukcijos Padargų skyriaus poskyryje „Purkštukų pasirinkimas“.*

1. Paspauskite šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **Padargas**.
3. Purkštukų pasirinkimo lange paspauskite KITO PUSLAPIO rodyklę .
4. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Purkštukų išankstinės nuostatos 1–5 – galima pasirinkti nustatyti ir greitai iškviešti iki penkių (5) purkštukų ir pasirinkti esamą purkštuką, pagal kurį nustatoma lašelių dydžio informacija
  - ▶ Esamas purkštukas – rodomas esamas purkštukas
5. Norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA .




4-9 paveikslėlis.: Purkštukų pasirinkimas



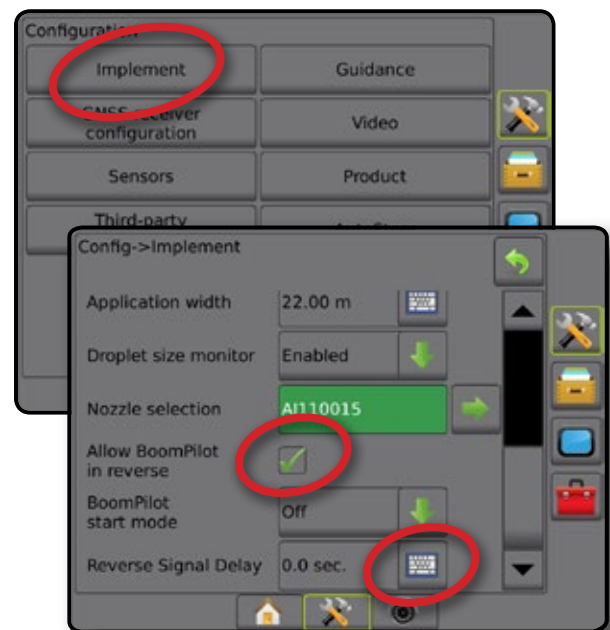
## Atbulinės eigos jutimo modulis

Atbulinės eigos jutimo modulio sąranka naudojama pridėdant Atbulinės eigos jutimo modulį arba „SCM Pro“ (Vairavimo valdymo modulį „Pro“) prie bet kokios konfigūracijos.

*PASTABA. Daugiau informacijos rasite šios instrukcijos Padargų skyriaus poskyryje „Atbulinės eigos jutimo modulis“.*

1. Paspauskite šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **Padargas**.
3. Pasirinkite:
  - ▶ Leisti „BoomPilot“ veikti judant atbuline eiga [kai galima] – naudojama įjungti „BoomPilot“ funkciją važiuojant atbuline eiga
  - ▶ Atbulinės eigos signalo delsa – naudojama nustatyti delsa, pereinant iš priekinės eigos į atbulinę eigą ar atvirkščiai, prieš transporto priemonės piktogramai navigacijos ekrane pakeičiant kryptį
4. Norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA .

4-10 paveikslėlis.: Atbulinės eigos jutimo modulis






## Gairės [Šviesos juosta]

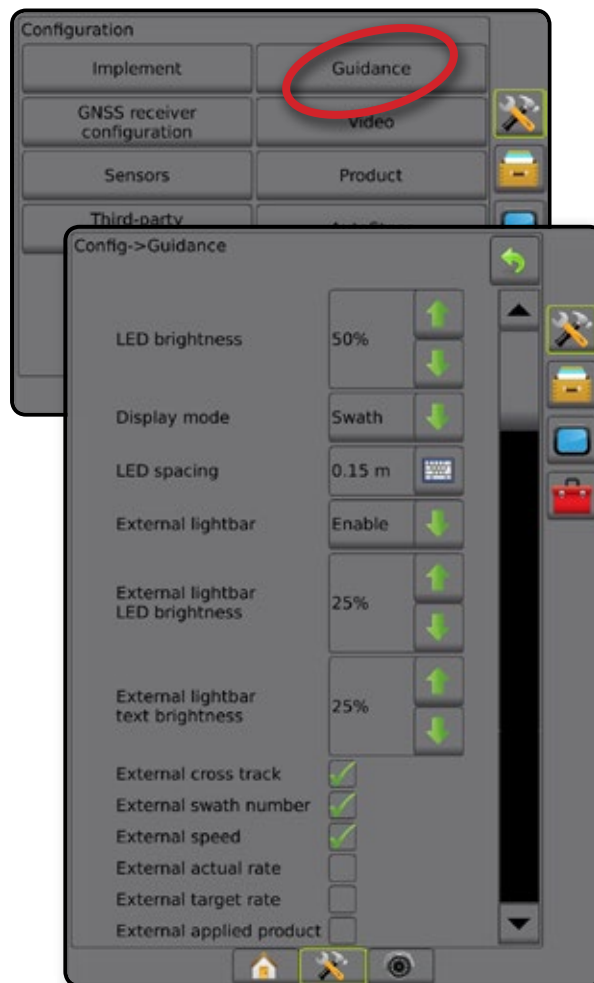
Gairės parinktys naudojamos šviesos juostoje rodamai Takų susikirtimo klaidai konfigūruoti.

*PASTABA. Ankstesnėse programinės įrangos versijose ši funkcija buvo vadinama Šviesos juosta.*

Norint pateikti daugiau gairių informacijos, galima naudoti parinktį Išorinės šviesos juostos modulius (angl. „External Lightbar Module (ELM)“).

1. Paspauskite šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **Valdymas**.
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Šviesdiodžių ryškumas – naudojama šviesdiodžių ryškumui reguliuoti
  - ▶ Rodymo režimas – naudojama nustatyti, ar šviesos juosta atitinka juosta, ar transporto priemonę
    - Nustačius kaip „juosta“, šviesdiodis rodo gairės vietą, o judantis šviesdiodis – transporto priemonę
    - Nustačius kaip „Transporto priemonė“, vidurinis šviesdiodis rodo transporto priemonės vietą, o judantis šviesdiodis – gairę
  - ▶ Šviesdiodžių intervalai – naudojama nustatyti atstumą nuo gairės arba transporto priemonės, kurias rodo kiekvienas šviečiantis šviesdiodis
4. Išorinės šviesos juostos modulyje (ELM) pasirinkite:
  - ▶ Išorinė šviesos juosta– įjungti / išjungti išorinės šviesos juostos naudojimą
  - ▶ Išorinės šviesos juostos šviesdiodžių ryškumas – reguliuojamas išorinės šviesos juostos šviesdiodžių ryškumas
  - ▶ Išorinės šviesos juostos teksto ryškumas – reguliuojamas išorinės šviesos juostos teksto ryškumas
  - ▶ Išorinis takų susikirtimas – įjungti / išjungti takų susikirtimo klaidos informacijos rodyką išorinėje šviesos juostoje
  - ▶ Išorinis juostos numeris– įjungti / išjungti juostos numerio informacijos rodyką išorinėje šviesos juostoje
  - ▶ Išorinis greitis – įjungti / išjungti greičio informacijos rodyką išorinėje šviesos juostoje
  - ▶ Išorinė faktinė norma [prieinama naudojant Trečiosios šalies dažnio valdymą] – įjungti / išjungti faktinės normos informacijos rodyką išorinėje šviesos juostoje
  - ▶ Išorinė tikslinė norma [prieinama naudojant Trečiosios šalies dažnio valdymą] – įjungti / išjungti tikslinės normos informacijos rodyką išorinėje šviesos juostoje
  - ▶ Išorinis naudojamas produktas [prieinama naudojant Trečiosios šalies dažnio valdymą] – įjungti / išjungti naudojamo produkto informacijos rodyką išorinėje šviesos juostoje
5. Norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA .

4-11 paveikslėlis.: Gairės naudojant Išorinės šviesos juostos modulį (ELM)







## GNSS imtuvo konfigūracija

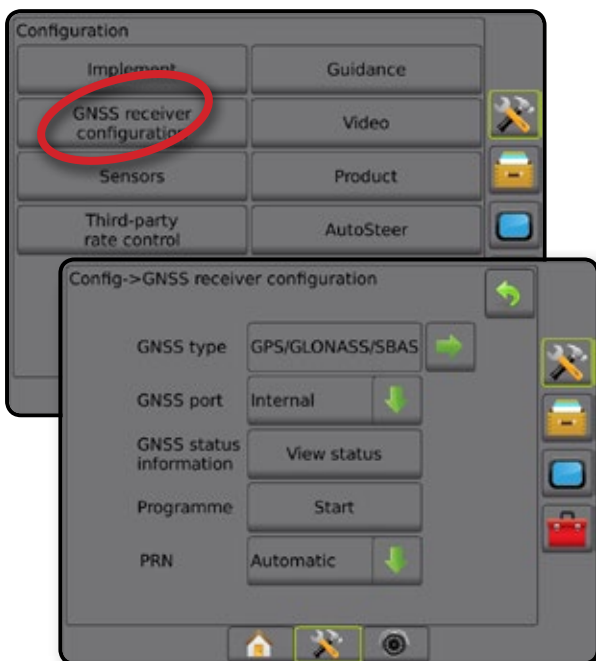
GNSS imtuvo konfigūracija naudojama GNSS tipui, GNSS prievadui ir PRN konfigūruoti, taip pat GNSS būsenos informacijai peržiūrėti.

**PASTABA.** Daugiau informacijos rasite šios instrukcijos GNSS imtuvo konfigūracijos skyriuje.

Šios nuostatos būtinos rankiniam / automatiniam vairavimui, pakreipimo jutiklio veikimui ir dažnio valdymo funkcijai, taip pat tinkamam padargo veikimui.

1. Paspauskite šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **GNSS imtuvo konfigūracija**.
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ GNSS tipas – nustatoma, kad būtų priimamos GNSS šaltinio transliacijos: GPS, GLONASS, SBAS (su reikalaujama DGPS arba be jo)
  - ▶ GNSS prievadas – GNSS ryšio prievadas nustatomas kaip Vidinis arba Išorinis
  - ▶ GNSS būsenos informacija – rodoma dabartinės GNSS būsenos informacija
  - ▶ Programa – šią funkciją turėtų naudoti tik „TeeJet“ technikai
  - ▶ PRN – pasirenkamas kitas SBAS PRN, kuris pateiks GNSS diferencialinio ištaisymo duomenis. Kad PRN būtų parenkamas automatiškai, nustatykite **Automatinis**.
4. Paspauskite KITO PUSLAPIO rodyklę , kad nustatytumėte konkrečias GNSS parinktis.
5. Norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA .

4-12 paveikslėlis.: GNSS imtuvo konfigūracijos parinktys






### PRN nerodomas

PRN parinktys galimos tik tada, kai pasirinktas SBAS GNSS tipas.

## Vaizdo įrenginys

Vaizdo įrenginio sąranka naudojama nustatyti vieną tiesiogiai prijungtą kamerą arba atskiras kameras, jei naudojamas aštuonių (8) kanalų arba keturių (4) kanalų Vaizdo įrenginio selekoriaus modulis (VSM). Jei įrengtas VSM, galima sukongfigūruoti iki 8 kamerų.

1. Paspauskite šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **Vaizdo įrenginys**.
3. Pažymėkite atitinkamą (-us) žymimajį (-uosius) langelį (-ius):
  - ▶ Atbulinė eiga – **ABC**
  - ▶ Apverstas – **VBC**

[prastai vaizdo peržiūrai **ABC** nepažymėkite nė vieno žymimojo langelio.
4. Norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA .

4-13 paveikslėlis.: Vaizdo įrenginys su 4 kanalų VSM parinktimis




### Vaizdo įrenginio sąranka negalima

Jeigu kamera arba VSM neprijungti, sąrankos parinktys nebus galimos.

## Jutikliai

Kai sistemoje yra Slėgio jutiklio sąsajos rinkinys (konkrečiai Įvesties / išvesties modulis (IOM)), bus galimos jutiklio sąrankos ir konfigūracijos parinktys.

**PASTABA.** Šioms nuostatomis neturi poveikio Slėgio jutiklio naudojimas Dvigubo valdymo modulyje.

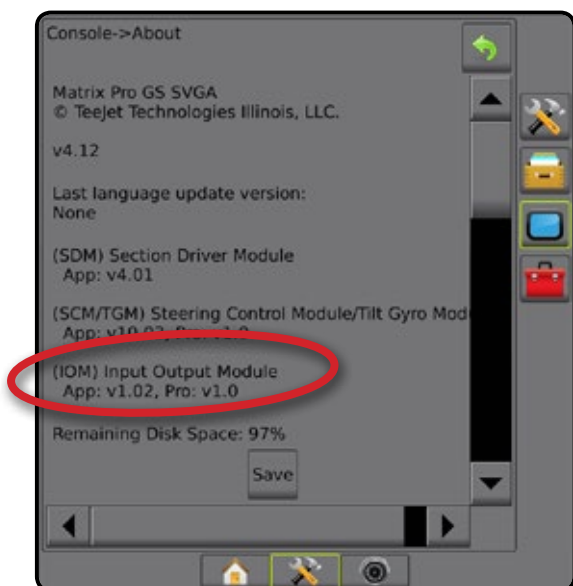
1. Paspauskite šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **Jutikliai**.

4-14 paveikslėlis.: Jutikliai



Pulto ekrane „Apie“ Slėgio jutiklio sąsajos rinkinys yra vadinamas Įvesties / išvesties moduliu (IOM).

4-15 paveikslėlis.: Įvesties / išvesties modulis






## Jutikliai negalimi

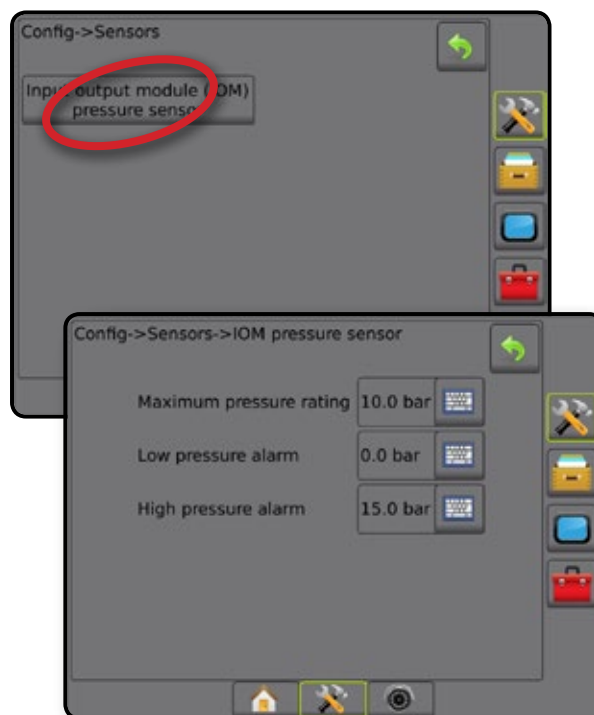
Jeigu Slėgio jutiklio sąsajos rinkinys neįrengtas, sąrankos parinktys nebus galimos.

## Įvesties / išvesties modulio slėgio jutiklis

Jeigu Slėgio jutiklio sąsajos rinkinys įrengtas, Slėgio jutiklio parinktys naudojamos jutiklio gamintojo didžiausio slėgio rodikliui įvesti ir aukšto bei žemo slėgio signalams naudotojo nuožiūra nustatyti.




1. Paspauskite šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **Jutikliai**.
3. Paspauskite **Įvesties / išvesties modulio (IOM) slėgio jutiklis**.
4. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Didžiausio slėgio rodiklis – naudojama slėgio jutiklio didžiausio slėgio rodikliui nustatyti pagal gamintojo rekomendacijas
  - ▶ Žemo slėgio signalas – naudojama žemo slėgio vertei, kurią pasiekus skambės signalas, naudotojo nuožiūra nustatyti
  - ▶ Aukšto slėgio signalas – naudojama aukšto slėgio vertei, kurią pasiekus skambės signalas, naudotojo nuožiūra nustatyti
5. Norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA .

4-16 paveikslėlis.: Įvesties / išvesties modulio slėgio jutiklio parinktys

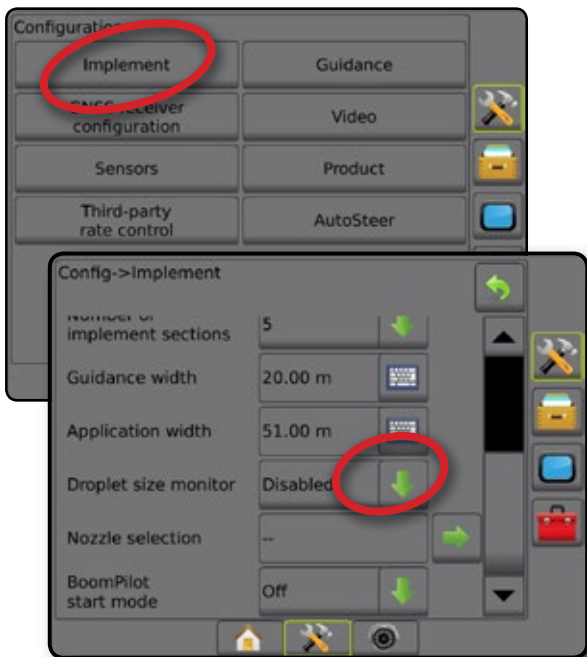


## Lašelių dydžio monitorius

Jeigu naudojamas Slėgio jutiklio sąsajos rinkinys, bus galimos Lašelių dydžio monitoriaus parinktys.

1. Paspauskite šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **Padargas**.
3. Paspauskite **Lašelių dydžio monitorius**.
4. Pasirinkite, įjungti ar išjungti lašelių dydžio monitorių.
5. Norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA .

4-17 paveikslėlis.: Lašelių dydžio monitorius



## Automatinis vairavimas

Kai sumontuotas Vairavimo valdymo modulis („SCM“ arba „SCM Pro“), galimos Rankinio / Automatinio vairavimo parinktys.

*PASTABA. Išsamios sąrankos instrukcijos pateiktos konkrečios jūsų rankinio / automatinio vairavimo įrangos vadove.*

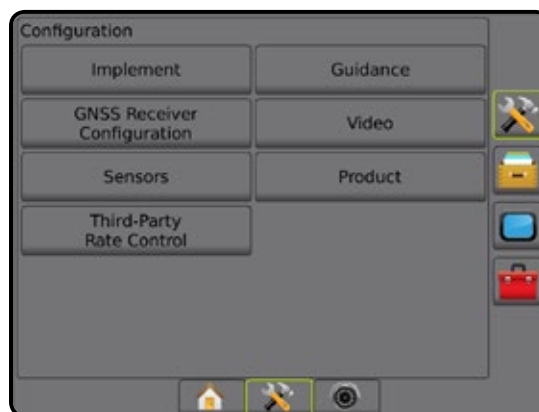
Automatinio vairavimo sąranka naudojama rankiniam / automatiniam vairavimui įjungti / išjungti ir kalibruoti

- „FieldPilot“ [naudojant SCM] – naudojama vožtuvo sąrankai, vairavimo nuostatoms, vairo ir vairavimo posūkio kampo jutiklio nuostatoms nustatyti ir vožtuvų patikroms arba vožtuvų diagnostikai atlikti
- „FieldPilot Pro“ / „UniPilot Pro“ [naudojant „SCM Pro“] – naudojama transporto priemonės nuostatoms valdyti, jutikliams kalibruoti, pasirinkti QI vertes bei nustatyti transportavimo režimą ir priežiūros režimą


### Rankinis / automatinis vairavimas negalimas

Jeigu rankinio / automatinio vairavimo sistema neįrengta, sąrankos parinktys nebus galimos.

4-18 paveikslėlis.: Rankinis / automatinis vairavimas neaptiktas

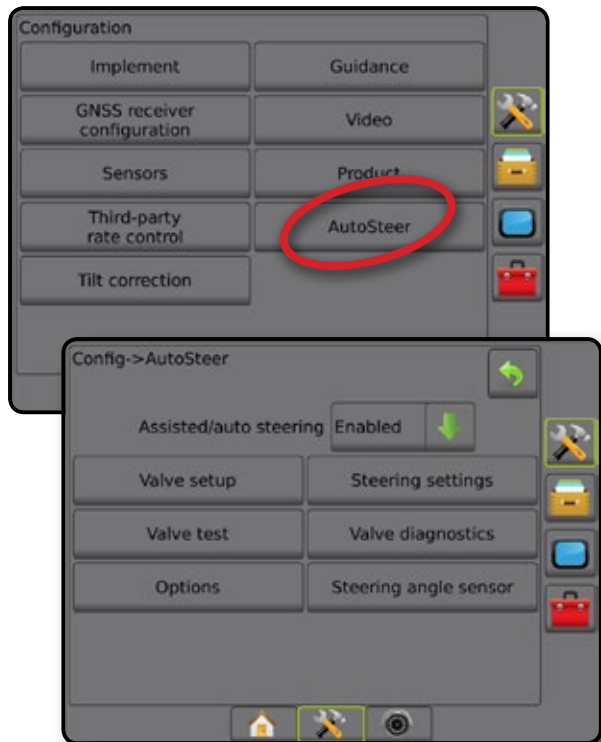


### „FieldPilot“ [naudojant SCM]

1. Paspauskite šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **Automatinis vairavimas**.
3. Pasirinkite, ar rankinis / automatinis vairavimas įjungtas, ar išjungtas.
4. Kai įjungtas, pasirinkite:
  - ▶ Vožtuvo sąranka – naudojama Vožtuvo tipui, Vožtuvo dažniui, Mažiausiam galingumo ciklui kairėje / dešinėje ir Didžiausiam galingumo ciklui kairėje / dešinėje konfigūruoti
  - ▶ Vairavimo nuostatos – naudojama Netiksliam vairavimo reguliavimui, Tiksliam vairavimo reguliavimui, Tuščiajai eigai ir Išankstinei kelio peržiūrai nustatyti
  - ▶ Vožtuvų patikra – naudojama patikrinti, ar vairuojama tinkama kryptimi
  - ▶ Vožtuvų diagnostika – naudojama patikrinti, ar vožtuvai tinkamai prijungti
  - ▶ Parinktys: Vairo jutiklis – naudojama pasirinkti, ar vairavimo išjungimo jutiklis yra magnetinis, ar veikia pagal slėgio jutiklį

- ▶ Vairavimo posūkio kampo jutiklis – naudojama nustatyti ir kalibruoti Vairavimo posūkio kampo jutiklį (VPKJ) kaip pagrindinį automatinio vairavimo atsako jutiklį
- 5. Norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę ↶ arba šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA 🛠️.



## 4-19 paveikslėlis.: Automatinis vairavimas



## „FieldPilot Pro“ / „UniPilot Pro“ [naudojant „SCM Pro“]

1. Paspauskite šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA 🛠️.
2. Paspauskite **Automatinis vairavimas**.
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Valdyti transporto priemonės – leidžia operatoriui pasirinkti, redaguoti, kopijuoti, naikinti arba eksportuoti / importuoti transporto priemonių profilius, taip pat *PASTABA. Kuriant naują transporto priemonės profilį arba redaguojant esamą, reikėtų nustatyti Rankinį išjungimą prieš atliekant automatinį kalibravimą.*
    - ◀ Naujas ① – sukuriamas naujas transporto priemonės profilis.
    - ◀ |kelti – suaktyvinamas pažymėtos transporto priemonės profilis.
    - ◀ Redaguoti ① – leidžia operatoriui keisti aktyvios transporto priemonės profilio parametrus, įskaitant Ratų bazę, Antenos išilginio nuokrypio kryptį ir atstumą, Antenos šoninio nuokrypio kryptį ir atstumą, Antenos aukštį, „SCM Pro“ išilginio nuokrypio kryptį ir atstumą, „SCM Pro“ šoninio nuokrypio kryptį ir atstumą, „SCM Pro“ aukštį ir „SCM Pro“ kryptį

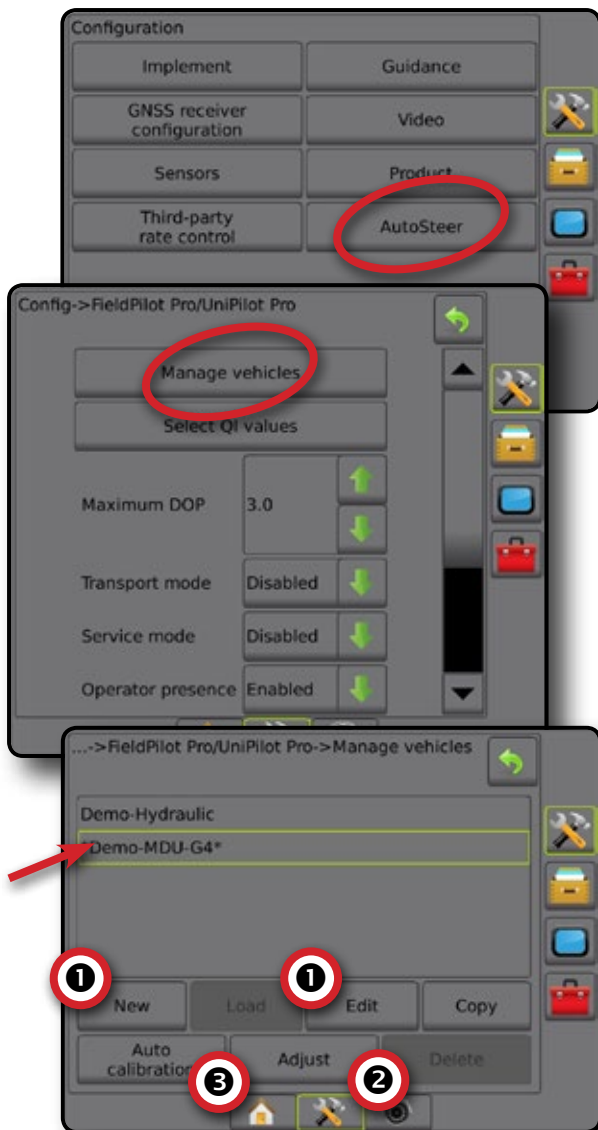
- ◀ Kopijuoti – nukopijuojamas aktyvios transporto priemonės profilis
- ◀ Automatinis kalibravimas ② – padeda operatoriui kalibruoti aktyvią transporto priemonę. Kalibravimo žingsniais sistema „FieldPilot Pro“ arba „UniPilot Pro“ supažindinama su transporto priemonės savybėmis, šie žingsniai yra svarbūs siekiant optimalaus valdymo.
- ◀ Koreguoti – sukalbravus transporto priemonę, ji turėtų veikti pakankamai atliekant daugelį įprastų lauko operacijų. Tačiau tam tikrais atvejais gali prireikti pakoreguoti vairavimą atsižvelgiant į lauko sąlygas, padargo tipą, eigos greitį ir t. t. Transporto priemonės koregavimo ekrane operatorius gali pakoreguoti transporto priemonės vairavimą, kad šis atitiktų besikeičiančias sąlygas.
  - Rankinis išjungimas ② – nustatykite ribą, ties kuria „FieldPilot Pro“ arba „UniPilot Pro“ bus išjungta, kai vairas bus pasuktas ranka.
- ◀ Panaikinti – leidžia operatoriui panaikinti neberekalingą transporto priemonės profilį. Aktyvios transporto priemonės profilio panaikinti negalima.
- ▶ Pasirinkti QI vertes – leidžia naudotojui sukongūruoti mažiausius GNSS padėties kokybės (tikslumo lygmuo) reikalavimus, kad „FieldPilot Pro“ arba „UniPilot Pro“ būtų suaktyvintos arba liktų įjungtos
- ▶ Didžiausias DOP – Didžiausias DOP (Tikslumo silpninimas) nustato didžiausią bendrą GNSS padėties kokybę, remiantis palydovine geometrija, naudota tai padėčiai apskaičiuoti.
  - Vertė nuo 1 iki 2 reiškia puikiai, 2–5 – gerai, 5–10 – vidutiniškai, 10–20 – neblogai, o virš 20 – blogai.
  - Geriausių rezultatų pasiekama, kai rankinis / automatinis vairavimas atliekamas DOP esant mažesniai kaip 4.
- ▶ Transportavimo režimas – kai įjungta, visos automatinio vairavimo funkcijos yra išjungiamos ir negali būti suaktyvintos.
- ▶ Priežiūros režimas – kai įjungta, „Wi-Fi“ bus prieinamas visą kitą galios ciklą, tad technikai priežiūros tikslais gali tiesiogiai pasijungti prie „SCM Pro“.
- ▶ Operatoriaus buvimas – nustatyti Operatoriaus buvimo jungiklio atsaką
  - Įjungti – „FieldPilot Pro“ arba „UniPilot Pro“ negalima, kai jungiklis NESUJUNGTA. Rekomenduojama nuostata, neatsižvelgiant į tai, ar yra Operatoriaus buvimo jungiklis, ar ne.
  - Išjungti – Operatoriaus buvimo aptikimas buvo pasyvinamas ir neturės poveikio „FieldPilot Pro“ arba „UniPilot Pro“. Tai yra itin svarbi saugos funkcija, kurią reikėtų išjungti tik nurodžius mašinos gamintojui arba „TeeJet Technologies“.

4. Norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA .

## Aktyvi transporto priemonė

Aktyvi transporto priemonė žymima žvaigždutėmis (\*). Tai transporto priemonės profilis, kurį šiuo metu naudoti yra užprogramuota sistema „FieldPilot Pro“ arba „UniPilot Pro“.




4-20 paveikslėlis.: „FieldPilot Pro“ arba „UniPilot Pro“ sąrankos pradžios ekranas



## Pakreipimo pataisa

Kai yra Vairavimo valdymo modulis (SCM) arba Pakreipimo gioskopinis modulis (TGM), galima Pakreipimo pataisos funkcija. Ji pataiso GNSS signalą, kad kompensuotų GNSS padėties klaidas dirbant kalvotoje vietovėje arba ant šlaitų.

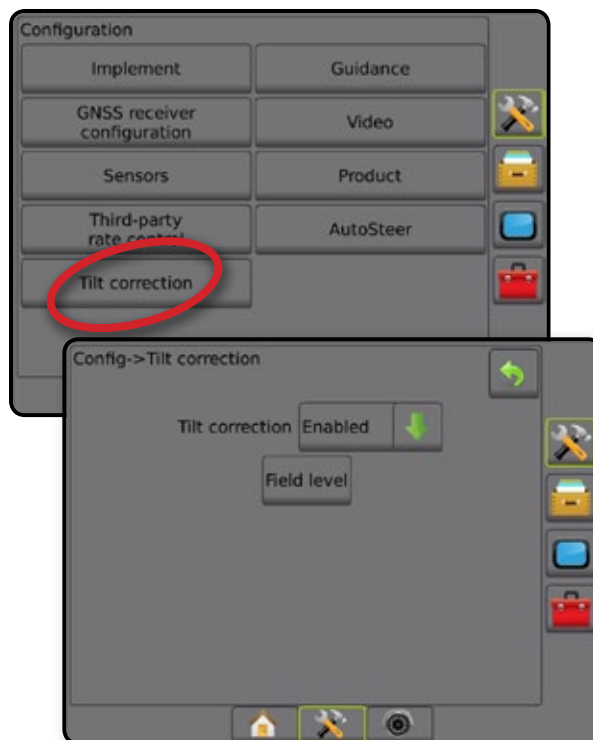
Išsamios sąrankos instrukcijos pateiktos konkrečios jūsų rankinio / automatinio vairavimo įrangos vadove arba pakreipimo sąrankos biuletenyje.

1. Paspauskite šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **Pakreipimo pataisa**.
3. Pasirinkite, ar Pakreipimo pataisa yra įjungta, ar išjungta.
4. Kai įjungta, pakreipimo pataisai kalibruoti pasirinkite **Lauko lygis**.
5. Norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA .

PASTABA. Jeigu naudojamas „FieldPilot“ arba „UniPilot“, sistemoje įrengtas Pakreipimo gioskopinis modulis.

PASTABA. Prieš Pakreipimo kalibravimą reikia įvesti antenos aukštį.

4-21 paveikslėlis.: Pakreipimo pataisa



### Lauko lygis negalimas



Jeigu transporto priemonė juda, lauko lygio parinktis nebus galima. Norint pradėti kalibruoti pakreipimo pataisą, transporto priemonė turi pastovėti bent 10 sekundžių.

### Pakreipimo pataisa negalima

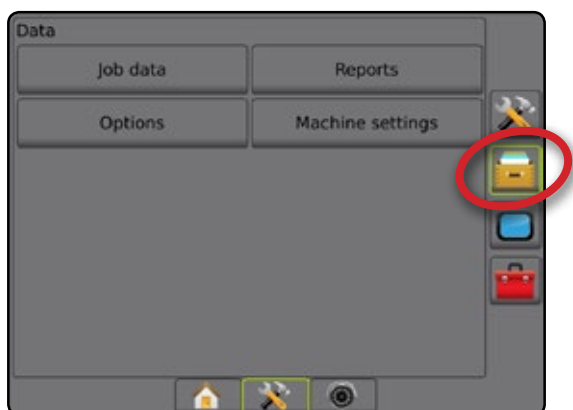
Jeigu SCM arba TGM neprijungti, sąrankos parinktis nebus galimos.

## DUOMENŲ VALDYMAS

Duomenų valdymo funkcija galima perkelti ir valdyti užduoties duomenis, juos perduoti, pakeisti užduoties režimą ir perkelti bei valdyti mašinos nuostatas.

1. Paspauskite apatinį skirtuką SISTEMOS SĄRANKA .
2. Šoninis skirtukas DUOMENŲ VALDYMAS .
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Užduoties duomenys – išplėstiniu užduoties režimu naudojama perkelti užduoties informaciją (panaikinti, importuoti, eksportuoti) ir valdyti užduoties informaciją (sukurti naują užduotį, panaikinti užduotį arba nukopijuoti užduoties Gaires, Ribas, Naudotus duomenis ir (arba) Paskirtą žemėlapij į naują užduotį)
  - ▶ Ataskaitos – naudojama užduočių ataskaitoms kurti ir įrašyti jas į USB diską
  - ▶ Parinktys – naudojama paprastam užduoties režimui arba išplėstiniam užduoties režimui pasirinkti
  - ▶ Mašinos nuostatos – naudojama mašinos nuostatomis perkelti (panaikinti, importuoti, eksportuoti) ir mašinos nuostatomis valdyti (sukurti naujos mašinos nuostatą, nukopijuoti mašinos nuostatą, panaikinti mašinos nuostatą, įrašyti esamą mašinos nuostatą į pasirinktą failą arba įkelti mašinos nuostatą iš pasirinkto failo)

4-22 paveikslėlis.: Duomenų valdymo parinktys






### Užduoties duomenys

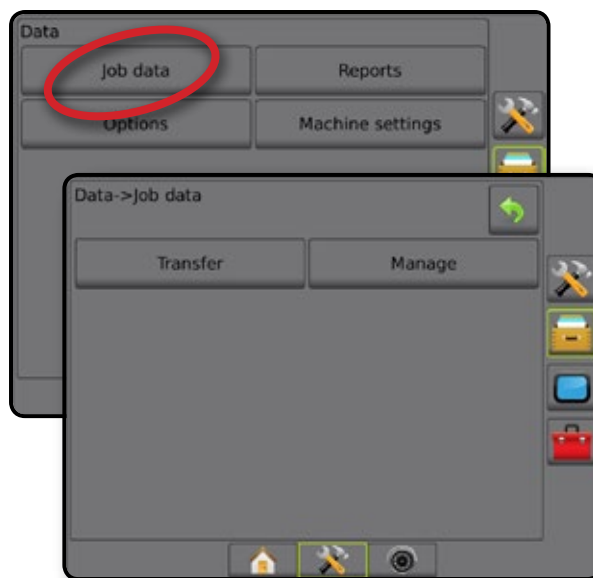
Išplėstiniu užduoties režimu užduoties duomenų parinktys naudojamos perkelti užduoties informaciją (panaikinti, importuoti, eksportuoti) ir valdyti užduoties informaciją (sukurti naują užduotį, panaikinti užduotį arba nukopijuoti užduoties Gaires, Ribas, Naudotus duomenis ir (arba) Paskirtą žemėlapij į naują užduotį).

Užduoties duomenys:

- Užduoties pavadinimas
- Kliento, Ūkio ir Lauko pavadinimai
- Riba
- Padengtas plotas
- Gairės
- Žemėlapiai (Aprėpties, Paskirtas, Apdorojimo, Užprogramuotos tikslinės normos)
- Purkštuko triktys

1. Šoninis skirtukas DUOMENŲ VALDYMAS .
2. Paspauskite **Užduoties duomenys**.
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Perkelti – išplėstiniu užduoties režimu galima perkelti pasirinktas užduotis į USB diską arba iš jo ir panaikinti užduotis
  - ▶ Valdyti – išplėstiniu užduoties režimu galima sukurti naują tuščią užduotį, nukopijuoti pasirinktos užduoties Gaires, Ribas, Naudotus duomenis ir (arba) Paskirtą žemėlapij į naują užduotį, taip pat panaikinti pasirinktą užduotį
4. Norėdami sugrįžti į pagrindinį Duomenų valdymo ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį skirtuką DUOMENŲ VALDYMAS .

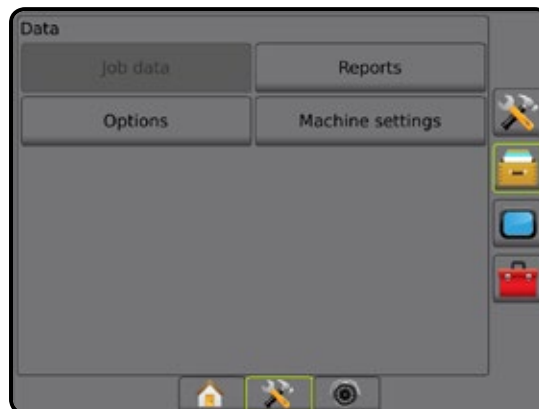
4-23 paveikslėlis.: Užduoties duomenų parinktys



### Užduoties duomenys negalimi

Paprastu užduoties režimu užduoties duomenų parinktys nebus prieinamos.

4-24 paveikslėlis.: Užduoties duomenys negalimi









## Perkelti

Išplėstiniu užduoties režimu užduoties duomenų perkėlimo ekrane galima perkelti pasirinktas užduotis į USB diską arba iš jo ir panaikinti užduotis.

Į USB laikmeną perkeltas užduotis galima atverti ir atnaujinti naudojant „Fieldware Link“. Įrenginyje „Fieldware Link“ naudotojas gali įvesti kliento, ūkio ir lauko duomenis, taip pat nukopijuoti ir (arba) redaguoti užduotis, kad pakartotinai pasinaudotų ribomis ir gairėmis. Iš „Fieldware Link“ užduotis galima perkelti atgal į USB laikmeną, o tada – atgal į pulto vidinę atmintį ir joje naudoti.

**PASTABA.** Kai užduotis aktyvi (pradėta), Perkėlimo parinkčių pasirinkti negalima. Norėdami įjungti funkciją, sustabdykite esamą užduotį.

*Į atmintinę perkeltos užduotys iš pulto pašalinamos ir jomis naudotis negalima.*

1. Šoninis skirtukas DUOMENŲ VALDYMAS .
2. Paspauskite **Užduoties duomenys**.
3. Paspauskite **Perkelti**.
4. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Perkelti užduoties duomenis į USB laikmeną  – naudojama užduoties duomenims iš vidinės atminties perkelti į USB laikmeną
  - ▶ Perkelti užduoties duomenis į vidinę atmintį  – naudojama užduoties duomenims iš USB laikmenos perkelti į vidinę atmintį
  - ▶ Panaikinti užduoties duomenis  – naudojama užduoties duomenims panaikinti iš vidinės atminties
5. Norėdami sugrįžti į pagrindinį Duomenų valdymo ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį skirtuką DUOMENŲ VALDYMAS .




4-25 paveikslėlis.: Užduoties duomenys – Perkelti



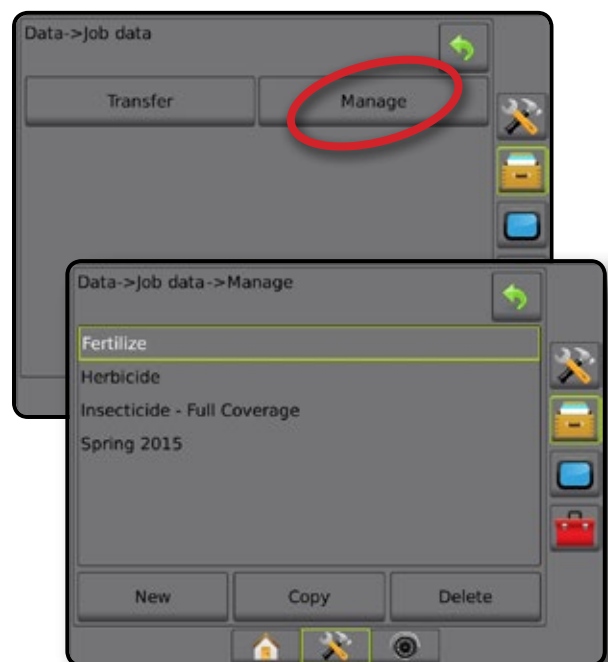
## Valdyti

Išplėstiniu užduoties režimu užduoties duomenų valdymo ekrane galima sukurti naują tuščią užduotį, nukopijuoti pasirinktos užduoties Gaires, Ribas, Naudotus duomenis ir (arba) Paskirtą žemėlapij į naują užduotį, taip pat panaikinti pasirinktą užduotį.

**PASTABA.** Kai užduotis aktyvi (pradėta), Valdymo parinkčių pasirinkti negalima. Norėdami įjungti funkciją, sustabdykite esamą užduotį.

1. Šoninis skirtukas DUOMENŲ VALDYMAS .
2. Paspauskite **Užduoties duomenys**.
3. Paspauskite **Valdyti**.
4. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Nauja – naudojama naujai tuščiai užduočiai sukurti be susijusių Gairių, Ribų, Naudotų duomenų arba Paskirto žemėlapio
  - ▶ Kopijuoti – naudojama pasirinktos užduoties Gairėms, Riboms, Naudotiems duomenims ir (arba) Paskirtam žemėlapiui nukopijuoti į naują užduotį
  - ▶ Panaikinti – naudojama užduoties duomenims panaikinti iš vidinės atminties
5. Norėdami sugrįžti į pagrindinį Duomenų valdymo ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį skirtuką DUOMENŲ VALDYMAS .

4-26 paveikslėlis.: Užduoties duomenys – Valdyti










## Ataskaitos





Ataskaitos naudojamos užduočių ataskaitoms kurti ir įrašyti jas į USB diską.

**PASTABA.** Jei Parinkčių puslapyje pasirinktas Paprastas užduoties režimas, galima įrašyti tik esamą užduotį.

Kai užduotis aktyvi (pradėta), Ataskaitų pasirinkti negalima. Norėdami įjungti funkciją, sustabdykite esamą užduotį.

Užveriant užduotį, kai prie pulto prijungtas USB diskas, turėsite galimybę sukurti esamos užduoties ataskaitą.

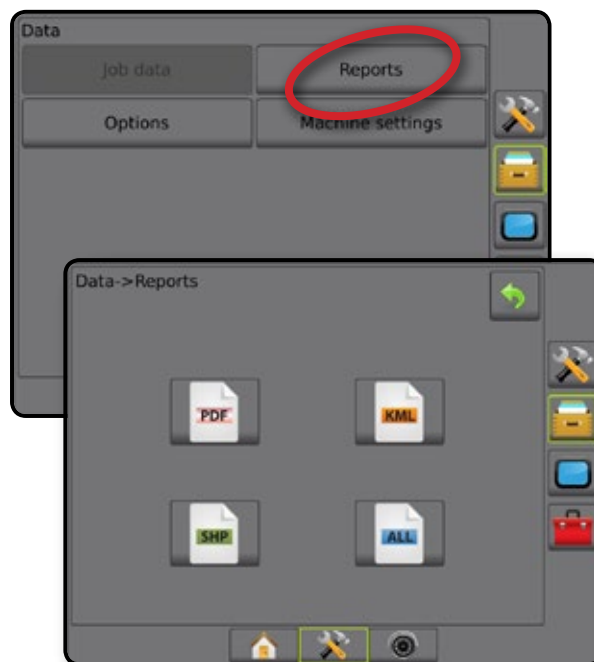
1. Šoninis skirtukas DUOMENŲ VALDYMAS .
2. Paspauskite **Ataskaitos**.
3. Prie pulto prijunkite USB diską.
4. Pasirinkite norimą įrašyti užduotį.
5. Pasirinkite:
  - ▶ PDF  – ataskaita spausdinti
  - ▶ KML  – „Google Earth“ žemėlapis
  - ▶ SHP  – ESRI formos duomenys
  - ▶ ALL  – visi galimi failų tipai
6. Norėdami sugrįžti į pagrindinį Duomenų valdymo ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį skirtuką DUOMENŲ VALDYMAS .

**PASTABA.** Failų piktogramos     arba mygtukai yra neprieinami pasirinkti (neveiksūs), kol USB diskas nėra tinkamai prijungtas.

4-27 paveikslėlis.: Ataskaitos – Išplėstinis užduoties režimas



4-28 paveikslėlis.: Ataskaitos – Paprastas užduoties režimas





## Parinktys (Užduoties režimas)

Parinktimis operatorius gali pasirinkti Paprastą arba Išplėstinį užduoties režimą.

**PASTABA.** Kai užduotis aktyvi (pradėta), užduoties režimo pakeisti negalima. Norėdami įjungti funkciją, sustabdykite esamą užduotį.


**[SPĖJIMAS!]** Pakeitus užduoties režimą panaikinami visi vidiniai užduočių duomenys.

1. Šoninis skirtukas DUOMENŲ VALDYMAS .
2. Paspauskite **Parinktys**.
3. Kad pamatytumėte parinkčių sąrašą, paspauskite rodyklę ŽEMYN .
4. Pasirinkite:
  - ▶ Paprastas – pradžioje ekrane rodomas tik apribotas plotas ir padengti plotai. | Ataskaitas galima įrašyti tik esamą užduotį. Naudoti su „Fieldware Link“ negalima.
  - ▶ Išplėstinis – vienu metu galima matyti daugiau kaip vieną užduotį. Pradžioje ekrane rodomi klientų, ūkių, laukų ir užduočių pavadinimai; apriboti ir aprėpties plotai; apdorojimo laikas ir atstumas nuo pasirinktos užduoties. Naudojantis funkcijomis Duomenys -> Ataskaitos, visi įrašyti užduočių profiliai gali būti eksportuoti į USB diską PDF, SHP arba KML failų formatais.
    - Kliento informacija, ūkio informacija, lauko informacija ir paskirti žemėlapiai gali būti įvesti tik naudojant „Fieldware Link“. Užduoties pavadinimą galima redaguoti tik naudojant „Fieldware Link“.
    - Naudotojas gali kopijuoti užduotis, kad pakartotinai naudotų ribas, gaires, aprėpties duomenis ir paskirtus žemėlapius, naudodamasis „Fieldware Link“ arba pulte pasirinkęs Duomenys -> Užduoties duomenys -> Valdyti.

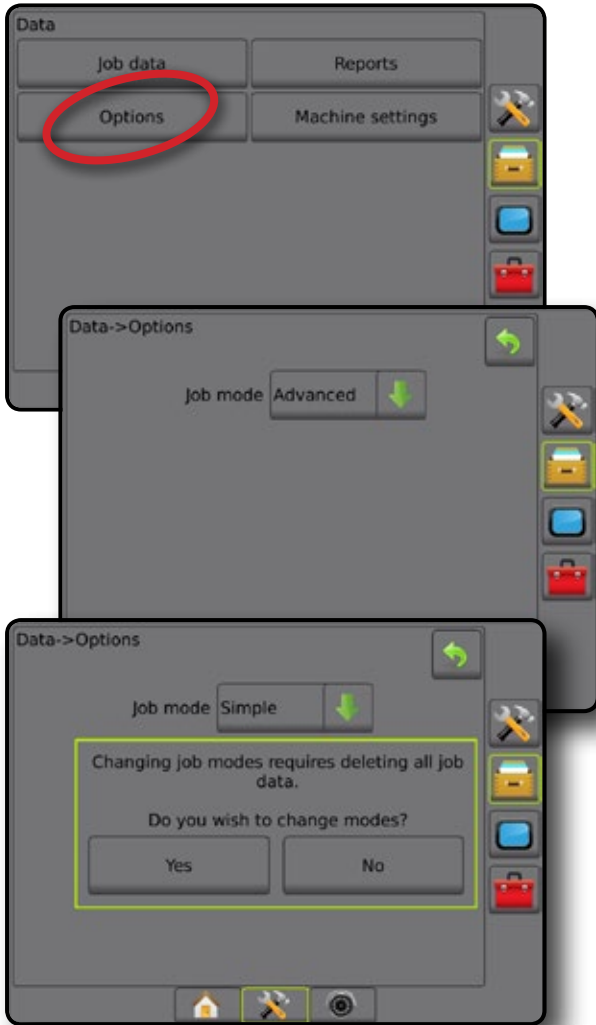
5. „Keičiant užduoties režimus reikia panaikinti visus jos duomenis. Ar norite pakeisti režimus?“

Paspauskite:

- ▶ Taip – pakeitimui atlikti
- ▶ Ne – esamai nuostatai palikti

6. Norėdami sugrįžti į pagrindinį Duomenų valdymo ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę ↶ arba šoninį skirtuką DUOMENŲ VALDYMAS .

4-29 paveikslėlis.: Parinktyt – Pakeisti užduoties režimą





## Mašinos nuostatos

Mašinos nuostatos naudojamos mašinos nuostatų profiliams perkelti (panaikinti, importuoti, eksportuoti) ir mašinos nuostatų profiliams valdyti (sukurti naują profilį, nukopijuoti arba panaikinti profilį, įrašyti esamą profilį į pasirinktą profilį arba įkelti mašinos nuostatas iš pasirinkto profilio).

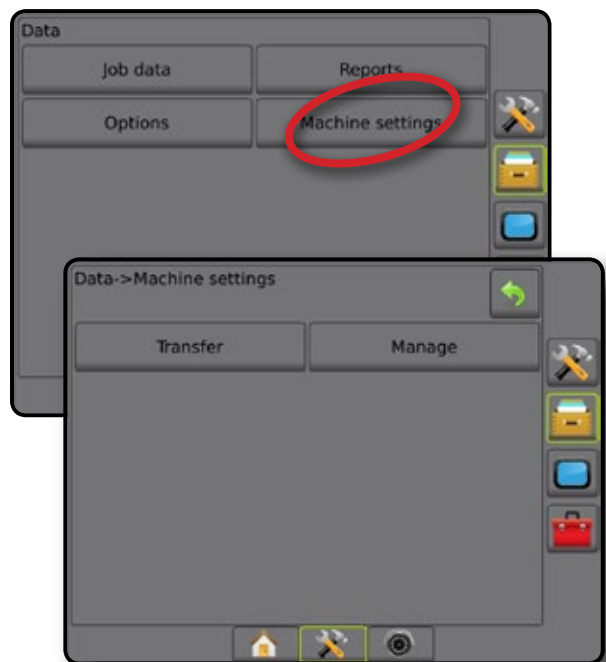
Mašinos nuostatos:

- Padargo nuostatos
- Automatinio vairavimo ir Pakreipimo pataisos nuostatos
- Dažnio valdymo nuostatos
- Konkrečios užduoties nuostatos (įskaitant apdorojimo normas, apdorojimo tipą ir Gaminio kanalo paskyrimus)

PASTABA. Ne visos nuostatos įrašomos kaip mašinos nuostatos. Išsamiau žr. priede „Pulto „Matrix Pro GS“ meniu nuostatos“.

1. Šoninis skirtukas DUOMENŲ VALDYMAS .
2. Paspauskite **Mašinos nuostatos**.
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Perkelti – galima perkelti pasirinktas mašinos nuostatas į USB diską arba iš jo ir panaikinti mašinos nuostatas
  - ▶ Valdyti – galima sukurti naujas tuščias mašinos nuostatas, nukopijuoti esamas mašinos nuostatas į naujas nuostatas, panaikinti pasirinktas mašinos nuostatas, įrašyti esamas mašinos nuostatas į pasirinktas nuostatas arba įkelti pasirinktas mašinos nuostatas į esamas nuostatas
4. Norėdami sugrįžti į pagrindinį Duomenų valdymo ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę ↶ arba šoninį skirtuką DUOMENŲ VALDYMAS .

4-30 paveikslėlis.: Mašinos nuostatos









## Perkelti

Mašinos nuostatų perkėlimo ekrane galima perkelti pasirinktas mašinos nuostatas į USB diską arba iš jo ir panaikinti mašinos nuostatas.

Į USB laikmeną perkeltas mašinos nuostatas galima atverti ir atnaujinti naudojant „Fieldware Link“. Iš „Fieldware Link“ mašinos nuostatas galima perkelti atgal į USB laikmeną, o tada – atgal į pulto vidinę atmintį ir joje naudoti.

*PASTABA.* „Fieldware Link“ galima redaguoti ne visas nuostatas, įrašytas kaip mašinos nuostatos. Išsamiau žr. nuostatų prieinamumo lentelėje.

*[ laikmeną perkeltos mašinos nuostatos iš pulto pašalinamos ir jomis naudotis nebegalima.*

1. Šoninis skirtukas DUOMENŲ VALDYMAS .
2. Paspauskite **Mašinos nuostatos**.
3. Paspauskite **Perkelti**.
4. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Perkelti mašinos nuostatas į USB laikmeną  – naudojama mašinos nuostatoms perkelti iš vidinės atminties į USB
  - ▶ Perkelti mašinos nuostatas į vidinę atmintį  – naudojama mašinos nuostatoms perkelti iš USB į vidinę atmintį
  - ▶ Panaikinti mašinos nuostatas  – naudojama mašinos nuostatoms panaikinti iš vidinės atminties arba USB laikmenos
5. Norėdami sugrįžti į pagrindinį Duomenų valdymo ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį skirtuką DUOMENŲ VALDYMAS .




4-31 paveikslėlis.: Mašinos nuostatos – Perkelti



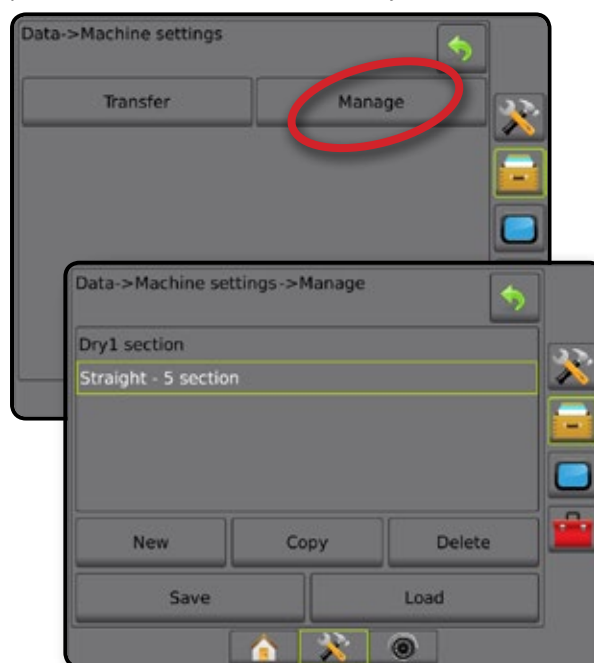
## Valdyti

Mašinos nuostatų valdymo ekrane galima sukurti naujas tuščias mašinos nuostatas, nukopijuoti pasirinktas mašinos nuostatas į naujas nuostatas, panaikinti pasirinktas mašinos nuostatas, įrašyti esamas mašinos nuostatas į pasirinktas nuostatas arba įkelti pasirinktas mašinos nuostatas į esamas nuostatas.

*PASTABA.* Ne visos nuostatos įrašomos kaip mašinos nuostatos. Išsamiau žr. priede „Pulto „Matrix Pro GS“ meniu nuostatos“.



1. Šoninis skirtukas DUOMENŲ VALDYMAS .
2. Paspauskite **Mašinos nuostatos**.
3. Paspauskite **Valdyti**.
4. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Nauja – naudojama naujai mašinos nuostatai be susijusios padargo informacijos sukurti
  - ▶ Kopijuoti – naudojama pasirinktoms mašinos nuostatoms nukopijuoti į naujas mašinos nuostatas
  - ▶ Panaikinti – naudojama pasirinktoms mašinos nuostatoms panaikinti iš vidinės atminties
  - ▶ Įrašyti – naudojama pasirinktoms mašinos nuostatoms įrašyti į pasirinktas mašinos nuostatas
  - ▶ Įkelti – naudojama pasirinktoms mašinos nuostatoms įkelti į esamas nuostatas
5. Norėdami sugrįžti į pagrindinį Duomenų valdymo ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį skirtuką DUOMENŲ VALDYMAS .

4-32 paveikslėlis.: Mašinos nuostatos – Valdyti



## PULTAS

Pulto sąranka naudojama ekranui ir kultūrinėms nuostatomis konfigūruoti, išplėstinėms funkcijoms atrakinti, prisijungti prie belaidžio tinklo ir demonstracinio GNSS duomenų peržiūrai paleisti. Informaciją apie kitus prie sistemos prijungtus įrenginius galima rasti skiltyje „Apie“.

1. Paspauskite apatinį skirtuką SISTEMOS SĄRANKA .
2. Paspauskite šoninį PULTO skirtuką .
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Apie – naudojama sistemos programinės įrangos versijai bei prie CAN magistralės prijungtų modulių programinės įrangos versijoms parodyti
  - ▶ Ekranas – naudojama spalvų schemai ir LCD ryškumui konfigūruoti, ekrano nuotraukos prienamumui nustatyti ir jutikliniam ekranui kalibruoti
  - ▶ Kultūrinis – naudojama vienetų, kalbos ir laiko juostos nuostatomis konfigūruoti
  - ▶ Garsumas – naudojama garsiakalbio garso lygiui reguliuoti
  - ▶ Demonstracinis GNSS – naudojama imituotų GNSS duomenų atkūrimui paleisti
  - ▶ Funkcijos atrakinimas – naudojama išplėstinėms funkcijoms atrakinti




4-33 paveikslėlis.: Pulto parinktys



## Apie

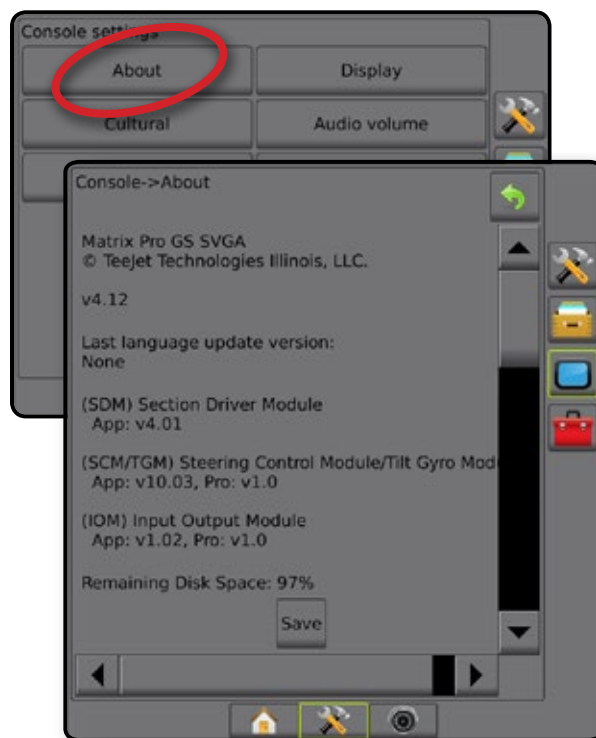
Ekране „Apie / Įrašyti“ rodoma sistemos programinės įrangos versija bei prie CAN magistralės prijungtų modulių programinės įrangos versijos.

Kad būtų lengviau pašalinti nesklandumus lauke, galutinis naudotojas gali naudotis Įrašymo mygtuku, kad atsisiųstų tekstinį failą su esamos programinės įrangos informacija į USB diską, o po to el. paštu nusiųstų tą failą paramos personalui.

1. Paspauskite šoninį PULTO skirtuką .
2. Paspauskite **Apie**.
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Pamatysite šią informaciją: įrenginio serijos numerį, programinės įrangos versiją ir prijungtus modulius
  - ▶ Kai prie pulto prijungtas USB diskas, paspauskite **Įrašyti**, kad įrašytumėte „Apie“ informaciją į USB diską. Įrašymą patvirtins įrašyta į USB diską versijos informacija.
4. Norėdami grįžti į pagrindinį Pulto nuostatų ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį skirtuką PULTAS .




**PASTABA.** Parinktis **Įrašyti** yra neprieinama pasirinkti (neveiksni), kol USB diskas nėra tinkamai prijungtas.

4-34 paveikslėlis.: Apie parinktys

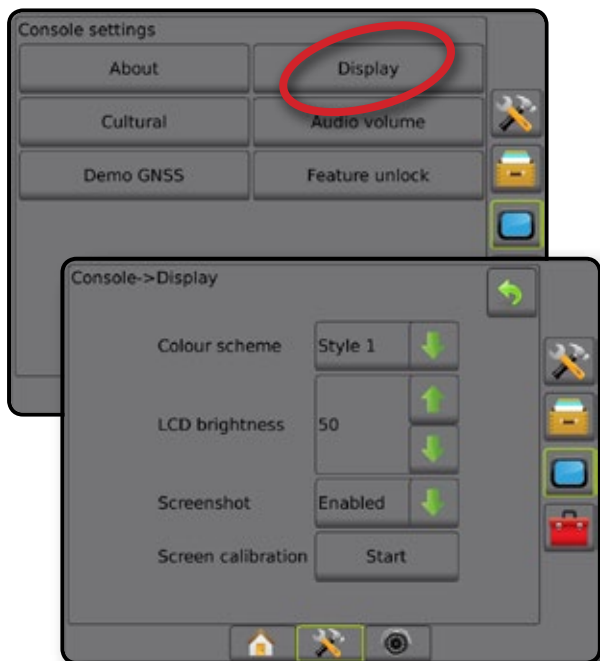


## Ekranas

Ekranas parinktis naudojama spalvų schemai ir LCD ryškumui konfigūruoti, ekrano nuotraukos prieinamumui nustatyti ir jutikliniam ekranui kalibruoti.




1. Paspauskite šoninį PULTO skirtuką .
2. Paspauskite **Ekranas**.
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Spalvų schema – naudojama lengviausiai įžiūrimai spalvų schemai pasirinkti
  - ▶ LCD ryškumas – naudojama pulto ekrano ryškumui reguliuoti
  - ▶ Ekrano nuotrauka – naudojama ekrano nuotraukoms įrašyti į USB diską
  - ▶ Ekrano kalibravimas – naudojama jutikliniam ekranui kalibruoti
4. Norėdami grįžti į pagrindinį Pulto nuostatų ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį skirtuką PULTAS .

4-35 paveikslėlis.: Rodymo parinktys

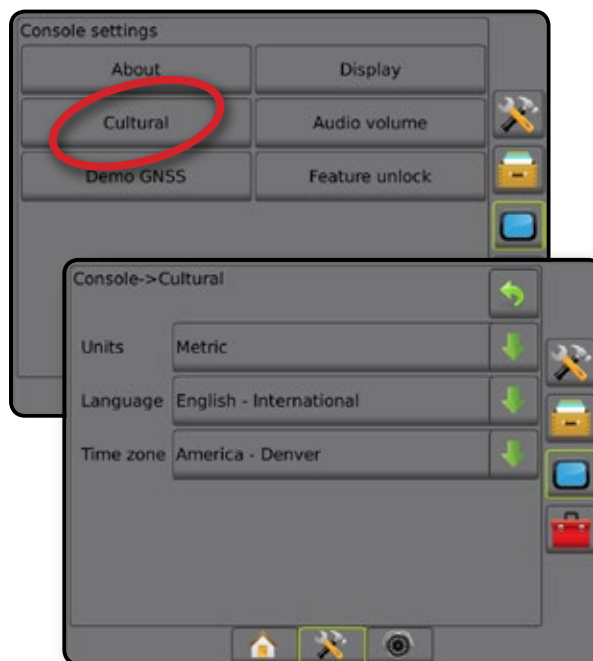


## Kultūrinis

Kultūrinis yra naudojama vienetų, kalbos ir laiko juostos nuostatoms konfigūruoti.






1. Paspauskite šoninį PULTO skirtuką .
2. Paspauskite **Kultūrinis**.
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Vienetai – naudojama sistemos vienetams apibrėžti
  - ▶ Kalba – naudojama sistemos kalbai apibrėžti
  - ▶ Laiko juosta – naudojama vietos laiko juostai nustatyti
4. Norėdami grįžti į pagrindinį Pulto nuostatų ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį skirtuką PULTAS .

4-36 paveikslėlis.: Kultūrinės parinktys

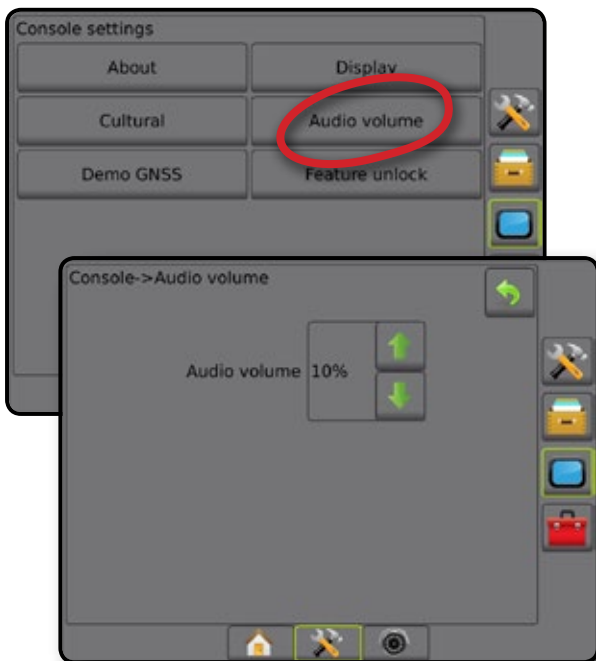


## Garsumas

Garsumo funkcija naudojama garsiakalbio garso lygiui reguliuoti.

1. Paspauskite šoninį PULTO skirtuką .
2. Paspauskite **Garsumas**.
3. Paspauskite:
  - ▶ Rodyklė AUKŠTYN  skirta pagarsinti
  - ▶ Rodyklė ŽEMYN  skirta patildyti
4. Norėdami grįžti į pagrindinį Pulto nuostatų ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį skirtuką PULTAS .




4-37 paveikslėlis.: Garsumo parinktys



## Demonstracinis GNSS

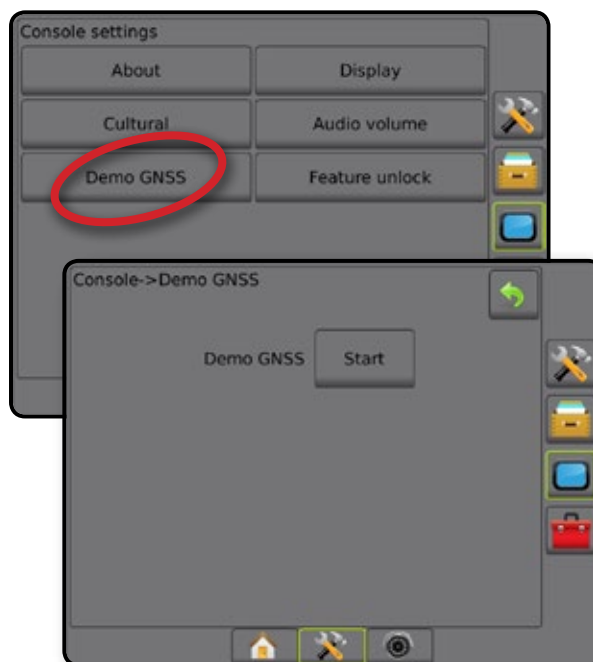
Demonstracinis GNSS naudojamas pradėti leisti imituojamą GNSS signalą.

*[SPĖJIMAS! Šis įrankis išjungs gaunamus GNSS padėties duomenis ir pradės leisti imituotus duomenis. Norint atkurti faktinį GNSS, pultą reikia paleisti iš naujo.*

1. Paspauskite šoninį PULTO skirtuką .
2. Paspauskite **Demonstracinis GNSS**.
3. Paspauskite **Pradėti**.
4. Norėdami grįžti į pagrindinį Pulto nuostatų ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį skirtuką PULTAS .




*PASTABA. Norint atkurti faktinį GNSS, pultą reikia paleisti iš naujo.*

4-38 paveikslėlis.: Demonstracinis GNSS



## Paleisti demonstracinį GNSS iš naujo

Demonstracinį GNSS galima paleisti iš naujo.

1. Paspauskite šoninį PULTO skirtuką .
2. Paspauskite **Demonstracinis GNSS**.
3. Paspauskite **Paleisti iš naujo**.
4. Norėdami grįžti į pagrindinį nuostatų ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį skirtuką PULTAS .

4-39 paveikslėlis.: Paleisti demonstracinį GNSS iš naujo





## Funkcijos atrakinimas

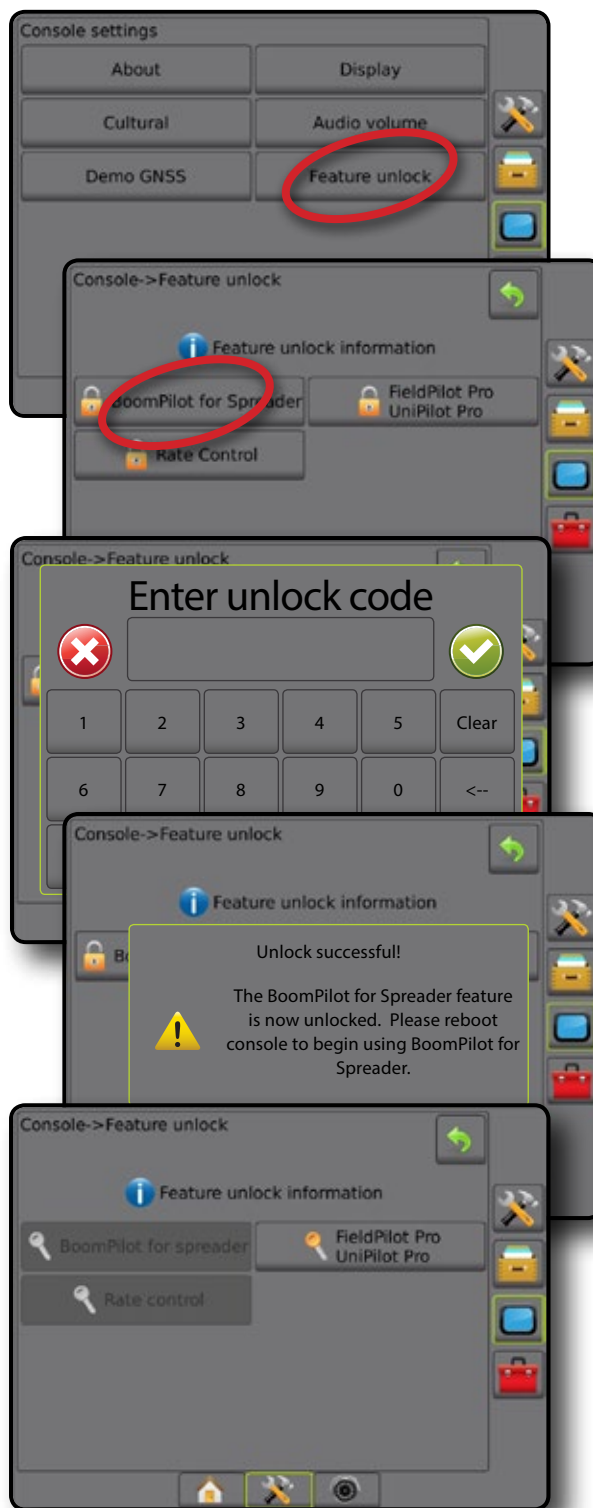
Funkcijos atrakinimas naudojamas išplėstinėms funkcijoms atrakinti.

**PASTABA.** Kiekvienas pultas turi unikalų atrakinimo kodą.

*Kreipkitės į „TeeJet Technologies“ klientų aptarnavimo skyrių. Atrakinta funkcija lieka atrakinta, nebent pultas yra nustatomas iš naujo.*



1. Paspauskite šoninį PULTO skirtuką .
2. Paspauskite **Funkcijos atrakinimas**.
3. Paspauskite užrakintos funkcijos mygtuką :
  - ▶ „BoomPilot“ purkštuvui – pateikiamos purkštuvų programos parinktys, naudojant su suderinamu purkštuvu padargu
  - ▶ „FieldPilot Pro“ / „UniPilot Pro“ – leidžiamos Automatinio vairavimo parinktys naudojant „SCM Pro“
  - ▶ Trečiosios šalies dažnio valdymas – pateikiamos dažnio valdymo parinktys, kai naudojama su suderinamu trečiosios šalies dažnio valdikliu
4. Jei reikia, įveskite atrakinimo kodą.
5. Paleiskite pultą iš naujo.

4-40 paveikslėlis.: Funkcija atrakinta

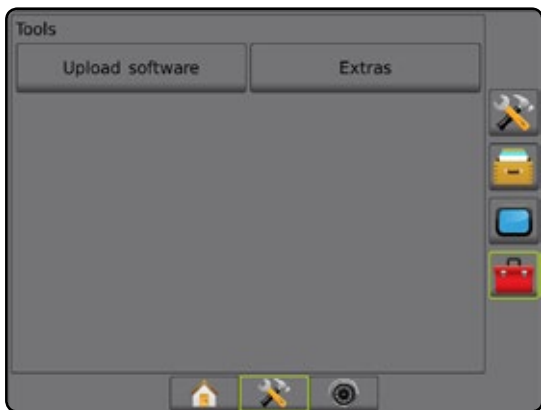


## ĮRANKIAI

Įrankių funkcija naudojama programinės įrangos naujinimams į sistemos įrenginius įkelti ir įvairiems skaičiavimams su įprastu skaičiuokliu arba vienetų keitikliu atlikti.

1. Paspauskite apatinį skirtuką SISTEMOS SAŪRANKA .
2. Paspauskite šoninį skirtuką ĮRANKIAI .
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Įkelti programinę įrangą – naudojama programinės įrangos naujinimams įkelti iš USB disko į sistemos įrenginius.
  - ▶ Priedai – patenkama į Skaičiuoklį ir Vienetų keitiklį






4-41 paveikslėlis.: Įrankių parinktys



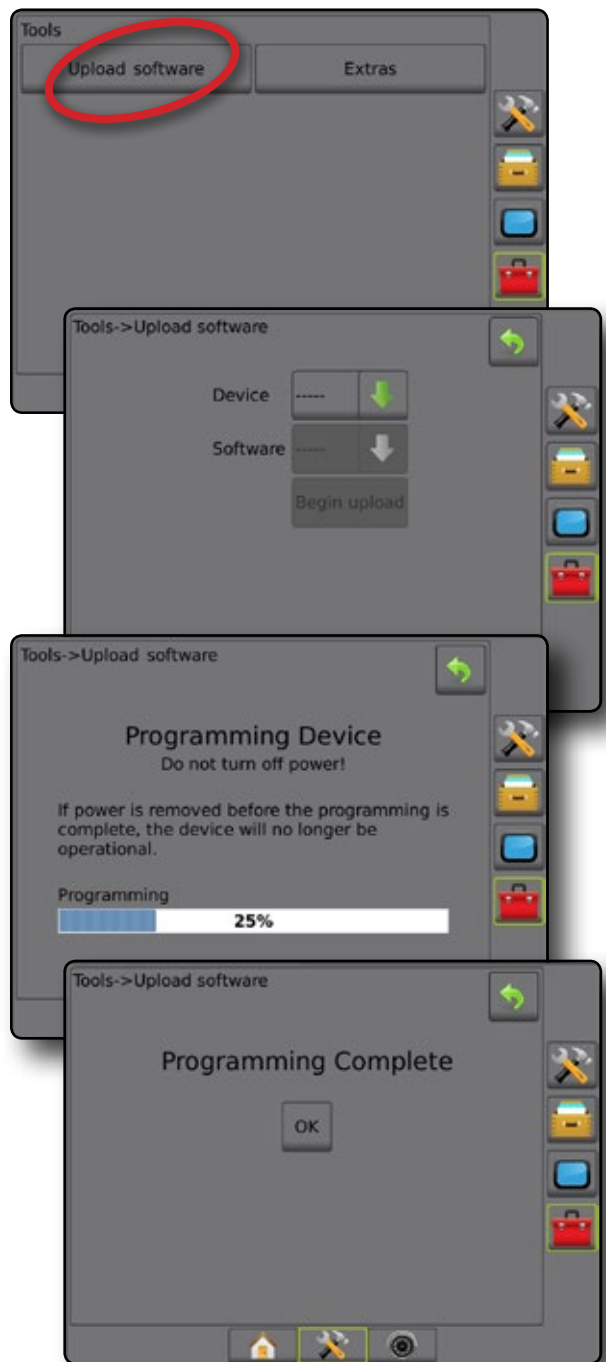
## Įkėlimo programinė įranga

Ekranas „Įkelti programinę įrangą“ naudojamas programinės įrangos naujinimams įkelti iš USB disko į sistemos įrenginius.


*PASTABA. Šios funkcijos prieinamumas priklauso nuo programinės įrangos versijos.*

1. Paspauskite šoninį skirtuką ĮRANKIAI .
2. Paspauskite **Įkelti programinę įrangą**.
3. Prie pulto prijunkite USB diską, kuriame yra programinės įrangos naujiniai.
4. Paspauskite mygtuką ŽEMYN  prie „Įrenginys“ ir pasirinkite įrenginį, kurio programinė įranga bus atnaujinta.
5. Paspauskite mygtuką ŽEMYN  prie „Programinė įranga“ ir pasirinkite programinės įrangos naujinį, kuris bus įkeltas į įrenginį.
6. Paspauskite **Pradėti įkėlimą**.
7. Kai nurodoma, paspauskite **GERAI**.
8. Norėdami grįžti į Įrankių ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę , o norėdami grįžti į pagrindinį Pulto nuostatų ekraną, paspauskite šoninį skirtuką PULTAS .

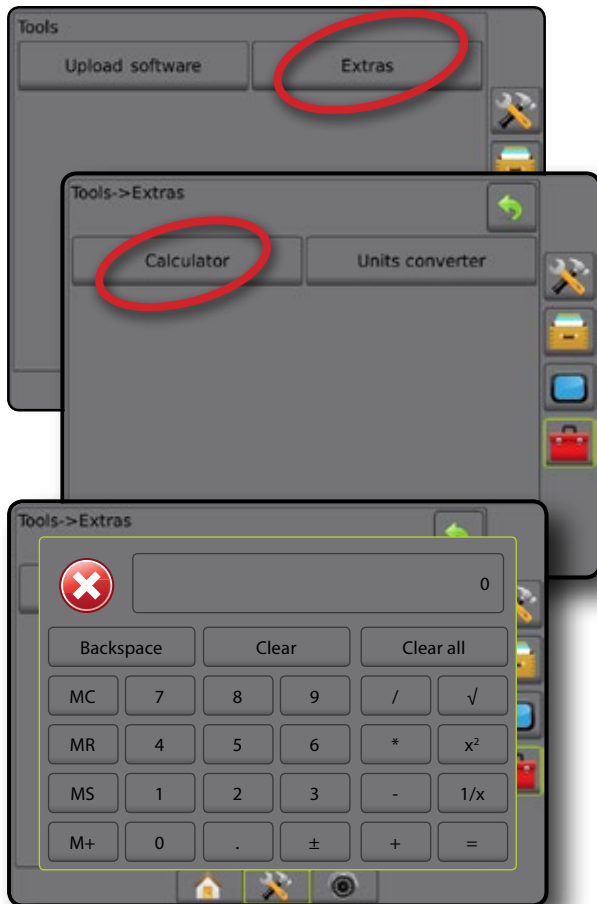
4-42 paveikslėlis.: Įkėlimo programinė įranga



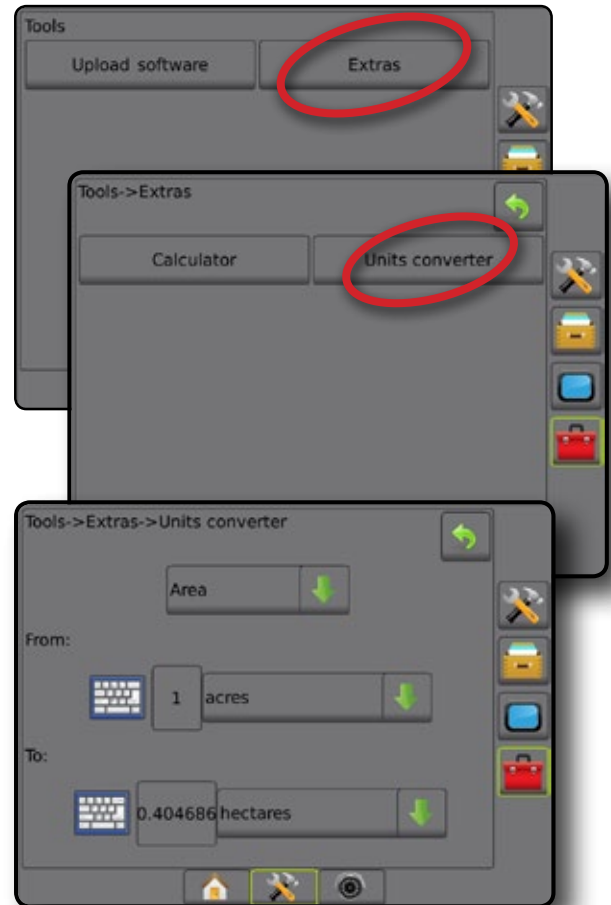
## Priedai

1. Paspauskite šoninį skirtuką [RANKIAI] .
2. Paspauskite **Priedai**.
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Skaičiuoklis – naudojamas matematiniams skaičiavimams atlikti
  - ▶ Vienetų keitiklis – naudojamas ploto, ilgio, tūrio, slėgio, masės, temperatūros arba kampo vienetams perskaičiuoti

4-43 paveikslėlis.: Skaičiuoklis



4-44 paveikslėlis.: Vienetų keitiklis






## 5 SKYRIUS. GNSS IMTUVO KONFIGŪRACIJA

GNSS imtuvo konfigūracija naudojama GNSS tipui, GNSS prievadui, PRN ir kitiems GNSS parametrų konfigūruoti bei GNSS būsenos informacijai peržiūrėti.

### GNSS imtuvo konfigūracija

*PASTABA. Šios nuostatos būtinos dažnio valdiklio funkcijai, rankiniam / automatiniam vairavimui, pakreipimo jutklio funkcijai ir teisingam padargo veikimui.*

1. Paspauskite šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **GNSS imtuvo konfigūracija**.
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ GNSS tipas – nustatoma, kad būtų priimamos GNSS šaltinio transliacijos: GPS, GLONASS arba SBAS (su reikalaujamu DGPS arba be jo).
  - ▶ GNSS prievadas – nustatomas GNSS ryšio prievadas: Vidinis arba išorinis
  - ▶ GNSS būsenos informacija – rodoma dabartinės spartos bodais, spartos bodais būsenos, GNSS būsenos informacija: GGA / VTG (duomenų dažniai), Palydovų skaičius, HDOP, PRN, GGA kokybė, Imtuvai, Imtuvo versija, UTM zona ir pataisos modelis
  - ▶ Programa – galima tiesiogiai programuoti GNSS imtuvą, naudojant komandų eilutės sąsają. Šią funkciją turėtų naudoti tik „TeeJet“ technikai. Jei naudojate – patys prisiimate riziką!
  - ▶ PRN – pasirenkamas kitas SBAS PRN, kuris pateiks GNSS diferencialinio ištaisymo duomenis. Kad PRN būtų parenkamas automatiškai, nustatykite **Automatinis**.
  - ▶ Kitas PRN – kai PRN neautomatinis, kitas alternatyvus SBAS PRN pateiks kitą GNSS diferencialinio ištaisymo duomenų rinkinį
4. Norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA .

5-1 paveikslėlis.: GNSS parinktys

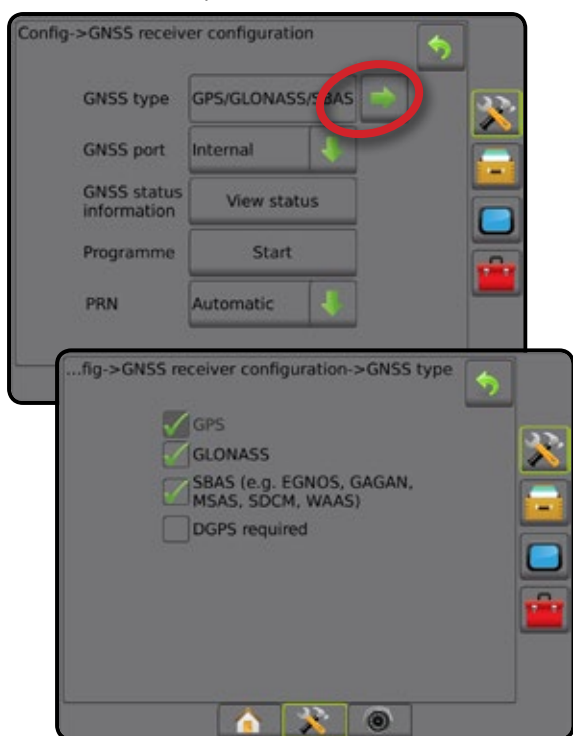


## GNSS tipas

Be GPS signalų, GNSS tipą galima nustatyti, kad priimtų GNSS sustiprinimo signalus: tik diferenciškai ištaisytas SBAS šaltinio transliacijas, netaisytas GLONASS šaltinio transliacijas arba abiejų tipų signalus. Gali reikėti ir DGPS šaltinio transliacijų.

1. Kad pamatytumėte parinkčių sąrašą, paspauskite KITO PUSLAPIO rodyklę ➡.
2. Pasirinkite:
  - ▶ GPS – netaisyti signalai iš GPS sistemos  
*PASTABA. GPS visuomet pasirinkta.*
  - ▶ GLONASS – prideda netaisytus signalus iš GLONASS sistemos
  - ▶ SBAS (pvz., EGNOS, GAGAN, MSAS, SDCM, WAAS) – prideda diferenciškai ištaisytus signalus iš SBAS sistemos
  - ▶ Būtina DGPS – prideda diferenciškai ištaisytus GPS signalus (SBAS taip pat turi būti pasirinkta)  
*PASTABA. Pultas neleis valdyti būtino DGPS režimu, jeigu nebus pataisyto DGPS signalo.*
3. Išėikite iš šio ekrano, kad pradėtumėte inicijuoti GNSS imtuvą. Tai užtrunka maždaug minutę ir pultas tuo metu nereaguoja.

5-2 paveikslėlis.: GNSS tipas

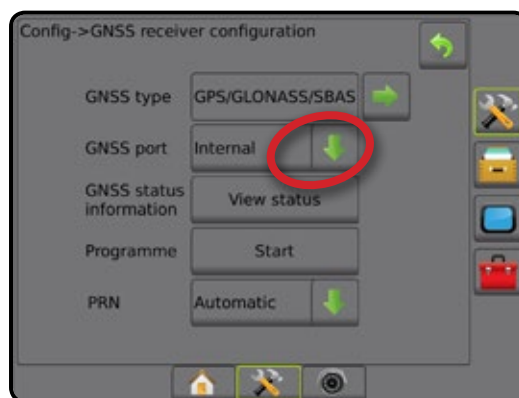


## GNSS prievadas

COM prievadą galima nustatyti kaip „Vidinį“ ir naudoti vidinį GNSS imtuvą bei perduoti signalą, arba kaip „Išorinį“ ir gauti išorinius GNSS duomenis.

1. Kad pamatytumėte parinkčių sąrašą, paspauskite rodyklę ŽEMYN ⬇.
  2. Pasirinkite:
    - ▶ Vidinis – naudojamas vidinis GNSS ir siunčiama
    - ▶ Išorinis – priimami išoriniai GNSS duomenys
- PASTABA. Norint dirbti su tokiais signalais kaip „OmniSTAR HP/XP“ arba RTK reikia, kad GNSS prievadas būtų nustatytas į parinktį „Išorinis“.*

5-3 paveikslėlis.: GNSS prievadas



## Minimalūs išorinio imtuvo konfigūracijos reikalavimai

Kad „Matrix Pro GS“ prisijungtų ir veiktų su išoriniu GNSS imtuvu, būtina nustatyti šiuos minimalius konfigūracijos parametrus:

Nuosekliojo prievado nuostatos	
Sparta bodais:	neleidžiama mažesnė kaip 38 400
Rekomenduojama	38 400, 56 000, 57 600, 76 800 arba 115 200
„FieldPilot Pro“ / „UniPilot Pro“	115 200
Duomenų bitai:	8
Lyginumas:	Nėra
Sustabdymo bitai:	1

## Nuosekliojo prievado jungties reikalavimai

Kištukinis 9 kontaktų RS-232 nuoseklusis kabelis  
*PASTABA. Atsižvelgiant į imtuvo išvadų išdėstymą, gali prireikti nulinio modemo adapterio.*

NMEA eilutės	
GGA	10,0 Hz
Papildomas VTG	10,0 Hz
ZDA	1,0 Hz

## GNSS būsenos informacija

GNSS būsenos informacijos funkcija parodo dabartinės GNSS būsenos informacijos momentinę nuotrauką.

1. Paspauskite **Peržiūrėti būseną**.

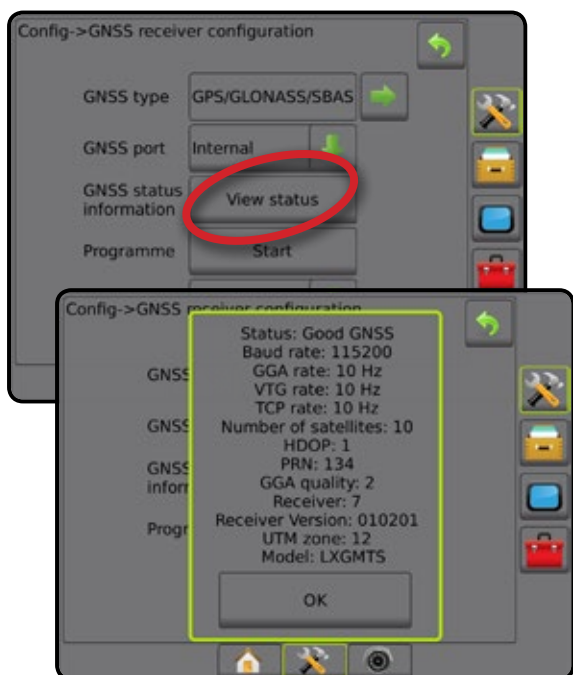
2. Rodomi šie duomenys:

- ◀ Sparta bodais – esama GNSS būseną
- ◀ Spartos bodais būseną – informacijos perkėlimo / pranešimo sparta.  
*PASTABA. Kad programinė įranga veiktų optimaliai, kai kurioms jos versijoms gali būti reikalinga minimali sparta bodais.*
- ◀ GGA / VTG duomenų sparta – GNSS padėčių skaičius per sekundę.
- ◀ Palydovų skaičius – matomų GNSS palydovų skaičius (DGPS reikia bent keturių)
- ◀ HDOP – palydovų geometrinio stiprumo matas horizontaliojoje plokštumoje. Geriausia, jei HDOP vertė yra mažesnė nei 2.
- ◀ PRN – esamo DGPS palydovo ID
- ◀ GGA kokybė – esamos GNSS signalo kokybės indikatorius (žr. GGA reikalavimų lentelę)
- ◀ Imtuvas – esamas imtuvo indikatorius
- ◀ Imtuvo versija – imtuve įdiegtos programinės įrangos versija
- ◀ UTM zona – esama zona (žr. šios instrukcijos skyrių „UTM koordinatės ir zonos“)
- ◀ Modelis – galimi pataisos modeliai, skirti naudoti su esama imtuvo konfigūracija

3. Norėdami grįžti į GNSS imtuvo konfigūracijos ekraną, paspauskite **GERAI**.

*PASTABA. Jeigu GNSS negalima, visos įvestys bus „Negaliojančios“.*

*5-4 paveikslėlis.: GNSS būsenos informacija*



## GNSS būsenos informacija valdymo ekranuose

GNSS būsenos ekrane rodoma informacija apie esamą GNSS būseną, įskaitant duomenų spartą, matomų palydovų skaičių, HDOP ir PRN būseną, imtuvą ir versiją, palydovų kokybę ir ID bei UTM zoną.

1. Paspauskite GNSS BŪSENOS piktogramą :

*5-5 paveikslėlis.: GNSS būsenos informacija valdymo ekranuose*



## GGA reikalavimai

Dirbti su įvairių tipų signalais būtina GGA kokybė gali būti skirtinga. Reikalavimus žr. tolesnėje lentelėje.

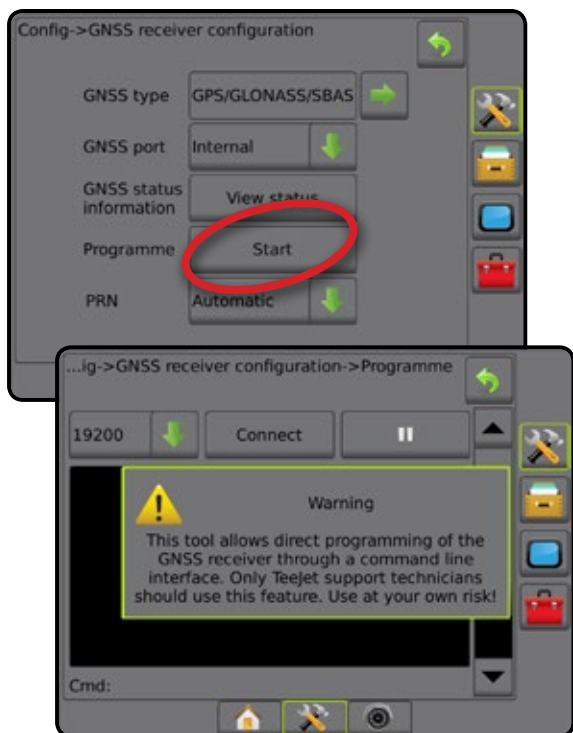
Paslauga	Indikatorius	Tikslumas
Tik GPS	1	< 3 m
WAAS / EGNOS / „Beacon“	2	< 1 m
RTK	4	4 cm
„OmniSTAR“ HP / XP	5	10 cm
„Glide“ / „ClearPath“	9	< 1 m

## Programa

Programa leidžia tiesiogiai programuoti GNSS imtuvą, naudojant komandų eilutės sąsają. Šią funkciją turėtų naudoti tik „TeeJet“ technikai. Jei naudojate – patys prisiimate riziką!

1. Paspauskite **Pradėti**.
2. Pakoreguokite programą pagal poreikius.

5-6 paveikslėlis.: Programuojamas imtuvas

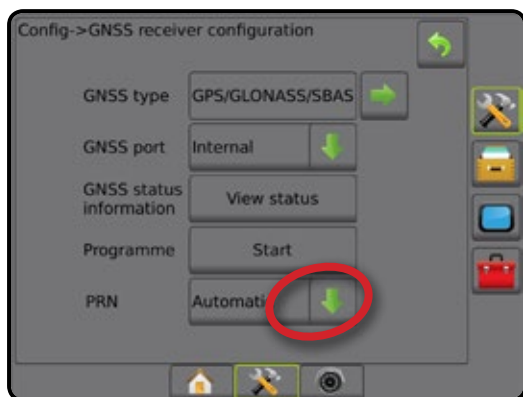


## PRN

PRN funkcija pasirenkamas SBAS PRN, kuris pateiks GNSS diferencialinio ištaisymo duomenis.

1. Kad pamatytumėte parinkčių sąrašą, paspauskite rodyklę ŽEMYN ↓.
2. Pasirinkite:
  - ▶ Automatinis – automatinis PRN parinkimas
  - ▶ Numeris – kreipkitės į savo vietos atstovą, kad nurodytų jūsų darbo vietai skirtą numerį

5-7 paveikslėlis.: PRN

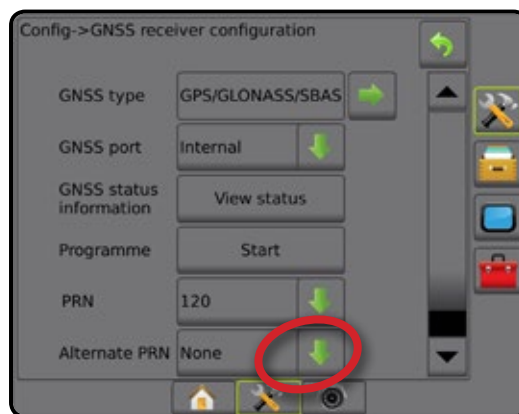


## Kitas PRN

Kai PRN neautomatinis, kitas alternatyvus SBAS PRN pateiks kitą GNSS diferencialinio ištaisymo duomenų rinkinį.

1. Kad pamatytumėte parinkčių sąrašą, paspauskite rodyklę ŽEMYN ↓.
2. Pasirinkite:
  - ▶ Nėra – nėra kito PRN numerio
  - ▶ Numeris – kreipkitės į savo vietos atstovą, kad nurodytų jūsų darbo vietai skirtą numerį

5-8 paveikslėlis.: Kitas PRN



## PRN nerodomas

PRN parinkties galimos tik tada, kai pasirinktas SBAS GNSS tipas.

5-9 paveikslėlis.: PRN nerodomas



## GNSS žodynis

### Komercinių palydovų operatorius:

Dar vienas įprastas DGPS signalų šaltinis. Iš šių pagrindinių stočių gaunama klaidų ištaisymo informacija nusiunčiama į ryšių palydovą (atskirą nuo GPS palydovų) ir transliuojama naudotojui. Šių palydovinių ištaisymų aprėptis paprastai būna didesnė už bokštinių transliacijų (FM saitų) ir dėl naudotojo nuotolio nuo pagrindinės stoties imtuvų sistemos tikslumas sumažėja nedaug. Dauguma šios paslaugos operatorių už naudojimąsi reikalauja abonentinio mokesčio. Gerai žinomas operatorius yra „OmniSTAR“.

### CORS (nuolatinio veikimo atskaitinė stotis) / tinklo RTK:

Geografiniame regione (pvz., visoje valstijoje / šalyje) yra išdėstytos pagrindinės stotys, kurios centralizuotu kompiuteriu sujungtos į tinklą ir internetu transliuoja RTK ištaisymo duomenis. CORS tinklai gali būti valstybiniai arba privatūs ir jų signalas gali būti nemokamas arba teikiamas už metinį abonentinį mokesį. Prisijungusiam per CORS tinklą per mobilųjį ryšį galutiniam naudotojui nebereikia nuosavos pagrindinės stoties.

### Diferencialinė GPS (DGPS):

Labiausiai paplitęs įprastų GPS klaidų taisymo būdas. DGPS pavyzdžiai: WAAS, EGNOS, „OmniSTAR“ ir RTK.

### EGNOS (Europos geostacionarinė navigacijos perdangos paslauga):

Palydovinė stiprinimo sistema (SBAS), kurią bendrai sukūrė Europos kosmoso agentūra (ESA), Europos Bendrija ir EUROCONTROL. Sistema nemokama ir teikia diferencialinio ištaisymo aprėptį Europos žemynui. EGNOS užtikrina 6–10 col. / 15–25 cm praeigų tikslumą ir +/- 3 pėd. / 1 m metinį tikslumą.

### GLONASS (pasaulinė navigacijos palydovų sistema):

Rusijos vyriausybės sukurta ir valdoma pasaulinė navigacijos palydovų sistema. Ją sudaro maždaug 24 nuolat aplink Žemę besisukantys palydovai. Nors ankstyvieji GNSS imtuvai paprastai naudodavo tik GPS signalus, daugelis šiuolaikinių GNSS imtuvų gali naudoti tiek GPS, tiek GLONASS signalus, todėl padidėja galimų pasinaudoti palydovų skaičius.

### GPS (pasaulinė padėties nustatymo sistema):

JAV gynybos ministerijos palaikomas palydovinės navigacijos tinklas. Jį sudaro maždaug 30 nuolat aplink Žemę besisukančių palydovų. Šiuo terminu taip pat nurodomas bet kuris įrenginys, kurio veikimas priklauso nuo navigacijos palydovų.

### NTRIP (RTCM perdavimas tinklu per interneto protokolą):

Internetinė programa, kuri RTCM ištaisymo duomenis iš CORS stočių perduoda visiems, kurie turi interneto ryšį ir atitinkamus prisijungimo prie NTRIP serverio kredencialus. Prie interneto ir NTRIP serverio paprastai jungiamasi mobiliuoju saitū.

### GPS dreifas:

Padėties poslinkis, kuris gali atsirasti dėl palydovų išsidėstymo pokyčių, dirbant netoli medžių ar kitų kliūčių, ir dėl palydovų laikrodžių klaidų. Kai reikia sumažinti GPS dreifo padarinius, lauke rekomenduojama naudoti RTK ištaisymą.

### GNSS (pasaulinė navigacijos palydovų sistema):

Bendrasis terminas, reiškiantis keleto palydovų navigacijos sistemą, kurią imtuvas naudoja savo padėčiai apskaičiuoti. Šių sistemų pavyzdžiai: JAV sukurta GPS ir Rusijos GLONASS. Kitos dar kuriamos sistemos: Europos Sąjungos „Galileo“ ir Kinijos „Compass“. Naujos kartos GNSS imtuvai pritaikyti naudoti įvairius GNSS signalus (pvz., GPS ir GLONASS). Atsižvelgiant į palydovų skaičių ir norimą tikslumo lygį, sistemos funkcionalumą galima pagerinti turint galimybę naudotis didesniu palydovų skaičiumi.

### RTK (kinematika realiuoju laiku):

Šiuo metu tai yra tiksliausia GPS korekcijos sistema naudojanti antžeminę atskaitos stotį, kuri yra sąlyginai arti GPS imtuvo. RTK gali užtikrinti centimetro tikslumą tarp praeigų, taip pat kasmetinės padėties pastovumą. RTK naudotojai gali turėti nuosavas pagrindines stotis, būti RTK tinklų abonentais arba naudotis CORS.

### SBAS (palydovinė stiprinimo sistema):

Bendrasis terminas, reiškiantis bet kurią palydovinę diferencialinių ištaisymų sistemą. SBAS pavyzdžiai: WAAS Jungtinėse Amerikos Valstijose, EGNOS Europoje ir MSAS Japonijoje. Ateityje greičiausiai atsiras papildomų SBAS, aprėpiančių kitus pasaulio regionus.

### WAAS (plačios zonos stiprinimo sistema):

Palydovinė ištaisymų paslauga, kurią teikia Federalinė aviacijos administracija (FAA). Ji yra nemokama ir aprėpia JAV bei tam tikras Kanados ir Meksikos dalis. WAAS užtikrina 6–10 col. / 15–25 cm praeigų tikslumą; tačiau metinis tikslumas yra maždaug +/- 3 pėd. / 1 m.

## 6 SKYRIUS. PADARGO SĄRANKA

Padargo sąranka skirta nustatyti įvairias nuostatas, susijusias su tiesiu režimu, purkštuvo režimu ir išskirstymo režimu.

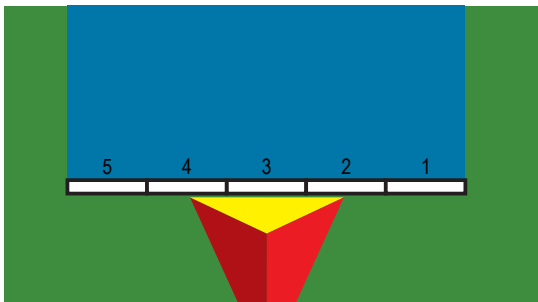
Nuostatos priklausys nuo to, ar galimas sekcijų valdymas: „SmartCable“, Sekcijos vairuotojo modulis (SDM) arba Jungiklio funkcinis modulis (SFM).

### PADARGO TIPAS

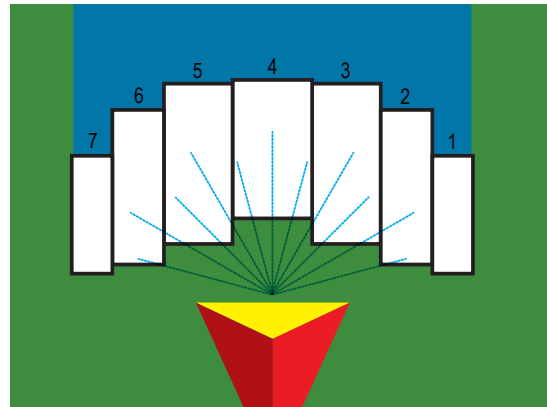
Padargo tipas reiškia apdorojimo būdą, kuris yra artimiausias jūsų sistemai.

- Tiesiu režimu – strėlės sekcijos yra be ilgio ir vienoje linijoje nustatyto atstumu nuo antenos
- Purkštuvo režimu – palei tiekimo diskus sukuriama virtuali linija, kurios atžvilgiu apdorojimo sekcijos ar sekcijų ilgis gali būti įvairus ir jos gali būti skirtingais atstumais nuo linijos (galimybė priklauso nuo konkrečios sistemoje esančios įrangos)
- Išskirstymo režimu – palei 1 sekciją sukuriama virtuali linija, kurios atžvilgiu apdorojimo sekcijos ar sekcijų ilgis yra nulinis ir kurios gali būti skirtingais atstumais nuo linijos (galimybė priklauso nuo konkrečios sistemoje esančios įrangos)

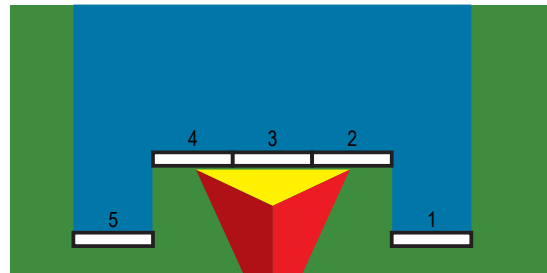
6-1 paveikslėlis.: Padargo tipas – tiesus



6-2 paveikslėlis.: Padargo tipas – purkštuvas



6-3 paveikslėlis.: Padargo tipas – išskirstytas



### Sekcijų numeriai

Sekcijos yra sunumeruotos iš kairės į dešinę, žiūrint mašinos priekinės eigos kryptimi.

## Tiesiai

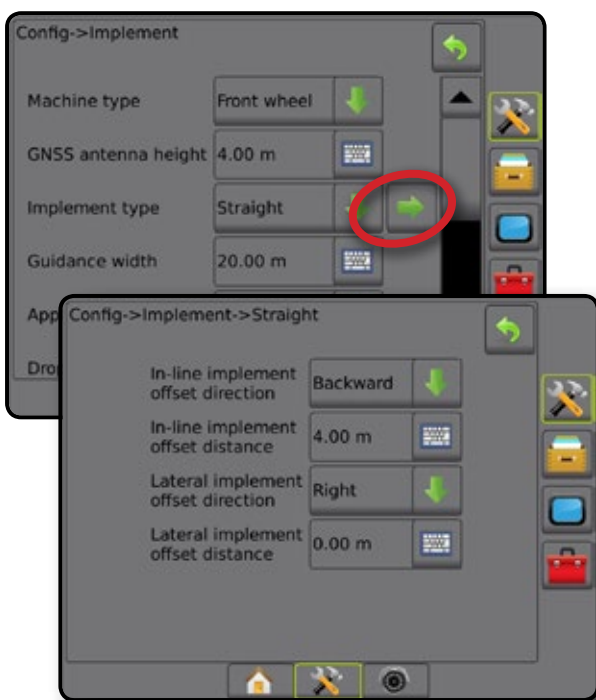
Strėlės sekcijos neturi ilgio ir vienoje linijoje nustatyto atstumu nuo antenos.

### Viena sekcija

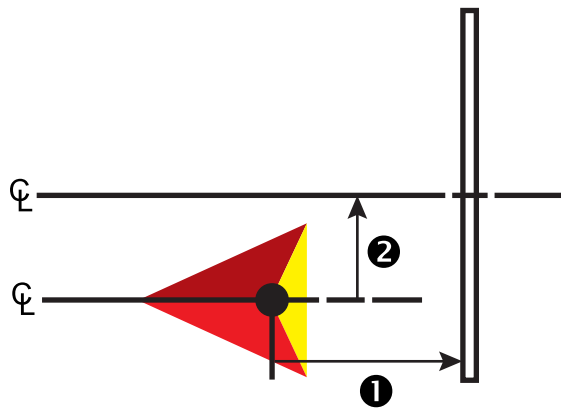
Sistemoje sekcijos valdymas negalimas.

1. Padargų ekrane pasirinkite padargo tipą **Tiesus**.
2. Padargo tipo puslapyje paspauskite KITO PUSLAPIO rodyklę →.
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Linijos padargo nuokrypio kryptis ❶ – naudojama pasirinkti, ar, transporto priemonei judant priekinės eigos kryptimi, padargas yra priešais, ar už GNSS antenos
  - ▶ Linijos padargo nuokrypio atstumas ❶ – naudojama nustatyti tiesinį atstumą nuo GNSS antenos iki padargo.
  - ▶ Šoninio padargo nuokrypio kryptis ❷ – naudojama pasirinkti šoninę kryptį nuo mašinos vidurinio linijos iki padargo vidurio, žiūrint mašinos priekinės eigos kryptimi
  - ▶ Šoninio padargo nuokrypio atstumas ❷ – naudojama nustatyti šoninį atstumą nuo mašinos vidurinio linijos iki padargo vidurio
4. Norėdami grįžti į Padargo ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę ↶, o norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną – šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA 🛠️.

6-4 paveikslėlis.: Viena sekcija



6-5 paveikslėlis.: Nuokrypio kryptys ir atstumai

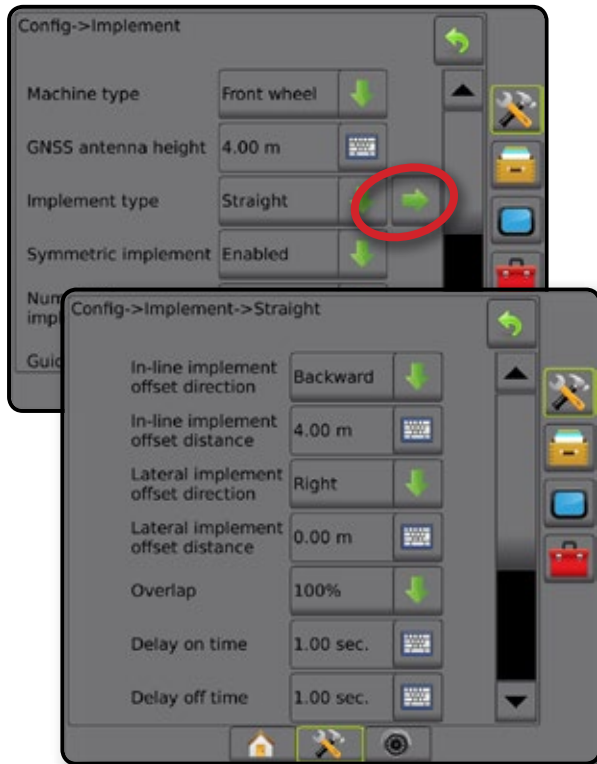


### Kelios sekcijos

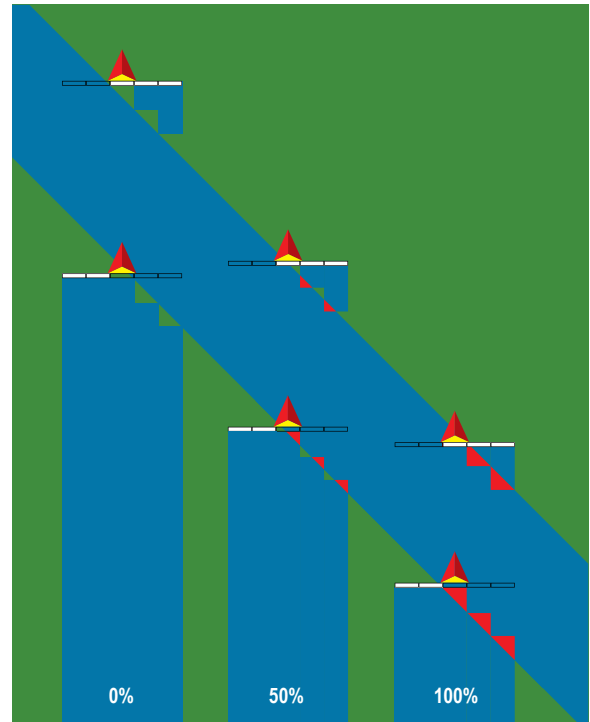
Sekcijų valdymas galimas („SmartCable“, Sekcijos vairuotojo modulis (SDM) arba Jungiklio funkcinis modulis (SFM) arba ISOBUS).

1. Padargų ekrane pasirinkite padargo tipą **Tiesus**.
2. Padargo tipo puslapyje paspauskite KITO PUSLAPIO rodyklę →.
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Linijos padargo nuokrypio kryptis ❶ – naudojama pasirinkti, ar, transporto priemonei judant priekinės eigos kryptimi, padargas yra priešais, ar už GNSS antenos
  - ▶ Linijos padargo nuokrypio atstumas ❶ – naudojama nustatyti tiesinį atstumą nuo GNSS antenos iki padargo.
  - ▶ Šoninio padargo nuokrypio kryptis ❷ – naudojama pasirinkti šoninę kryptį nuo mašinos vidurinio linijos iki padargo vidurio, žiūrint mašinos priekinės eigos kryptimi
  - ▶ Šoninio padargo nuokrypio atstumas ❷ – naudojama nustatyti šoninį atstumą nuo mašinos vidurinio linijos iki padargo vidurio
  - ▶ Persidengimas – naudojama leistinam persidengimo dydžiui nustatyti, naudojant automatinį strėlės sekcijų valdymą
  - ▶ Delsos įjungimo laikas – naudojama nustatyti laiką, kada įsijungs kiekviena sekcija, kai įvažiuojama į neapdorotą plotą  
*PASTABA. Jei apdorojimas įjungiamas per anksti, įvažiuojant į neapdorotą plotą, sumažinkite Delsos įjungimo laiką. Jei apdorojimas įjungiamas per vėlai, padidinkite Delsos įjungimo laiką.*
  - ▶ Delsos išjungimo laikas – naudojama nustatyti laiką, kada išsijungs kiekviena sekcija, kai įvažiuojama į apdorotą plotą  
*PASTABA. Jei apdorojimas išjungiamas per anksti, įvažiuojant į neapdorotą plotą, sumažinkite Delsos išjungimo laiką. Jei apdorojimas išjungiamas per vėlai, padidinkite Delsos išjungimo laiką.*
4. Norėdami grįžti į Padargo ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę ↶, o norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną – šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA 🛠️.

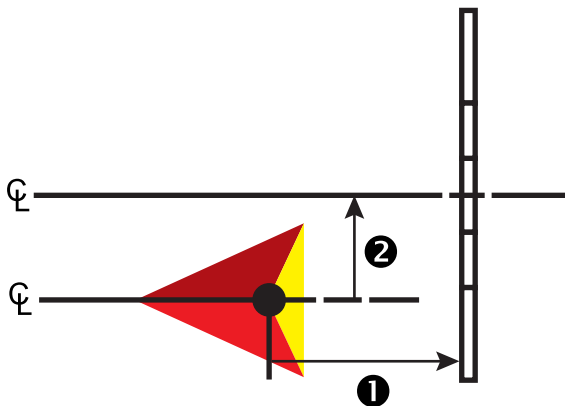
6-6 paveikslėlis.: Kelios sekcijos



6-8 paveikslėlis.: Persidengimas



6-7 paveikslėlis.: Nuokrypio kryptys ir atstumai



## Purkštuvas – „TeeJet“

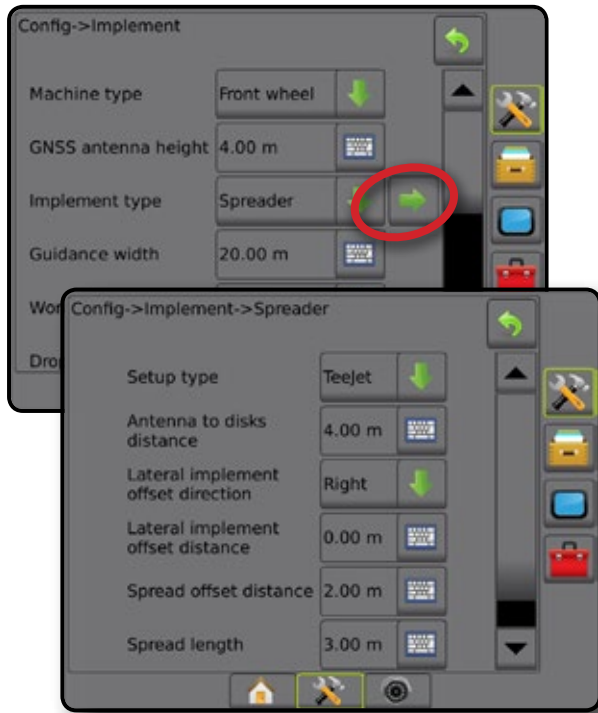
Palei tiekimo diskus sukuriama virtuali linija, kurios atžvilgiu apdorojimo sekcijos ar sekcijų ilgis gali būti įvairūs ir sekcijos gali būti skirtingais atstumais nuo linijos (galimybė priklauso nuo konkrečios sistemoje esančios įrangos).

## Viena sekcija

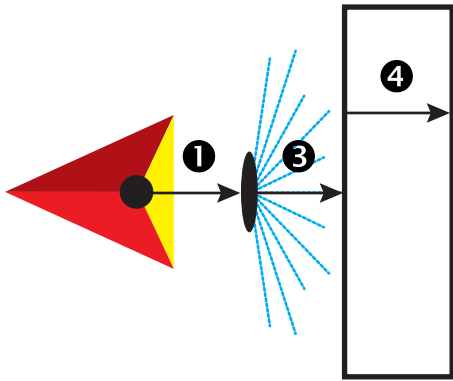
Sistemoje sekcijos valdymas negalimas.

1. Padargų ekrane pasirinkite padargo tipą **Purkštuvas**.
2. Padargo tipo puslapyje paspauskite KITO PUSLAPIO rodyklę →.
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Sąrankos tipas – naudojama purkštuvo tipui „TeeJet“ pasirinkti
  - ▶ Atstumas nuo antenos iki diskų ① – naudojama nustatyti atstumą nuo GNSS antenos iki diskų arba dispersinio mechanizmo
  - ▶ Šoninio padargo nuokrypio kryptis ② – naudojama pasirinkti šoninę kryptį nuo mašinos vidurinio linijos iki padargo vidurio, žiūrint mašinos priekinės eigos kryptimi
  - ▶ Šoninio padargo nuokrypio atstumas ② – naudojama nustatyti šoninį atstumą nuo mašinos vidurinio linijos iki padargo vidurio
  - ▶ Purškimo nuokrypio atstumas ③ – naudojama nustatyti atstumą tarp diskų arba dispersinio mechanizmo, taip pat kur sekcijoje gaminys pradžioje paliečia žemės paviršių
  - ▶ Purškimo ilgis ④ – naudojama apdorojimo sekcijoje ilgiui nustatyti
4. Norėdami grįžti į Padargo ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę ↶, o norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną – šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA 🛠️.

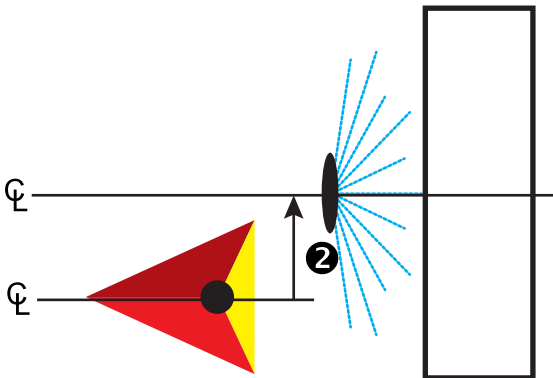
## 6-9 paveikslėlis.: Viena sekcija



## 6-10 paveikslėlis.: Atstumas ir ilgis



## 6-11 paveikslėlis.: Šoninio nuokrypio kryptis ir atstumas

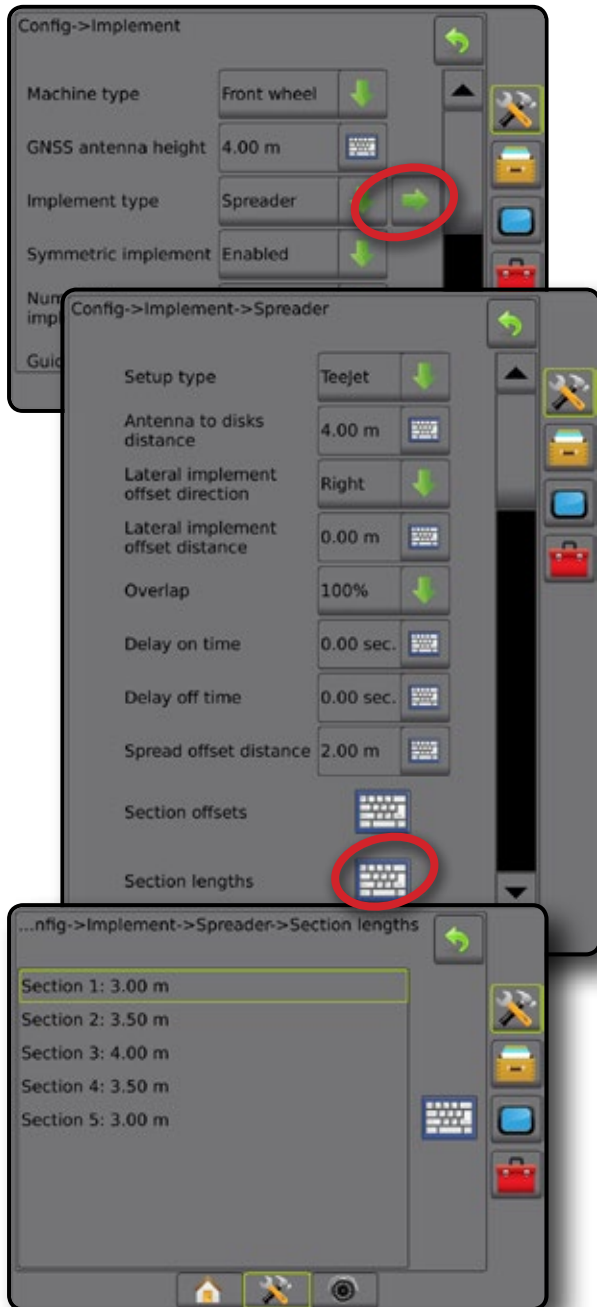


## Kelios sekcijos

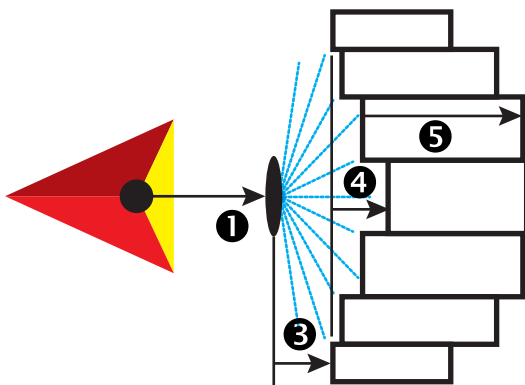
Sekcijų valdymas galimas („SmartCable“, Sekcijos vairuotojo modulis (SDM) arba Jungiklio funkcinis modulis (SFM) arba ISOBUS).

1. Padargų ekrane pasirinkite padargo tipą **Purkštuvus**.
2. Padargo tipo puslapyje paspauskite KITO PUSLAPIO rodyklę →.
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Sąrankos tipas – naudojama purkštuvu tipu „TeeJet“ pasirinkti
  - ▶ Atstumas nuo antenos iki diskų ❶ – naudojama nustatyti atstumą nuo GNSS antenos iki diskų arba dispersinio mechanizmo
  - ▶ Šoninio padargo nuokrypio kryptis ❷ – naudojama pasirinkti šoninę kryptį nuo mašinos vidurinio linijos iki padargo vidurio, žiūrint mašinos priekinės eigos kryptimi
  - ▶ Šoninio padargo nuokrypio atstumas ❸ – naudojama nustatyti šoninį atstumą nuo mašinos vidurinio linijos iki padargo vidurio
  - ▶ Persidengimas – naudojama leistinam persidengimo dydžiui nustatyti, naudojant automatinę strėlės sekcijų valdymą
  - ▶ Delsos įjungimo laikas – naudojama nustatyti laiką, kada įsijungs kiekviena sekcija, kai įvažiuojama į neapdorotą plotą  
*PASTABA. Jei apdorojimas įjungiamas per anksti, įvažiuojant į neapdorotą plotą, sumažinkite Delsos įjungimo laiką. Jei apdorojimas įjungiamas per vėlai, padidinkite Delsos įjungimo laiką.*
  - ▶ Delsos išjungimo laikas – naudojama nustatyti laiką, kada išsijungs kiekviena sekcija, kai įvažiuojama į apdorotą plotą  
*PASTABA. Jei apdorojimas išjungiamas per anksti, įvažiuojant į neapdorotą plotą, sumažinkite Delsos išjungimo laiką. Jei apdorojimas išjungiamas per vėlai, padidinkite Delsos išjungimo laiką.*
  - ▶ Purškimo nuokrypio atstumas ❹ – naudojama nustatyti atstumą tarp diskų arba dispersinio mechanizmo, taip pat kur gamins 1 sekcijoje pradžioje paliečia žemės paviršių.
  - ▶ Sekcijų nuokrypai ❺ – naudojama nustatyti nuokrypio atstumą nuo 1 sekcijos (Purškimo nuokrypio linijos) iki kiekvienos sekcijos priekinio krašto. 1 sekcijos vertė visada lygi 0. Visų kitų sekcijų atstumai gali būti skirtingi.
  - ▶ Sekcijų ilgis ❻ – naudojama apdorojimo kiekvienoje sekcijoje ilgiui nustatyti. Kiekvienos sekcijos ilgis gali būti skirtingas.  
*PASTABA. Sekcijos yra sunumeruotos iš kairės į dešinę, žiūrint mašinos priekinės eigos kryptimi.*
4. Norėdami grįžti į Padargo ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę ↶, o norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną – šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA 🛠️.

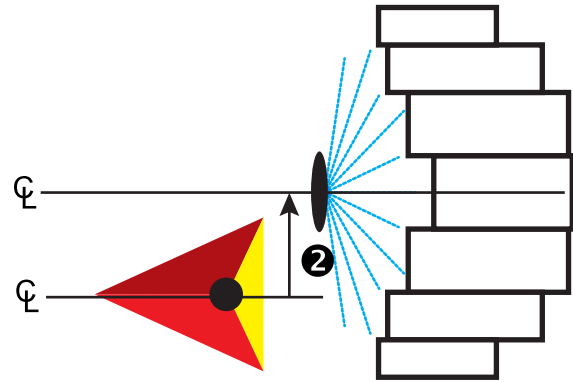
6-12 paveikslėlis.: Kelios sekcijos



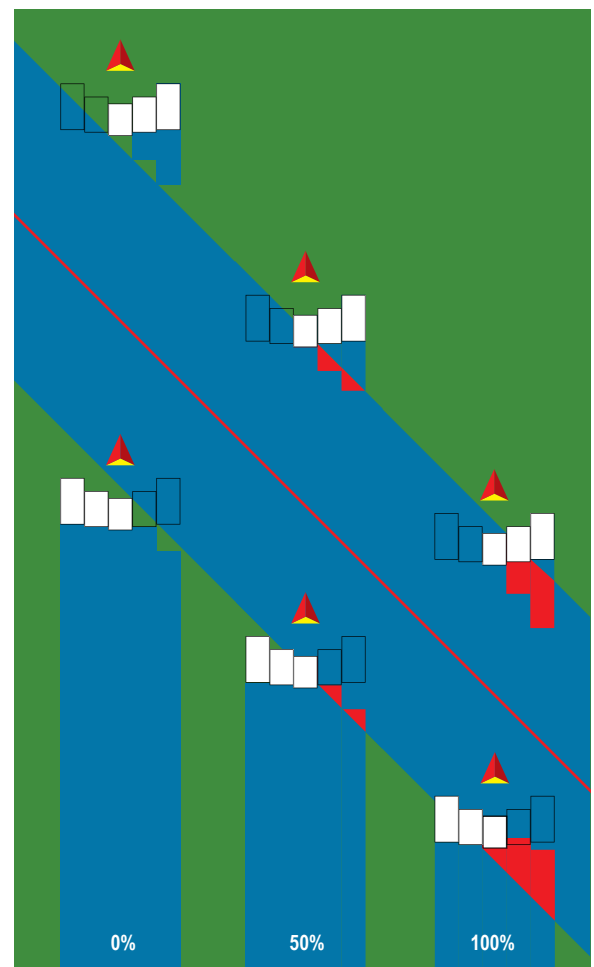
6-13 paveikslėlis.: Atstumas ir ilgis



6-14 paveikslėlis.: Šoninio nuokrypio kryptis ir atstumas



6-15 paveikslėlis.: Persidengimas



## Purkštuvas – OEM

Palei tiekimo diskus sukuriama virtuali linija, kurios atžvilgiu apdorojimo sekcijos ar sekcijų ilgis gali būti įvairūs ir sekcijos gali būtų skirtingais atstumais nuo linijos.

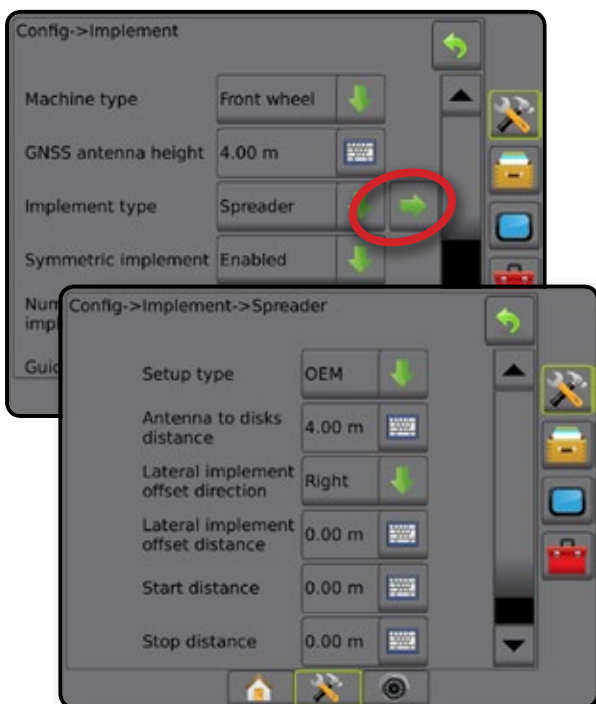
### Viena sekcija

Sistemoje sekcijos valdymas negalimas.

1. Padargų ekrane pasirinkite padargo tipą **Purkštuvas**.
2. Padargo tipo puslapyje paspauskite KITO PUSLAPIO rodyklę ➡.
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Sąrankos tipas – naudojama purkštuvo tipui **OEM** pasirinkti
  - ▶ Atstumas nuo antenos iki diskų – naudojama nustatyti atstumą nuo GNSS antenos iki diskų arba dispersinio mechanizmo
  - ▶ Šoninio padargo nuokrypio kryptis – naudojama pasirinkti šoninę kryptį nuo mašinos vidurinio linijos iki padargo vidurio, žiūrint mašinos priekinės eigos kryptimi
  - ▶ Šoninio padargo nuokrypio atstumas – naudojama nustatyti šoninį atstumą nuo mašinos vidurinio linijos iki padargo vidurio
  - ▶ Pradžios atstumas – naudojama nustatyti atstumą, kai išvažiuojama iš apdoroto ploto (teiraukitės purkštuvo gamintojo)
  - ▶ Sustabdymo atstumas – naudojama nustatyti atstumą, kai įvažiuojama į apdorotą plotą (teiraukitės purkštuvo gamintojo)

*PASTABA. Pradžios ir sustabdymo atstumų teiraukitės purkštuvo gamintojo.*
4. Norėdami grįžti į Padargo ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę ⬅, o norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną – šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA 🛠️.

6-16 paveikslėlis.: Viena sekcija

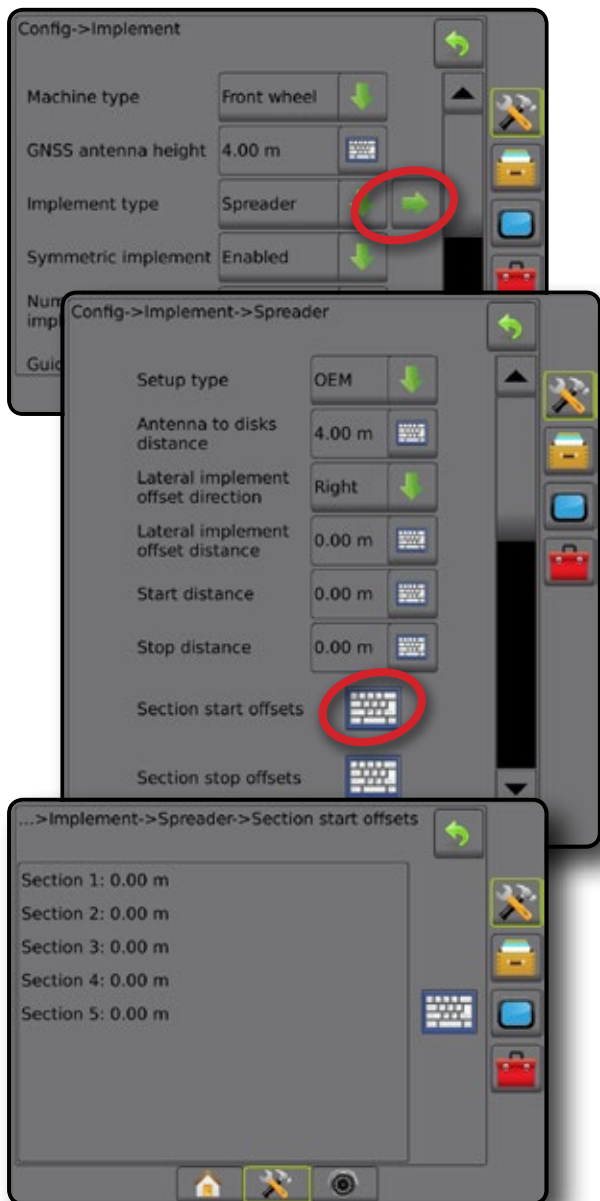


## Kelios sekcijos

Sekcijų valdymas galimas („SmartCable“, Sekcijos vairuotojo modulis (SDM) arba Jungiklio funkcinis modulis (SFM) arba ISOBUS).

1. Padargų ekrane pasirinkite padargo tipą **Purkštuvas**.
  2. Padargo tipo puslapyje paspauskite KITO PUSLAPIO rodyklę ➡.
  3. Galimi pasirinkimai:
    - ▶ Sąrankos tipas – naudojama purkštuvo tipui **OEM** pasirinkti
    - ▶ Atstumas nuo antenos iki diskų – naudojama nustatyti atstumą nuo GNSS antenos iki diskų arba dispersinio mechanizmo
    - ▶ Šoninio padargo nuokrypio kryptis – naudojama pasirinkti šoninę kryptį nuo mašinos vidurinio linijos iki padargo vidurio, žiūrint mašinos priekinės eigos kryptimi
    - ▶ Šoninio padargo nuokrypio atstumas – naudojama nustatyti šoninį atstumą nuo mašinos vidurinio linijos iki padargo vidurio
    - ▶ Pradžios atstumas – naudojama nustatyti atstumą, kai išvažiuojama iš apdoroto ploto (teiraukitės purkštuvo gamintojo)
    - ▶ Sustabdymo atstumas – naudojama nustatyti atstumą, kai įvažiuojama į apdorotą plotą (teiraukitės purkštuvo gamintojo)

*PASTABA. Pradžios ir sustabdymo atstumų teiraukitės purkštuvo gamintojo.*
  - ▶ Sekcijų pradžios nuokrypiai – naudojama nustatyti nuokrypio atstumą nuo 1 sekcijos iki kiekvienos sekcijos priekinio krašto. 1 sekcijos vertė visada lygi 0. Visų kitų sekcijų atstumai gali būti skirtingi.
  - ▶ Sekcijų sustabdymo nuokrypiai – naudojama nustatyti nuokrypio atstumą nuo 1 sekcijos iki kiekvienos sekcijos galinio krašto. Kiekvienos sekcijos atstumas gali būti skirtingas.
- PASTABA. Sekcijų pradžios ir sustabdymo nuokrypio verčių teiraukitės purkštuvo gamintojo. Sekcijos yra sunumeruotos iš kairės į dešinę, žiūrint mašinos priekinės eigos kryptimi.*
4. Norėdami grįžti į Padargo ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę ⬅, o norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną – šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA 🛠️.



## Iškirstytas

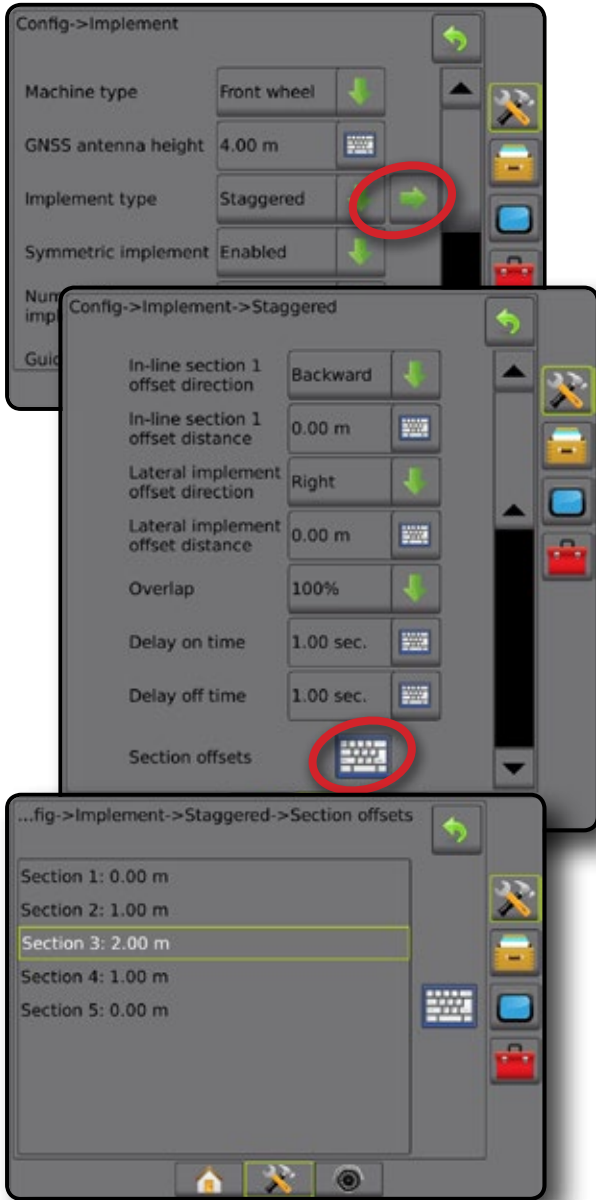
Palei 1 sekciją sukuriama virtuali linija, kurios atžvilgiu apdorojimo sekcijos ar sekcijų ilgis yra nulinis ir kurios gali būti skirtingais atstumais nuo linijos.

## Kelios sekcijos

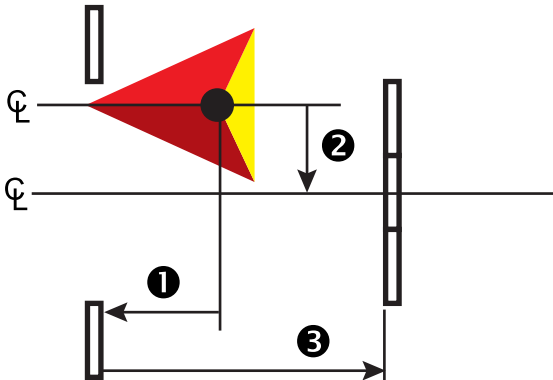
Sekcijų valdymas galimas („SmartCable“, Sekcijos vairuotojo modulis (SDM) arba Jungiklio funkcinis modulis (SFM) arba ISOBUS).

1. Padargų ekrane pasirinkite padargo tipą **Iškirstytas**.
2. Padargo tipo puslapyje paspauskite KITO PUSLAPIO rodyklę ➡.
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Linijos 1 sekcijos nuokrypio kryptis ❶ – naudojama pasirinkti, ar, transporto priemonei judant priekinės eigos kryptimi, 1 sekcija (sekcijos nuokrypių atskaitos taškas) yra priešais, ar už GNSS antenos
  - ▶ Linijos 1 sekcijos nuokrypio atstumas ❶ – naudojama nustatyti tiesinį atstumą nuo GNSS antenos iki 1 sekcijos (sekcijos nuokrypių atskaitos taško)
  - ▶ Šoninio padargo nuokrypio kryptis ❷ – naudojama pasirinkti šoninę kryptį nuo mašinos vidurinio linijos iki padargo vidurio, žiūrint mašinos priekinės eigos kryptimi
  - ▶ Šoninio padargo nuokrypio atstumas ❷ – naudojama nustatyti šoninį atstumą nuo mašinos vidurinio linijos iki padargo vidurio
  - ▶ Persidengimas – naudojama leistinam persidengimo dydžiui nustatyti, naudojant automatinį strėlės sekcijų valdymą
  - ▶ Delsos įjungimo laikas – naudojama nustatyti laiką, kada įsijungs kiekviena sekcija, kai įvažiuojama į neapdorotą plotą  
*PASTABA. Jei apdorojimas įjungiamas per anksti, įvažiuojant į neapdorotą plotą, sumažinkite Delsos įjungimo laiką. Jei apdorojimas įjungiamas per vėlai, padidinkite Delsos įjungimo laiką.*
  - ▶ Delsos išjungimo laikas – naudojama nustatyti laiką, kada išsijungs kiekviena sekcija, kai įvažiuojama į apdorotą plotą  
*PASTABA. Jei apdorojimas išjungiamas per anksti, įvažiuojant į neapdorotą plotą, sumažinkite Delsos išjungimo laiką. Jei apdorojimas išjungiamas per vėlai, padidinkite Delsos išjungimo laiką.*
  - ▶ Sekcijų nuokrypiai ❸ – naudojama nustatyti nuokrypio atstumą nuo 1 sekcijos (linijos 1 sekcijos nuokrypio atstumo linijos) iki kiekvienos sekcijos. Teigiama nuokrypio vertė reiškia, kad sekcija yra už 1 sekcijos. Neigiama nuokrypio vertė reiškia, kad sekcija yra priešais 1 sekcijai. 1 sekcijos vertė visada lygi 0. Visų kitų sekcijų atstumai gali būti skirtingi.
4. Norėdami grįžti į Padargo ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę ↶, o norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną – šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA 🛠️.

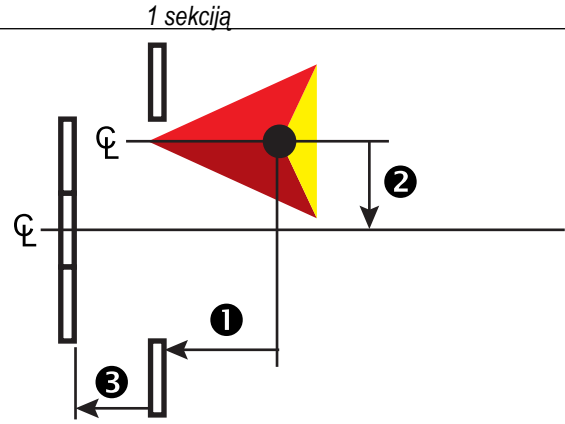
6-18 paveikslėlis.: Kelios sekcijos



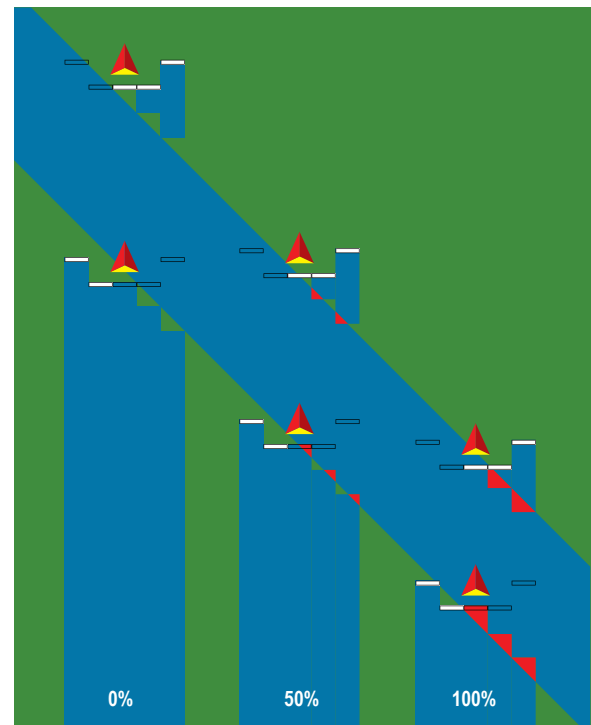
6-19 paveikslėlis.: Nuokrypio kryptys ir atstumai – už 1 sekcijos



6-20 paveikslėlis.: Nuokrypio kryptys ir atstumai – priešais 1 sekcija



6-21 paveikslėlis.: Persidengimas







## APDOROJIMO ARBA DARBINIS PLOTIS

Apdorojimo plotis [Tiesaus padargo tipas arba Išskirstyto padargo tipas] arba Darbinis plotis [Purkštuvu padargo tipas] naudojamas vienos sekcijos arba kiekvienos sekcijos pločiui įvesti, norint apskaičiuoti bendrą padargo plotį.

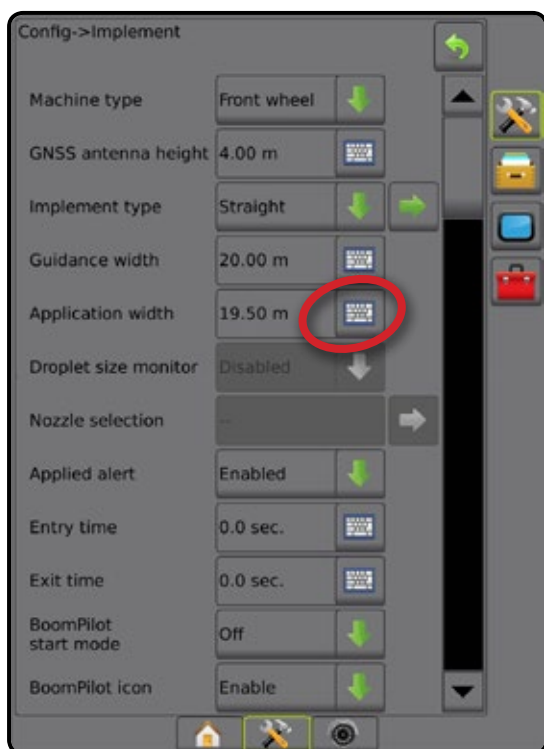
### Viena sekcija

Sistemoje sekcijos valdymas negalimas.

Apdorojimo plotis arba Darbinis plotis naudojamas bendram vienos padargo sekcijos pločiui įvesti. Intervalas yra nuo 1,0 iki 75,0 metrų.

1. Paspauskite šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **Padargas**.
3. Lange Apdorojimo plotis [Tiesaus padargo tipas] arba Darbinis plotis [Purkštuvu padargo tipas] paspauskite PAGALBINĖS KLAVIATŪROS piktogramą .
4. Vertę įveskite skaitine pagalbine klaviatūra.
5. Norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA .






6-22 paveikslėlis.: Viena sekcija – Apdorojimo arba Darbinis plotis



### Kelios sekcijos

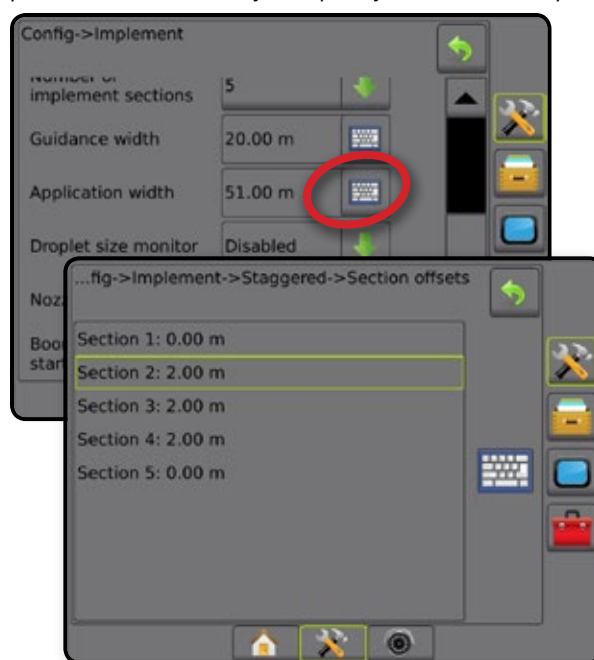
Sekcijų valdymas galimas („SmartCable“, Sekcijos vairuotojo modulis (SDM) arba Jungiklio funkcinis modulis (SFM) arba ISOBUS).

Apdorojimo plotis arba Darbinis plotis naudojamas kiekvienos sekcijos pločiui įvesti norint apskaičiuoti bendrą visų padargo sekcijų plotį. Kiekvienos sekcijos plotis gali būti skirtingas. Sekcijos yra sunumeruotos iš kairės į dešinę, žiūrint mašinos priekinės eigos kryptimi. Kiekvienos sekcijos intervalas yra nuo 0,0 iki 75,0 metrų. Bendras visų sekcijų plotis turi viršyti 1,0 metrą.

1. Paspauskite šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **Padargas**.
3. Lange Apdorojimo plotis [Tiesaus padargo tipas arba Išskirstyto padargo tipas] arba Darbinis plotis [Purkštuvu padargo tipas] paspauskite PAGALBINĖS KLAVIATŪROS piktogramą .
4. Paryškinkite sekciją, kurios duomenis norite įvesti arba redaguoti.
5. Paspauskite PAGALBINĖS KLAVIATŪROS piktogramą .
6. Skaitine pagalbine klaviatūra įveskite pasirinktos sekcijos plotį.
7. Norėdami grįžti į Padargo ekraną arba į pagrindinį Konfigūracijos ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA .

PASTABA. Jeigu įjungtas Simetriškas padargų išdėstymas, bus galima paryškinti tik pirmąją kiekvienos sulygiuotų sekcijų poros sekciją.

6-23 paveikslėlis.: Kelios sekcijos – Apdorojimo arba Darbinis plotis



## ŠONINIO PADARGO NUOKRYPIO ATSTUMO REGULIAVIMAS

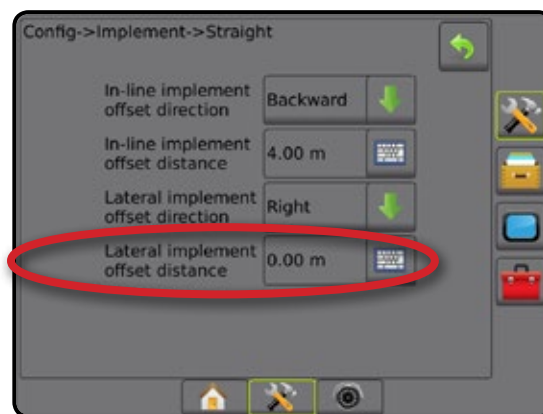
Šoninio padargo nuokrypio atstumas naudojamas atstumui nuo mašinos vidurinio linijos iki padargo vidurio įvesti. Kai vaizdas ekrane nerodo persidengimo ar tarpo, o lauko apdorojimas nuolat pateikia persidengimą arba tarpą tik viename šone eigos kryptimi, reikia apskaičiuoti šoninio padargo nuokrypio atstumo pataisą ir ją pakoreguoti padargo nuokrypio atstumą.

Jeigu naudojamas savaeigis purkštuvas, padargo nuokrypio atstumo reguliavimui naudokite GNSS nuokrypio reguliavimo skaičiavimą.

Jeigu naudojamas velkamas padargas, padargo nuokrypio atstumo reguliavimui naudokite Padargo nuokrypio reguliavimo skaičiavimą.

**PASTABA.** Jei naudojamas rankinis / automatinis vairavimas ir ekrane rodomas persidengimas ir tarpai, gali reikėti pakoreguoti rankinio / automatinio vairavimo nuostatas.

6-24 paveikslėlis.: Šoninio padargo nuokrypio atstumas



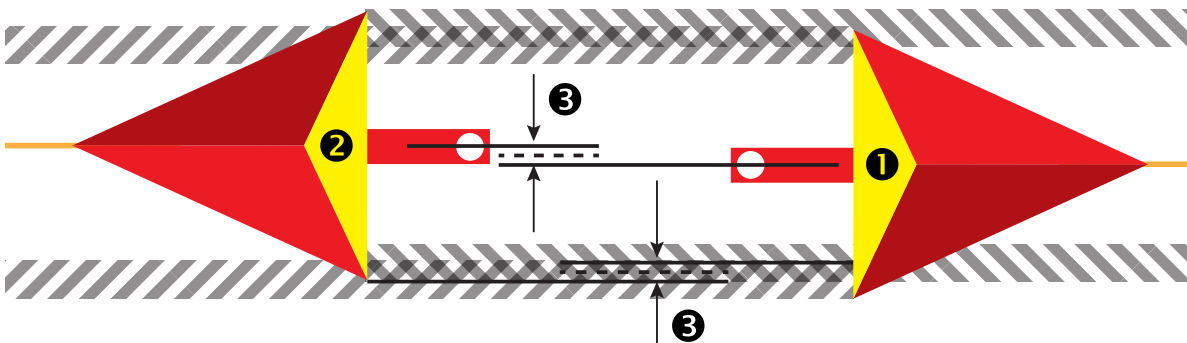
### GNSS nuokrypio reguliavimo skaičiavimas

Norėdami apskaičiuoti GNSS nuokrypio reguliavimą naudodamiesi ta pačia gaire:

1. Sukurkite tiesią AB liniją.
2. Esant įjungtam rankiniam / automatiniam vairavimui, pravažiukite bent 30 metrų ilgio ❶ praėjimą ir ties vilktimi arba šalia mašinos padėkite vėliavėles.
3. Apsisukite ir pagal tą pačią AB gairę įjunkite rankinį / automatinį vairavimą ❷ praėjimui. Ties vilktimi arba šalia mašinos padėkite vėliavėles arba sustokite būdami ant AB gairės šalia vėliavėlių, kurias padėjote per ❶ praėjimą.
4. Išmatuokite skirtumą ❸ tarp ❶ praėjimo ir ❷ praėjimo vėliavėlių.
5. Išmatuotą atstumą ❸ padalykite pusiau. Šis skirtumas ir bus nuokrypio reguliavimas.
6. Pagal poreikį padidinkite arba sumažinkite nuokrypio atstumą, atsižvelgdami į tai, kur atsiranda lauko apdorojimo persidengimas, ir į esamą padargo nuokrypio krypties nuostatą.

Lauko apdorojimo persidengimas	Esamos nuokrypio nuostatos		
	Nuokrypio kryptis – į kairę	Nuokrypio kryptis – į dešinę	Nuokrypio kryptis – į dešinę Nuokrypio atstumas – 0 pėd / m
Į dešinę nuo praėjimo Nr. ❶	Padidinkite atstumo nuokrypio vertę	Sumažinkite atstumo nuokrypio vertę	Padidinkite atstumo nuokrypio vertę
Į kairę nuo praėjimo Nr. ❶	Sumažinkite atstumo nuokrypio vertę	Padidinkite atstumo nuokrypio vertę	Pakeiskite padargo nuokrypio kryptį į kairę ir padidinkite atstumo nuokrypio vertę

6-25 paveikslėlis.: GNSS nuokrypio atstumas



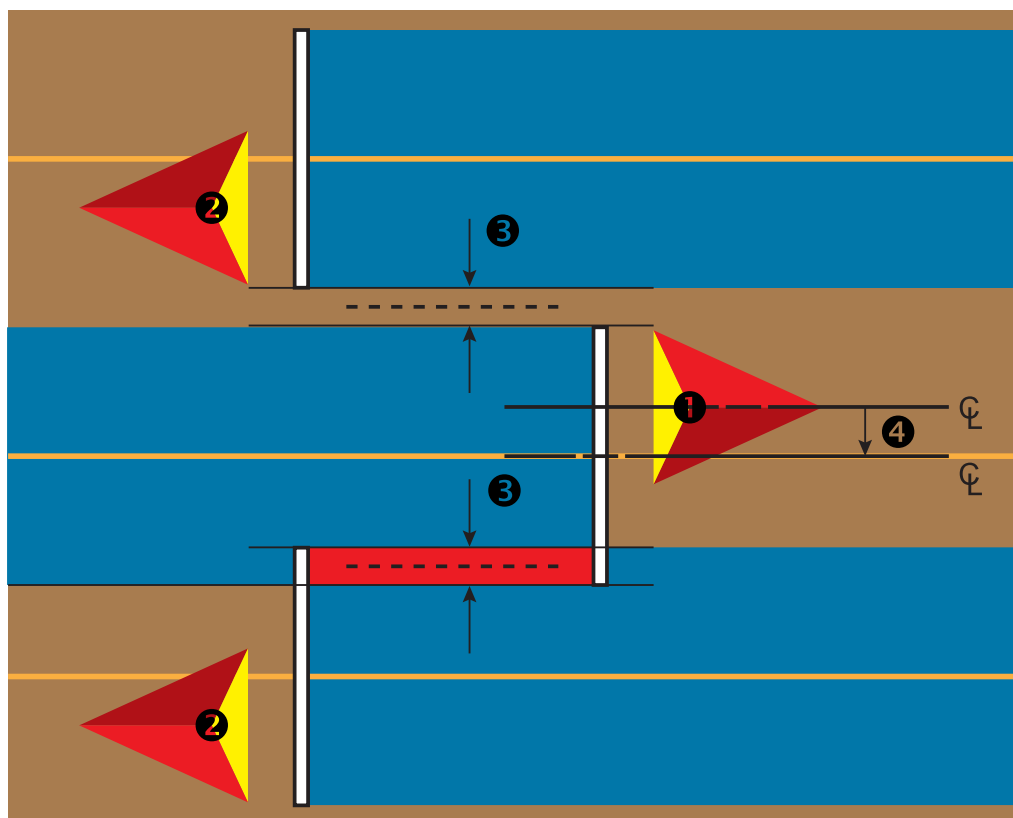
## Šoninio padargo nuokrypio reguliavimas

Norėdami apskaičiuoti padargo nuokrypio reguliavimą naudodamiesi gretimomis gairėmis:

1. Sukurkite tiesią AB liniją.
2. Esant įjungtam rankiniam / automatiniam vairavimui, pravažiokite ❶ praėjimą, tarsi naudotumėte padargą, ir ties padargo išoriniais kraštais padėkite vėliavėles.
3. Apsisukite ir pagal gretimą AB gairę įjunkite rankinį / automatinį vairavimą ❷ praėjimui. Ties padargo išoriniais kraštais padėkite papildomas vėliavėles arba sustokite būdami ant AB gairės šalia vėliavėlių, kurias padėjote per ❶ praėjimą.
4. Išmatuokite skirtumą ❸ tarp ❶ praėjimo ir ❷ praėjimo vėliavėlių.
5. Išmatuotą atstumą ❸ padalykite pusiau. Šis skirtumas ir bus nuokrypio reguliavimas.
6. Pagal poreikį padidinkite arba sumažinkite nuokrypio atstumą ❹, atsižvelgdami į tai, kur atsiranda lauko apdorojimo persidengimas, ir į esamą padargo nuokrypio krypties nuostatą.


Lauko apdorojimas	Esamos nuokrypio nuostatos		
	Nuokrypio kryptis – į kairę	Nuokrypio kryptis – į dešinę	Nuokrypio kryptis – į dešinę Nuokrypio atstumas – 0 m
Persidengimas į dešinę nuo praėjimo Nr. ❶ arba Tarpas į kairę nuo praėjimo Nr. ❶	Padidinkite atstumo nuokrypio vertę	Sumažinkite atstumo nuokrypio vertę	Padidinkite atstumo nuokrypio vertę
Persidengimas į kairę nuo praėjimo Nr. ❶ arba Tarpas į dešinę nuo praėjimo Nr. ❶	Sumažinkite atstumo nuokrypio vertę	Padidinkite atstumo nuokrypio vertę	Pakeiskite padargo nuokrypio kryptį į kairę ir padidinkite atstumo nuokrypio vertę

6-26 paveikslėlis.: Šoninio padargo nuokrypio atstumas ir kryptis

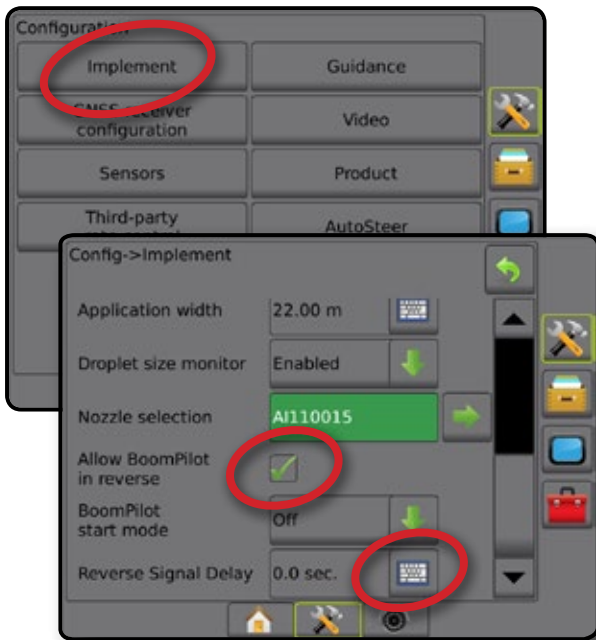


## ATBULINĒS EIGOS JUTIMO MODULIS

Atbulinēs eigos jutimo moduļa sarakņa naudojama pridēdant Atbulinēs eigos jutimo moduļi priedē bet kokios konfigurācijas. Juo naudojantis galimos apdorojimo atvaizdāvimā bei kontrolēs funkcijās ir valdymas ekrānē, vāžiuojant atbulinē eiga.

1. Paspāuskite šoninā skirtukā KONFIGŪRĀCIJA .
2. Paspāuskite **Padarģas**.
3. Be standartinū parinkčū galimos ir šios:
  - ▶ Leisti „BoomPilot“ atbulinē eiga – naudojama ijungti „BoomPilot“ funkcijā vāžiuojant atbulinē eiga
  - ▶ Atbulinēs eigos signālo dēlsa – naudojama nustatyti dēlsa, pereinant iš priekinės eigos į atbulinē eigā ar atvirkščiai, priedē transporto priemonēs piktogramai navigācijas ekrānē pakeičiant kryptį

6-27 paveikslēlis.: Atbulinēs eigos jutimo modulis

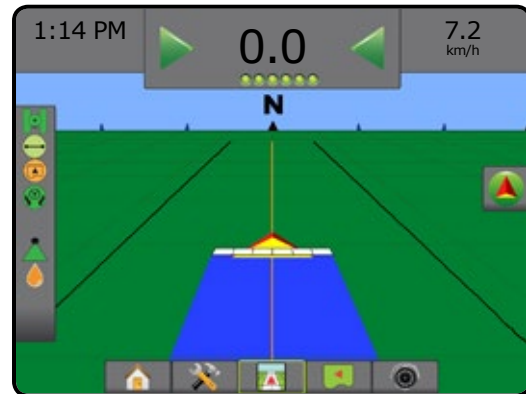


### Atbulinē eiga valdymo ekrānuosē

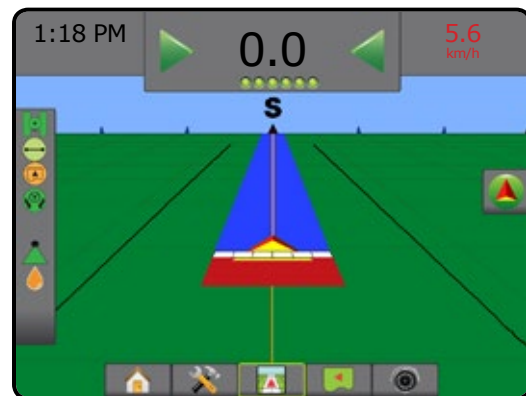
Vāžiuojant atbulinē eiga ir ijungus „BoomPilot“ atbulinē eiga funkcijā, bus galimos automatinis sekcijū valdymas. Apdorojimo atvaizdāvimā ir apdorojimo normas valdymas veiks taip, lyģ mašina vāžiuotū pirmyn.

◀ Vāžiuojant atbulinē eiga greitis Valdymo užduočių juostoje bus rodomas raudonai

6-28 paveikslēlis.: Vāžiuojant pirmyn



6-29 paveikslēlis.: Vāžiuojant atbulinē eiga







Priedēnamumas atliekant rankinā / automatinā vairavimā

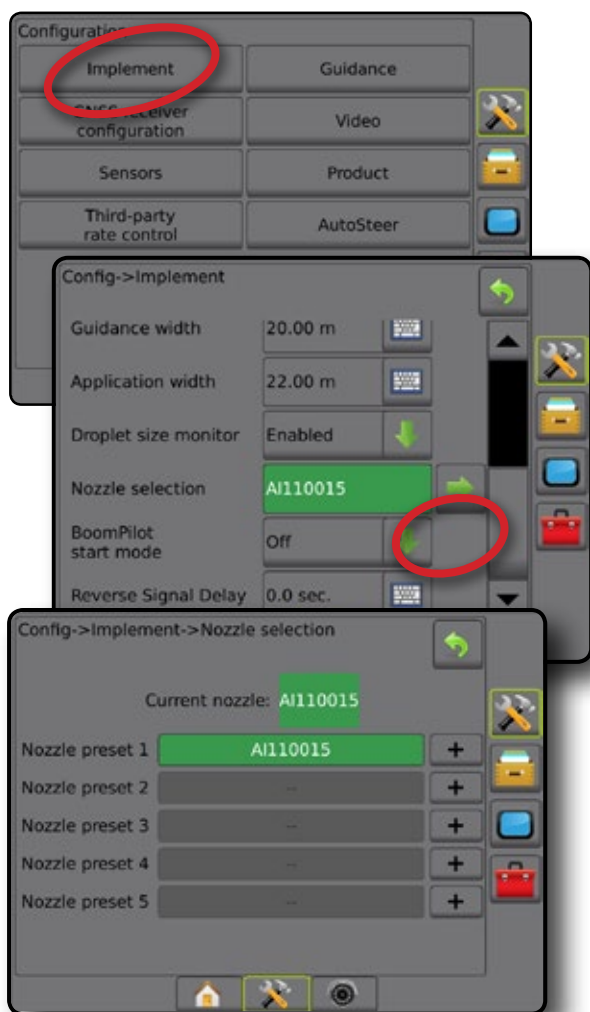
Rankinio / automatinio vairavimo sistema	Atbulinēs eigos jutimo modulis (RSM)	Sekcijos vairuotojo modulis (SDM)	Leisti „BoomPilot“ vāžiuojant atbulinē eiga	Atbulinēs eigos signālo dēlsos priedēnamumas
„FieldPilot IV“	✓	✓	✓	✓
„FieldPilot Pro“ / „UniPilot Pro“	✓	✓	✓	✗

## PURKŠTUKO PASIRINKIMAS

Kai sistemoje yra Slėgio jutiklio sąsajos rinkinys (PSIK), Purkštukų pasirinkimas naudojamas purkštuvo purkštuko tipui (serijai ir pajėgumui) pasirinkti nustatant informaciją apie lašelių dydį.

1. Paspauskite šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **Padargas**.
  - ◀ Esamas Purkštuko pasirinkimas rodomas informacijos langelyje
3. Purkštukų pasirinkimo lange paspauskite KITO PUSLAPIO rodyklę .
4. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Purkštukų išankstinės nuostatos 1–5 – galima pasirinkti nustatyti ir greitai iškviešti iki penkių (5) purkštukų ir pasirinkti esamą purkštuką, pagal kurį nustatoma lašelių dydžio informacija
  - ▶ Esamas purkštukas – rodomas esamas purkštukas
5. Norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA .

6-30 paveikslėlis.: Lašelių dydžio monitorius

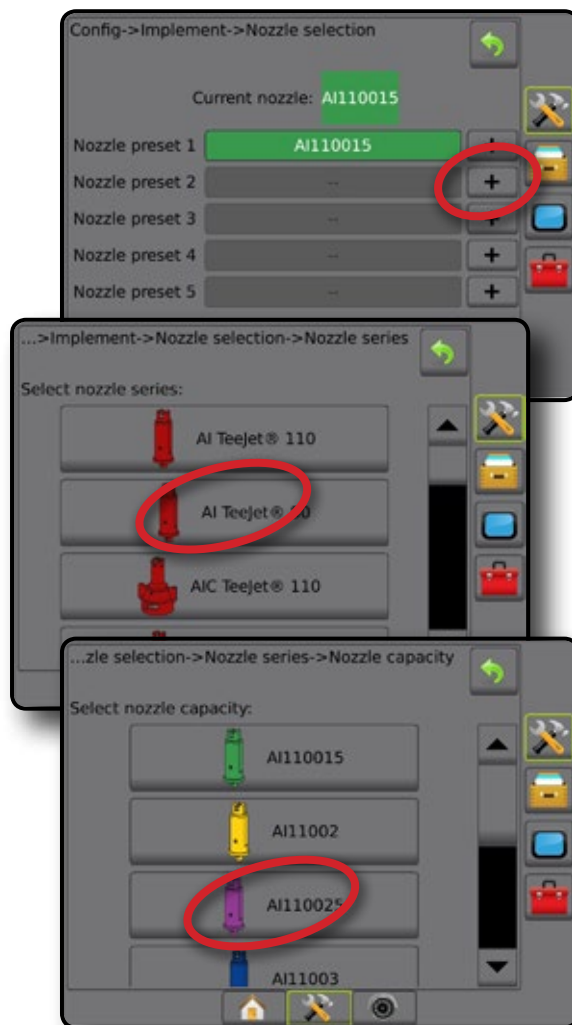


## Išankstinės nuostatos

Purkštuko išankstinėse nuostatose galima įrašyti iki penkių purkštukų, kuriuos galima greitai iškviešti.

1. Paspauskite **+**.
2. Pasirinkite „TeeJet“ serijos purkštuką.
3. Pasirinkite purkštuko pajėgumą.

6-31 paveikslėlis.: Užprogramuotas purkštukas



## Esamas purkštukas

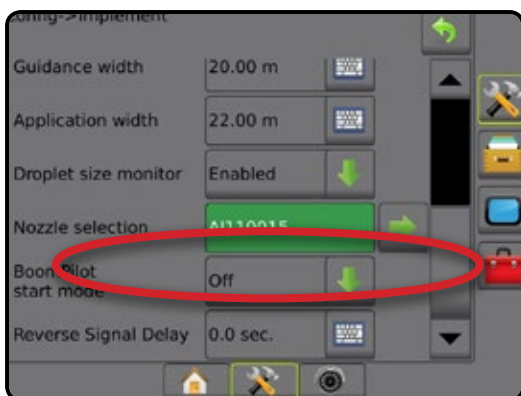
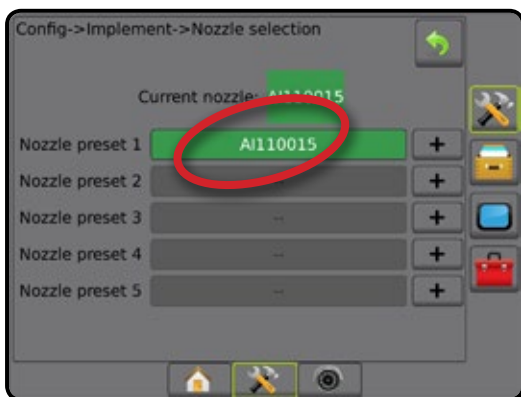
Esamas purkštukas rodytų veikiantį purkštuką, nustatant esamą informaciją apie lašelių dydį. Pasirinkti kaip esamą galima tik vieną iš užprogramuotų purkštukų.

1. Paspauskite ant norimo purkštuko.

Pasirinktas purkštukas bus rodomas:

- ◀ Padargo ekrano informacijos langelyje
- ◀ Lašelių / slėgio būsenos ekrane – pasirinkus valdymo ekranų būsenos juostoje

6-32 paveikslėlis.: Esamas purkštukas



## LAŠELIŲ DYDŽIO MONITORIUS

Kai sistemoje yra Slėgio jutiklio sąsajos rinkinys (PSIK), galima įjungti ir išjungti Lašelių dydžio monitorių. Tuomet darbinuose ekranuose tampa prieinama DSM funkcija.

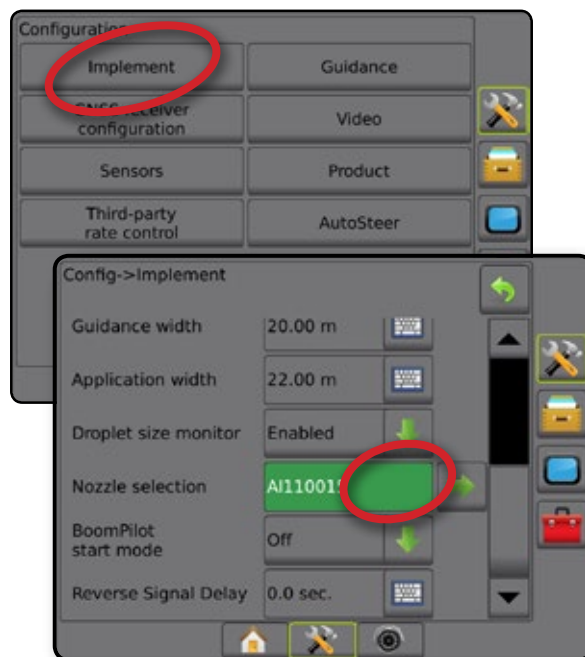
## Sąranka

### DSM įjungimas / išjungimas

1. Paspauskite šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA
2. Paspauskite **Padargas**.
3. Paspauskite **Lašelių dydžio monitorius**.
4. Pasirinkite, įjungti ar išjungti lašelių dydžio monitorių.
5. Norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę arba šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA .

*PASTABA.* Kai Lašelių dydžio monitorius išjungtas, valdymo ekrano būsenos juostoje Lašelių / slėgio būseną nerodoma.

6-33 paveikslėlis.: Lašelių dydžio monitorius



## Purkštuko pasirinkimas / esamas purkštukas

Kaip nustatyti purkštuko išankstines nuostatas ir esamą purkštuką, žr. šio skyriaus poskyrį „Purkštuko pasirinkimas“.

## Įvesties / išvesties modulio slėgio jutiklis

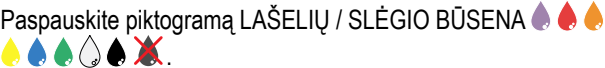
Jeigu Slėgio jutiklio sąsajos rinkinys įrengtas, Slėgio jutiklio parinktys naudojamos jutiklio gamintojo didžiausio slėgio rodikliui įvesti ir aukšto bei žemo slėgio signalams naudotojo nuožiūra nustatyti.

**PASTABA.** Daugiau informacijos žr. šios instrukcijos Sąrankos skyriaus poskyryje „Jutikliai“.

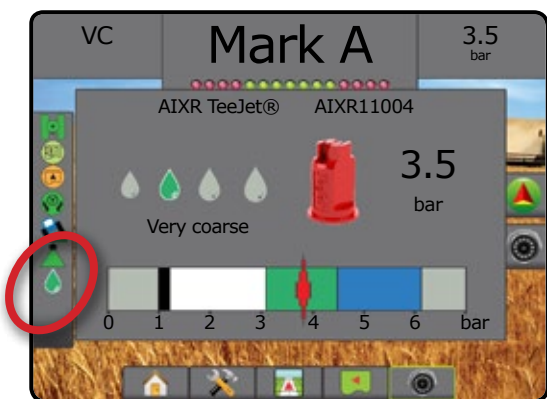
## Veikimas

### Būsenos juosta


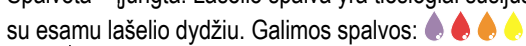

Lašelių / slėgio būseną rodo informaciją apie esamą lašelių dydžį ir sistemos slėgio būseną.

1. Paspauskite piktogramą LAŠELIŲ / SLĖGIO BŪSENA .
2. Norėdami grįžti į valdymo ekraną paspauskite bet kurią ekrano vietą.

6-34 paveikslėlis.: Lašelių / slėgio būseną



### Lašelių / slėgio būseną

-  Spalvota – įjungta. Lašelio spalva yra tiesiogiai susijusi su esamu lašelio dydžiu. Galimos spalvos: 
  -  Nubraukta – išjungta
- Piktogramos nėra – sistemoje neįdiegtas Slėgio jutiklio sąsajos rinkinys

## Lašelių dydžio diagrama

Rinkdamiesi purkštuką, purškiantį vieno iš aštuonių lašelių dydžio klasifikacijos kategorijų dydžio lašeliais, visada atminkite, kad vienas purkštukas, esant skirtingam slėgiui, gali purkšti skirtingo dydžio lašeliais. Esant žemam slėgiui purkštukas gali purkšti vidutinius lašelius, o padidinus slėgį – smulkius.

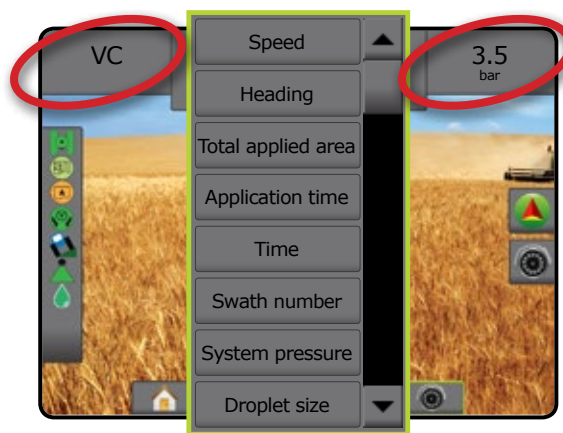
Kategorija	Simbolis	Spalvinis kodas
Ypač smulkūs	XF	Violetinė
Labai smulkūs	VF	Raudona
Smulkūs	F	Oranžinė
Vidutiniai	M	Geltona
Stambūs	C	Mėlyna
Labai stambūs	VC	Žalia
Ypač stambūs	XC	Balta
Nepaprastai stambūs	UC	Juoda

## Valdymo užduočių juosta

Valdymo užduočių juostoje jums pateikiama informacija apie pasirinktas nuostatas, įskaitant Esamą sistemos slėgį ir Esamą lašelių dydį.




1. Paspauskite langelį PASIRENKAMOJI INFORMACIJA.
2. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Sistemos slėgis – rodomas esamas sistemos slėgis
  - ▶ Lašelių dydis – rodomas esamas purkštuko lašelių dydis
3. Norėdami grįžti į valdymo ekraną paspauskite už pasirinkimo langelio ribų.

6-35 paveikslėlis.: Valdymo užduočių juostos Pasirenkamoji informacija





## „BOOMPILOT“

Atsižvelgiant į tai, ar yra įrengta sekcijų valdymo sistema, o jeigu įrengta – kokios rūšies sekcijų valdymas naudojamas ir kokios parinktos įjungtos, galimos įvairios „BoomPilot“ sekcijų valdymo parinktyse. „BoomPilot“ pradžios režimo nuostatomis ir „BoomPilot“ piktograma galima keisti, kaip valdymo ekranuose vykdomas sekcijų valdymas.

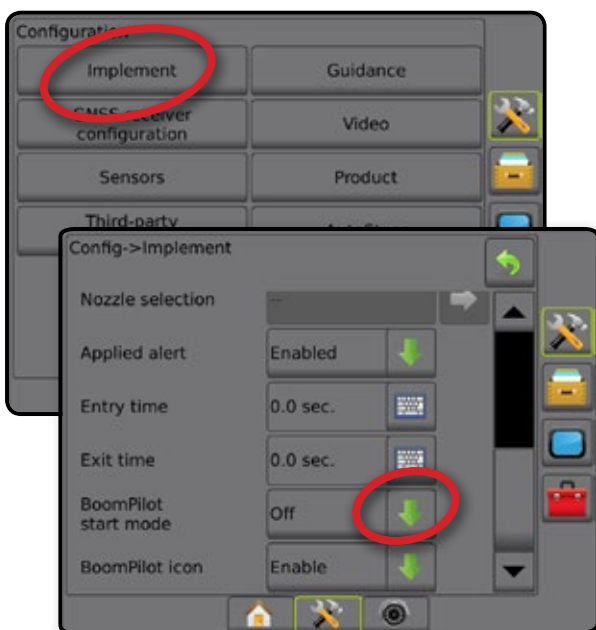
1. Paspauskite šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **Padargas**.
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ „BoomPilot“ pradžios režimas – naudojama aktyvinti automatinį „BoomPilot“ įjungimą pagal greitį (priešingu atveju tai daroma ranka, naudojant piktogramą)
  - ▶ „BoomPilot“ piktograma – naudojama piktogramai aktyvinti, kad būtų galima ranka valdyti „BoomPilot“
4. Norėdami grįžti į pagrindinį Konfigūracijos ekraną, paspauskite GRĮŽIMO rodyklę  arba šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA .

### „BoomPilot“ pradžios režimas

„BoomPilot“ pradžios režimas naudojamas nustatyti, ar „BoomPilot“ valdymas paleidžiamas automatiškai pagal greitį, ar ranka, pagal „BoomPilot“ piktogramą.



1. Paspauskite šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **Padargas**.
3. Paspauskite rodyklę ŽEMYN , kad pasirinktumėte „Išjungta“ arba „Automatinis“.
  - ◀ Išjungta – „BoomPilot“ bus valdomas „BoomPilot“ piktograma valdymo ekranų Navigacijos ir Valdymo parinktyse
  - ◀ Automatinis – „BoomPilot“ bus valdomas pagal greitį

6-36 paveikslėlis.: „BoomPilot“ pradžios režimas

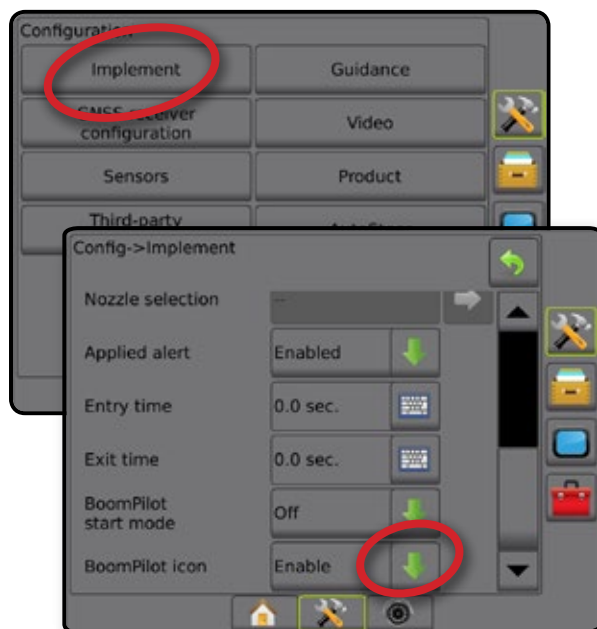


### „BoomPilot“ piktograma

„BoomPilot“ piktograma naudojama piktogramai aktyvinti valdymo ekranų Navigacijos ir Valdymo parinktyse, kad „BoomPilot“ būtų valdomas ranka

1. Paspauskite šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **Padargas**.
3. Paspauskite rodyklę ŽEMYN , kad pasirinktumėte „Ijungti“ arba „Išjungti“.
  - ◀ Ijungti – valdymo ekranų Navigacijos ir Valdymo parinktyse bus „BoomPilot“ piktograma, kuria bus galimas automatinis sekcijų valdymas
  - ◀ Išjungti – Navigacijos ir Valdymo parinktyse „BoomPilot“ piktogramos nebus













6-37 paveikslėlis.: „BoomPilot“ piktograma



6-38 paveikslėlis.: „BoomPilot“ piktograma Valdymo ekrane

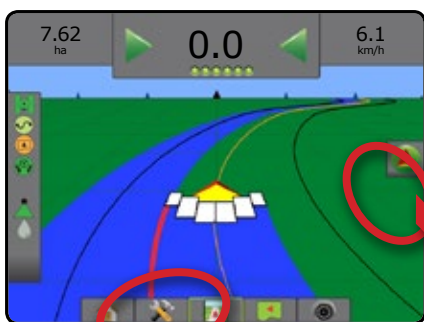


## 7 SKYRIUS. VALDYMAS

Įrenginys „Matrix Pro GS“ leidžia vienu metu taikyti produktą ir valdyti transporto priemonę. Pabaigus įrenginio sąranką, galima pradėti valdymą. Optimizuoti darbą lauke operatoriui padeda penki valdymo režimai: Tiesi AB , Lenkta AB , Apskritimo formos , Paskutinis praėjimas  ir Kita eilė . Papildomas optimizavimas galimas naudojant Ribas , Lenktą išankstinę kelio peržiūrą , Grįžimo į tašką gaires  ir „RealView“ valdymą per vaizdo įrenginį . Papildomai Aprėpties  ir Taikymo  atvaizdavimo funkcijos leidžia matyti produkto taikymą ir registruoti duomenis, o Paskirtų  ir Tikslinių normų  vaizdiniai leidžia atitinkamai nukreipti produkto taikymą.

Trijuose valdymo ekranuose pateikiama pagalbinė informacija.

**Transporto priemonės rodinio gairės funkcija** sukuria kompiuterio sukurtą transporto priemonės padėties vaizdą, kuris rodomas apdorojimo plote.




**Lauko peržiūros gairės funkcija** kompiuteriu sukuriama iš oro matomas transporto priemonės padėties ir apdorojimo ploto vaizdas.



**„RealView“ valdymo funkcija** suteikia galimybę vietoje kompiuterio sukurtą vaizdą rodyti tiesioginę vaizdo įrenginio transliaciją.









Norėdami pasirinkti Valdymo režimą:

1. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ skirtuką , kad pamatytumėte navigacijos parinktis.

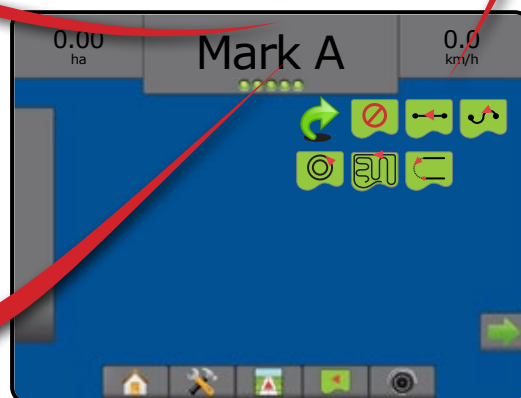
2. Paspauskite VALDYMO REŽIMO piktogramą .

3. Galimi pasirinkimai:

- ▶ Tiesi AB gairė 
- ▶ Lenkta AB gairė 
- ▶ Valdymas sukantis ratu 
- ▶ Paskutinio praėjimo valdymas\* 
- ▶ Kitos eilės valdymas\* 
- ▶ Be valdymo 













\*Gairių parinktys gali būti neprieinamos, priklausomai nuo įdiegtos rankinio / automatinio vairavimo sistemos.





7-1 paveikslėlis.: Pasirinkite Valdymo režimą









## Navigacijos ekranų parinktys







### Navigacijos ir valdymo parinktys

Valdymo režimas	
	Valdymo režimas – prieinama prie valdymo režimo parinkčių
	Tiesi AB gairė  – suteikia tiesios linijos valdymą nuo atskaitos taško A iki B
	Lenkta AB gairė  – suteikia valdymą palei lenktas linijas, remiantis pradine atskaitos linija AB
	Valdymas sukantis ratu  – suteikia valdymą aplink centrinį tašką apskritimais artėjant prie jo arba tostant pagal pradinę atskaitos liniją AB
	Paskutinio praėjimo valdymas  – siūlo navigaciją pagal faktinį paskutinį praėjimą
	Kitos eilės valdymas  – nurodo, kur yra kita eilė, ir eilei pasibaigus nukreipia link kitos gretimos eilės
	Be valdymo – valdymas išjungiamas

Ribos	
	Žymėti ribą – apibrėžiamas apdorojimo plotas ir nustatomos neapdorojamos zonos. Sukuriant išorines arba pradines ribas, jų linijos bus brėžiamos palei išorinės sekcijos išorinį kraštą. Sukuriant vidines arba papildomas ribas, jų linijos bus brėžiamos palei vidinės sekcijos vidinį kraštą. Neveiksnu – GNSS negalima.
	Pabaigti ribą – baigiamas ribos nustatymo procesas. Ribos gali būti užbaigtos ir nuvažiavus per juostos plotį nuo pradžios taško. Neveiksnu – minimalus atstumas nenuvažiuotas.
	Atšaukti ribą – atšaukiamas naujas ribos žymėjimo procesas. Grįžtama prie ankstesnės ribos (jei nustatyta).
	Panaikinti ribą – panaikinamos visos esamos užduoties nustatytos ribos.

„BoomPilot“	
	Ijungiamas ir išjungiamas Automatinis purkštuvo valdymas (ASC). Neveiksnu – GNSS negalima.

Grįžti į tašką	
	Žymėti tašką  – nustatomas taškas transporto priemonės buvimo vietoje. Neveiksnu – GNSS negalima.
	Grįžimo į tašką gairės – nurodo atstumą ir gaires grįžti iki nustatyto taško.
	Panaikinti tašką – panaikinamas pažymėtas taškas.
	Atšaukti valdymą – paslepiama atstumo ir gairių grįžti iki pažymėto taško informacija.

Gairės	
	A žymė  – pažymimas pradinis gairės taškas.
	B žymė  – pažymimas galinis gairės taškas. Neveiksnu – minimalus atstumas nenuvažiuotas.
	Atšaukti A žymę – atšaukiamas A žymės žymėjimo procesas. Grįžtama prie ankstesnės AB gairės (jei nustatyta).
	Kitos eilės B žymė  – pažymimas galinis eilės taškas.
	Azimuto laipsnis  – nustatoma tiesi gairė, pasukta nurodytu laipsnių kampu pagal laikrodžio rodyklę nuo Šiaurės-Pietų pradinio taško. Šiaurė – 0, Rytai – 90, Pietūs – 180, Vakarai – 270.
	„A+ Nudge“ – esama gairė paslenkama į esamą transporto priemonės padėtį.
	Kita tiesi gairė – rodo kitą tiesią AB arba Azimuto laipsnio gairę, įrašytą esamoje užduotyje.
	Kita lenkta AB gairė – rodo kitą lenktą AB gairę, įrašytą esamoje užduotyje.
	Kita apskritimo formos gairė – rodo kitą apskritimo formos AB gairę, įrašytą esamoje užduotyje.
	Lenkta išankstinė kelio peržiūra – rodykle nurodo, kuria kryptimi dabar vairuojama transporto priemonė.

## Ekranų parinktys

### Padidinti / sumažinti vaizdą



Įrenginyje „Matrix Pro 570GS“ naudojamos piktogramos



Įrenginyje „Matrix Pro 840GS“ naudojami mygtukai

Transporto priemonės rodinys – piktogramomis arba mygtukais reguliuojamas transporto priemonės rodinys arba horizonto perspektyva nuo transporto priemonės rodinio iki rodinio iš viršaus.



Lauko rodinys – piktogramomis arba mygtukais didinamas arba mažinamas ekrane rodomas plotas.



### Panoraminis vaizdas



Rodyklės – rodomas žemėlapiu plotas ekrane slenkamas atitinkama kryptimi, nejudinant transporto priemonės.



Pasaulio rodinys – išplečia peržiūrą ekrane iki didžiausio įmanomo ploto.

## „Realview“ valdymo parinktys



Vaizdo kameros pasirinkimas – pasirenkamas vienas iš iki aštuonių kamerų vaizdų, jeigu yra prijungtas Vaizdo įrenginio pasirinkimo modulis (VSM).



Atskiros kameros peržiūra – pasirenkamas vienas iš dviejų rinkinių po keturių kamerų įvestis (A/B/C/D arba E/F/G/H) ir ekrane matoma iškart keturių vaizdo įrašų transliacija.



Valdymo ant vaizdo transliacijos sąranka – prieiga, skirta Valdymui ant vaizdo transliacijos arba Vairavimo posūkio kampui įjungti ir gairėms reguliuoti.



Valdymas ant vaizdo transliacijos – ant transliuojamo vaizdo užklojamos trimatės gairės, padedančios navigacijai.



Vairavimo posūkio kampas – rodoma kryptis, kuria reikia pakoreguoti vairą.










Piktogramos Aukštyn ir Žemyn – naudojamos valdymo linijoms ir horizonto linijai koreguoti, kad atitiktų kameros vaizdą.



Kameros vaizdo fiksavimas – į USB diską įrašoma ekrane matomo vaizdo momentinė nuotrauka.

## Atvaizdavimo parinktys

Galima tik tada, kai sistemoje veikia trečiosios šalies dažnio valdiklis.

	Aprėpties žemėlapis – rodomi padargo aprėpiami plotai, nesvarbu, ar gaminys naudojamas, ar ne.	
	Paskirtas žemėlapis – tai iš anksto įkeliamas žemėlapis, kuriame pateikiama informacija, skirta naudoti dažnio valdikliui naudojant gaminį	
	Apdorojimo žemėlapyje – rodomos produkto taikymo vietos, spalvomis išskiriant kiekius lyginamus su pasirinktomis didžiausiomis ir mažiausiomis reikšmėmis	
	Tikslinės normos žemėlapyje – rodoma apdorojimo norma, kurią dažnio valdiklis bandys pasiekti (galima stebėti naudojant Dažnio valdiklio apatinį skirtuką)	
	Transporto priemonės rodinys – piktogramomis reguliuojamas transporto priemonės rodinys arba horizonto perspektyva nuo transporto priemonės rodinio iki rodinio iš viršaus.	
	Lauko rodinys – piktogramomis didinamas arba mažinamas ekrane rodomas plotas.	

## VALDYMO UŽDUOČIŲ JUOSTA

Valdymo užduočių juostoje jums pateikiama informacija apie pasirinktas nuostatas, navigacijos veiklą ir sekcijų būseną.

### Navigacijos veikla ir strėlės būseną

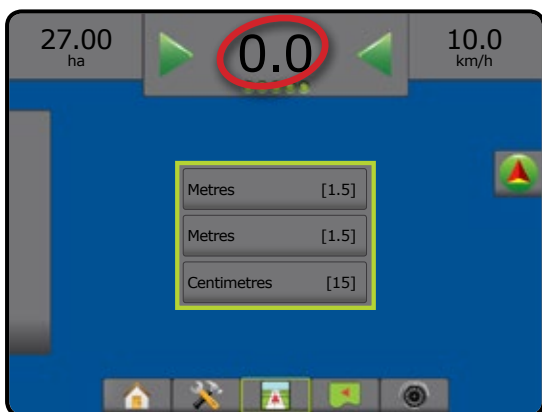
GNSS būseną – rodoma „GNSS nėra“, kai GNSS negalimas, arba „Lėta GNSS“, kai GNSS priima GGA duomenis mažesne kaip 5 Hz sparta

Trajektorijos nuokrypio paklaida – rodomas atstumas nuo jūsų norimos gairės

Esama veikla – rodoma veikla, pvz., A arba B taško žymėjimas, artėjimas prie eilės pabaigos, rodymas dabar atlikti posūkį ir atstumas grįžti iki pažymėto taško

Sekcijų būseną – rodoma po vieną tašką kiekvienai užprogramuotai sekcijai: žalias taškas rodo, kad sekcija yra aktyvi, o raudonas – kad neaktyvi

*7-2 paveikslėlis.: Navigacijos veikla ir sekcijos būseną*



### Takų susikirtimo klaida

Atstumą aplink gairę, kuris laikomas nuline paklaida, galima reguliuoti naudojantis Konfigūracija -> Valdymas -> Valdymo jautrumas.

Norėdami pakeisti formatą, kuriuo rodomas atstumas:

1. Valdymo užduočių juostoje paspauskite navigacijos veiklos langelį.
2. Pasirinkite matavimo formatą.

### Pasirenkamoji informacija

Greitis – rodomas esamas eigos greitis

Kryptis – rodomas eigos kursas, matuojant laikrodžio rodyklės kryptimi nuo Šiaurės-Pietų pradinio taško. Šiaurė – 0°, Rytai – 90°, Pietūs – 180°, Vakarai – 270°.

Bendras apdorotas plotas – rodomas bendras suminis gaminių apdorotas plotas, įskaitant dvigubai apdorotus plotus

Apdorojimo laikas – rodoma bendra apdorojimo veiklos trukmė atliekant esamą užduotį

Laikas – rodomas esamas laikas pagal pasirinktą laiko juostą

Juostos numeris – rodomas esamos juostos numeris pradinės AB gairės atžvilgiu, kryptimi nuo A iki B. Jeigu transporto priemonė yra į dešinę nuo AB pradinio taško, skaičius bus teigiamas, o jei į kairę – neigiamas.

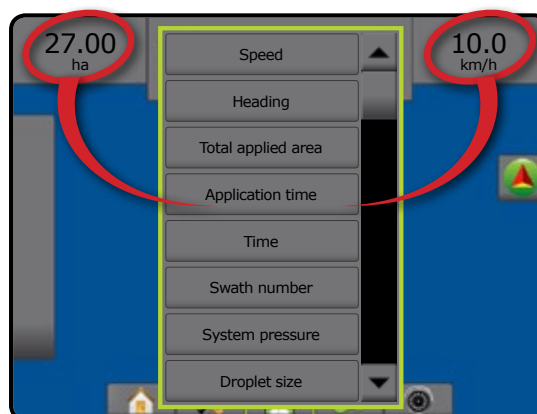
Sistemos slėgis – rodomas esamas sistemos slėgis (rodoma tik tuomet, jeigu sistemoje yra įvesties / išvesties modulis)

Lašelių dydis – rodomas esamo purkštuko lašelių dydis (rodoma tik tuomet, jeigu sistemoje yra įvesties / išvesties modulis)

Faktinė apdorojimo norma – rodoma faktinė apdorojimo norma (rodoma tik tuomet, jeigu sistemoje yra trečiosios šalies dažnio valdiklis)

Tikslinė apdorojimo norma – rodoma tikslinė apdorojimo norma (rodoma tik tuomet, jeigu sistemoje yra trečiosios šalies dažnio valdiklis)

*7-3 paveikslėlis.: Pasirenkamoji informacija*

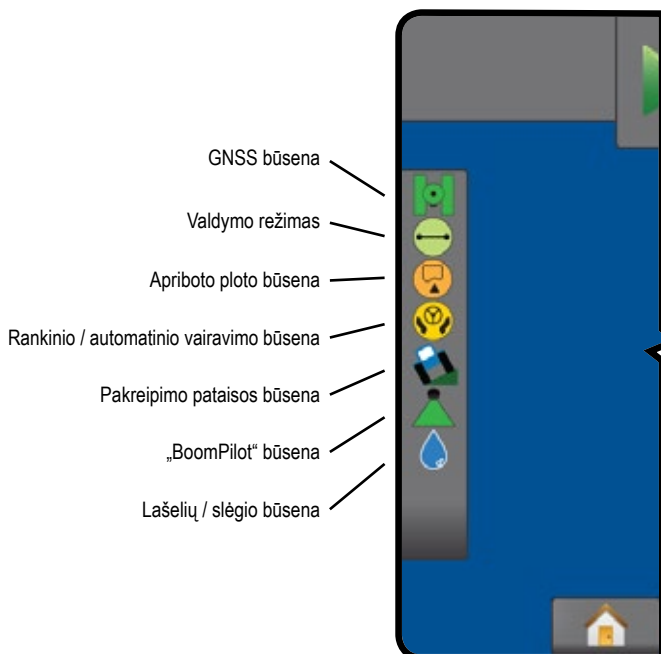


## BŪSENOS JUOSTA

Būsenos juostoje pateikiama informacija apie GNSS būseną, valdymo režimą, ribų plotą, rankinio / automatinio vairavimo įjungimą, pakreipimo pataisą, padargo valdymo būseną, lašelių / slėgio būseną, purkštuko srauto būseną ir dažnio valdiklio būseną.

Paspaudus piktogramą rodoma atitinkama būsenos informacija.

7-4 paveikslėlis.: Būsenos juosta



### GNSS būseną

- Žalia – GPS, GLONASS arba SBAS (su reikalaujama DGPS arba be jo)
- Geltona – tik GPS
- Raudona – nėra GNSS
- Oranžinė – „Glide“ / „ClearPath“

### Valdymo režimas

- Tiesi AB gairė
  - Lenkta AB gairė
  - Valdymas sukantis ratu
  - Paskutinio praėjimo valdymas
  - Kitos eilės valdymas
- Piktogramos nėra – be valdymo

### Apriboto ploto būseną

- Už ribos – važiuojama už apriboto ploto
  - Tarp ribų – važiuojama apribotame plote
- Piktogramos nėra – riba nenustatyta

### Rankinio / automatinio vairavimo būseną

- Žalia – įjungta, vairuojama
  - Geltona – įjungta, yra visos rankiniam / automatiniams vairavimui būtinos sąlygos
  - Raudona – išjungta, nėra visų rankiniam / automatiniams vairavimui būtinų sąlygų
- Piktogramos nėra – rankinio / automatinio vairavimo sistema neįdiegta

### Pakreipimo pataisos būseną

- Spalvota – įjungta, taikoma pakreipimo pataisa
  - Raudona – išjungta
- Piktogramos nėra – sistemoje neįdiegtas pakreipimo groskopinis modulis arba pakreipimas susijęs su rankiniu / automatinio vairavimu

### „BoomPilot“ būseną

- Žalia – automatinis
  - Geltona – visas įjungta
  - Raudona – išjungta / rankinis
- Piktogramos nėra – viena sekcija (sistemoje neįrengtas „SmartCable“ arba SDM)

### Lašelių / slėgio būseną

- Spalvota – įjungta. Lašelio spalva yra tiesiogiai susijusi su esamu lašelio dydžiu. Galimos spalvos:
  - Nubraukta – išjungta
- Piktogramos nėra – Slėgio jutiklio sąsajos rinkinys neįrengtas, DCM nėra slėgio jutiklio monitoriaus

## Būsenos ir informacijos ekranai

### GNSS būseną

GNSS būsenos ekrane rodoma informacija apie esamą GNSS būseną, įskaitant duomenų spartą, matomų palydovų skaičių, HDOP ir PRN būseną, imtuvą ir versiją, palydovų kokybę ir ID bei UTM zoną.

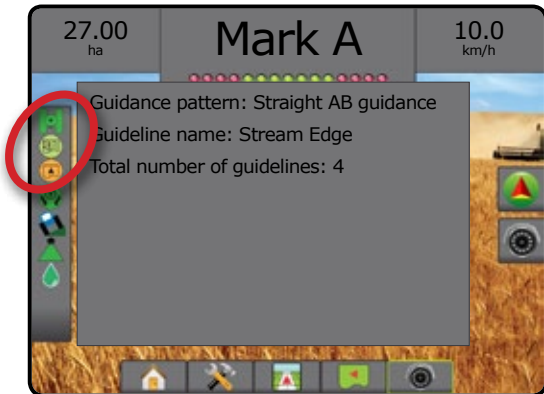
1. Paspauskite GNSS BŪSENOS piktogramą



## Valdymo režimo būseną

Valdymo režimo būseną pateikia informaciją apie valdymo modelį, esamos gairės pavadinimą ir kiek gairių įrašyta pulte.

1. Paspauskite VALDYMO REŽIMO piktogramą .



## Apriboto ploto būseną

Apriboto ploto būseną rodo informaciją apie esamų ribų apriboto ploto būseną.

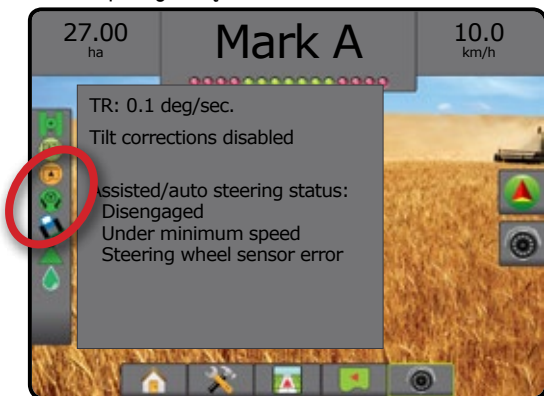
1. Paspauskite APRIBOTO PLOTO piktogramą .



## Rankinio / automatinio vairavimo būseną

Rankinis / automatinis vairavimas pateikia informaciją apie esamą rankinio / automatinio vairavimo sistemos būseną, įskaitant pakreipimo būseną.

1. Paspauskite RANKINIO / AUTOMATINIO VAIRAVIMO BŪSENOS piktogramą .



## Pakreipimo pataisos būseną

Pakreipimo pataisos būseną rodo informaciją apie esamą pakreipimo pataisos sistemos būseną.

1. Paspauskite PAKREIPIMO PATAISOS BŪSENOS piktogramą .



## „BoomPilot“ būseną

„BoomPilot“ būseną rodo informaciją apie esamą „BoomPilot“ sistemos būseną.

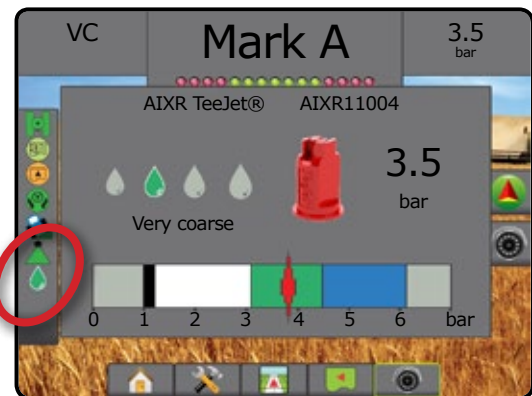
1. Paspauskite „BOOMPILOT“ BŪSENOS piktogramą .



## Lašelių / slėgio būseną

Lašelių / slėgio būseną rodo informaciją apie esamą lašelių dydžio ir sistemos slėgio būseną.

1. Paspauskite LAŠELIŲ / SLĖGIO BŪSENOS piktogramą .



## NAVIGACIJOS EKRANAI

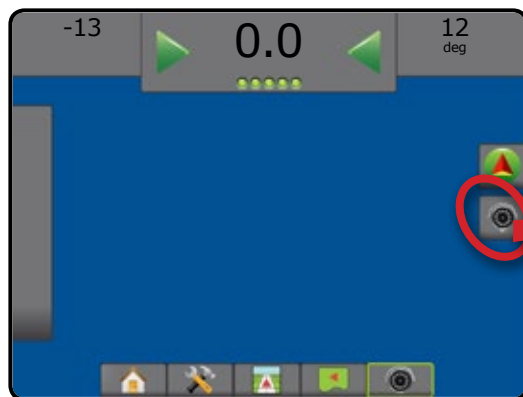
[ valdymą ir navigaciją galima patekti iš Transporto priemonės rodinio ekrano, Lauko rodinio ekrano arba „RealView“ ekrano.

- Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ skirtuką , kad pamatytumėte navigacijos parinktis.
- Paspauskite „REALVIEW“ PARINKČIŲ skirtuką , kad pamatytumėte kameros sąranką ir garių parinktis.

7-5 paveikslėlis.: Valdymo ekrano parinktys




Vaizdo padidinimo / sumažinimo piktogramų nėra „Matrix Pro 840GS“ arba „RealView“ valdymo ekranuose



- Pradinis / užduočių ekranas (arba paspauskite Pradžios mygtuką)
- Inginio sąranka
- Transporto priemonės rodinio gairė
- Lauko rodinio gairė
- „Realview“ valdymas

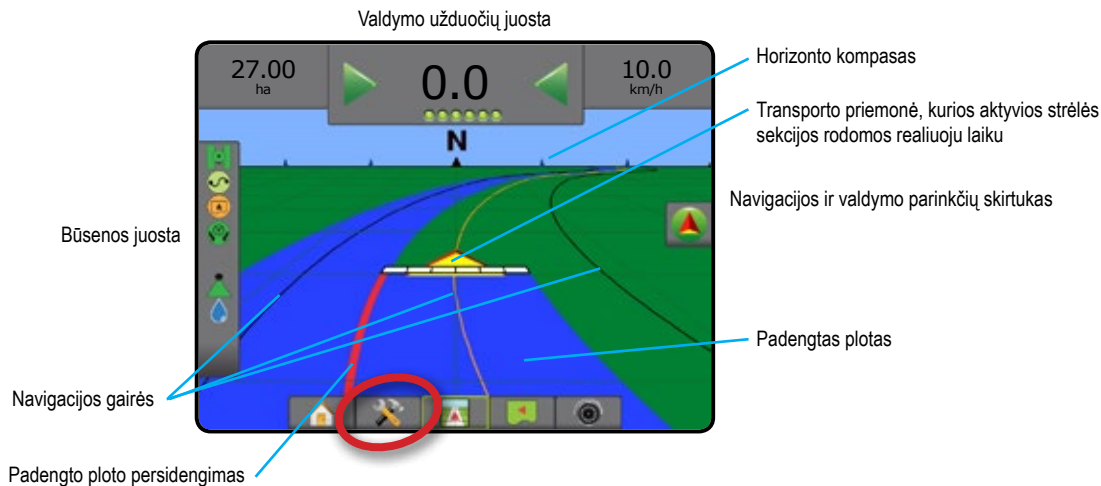
## Transporto priemonės rodinys

 Transporto priemonės rodinys sukuria kompiuterio sukurtą transporto priemonės padėties vaizdą, rodomą apdorojimo plote. Šiame ekrane, dešinėje jo pusėje esančiais Parinkčių skirtukais galima pasiekti visas sąrankos ir navigacijos parinktis.

Norėdami patekti į Transporto priemonės rodinio ekraną:

1. Paspauskite TRANSPORTO PRIEMONĖS PERŽIŪROS GAIRĖS skirtuką .

7-6 paveikslėlis.: Transporto priemonės rodinys





### Valdymas ekrane

- Gairės
  - ◀ Oranžinė – aktyvi valdymo linija
  - ◀ Juoda (keletas) – gretimos valdymo linijos
  - ◀ Juoda – ribos linija
- Taškai – nustatytų taškų žymekliai
  - ◀ Raudonas taškas – Grįžti į tašką
  - ◀ Mėlynas taškas – A žymė
  - ◀ Žalias taškas – B žymė
- Horizonto kompasas – bendroji kryptis gali būti rodoma horizonte (priartinus vaizdą)
- Padengtas plotas – rodo apdorotą plotą ir persidengimą:
  - ◀ Mėlyna – vienkartinis apdorojimas
  - ◀ Raudona – apdorojimas du ar daugiau kartų
- Sekcijos
  - ◀ Tušti langeliai – neaktyvios sekcijos
  - ◀ Balti langeliai – aktyvios sekcijos

### Navigacijos ir valdymo parinkčių skirtukas



### Supažindinimas su pulto „Matrix Pro 840GS“ mygtukais

- Padidinti / sumažinti vaizdą ir perspektyvą – mygtukais Aukštyn ir Žemyn   reguliuojamas transporto priemonės rodinys arba horizonto perspektyva nuo transporto priemonės rodinio iki rodinio iš viršaus.

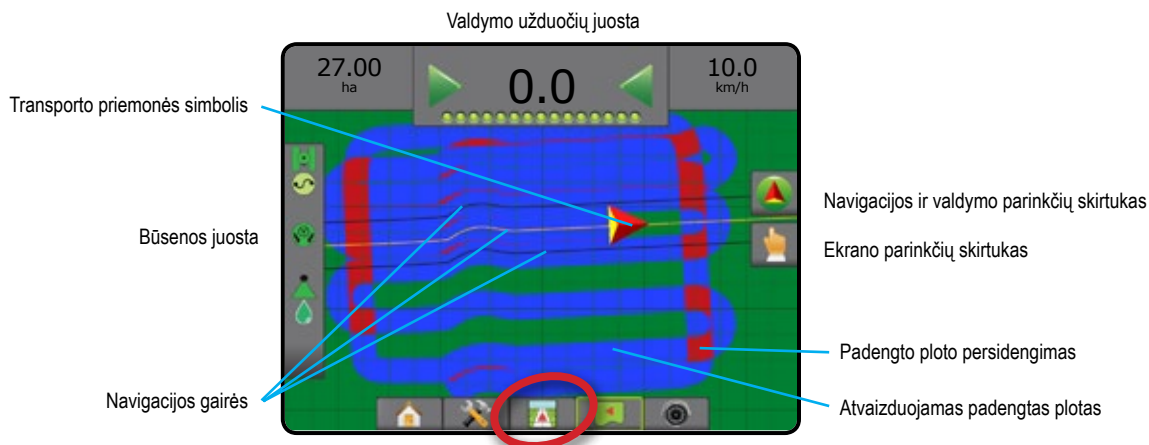
## Lauko rodinys

Lauko rodinio funkcija sukuria kompiuterio sukurtą transporto priemonės padėties apdorojimo ploto vaizdą iš oro. Iš šio ekrano, dešinėje jo pusėje esančiais Parinkčių skirtukais galima pasiekti visas sąrankos ir navigacijos parinktis, taip pat Panoraminio vaizdo režimą.

Norėdami patekti į Lauko rodinio ekraną:

1. Paspauskite LAUKO RODINIO GAIRĖS skirtuką .



7-7 paveikslėlis.: Lauko rodinys



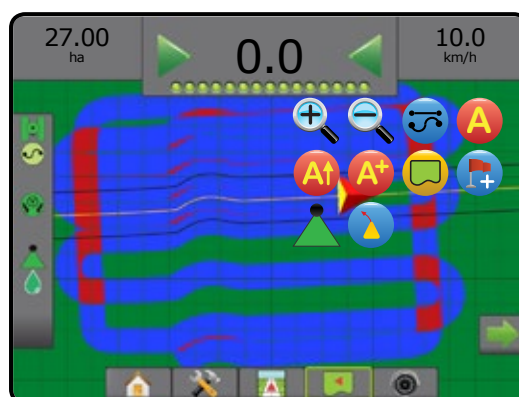
## Valdymas ekrane

- Gairės
  - ◀ Oranžinė – aktyvi valdymo linija
  - ◀ Juoda (keletas) – gretimos valdymo linijos
  - ◀ Juoda – ribos linija
- Taškai – nustatytų taškų žymekliai
  - ◀ Raudonas taškas – Grįžti į tašką
  - ◀ Mėlynas taškas – A žymė
  - ◀ Žalias taškas – B žymė
- Padengtas plotas – rodo apdorotą plotą ir persidengimą
  - ◀ Mėlyna – vienkartinis apdorojimas
  - ◀ Raudona – apdorojimas du ar daugiau kartų

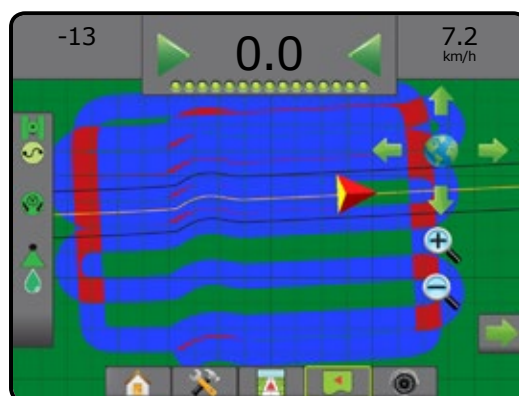
## Supažindinimas su pulto „Matrix Pro 840GS“ mygtukais

- Padidinti / sumažinti vaizdą – mygtukais Aukštyn/žemyn   reguliuojamas matomas žemėlapio plotas.

## Navigacijos ir valdymo parinkčių skirtukas



## Ekranų parinkčių skirtukas



## „Realview“ valdymas

„Realview“ valdymo funkcija suteikia galimybę vietoje kompiuterio sukurtą vaizdą rodyti tiesioginę vaizdo įrenginio transliaciją. Iš šio ekrano, dešinėje jo pusėje esančiais skirtukais galima pasiekti visas sąrankos ir navigacijos parinktis. Norėdami reguliuoti kameros peržiūrą [atbuline eiga, apversta], eikite į Sąranka -> Konfigūracija -> Vaizdo įrenginys.

- ▶ Viena kamera – prie pulto tiesiogiai prijungta viena kamera
- ▶ Vaizdo įrenginio pasirinkimo modulis – jeigu sistemoje įrengtas vaizdo įrenginio pasirinkimo modulis (VSM), galimos dvi (2) vaizdo parinktys:
  - Vienos kameros peržiūra – galima pasirinkti vieną iš iki aštuonių kamerų vaizdinių įvesčių.
  - Atskiros kameros peržiūra – galima rinktis vieną iš dviejų rinkinių po keturių kamerų įvestis (A/B/C/D arba E/F/G/H) ir matyti ekrane iškart keturių vaizdo įrašų transliaciją.

Norėdami patekti į „RealView“ ekraną:

1. Paspauskite „REALVIEW“ VALDYMO skirtuką .

7-8 paveikslėlis.: „Realview“ valdymas



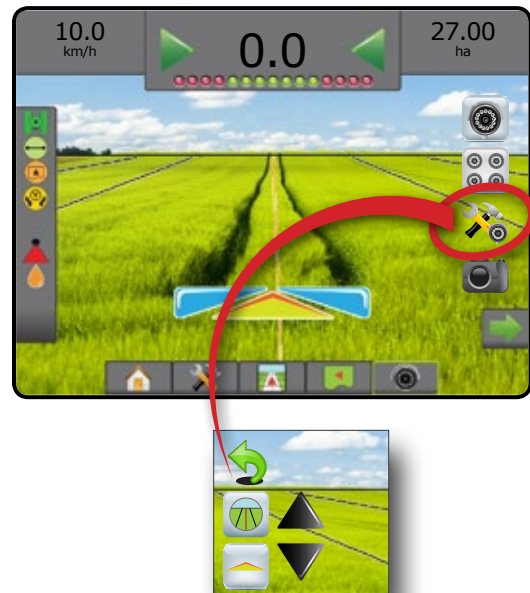
### Valdymas ekrane

- Gairės
  - ◀ Oranžinė – aktyvi valdymo linija
  - ◀ Juoda (keletas) – gretimos valdymo linijos
  - ◀ Horizontali juoda linija – reguliuojama horizonto linija


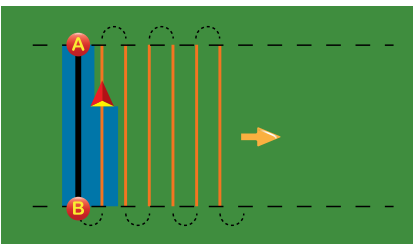

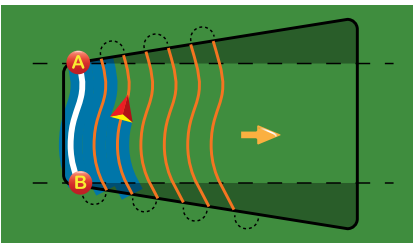

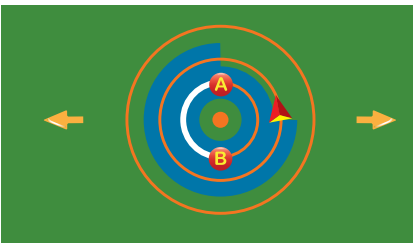

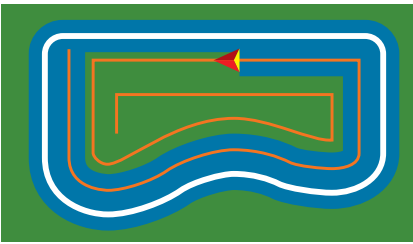

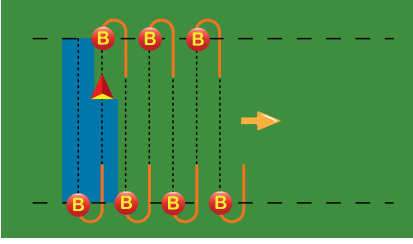

### Navigacijos ir valdymo parinkčių skirtukas



### „RealView“ parinkčių skirtukas (su VSM)



## VALDYMO REŽIMAI

	<p><b>Tiesi AB gairė</b></p> <p>Tiesi AB gairė suteikia tiesios linijos valdymą nuo atskaitos taško A iki B. Pradiniai A ir B taškai naudojami visoms kitoms lygiagrečioms gairėms apskaičiuoti.</p> <p><i>PASTABA. Nuokrypis nuo gretimų gairių bus skaičiuojamas pagal valdymo plotį: žr. Sistemos sąrankos skyriaus poskyrį „Konfigūracija“.</i></p>	
	<p><b>Lenkta AB gairė</b></p> <p>Lenkta AB gairė suteikia valdymą palei lenktas linijas, remiantis pradine atskaitos linija AB. Ši pradinė atskaitos linija naudojama visoms kitoms gairėms apskaičiuoti.</p> <p><i>PASTABA. Rekomenduojama, kad lenkta gairė nenukryptų nuo AB gairės daugiau kaip 30°.</i></p> <p><i>Nuokrypis nuo gretimų gairių bus skaičiuojamas pagal valdymo plotį: žr. Sistemos sąrankos skyriaus poskyrį „Konfigūracija“.</i></p> <p><i>PATARIMAS. Dirbant apribotame plote valdymo modelis už nustatytų AB taškų bus tiesios linijos valdymas.</i></p>	
	<p><b>Valdymas sukantis ratu</b></p> <p>Valdymas sukantis ratu suteikia valdymą aplink centrinį tašką apskritimais artėjant prie jo arba tolstant pagal pradinę atskaitos liniją AB. Ši pradinė atskaitos linija naudojama visoms kitoms gairėms apskaičiuoti.</p> <p>Jis naudojamas apdorojant gaminiu apskritą lauką, kai sukamasi palei apskritimines gaires, tam tikru spinduliu einančią nuo drėkinimo sistemos centro.</p> <p><i>PASTABA. Nuokrypis nuo gretimų gairių bus skaičiuojamas pagal valdymo plotį: žr. Sistemos sąrankos skyriaus poskyrį „Konfigūracija“.</i></p>	
	<p><b>Paskutinio praėjimo valdymas</b></p> <p>Paskutinio praėjimo valdymas* siūlo navigaciją pagal faktinį paskutinį praėjimą. Pultas automatiškai aptiks artimiausią apdorotą plotą ir pagal jį nustatys lygiagrečias gaires.</p> <p><i>PASTABA. Jeigu riba nustatyta, tačiau ribos nustatymo proceso metu apdorojimas nevyko, garių funkcija nebus inicijuojama.</i></p>	
	<p><b>Kitos eilės valdymas</b></p> <p>Kitos eilės valdymas* nurodo, kur yra kita eilė, ir eilei pasibaigus nukreipia link kitos gretimos eilės. Kai operatorius pažymi eilės galą ir pradeda sukti į kitą eilę, kitoje eilėje pateikiama Tiesi AB gairė. Kai transporto priemonė atsiduria kitoje eilėje, valdymas išjungiamas.</p> <p><i>PASTABA. Nuokrypis nuo kitos eilės bus skaičiuojamas pagal valdymo plotį: žr. Sistemos sąrankos skyriaus poskyrį „Konfigūracija“.</i></p> <p><i>Kitos eilės valdymas nepalaiko eilių praleidimo.</i></p>	
	<p><b>Be valdymo</b></p> <p>Be valdymo* – garių funkcija išjungiamas.</p> <p><i>PASTABA. Režimas be valdymo pulte nepanaikina nustatytų garių ar taškų. Kaip panaikinti pulte nustatytus / įrašytus duomenis, žr. Sistemos sąrankos skyriaus poskyrį „Domenų valdymas“.</i></p>	

\*Garių parinktyms gali būti neprieinamos, priklausomai nuo įdiegtos rankinio / automatinio vairavimo sistemos.

## GAIRĖS

AB gairės, Azimuto gairės, kito praėjimo gairės ir kitos eilės gairės prieinamos priklausomai nuo esamo valdymo režimo. Pulse vienai užduočiai galima įrašyti iki 25 nustatytų gairių. Pakeitus vieną valdymo režimą į kitą pasikeis ir tuo metu galimos gairės.

Kiekviename valdymo režime galima sukurti keletą gairių. Jeigu viename valdymo režime įrašoma daugiau kaip viena gairė, taps prieinama Kitos gairės funkcija. Paspaudus Kitos gairės parinktį, transporto priemonė bus nukreipta link kitos pulte įrašytos gairės.

Naudotojas gali kopijuoti ir redaguoti užduotis, kad pakartotinai naudotų ribas ir gaires skirtingam to paties lauko apdorojimui, naudodamasis „Fieldware Link“ arba pasirinkęs Duomenys -> Užduoties duomenys -> Valdėti.

### Lenktos išankstinės kelio peržiūros gairė

Lenktos išankstinės kelio peržiūros gairės rodykle parodo, kur nuves esamas transporto priemonės vairavimas.

Lenktos išankstinės kelio peržiūros parinktis galima visais valdymo režimais.

Norėdami aktyvinti Lenktą išankstinės kelio peržiūros gairę:

1. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ skirtuką , kad pamatytumėte navigacijos parinktis.
2. Pasirinkite piktogramą LENKTA IŠANKSTINĖ KELIO PERŽIŪRA .

Navigacijos ekrane atsiras rodyklė.

7-9 paveikslėlis.: Lenkta išankstinė kelio peržiūra



Norėdami pašalinti Lenktą išankstinės kelio peržiūros gairę:

1. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ skirtuką , kad pamatytumėte navigacijos parinktis.
2. Pasirinkite piktogramą LENKTA IŠANKSTINĖ KELIO PERŽIŪRA .

### A ir B taškų žymėjimas

Norėdami nustatyti AB gairę:

1. Važiukite į norimą A taško vietą .
2. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ skirtuką , kad pamatytumėte navigacijos parinktis.
3. **Kol transporto priemonė juda**, paspauskite A ŽYMĖS piktogramą .
4. Važiukite į norimą B taško vietą .
5. Paspauskite B ŽYMĖS piktogramą , kad nustatytumėte liniją AB.
6. „Ar norėtumėte pavadinti šią gairę?“

Paspauskite:

- Taip – kad įvestumėte pavadinimą ir gairę įrašytumėte į pulką
- Ne – kad pavadinimas būtų sukurtas automatiškai ir gairė įrašyta į pulką

Pultas pradės teikti navigacijos informaciją.

*PASTABA. Piktogramos B ŽYMĖ negalima pasirinkti (neveiksni), kol nenuvažiuojamas minimalus atstumas (3,0 metrai Tiesaus arba Lenkto valdymo režimu arba 50,0 metrų Valdymo sukantis ratu režimu).*

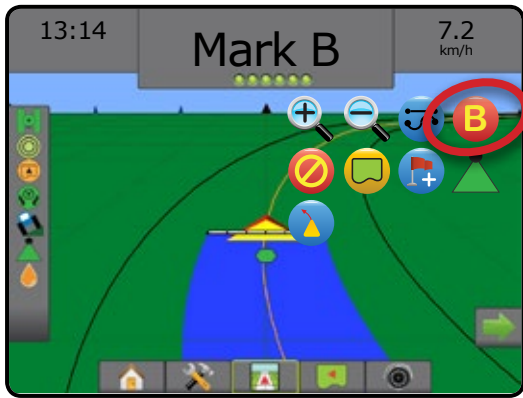
*PASTABA. Norint inicijuoti Valdymo sukantis ratu režimą nebūtina apvažiuoti viso rato aplink centrinį tašką.*

Norėdami atšaukti A žymės komandą ir grįžti prie ankstesnės gairės (jei ji nustatyta), naudokite piktogramą ATŠAUKTI ŽYMĘ .

7-10 paveikslėlis.: Žymėti A tašką



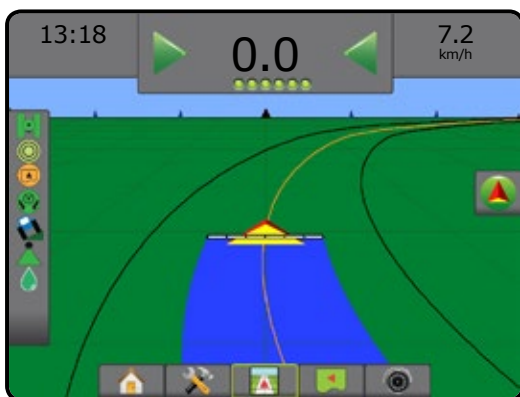
7-11 paveikslėlis.: Žymėti B tašką



7-12 paveikslėlis.: Įrašyti gairę




7-13 paveikslėlis.: Laikytis valdymo



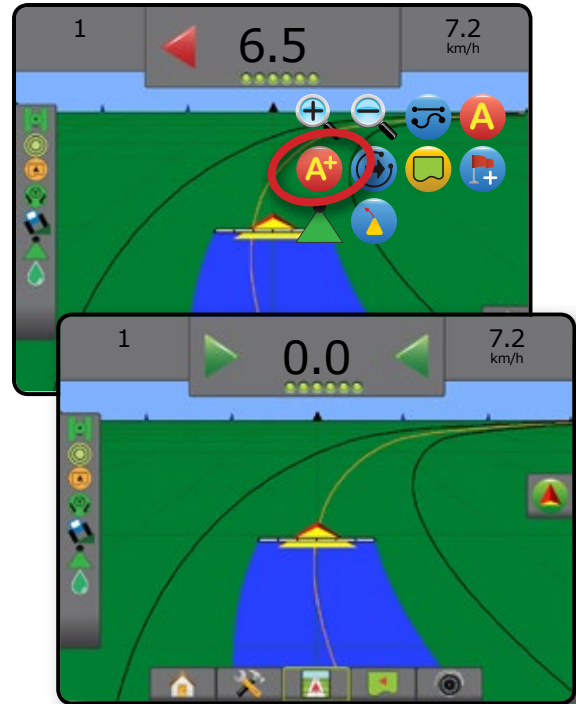
## Funkcija „A+ Nudge“

**A+** Funkcija „A+ Nudge“ suteikia galimybę esamą gairę paslinkti į esamą transporto priemonės vietą.

Norėdami pakoreguoti gairę:

1. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ skirtuką , kad pamatytumėte navigacijos parinktis.
2. Paspauskite „A+ NUDGE“ piktogramą **A+**.



7-14 paveikslėlis.: „A+ Nudge“




## Kitos gairės funkcija

Jeigu įrašoma daugiau kaip viena gairė, taps prieinama Kitos gairės funkcija. Paspaudus Kitos gairės parinktį, transporto priemonė bus nukreipta link kitos pulte įrašytos gairės.

Norėdami pakeisti kitas galimas gaires:

1. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ skirtuką , kad pamatytumėte navigacijos parinktis.
2. Paspauskite KITOS GAIRĖS piktogramą .

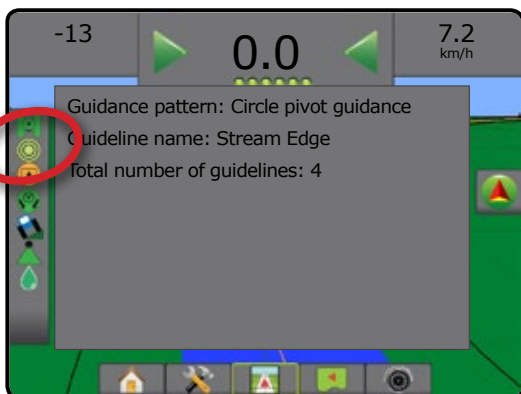
Norėdami rinktis gaires iš eilės, dar kartą paspauskite KITOS GAIRĖS piktogramą .

7-15 paveikslėlis.: Kita gairė



Norėdami pamatyti, kuri gairė aktyvi, Būsenos juostoje paspauskite Valdymo režimo piktogramą.

7-16 paveikslėlis.: Aktyvios gairės parodymas



## Paskutinio praėjimo gairės

Paskutinio praėjimo valdymas siūlo navigaciją pagal faktinį paskutinį praėjimą. Pultas automatiškai aptiks artimiausią apdorotą plotą ir pagal jį nustatys lygiagrečią gairę.

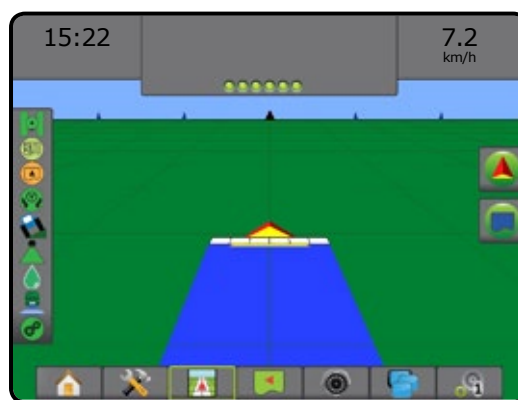
*PASTABA. Paskutinio praėjimo valdymas gali būti neprieinamas, priklausomai nuo įdiegtos rankinio / automatinio vairavimo sistemos.*

Norėdami aktyvinti Paskutinio praėjimo gaires:

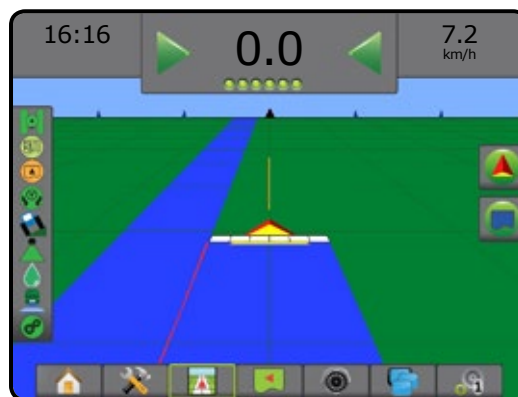
1. Važiukite į norimą vietą, kad atliktumėte pirmąjį praėjimą.
2. Važiukite šalia apdoroto ploto.
3. Pultas pradės teikti navigacijos informaciją.

*PASTABA. Jeigu riba nustatyta, tačiau ribos nustatymo proceso metu apdorojimas nevyko, garių funkcija nebus inicijuojama.*


7-17 paveikslėlis.: Atlikite pirmąjį praėjimą



7-18 paveikslėlis.: Laikytis valdymo






## Kitos eilės gairės

 Kitos eilės valdymas nurodo, kur yra kita eilė, remiantis užprogramuotu gairių plociu, ir naudotojo pažymėtai eilei pasibaigus nukreipia link kitos gretimos eilės. Kai operatorius pažymi eilės galą, esamoje eilėje nustatoma Tiesi AB linija ir nurodomas valdymas į kitą eilę. Kai transporto priemonė atsiduria kitoje eilėje, valdymas išjungiamas.

**PASTABA.** Nuokrypis nuo kitos eilės bus skaičiuojamas pagal valdymo plotį; žr. Sistemos sąrankos skyriaus poskyrį „Konfigūracija“.

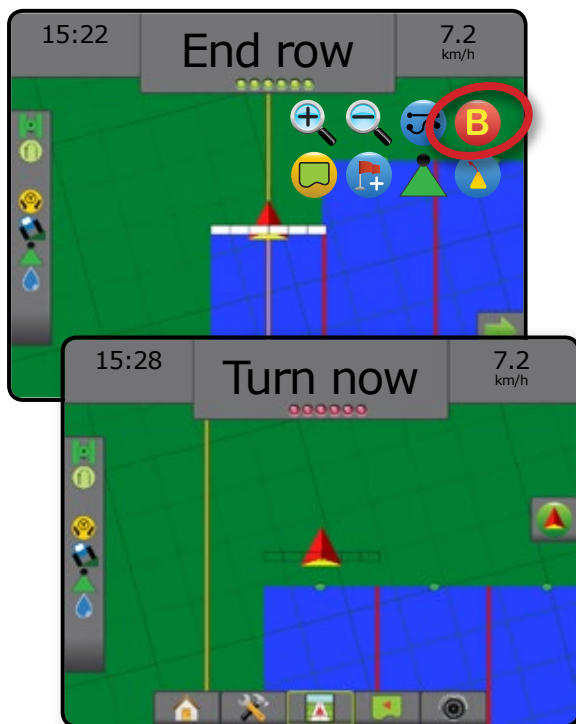
**PASTABA.** Kitos eilės valdymas gali būti neprieinamas, priklausomai nuo įdiegtos rankinio / automatinio vairavimo sistemos.

Norėdami aktyvinti Kitos eilės gaires:


1. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ skirtuką , kad pamatytumėte navigacijos parinktis.
2. Eilės gale (važiuojant tiesia linija) paspauskite B ŽYMĖS piktogramą .
  - ◀ Eilės galas bus pažymėtas žaliu tašku .
3. Pasukite į kitą eilę.
4. Remiantis posūkio kryptimi bus pateiktas valdymas link kitos gretimos eilės.
  - ◀ Kai transporto priemonė yra eilėje, gairė pašalinama.
5. Kartokite kitos eilės gale.

**PASTABA.** Kitos eilės valdymo funkcija nepalaiko eilių praleidimo.

7-19 paveikslėlis.: Eilės galo pažymėjimas





## Azimuto laipsnis

 Azimutas – tai kampas, matuojamas horizontaliai, pagal laikrodžio rodyklę nuo šiaurės atskaitos linijos. Naudojant azimutą, jo kampo pradžios taškas yra įsivaizduojamo apskritimo centras. Šiaurė – 0°, Rytai – 90°, Pietūs – 180°, Vakarai – 270°.

Azimuto laipsnį galima įvesti tiksliai transporto priemonės vietai nustatyti. Kai pasirinktas Tiesios AB gairės režimas, galima įvesti azimuto laipsnį.

Norėdami nustatyti Azimuto laipsnio gairę:

1. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ skirtuką , kad pamatytumėte navigacijos parinktis.
2. Azimuto laipsniui įvesti paspauskite AZIMUTO piktogramą .
3. Įvesties ekrane nustatykite azimuto laipsnį.
4. „Ar norėtumėte pavadinti šią gairę?“

Paspauskite:

- ▶ Taip – kad įvestumėte pavadinimą ir įrašytumėte gairę
- ▶ Ne – kad pavadinimas būtų sukurtas automatiškai

Pultas pradės teikti navigacijos informaciją.

Norėdami sukurti papildomų azimuto gairių, atlikite tuos pačius veiksmus kaip ir pradine azimuto gaire.

7-20 paveikslėlis.: Azimuto valdymas







## APDOROJIMO RIBA

Apdorojimo ribos apibrėžia plotus, kurie apdoroti gaminiu ir juo neapdoroti, naudojant ABSC arba „BoomPilot“. Ribas galima nustatyti visais valdymo režimais. Vienu metu galima įrašyti vieną išorinę ribą ir iki penkių (5) vidinių ribų.



Naudodamasis Duomenys -> Užduoties duomenys -> Valdyti arba per „Fieldware Link“ naudotojas gali kopijuoti ir redaguoti užduotis, kad pakartotinai naudotų ribas ir gaires skirtingam to paties lauko apdorojimui.


Norėdami nustatyti išorinę apdorojimo ribą:

1. Nuvažiuokite prie norimos vietos palei apdorojimo ploto perimetrą.
2. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ skirtuką , kad pamatytumėte navigacijos parinktis.
3. Kol transporto priemonė juda, paspauskite RIBOS piktogramą .
4. Apvažiuokite apdorojimo ploto perimetrą.
5. Ribos pabaigas:
  - ▶ Nuvažiuokite per ruožo plotį nuo pradžios taško. Riba automatiškai susijungs (balta gairė taps juoda).
  - ▶ Paspauskite RIBOS PABAIGIMO piktogramą . Riba bus pabaigta tiesia linija tarp jūsų esamos vietos ir pradžios taško.
6. Paspauskite:
  - ▶ Įrašyti – kad įrašytumėte ribą
  - ▶ Panaikinti – kad panaikintumėte ribą

**PASTABA.** Ant išorinės ar pradinės RIBOS PABAIGIMO piktogramos  nebus galima pasirinkti (neveiksni), kol nebus nuvažiuotas minimalus atstumas (penkis kartus viršijantis juostos plotį).

Jeigu riba atvaizduojama vieną ar kelias sekcijas sulanksčius ir išjungus, šią sekcijų konfigūraciją būtina išlaikyti atliekant ribos praėjimą. Jei kokie nors įjungtų sekcijų skaičiaus, taigi ir mašinos pločio pakeitimai, yra atliekami ribos atvaizdavimo procesui prasidėjus, programa atvaizduos ribą palei visų užprogramuotų sekcijų išorinį kraštą – jos nebūtinai bus tos, kurios įjungiamos bet kuriuo ribos praėjimo metu.

Kai riba atvaizduojama išjungus kai kurias sekcijas, būtina nustatyti Rankinį „BoomPilot“ režimą  ir ĮJUNGTI visų sekcijų, kurios bus naudojamos ribos praėjimo metu, pagrindinius ir sekcijų jungiklius. Pabaigus ribos praėjimą, sekcijų jungiklius galima IŠJUNGTI, Pagrindinis jungiklis lieka ĮJUNGTAS, „BoomPilot“ gali būti grąžintas į Automatinį režimą  ir tuomet galima naudoti automatinį sekcijų valdymą.

**PASTABA.** Jeigu riba atvaizduojama kelias sekcijas sulanksčius, kaip aprašyta pirmiau, tolesnių praėjimų lauke metu ant gairės tinkamoje vietoje gali reikėti pasinaudoti „A+ NUDGE“ piktograma .

7-21 paveikslėlis.: Vyksta ribos nustatymas



7-22 paveikslėlis.: Pabaigti ribą – tiesia linija iki pradžios taško




7-23 paveikslėlis.: Pabaigti ribą – važiuoti į pradžios tašką



7-24 paveikslėlis.: Įrašyti ribą



Norėdami atšaukti naują lauko ribos nustatymo procesą ir grįžti prie ankstesnės ribos (jei nustatyta), naudokite RIBOS ATŠAUKIMO piktogramą .


Norėdami nustatyti vieną ar daugiau vidinių ribų, atlikite tuos pačius veiksmus, kaip ir su pradine riba.

7-25 paveikslėlis.: Pridėti vidinę ribą

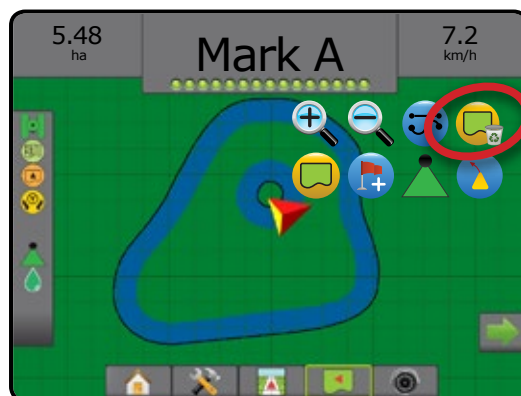




Kuriant išorines arba pradines ribas, jų linijos bus brėžiamos palei aktyvios išorinės sekcijos išorinį kraštą. Kuriant vidines arba papildomas ribas, jų linijos bus brėžiamos palei aktyvios vidinės sekcijos vidinį kraštą.

Jeigu nėra viena sekcija neaktyvi, riba bus žymima palei išorinės sekcijos galą.

Norėdami panaikinti visas esamas užduoties lauko ribas, naudokite RIBOS PANAIKINIMO piktogramą .

7-26 paveikslėlis.: Panaikinti ribą



Atsižvelgiant į jūsų esamą vietą, kai nustatoma RIBA, būsenos juostoje rodoma piktograma TARP RIBŲ  arba UŽ RIBŲ .

7-27 paveikslėlis.: Riba būsenos juostoje



## GRĮŽTI Į TAŠKĄ




Grįžimo į tašką funkcija valdo grįžimą atgal į nustatytą tašką Transporto priemonės rodyneje ir Lauko rodyneje. Transporto priemonės rodyneje rodyklė nukreipia transporto priemonę atgal į nustatytą tašką. Lauko rodyneje rodomas tik taškas.

Grįžimo taškas yra skirtas konkrečiai užduočiai ir liks aktyvus, kol aktyvi užduotis bus atšaukta.

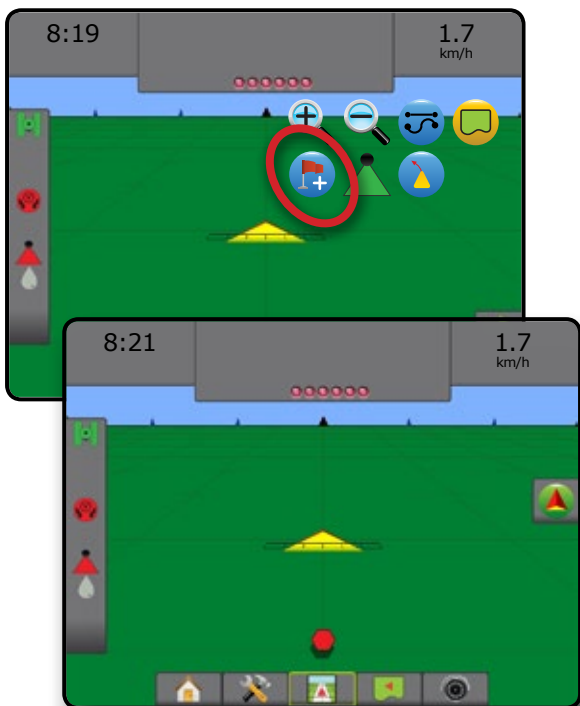
**PASTABA.** Grįžimo į tašką gairės gali būti neprieinamos, priklausomai nuo įdiegtos rankinio / automatinio vairavimo sistemos.

### Grįžimo taško pažymėjimas

Norėdami pažymėti grįžimo tašką:



1. Važiukite į norimą Grįžimo taško vietą .
2. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ skirtuką , kad pamatytumėte navigacijos parinktis.
3. Paspauskite TAŠKO PRIDĖJIMO piktogramą .

7-28 paveikslėlis.: Grįžimo taškas nustatytas – Transporto priemonės rodinys



### Grįžimo taško panaikinimas

Norėdami panaikinti nustatytą grįžimo tašką:

1. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ skirtuką , kad pamatytumėte navigacijos parinktis.
2. Paspauskite TAŠKO PANAIKINIMO piktogramą .



Taško panaikinimo piktograma negalima, kol veikia grįžimo į tašką gairės.

7-29 paveikslėlis.: Panaikinti tašką




### Grįžimo į tašką gairės

Norėdami matyti atstumą iki nustatyto grįžimo taško ir gaires:

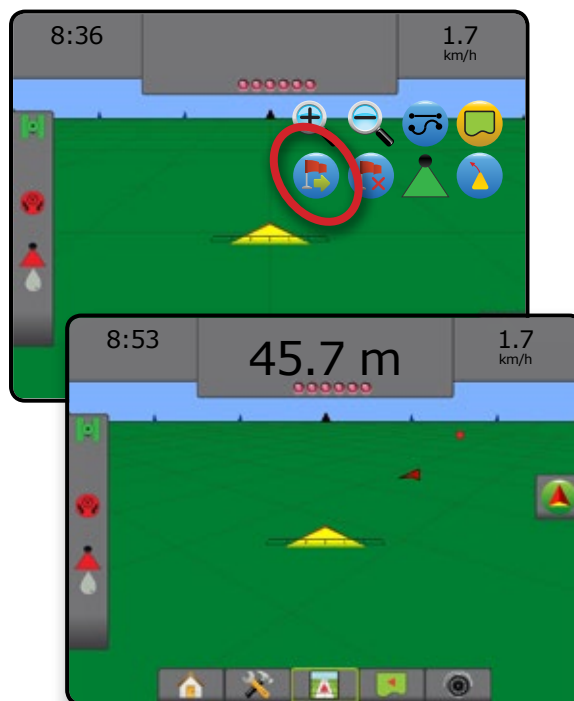
1. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ skirtuką , kad pamatytumėte navigacijos parinktis.
2. Paspauskite GRĮŽIMO Į TAŠKĄ GAIRĖS piktogramą .

Pultas Valdymo užduočių juostoje pradės teikti informaciją apie atstumą nuo transporto priemonės iki nustatyto taško.

Norėdami paslėpti atstumo iki nustatyto taško ir gairių informaciją, naudokite GRĮŽIMO Į TAŠKĄ GAIRIŲ ATŠAUKIMO piktogramą .

Valdymas negali būti apskaičiuotas, kai valdymo užduočių juostoje atsiranda „?“.

7-30 paveikslėlis.: Grįžimo į tašką gairės – Transporto priemonės rodinys



## „BOOMPILOT“

Atsižvelgiant į tai, ar yra įrengta sekcijų valdymo sistema, o jeigu įrengta – kokios rūšies sekcijų valdymas naudojamas ir kokios parinktys įjungtos, galimos įvairios „BoomPilot“ sekcijų valdymo parinktys.


Šiame skyriuje pateikiamos sąrankos parinktys šioms konfigūracijoms:

- ▶ Nėra sekcijų valdymo modulio
  - Tik pultas
  - Su pasirinkamu darbo įjungimo / išjungimo mygtuku
- ▶ Su „TeeJet“ sekcijų valdymo moduliu ir skirstomąja dėžute arba ISM
- ▶ Su „TeeJet“ sekcijų valdymo moduliu

### Nėra sekcijų valdymo modulio

Jei nėra sekcijų valdymo sistemos, „BoomPilot“ piktograma arba pasirinkamas darbo įjungimo / išjungimo mygtukas yra naudojami norint įjungti ar išjungti vieną sekciją. Bus parodytas tik vienos sekcijos plotis ir būsenos juostoje nebus piktogramos.



*PASTABA. Jeigu yra ISOBUS valdiklis, „SmartCable“, Sekcijos vairuotojo modulis (SDM) arba Jungiklio funkcinis modulis (SFM), daugiau informacijos žr. tolesniuose skyriuose.*

*PASTABA. Kai GNSS negalima, „BOOMPILOT“ piktograma yra pilka .*

### Tik pultas




„BoomPilot“ piktograma galima įjungti arba išjungti sekciją.

Norėdami nustatyti Konfigūracijos nuostatas:

1. Paspauskite apatinį skirtuką SISTEMOS SĄRANKA .
2. Paspauskite šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA .
3. Paspauskite **Padargas**.
4. „BoomPilot“ piktogramą nustatykite į **Ijungti**.

*PASTABA. „BoomPilot“ pradžios režimo nuostata niekaip neveiks šios parinkties funkcijos.*

Norėdami pultu išjungti arba įjungti apdorojimą:

1. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ skirtuką , kad pamatytumėte navigacijos parinktis.
2. Paspauskite „BOOMPILOT“ piktogramą .
3. Norėdami įjungti ar išjungti sekciją, spauskite „BOOMPILOT“ piktogramą .



7-31 paveikslėlis.: „BoomPilot“ piktograma ir Būsenos juostos indikatorius



### Su pasirinkamu darbo įjungimo / išjungimo mygtuku

Darbo įjungimo / išjungimo mygtuku galima įjungti arba išjungti sekciją.

Norėdami nustatyti Konfigūracijos nuostatas:

1. Paspauskite apatinį skirtuką SISTEMOS SĄRANKA .
2. Paspauskite šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA .
3. Paspauskite **Padargas**.
4. „BoomPilot“ piktogramą nustatykite į **Išjungti**.

*PASTABA. „BoomPilot“ pradžios režimo nuostata niekaip neveiks šios parinkties funkcijos.*

Plotuose, kuriuos norima apdoroti:


1. Darbo įjungimo / išjungimo mygtuką nustatykite į padėtį „įjungta“.

Plotuose, kurių nenorima apdoroti:

1. Darbo įjungimo / išjungimo mygtuką nustatykite į padėtį „išjungta“.

### Naudojimas pultu

Norėdami valdyti sekciją naudodamiesi „BoomPilot“ piktograma, kai sistemoje yra darbo įjungimo / išjungimo mygtukas:

1. „BoomPilot“ piktogramą nustatykite į **Ijungti**.
2. Darbo įjungimo / išjungimo mygtukas turi likti padėtyje „išjungta“.
3. Norėdami įjungti ar išjungti sekciją, spauskite „BOOMPILOT“ piktogramą .

## Su „TeeJet“ sekcijų valdymo modulių ir skirstomąja dėžute arba ISM

„SmartCable“, Sekcijos vairuotojo modulis (SDM) arba Jungiklio funkcinis modulis (SFM) ir skirstomoji dėžutė arba Padargo būsenos modulis (ISM) yra.

**PASTABA.** Kai GNSS negalima, „BOOMPILOT“ piktograma yra pilka ▲. „BoomPilot“ piktograma būsenos juostoje rodys išjungtą / rankinį režimą ▲.

Norėdami išjungti arba įjungti apdorojimą automatiškai:

1. Automatinis / rankinis strėlės jungiklis turi būti padėtyje „Automatinis“.

◀Automatinis – piktograma būsenos juostoje bus žalia ▲

2. Pagrindinis jungiklis ir sekcijų jungikliai turi būti padėtyje „įjungta“.

**PASTABA.** Apdorojimą automatiškai „BoomPilot“ režimu galima ranka valdyti skirstomosios dėžutės jungikliais arba prie ISM prijungtais jungikliais.

Norėdami išjungti arba įjungti apdorojimą ranka:

1. Automatinis / rankinis strėlės jungiklis turi būti padėtyje „Rankinis“.

◀Rankinis – piktograma būsenos juostoje bus raudona ▲

2. Naudokitės skirstomosios dėžutės jungikliais arba prie ISM prijungtais jungikliais.

## Su „TeeJet“ sekcijų valdymo modulių

Jeigu yra „SmartCable“, Sekcijos vairuotojo modulis (SDM) arba Jungiklio funkcinis modulis (SFM), „BoomPilot“ naudojamas automatiniam sekcijų valdymui nustatyti į „išjungta / rankinis“ ▲, „automatinis“ ▲ arba „apdorojimas vietoje“ ▲

**PASTABA.** Kai GNSS negalima, „BOOMPILOT“ piktograma yra pilka ▲. „BoomPilot“ piktograma būsenos juostoje rodys išjungtą / rankinį režimą ▲.

Norėdami išjungti arba įjungti apdorojimą automatiškai:

1. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ skirtuką ▲, kad pamatytumėte navigacijos parinktis.
2. Paspauskite ir atleiskite „BOOMPILOT“ piktogramą ▲.

◀Įjungti – piktograma būsenos juostoje taps žalia ▲

◀Išjungti – piktograma būsenos juostoje taps raudona ▲

Norėdami atlikti apdorojimą vietoje:

1. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ skirtuką ▲, kad pamatytumėte navigacijos parinktis.
2. Virš norimo apdoroti ploto paspauskite ir laikykite paspaudę „BOOMPILOT“ piktogramą ▲.

◀Apdorojimas vietoje – piktograma būsenos juostoje taps geltona ▲

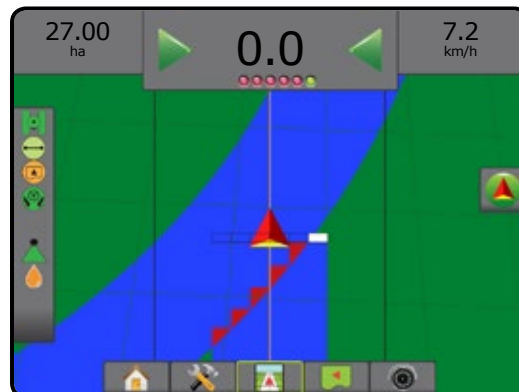
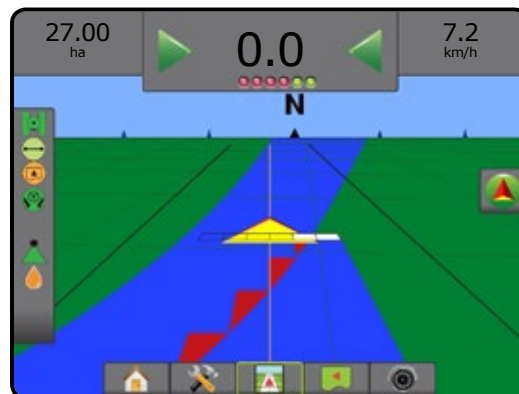
## ➕ ➖ PADIDINTI / SUMAŽINTI VAIZDĄ

### Transporto priemonės rodinys

Padidinti / sumažinti vaizdą ir perspektyvą naudojama reguliuoti transporto priemonės rodinį arba horizonto perspektyvą nuo transporto priemonės rodinio iki rodinio iš viršaus.

- Vaizdo padidinimas ➕ ▲ pakeis vaizdą į transporto priemonės rodinį su horizontu rodomu kompasu
- Vaizdo sumažinimas ➖ ▼ pakeis vaizdą į rodinį iš viršaus

7-32 paveikslėlis.: Vaizdo padidinimas ir sumažinimas



### Lauko rodinys




Padidinti / sumažinti vaizdą naudojama matomam žemėlapiui plotui reguliuoti.


- Vaizdo padidinimas ➕ ▲ sumažins matomą žemėlapių plotą
- Vaizdo sumažinimas ➖ ▼ padidins matomą žemėlapių plotą

## ☞ PANORAMINIO VAIZDO REŽIMAS

Lauko rodinio gairės režimu Panoraminio vaizdo režimas suteikia galimybę ranka nustatyti ekraną pagal poreikius. Necentruota padėtis ekrane bus išlaikyta, kol spaudžiama Pasaulio piktograma.

Norėdami įjungti Panoraminio vaizdo režimą ir slinkti ekrane:

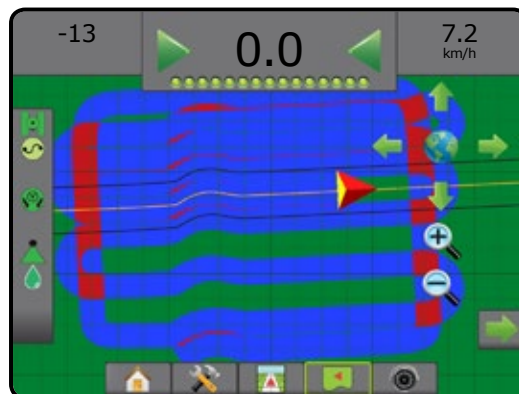
1. Paspauskite EKRANO PARINKČIŲ skirtuką .
2. Paspauskite:
  - ▶ IR VILKITE EKRANĄ norima kryptimi, kad vaizdas ekrane slinktų.
  - ▶ RODYKLES  norima kryptimi, kad vaizdas ekrane slinktų (žemyn, kairėn, dešinėn, aukštyn).
  - ▶ PASAULIO RODINIO piktogramą , kad transporto priemonė atsirastų ekrano centre ir būtų matomas didžiausias įmanomas plotas.

**PASTABA.** Norėdami greitai pakoreguoti nuostatas, palaikykite paspaudę RODYKLES .

Norėdami užverti Panoraminio vaizdo režimo parinktis:

1. Paspauskite PARINKČIŲ UŽVĖRIMO skirtuką .

7-33 paveikslėlis.: Panoraminio vaizdo režimas










## 🗺️ APDOROJIMO ATVAIZDAVIMAS

Kai atrinktas Trečiosios šalies dažnio valdymas ir sistemoje yra dažnio valdiklis, bet kuriuo valdymo režimu apdorojimo gaminiu atvaizdavimas remiantis GNSS galimas Transporto priemonės rodimyje arba Lauko rodimyje. Atvaizdavimo funkcija gali įrašyti padargo aprėpiamus plotus (Aprėpti) arba koks gaminio kiekis ir kur buvo panaudotas (Apdorojimas), ir gali nurodyti vienodą arba kintamą apdorojimo gaminiu normą (atitinkamai Užprogramuota tikslinė norma ir Paskirtas).

**PASTABA.** Prieš naudodami atvaizdavimą nustatykite arba patikrinkite gaminio atvaizdavimo parinktis nuėję į Konfigūracija→Gaminys. Žr. Sistemos sąrankos skyriaus poskyrį „Gaminys“.

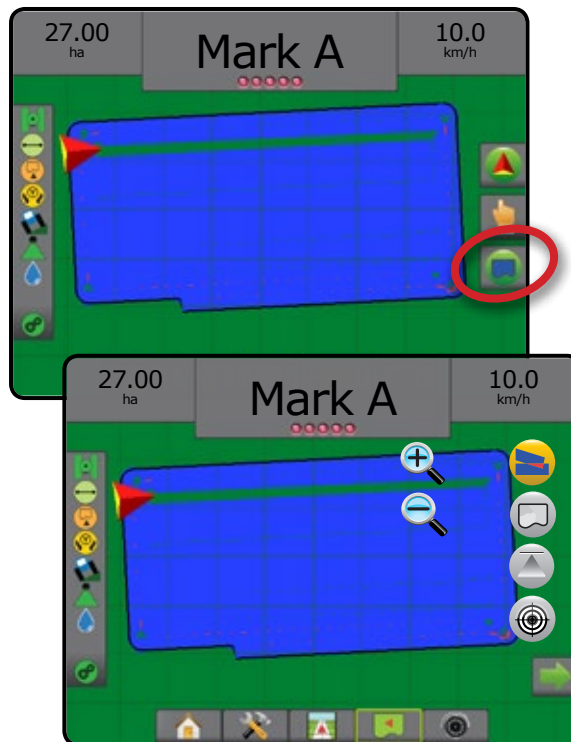
**PASTABA.** Daugiau informacijos rasite šios instrukcijos Dažnio valdymo skyriuje.

Norėdami matyti apdorojimo atvaizdavimą:

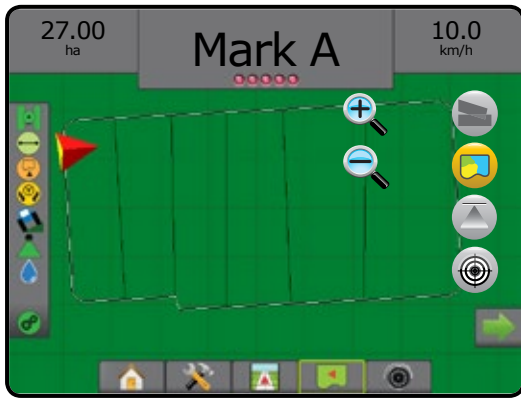
1. Paspauskite apatinį skirtuką TRANSPORTO PRIEMONĖS RODINIO GAIRĖ  arba LAUKO RODINIO GAIRĖ .
2. Norėdami pamatyti atvaizdavimo parinktis, paspauskite ATVAIZDAVIMO PARINKČIŲ skirtuką .
3. Pasirinkite vieną arba kelis:
  - ▶ Aprėpties žemėlapis  – rodomi padargo aprėpiami plotai, nesvarbu, ar gaminys naudojamas, ar ne
  - ▶ Paskirtas žemėlapis  – tai iš anksto įkeliamas žemėlapis, kuriame pateikiama informacija, skirta naudoti dažnio valdikliui naudojant gaminį
  - ▶ Apdorojimo žemėlapis  – rodoma, kiek gaminio ir kur panaudota, lygį nurodant spalvomis pagal užprogramuotą arba automatiškai numatytą didžiausią ir mažiausią lygį
  - ▶ Tikslinės normos žemėlapis  – rodoma apdorojimo norma, kurią dažnio valdiklis bandė pasiekti kiekvienoje vietoje

**PASTABA.** Apdorojimo žemėlapio ir Tikslinės normos žemėlapio negalima pasirinkti vienu metu.

7-34 paveikslėlis.: Aprėpties žemėlapis



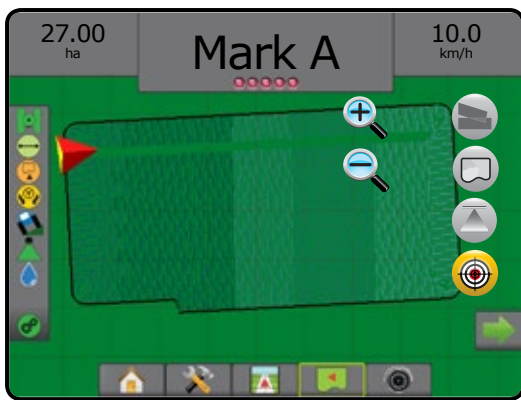
7-35 paveikslėlis.: Paskirtas žemėlapis



7-36 paveikslėlis.: Apdorojimo žemėlapis



7-37 paveikslėlis.: Tikslinės normos žemėlapis









## „REALVIEW“ SPECIALIOSIOS PARINKTYS

„Realview“ valdymo funkcija suteikia galimybę vietoje kompiuterio sukurtu vaizdu rodyti tiesioginę vaizdo įrenginio transliaciją. „Realview“ sąrankos parinktys suteikia prieigą prie papildomų valdymo įrankių, įskaitant valdymą per vaizdo įrašą ir vairavimo posūkio kampo indikatorius.

- ▶ Viena kamera – prie pulto tiesiogiai prijungta viena kamera
- ▶ Vaizdo įrenginio pasirinkimo modulis – jeigu sistemoje įrengtas vaizdo įrenginio pasirinkimo modulis (VSM), galimos dvi (2) vaizdo parinktys:
  - Vienos kameros peržiūra – galima pasirinkti vieną iš iki aštuonių kamerų vaizdinių įvesčių.
  - Atskiros kameros peržiūra – galima rinktis vieną iš dviejų rinkinių po keturių kamerų įvestis (A/B/C/D arba E/F/G/H) ir matyti ekrane iškart keturių vaizdo įrašų transliaciją.

Norėdami reguliuoti kameros peržiūrą [atbuline eiga, apversta], eikite į Sąranka -> Konfigūracija -> Vaizdo įrenginys.

Norėdami prieiti prie „RealView“ parinkčių:







1. Paspauskite apatinį skirtuką „REALVIEW“ VALDYMAS .
2. Paspauskite skirtuką „REALVIEW“ PARINKTYS , kad atidarytumėte „RealView“ parinkčių meniu.
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Vienos kameros peržiūra  [tik VSM] – galima pasirinkti vieną (1) iš iki aštuonių (8) kamerų vaizdinių įvesčių
  - ▶ Atskiros kameros peržiūra  [tik VSM] – galima rinktis vieną (1) iš dviejų (2) rinkinių po keturių (4) kamerų įvestis (A/B/C/D arba E/F/G/H) ir matyti ekrane iškart keturių vaizdo įrašų transliaciją
  - ▶ „Realview“ valdymo parinktys  – suteikia prieigą prie papildomų valdymo įrankių, įskaitant valdymą per vaizdo įrašą ir vairavimo posūkio kampo indikatorius
  - ▶ Vaizdo fiksavimas „RealView“ kamera  – į USB disko atmintį įrašoma ekrane matomo vaizdo momentinė nuotrauka

7-38 paveikslėlis.: „Realview“ valdymas

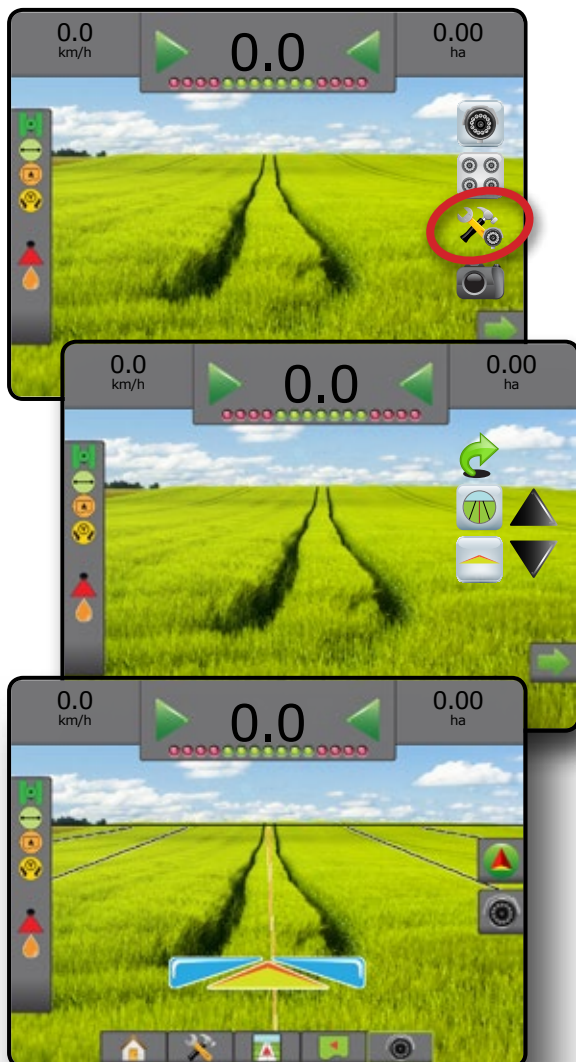


## „Realview“ valdymo parinktys

„Realview“ sąrankos parinktys suteikia prieigą prie papildomų valdymo įrankių, įskaitant valdymą per vaizdo įrašą ir vairavimo posūkio kampo indikatorius.



1. Paspauskite skirtuką „REALVIEW“ PARINKTYS , kad atidarytumėte „RealView“ parinkčių meniu.
2. Paspauskite „REALVIEW“ VALDYMO PARINKČIŲ piktogramą .
3. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Valdymas per vaizdo įrašą  – ant transliuojamo vaizdo užklojamos trimatės gairės, padedančios navigacijai
  - ▶ Vairavimo posūkio kampo indikatorius  – rodoma kryptis, kuria reikia pakoreguoti vairą
  - ▶ Horizonto linijos reguliavimas   – ekrane rodoma horizonto linija reguliuojama aukštyne arba žemyn

7-39 paveikslėlis.: „Realview“ sąrankos parinktys



## Kameros momentinė nuotrauka

„RealView“ kameros momentinės nuotraukos išsaugojimo funkcija į USB disko atmintį įrašo ekrane matomo vaizdo momentinę nuotrauką.




1. Prijunkite USB diską.
2. Paspauskite skirtuką „REALVIEW“ PARINKTYS , kad atidarytumėte „RealView“ parinkčių meniu.
3. Paspauskite KAMEROS MOMENTINĖS NUOTRAUKOS piktogramą .

7-40 paveikslėlis.: „RealView“ kameros vaizdo įrašo peržiūra viso ekrano režimu

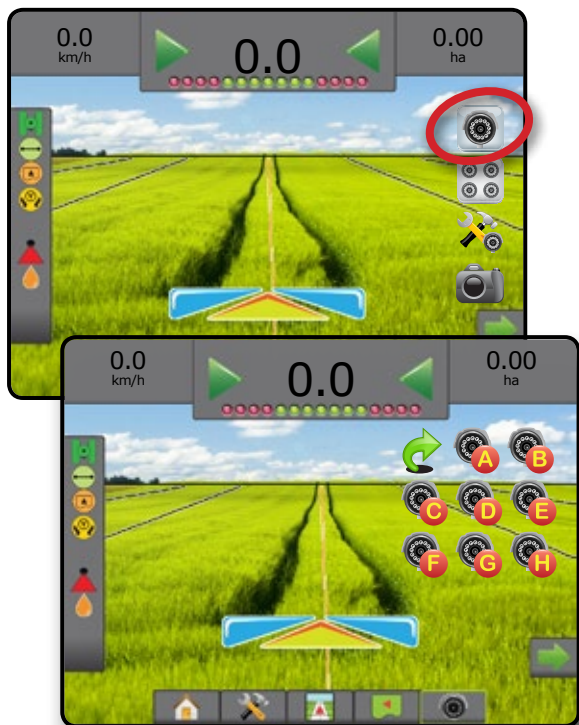


## VSM kameros parinktys

Jeigu sistemoje įdiegtas Vaizdo įrenginio pasirinkimo modulis (VSM), galimos dvi (2) vaizdo parinktys:

1. Paspauskite skirtuką „REALVIEW“ PARINKTYS , kad atidarytumėte „RealView“ parinkčių meniu.
2. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Vienos kameros peržiūra  – galima pasirinkti vieną (1) iš iki aštuonių (8) kamerų vaizdinių įvesčių
  - ▶ Atskiros kameros peržiūra  – galima rinktis vieną (1) iš dviejų (2) rinkinių po keturių (4) kamerų įvestis (A/B/C/D arba E/F/G/H) ir matyti ekrane iškart keturių vaizdo įrašų transliaciją

7-41 paveikslėlis.: Vienos kameros parinktis, jei yra VSM



7-42 paveikslėlis.: Pasirinkite iškart kelių kamerų peržiūrą, jei yra VSM



ĮVADAS

PRADŽIA

VISU EKRAŪNU

SĄRANKA

GNSS

PAIDARGAS

GAIRĖ

DAŽNIO VALDYMAS

PRIEDAS

## 8 SKYRIUS. TREČIOSIOS ŠALIES DAŽNIO VALDYMAS

Kai yra įdiegta Trečiosios šalies dažnio valdymo sistema ir dažnio valdymo funkcija atrakinta, valdymo ekranuose galima matyti programos informaciją ir sistemos veikimo atvaizdavimą.



Norėdami į sistemą įtraukti Trečiosios šalies dažnio valdiklį:

1. Prijunkite dažnio valdiklį prie sistemos.
2. Įjunkite dažnio valdiklį.
3. Pulte „Matrix Pro GS“ atrakinkite Trečiosios šalies dažnio valdymą.
4. Paleiskite „Matrix Pro GS“ iš naujo.
5. Pulte „Matrix Pro GS“ sukonfigūruokite Trečiosios šalies dažnio valdymo nuostatas, skirtas aparatinės įrangos sąsajai ir ryšiui sukonfigūruoti.
6. Pulte „Matrix Pro GS“ sukonfigūruokite Gaminio nuostatas, skirtas sukonfigūruoti gaminio pavadinimą, bako / rezervuaro talpą, tikslines apdorojimo normas, tikslinių normų reguliavimo prieaugį ir spalvinio atvaizdavimo didžiausios / mažiausios normos ribas bei atitinkamas ekrano spalvas

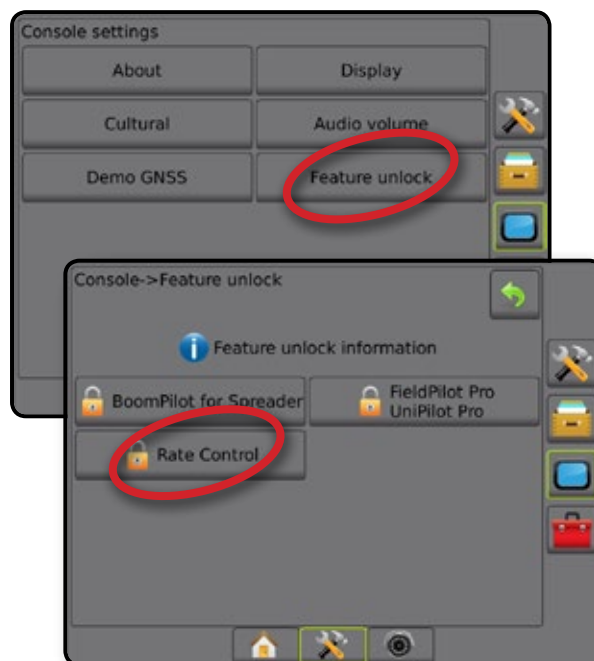
### TREČIOSIOS ŠALIES DAŽNIO VALDYMO ATRAKINIMAS

Funkcijos atrakinimas naudojamas išplėstinėms funkcijoms atrakinti.

*PASTABA. Kiekvienas pultas turi unikalų atrakinimo kodą. Kreipkitės į „TeeJet Technologies“ klientų aptarnavimo skyrių. Atrakinta funkcija lieka atrakinta, nebent pultas yra nustatomas iš naujo.*

1. Paspauskite šoninį PULTO skirtuką .
2. Paspauskite **Funkcijos atrakinimas**.
3. Paspauskite Trečiosios šalies dažnio valdymo funkcijos mygtuką .
4. Įveskite atrakinimo kodą.
5. Paleiskite pultą iš naujo.



8-1 paveikslėlis.: Funkcijos atrakinimas



## SAŪRANKOS PARINKTYS

### Trečiosios šalies dažnio valdymas

Kai įdiegta Trečiosios šalies dažnio valdymo sistema ir Dažnio valdymas atrakintas, galima įjungti / išjungti Trečiosios šalies dažnio valdymą.

1. Paspauskite apatinį skirtuką SISTEMOS SAŪRANKA .
2. Paspauskite šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA .
3. Paspauskite **Trečiosios šalies dažnio valdymas**.
4. Pasirinkite, ar Trečiosios šalies dažnio valdymas yra įjungtas, ar išjungtas.
5. Kai išjungtas, pasirinkite:
  - ▶ Aparatinės įrangos sąsaja – naudojama pasirinkti sąsają ryšiui su trečiosios šalies dažnio valdikliu.
  - ▶ Ryšio protokolas – naudojama ryšio su trečiosios šalies dažnio valdikliu protokolui pasirinkti.
  - ▶ Valdiklio režimas – jei pasirinktas taikytinas protokolas, naudojama pasirinkti valdiklio režimą, atitinkantį dažnio valdiklio konfigūraciją.
  - ▶ Nuosekli sparta bodais – jei naudojamas nuosekliosios sąsajos įrenginys, naudojama atitinkamai ryšio spartai bodais pasirinkti.

Bet kuriuo metu galite pasirinkti:



- ▶ Dažnio valdiklio būseną – naudojama prijungto trečiosios šalies dažnio valdiklio būsenai pamatyti.

8-2 paveikslėlis.: Trečiosios šalies dažnio valdymas

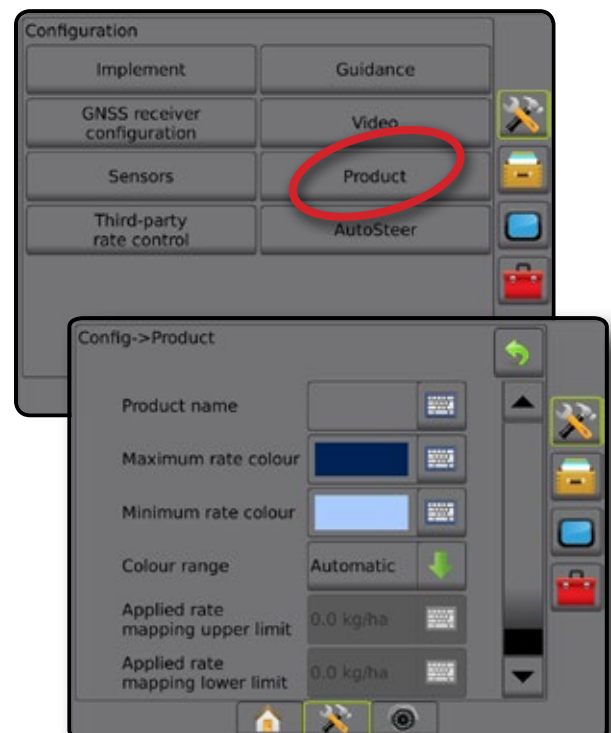


### Gaminys

Kai įdiegta Trečiosios šalies dažnio valdymo sistema ir Dažnio valdymas atrakintas, galimos Gaminio parinktys, skirtos gaminio valdymo kanalų pavadinimams, didžiausios / mažiausios normos riboms ir atitinkamoms atvaizdavimo ekrane spalvoms konfigūruoti.

1. Paspauskite apatinį skirtuką SISTEMOS SAŪRANKA .
2. Paspauskite šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA .
3. Paspauskite **Gaminys**.
4. Galimi pasirinkimai:
  - ▶ Gaminio pavadinimas – naudojama dabartinio Valdymo kanalo gaminio pavadinimui įvesti
  - ▶ Didžiausios / mažiausios normos spalva – naudojama kuriant spalvų schemą, kuri geriausiai atvaizduoja normos pokytį apdorojimo arba tikslinės normos žemėlapyje
  - ▶ Spalvų gama – naudojama pasirinkti Automatinę arba Rankinį režimą Didžiausios ir Mažiausios normos spalvai nustatyti
  - ▶ Taikyto dažnio atvaizdavimo viršutinė riba [tik esant rankinei spalvų gamai] – naudojama nustatyti didžiausią normą, kuriai bus naudojama Didžiausios normos spalva (didesnėms normoms bus naudojama pasirinkta Didžiausios normos spalva)
  - ▶ Taikyto dažnio atvaizdavimo apatinė riba [tik esant rankinei spalvų gamai] – naudojama nustatyti mažiausią normą, kuriai bus naudojama Mažiausios normos spalva (mažesnėms normoms bus naudojama pasirinkta Mažiausios normos spalva)

8-3 paveikslėlis.: Gaminio parinktys



## VALDYMO EKRANO PARINKTYS

Kai sistemoje įrengtas Trečiosios šalies dažnio valdiklis, Transporto priemonės rodinio ir Lauko rodinio gairės ekranuose galimos papildomos dažnio valdymo ir atvaizdavimo parinktys.

### Valdymas ekrane

Turint Trečiosios šalies dažnio valdymą, be standartinių Valdymo parinkčių, taps prieinama ir ši informacija:

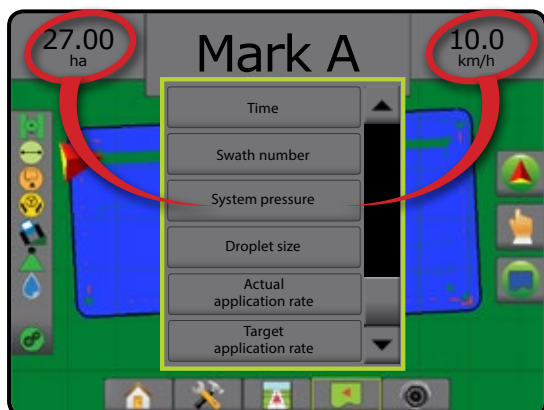
- Gairės
  - ◀ Juoda / balta – paskirto žemėlapiu zonų ribos linija
- Padengtas plotas – rodo apdorotą plotą ir persidengimą:
  - ◀ Pasirinkta naudotojo – Apdorojimo žemėlapiu ir Tikslinės normos žemėlapiu apdoroti plotai rodomi spalvotomis juostomis pagal pasirinktą spalvų gamą ir žemėlapi.

### Valdymo užduočių juosta

Turint Trečiosios šalies dažnio valdymą, be standartinių Valdymo užduočių juostos parinkčių, taps prieinama ir ši pasirinkamoji informacija:

- ▶ Tikroji apdorojimo norma – rodoma esama apdorojimo norma
- ▶ Tikslinė apdorojimo norma – rodoma tikslinė apdorojimo norma

8-4 paveikslėlis.: Valdymo užduočių juostos Pasirenkamoji informacija



### Būsenos juosta

Be standartinių Būsenos juostos parinkčių, Gaminio dažnio valdiklio būsenos piktograma pateikia informaciją apie dažnio valdiklio būseną.

Paspaudus piktogramą rodoma atitinkama būsenos informacija.

1. Paspauskite GAMINIO DAŽNIO VALDIKLIO BŪSENOS piktogramą

8-5 paveikslėlis.: Gaminio dažnio valdiklio būseną



### Dažnio valdiklio būseną

- Žalia – įprastas veikimas
  - Geltona – sistemos įspėjimas (neteisinga norma, slėgis ir t. t.)
  - Raudona – sistemos klaida (neteisinga norma, slėgis ir t. t.)
- Piktogramos nėra – dažnio valdiklis neįdiegtas



### Apdorojimo atvaizdavimas

Kai sistemoje yra normos valdiklis, bet kuriuo valdymo režimu apdorojimo gaminiu atvaizdavimas remiantis GNSS galimas Transporto priemonės rodinėje arba Lauko rodinėje. Atvaizdavimo funkcija gali įrašyti padargu aprėpiamus plotus (Aprėpti) arba, koks gaminio kiekis ir kur buvo panaudotas (Apdorojimas), ir gali nurodyti vienodą arba kintamą apdorojimo gaminiu normą (atitinkamai Užprogramuota tikslinė norma ir Paskirtas).

**PASTABA.** Prieš naudodami atvaizdavimo funkciją nustatykite arba patikrinkite gaminio atvaizdavimo parinktį: Konfigūracija → Gaminys.

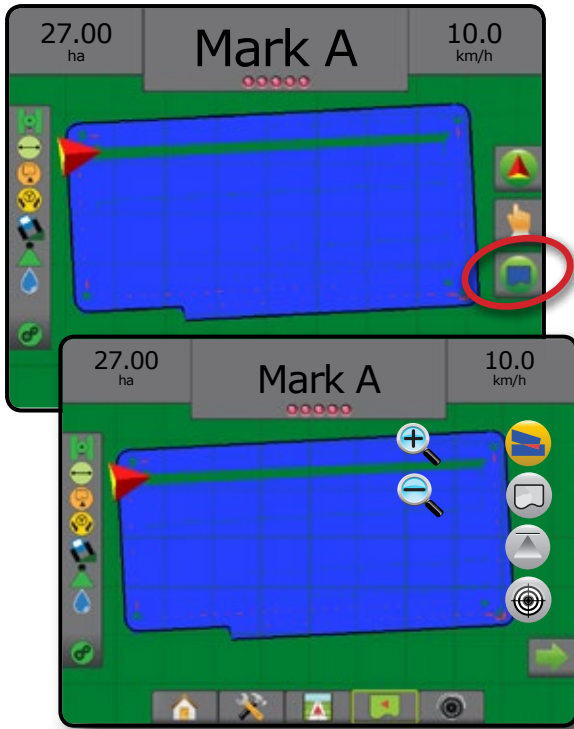
Norėdami matyti apdorojimo atvaizdavimą:

1. Paspauskite apatinį skirtuką TRANSPORTO PRIEMONĖS RODINIO GAIRĖ arba LAUKO RODINIO GAIRĖ .
2. Norėdami pamatyti atvaizdavimo parinktį, paspauskite ATVAIZDAVIMO PARINKČIŲ skirtuką .
3. Pasirinkite vieną arba kelis:
  - ▶ Aprėpties žemėlapis – rodomi padargu aprėpiami plotai, nesvarbu, ar gaminys naudojamas, ar ne
  - ▶ Paskirtas žemėlapis – tai iš anksto įkeliamas žemėlapis, kuriame pateikiama informacija, skirta naudoti dažnio valdikliui naudojant gaminį

- ▶ Apdorojimo žemėlapis  – rodoma, kiek gaminio ir kur panaudota, lygi nurodant spalvomis pagal užprogramuotą arba automatiškai numatytą didžiausią ir mažiausią lygį
- ▶ Tikslinės normos žemėlapis  – rodoma apdorojimo norma, kurią dažnio valdiklis bandė pasiekti kiekvienoje vietoje

**PASTABA.** Apdorojimo žemėlapio ir Tikslinės normos žemėlapio negalima pasirinkti vienu metu.

## 8-6 paveikslėlis.: Aprėpties žemėlapis




### Žemėlapių kopijavimas ir perkėlimas

Žemėlapiai įrašomi į užduoties duomenis. Naudojantis Duomenys -> Užduoties duomenys -> Valdyti, užduoties duomenis su žemėlapiais galima kopijuoti arba perkelti į „Fieldware Link“, kad žemėlapiai būtų galima atverti, žiūrėti, redaguoti ir išspausdinti bei perkelti atgal į pultą. Žr. Sistemos sąrankos skyriaus poskyrį „Užduoties duomenys“.

Naudojantis Duomenys -> Ataskaitos, galima sukurti įvairių formatų ataskaitas, kuriose yra užduoties duomenys ir visi žemėlapiai.

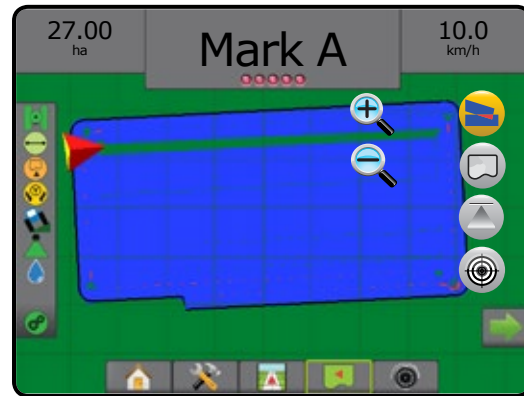
### Aprėpties žemėlapis

 Aprėpties žemėlapyje rodomi padargo aprėpiami plotai. Dėl DCM nebūtina apdoroti gaminio. Dėl ISOBUS būtina apdoroti gaminio.


### Atvaizdavimas ekrane

- Padengtas plotas – rodo apdorotą plotą ir persidengimą:
  - ◀ Mėlyna – vienkartinis apdorojimas
  - ◀ Raudona – apdorojimas du ar daugiau kartų

## 8-7 paveikslėlis.: Aprėpties žemėlapis



### Paskirtas žemėlapis

 Paskirtas žemėlapis – tai iš anksto įkeliamas žemėlapis, kuriame pateikiama informacija, skirta naudoti dažnio valdikliui gaminio eksploatacijos metu. Paskirtuose žemėlapuose yra pateikiama geografiškai susieta gaminio normos informacija. „Matrix Pro GS“ gali importuoti užduoties duomenis su Paskirtais žemėlapiais, kad naudotų pagal kintamos normos programą (VRA), naudojantis suderinamais dažnio valdikliais.

### Atvaizdavimas ekrane

- Zonų linijos:
  - ◀ Juoda artėjant prie apdorojimo zonos.
  - ◀ Balta esant apdorojimo zonoje.
  - ◀ Kitos zonos, turinčios tą pačią normą, taip pat bus rodomos balta spalva.
- Padengtas plotas – parodomas skirtingų paskirtų normų zonos.
  - ◀ Pasirinkta naudotojo – zonos spalvos pasirenkamos nustatant paskirtus žemėlapius.


Naudodami „Fieldware Link“ (5.01 ar naujesnės versijos) naudotojai gali importuoti „Fieldware Link“ sukurtas VRA užduotis, taip pat eksportuoti užduoties duomenis iš pulto, redaguoti įtrauktus žemėlapius, kad sukurtų Tikslinę normą arba Paskirtus žemėlapius, ir perkelti atgal į pultą naudoti atliekant užduotį.

**PASTABA.** Kintamos normos programoms būtinas Išplėstinis užduoties režimas. Žr. Sistemos sąrankos skyriaus poskyrį „Parinktys (Užduoties režimas)“.

## 8-8 paveikslėlis.: Paskirtas žemėlapis



## Apdoravimo žemėlapis

 Apdoravimo žemėlapyje rodoma, kiek gaminio ir kur panaudota, lygį nurodant spalvomis pagal užprogramuotą arba automatiškai numatytą didžiausią ir mažiausią lygį.

*PASTABA. Apdoravimo žemėlapio ir Tikslinės normos žemėlapio negalima pasirinkti vienu metu.*

### Atvaizdavimas ekrane


- Padengtas plotas – parodomas apdorotas plotas:
  - ◀ Pasirinkta naudotojo – apdoroti plotai rodomi spalvotomis juostomis pagal pasirinktą spalvų gamą ir žemėlapij.

8-9 paveikslėlis.: Apdoravimo žemėlapis

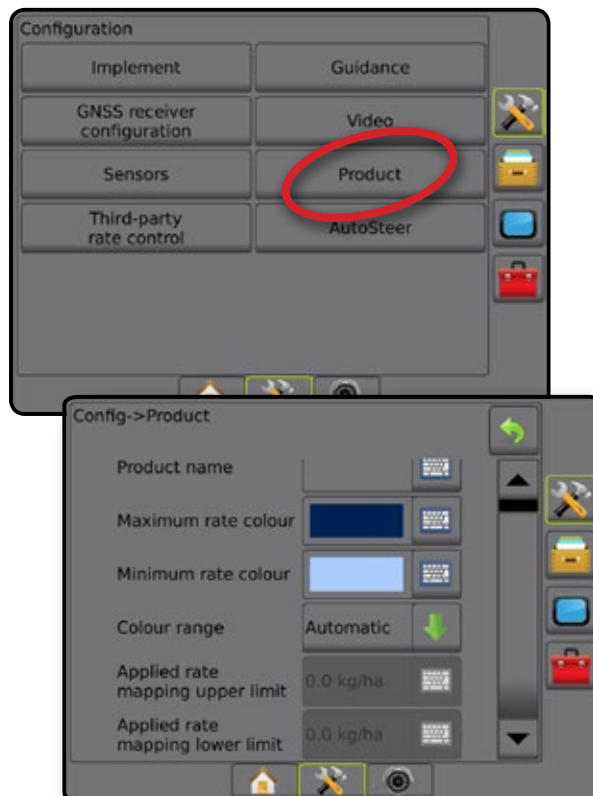


### Spalvų gamos pasirinkimas


Gaminio parinktimis konfigūruojamos didžiausios ir mažiausios normos ribos bei atitinkamos atvaizdavimo ekrane spalvos.

1. Paspauskite šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **Gaminys**.
3. Pasirinkite:
  - ▶ Spalvų gama – režimas, naudojamas norint nustatyti didžiausios ir mažiausios normos spalvas.
    - ◀ Automatinis – didžiausia ir mažiausia vertės bus nustatytos pagal faktines taikytos normos ar tikslinės normos vertes
    - ◀ Rankinis – didžiausios ir mažiausios verčių ribos bus tos, kurios nustatytos parinktyse Taikytos normos atvaizdavimo viršutinė riba ir Taikytos normos atvaizdavimo apatinė riba
  - ▶ Didžiausios normos spalva – naudojama didžiausios normos spalvai nustatyti. Rankiniu spalvų gamos režimu ši spalva bus naudojama visoms normoms, kurios viršija Taikytos normos atvaizdavimo viršutinę ribą
  - ▶ Mažiausios normos spalva – naudojama mažiausios normos spalvai nustatyti. Rankiniu spalvų gamos režimu ši spalva bus naudojama visoms normoms, kurios nesiekia Taikytos normos atvaizdavimo apatinės ribos

8-10 paveikslėlis.: Gaminio parinktys



## Tikslinės normos žemėlapis

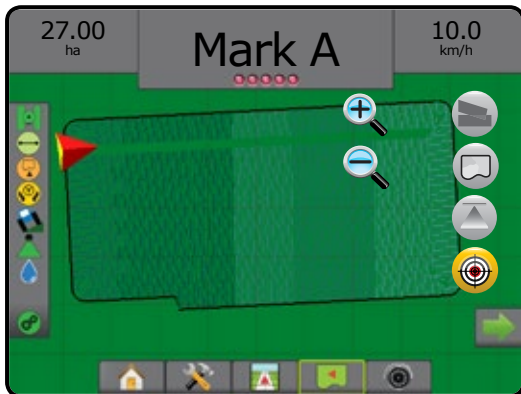
 Tikslinės normos žemėlapyje rodoma tikslinė apdorojimo norma, kurią dažnio valdiklis bandė pasiekti kiekvienoje vietoje.

*PASTABA. Apdorojimo žemėlapiu ir Tikslinės normos žemėlapiu negalima pasirinkti vienu metu.*

### Atvaizdavimas ekrane

- Padengtas plotas – parodomas apdorotas plotas:
  - ◀ Pasirinkta naudotojo – apdoroti plotai rodomi spalvotomis juostomis pagal pasirinktą spalvų gamą ir žemėlapij.

8-11 paveikslėlis.: Tikslinės normos žemėlapis




### Tikslinės normos

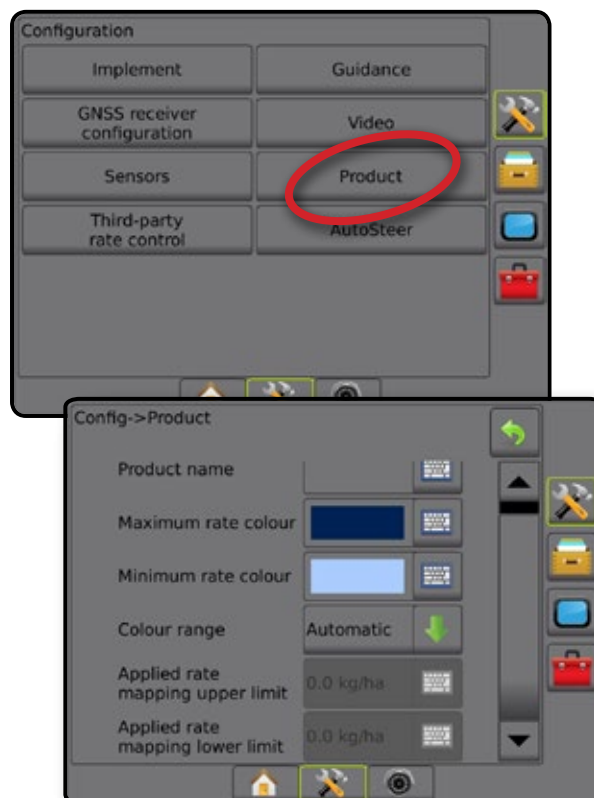
Užprogramuotos Tikslinės apdorojimo normos – tai tikslinės gaminio normos, naudojamos hektare / akre. Šios nuostatos bus tokios pačios visoms aktyvioms užduotims.

## Spalvų gamos pasirinkimas

Gaminio parinktimis konfigūruojamos didžiausios ir mažiausios normos ribos bei atitinkamos atvaizdavimo ekrane spalvos.

1. Paspauskite šoninį skirtuką KONFIGŪRACIJA .
2. Paspauskite **Gaminys**.
3. Pasirinkite:
  - ▶ Spalvų gama – režimas, naudojamas norint nustatyti didžiausios ir mažiausios normos spalvas.
    - ◀ Automatinis – didžiausia ir mažiausia vertės bus nustatytos pagal faktines taikytos normos ar tikslinės normos vertes
    - ◀ Rankinis – didžiausios ir mažiausios verčių ribos bus tos, kurios nustatytos parinktyse Taikytos normos atvaizdavimo viršutinė riba ir Taikytos normos atvaizdavimo apatinė riba
  - ▶ Didžiausios normos spalva – naudojama didžiausios normos spalvai nustatyti. Rankiniu spalvų gamos režimu ši spalva bus naudojama visoms normoms, kurios viršija Taikytos normos atvaizdavimo viršutinę ribą
  - ▶ Mažiausios normos spalva – naudojama mažiausios normos spalvai nustatyti. Rankiniu spalvų gamos režimu ši spalva bus naudojama visoms normoms, kurios nesiekia Taikytos normos atvaizdavimo apatinės ribos

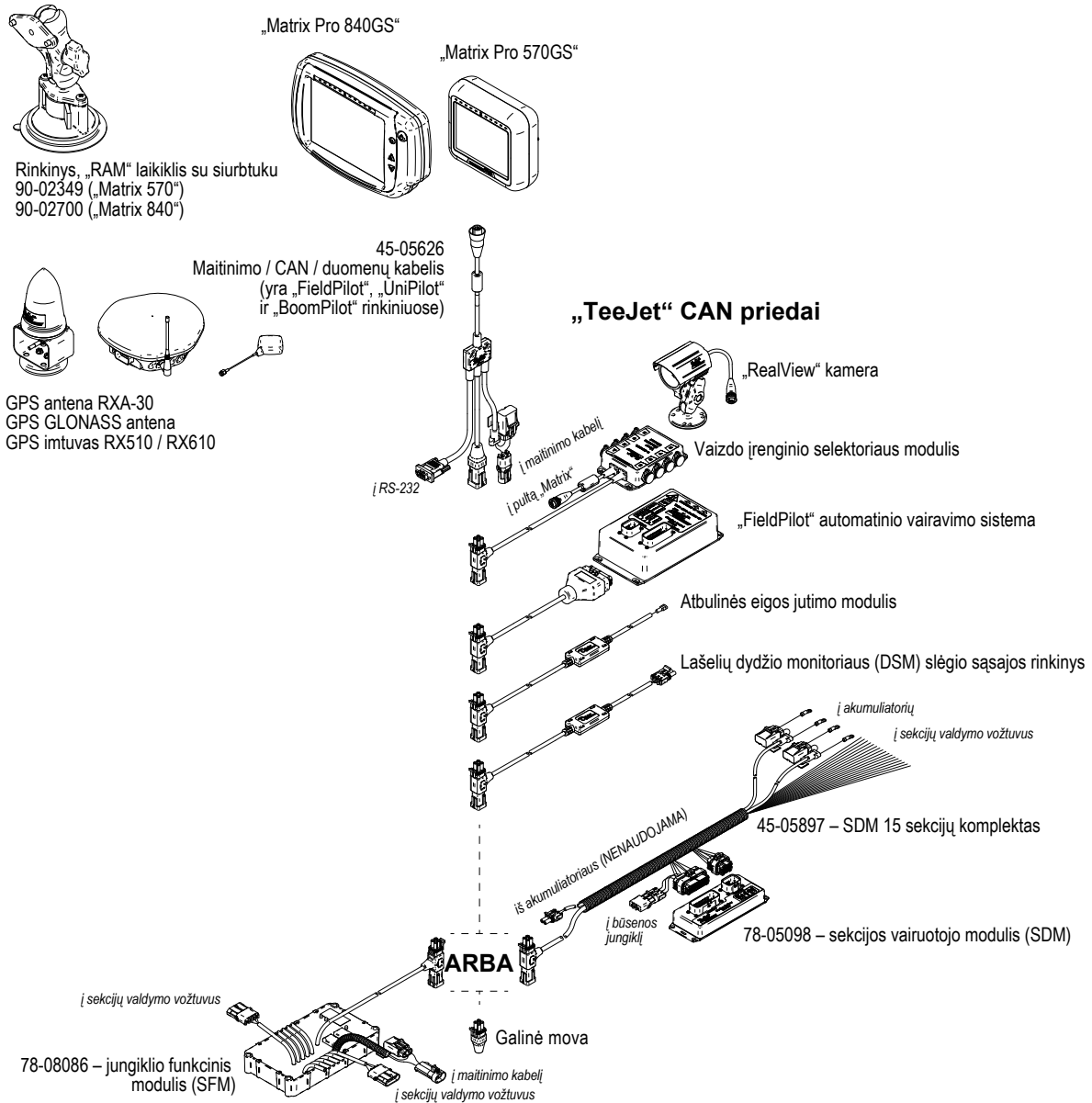
8-12 paveikslėlis.: Gaminio parinktys



## A PRIEDAS. SISTEMOS KONFIGURACIJOS

Toliau pateiktos schemos skirtos įprastai „Matrix Pro GS“ konfiguracijai. Kadangi galimos įvairios konfiguracijos, schemomis reikia naudotis tik kaip orientacinėmis.

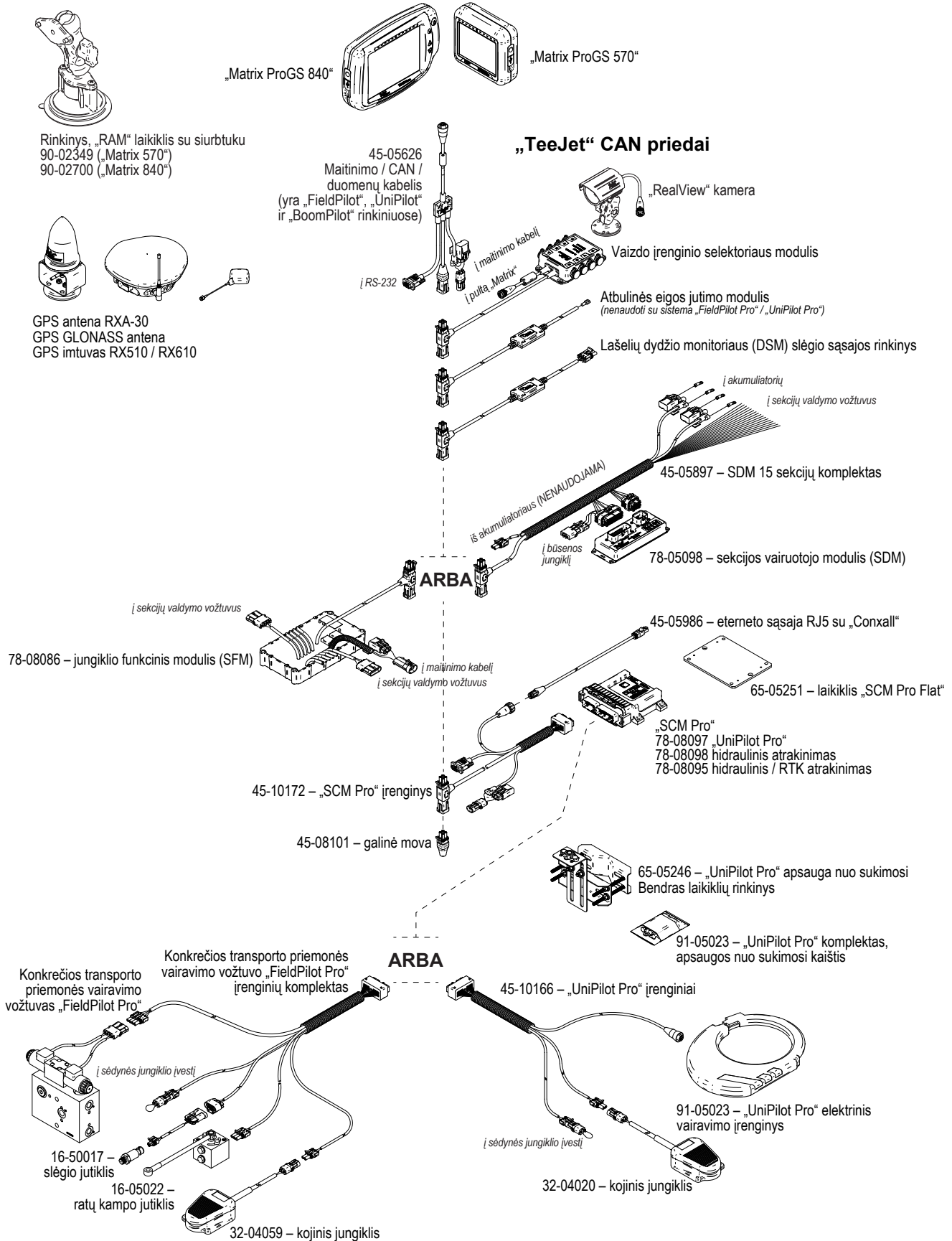
**A-1 paveikslėlis.: „Matrix Pro GS“ su „FieldPilot“ automatinio vairavimo sistema**



# Matrix® Pro 570GS • Matrix® Pro 840GS

A-2 paveikslėlis.: „Matrix Pro GS“ su „FieldPilot Pro“ arba „UniPilot Pro“ vairavimo sistema

ĮVAŽAS  
 PRAŽDŽIA  
 VISUŠERANAU  
 SĄRANKA  
 GNSS  
 PAUŠARGAS  
 GAIRĖ  
 DAŽNIO VALDYMAS  
 PRIEDAS



## B PRIEDAS. PULTO „MATRIX PRO GS“ MENIU NUOSTATOS

Šiame priede išvardytos „Matrix Pro GS“ pulto meniu nuostatos ir nurodytos:

- Galimos aktyvios užduoties nuostatos.
- Nuostatos, kurias galima nustatyti pačiame pulte „Matrix Pro GS“ arba naudojantis programine įranga „Fieldware Link“.
- Nuostatos, įtraukiamos eksportuojant į profilį iš pulto „Matrix Pro GS“ arba iš „Fieldware Link“.

### Simbolių paaiškinimas

Tolesnėse lentelėse šie simboliai rodo, ar nuostatos galimos aktyvios užduoties metu:

- ✓ Galima aktyvios užduoties metu
- ✗ Negalima aktyvios užduoties metu
- ◀ Išsaugoma pulte pasirinkus profilį
- ▶ Išsaugoma „Fieldware Link“ pasirinkus profilį


### Konfigūracijos nuostatos

Konfigūracijos nuostatos		Galimos aktyvios užduoties metu	Galima redaguoti		Įrašoma į eksportuojamą profilį iš		
			„Matrix Pro“	„Fieldware Link“	„Matrix Pro“	„Fieldware Link“	
Padargas	Mašinos tipas.....	✗	✓	✗	✓	▶	
	GNSS antenos aukštis .....	✗	✓	✓	✓	✓	
	Padargo tipas .....	✗	✓	✓	✓	✓	
	Simetriškas padargų išdėstymas.....	✗	✓	✓	✓	✓	
	Padargo sekcijų skaičius .....	✗	✓	✓	✓	✓	
	Valdymo plotis .....	✗	✓	✓	✓	✓	
	Apdorojimo / darbinis plotis .....	✗	✓	✓	✓	✓	
	Lašelių dydžio monitorius .....	✓	✓	✗	✓	▶	
	Purkštukų pasirinkimas	Esamas purkštukas .....	✗	✓	✗	✓	▶
		Purkštuko parinktis .....	✗	✓	✗	✓	▶
	Naudojamas įspėjimas .....	✓	✓	✗	✓	▶	
	Įvažiavimo laikas .....	✓	✓	✗	✓	▶	
	Išvažiavimo laikas.....	✓	✓	✗	✓	▶	
	Leisti „BoomPilot“ atbuline eiga .....	✓	✓	✗	✓	▶	
	„BoomPilot“ pradžios režimas.....	✓	✓	✗	✓	▶	
	„BoomPilot“ piktograma.....	✓	✓	✗	✓	▶	
	Atbulinės eigos signalo delsa .....	✓	✓	✗	✓	▶	
	Tiesus režimas	Linijos padargo nuokrypio kryptis .....	✗	✓	✓	✓	✓
		Linijos padargo nuokrypio atstumas.....	✗	✓	✓	✓	✓
		Šoninio padargo nuokrypio kryptis .....	✗	✓	✓	✓	✓
		Šoninio padargo nuokrypio atstumas .....	✗	✓	✓	✓	✓
		Persidengimas.....	✓	✓	✓	✓	✓
		Delsos įjungimo / išjungimo laikas.....	✓	✓	✓	✓	✓
	Purkštuvo režimas	<b>Sąrankos tipas: „TeeJet“</b> .....	✗	✓	✓	✓	✓
		Atstumas nuo antenos iki diskų.....	✗	✓	✓	✓	✓
		Šoninio padargo nuokrypio kryptis .....	✗	✓	✓	✓	✓
		Šoninio padargo nuokrypio atstumas .....	✗	✓	✓	✓	✓
		Persidengimas.....	✓	✓	✓	✓	✓
		Delsos įjungimo / išjungimo laikas.....	✓	✓	✓	✓	✓
		Purškimo nuokrypio atstumas .....	✗	✓	✓	✓	✓
	Sekcijos nuokrypiai.....	✗	✓	✓	✓	✓	
	Sekcijų ilgiai.....	✗	✓	✓	✓	✓	
	Išskirstymo režimas	<b>Sąrankos tipas: OEM</b> .....	✗	✓	✓	✓	✓
Atstumas nuo antenos iki diskų.....		✗	✓	✓	✓	✓	
Šoninio padargo nuokrypio kryptis .....		✗	✓	✓	✓	✓	
Šoninio padargo nuokrypio atstumas .....		✗	✓	✓	✓	✓	
Pradžios / sustabdymo atstumas.....		✗	✓	✓	✓	✓	
Sekcijos pradžios / sustabdymo nuokrypiai.....		✗	✓	✓	✓	✓	
Linijos 1 sekcijos nuokrypio kryptis.....		✗	✓	✓	✓	✓	
Linijos 1 sekcijos nuokrypio atstumas .....		✗	✓	✓	✓	✓	
Šoninio padargo nuokrypio kryptis .....		✗	✓	✓	✓	✓	
Šoninio padargo nuokrypio atstumas .....		✗	✓	✓	✓	✓	
Persidengimas.....		✓	✓	✓	✓	✓	
Delsos įjungimo / išjungimo laikas.....	✓	✓	✓	✓	✓		
Sekcijos nuokrypiai.....	✗	✓	✓	✓	✓		

# Matrix® Pro 570GS • Matrix® Pro 840GS

ĮVADAS  
 PRADŽIA  
 VISU ERANŪ  
 SĄRANKA  
 GNSS  
 PAŪRĖGAS  
 GAIRĖ  
 DAŽNIO VALDYMAS  
 PRIEDAS

Konfigūracijos nuostatos		Galimos aktyvios užduoties metu	Galima redaguoti		Įrašoma į eksportuojamą profilį iš	
			„Matrix Pro“	„Fieldware Link“	„Matrix Pro“	„Fieldware Link“
Valdymas	Šviesdiodžių ryškumas	✓	✓	✗	✗	✗
	Rodymo režimas	✓	✓	✗	✗	✗
	Šviesdiodžių intervalai	✓	✓	✗	✗	✗
	Išorinė šviesos juosta	✓	✓	✗	✗	✗
	Išorinės šviesos juostos šviesdiodžių ryškumas	✓	✓	✗	✗	✗
	Išorinės šviesos juostos teksto ryškumas	✓	✓	✗	✗	✗
	Išorinis takų susikirtimas	✓	✓	✗	✗	✗
	Išorinės juostos numeris	✓	✓	✗	✗	✗
	Išorinis greitis	✓	✓	✗	✗	✗
	Išorinė faktinė norma	✓	✓	✗	✗	✗
Išorinė tikslinė norma	✓	✓	✗	✗	✗	
Išorinis naudojamas gaminyš	✓	✓	✗	✗	✗	
GNSS imtuvo konfigūracija	GNSS tipas	✗	✓	✗	✗	✗
	GNSS prievadas	✗	✓	✗	✗	✗
	GNSS būsenos informacija	✓	✓	✗	✗	✗
	Programa	✗	✓	✗	✗	✗
PRN	✗	✓	✗	✗	✗	
Vaizdo įrenginys	Atbulinė eiga / apversta	✓	✓	✗	✗	✗
Jutikliai	IOM slėgio jutiklis	Didžiausio slėgio rodiklis	✓	✓	✓	✓
		Žemo slėgio signalas	✓	✓	✓	✓
		Aukšto slėgio signalas	✓	✓	✓	✓
Gaminyš*	Gaminio pavadinimas	✗	✓	✓	✓	✓
	Purkštuko konstanta	✗	✗	✓	▶	✓
	Didžiausios normos spalva	✓	✓	✗	✓	◀
	Mažiausios normos spalva	✓	✓	✗	✓	▶
	Spalvų diapazonas	✓	✓	✗	✓	▶
Taikytos normos atvaizdavimo viršutinė / apatinė riba	✗	✓	✗	✓	▶	
Trečiosios šalies dažnio valdymas*	Įjungti / Išjungti	✗	✓	✗	✗	✗
	Aparatinės įrangos sąsaja	✗	✓	✗	✗	✗
	Ryšio protokolas	✗	✓	✗	✗	✗
	Valdiklio režimas	✗	✓	✗	✗	✗
	Nuosekli sparta bodais	✗	✓	✗	✗	✗
Normos valdiklio būseną	✓	✓	✗	✗	✗	
Automatinis vairavimas naudojant „FieldPilot Pro“ arba „UniPilot Pro“	Valdyti transporto priemonės	Nauja	✗	✓	✗	✗
		Įkelti	✗	✓	✗	✗
		Redaguoti	✗	✓	✗	✗
		Kopijuoti	✗	✓	✗	✗
		Automatinis kalibravimas	✗	✓	✗	✗
		Koreguoti	✓	✓	✗	✗
	Šalinti	✗	✓	✗	✗	
	Koreguoti	Rankinis išjungimas	✗	✓	✗	✗
		Variklio veikimo intensyvumą	✓	✓	✗	✗
		„UniPilot Pro“ laisvoji eiga	✓	✓	✗	✗
		Vairavimo sistemos jautrumas	✓	✓	✗	✗
		Kurso pokyčių intensyvumas	✓	✓	✗	✗
		Takų susikirtimo klaida	✓	✓	✗	✗
Linijos gavimas		✓	✓	✗	✗	
Atbulinės eigos pavaros jautrumas	✓	✓	✗	✗		
Pakreipimo kalibravimas	✗	✓	✗	✗		
Ratų kampo jutiklio (WAS) kalibravimas	✗	✓	✗	✗		
Pasirinkti QI vertes	✓	✓	✗	✗		
Automatinis vairavimas (tęsinys)	Didžiausias DOP	✓	✓	✗	✗	
	Transportavimo režimas	✓	✓	✗	✗	
	Priežiūros režimas	✓	✓	✗	✗	
	Operatoriaus buvimas	✓	✓	✗	✗	

 <b>Konfigūracijos nuostatos</b>		Galimos aktyvios užduoties metu	Galima redaguoti		Irašoma į eksportuojamą profilį iš		
			„Matrix Pro“	„Fieldware Link“	„Matrix Pro“	„Fieldware Link“	
Automatinis vairavimas	Rankinis / automatinis vairavimas įjungtas / išjungtas.....	✓	✓	✗	✓	◀	
	Vožtuvo sąranka	Vožtuvo tipas .....	✗	✓	✗	✓	◀
		Vožtuvų dažnis .....	✗	✓	✗	✓	◀
		Mažiausias galingumo kairėn / dešinėn ciklas.....	✗	✓	✗	✓	◀
		Didžiausias galingumo kairėn / dešinėn ciklas .....	✗	✓	✗	✓	◀
	Vairavimo nuostatos	Netikslus vairavimo reguliavimas .....	✓	✓	✗	✓	◀
		Tikslus vairavimo reguliavimas .....	✓	✓	✗	✓	◀
		Tuščioji eiga .....	✓	✓	✗	✓	◀
		Išankstinė kelio peržiūra .....	✓	✓	✗	✓	◀
	Vožtuvų patikra .....	✗	✓	✗	✓	◀	
	Vožtuvų diagnostika.....	✗	✓	✗	✓	◀	
	Parinktys	Vairo jutiklis.....	✗	✓	✗	✓	◀
Vairavimo posūkio kampo jutiklis	Įjungta / Išjungta .....	✗	✓	✗	✓	◀	
	Jutiklio kalibravimas.....	✓	✓	✗	✓	◀	
	Kalibravimas internetu .....	✓	✓	✗	✓	◀	
Pakreipimo pataisa	Įjungta / Išjungta .....	✗	✓	✗	✓	◀	
	Lauko lygis.....	✗	✓	✗	✓	◀	

\*Galima tik tada, kai sistemoje veikia trečiųjų šalių dažnių valdiklis.

## Duomenų valdymo nuostatos

 <b>Duomenų valdymo nuostatos</b>		Galimos aktyvios užduoties metu	
Užduoties duomenys	Perkelti	Eksportuoti.....	✗
		Importuoti.....	✗
		Šalinti.....	✗
	Valdyti	Nauja .....	✗
		Kopijuoti.....	✗
		Šalinti.....	✗
Ataskaitos	Įrašyti PDF formatu.....	✗	
	Įrašyti KML formatu.....	✗	
	Įrašyti SHP formatu .....	✗	
	Įrašyti visais formatais .....	✗	
Parinktys	Užduoties režimas .....	✗	
Mašinos nuostatos	Perkelti	Eksportuoti.....	✓
		Importuoti.....	✓
		Šalinti.....	✓
	Valdyti	Nauja .....	✓
		Kopijuoti.....	✓
		Šalinti.....	✓
		Įrašyti.....	✓
		Įkelti .....	✗

## Pulto nuostatos

Pulto nuostatos		Galimos aktyvios užduoties metu
Apie	Sistemos informacija .....	✓
	Įrašyti .....	✓
Ekranas	Spalvų schema .....	✓
	LCD ryškumas .....	✓
	Ekranu nuotrauka .....	✓
	Ekranu kalibravimas .....	✓
Kultūrinis	Vienetai .....	✓
	Kalba .....	✓
	Laiko juosta .....	✓
Garsumas	Garsumas .....	✓
Demonstracinis GNSS	Pradėti .....	✓
Funkcijos atrakinimas	„BoomPilot“ purkštuvui .....	✓
	Trečiosios šalies dažnių valdymo įrenginys .....	✓
	„FieldPilot Pro“ / „UniPilot Pro“ .....	✓

## Įrankių nuostatos

Įrankių nuostatos		Galimos aktyvios užduoties metu
Įkėlimo programinė įranga	Įrenginys .....	✗
	Programinė įranga .....	✗
Priedai	Skaičiuoklis .....	✓
	Vienetų keitiklis .....	✓

## C PRIEDAS. ĮRENGINIO SPECIFIKACIJOS

Matmenys	„Matrix Pro 570GS“	16,15 x 14,91 x 5,84 cm
	„Matrix Pro 840GS“	27,0 x 18,0 x 6,0 cm
Svoris	„Matrix Pro 570GS“	0,794 kg
	„Matrix Pro 840GS“	1,06 kg
Jungtis	Maitinimo / CAN	8 kontaktų „Conxall“
	Kameros	5 kontaktų „Conxall“
	Greitis / būseną	8 kontaktų „Conxall“
<i>[SPĖJIMAS! Kai kuriuose originaliuose „Matrix“ pultuose yra 4 kontaktų „Conxall“ kabelio jungtis. 4 kontaktų ir 8 kontaktų kabeliai NEGALI būti naudojami vienas vietoj kito.]</i>		
Reikalavimai aplinkai	Laikymas	nuo -10 °C iki +70 °C
	Naudojimas	nuo 0 °C iki +50 °C
	Drėgnumas	90 %, be kondensacijos
Ekranas	„Matrix Pro 570GS“	320 x 240 taškų skyra, 14,5 cm
	„Matrix Pro 840GS“	800 x 600 taškų skyra, 21,3 cm
Įvestis / išvestis		USB 2.0
Maitinimo reikalavimai		< 9 W, esant 12 VDC

## D PRIEDAS. RIBŲ NUSTATYMAS

Norėdami pamatyti meniu punkto apibrėžtį ir ribines vertes, paspauskite bet kurio meniu punkto parinkties pavadinimą.

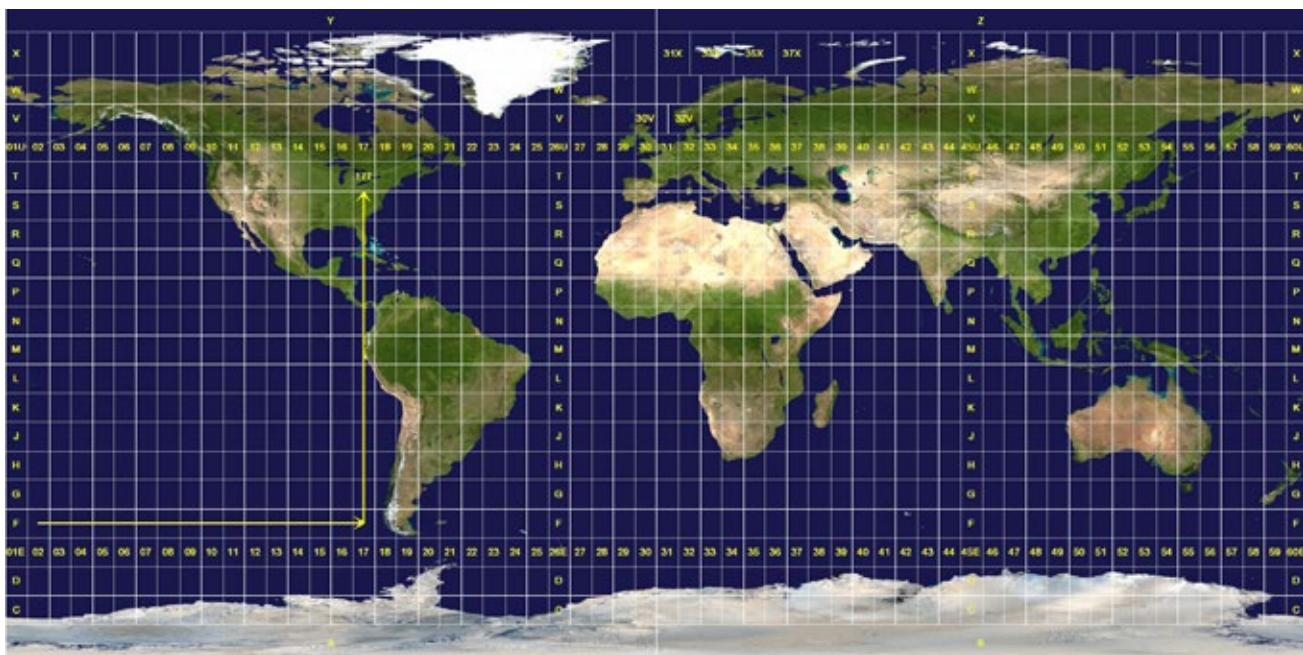
A-3 paveikslėlis.: Informacijos tekstinio langelio pavyzdys



## E PRIEDAS. UTM KOORDINATĖS IR ZONOS

Darbo vietoms nustatyti įrenginiuose „Matrix® Pro 570GS“ ir „Matrix® Pro 840GS“ naudojama universalioji skersinė Merkatoriaus (UTM) koordinatinių sistema. Pagal UTM koordinatinių sistemą Žemės paviršius padalijamas į šešiasdešimt sunumeruotų Šiaurės ir Pietų zonų, kurios toliau padalijamos į raidėmis žymimas platumos zonas, kaip parodyta toliau.

A-4 paveikslėlis.: Pasaulis pagal UTM koordinatinių sistemą



Pultas „Matrix Pro GS“ atseka UTM zonas, kuriose atliekama kiekviena apdorojimo gaminiu užduotis. Tuomet šia zonų informacija naudojama nustatyti, ar užduotį galima pradėti / pratęsti, arba surasti esamai transporto priemonės buvimo vietai artimiausią įrašytą užduotį.

Jeigu pasirinkta užduotis nėra pasirinktoje arba šalimais esamoje UTM zonoje, šalia laukelio „Atstumas“ bus rodomas užrašas „Ne diapazone“, o **Pradėti užduotį** arba **Tęsti** bus išjungta.

Jeigu apie pasirinktą užduotį įrašytos informacijos nėra, šalia „Atstumas“ bus rodoma „Duomenų nėra“.



## **Autorių teisės**

© 2016 TeeJet Technologies. Visos teisės saugomos. Be išankstinio rašytinio „Teejet Technologies“ sutikimo nėra viena šio dokumento arba jame aprašytų kompiuterinių programų dalis negali būti atkurta, nukopijuota, išversta arba sumažinta kokia nors forma ar kokiomis nors priemonėmis, elektroninėmis arba mašina skaitomomis, įrašant ar kitaip.

## **Prekių ženklai**

Jeigu nenurodyta kitaip, visi kiti firminiai arba gaminių pavadinimai yra atitinkamųjų bendrovių ar organizacijų prekių ženklai arba registruotieji prekių ženklai.

## **Atsakomybės apribojimas**

„TEEJET TECHNOLOGIES“ ŠIĄ MEDŽIAGĄ PATEIKIA ESAMO PAVIDALO, BE JOKIŲ IŠREIKŠTŲ AR NUMANOMŲ GARANTIJŲ. NĖRA PRISIIMAMA JOKIA ATSAKOMYBĖ PAGAL AUTORIAUS TEISES AR PATENTĄ. „TEEJET TECHNOLOGIES“ JOKIAIS ATVEJ AIS NĖRA ATSAKINGA UŽ JOKIUS VEIKLOS NUOSTOLIUS, PELNO NETEKIMĄ, GALIMYBĖS NAUDOTIS AR DUOMENŲ PRARADIMĄ IR JOKIĄ NETIESIOGINĘ, SPECIALIĄJĄ, ATSITIKTINĘ ARBA PASEKMINĘ ŽALĄ, NET JEIGU „TEEJET TECHNOLOGIES“ BUVO INFORMUOTA APIE TOKIĄ ŽALĄ, ATSIRANDANČIĄ DĖL „TEEJET TECHNOLOGIES“ PROGRAMINĖS ĮRANGOS.



## **Saugos informacija**

„Teejet Technologies“ neatsako už žalą ar pakenkimą sveikatai dėl toliau nurodytų saugos reikalavimų nesilaikymo.

Kaip transporto priemonės operatorius esate atsakingas už saugą jos naudojimą.

„Matrix Pro GS“, kartu su bet koku rankinio / automatinio vairavimo įrenginiu, nėra skirtas transporto priemonės operatoriui pakeisti.

Nepalikite transporto priemonės su įjungtu „Matrix Pro GS“.

Pasirūpinkite, kad prieš įjungiant įrangą ir jai veikiant aplink transporto priemonę nebūtų žmonių ir kliūčių.

„Matrix Pro GS“ skirtas padėti ir padidinti darbo našumą dirbant lauke. Vairuotojui tenka visa atsakomybė už kokybę ir darbo rezultatus.

Prieš važiuodami viešaisiais keliais išjunkite arba nuimkite bet kokį rankinio / automatinio vairavimo įrenginį.

# MATRIX<sup>®</sup> PRO GS

## NAUDOTOJO INSTRUKCIJA

---

### Galimi gaminio naujoviniai

- Automatinio vairavimo įrenginys „FieldPilot<sup>®</sup>“
- Rankinio vairavimo įrenginys „UniPilot<sup>®</sup>“
- Automatizuotas strėlės sekcijų valdymas „BoomPilot<sup>®</sup>“
- Pakreipimo giroskopinis modulis
- Vaizdo įrenginio pasirinkimo moduliai, skirti iki 8 kamerų
- Išorinis GPS imtuvas arba antenos naujoviniai
- Duomenų tvarkymo programa su patobulinta „Fieldware<sup>®</sup> Link“
- Lašelių dydžio monitoriui skirtas slėgio jutiklio rinkinys
- Trečiosios šalies dažnio valdymas



[www.teejet.com](http://www.teejet.com)

A Subsidiary of  **Spraying Systems Co.**<sup>®</sup>

98-05273-LT-A4 R6 Lithuanian/Lietuviškai  
© TeeJet Technologies 2016