

# MATRIX® PRO GS

VARTOTOJO VADOVAS

MATRIX® PRO 840GS



MATRIX® PRO 570GS

**TeeJet®**  
TECHNOLOGIES

A Subsidiary of  Spraying Systems Co.®

## 1. Įjunkite maitinimą

Paspauskite MAITINIMO mygtuką , kad įjungtumėte pultą.




## 2. Pradžios ekranas

Įjungus įrenginį bus rodomas Pradžios ekranas su parinktimi, kuris leis pradėti naują užduotį, arba tęsti esamą.


## 3. Įjungti įrenginio nustatymą

1. Paspauskite ĮRENGINIO NUSTATYMO skirtuką apačioje .

Pirmiausiai bus rodomos Konfigūracijos  parinktys.

Duomenų valdymą , Pulto nuostatas  ir Įrankius  galima pasiekti per šoninius skirtukų mygtukus.

### Kultūrinis nustatymas

2. Paspauskite PULTO šoninį skirtuką .

3. Spauskite **Kultūrinis**.

Kultūrinis nustatymas yra naudojamas vienetų, kalbos ir laiko juostų nuostatoms sukongfigūruoti.

### GPS nustatymas

1. Paspauskite KONFIGŪRACIJOS šoninį skirtuką .

2. Paspauskite **GPS**.

GPS yra naudojama sukongfigūruoti GPS tipą, GPS jungtį ir PRN bei peržiūrėti GPS būsenos informaciją.


### Padargo nustatymas

1. Paspauskite KONFIGŪRACIJOS šoninį skirtuką .

2. Paspauskite **Padargas**.

Padargo nustatymas yra naudojamas įvairioms nuostatoms, susijusioms su tiesiu režimu, purkštuvo režimu arba svyruojančiu režimu, nustatyti. Nuostatos skirsis, atsižvelgiant į tai, ar yra „SmartCable“ ar ruožo vairuotojo modulis (SDM).

### Rankinio/automatinio vairavimo nustatymas


1. Paspauskite KONFIGŪRACIJOS šoninį skirtuką .

2. Paspauskite **Rankinis/automatinis vairavimas**.

Kai yra vairavimo valdymo modulis (SCM), bus galimos rankinio/automatinio vairavimo parinktys. Išsamias nustatymo instrukcijas rasite savo konkretaus rankinio/automatinio vairavimo įrenginio vadove.

## 4. Įjungti valdymo ekraną

1. Paspauskite TRANSPORTO PRIEMONĖS VAIZDO VALDYMO skirtuką , LAUKO VAIZDO VALDYMO skirtuką  arba REALVIEW VALDYMO skirtuką .

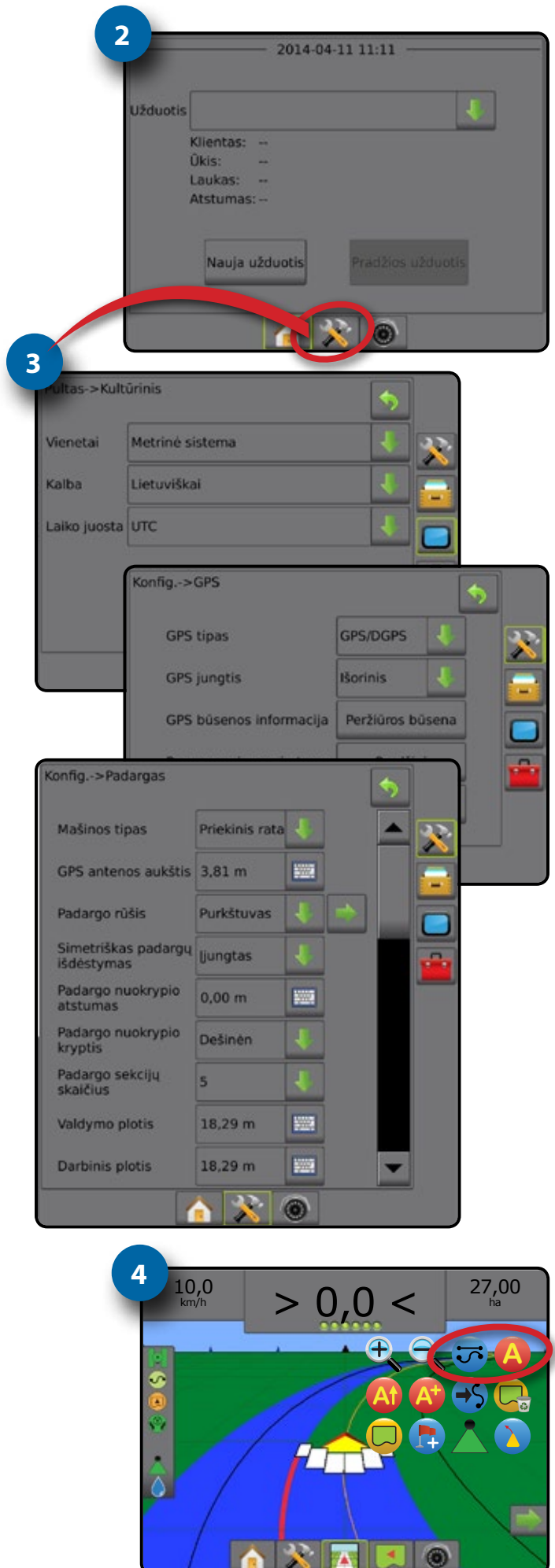
2. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ skirtuką , kad būtų rodomos navigacijos parinktys.

### Pasirinkite valdymo režimą

- ▶ Tiesus AB 
- ▶ Paskutinis praėjimas 
- ▶ Kreivės AB 
- ▶ Kita eilė 
- ▶ Sukantis ratu 

### Pažymėkite A ir B taškus

Ir nustatykite AB nuorodą.



# Turinys

## 1 SKYRIUS. SISTEMOS APŽVALGA 1

Galimi gaminių naujoviniai .....	1
----------------------------------	---

### SISTEMOS DALYS 1

„Matrix Pro 570GS“ pultas.....	1
„Matrix Pro 840GS“ pultas.....	2
„RealView®“ kamera .....	2
Papildoma informacija.....	2
Maitinimo įjungimas.....	2
Maitinimo išjungimas.....	2
Paleidimo seka.....	2
Rekomenduotos antenos įrengimas.....	2

### KONFIGŪRACIJOS 3

## 2 SKYRIUS. ĮŽANGA 4

### PAGRINDINĖ EKRANO PASKIRTIS 4

Apatiniai skirtukų mygtukai.....	4
Negalimos parinktys, kai aktyvi užduotis.....	4
Pulto ekrano spalvos.....	5
Paprastas arba išplėstinis režimas .....	5
Įspėjimai ir informaciniai išskylantieji langai .....	6
Informacija apie nustatymo parinktis.....	6
Išskleidžiamojo meniu pasirinkimai.....	6
Slenkantys ekranai.....	6
Klaviatūros įvedimo ekranas.....	6

### ĮRENGINIO NUSTATYMO REŽIMO MENIU PARINKTYS 7

## 3 SKYRIUS. UŽDUOTYS/PRAĐŽIOS EKTRANAS 8

### PAPRASTAS REŽIMAS 9

Nauja užduotis.....	9
Tęsti užduotį.....	9
Užverti užduotį.....	9

### IŠPLĖSTINIS REŽIMAS 9

Nauja užduotis.....	9
Pradžios užduotis.....	9
Užverti užduotį.....	9

## 4 SKYRIUS. VISO EKRANO VAIZDAS 10

## 5 SKYRIUS. SISTEMOS NUSTATYMAS 11

### APŽVALGA 11

<i>Negalimos parinktys, kai aktyvi užduotis .....</i>	12
---	----

### KONFIGŪRACIJA 12

Padargas.....	13
---------------	----

APŽVALGA

IŽANGA

PRADŽIA

VISAS EKRAVAS

NUSTATYMAS

VALDYMAS

GPS

PADARGAS

LAŠELIŲ MONITORIUS

Padargo rūšis.....	13
Vieno ruožo nustatymas .....	13
„SmartCable“ arba ruožo vairuotojo modulio nustatymas .....	14
Šviesos juosta.....	15
Rankinis/automatinis vairavimas.....	15
<i>Negalimas rankinis/automatinis vairavimas.....</i>	16
Pakreipimo pataisa.....	16
<i>Negalimas lauko lygis.....</i>	16
<i>Negalima pakreipimo pataisa.....</i>	16
GPS.....	17
<i>PRN nerodomas.....</i>	17
Vaizdo įrašas .....	17
<i>Vaizdo įrašo nustatymas negalimas.....</i>	17
Jutikliai.....	18
<i>Negalimi jutikliai.....</i>	18
Slėgio jutiklis.....	18
Lašelių dydžio monitorius .....	19
<i>Negalimas lašelių dydžio monitorius.....</i>	19



## DUOMENŲ TVARKYMAS 20

Užduoties duomenys .....	20
<i>Negalimi užduoties duomenys.....</i>	20
Perduoti .....	21
Valdyti .....	21
Ataskaitos .....	22
Parinktys.....	22
Mašinos nuostatos .....	23
Perduoti .....	24
Valdyti .....	24
Mašinos nuostatų prieinamumas .....	25



## PULTAS 26

Rodyti.....	26
Kultūrinis.....	27
Garsumas.....	27
Demo režimas .....	28
Apie.....	28



## ĮRANKIAI 29

## 6 SKYRIUS. VALDYMAS 30

Navigacijos ekranų parinktys .....	31
------------------------------------	----

### VALDYMO JUOSTA 32

Pasirenkama informacija .....	32
Navigacijos veiksmai ir sekcijos būseną .....	32








### BŪSENOS JUOSTA 33

Būsenos/informaciniai ekranai .....	33
-------------------------------------	----



### NAVIGACIJOS EKRAVAI 35

Transporto priemonės vaizdas .....	36
Lauko vaizdas.....	37
„RealView“ valdymas.....	38

	<b>VALDYMO REŽIMAI</b>	<b>39</b>
	Tiesus AB valdymas.....	39
	Valdymas kreive AB.....	39
	Valdymas sukantis ratu.....	39
	Paskutinio praėjimo valdymas.....	39
	Valdymo pagal kitą eilę parinktis.....	39
	Nėra valdymo.....	39
	<b>GAIRĖS</b>	<b>40</b>
	Išlenkta išankstinės peržiūros gairė .....	40
	A ir B taškų ženklinimas.....	40
	A+ bakstelėjimo savybė.....	41
	Kitos gairės savybė.....	42
	Paskutinio praėjimo gairės.....	42
	Kitos eilės gairės.....	43
	Azimuto laipsnis.....	43
	<b>APDOROJIMO RIBOS</b>	<b>44</b>
	<b>SUGRĮŽIMAS Į TAŠKĄ</b>	<b>46</b>
	Grįžimo taško žymėjimas.....	46
	Šalinti grįžimo tašką.....	46
	Valdymas į grįžimo tašką.....	46
	<b>BOOMPILOT</b>	<b>47</b>
	Vienas ruožas.....	47
	Tik pultas .....	47
	Su pasirinktu darbinio įjungimo/išjungimo jungikliu .....	47
	Darbinio įjungimo/išjungimo jungiklio naudojimas.....	47
	Pulto naudojimas .....	47
	„SmartCable“ arba ruožo vairuotojo modulis .....	48
	Tik pultas .....	48
	Srauto valdiklis arba jungiklių blokas .....	48
	Srauto valdiklis su vidinio ruožo vairuotojo moduliu.....	48
	Darbinis įjungimo/išjungimo jungiklis .....	48
	<b>DIDINIMAS/MAŽINIMAS</b>	<b>49</b>
	Transporto priemonės vaizdas .....	49
	Lauko vaizdas.....	49
	<b>PANORAMINIS REŽIMAS</b>	<b>49</b>
	<b>„REALVIEW“ SPECIALIOS PARINKTYS</b>	<b>50</b>
	„RealView“ nustatymo parinktys.....	51

## 7 SKYRIUS. GPS

**52**

GPS.....	52
GPS rūšis.....	53
GPS jungtis.....	53
Išorinio imtuvo minimalios konfigūracijos reikalavimai.....	53
GPS būsenos informacija valdymo ekranuose .....	54
GGA reikalavimai .....	54

Programuojamas imtuvas .....	54
PRN .....	54
<i>Kitas PRN</i> .....	55
<i>PRN nerodomas</i> .....	55

## 8 SKYRIUS. PADARGO NUSTATYMAS 56

Padargo rūšis .....	56
---------------------	----

### PAGRINDINĖ EKRANO PASKIRTIS 57

### VIENO RUOŽO NUSTATYMAS 58

Tiesaus padargo rūšis .....	59
„TeeJet“ purkštuvu padargo rūšis .....	59
OEM purkštuvu padargo rūšis .....	60

### „SMARTCABLE“ ARBA RUOŽO VAIRUOTOJO MODULIO NUSTATYMAS 61

Tiesaus padargo rūšis .....	62
„TeeJet“ purkštuvu padargo rūšis .....	63
OEM purkštuvu padargo rūšis .....	64
Svyruojančio padargo rūšis .....	64

### PADARGO NUOKRYPIO ATSTUMO REGULIAVIMAS 66

GPS nuokrypio reguliavimo skaičiavimas .....	66
Padargo nuokrypio reguliavimas .....	67

### GAMYKLOS NUOSTATOS IR INTERVALAI 68

Vienas ruožas .....	68
„SmartCable“ arba ruožo vairuotojo modulis .....	68

## 9 SKYRIUS. LAŠELIŲ DYDŽIO MONITORIUS 70

### LAŠELIŲ DYDŽIO MONITORIAUS NUSTATYMAS 70

Slėgio jutiklis .....	70
Lašelių dydžio monitorius .....	71
<i>Negalimas lašelių dydžio monitorius</i> .....	71
Ijungti/išjungti lašelių dydžio monitorių .....	71
Purkštuko išankstinė nuostata .....	72
Esamas purkštukas .....	72

### LAŠELIŲ DYDŽIO MONITORIAUS NAUDOJIMAS 73

<i>Lašelių dydžio lentelė</i> .....	73
Valdymo juosta .....	73



#### Saugos informacija

„TeeJet Technologies“ neatsako už pažeidimus ar fizinę žalą, kurią lėmė šių saugos reikalavimų nesilaikymas.

Kaip transporto priemonės operatorius, jūs esate atsakingas už jos saugų naudojimą.

„Matrix Pro GS“ kartu su bet koku rankinio/automatinio vairavimo įrenginiu nėra skirti pakeisti transporto priemonės operatorių.

Nepalikite transporto priemonės, kol yra įjungtas „Matrix Pro GS“.

Prieš įjungdami įsitikinkite, ar aplink transporto priemonę nėra žmonių ir kliūčių.

„Matrix Pro GS“ yra skirtas padėti ir pagerinti efektyvumą dirbant lauke. Vairuotojas yra visiškai atsakingas už kokybę ir su darbu susijusius rezultatus.

Išjunkite arba išimkite rankinio/automatinio vairavimo įrenginį prieš važiuodami viešaisiais keliais.

# 1 SKYRIUS. SISTEMOS APŽVALGA

„Matrix Pro GS“ suteikia galimybę valdyti kelis prijungtus modulius ir GPS žemėlapius, valdymą „FieldPilot®“, „BoomPilot®“ ir duomenų rinkimą viename pulte naudojant CAN magistralės technologiją. Viena tvirta sistema kabinoje pakeičia kelis pultus.

## Galimi gaminių naujoviniai

- „FieldPilot®“ automatinis vairavimas
- „UniPilot®“ rankinis vairavimas
- „BoomPilot®“ automatinis sekcijos ruožų valdymas
- Pokrypio giromodulis
- Vaizdo parinkimo moduliai iki 8 kamerų
- Išorinis GPS imtuvas arba antenos naujoviniai
- „Fieldware® Link“ patobulinta duomenų tvarkymo taikomoji programa
- Slėgio jutiklio vartotojo sąsajos rinkinys lašelių dydžio monitoriui

## SISTEMOS DALYS

### „Matrix Pro 570GS“ pultas

„Matrix Pro 570GS“ skirtas naudoti metų metus esant įprastoms žemės ūkio naudojimo sąlygoms. Sandarus gaubtas su guminiiais visų jungčių dangteliais užtikrins, kad įprasta dulkių aplinka nesukeltų naudojimo problemų. Įrenginys nesuges, jeigu kartais ant jo užtikš vandens, bet „Matrix Pro 570GS“ nėra skirtas darbui esant tiesioginiam lietaus poveikiui. Būkite atsargūs ir nenaudokite „Matrix Pro GS“ drėgnomis sąlygomis.

1-1 pav. „Matrix Pro 570GS“ pulto priekis ir galas



## „Matrix Pro 840GS“ pultas

„Matrix Pro 840GS“ skirtas naudoti metų metus esant įprastoms žemės ūkio naudojimo sąlygoms. Sandarus gaubtas su guminiiais visų jungčių dangteliais užtikrins, kad įprasta dulkieta aplinka nesukeltų naudojimo problemų. Įrenginys nesuges, jeigu kartais ant jo užtikš vandens, bet „Matrix Pro 840GS“ nėra skirtas darbui esant tiesioginiam lietaus poveikiui. Būkite atsargūs ir nenaudokite „Matrix Pro GS“ drėgnomis sąlygomis.

1-2 pav. „Matrix Pro 840GS“ pulto priekis ir galas



## „RealView®“ kamera

„TeeJet Technologies“ „RealView“ kamera suteikia galimybę rodyti vaizdo įrašus „Matrix Pro GS“ ekrane. Kamera galima nukreipti į priekį, kad būtų galima valdyti „RealView“ vaizdo įrašą, arba ji gali būti nustatyta taip, kad būtų galima žiūrėti kitus jūsų įrangos veikimo aspektus. Kameroje yra lankstus RAM aptaisas, integruotas skydelis nuo saulės ir ji suteikia infraraudonosios šviesos apšvietimą, todėl galima gauti aiškius vaizdus netgi esant tamsioms sąlygoms.

## Papildoma informacija

Visi pakeitimai yra išsaugomi automatiškai.


Pultą reikia išjungti ir vėl įjungti, kai keičiate arba prijungiate įrangą prie „Matrix Pro GS“ sistemos.

### Maitinimo įjungimas

Paspauskite MAITINIMO mygtuką , kad įjungtumėte pultą.

Įjungus maitinimą, „Matrix Pro GS“ pradės vykdyti savo paleidimo seką.

### Maitinimo išjungimas

Paspauskite ir trumpai palaikykite MAITINIMO mygtuką , kol patvirtinimo ekrane bus patvirtintas išjungimo režimas.

*[SPĖJIMAS! Palaukite 30 sekundžių prieš vėl įjungdami pultą po maitinimo išjungimo.*

### Paleidimo seka

Pulto maitinimui įjungti reikia maždaug 40 sekundžių. Šiuo metu bus rodoma eilė ekranų, užsidegs ir užges šviesdiodinės lemputės ir svyruos ryškumo lygiai. Kai maitinimo įjungimo seka bus atlikta, bus rodomas Pradžios ekranas.

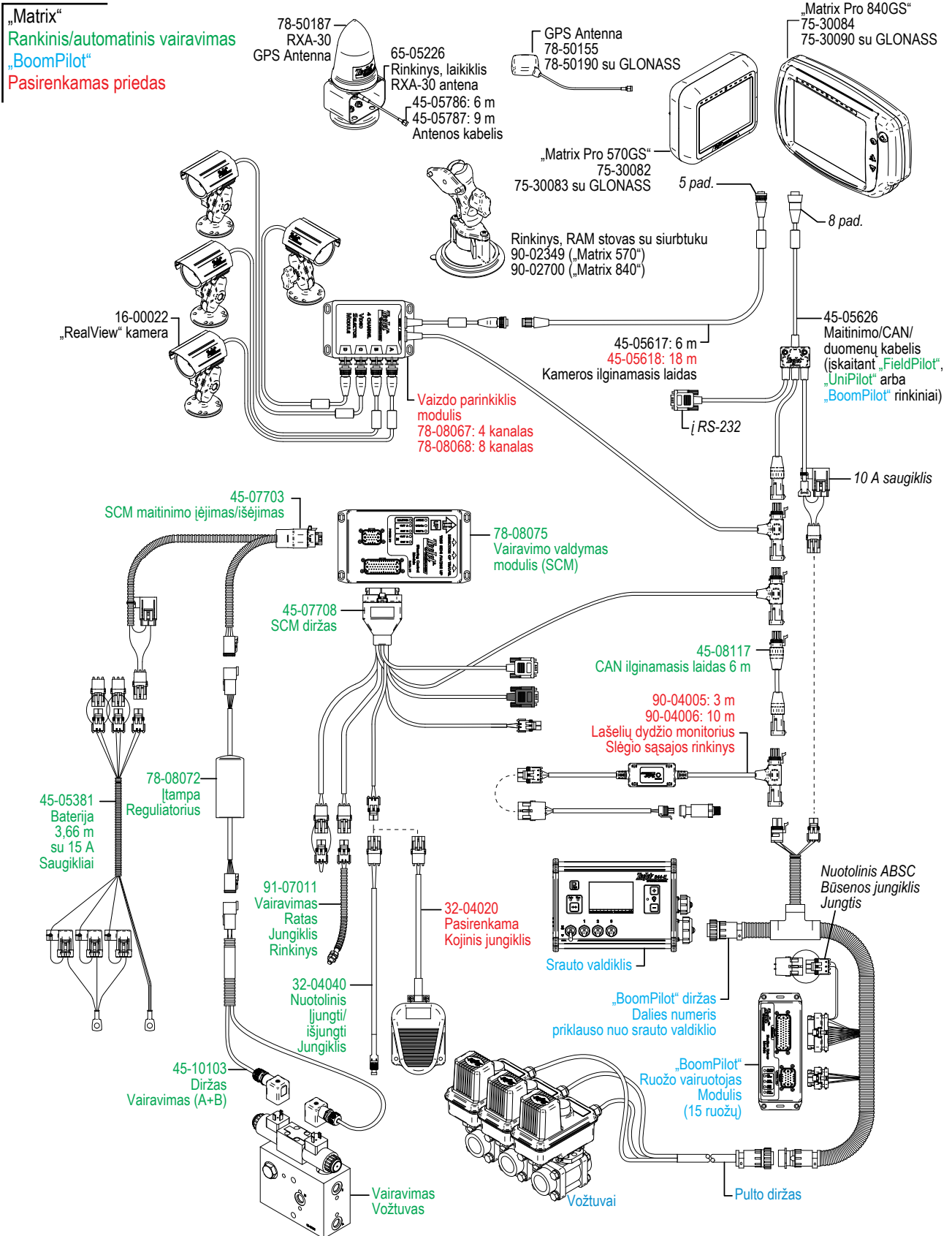
### Rekomenduotos antenos įrengimas

GPS antena turėtų būti montuojama kuo toliau į priekį ant kabinos viršaus, ant bent 10 cm ploto metalinio paviršiaus.

## KONFIGŪRACIJOS

Šiame paveikslėlyje pavaizduota įprasta „Matrix Pro GS“ konfigūracija. Dėl galimų įvairių konfigūracijų, šis paveikslėlis turėtų būti naudojamas tik informaciniais tikslais.

1-3 pav. „Matrix Pro GS“ su VSM ir keliomis „RealView“ kameromis, „FieldPilot“ ir „BoomPilot“



## 2 SKYRIUS. ĮŽANGA

„Matrix Pro GS“ galima naudoti kaip paprastą esamų užduočių sistemą arba kaip pažangią kelių užduočių sistemą. Nepaisant kuriuo režimu veikia pultas, pagrindinės ekrano funkcijos yra tos pačios.






- Apatiniais ir šoniniais skirtukais galima pasiekti įvairius ekranus ir poekranus
- Įspėjimų ir informaciniai išskylantieji langai informuoja apie pulto veikimą ir pateikia informaciją apie nustatymo arba valdymo funkcijas
- Nustatymo parinktys galima lengvai nustatyti naudojant išskleidžiamuosius meniu arba klaviatūros įvedimo ekranus

Norėdami greitai rasti nustatymo funkciją, žr. įrenginio nustatymo režimo meniu struktūros lentelę.

### PAGRINDINĖ EKRANO PASKIRTIS

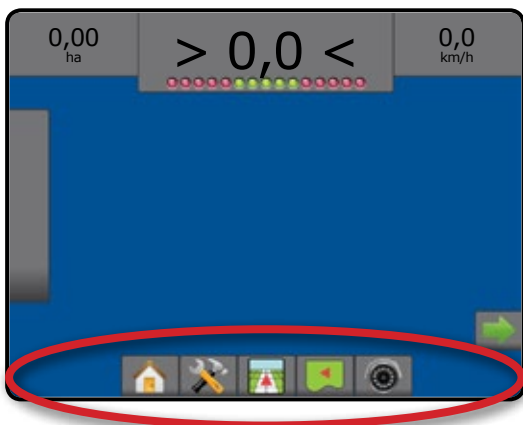
#### Apatiniai skirtukų mygtukai

Apatiniai skirtukų mygtukai yra visada matomi ekrane. Šie mygtukai suteikia prieigą prie užduočių, nustatymo parinkčių ir navigacijos.

-  Pradžios/užduoties ekranas
-  Įrenginio nustatymas
-  Transporto priemonės vaizdo valdymas
-  Lauko vaizdo valdymas
-  „RealView“ valdymas arba „RealView“ kameros vaizdas visame ekrane

**PASTABA:** „RealView“ valdymo parinktys galimos tik kai sistemoje yra įdiegta kamera.

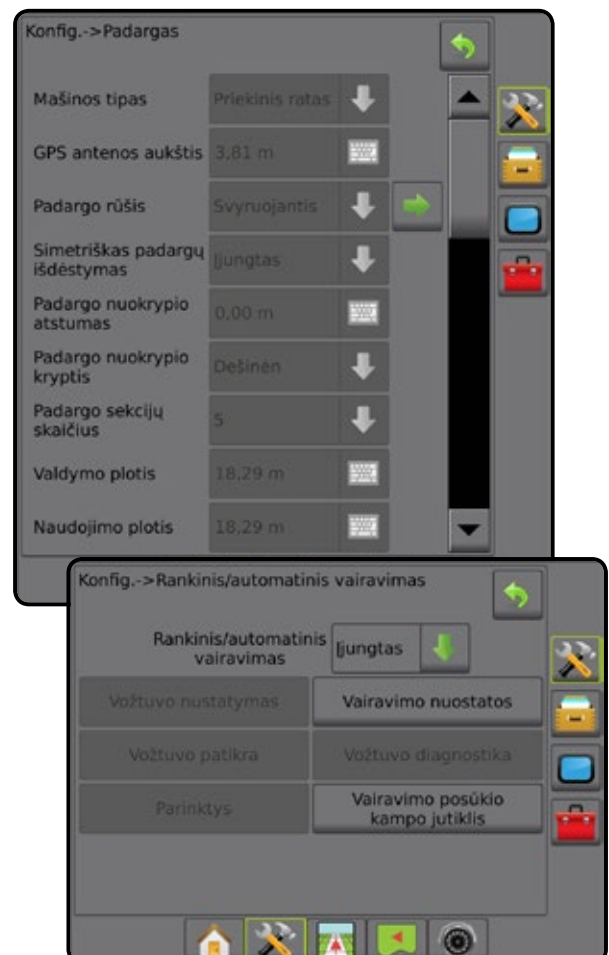
2-1 pav. Apatiniai skirtukų mygtukai





#### Negalimos parinktys, kai aktyvi užduotis

Kai užduotis aktyvi, tam tikros nustatymo parinktys yra negalimos. Žr. įrenginio nustatymo režimo meniu struktūros lentelę, kurios parinktys yra nepasiekiamos.

2-2 pav. Negalimų parinkčių pavyzdžiai



## Pulto ekranu spalvos

Pultas gali veikti šešių spalvų schemomis. Nuo įrenginio nustatymo apatinio mygtuko spauskite PULTO šoninį skirtuką  ir perjunkite į parinktį **Rodyti**. Spauskite rodyklę ŽEMYN , kad pasiektumėte spalvų schemų parinktį ir pasirinktumėte spalvinį režimą.

2-3 pav. Spalvų schemas

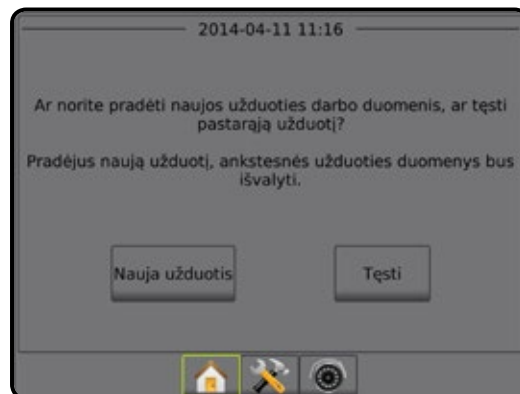


## Paprastas arba išplėstinis režimas

Norėdami sužinoti, kaip perjungti tarp paprasto ir išplėstinio režimo, skaitykite konfigūracijos skyrių, esantį Duomenų valdymas->Parinktys.

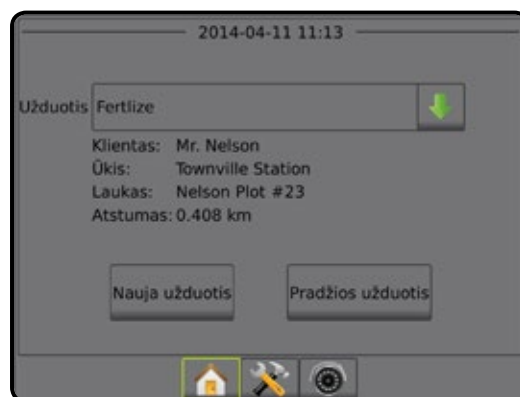
Dirbant paprastu režimu, tik viena užduotis bus pasiekama vienu metu. Pradžios ekrane rodomi tik ribotas plotas ir padengimo plotai. Ataskaitose galima įrašyti tik esamą užduotį. Negalima naudoti su „Fieldware Link“.

2-4 pav. Paprasto režimo pradžios ekranas



Dirbant išplėstinio režimu bet kuriuo metu bus pasiekama daugiau nei viena užduotis. Pradžios ekrane rodomi kliento, ūkio, lauko ir užduoties pavadinimai, riboti ir padengimo plotai ir atstumas nuo pasirinktos užduoties. Naudojant pultą, galima įvesti tik užduoties pavadinimą. Visas išsaugotas užduotis galima įrašyti PDF, SHP arba KML failu parinktyse Duomenys -> Ataskaitos. Naudojant „Fieldware Link“, naudotojas gali įvesti kliento, ūkio ir lauko duomenis bei daryti kopijas/redaguoti užduotis pakartotiniam ribų ir gairių naudojimui. Kliento, ūkio ir lauko informaciją galima įvesti tik naudojant „Fieldware Link“.

2-5 pav. Išplėstinio režimo pradžios ekranas



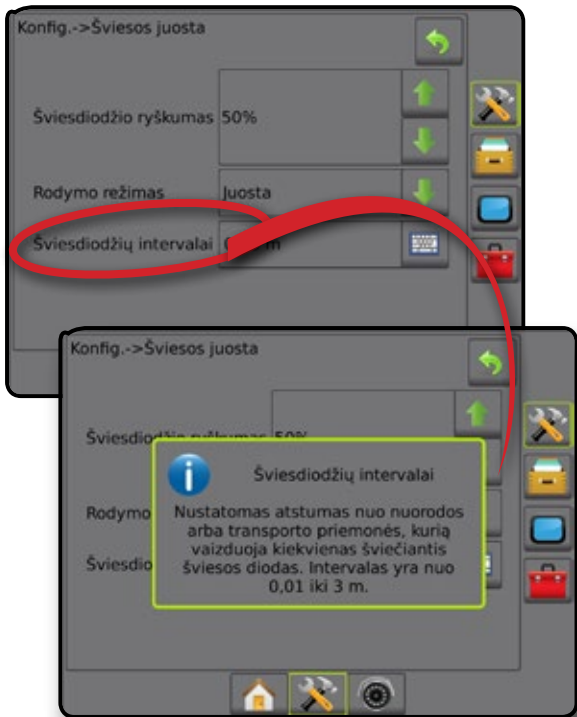
## Išpėjimai ir informaciniai išskylantieji langai

Išskylantysis išpėjimo arba informacinis langas bus rodomas maždaug 5 (penkias) sekundes. Norėdami pašalinti informacinį langą, bakstelėkite bet kurioje ekrano vietoje.

## Informacija apie nustatymo parinktis

Paspauskite bet kurio meniu elemento parinkties piktogramą arba parinkties pavadinimą, kad būtų rodomas to elemento apibrėžimas ir intervalo vertės. Norėdami pašalinti informacinį langą, paspauskite bet kurioje ekrano vietoje.

2-6 pav. Informacinio tekstinio lango pavyzdys



## Išskleidžiamojo meniu pasirinkimai

Spauskite rodyklę ŽEMYN ↓, kad pasiektumėte parinktis. Naudokite rodykles AUKŠTYN/ŽEMYN ▲/▼ arba slankiojančią juostą, jeigu reikia peržiūrėti išplėstinį sąrašą. Pasirinkite tinkamą parinktį. Norėdami uždaryti sąrašą nepasirinkę parinkties, bakstelėkite bet kurioje ekrano vietoje, ne išskleidžiamajame meniu.

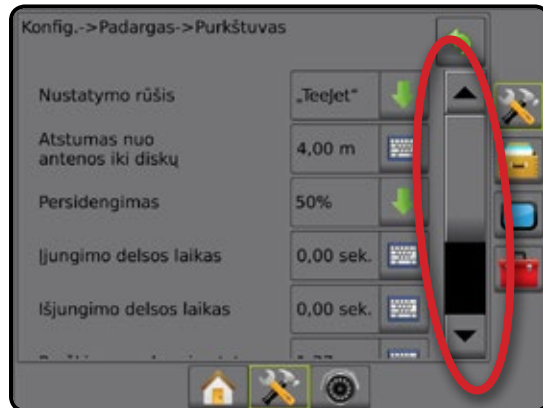
2-7 pav. Išskleidžiamojo meniu pavyzdys



## Slenkantys ekranai

Tam tikruose ekranuose yra daugiau informacijos ar parinkčių nei matoma esamame ekrane. Naudokite rodykles AUKŠTYN/ŽEMYN ▲/▼ arba slankiojančią juostą, kad pasiektumėte papildomas parinktis arba informaciją, kurios šiuo metu nesimato ekrane.

2-8 pav. Slenkančio ekrano pavyzdys

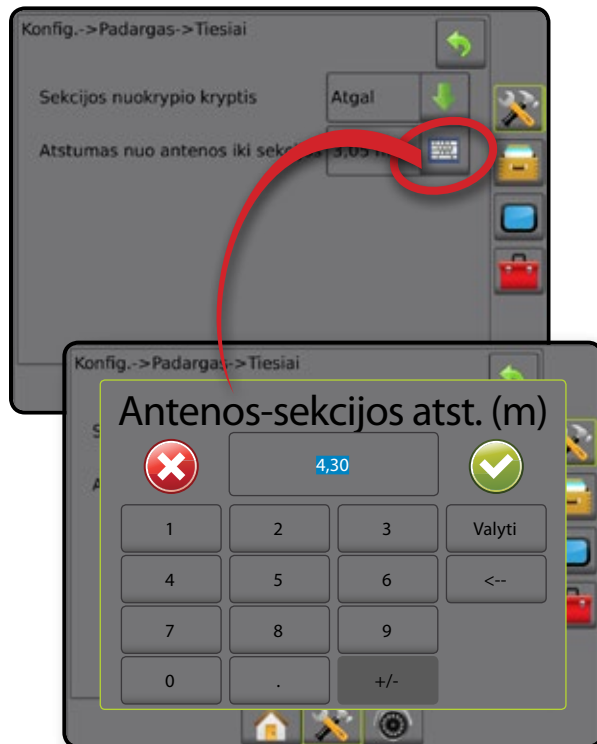


## Klaviatūros įvedimo ekranas

Paspauskite KLAVIATŪROS piktogramą 🖨️. Verčiai įvesti naudokite skaičių klaviatūrą.

Paspauskite piktogramą PRIIMTI ✓, kad išsaugotumėte nuostatas, arba piktogramą ATŠAUKTI ✗, jog išeitumėte iš klaviatūros neišsaugoję.

2-9 pav. Klaviatūros pavyzdys



ĮRENGINIO NUSTATYMO REŽIMO MENIU PARINKTYS

🔧 Konfigūracija (12 psl.)			
Padargas	Mašinos rūšis	×	
	GPS antenos aukštis	×	
	Padargo rūšis	×	
	Simetriškas padargų išdėstymas	×	
	Padargo nuokrypio atstumas	×	
	Padargo nuokrypio kryptis	×	
	Padargo ruožų skaičius	×	
	Valdymo plotis	×	
	Apdorojimo/darbinis plotis	×	
	Apdoroto ploto įspėjimas	✓	
	Tiesus režimas	Sekcijos nuokrypio kryptis	×
		Atstumas nuo antenos iki sekcijos	×
		Persidengimas	✓
		Įjungimo/išjungimo delsos laikas	✓
	Purkštuvu režimas	Nustatymo rūšis: „TeeJet“	×
• Atstumas nuo antenos iki diskų		×	
• Persidengimas		✓	
• Įjungimo/išjungimo delsos laikas		✓	
• Purškimo nuokrypio atstumas		×	
• Ruožo nuokrypiai		×	
• Ruožų ilgiai		×	
Nustatymo rūšis: OEM		×	
• Atstumas nuo antenos iki diskų		×	
• Paleidimo/pabaigos atstumas		×	
• Ruožo pradžios/pabaigos nuokrypiai	×		
Svyruojantis režimas	1 ruožo nuokrypio kryptis	×	
	Atstumas nuo antenos iki 1 ruožo	×	
	Persidengimas	✓	
	Įjungimo/išjungimo delsos laikas	✓	
Ruožo nuokrypiai	×		
– Įjungta/išjungta		✓	
Rankinis/automatinis vairavimas	Vožtuvo nustatymas	Vožtuvo rūšis	×
		Vožtuvo dažnis	×
		Mažiausio galingumo ciklas kairėn/dešinėn	×
		Didžiausio galingumo ciklas	×
	Vairavimo nuostatos	Apytikrio vairavimo reguliavimas	✓
		Tikslaus vairavimo reguliavimas	✓
		Tuščioji eiga	✓
	Žiūrėjimas pirmyn	✓	
	– Vožtuvo patikra		×
	– Vožtuvo diagnostika		×
– Parinktys	Vairo jutiklis	×	
Vairavimo posūkio kampo jutiklis	Įjungti	×	
	Jutiklio kalibravimas	✓	
	Kalibravimas internetu	✓	
Pakreipimo pataisa	– Įjungta/išjungta		✓
	– Lauko lygis		✓
Šviesos juosta	Šviesdiodžio ryškumas	✓	
	– Rodymo režimas		✓
	Šviesdiodžių intervalai	✓	
GPS	GPS rūšis	×	
	GPS jungtis	×	
	– GPS būsenos informacija		✓
	Programuojamas imtuvas PRN	×	

🔧 Konfigūracija (12 psl.)			
– Vaizdo įrašas	Kameros	✓	
– Jutikliai	– Slėgis:	Didžiausias leistinas slėgis	✓
		Įspėjimas apie mažą slėgį	✓
		Įspėjimas apie didelį slėgį	✓
– Lašelių dydžio monitorius	– Įjungta/išjungta		✓
	– Purkštuko parinkimas		✓

📁 Duomenų valdymas (20 psl.)			
– Užduoties duomenys	– Perduoti	Eksportuoti	×
		Importuoti	×
		Šalinti	×
– Valdyti		Naujas Kopijuoti	×
		Šalinti	×
			×
– Ataskaitos	– Įrašyti PDF		×
	– Įrašyti KML		×
	– Įrašyti SHP		×
	– Įrašyti visus tipus		×
– Parinktys	– Užduoties režimas		×
– Perduoti		Eksportuoti	✓
		Importuoti	✓
		Šalinti	✓
– Valdyti		Naujas Kopijuoti	✓
		Šalinti	✓
		Įrašyti	✓
		Apkrova	×

📱 Pulto nuostatos (26 psl.)			
– Rodyti	– Vartotojo sąsajos spalvų schema		×
	– Skystakristalio ekrano ryškumas		✓
	– Ekrano nuotrauka		✓
	– Kalibruoti ekraną		✓
– Kultūrinis	– Vienetai		✓
	– Kalba		✓
	– Laiko zona		✓
– Garsumas	– Garsumas		✓
– Demo režimas	– Pradėti		✓
– Apie	– Sistemos informacija		✓
	– QR kodas – tiesioginė nuoroda į naudotojo vadovą		✓
	– Įrašyti sistemos informaciją		✓

📁 Įrankiai (29 psl.)			
– Papildiniai	– Skaičiuotuvai		✓
	– Vienetų keitiklis		✓

✓ Galimi, kai užduotis aktyvi  
 ✗ Negalimi, kai užduotis aktyvi

APŽVALGA  
 ĮŽANGA  
 PRADŽIA  
 VISAS EKRAVAS  
 NUSTATYMAS  
 VALDYMAS  
 GPS  
 PADARGAS  
 LAŠELIŲ MONITORIUS

## 3 SKYRIUS. UŽDUOTYS/PRADŽIOS EKRANAS

Atlikus maitinimo įjungimo seką, bus rodomas Pradžios ekranas su parinktimi pradėti naują užduotį arba tęsti esamą užduotį.

Pulte turi būti GPS prieš pradedant arba tęsiant užduotį.

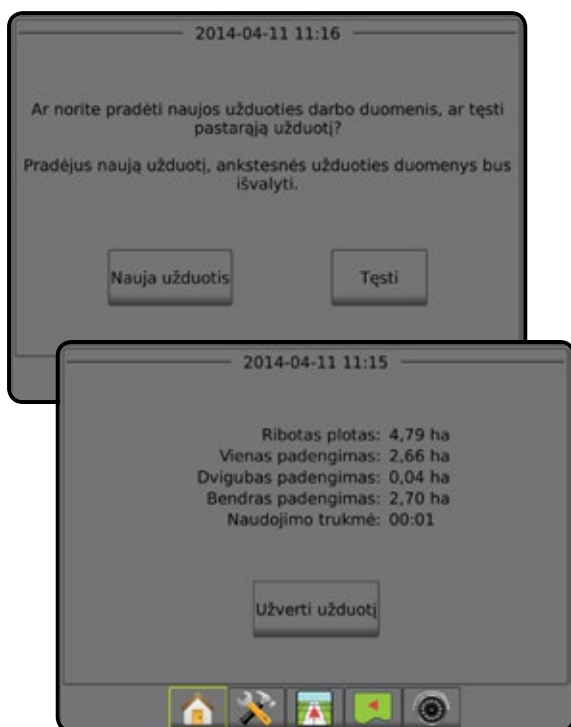
**Prieš pradedant užduotį reikia atlikti konkrečios mašinos ir jos dalių nustatymą.** Kai užduotis yra aktyvi, kai kurių nustatymo parinkčių negalima pakeisti. Išsamesnę informaciją rasite žangos skyriuje, įrenginio nustatymo režimo meniu struktūros lentelėje.

Norėdami perjungti tarp paprasto ir išplėstinio režimo, skaitykite konfigūracijos skyrių, esantį Duomenų valdymas → Parinktys.

### Paprastas režimas

Dirbant paprastu režimu, tik viena užduotis bus prieinama vienu metu. Pradžios ekrane rodomi tik ribotas plotas, padengimo plotai ir naudojimo trukmė. Ataskaitose galima įrašyti tik esamą užduotį. Negalima naudoti su „Fieldware Link“.

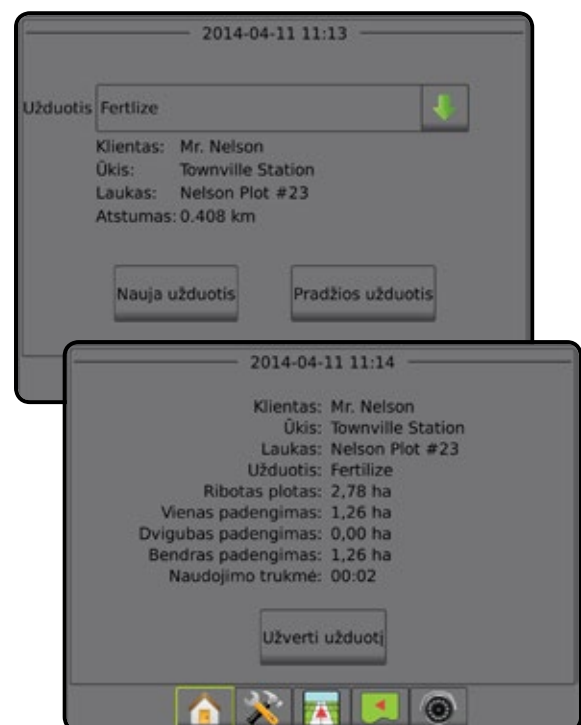
3-1 pav. Paprasto režimo pradžios ekranas



### Išplėstinis režimas

Dirbant išplėstinio režimu bet kuriuo metu bus prieinama daugiau nei viena užduotis. Pradžios ekrane rodomi kliento, ūkio, lauko ir užduoties pavadinimai, riboti ir padengimo plotai, naudojimo trukmė ir atstumas nuo pasirinktos užduoties. Naudojant pultą, galima įvesti tik užduoties pavadinimą. Visas išsaugotas užduotis galima įrašyti PDF, SHP arba KML failu parinktyse Duomenys → Ataskaitos. Naudodamas „Fieldware Link“, naudotojas gali įvesti kliento, ūkio ir lauko duomenis bei daryti kopijas/redaguoti užduotis pakartotiniam ribų ir gairių naudojimui. Kliento, ūkio ir lauko informaciją galima įvesti tik naudojant „Fieldware Link“.

3-2 pav. Išplėstinio režimo pradžios ekranas



## PAPRASTAS REŽIMAS

Atlikus maitinimo įjungimo seką, bus rodomas pradžios ekranas su parinktimi pradėti naują užduotį arba tęsti esamą užduotį.

Pulte turi būti GPS prieš pradėdant arba tęsiant užduotį.

### Nauja užduotis

Pradėjus naują užduotį ankstesnės užduoties duomenys bus pašalinti.

Norėdami pradėti naują užduotį:

1. Pradžios ekrane  spauskite **Nauja užduotis**.

Pultas peršoks į transporto priemonės vaizdą.

### Tęsti užduotį

Mygtukas Tęsti neprieinamas, kai esama užduotis yra nutolusi daugiau nei per 2 (dvi) UTM zonas.

Norint tęsti esamą užduotį:

1. Pradžios ekrane  spauskite **Tęsti**.


Pultas peršoks į transporto priemonės vaizdą ir pradės teikti navigacijos informaciją.

### Užverti užduotį

Norėdami užverti užduotį:

1. Pradžios ekrane  spauskite **Užverti užduotį**.

Norėdami sukurti užduoties ataskaitą užveriant užduotį:

1. Įdėkite USB diską į pulto USB jungtį.
2. Pradžios ekrane  spauskite **Užverti užduotį**.
3. Pasirinkite:
  - ▶ Taip – kad sukurtumėte paskutinės užduoties ataskaitą
  - ▶ Ne – kad sugrįžtumėte į Pradžios ekraną neišsaugoję

## IŠPLĖSTINIS REŽIMAS

Atlikus maitinimo įjungimo seką, bus rodomas pradžios ekranas su parinktimi pradėti naują užduotį arba tęsti esamą užduotį.

Pulte turi būti GPS prieš pradėdant arba tęsiant užduotį.

### Nauja užduotis

Pradėjus naują užduotį ankstesnės užduoties duomenys bus pašalinti.

Norėdami pradėti naują užduotį:

1. Pradžios ekrane  spauskite **Nauja užduotis**.

2. Spauskite:

- ▶ Taip – kad automatiškai sukurtumėte pavadinimą
- ▶ Ne – kad įvestumėte pavadinimą naudodami ekrano klaviatūrą

Kliento, ūkio ir lauko informacija įvedama naudojant „Fieldware Link“.



Pultas peršoks į transporto priemonės vaizdą.

### Pradžios užduotis

„Matrix Pro“ yra užprogramuota su lauko radimo įrankiu, kad naudotojui padėtų surasti artimiausią transporto priemonės vietai užduotį. Įsigijus GPS, užduočių pasirinkimo sąrašas bus atnaujinamas kas dešimt sekundžių. Atnaujinant užduočių sąrašas išrūšiuojamas pagal atstumą ir dvi artimiausios užduotys yra rodomos sąrašo viršuje. Likusios užduotys yra išvardijamos po jų.

Mygtukas Pradžios užduotis yra neprieinamas ir atstumas bus rodomas Neatitinka intervalo, kai esama užduotis yra nutolusi daugiau nei 2 (dviem) UTM zonomis. Bus rodoma, kad atstumas nėra duomenų, kai esamai užduočiai nėra įrašytos informacijos.

Norint tęsti esamą užduotį:

1. Pradžios ekrane  spauskite rodyklę ŽEMYN , kad pasiektumėte pulte įrašytų užduočių sąrašą.
2. Pasirinkite norimos pradėti/tęsti užduoties pavadinimą.
3. Spauskite **Pradžios užduotis**.


Pultas peršoks į transporto priemonės vaizdą ir pradės teikti navigacijos informaciją.

### Užverti užduotį

Norėdami užverti užduotį:

1. Pradžios ekrane  spauskite **Užverti užduotį**.



Norėdami sukurti užduoties ataskaitą užveriant užduotį:

1. Įdėkite USB diską į pulto USB jungtį.
2. Pradžios ekrane  spauskite **Užverti užduotį**.
3. Pasirinkite:
  - ▶ Taip – kad sukurtumėte paskutinės užduoties ataskaitą
  - ▶ Ne – kad sugrįžtumėte į pradžios ekraną neišsaugoję


## 4 SKYRIUS. VISO EKRANO VAIZDAS

„RealView“ viso ekrano vaizdas suteikia galimybę matyti vaizdą realiu laiku. Peržiūrėkite vaizdo transliaciją (-as) ir nustatymo kameras be GPS. „RealView“ valdymo parinktys šiame ekrane yra neprieinamos.

Jeigu sistemoje yra įrengtas vaizdo pasirinkimo modulis (VSM), prieinamos 2 (dvi) vaizdo parinktys:

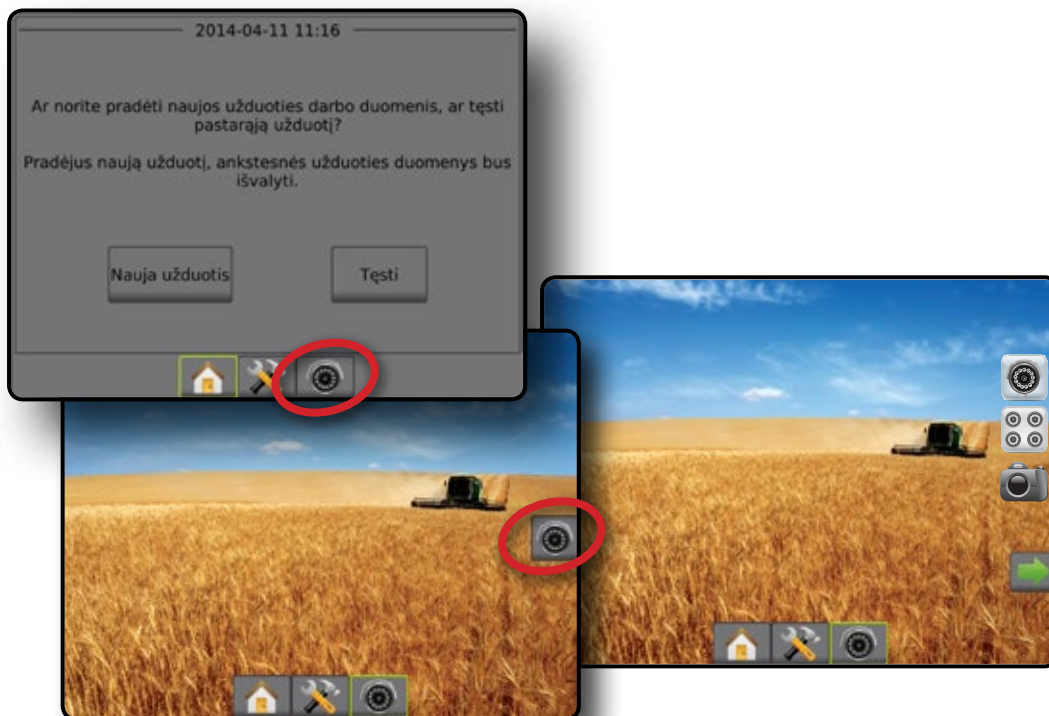
- ▶ Vienos kameros vaizdas  – norint pakeisti vaizdo įvestį, galima pasirinkti 1 (viena) iš 8 (aštuonių) kamerų įėjimų, kad pakeistų vaizdo įrašo įėjimo vaizdą.
- ▶ Padalytas kameros vaizdas  – norint padalyti ekraną į keturias vaizdo transliacijas, galima pasirinkti 1 (viena) iš 2 (dviejų) 4 (keturių) kamerų įėjimų (A/B/C/D arba E/F/G/H) rinkinių, kad būtų galima padalyti ekraną į keturis atskirus vaizdo įėjimus.

Taip pat galima:

- ▶ „RealView“ kameros momentinė nuotrauka  – esamo vaizdo ekrane nuotrauka išsaugoma USB diske

1. Paspauskite „REALVIEW“ KAMEROS VISO EKRANO VAIZDO apatinį skirtuką .

4-1 pav. „RealView“ kameros viso ekrano vaizdas



## 5 SKYRIUS. SISTEMOS NUSTATYMAS

Sistemos nustatymas yra naudojamas pultui, mašinai ir jos padargams sukongfigūruoti. Keturiais šoniniais skirtukais pasiekiamos Mašinos/padargų konfigūracijos, Duomenų valdymo, Pulto nuostatų ir Įrankių parinktys.

### APŽVALGA

Keturiais šoniniais skirtukais pasiekiamos nustatymo parinktys:

 Mašinos/padargo konfigūracija;

- Padargas (tiesus, purkštuvus, svyruojantis);
- Šviesos juosta;
- Rankinis/automatinis vairavimas (vožtuvo nustatymas, vairavimo nuostatos, vožtuvo patikra, vožtuvo diagnostika, vairo jutiklis, vairavimo posūkio kampo jutiklis);
- Pakreipimo pataisa;
- GPS;
- Vaizdo konfigūracija;
- Jutikliai (slėgio monitorius);
- Lašelių dydžio monitorius;



Duomenų tvarkymas;

- Užduoties duomenys (perdavimas, tvarkymas);
- Ataskaitos;
- Parinktys: užduoties režimas;
- Mašinos nuostatos (perdavimas, tvarkymas);



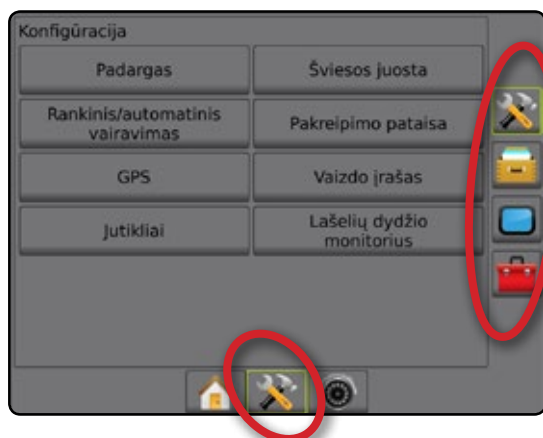
Pulto nuostatos;

- Rodyti;
- Kultūrinis;
- Garsumas;
- Demo režimas;
- Informacija apie sistemą;



Įrankiai (skaičiuotuvas, vienetų keitiklis).

5-1 pav. Nustatymo parinktys



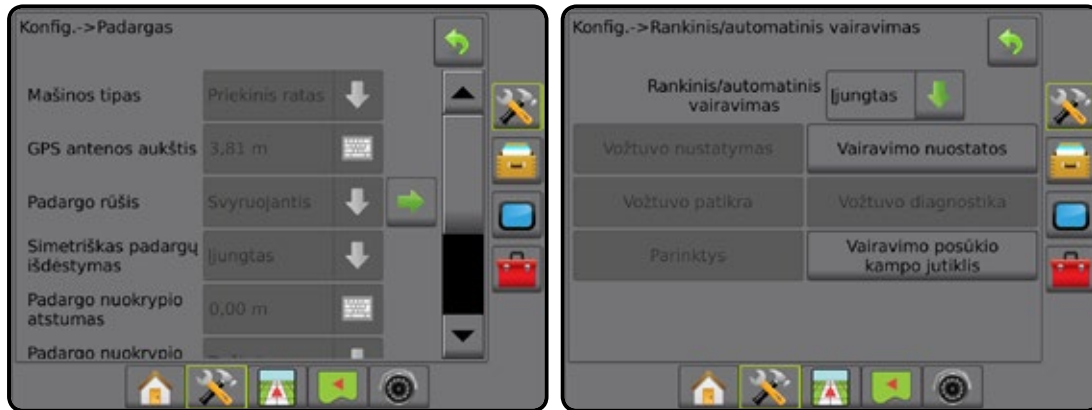
#### Šoniniai skirtukai

- Konfigūracijos šoninis skirtukas
- Duomenų tvarkymo šoninis skirtukas
- Pulto nuostatų šoninis skirtukas
- Įrankių šoninis skirtukas
- Įrenginio nustatymo apatinis skirtukas

## Negalimos parinktys, kai aktyvi užduotis

Kai užduotis aktyvi, tam tikros nustatymo parinktys yra negalimos. Žr. įrenginio nustatymo režimo meniu struktūros lentelę, kurios parinktys yra nepasiekiamos.



5-2 pav. Negalimų parinkčių pavyzdžiai



## KONFIGŪRACIJA

Konfigūracija yra naudojama Padargo, Šviesos juostos, Rankinio/automatinio vairavimo, Pakreipimo pataisos, GPS, Vaizdo įrašo, jutiklių ir lašelių dydžio monitoriui konfigūruoti.

**PASTABA:** savybių prieinamumas skirsis priklausomai nuo galimų prietaisų „Matrix Pro GS“ sistemoje.

1. Paspauskite ĮRENGINIO NUSTATYMO skirtuką apačioje .
2. Paspauskite KONFIGŪRACIJOS šoninį skirtuką .
3. Pasirinkite iš:

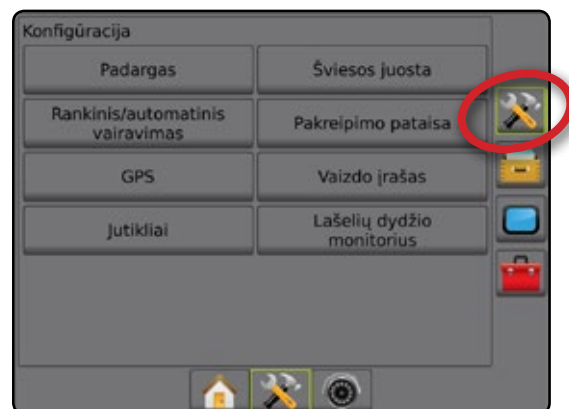
► Padargas – naudojama mašinos tipui, GPS antenos aukščiui, padargo tipui, simetriškam padargo išdėstymui, padargo nuokrypio atstumui/krypčiai, padargo ruožų skaičiui, valdymo pločiui, apdorojimo darbiniam pločiui ir apdorojamo ploto įspėjimo laikui nustatyti.

- Tiesiu režimu – sekcijos nuokrypio kryptis, atstumas nuo antenos iki sekcijos, persidengimo procentas, padargo įjungimo delsa ir padargo išjungimo delsa
- Purkštuvu režimu: „TeeJet“ – atstumas nuo antenos iki diskų, persidengimo procentas, padargo įjungimo delsos laikas, padargo išjungimo delsos laikas, purškimo nuokrypio atstumas, ruožų nuokrypio atstumai ir ruožų ilgiai
- Purkštuvu režimu: OEM – atstumas nuo antenos iki diskų, pradžios atstumas, pabaigos atstumas, ruožo pradžios nuokrypia ir ruožų pabaigos nuokrypia
- Svyruojančiu režimu – 1 ruožo nuokrypio kryptis, atstumas nuo antenos iki 1 ruožo, persidengimo procentas, padargo įjungimo delsos laikas, padargo išjungimo delsos laikas ir ruožų nuokrypia

- Šviesos juosta – naudojama šviesos diodų ryškumui, ekrano režimui ir šviesos diodų intervalams nustatyti
- Rankinis/automatinis vairavimas – naujama rankiniam/automatiniam vairavimui įjungti/išjungti bei nustatyti vožtuvo nustatymo nuostatas, vairavimo nuostatas ir vairavimo posūkio kampo jutiklio nuostatas bei atlikti vožtuvo patikras arba vožtuvo diagnostiką

- Pakreipimo pataisa – naudojama pakreipimo giromoduliui, suteikiančiam galimybę naudoti pakreipimo pataisą kalvotame arba šlaituotame paviršiuje, įjungti/išjungti ir kalibruoti
- GPS – naudojama GPS tipui, įjungčiai ir PRN nustatyti bei peržiūrėti GPS būsenos informaciją
- Vaizdo įrašas – naudojama atskiroms kameroms nustatyti
- Jutikliai – naudojamas slėgio jutiklio nuostatoms nustatyti
- Lašelių dydžio monitorius – naudojamas iš anksto nustatytiems ir esamiems purkštukams įjungti/išjungti ir nustatyti

5-3 pav. Konfigūracijos parinktys



## Padargas

Padargo nustatymas yra naudojamas įvairioms nuostatoms, susijusioms su tiesiu režimu, purkštuvo režimu arba svyruojančiu režimu, nustatyti. Išsamias nustatymo instrukcijas rasite šio vadovo skyriuje Padargas.

Nuostatos skirsis, atsižvelgiant į tai, ar yra „SmartCable“ ar ruožo vairuotojo modulis (SDM).

### Padargo rūšis

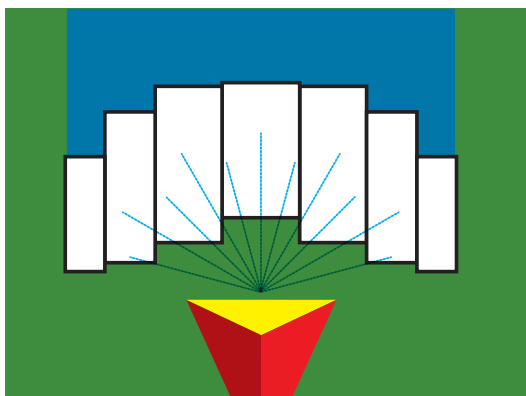
Padargo rūšyje pasirenkama apdorojimo modelio rūšis, kuri geriausiai atitinka jūsų sistemą.

- Tiesiu režimu – sekcijų ruožai neturi ilgio ir yra vienoje linijoje fiksuotu atstumu nuo antenos
- Purkštuvo režimu – sukuriama virtuali linija su tiekimo diskais, nuo kurių apdorojamo ruožo ar ruožų ilgiai gali skirtis, ir jie gali būti skirtingu atstumu nuo linijos
- Svyrųojančiu režimu – sukuriama virtuali linija su 1 ruožu, nuo kurio apdorojamas ruožas ar ruožai neturi ilgio ir gali būti skirtingu atstumu nuo antenos

5-4 pav. Padargo rūšis – tiesus



5-5 pav. Padargo rūšis – purkštuvas





5-6 pav. Padargo rūšis – svyruojantis



## Vieno ruožo nustatymas

Vieno ruožo nustatymas naudojamas, kai sistemoje nėra „SmartCable“ arba ruožo vairuotojo modulio (SDM). Visas sekcijos ar apdorojamas plotas yra laikomas vienu ruožu.

**PASTABA:** jeigu yra „SmartCable“ arba ruožo vairuotojo modulis (SDM), nustatymo veiksmus rasite skyrelyje „SmartCable“ arba ruožo vairuotojo modulio nustatymas.

1. Paspauskite KONFIGŪRACIJOS šoninį skirtuką .
2. Paspauskite **Padargas**.
3. Pasirinkite iš:
  - ▶ Mašinos rūšis – naudojama mašinos tipui pasirinkti, kuris yra artimiausias jūsų mašinai.
  - ▶ GPS antenos aukštis – naudojama antenos aukščiui nuo žemės matuoti
  - ▶ Padargo rūšis – naudojama apdorojamos vietos ruožų išdėstymui pasirinkti.
  - ▶ Padargo nuokrypio atstumas – naudojama atstumui nuo mašinos vidurio linijos iki padargo centro įvesti
  - ▶ Padargo nuokrypio kryptis – kryptis nuo mašinos vidurio linijos iki padargo vidurio mašinos priekinės eigos kryptimi
  - ▶ Valdymo plotis – naudojama atstumui tarp gairių įvesti
  - ▶ Apdorojimo plotis [tiesaus padargo rūšis] – naudojama bendram padargo pločiui įvesti
  - ▶ Darbinis plotis [purkštuvo padargo rūšis] – naudojama bendram padargo pločiui įvesti
  - ▶ Apdorojamo ploto įspėjimas – naudojama įspėjimui nustatyti, kai iš važiuojama arba įvažiuojama į apdorojamą plotą
4. Spauskite rodyklę KITAS PUSLAPIS,  kad nustatytumėte pasirinktas specialias padargo rūšies parinktis.

5-7 pav. Padargas



## „SmartCable“ arba ruožo vairuotojo modulio nustatymas

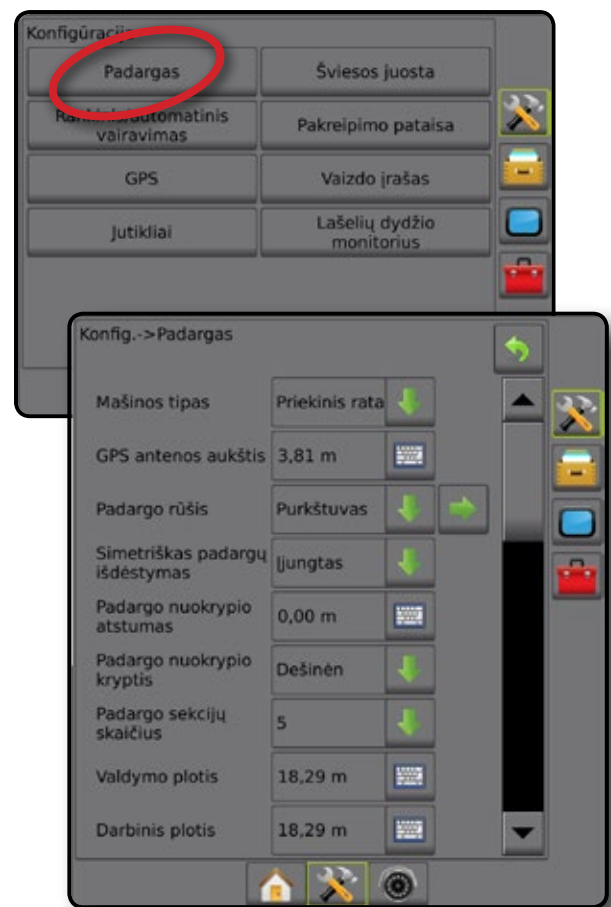
„SmartCable“ arba ruožo vairuotojo modulio (SDM) nustatymas naudojamas, kai sistemoje yra „SmartCable“ arba ruožo vairuotojo modulis (SDM). Sekciją arba apdorojamą plotą galima įvesti iki 15 ruožų. Kiekvieno ruožo plotis, purkštuvų režimas ir ilgis gali skirtis. Su SDM galimos papildomos parinktys: apdorojimo persidengimas, apdorojimo delsa ir svyruojantis režimas.

**PASTABA:** jeigu nėra „SmartCable“ arba ruožo vairuotojo modulio (SDM), nustatymo veiksmus rasite skyrelyje Vieno ruožo nustatymas.

1. Paspauskite KONFIGŪRACIJOS šoninį skirtuką
2. Paspauskite **Padargas**.
3. Pasirinkite iš:
  - ▶ Mašinos rūšis – naudojama mašinos tipui pasirinkti, kuris yra artimiausias jūsų mašinai.
  - ▶ GPS antenos aukštis – naudojama antenos aukščiui nuo žemės matuoti
  - ▶ Padargo rūšis – naudojama apdorojamos vietos ruožų išdėstymui pasirinkti.
  - ▶ Simetriškas padargų išdėstymas – naudojama nustatyti, ar ruožai yra suporuoti ir todėl turi bendras pločio, nuokrypio ir ilgio vertes




- ▶ Padargo nuokrypio atstumas – naudojama atstumui nuo mašinos vidurio linijos iki padargo centro įvesti
  - ▶ Padargo nuokrypio kryptis – kryptis nuo mašinos vidurio linijos iki padargo vidurio mašinos priekinės eigos kryptimi
  - ▶ Padargo ruožų skaičius – naudojama padargo ruožų skaičiui pasirinkti
  - ▶ Valdymo plotis – naudojama atstumui tarp gairių įvesti.
  - ▶ Apdorojimo plotis [tiesaus padargo rūšis arba svyruojančio padargo rūšis] – naudojama bendram visų padargo ruožų pločiui įvesti
  - ▶ Darbinis plotis [purkštuvų padargo rūšis] – naudojama bendram visų padargo ruožų pločiui įvesti
4. Spauskite rodyklę **KITAS PUSLAPIS** , kad nustatytumėte pasirinktas specialias padargo rūšies parinktis.

5-8 pav. Padargas

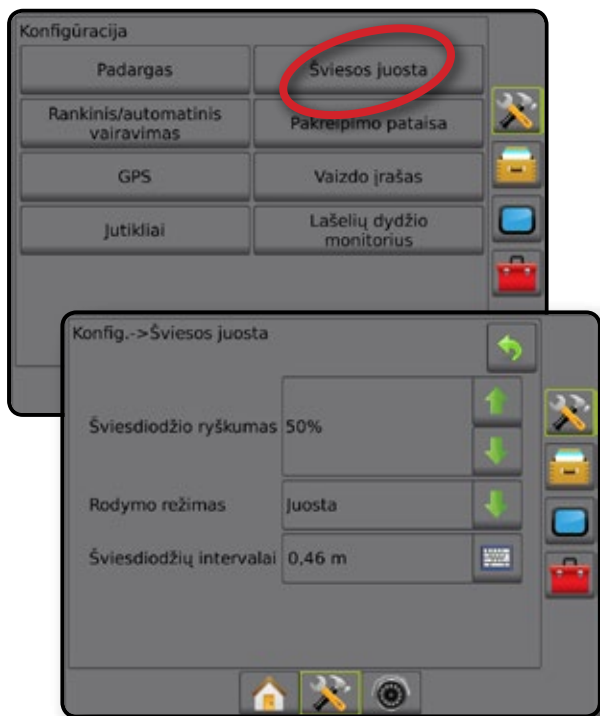


## Šviesos juosta

Šviesos juostos nustatymas yra naudojamas šviesos diodų ryškumui, rodyimo režimui ir šviesos diodų intervalams konfigūruoti.

1. Paspauskite KONFIGŪRACIJOS šoninį skirtuką .
2. Paspauskite **Šviesos juosta**.
3. Pasirinkite iš:
  - ▶ Šviesdiodžio ryškumas – naudojama šviesos diodų ryškumui reguliuoti
  - ▶ Rodymo režimas – naudojama nustatyti, ar šviesos juosta rodo pradalgę ar transporto priemonę. Kai nustatyta „pradalgė“, šviesos diodai rodo gairės vietą, o judantis šviesos diodas – transporto priemonę. Kai nustatyta „transporto priemonė“, vidurinis šviesos diodas rodo transporto priemonės vietą, o judantis šviesos diodas – nuorodą.
  - ▶ Šviesdiodžių intervalai – naudojama nustatyti atstumą nuo gairės ar transporto priemonės, kurią rodo kiekvienas šviečiantis diodas
4. Spauskite rodyklę GRĮŽTI  arba KONFIGŪRACIJOS šoninį skirtuką  kad sugrįžtumėte į pagrindinį konfigūracijos ekraną.

5-9 pav. Šviesos juosta






## Rankinis/automatinis vairavimas

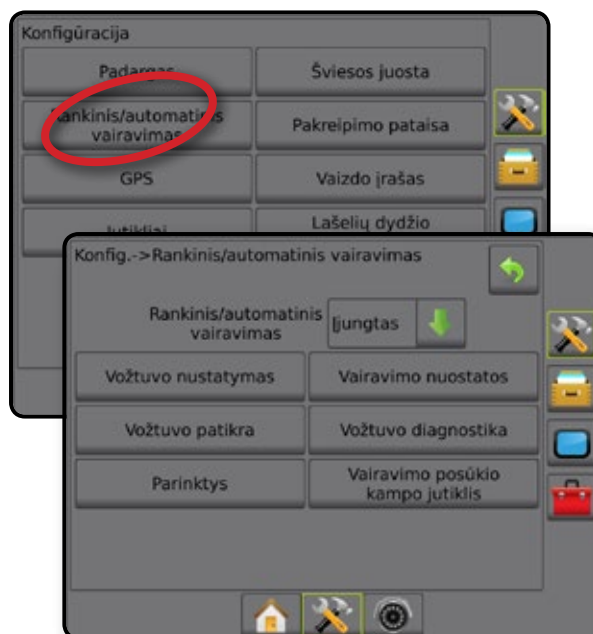
Kai yra vairavimo valdymo modulis (SCM), bus galimos rankinio/automatinio vairavimo parinktys. Išsamias nustatymo instrukcijas rasite savo konkreto rankinio/automatinio vairavimo įrenginio vadove.

*PASTABA: gali prireikti atnaujinti jūsų SCM programinę įrangą, kai naujiniate „Matrix Pro GS“ iš ankstesnių „Matrix“ sistemų. Norėdami peržiūrėti informaciją apie programinę įrangą, žiūrėkite Pultas -> Apie ekraną.*

Rankinio/automatinio vairavimo nustatymas yra naudojamas rankiniam/automatiniam vairavimui įjungti/išjungti ir sukonfigūruoti vožtuvo nustatymą, vairavimo nuostatas, vožtuvo patikrą, vožtuvo diagnostiką ir vairavimo posūkio kampo jutiklį.

1. Paspauskite KONFIGŪRACIJOS šoninį skirtuką .
2. Paspauskite **Rankinis/automatinis vairavimas**.
3. Pasirinkite, ar rankinis/automatinis vairavimas yra įjungtas arba išjungtas.
4. Kai įjungtas, pasirinkite iš:
  - ▶ Vožtuvo nustatymas – naudojama vožtuvo tipui, vožtuvo dažniui, minimaliam darbo ciklui kairėn/dešinėn ir maksimaliam darbo ciklui nustatyti
  - ▶ Vairavimo nuostatos – naudojama apytikrio vairavimo reguliavimui, tikslaus vairavimo reguliavimui, tuščiajai eigai ir žiūrėjimui į priekį nustatyti
  - ▶ Vožtuvo patikra – naudojama patikrinti, ar tinkama vairavimo kryptis
  - ▶ Vožtuvo diagnostika – naudojama išbandyti vožtuvus, ar jie tinkamai sujungti
  - ▶ Parinktys: Vairo jutiklis – naudojamas pasirinkti, ar vairavimo išjungimo jutiklis yra magneto ar slėgio jutiklio pagrindu
  - ▶ Vairavimo posūkio kampo jutiklis – naudojamas vairavimo posūkio kampo jutikliui nustatyti ir kalibruoti kaip automatinio vairavimo pirminio atsako jutikliui.
5. Spauskite rodyklę GRĮŽTI  arba KONFIGŪRACIJOS šoninį skirtuką  kad sugrįžtumėte į pagrindinį konfigūracijos ekraną.

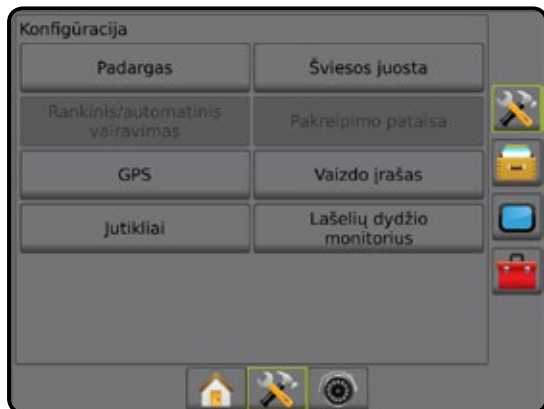
5-10 pav. Rankinis/automatinis vairavimas



## Negalimas rankinis/automatinis vairavimas

Jeigu automatinio vairavimo sistema neįdiegta, nustatymo parinktys bus negalimos.

### 5-11 pav. Rankinis/automatinis vairavimas neaptiktas



## Pakreipimo pataisa

Kai yra naudojamas vairavimo valdymo modulis arba pakreipimo giromodulis, pakreipimo pataisos parinktys bus galimos. Išsamias nustatymo instrukcijas rasite savo konkretaus rankinio/automatinio vairavimo įrenginio vadove arba pakreipimo nustatymo suvestinėje.

Pakreipimo pataisos funkcija pataiso GPS signalą, kad kompensuotų GPS padėties paklaidas, kai dirbama kalvotame plote.

1. Paspauskite KONFIGŪRACIJOS šoninį skirtuką
2. Spauskite **Pakreipimo pataisa**.
3. Pasirinkite, ar pakreipimo pataisa yra įjungta ar išjungta.
4. Kai įjungta, pasirinkite **Lauko lygis**, kad sukalibruotumėte pakreipimo pataisą.
5. Spauskite rodyklę GRĮŽTI arba KONFIGŪRACIJOS šoninį skirtuką , kad sugrįžtumėte į pagrindinį konfigūracijos ekraną.

**PASTABA:** jeigu naudojamas „FieldPilot“ arba „UniPilot“, pakreipimo giromodulis yra įdiegtas sistemoje.

**PASTABA:** antenos aukštį reikia įvesti prieš pakreipimo kalibravimą.

### 5-12 pav. Pakreipimo pataisa



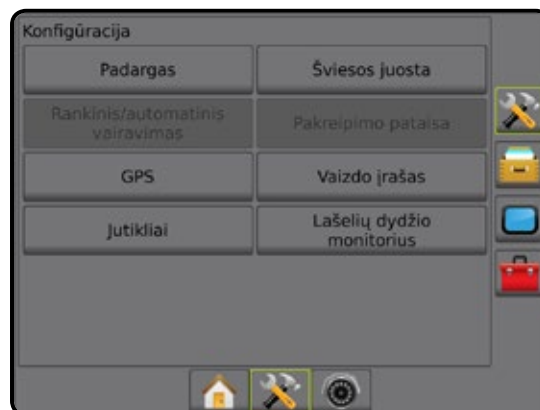
## Negalimas lauko lygis

Jeigu transporto priemonė juda, lauko lygio parinktis bus negalima. Transporto priemonė turi būti sustabdyta bent 10 sekundžių, kad būtų galima pradėti kalibruoti pakreipimo pataisą.

## Negalima pakreipimo pataisa

Jeigu TGM arba SCM neprijungtas, nustatymo parinktys bus negalimos.




### 5-13 pav. Pakreipimo pataisa neaptikta



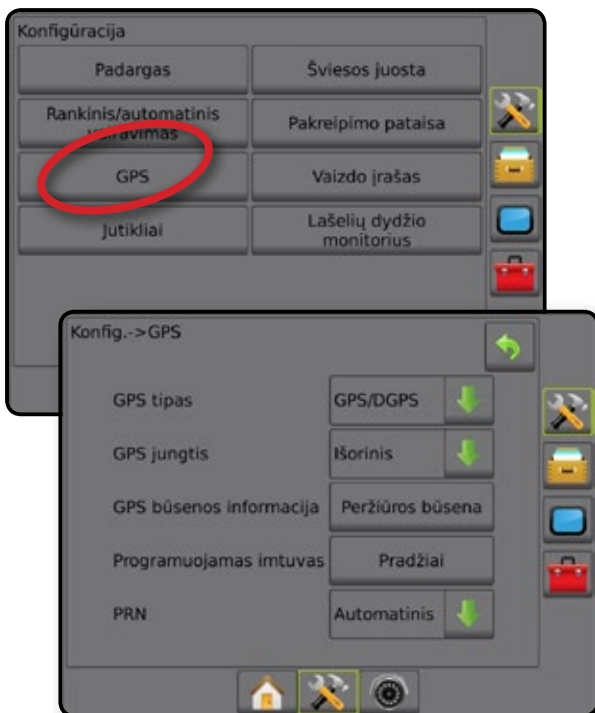
## GPS

GPS yra naudojama sukonfigūruoti GPS tipą, GPS jungtį ir PRN bei peržiūrėti GPS būsenos informaciją. Išsamias nustatymo instrukcijas rasite šio vadovo skyriuje „GPS“.

**PASTABA:** šios nuostatos reikalingos rankiniam/automatiniam vairavimui ir pakreipimo jutiklio veikimui bei tinkamam padargo veikimui.

1. Paspauskite KONFIGŪRACIJOS šoninį skirtuką .
2. Paspauskite **GPS**.
3. Pasirinkite iš:
  - ▶ GPS rūšis – pasirinkite GPS siuntimo šaltinį
  - ▶ GPS jungtis – nustatoma (D)GPS ryšio jungtis
  - ▶ GPS būsenos informacija – rodoma informacija apie GGA/VTG (duomenų srautų greičiai), palydovų skaičius, HDOP, PRN, GGA kokybė, GPS imtuvas, imtuvo versija ir UTM zona
  - ▶ Programuojamas imtuvas – suteikia galimybę tiesiogiai užprogramuoti GPS imtuvą naudojant sąsajos komandų eilutę
  - ▶ PRN – pasirenka kitą SBAS PRN, kuris teiks GNSS diferencialinio ištaisymo duomenis. Nustatykite **Automatinis**, kad PRN būtų parenkamas automatiškai.
  - ▶ Kitas PRN – kai PRN neautomatinis, antras, kitas SBAS PRN pateiks antrą GNSS diferencialinio ištaisymo duomenų rinkinį.
4. Spauskite rodyklę GRĮŽTI  arba KONFIGŪRACIJOS šoninį skirtuką , kad sugrįžtumėte į pagrindinį konfigūracijos ekraną.

5-14 pav. GPS






### PRN nerodomas

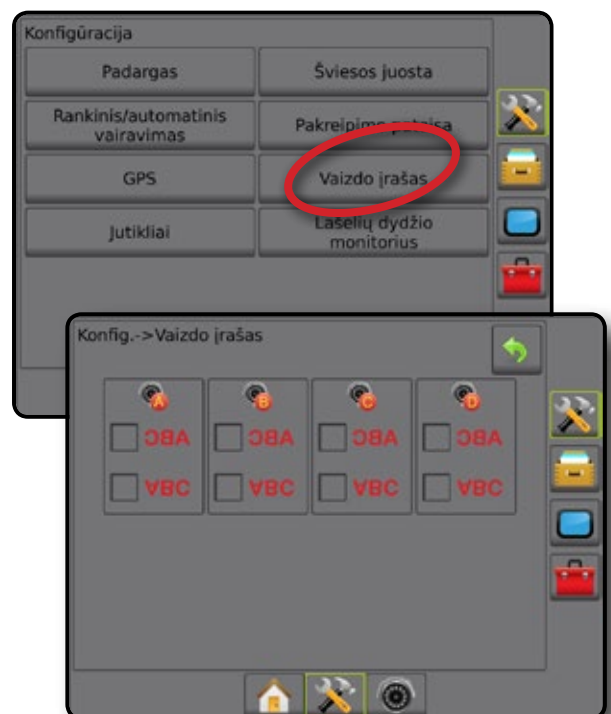
Kai GPS rūšis nustatytas į „GPS + GLONASS“, PRN parinktyt nėra prieinamos, nei rodomos ekrane.

## Vaizdo įrašas

Vaizdo įrašo nustatymas yra naudojamas vienai, tiesiogiai prijungtai kamerai arba atskiroms kameroms nustatyti naudojant 8 (aštuonių) kanalų arba 4 (keturių) kanalų vaizdo parinkiklio modulį (VSM). Galima sukonfigūruoti iki 8 kamerų, jeigu įdiegta VSM.

1. Paspauskite KONFIGŪRACIJOS šoninį skirtuką .
2. Paspauskite **Vaizdo įrašas**.
3. Pasirinkite atitinkamą (-us) žymimąjį (-uosius) langelį (-ius):
  - ▶ Atbulai – **ABC**
  - ▶ Apverstai – **VBC**
 Normaliam vaizdui **ABC** nepamirškite nepamirškite nė vieno žymimojo langelio.
4. Spauskite rodyklę GRĮŽTI  arba KONFIGŪRACIJOS šoninį skirtuką , kad sugrįžtumėte į pagrindinį konfigūracijos ekraną.

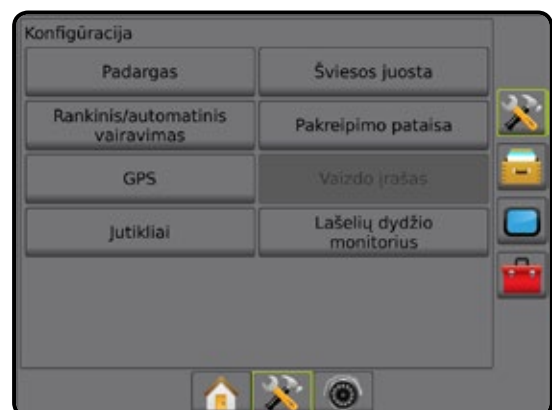
5-15 pav. Vaizdo įrašas su 4 kanalų VSM



### Vaizdo įrašo nustatymas negalimas


Jeigu kamera arba VSM neprijungtas, nustatymo parinktyt bus negalimos.

5-16 pav. Vaizdo įrašas negalimas

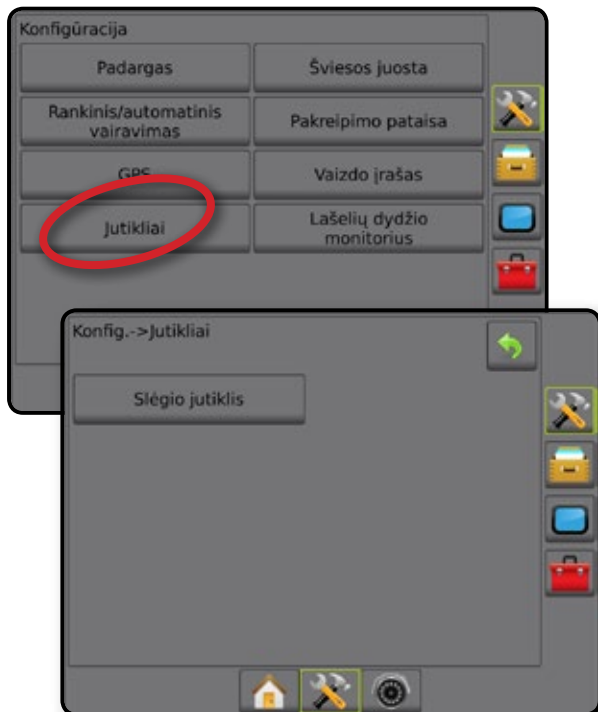


## Jutikliai

Kai jutiklis yra sistemoje, bus prieinamos jutiklio nustatymo ir konfigūravimo parinktys.

1. Paspauskite KONFIGŪRACIJOS šoninį skirtuką .
2. Paspauskite **Jutikliai**.

5-17 pav. Jutikliai



Slėgio jutiklio sąsajos rinkinys atpažįstamas CAN magistralėje kaip įvesties/išvesties modulis (IOM).

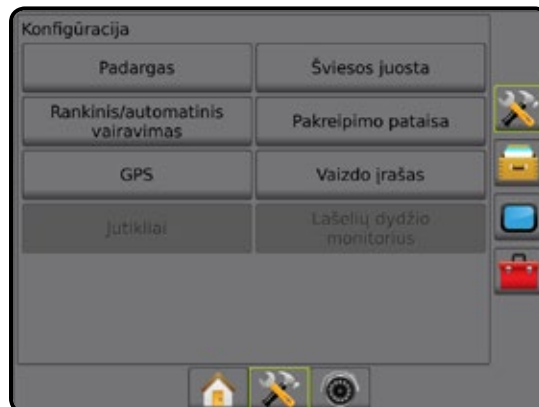
5-18 pav. Įvesties/išvesties modulis



## Negalimi jutikliai

Jeigu slėgio jutiklio sąsajos rinkinys neįrengtas, nustatymo parinktys nebus galimos.




5-19 pav. Slėgio jutiklio sąsajos rinkinys neaptiktas



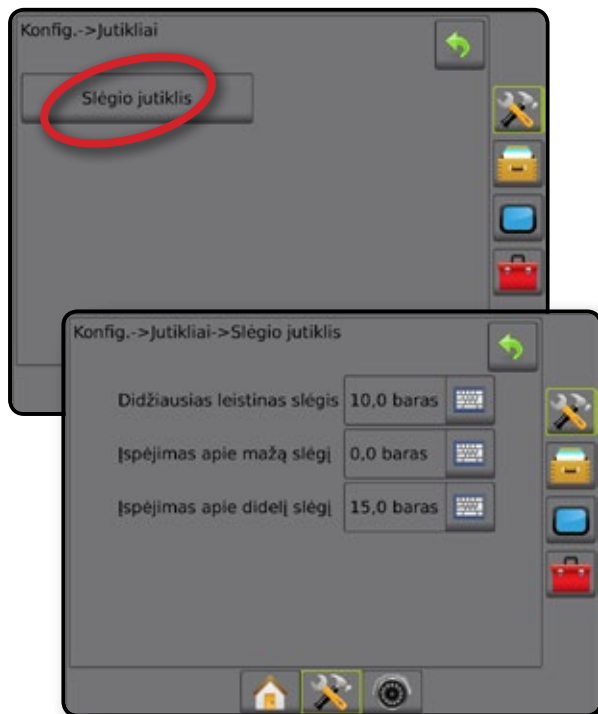
## Slėgio jutiklis

Kai yra slėgio jutiklio sąsajos rinkinys, slėgio jutiklio parinktys yra naudojamos slėgio jutiklio gamintojo didžiausiam vardiniam slėgiui įvesti ir nustatyti naudotojo didžiausio ir mažiausio slėgio įspėjimo ribas.

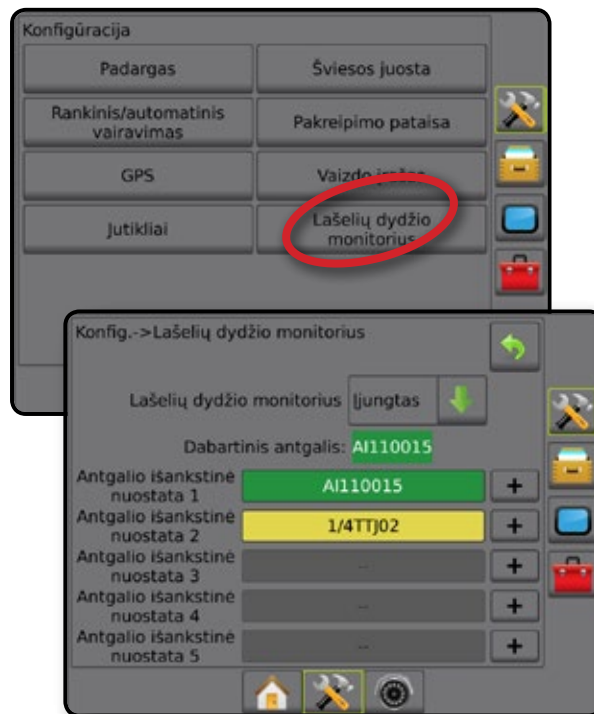
*PASTABA: jeigu naudojamas slėgio jutiklio sąsajos rinkinys, bus galimas lašelių dydžio monitorius.*

1. Paspauskite KONFIGŪRACIJOS šoninį skirtuką .
2. Paspauskite **Jutikliai**.
3. Paspauskite **Slėgio jutiklis**.
4. Pasirinkite iš:
  - ▶ Didžiausias leistinas slėgis – naudojamas nustatyti didžiausią slėgio jutiklio leistiną slėgį, kurį rekomenduoja gamintojas
  - ▶ Įspėjimas apie mažą slėgį – naudojama įvesti mažiausią naudotojo nustatytą slėgį, kuriam esant pasigirs įspėjimas
  - ▶ Įspėjimas apie didelį slėgį – naudojama įvesti didžiausią naudotojo nustatytą slėgį, kuriam esant pasigirs įspėjimas
5. Spauskite rodyklę GRĮŽTI  arba KONFIGŪRACIJOS šoninį skirtuką , kad sugrįžtumėte į pagrindinį konfigūracijos ekraną.

5-20 pav. Slėgio jutiklis






5-21 pav. Lašelių dydžio monitorius



## Lašelių dydžio monitorius

Kai yra slėgio jutiklio sąsajos rinkinys, lašelių dydžio monitorius naudojamas įjungti/išjungti lašelių dydžio monitorių (DSM), iš anksto nustatyti iki 5 (penkių) purkštukų ir pasirinkti esamą purkštuką.

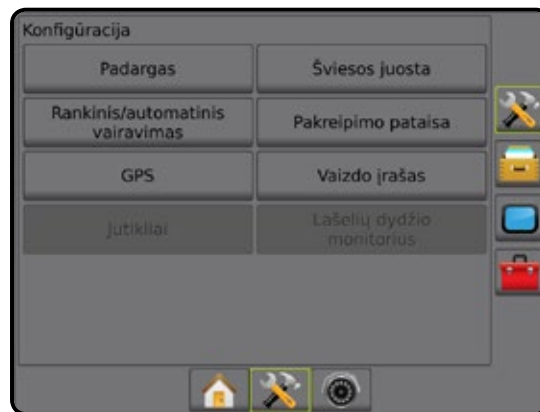
Išsamias nustatymo instrukcijas rasite šio vadovo skyriuje Lašelių dydžio monitorius.

1. Paspauskite KONFIGŪRACIJOS šoninį skirtuką .
2. Paspauskite **Lašelių dydžio monitorius**.
3. Pasirinkite, ar lašelių dydžio monitorius yra įjungtas arba išjungtas.
4. Kai įjungtas, pasirinkite iš:
  - ▶ Purkštukų išankstinės nuostatos – pasirenkama iki 5 (penkių) greitam iškvietimui
  - ▶ Esamas purkštukas – pasirenkamas esamas purkštukas lašelių dydžio duomenims nustatyti
5. Spauskite rodyklę GRĮŽTI  arba KONFIGŪRACIJOS šoninį skirtuką , kad sugrįžtumėte į pagrindinį konfigūracijos ekraną.

## Negalimas lašelių dydžio monitorius



Jeigu slėgio jutiklio sąsajos rinkinys neįrengtas, nustatymo parinktys nebus galimos.

5-22 pav. Slėgio jutiklio sąsajos rinkinys neaptiktas

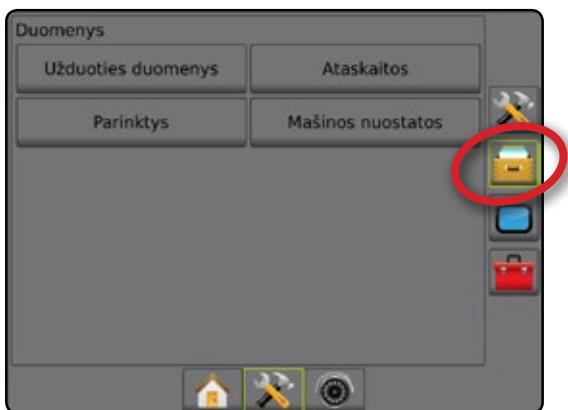


## DUOMENŲ TVARKYMAS

Duomenų tvarkymo funkcija suteikia galimybę perduoti ir tvarkyti užduoties duomenis, pranešti užduoties duomenis, pakeisti užduoties režimą bei perduoti ir tvarkyti mašinos nuostatas.

1. Paspauskite ĮRENGINIO NUSTATYMO skirtuką apačioje .
2. Paspauskite DUOMENŲ TVARKYMO šoninį skirtuką .
3. Pasirinkite iš:
  - ▶ Užduoties duomenys – išplėstiname užduoties režime naudojama perduoti užduoties informaciją (šalinti, importuoti, eksportuoti) ir tvarkyti užduoties informaciją (kurti naują užduotį, šalinti užduotį arba kopijuoti užduoties gairių duomenis, ribų duomenis ir (arba) apdorojimo duomenis naujai užduočiai)
  - ▶ Ataskaitos – naudojamos užduočių ataskaitoms sukurti ir įrašyti jas USB diske
  - ▶ Parinktys – naudojama pasirinkti paprastą arba išplėstinį užduoties režimą
  - ▶ Mašinos nuostatos – naudojama mašinos nuostatomis perduoti (šalinti, importuoti, eksportuoti) ir tvarkyti mašinos nuostatas (sukurti naują mašinos nuostatą, kopijuoti mašinos nuostatą, šalinti mašinos nuostatą, įrašyti esamą mašinos nuostatą į pasirinktą failą arba įkelti pasirinkto failo mašinos nuostatą)

5-23 pav. Duomenų tvarkymo parinktys



## Užduoties duomenys

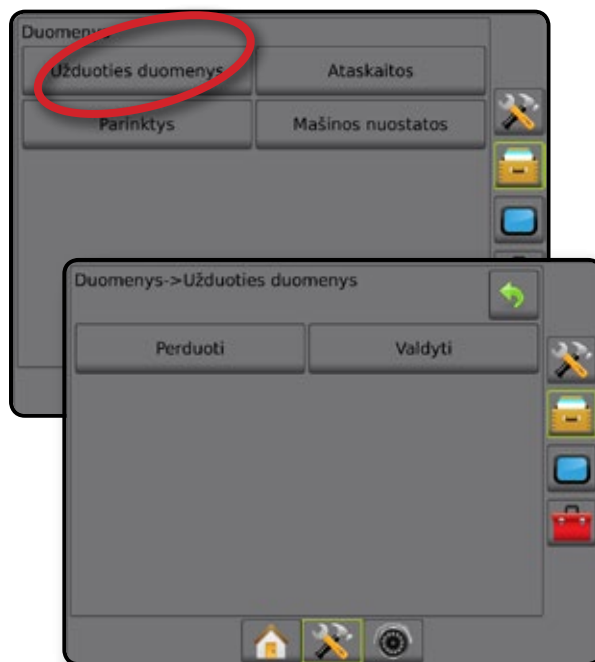
Išplėstiname užduoties režime užduoties duomenų parinktys naudojamos perduoti užduoties informaciją (šalinti, importuoti, eksportuoti) ir tvarkyti užduoties informaciją (kurti naują užduotį, šalinti užduotį arba kopijuoti užduoties gairių duomenis, ribų duomenis ir (arba) apdorojimo duomenis naujai užduočiai).

Užduoties duomenys apima:

- užduoties pavadinimą;
- kliento, ūkio ir lauko pavadinimus;
- ribas;
- padengimo plotą;
- gaires.

1. Paspauskite DUOMENŲ TVARKYMO šoninį skirtuką .
2. Paspauskite **Užduoties duomenys**.

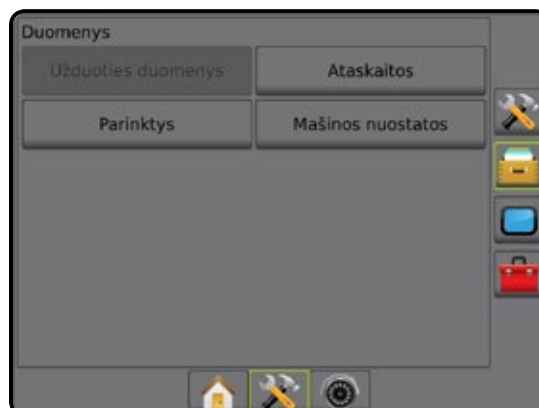
5-24 pav. Užduoties duomenys



## Negalimi užduoties duomenys

Dirbant paprastu užduoties režimu, užduoties duomenų parinktys bus neprieinamos.

5-25 pav. Negalimi užduoties duomenys






## Perduoti

Dirbant išplėstiniu užduoties režimu, užduoties duomenų perdavimo ekranas suteikia galimybę pasirinktas užduotis perduoti į arba iš USB disko bei jas pašalinti.

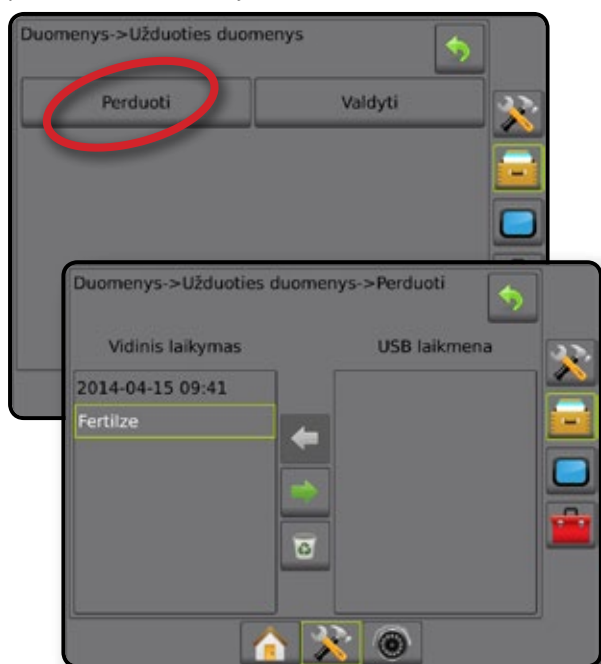
Į USB laikmeną perkeltos užduotys gali būti atvertos ir atnaujintos naudojant „Fieldware Link“. Naudojamas „Fieldware Link“ naudotojas gali įvesti kliento, ūkio ir lauko duomenis bei daryti kopijas/redaguoti užduotis pakartotiniam ribų ir gairių naudojimui. Iš „Fieldware Link“ užduotis galima vėl importuoti į USB laikmeną ir perkelti į pulto vidinę atmintį naudojimui.

**PASTABA:** kai užduoti yra aktyvi/pradėta, negalima pasirinkti perkėlimo parinkčių. Sustabdykite esamą užduotį, kad įjungtumėte funkciją.

*Į laikmeną perkeltos užduotys yra pašalinamos iš pulto ir daugiau neprieinamos naudojimui.*

1. Paspauskite DUOMENŲ TVARKYMO šoninį skirtuką .
2. Paspauskite **Užduoties duomenys**.
3. Paspauskite **Perduoti**.
4. Pasirinkite iš:
  - ▶ Perkelti užduoties duomenis į USB laikmeną – naudojama užduoties duomenims perkelti iš vidinės laikmenos į USB laikmeną
  - ▶ Perkelti užduoties duomenis į vidinę laikmeną – naudojama užduoties duomenims perkelti iš USB laikmenos į vidinę laikmeną
  - ▶ Šalinti užduoties duomenis – naudojama užduoties duomenims šalinti iš vidinės ar USB laikmenos
5. Spauskite rodyklę GRĮŽTI  arba DUOMENŲ TVARKYMO šoninį skirtuką , kad sugrįžtumėte į pagrindinį duomenų tvarkymo ekraną.




5-26 pav. Užduoties duomenys – Perduoti



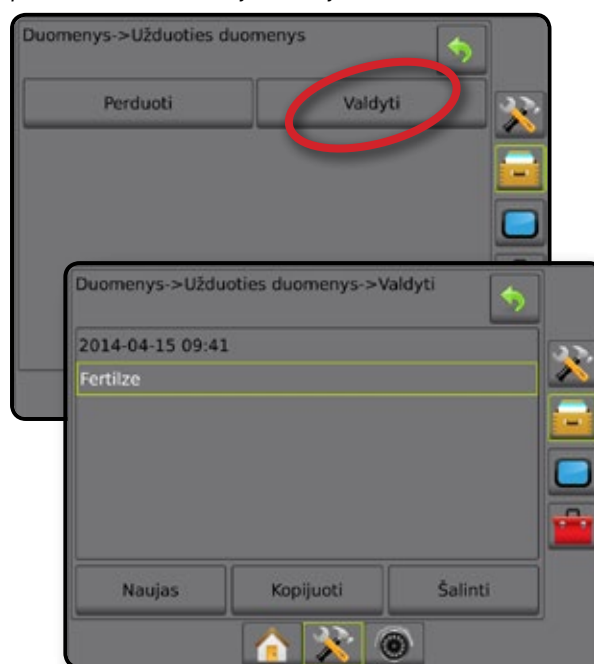
## Valdyti

Dirbant išplėstiniu užduoties režimu, užduoties duomenų tvarkymo ekranas suteikia galimybę sukurti naują tuščią užduotį ir kopijuoti pasirinktos užduoties gairių, ribų duomenis ir (arba) taikomus naujai užduočiai duomenis bei pašalinti pasirinktą užduotį.

**PASTABA:** kai užduotis yra aktyvi/pradėta, negalima pasirinkti tvarkymo parinkčių. Sustabdykite esamą užduotį, kad įjungtumėte funkciją.

1. Paspauskite DUOMENŲ TVARKYMO šoninį skirtuką .
2. Paspauskite **Užduoties duomenys**.
3. Paspauskite **Valdyti**.
4. Pasirinkite iš:
  - ▶ Kurti naują užduotį – naudojama naujai tuščiai užduočiai sukurti be susijusių gairių duomenų, ribų duomenų ir (arba) pritaikomų duomenų
  - ▶ Kopijuoti užduoties duomenis – naudojama kopijuoti pasirinktus užduoties gairių, ribų ir (arba) pritaikomus duomenis naujai užduočiai
  - ▶ Šalinti užduoties duomenis iš vidinės laikmenos – naudojama užduoties duomenims šalinti iš vidinės laikmenos
5. Spauskite rodyklę GRĮŽTI  arba DUOMENŲ TVARKYMO šoninį skirtuką , kad sugrįžtumėte į pagrindinį duomenų tvarkymo ekraną.

5-27 pav. Užduoties duomenys – Valdyti










## Ataskaitos





Ataskaitos – naudojamos užduočių ataskaitoms sukurti ir įrašyti jas USB diske.

**PASTABA:** jeigu parinkčių puslapyje pasirenkamas tik paprastas užduoties režimas, bus išsaugota tik esama užduotis.

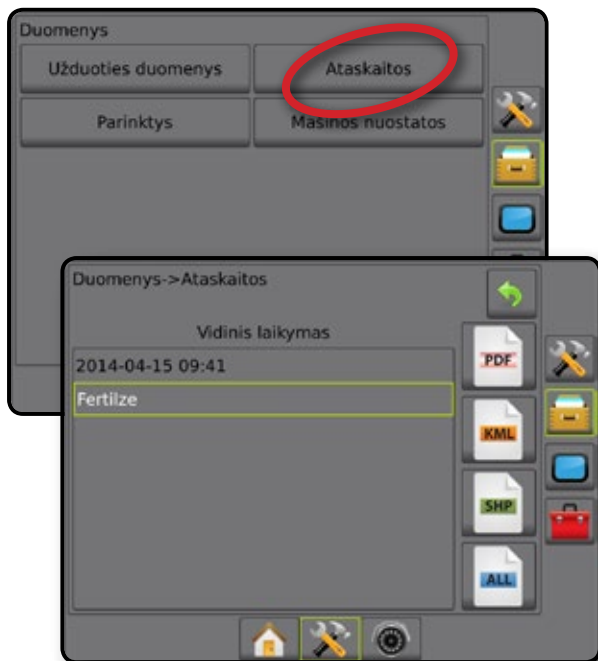
Kai užduotis yra aktyvi/pradėta, negalima pasirinkti ataskaitų. Sustabdykite esamą užduotį, kad įjungtumėte funkciją.

Kai užveriate užduotį su įdėtu USB disku pulte, galėsite sukurti esamos užduoties ataskaitą.

1. Paspauskite DUOMENŲ TVARKYMO šoninį skirtuką .
2. Paspauskite **Ataskaitos**.
3. Įdėkite USB diską į pultą.
4. Pasirinkite norimą įrašyti užduotį.
5. Pasirinkite:
  - ▶ PDF  – ataskaitai atspausdinti
  - ▶ KML  – „Google Earth“ žemėlapis
  - ▶ SHP  – ESRI formos duomenys
  - ▶ VISI  – visi galimi failų tipai
6. Spauskite rodyklę GRĮŽTI  arba DUOMENŲ TVARKYMO šoninį skirtuką , kad sugrįžtumėte į pagrindinį duomenų tvarkymo ekraną.

**PASTABA:** failų piktogramų     arba mygtukų negalima pasirinkti (jie yra pilki), kol USB diskas tinkamai neįdedamas.

5-28 pav. Ataskaitos – išplėstinis užduoties režimas



5-29 pav. Ataskaitos – paprastas užduoties režimas





## Parinktys

Parinktys suteikia operatoriui galimybę pasirinkti paprastą arba išplėstinį užduoties režimą.

**PASTABA:** kai užduoties yra aktyvi/pradėta, negalima pakeisti užduoties režimo. Sustabdykite esamą užduotį, kad įjungtumėte funkciją.

**ĮSPĖJIMAS!** Keičiant užduočių režimus pašalinami visi vidiniai užduoties duomenys.

1. Paspauskite DUOMENŲ TVARKYMO šoninį skirtuką .
2. Spauskite **Parinktys**.
3. Spauskite rodyklę ŽEMYN , kad pasiektumėte parinkčių sąrašą.
4. Pasirinkite:
  - ▶ Paprastas – pradžios ekrane rodomi tik ribotas plotas ir padengimo plotai. Ataskaitose galima įrašyti tik esamą užduotį. Negalima naudoti su „Fieldware Link“.
  - ▶ Išplėstinis – pradžios ekrane rodomi kliento, ūkio ir užduoties pavadinimai, riboti ir padengimo plotai ir atstumas nuo pasirinktos užduoties. Naudojant pultą, galima įvesti tik užduoties pavadinimą. Visas išsaugotas užduotis galima įrašyti PDF, SHP arba KML failu parinktyse Duomenys -> Ataskaitos. Naudodamas „Fieldware Link“, naudotojas gali įvesti kliento, ūkio ir lauko duomenis bei daryti kopijas/redaguoti užduotis pakartotiniam ribų ir gairių naudojimui. Kliento, ūkio ir lauko informaciją galima įvesti tik naudojant „Fieldware Link“.

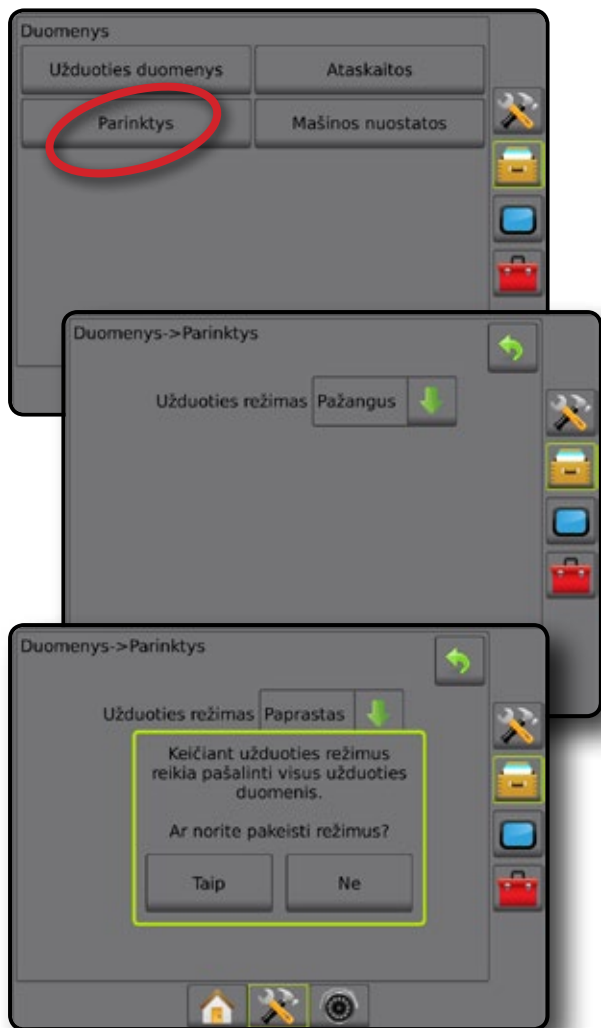
5. „Keičiant užduoties režimus reikia pašalinti visus užduoties duomenis. Ar norite pakeisti režimus?“

Spauskite:

- ▶ Taip – pakeitimui atlikti
- ▶ Ne – esami nuostatai išlaikyti

6. Spauskite rodyklę GRĮŽTI arba DUOMENŲ TVARKYMO šoninį skirtuką, kad sugrįžtumėte į pagrindinį duomenų tvarkymo ekraną.

5-30 pav. Parinktys – keisti užduoties režimą



## Mašinos nuostatos

Mašinos nuostatos yra naudojamos mašinos nuostatų (šalinti, importuoti, eksportuoti) profilių perdavimui ir mašinos nuostatų (kurti naują profilį, kopijuoti arba šalinti profilį, įrašyti esamą profilį pasirinktam profiliui arba įkelti pasirinkto profilio mašinos nuostatas) profilių tvarkymui.

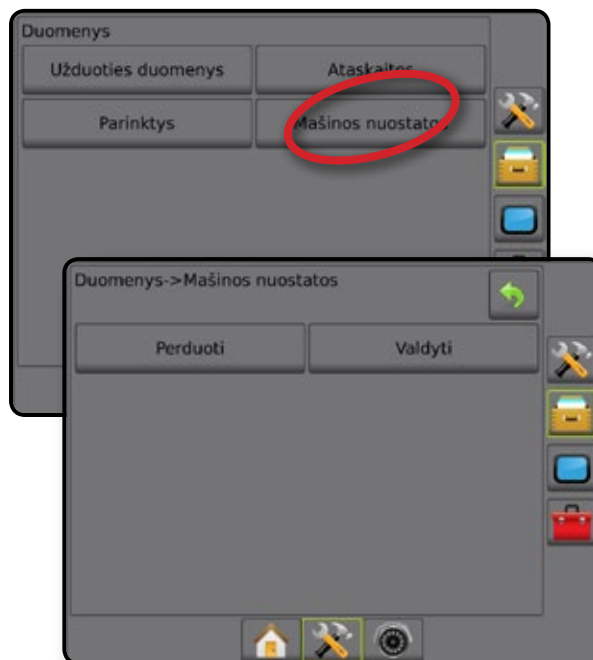
Mašinos nuostatos apima:

- padargo nuostatas;
- rankinio/automatinio vairavimo nuostatas;
- pakreipimo įjungimą/išjungimą.

*PASTABA: ne visos nuostatos išsaugomos kaip mašinos nuostatų dalis. Išsamesnę informaciją rasite nuostatų prieinamumo lentelėje.*

1. Paspauskite DUOMENŲ TVARKYMO šoninį skirtuką.
2. Paspauskite **Mašinos nuostatos**.

5-31 pav. Mašinos nuostatos






## Perduoti

Mašinos nuostatų perdavimo ekranas suteikia galimybę perduoti pasirinktas mašinos nuostatas į arba iš USB disko bei pašalinti mašinos nuostatas.

Į USB laikmeną perkeltos mašinos nuostatos gali būti atvertos ir atnaujintos naudojant „Fieldware Link“. Iš „Fieldware Link“ mašinos nuostatas galima vėl importuoti į USB laikmeną ir perkelti į pulto vidinę atmintį naudojimui.

**PASTABA:** ne visos nuostatos, išsaugotos kaip mašinos nuostatų dalis, gali būti redaguojamos „Fieldware Link“. Išsamesnę informaciją rasite nuostatų prieinamumo lentelėje.

[ laikmeną perkeltos mašinos užduotys yra pašalinamos iš pulto ir daugiau neprieinamos naudojimui.




1. Paspauskite DUOMENŲ TVARKYMO šoninį skirtuką .
2. Paspauskite **Mašinos nuostatos**.
3. Paspauskite **Perduoti**.
4. Pasirinkite iš:
  - ▶ Perkelti mašinos nuostatas į USB laikmeną – naudojama mašinos nuostatoms perkelti iš vidinės laikmenos į USB laikmeną.
  - ▶ Perkelti mašinos nuostatas į vidinę laikmeną – naudojama mašinos nuostatoms perkelti iš USB laikmenos į vidinę laikmeną.
  - ▶ Šalinti mašinos nuostatas – naudojama mašinos nuostatoms šalinti iš vidinės laikmenos arba USB laikmenos.
5. Spauskite rodyklę GRĮŽTI  arba DUOMENŲ TVARKYMO šoninį skirtuką , kad sugrįžtumėte į pagrindinį duomenų tvarkymo ekraną.

5-32 pav. Mašinos nuostatos – perduoti



## Valdyti

Mašinos nuostatų tvarkymo ekranas suteikia galimybę sukurti naujas tuščias mašinos nuostatas, kopijuoti pasirinktas mašinos nuostatas į naujas mašinos nuostatas, pašalinti pasirinktas mašinos nuostatas, įrašyti esamas mašinos nuostatas į pasirinktas mašinos nuostatas arba įkelti pasirinktas mašinos nuostatas į esamas nuostatas.

1. Paspauskite DUOMENŲ TVARKYMO šoninį skirtuką .
2. Paspauskite **Mašinos nuostatos**.
3. Paspauskite **Valdyti**.
4. Pasirinkite iš:
  - ▶ Kurti naujas mašinos nuostatas – naudojama naujoms mašinos nuostatoms kurti be susijusios padargo informacijos.
  - ▶ Kopijuoti mašinos nuostatas – naudojama kopijuoti pasirinktas mašinos nuostatas į naujas mašinos nuostatas.
  - ▶ Šalinti mašinos nuostatas iš vidinės laikmenos – naudojama pasirinktoms mašinos nuostatoms šalinti iš vidinės laikmenos.
  - ▶ Įrašyti mašinos nuostatas – naudojama įrašyti esamas mašinos nuostatas į pasirinktas mašinos nuostatas.
  - ▶ Įkelti mašinos nuostatas – naudojama įkelti pasirinktas mašinos nuostatas į esamas mašinos nuostatas.
5. Spauskite rodyklę GRĮŽTI  arba DUOMENŲ TVARKYMO šoninį skirtuką , kad sugrįžtumėte į pagrindinį duomenų tvarkymo ekraną.

5-33 pav. Mašinos nuostatos – valdyti



Mašinos nuostatų prieinamumas

Nuostata	Galima redaguoti		Įrašyti eksportuotame profilyje		
	„Matrix Pro GS“	„Fieldware Link“	„Matrix Pro GS“	„Fieldware Link“	
Mašinos rūšis	✓	✗	✓	gautas iš „Matrix Pro GS“	
GPS antenos aukštis	✓	✓	✓	✓	
Padargo rūšis	✓	✓	✓	✓	
Simetriškas padargų išdėstymas	✓	✗	✗	✗	
– Padargo nuokrypio atstumas	✓	✓	✓	✓	
Padargo nuokrypio kryptis	✓	✓	✓	✓	
Padargo ruožų skaičius	✓	✓	✓	✓	
Valdymo plotis	✓	✓	✓	✓	
Apdorojimo/darbinis plotis	✓	✓	✓	✓	
Apdoroto ploto įspėjimas	✓	✗	✗	✗	
Padargas	Tiesus režimas	Sekcijos nuokrypio kryptis	✓	✓	✓
		Atstumas nuo antenos iki sekcijos	✓	✓	✓
		Persidengimas	✓	✓	✓
		Įjungimo/išjungimo delsos laikas	✓	✓	✓
	– Purkštuvo režimas	Nustatymo rūšis: „TeeJet“	✓	✓	✓
		Atstumas nuo antenos iki disku	✓	✓	✓
		Persidengimas	✓	✓	✓
		Įjungimo/išjungimo delsos laikas	✓	✓	✓
		Purškimo nuokrypio atstumas	✓	✓	✓
		Ruožo nuokrypiai	✓	✓	✓
	Svyruojantis režimas	Ruožų ilgiai	✓	✓	✓
		Nustatymo rūšis: OEM	✓	✓	✓
		Atstumas nuo antenos iki disku	✓	✓	✓
		Paleidimo/pabaigos atstumas	✓	✓	✓
	1 ruožo nuokrypio kryptis	Atstumas nuo antenos iki 1 ruožo	✓	✓	✓
		Persidengimas	✓	✓	✓
Įjungimo/išjungimo delsos laikas		✓	✓	✓	
Ruožo nuokrypiai		✓	✓	✓	
Apdorojimas	– Mašinos nuostatos	✗	✓	✗	
	Gaminys	✗	✓	✗	
Rankinis/automatinis vairavimas	– Įjungta/išjungta	✓	✗	gautas iš „Matrix Pro GS“	
	– Vožtuvo nustatymas	Vožtuvo rūšis	✓	✗	gautas iš „Matrix Pro GS“
		Vožtuvo dažnis	✓	✗	
		Mažiausio galingumo ciklas kairėn/dešinėn	✓	✗	
		Didžiausio galingumo ciklas	✓	✗	
	– Vairavimo nuostatos	Apytikrio vairavimo reguliavimas	✓	✗	gautas iš „Matrix Pro GS“
		Tikslaus vairavimo reguliavimas	✓	✗	
		Tuščioji eiga	✓	✗	
	– Vožtuvo patikra	Žiūrėjimas pirmyn	✓	✗	gautas iš „Matrix Pro GS“
	– Vožtuvo diagnostika		✓	✗	gautas iš „Matrix Pro GS“
– Parinktys	Vairo jutiklis	✓	✗	gautas iš „Matrix Pro GS“	
– Vairavimo posūkio kampo jutiklis	Įjungti	✓	✗	gautas iš „Matrix Pro GS“	
	Jutiklio kalibravimas	✓	✗		
	Kalibravimas internetu	✓	✗		
Pakreipimo pataisa	– Įjungta/išjungta	✓	✗	gautas iš „Matrix Pro GS“	
	Lauko lygis	✓	✗		

tęsinys...

APŽVALGA

ĮŽANGA

PRADŽIA

VISAS EKSRANAS

NUSTATYMAS

VALDYMAS

GPS



PADARGAS

LAŠELIŲ MONITORIUS

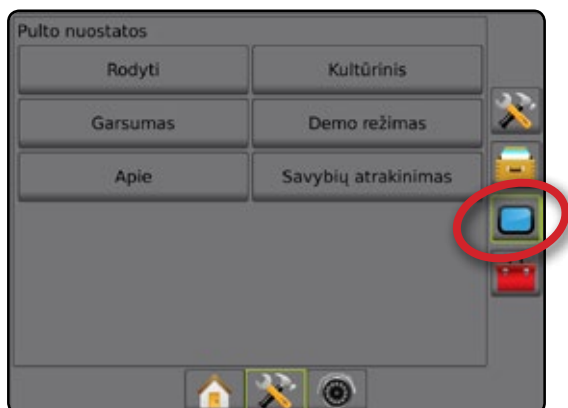
Nuostata	Galima redaguoti		Įrašyti eksportuotame profilyje	
	„Matrix Pro GS“	„Fieldware Link“	„Matrix Pro GS“	„Fieldware Link“
Šviesos juosta	✓	✗	✗	✗
GPS	✓	✗	✗	✗
Vaizdo įrašas	✓	✗	✗	✗
Jutikliai	Didžiausias leistinas slėgis Ispėjimas apie mažą slėgį Ispėjimas apie didelį slėgį	✓ ✓ ✓	✗ ✗ ✗	✗ ✗ ✗
Lašelių dydžio monitorius	Įjungta/išjungta Purkštuko parinkimas	✓ ✓	✗ ✗	✗ ✗

## PULTAS

Pulto nustatymas yra naudojamas rodymo ir kultūrinėms nuostatomis sukonfigūruoti. Informaciją apie kitus prie sistemos prijungtus prietaisus galima rasti skyrelyje „Apie“.




1. Paspauskite [RENGINIO NUSTATYMO skirtuką apačioje .
2. Paspauskite PULTO šoninį skirtuką .
3. Pasirinkite iš:
  - ▶ Rodyti – naudojama konfigūruoti spalvų schemą ir skystakristalio ekrano ryškumą, nustatyti momentinės nuotraukos prieinamumą ir kalibruoti jutiklinį ekraną.
  - ▶ Kultūrinis – naudojama vienetų, kalbos ir laiko juostų nuostatomis sukonfigūruoti.
  - ▶ Garsumas – naudojama garsiakalbio garsumui reguliuoti.
  - ▶ Demo režimas – naudojama sumuliuotų GPS duomenų atkūrimui paleisti.
  - ▶ Apie – naudojama rodyti sistemos programinės įrangos versiją bei prie CAN magistralės prijungtų modulių programinės įrangos versijas ir tiesioginės nuorodos į naudotojo vadovus QR kodą.

5-34 pav. Pulto parinktys



## Rodyti

Ekranas yra naudojamas konfigūruoti spalvų schemą ir skystakristalio ekrano ryškumą, nustatyti momentinės nuotraukos prieinamumą ir kalibruoti jutiklinį ekraną.




1. Paspauskite PULTO šoninį skirtuką .
2. Paspauskite **Rodyti**.
3. Pasirinkite iš:
  - ▶ Vartotojo sąsajos spalvų schema – naudojama pakeisti fono ir teksto spalvoms ekrane.
  - ▶ Ryškumas – naudojama pulto ekrano ryškumui reguliuoti.
  - ▶ Ekrano nuotrauka – naudojama ekrano vaizdams įrašyti USB diske.
  - ▶ Kalibruoti – naudojama priverstinai sukalibruoti jutikliniam ekranui.
4. Spauskite rodyklę GRĮŽTI  arba PULTO šoninį skirtuką , kad sugrįžtumėte į pagrindinį pulto nuostatų ekraną.

5-35 pav. Rodymo parinktys

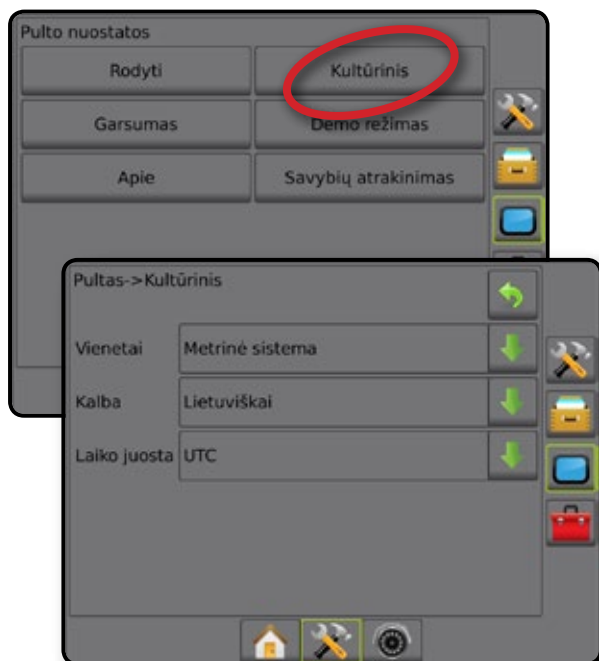


## Kultūrinis

Kultūrinis nustatymas yra naudojamas vienetų, kalbos ir laiko juostų nuostatoms sukonfigūruoti.






1. Paspauskite PULTO šoninį skirtuką .
2. Spauskite **Kultūrinis**.
3. Pasirinkite iš:
  - ▶ Vienetai – naudojama matavimo sistemai nustatyti
  - ▶ Kalba – naudojama sistemos kalbai nustatyti
  - ▶ Laiko juosta – naudojama vietos laiko juostai nustatyti
4. Spauskite rodyklę GRĮŽTI  arba PULTO šoninį skirtuką , kad sugrįžtumėte į pagrindinį pulto nuostatų ekraną.

5-36 pav. Kultūrinės parinktys



## Garsumas

Garsumas naudojamas garsiakalbio garsumui reguliuoti.

1. Paspauskite PULTO šoninį skirtuką .
2. Paspauskite **Garsumas**.
3. Spauskite:
  - ▶ AUKŠTYN rodyklę  garsui didinti.
  - ▶ ŽEMYN rodyklę  garsui mažinti.
4. Spauskite rodyklę GRĮŽTI  arba PULTO šoninį skirtuką , kad sugrįžtumėte į pagrindinį pulto nuostatų ekraną.




5-37 pav. Garsumo parinktys



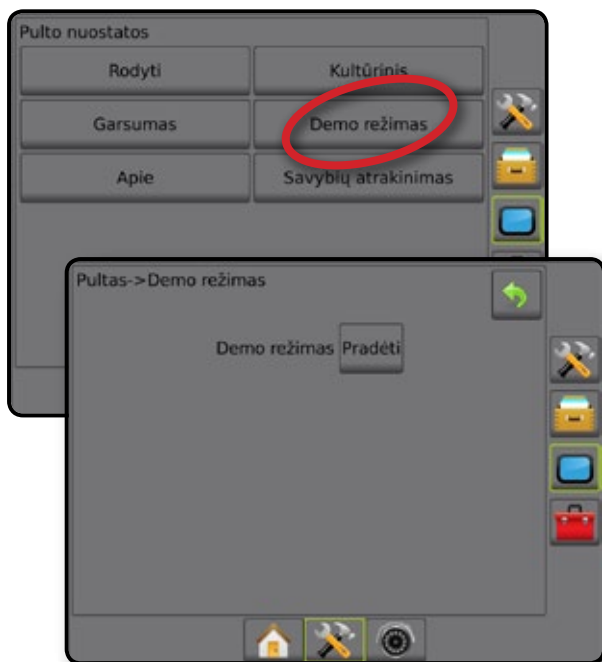
## Demo režimas

Demo režimas yra naudojamas simuliuoto GPS signalo atkūrimui paleisti.

**PASTABA:** šis įrankis išjungs įeinančias GPS padėtis ir pradės rodyti simuliuotus duomenis. Reikia vėl iš naujo paleisti pulką, kad būtų atkurta tikra GPS sistema.

1. Paspauskite PULTO šoninį skirtuką .
2. Spauskite **Demo režimas**.
3. Spauskite **Pradėti**.
4. Spauskite rodyklę GRĮŽTI  arba PULTO šoninį skirtuką , kad sugrįžtumėte į pagrindinį pulto nuostatų ekraną.


5-38 pav. Demo režimo parinktys



## Apie

Apie/įrašyti ekrane rodoma sistemos programinės įrangos versija bei prie CAN magistralės prijungtų modulių programinės įrangos versijos ir tiesioginės nuorodos į naudotojo vadovus QR kodas.

Šalinant problemas lauke, galutinis vartotojas gali naudoti mygtuką Įrašyti, kad parsisiųstų tekstinį failą, kuriame yra informacija apie esamą programinę įrangą, į USB diską, tada el. paštu išsiųstų failą palaikymo darbuotojams.

1. Paspauskite PULTO šoninį skirtuką .
2. Paspauskite **Apie**, kad peržiūrėtumėte duomenis, įskaitant:
  - ◀ Įrenginio modelio numerį
  - ◀ Programinės įrangos versiją
  - ◀ QR kodą – tiesioginę nuorodą į „Matrix Pro GS“ naudotojų vadovų puslapį [www.TeeJet.com](http://www.TeeJet.com)
  - ◀ Prijungtus modulius

ARBA

Paspauskite **Įrašyti**, kad išsaugotumėte Apie informaciją USB diske.

„Į USB diską įrašytos versijos informacija“ patvirtinkite išsaugojimui.

3. Spauskite rodyklę GRĮŽTI  arba PULTO šoninį skirtuką , kad sugrįžtumėte į pagrindinį pulto nuostatų ekraną.



**PASTABA:** **Įrašyti** parinkties negalima pasirinkti (ji pilka), kol USB diskas nėra tinkamai įdėtas.

5-39 pav. Apie parinktis



## ĮRANKIAI

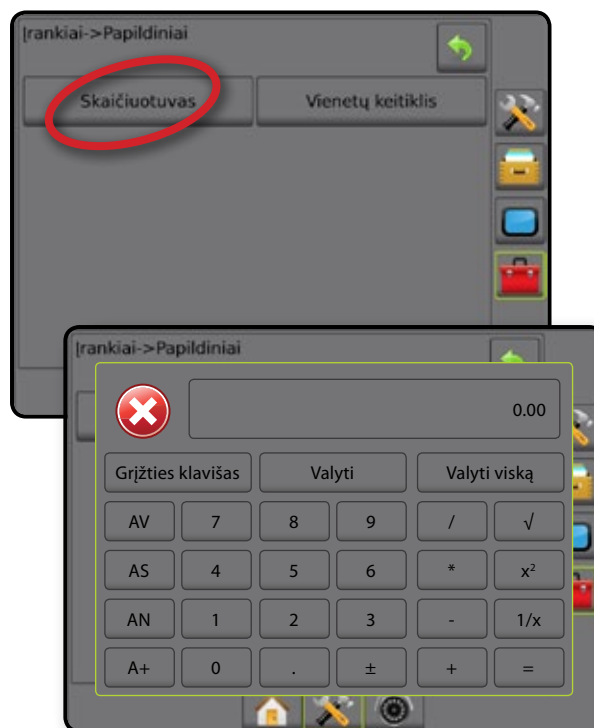
Įrankių meniu suteikia operatoriui galimybę atlikti įvairius skaičiavimus su įprastu skaičiuotuvu arba naudojant vienetų keitiklį. Vienetų keitiklis skaičiuoja įvairius matavimus pagal plotą, ilgį arba tūrį.

1. Paspauskite ĮRENGINIO NUSTATYMO skirtuką apačioje .
2. Paspauskite ĮRANKIŲ šoninį skirtuką .
3. Paspauskite **Papildiniai**.
4. Pasirinkite iš:
  - ▶ Skaičiuotuvas – naudojamas matematiniams skaičiavimams atlikti
  - ▶ Vienetų keitiklis – naudojamas ploto, ilgio ir tūrio vienetams keisti

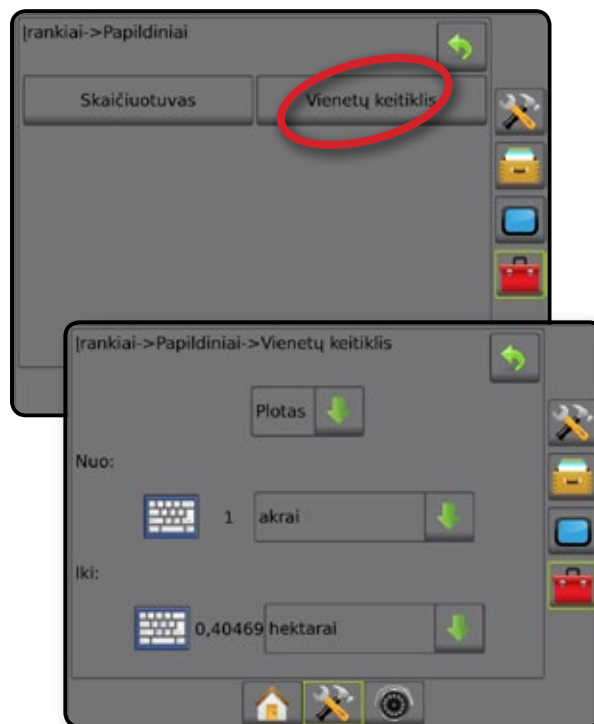
5-40 pav. Įrankiai



5-41 pav. Skaičiuotuvas



5-42 pav. Vienetų keitiklis



APŽVALGA

ĮŽANGA

PRADŽIA

VISAS EKRAVAS

NUSTATYMAS










VALDYMAS

GPS

PADARGAS

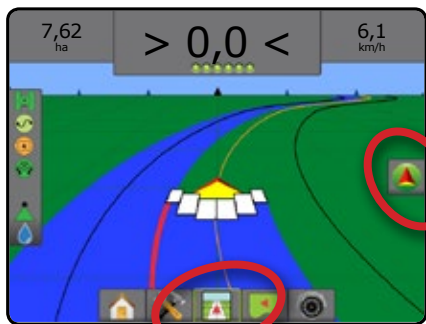
LAŠELIŲ MONITORIUS

## 6 SKYRIUS. VALDYMAS

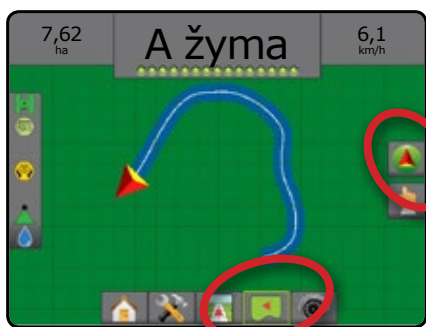
„Matrix Pro GS“ suteikia galimybę naudoti produktą ir valdyti transporto priemonę vienu metu. Pabaigus įrenginio nustatymą, galima pradėti valdymą. Penki valdymo režimai suteikia operatoriui galimybę optimizuoti darbą lauke: tiesus AB , kreivės AB , sukantis ratu , paskutinio praėjimo  ir kitos eilės . Galima atlikti papildomą optimizavimą pritaikant ribas , naudojant kreivės žiūrint pirmyn , grįžimo į tašką  valdymą ir „RealView“ valdymą per vaizdo kamerą .

Trys valdymo ekranai padeda informuoti naudotoją.

**Transporto priemonės vaizdo valdymo** metu kompiuteriu sukuriamas transporto priemonės padėties, rodomos apdorojamame plote, vaizdas.










**Lauko vaizdo valdyme** kompiuteriu sukuriamas transporto priemonės padėties ir apdorojamo ploto vaizdas iš paukščio skrydžio perspektyvos.



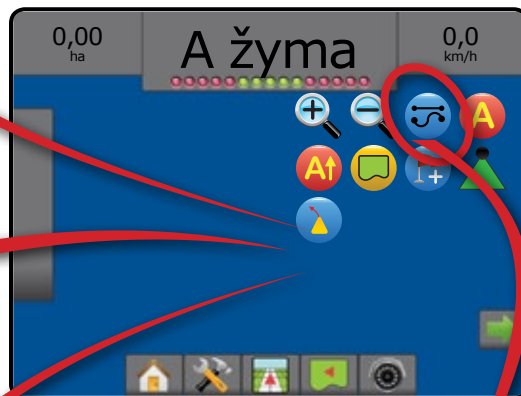
**„RealView“ valdymas** suteikia galimybę rodyti tikrą laiką vaizdą, o ne kompiuterio sukurtą vaizdą.



Norint pasirinkti valdymo režimą:

1. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ skirtuką , kad būtų rodomos navigacijos parinktys.
2. Paspauskite VALDYMO REŽIMO piktogramą .
3. Pasirinkite iš:
  - ▶ Tiesus AB valdymas 
  - ▶ Valdymas kreive AB 
  - ▶ Valdymas sukantis ratu 
  - ▶ Paskutinio praėjimo valdymas 
  - ▶ Valdymo pagal kitą eilę parinktis 

6-1 pav. Pasirinkite valdymo režimą








## Navigacijos ekranų parinktys





### Navigacijos ir valdymo parinktys

Gairės	
	A žyma  – žymi pirmą gairės tašką.
	B žyma  – žymi paskutinį gairės tašką. Pilka = nenukeliautas minimalus atstumas.
	Atšaukti A žymą – atšaukiamas A žymos procesas. Sugrįžtama prie ankstesnės AB gairės (kai nustatyta).
	Kitos eilės B žyma  – žymi paskutinį eilės tašką.
	Azimuto laipsnis  – nustatoma tiesi gairė, išmatuota laipsniais pagal laikrodžio rodyklę nuo šiaurės pagrindinės linijos. Šiaurė = 0, rytai = 90, pietūs = 180, vakarai = 270.
	A+ bakstelėjimas – perjungia esamą nuorodą į transporto priemonės esamą padėtį.
	Kitą tiesaus AB arba azimuto laipsnių gairė – rodo kitą tiesią nuorodą, išsaugotą esamoje užduotyje.
	Kitą kreivės AB gairė – rodo kitą kreivės AB nuorodą, išsaugotą esamoje užduotyje.
	Kitą sukimosi ratu gairė – rodo kitą sukimosi ratu AB nuorodą, išsaugotą esamoje užduotyje.
	Kreivės žiūrėjimas pirmyn – parodo, kur po esamo vairavimo atsidsurs transporto priemonė, valdymui naudojant žymeklį.


### Sugrįžimas į tašką

	Žymos taškas  – nustatomas transporto priemonės vietos taškas. Pilka = GPS neprieinama.
	Grįžimo į tašką valdymas – pateikiamas atstumas ir vedimas atgal į nustatytą tašką.
	Šalinti tašką – pašalina pažymėtą tašką.
	Atšaukti vedimą – paslepia atstumas ir vedimas atgal į pažymėtą tašką.







### Ribos

	Pažymėta riba – nustatomas apdorojimo plotas ir neapdorojimo zonos. Kuriant išorinę ar pradinę ribą, ribos linija eis iki labiausiai į išorę nutolusio sekcijos ruožo išorės. Kuriant vidinę ar pradinę ribą, ribos linija eis iki labiausiai vidinio sekcijos ruožo vidaus. Pilka = GPS neprieinama.
	Baigti ribą – baigiamas ribų nustatymo procesas. Ribas taip pat galima uždaryti keliaujant į pradinį tašką pradalgės pločiu. Pilka = nenukeliautas minimalus atstumas.
	Atšaukti ribą – atšaukiamas naujo žymėjimo ribų nustatymo procesas. Sugrįžtama prie ankstesnės ribos (kai nustatyta).
	Šalinti ribą – pašalinamos visos nustatytos ribos iš esamos užduoties.



### „BoomPilot“

	Vienas ruožas – įjungiamos arba išjungiamos visos sekcijos. Pilka = GPS neprieinama.
	„SmartCable“/SDM – pasirenkamas „BoomPilot“ režimas. Pilka = GPS neprieinama.



### „RealView“ valdymo parinktys

	Vaizdo kameros pasirinkimas – pasirenkamas vienas iš aštuonių kamerų vaizdų, jeigu yra prijungtas vaizdo pasirinkimo modulis (VSM).
	Padalytas kameros vaizdas – pasirenkamas vienas iš dviejų keturių kamerų įėjimų (A/B/C/D arba E/F/G/H) rinkinių, kad būtų galima padalyti ekraną į keturis atskirus vaizdo įėjimus.
	Valdymas per vaizdo nustatymą – galima įjungti valdymą per vaizdą arba vairavimo posūkio kampą ir koreguoti gaires.
	Valdymas per vaizdą – navigacinės pagalbos tikslais ant vaizdo įėjimo nustatomos trijų matmenų gairės.
	Vairavimo posūkio kampas – rodoma kryptis, kuria reikia reguliuoti vairą.
	Aukštyn ir žemyn piktogramos – naudojamos vedimo linijoms ir horizonto linijai koreguoti, kad atitiktų kameros vaizdą.
	Kameros vaizdo fiksavimas – esamo vaizdo ekrane nuotrauka išsaugoma USB diske.

### Ekranų parinktys

Didinimas/mažinimas	
	Piktogramos – naudojamos „Matrix Pro 570GS“
	Mygtukai – naudojami „Matrix Pro 840GS“
	Transporto priemonės vaizdas – piktogramos ar mygtukai, skirti transporto priemonės vaizdui ar perspektyvai į horizontą koreguoti pradedant transporto priemonės vaizdu ir baigiant vaizdu iš paukščio skrydžio.
	Lauko vaizdas – piktogramos ar mygtukai, skirti didinti/mažinti ekrane rodomą plotą.

### Panorama

	Rodyklės – suteikia operatoriui galimybę sutelkti dėmesį į konkrečius žemėlapiu plotus nejudant transporto priemone. Perkelia vaizdą atitinkama kryptimi.
	Pasaulio vaizdas – padidina ekrano vaizdą iki plačiausio galimo ploto.

APŽVALGA

IŽANGA

PRADŽIA

VISAS EKRAVAS

NUSTATYMAS

VALDYMAS

GPS

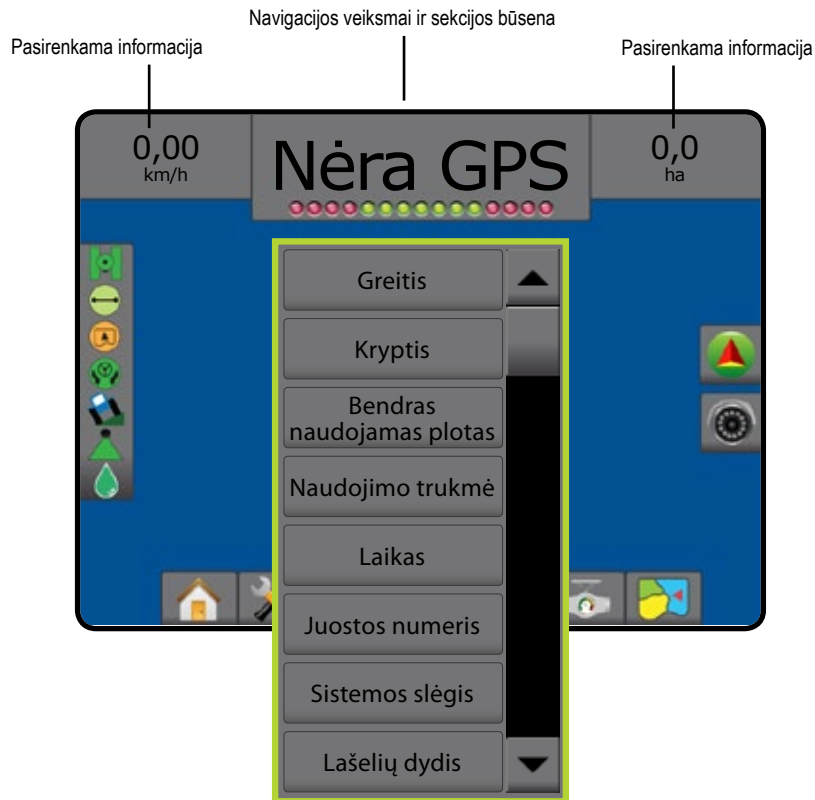
PADARGAS

LAŠELIŲ MONITORIUS

## VALDYMO JUOSTA

Valdymo juosta informuoja apie pasirinktą informaciją (esamą greitį, kryptį, bendrą naudojamą plotą, esamą laiką, juostos numerį, esamą sistemos slėgį ir esamą lašelių dydį), navigacijos veiksmus (šoninį nuokrypį (metrais), esamus veiksmus ir GPS būseną) ir sekcijos būseną.

6-2 pav. Valdymo juostos pavyzdys



### Pasirenkama informacija

Greitis – rodomas esamas važiavimo greitis

Kryptis – rodomas kelionės kursas pagal laikrodžio rodyklę nuo šiaurės pagrindinės linijos. Šiaurė = 0, rytai = 90, pietūs = 180, vakarai = 270.

Bendras naudojamas plotas – rodomas bendras plotas, kuris buvo apdorotas, įskaitant dvigubo padengimo plotus.

Naudojimo trukmė – rodoma bendra naudojimo trukmė aktyvi esamai užduočiai.

Laikas – rodomas esamas laikas pagal pasirinktą laiko juostą.

Juostos numeris – rodomas esamas juostos numeris atsižvelgiant į pradinę gairių liniją. Numeris rodomas kaip teigiamas skaičius, kai transporto priemonė yra į dešinę nuo AB pagrindinės linijos, arba kaip neigiamas skaičius, kai transporto priemonė yra į kairę nuo AB pagrindinės linijos.

Sistemos slėgis – rodomas esamas sistemos slėgis (galimas tik kai sistemoje yra slėgio jutiklis).

Lašelių dydis – rodomas esamas purkštuko lašelių dydis (galimas tik kai sistemoje yra slėgio jutiklis).

### Navigacijos veiksmi ir sekcijos būseną

GPS būseną – rodoma „Nera GPS“, kai GPS neprieinama, arba „Lėta GPS“, kai GPS gauna GGA duomenis mažesniu nei 5 Hz dažniu.

Šoninis nuokrypis – rodomas atstumas nuo pageidaujamos gairės.

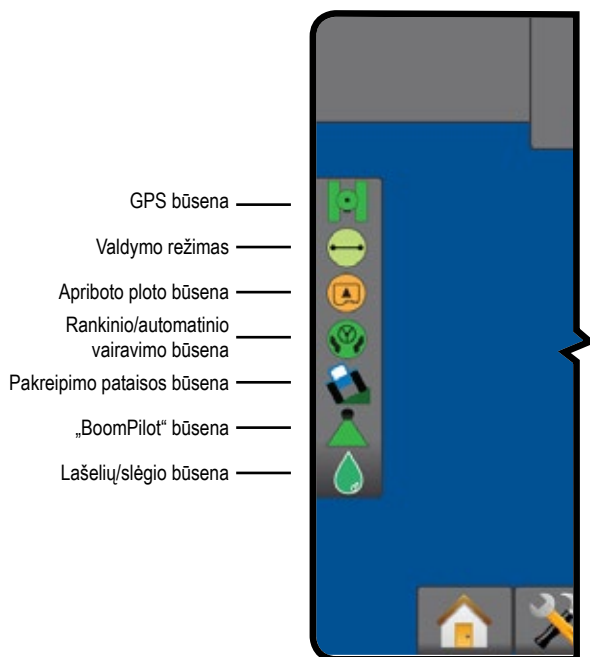
Esama veikla – rodoma veikla, pavyzdžiui, A arba B taško žymėjimas, artėjimas prie eilės pabaigos, nurodymas dabar pasisukti ir sugrįžimo į pažymėtą tašką atstumas.

Sekcijos būseną – rodomas vienas taškas kiekvienam užprogramuotam sekcijos ruožui. Žalias taškas reiškia, kad ruožas yra aktyvus, raudonas taškas – ruožas šiuo metu neaktyvus.

## BŪSENOS JUOSTA

Būsenos juostoje pateikiama informacija apie GPS būseną, valdymo režimą, apribotą plotą, rankinio/automatinio vairavimo įjungimą, pakreipimo pataisos informacija, padargo valdymo būseną ir informacija apie lašelių dydį.

6-3 pav. Būsenos juosta



### GPS būseną

- Raudona – nėra GPS
- Geltona – tik GPS
- Žalia – DGPS, WAAS/RTK, GLONASS
- Oranžinė – „Glide“/„ClearPath“

### Valdymo režimas

- Tiesus AB valdymas
  - Valdymas kreive AB
  - Valdymas sukantis ratu
  - Paskutinio praėjimo valdymas
  - Valdymo pagal kitą eilę parinktį
- Nėra piktogramos – nėra valdymo

### Apriboto ploto būseną

- Už ribų – šiuo metu keliamama ne apribotame plote
  - Ribų viduje – šiuo metu keliamama apribotame plote
- Nėra piktogramos – nenustatytos ribos

### Rankinio/automatinio vairavimo būseną

- Žalia – įjungtas, aktyvus vairavimas
  - Geltona – suaktyvinta, įvykdytos visos rankinio/automatinio vairavimo sąlygos
  - Raudona – išjungta, neįvykdytos visos rankinio/automatinio vairavimo sąlygos.
- Nėra piktogramos – neįdiegta rankinio/automatinio vairavimo sistema

### Pakreipimo pataisos būseną

- Spalvota – įjungta, aktyviai taikoma pakreipimo pataisa
  - Raudona – išjungta
- Nėra piktogramos – sistemoje neįdiegtas pakreipimo giromodulis arba pakreipimas yra susijęs su rankinio/automatinio vairavimo sistema

### „BoomPilot“ būseną

- Raudona – išjungta/rankinis
  - Žalia – automatinis
  - Geltona – viskas įjungta
- Nėra piktogramos – vienos sekcijos ruožas (nėra sistemoje įdiegto „SmartCable“ arba SDM)

### Lašelių/slėgio būseną

- Spalvota – įjungta. Lašelio spalva yra tiesiogiai susijusi su esamu lašelio dydžiu.  
Spalvų parinktys:
  - Perbraukta – išjungta
- Nėra piktogramos – neįdiegtas slėgio jutiklio sąsajos rinkinys

## Būsenos/informaciniai ekranai

### GPS būseną

GPS būsenoje rodoma informacija, susijusi su duomenų greičiais, matomų palydovų skaičiumi bei palydovų kokybe ir ID.

1. Spauskite GPS BŪSENOS piktogramą

6-4 pav. GPS būseną



## Valdymo režimo būseną

Valdymo režimo būsenoje rodoma informacija, susijusi su valdymo metodu, esamo valdymo pavadinimas ir kiek gairių yra išsaugota pulte.


1. Paspauskite VALDYMO REŽIMO piktogramą .

6-5 pav. Valdymo režimo būseną



## Pakreipimo pataisos būseną

Pakreipimo pataisos būsenoje rodoma informacija, susijusi su esama pakreipimo pataisos sistemos būseną.

1. Paspauskite PAKREIPIMO PATAISOS BŪSENOS piktogramą .

6-8 pav. Pakreipimo pataisos būseną



## Apriboto ploto būseną

Apriboto ploto būsenoje rodoma informacija, susijusi su šiuo metu apribotais plotais.

1. Spauskite APRIBOTO PLOTO piktogramą .

6-6 pav. Apriboto ploto būseną



## „BoomPilot“ būseną

„BoomPilot“ būsenoje rodoma informacija, susijusi su esama „BoomPilot“ sistemos būseną.

1. Paspauskite BOOMPILOT BŪSENOS piktogramą .

6-9 pav. „BoomPilot“ būseną



## Rankinio/automatinio vairavimo būseną

Rankinio/automatinio vairavimo būsenoje rodoma informacija, susijusi su esama rankinio/automatinio vairavimo sistemos būseną, įskaitant pakreipimo būseną.

1. Paspauskite RANKINIO/AUTOMATINIO VAIRAVIMO BŪSENOS piktogramą .

6-7 pav. Rankinio/automatinio vairavimo būseną



## Lašelių/slėgio būseną

Lašelių/slėgio būsenoje rodoma informacija, susijusi su esama lašelių dydžio būseną ir sistemos slėgiu.

1. Paspauskite LAŠELIŲ/SLĖGIO BŪSENOS piktogramą .



6-10 pav. Lašelių/slėgio būseną



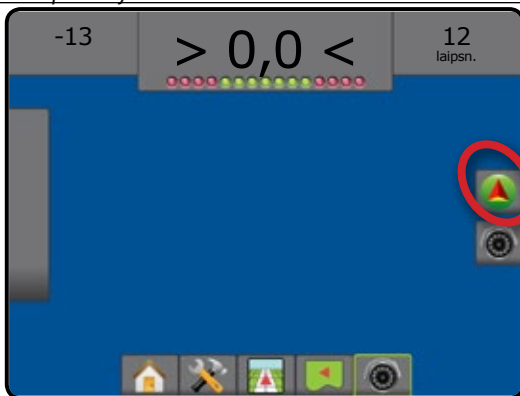


## NAVIGACIJOS EKRANAI

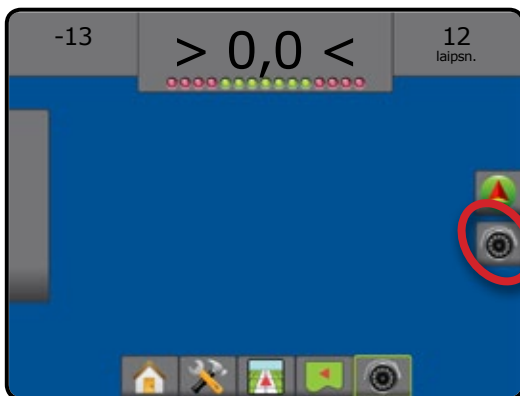
„Matrix Pro GS“ valdymą ir navigaciją galima pasiekti iš transporto priemonės vaizdo ekrano, lauko vaizdo ekrano arba „RealView“ ekrano.

- Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ skirtuką , kad būtų rodomos navigacijos parinktys
- Paspauskite „REALVIEW“ PARINKČIŲ skirtuką , kad būtų rodomos kameros nustatymo ir valdymo parinktys

6-11 pav. Valdymo ekrano parinktys



Didinimo/mažinimo parinktys yra neprieinamos „Matrix Pro 840GS“ arba „RealView“ valdymo ekranuose



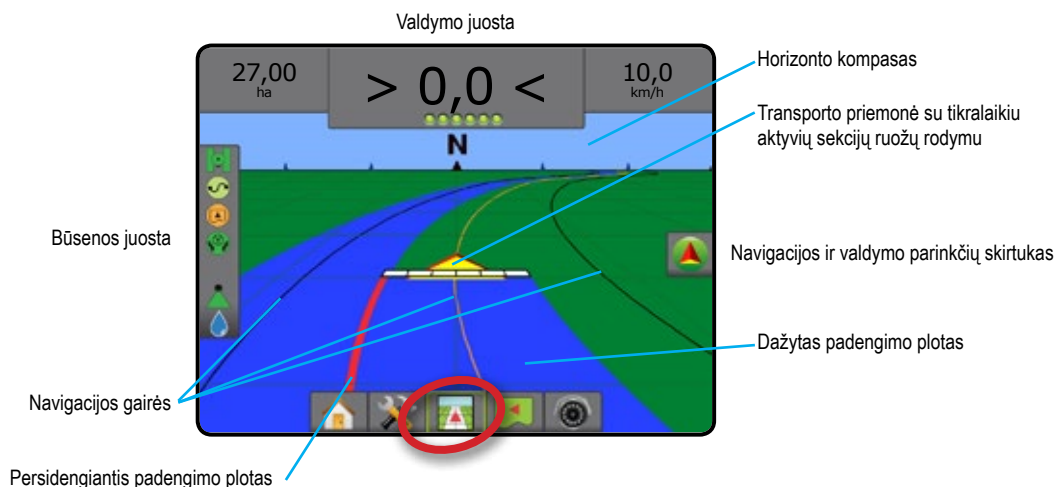
- Pradžios/užduoties ekranas (arba spauskite Pradžios mygtuką)
- Įrenginio nustatymas
- Transporto priemonės vaizdo valdymas
- Lauko vaizdo valdymas
- „RealView“ valdymas

## Transporto priemonės vaizdas



Transporto priemonės vaizde kompiuteriu sukuriamas transporto priemonės padėties, rodomos apdorojamame plote, vaizdas. Šiame ekrane galima pasiekti visas nustatymo ir navigacijos parinktis, naudojant skirtuką, esantį ekrano dešinėje.

6-12 pav. Transporto priemonės vaizdas



### Valdymas ekrane

- Gairės
  - ◀ Oranžinė – aktyvi gairių linija
  - ◀ Juoda (kelios) – gretimos gairių linijos
  - ◀ Juoda – ribų linija
- Taškai – nustatytų taškų žymos
  - ◀ Raudonas taškas – grįžti į tašką
  - ◀ Mėlynas taškas – A žyma
  - ◀ Žalias taškas – B žyma
- Kompasas – bendra kryptis gali būti parodyta horizonte (kai padidinta)
- Padengimo plotas – rodo apdorotą plotą ir persidengimą:
  - ◀ Mėlynas – vienas apdorojimas
  - ◀ Raudonas – du arba daugiau apdorojimų

- Didinimas/mažinimas ir perspektyva – reguliuoja transporto priemonės vaizdą arba perspektyvą horizonto atžvilgiu pradedant vaizdu iš transporto priemonės ir baigiant vaizdu iš paukščio skrydžio.
- Sekcijos ruožai
  - ◀ Juodi langeliai – neaktyvios sekcijos
  - ◀ Balti langeliai – aktyvios sekcijos

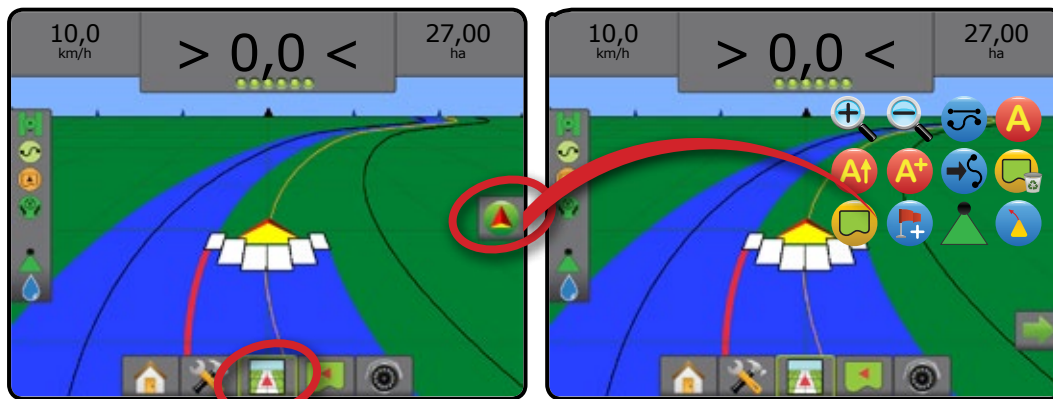
### „Matrix Pro 840GS“ pulto pagalbos mygtukai

- Didinimas/mažinimas ir perspektyva – mygtukai aukštyn/žemyn ▲ ▼ reguliuoja transporto priemonės vaizdą arba perspektyvą horizonto atžvilgiu pradedant vaizdu iš transporto priemonės ir baigiant vaizdu iš paukščio skrydžio.
- Pradžios/užduoties ekranas – pradžios mygtuku 🏠 pasiekiamas pradžios/užduoties ekranas.

Norėdami pasiekti transporto priemonės vaizdo ekraną:

1. Spauskite TRANSPORTO PRIEMONĖS VAIZDO VALDYMO skirtuką

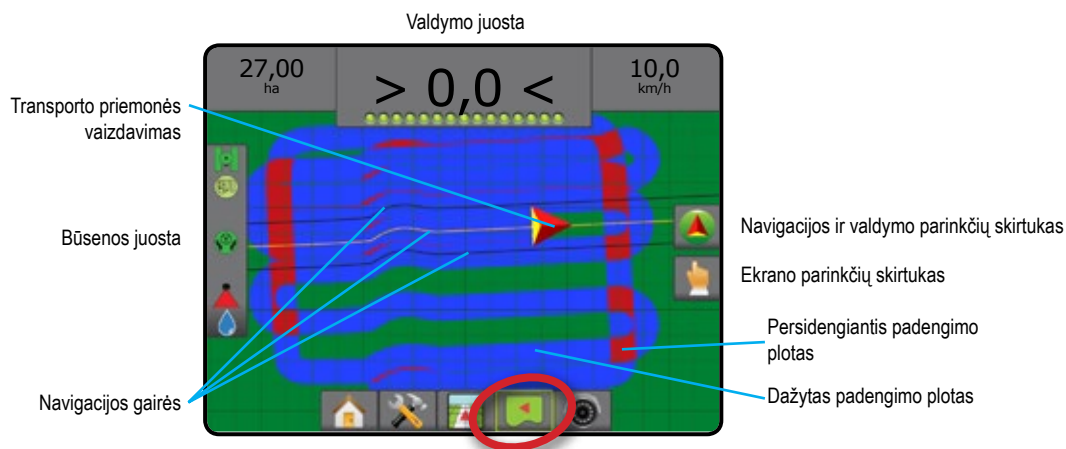
6-13 pav. Transporto priemonės vaizdas su rodomomis įprastomis piktogramomis



## Lauko vaizdas

Lauko vaizde kompiuteriu sukuriamas transporto priemonės padėties ir apdoromo ploto vaizdas iš paukščio skrydžio perspektyvos. Šiame ekrane galima pasiekti visas nustatymo ir navigacijos parinktis bei panoraminį režimą, naudojant parinkčių skirtukus, esančius ekrano dešinėje.

6-14 pav. Lauko vaizdas



### Valdymas ekrane

- Gairės
  - ◀ Oranžinė – aktyvi gairių linija
  - ◀ Juoda (kelios) – gretimos gairių linijos
  - ◀ Juoda – ribų linija
- Taškai – nustatytų taškų žymos
  - ◀ Raudonas taškas – grįžti į tašką
  - ◀ Mėlynas taškas – A žyma
  - ◀ Žalias taškas – B žyma
- Padengimo plotas – rodo apdorotą plotą ir persidengimą:
  - ◀ Mėlynas – vienas apdorojimas
  - ◀ Raudonas – du arba daugiau apdorojimų

- Panorama – koreguojamas žemėlapiu matomas plotas nejudant transporto priemonei.
- Didinimas/mažinimas – koreguojamas žemėlapiu matomas plotas.

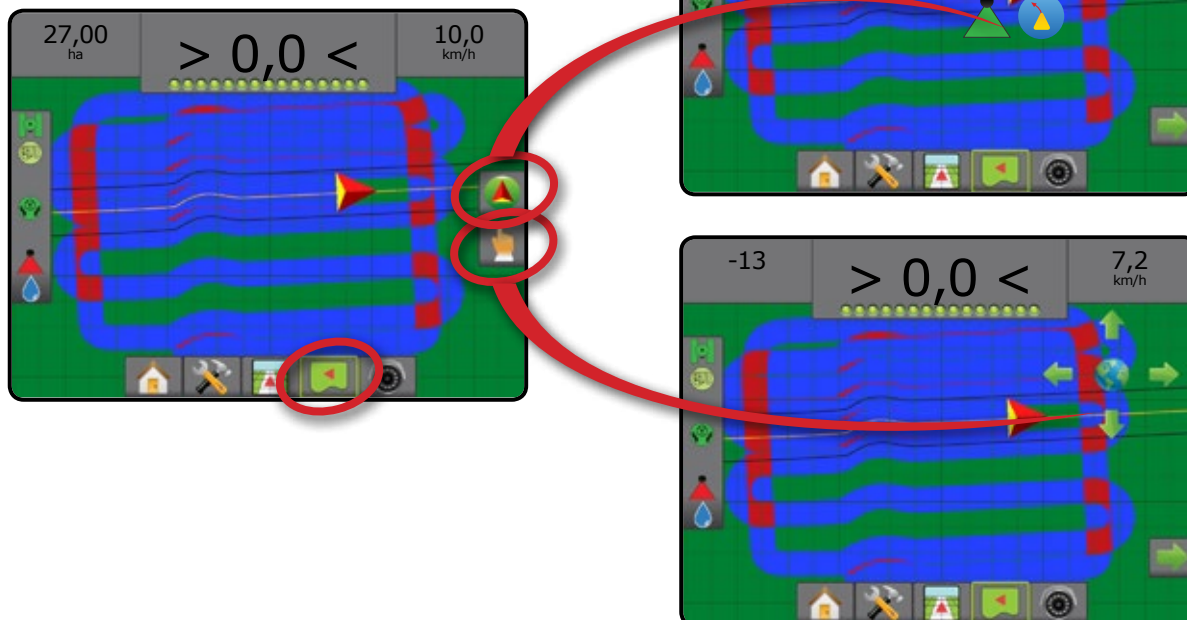
### „Matrix Pro 840GS“ pulto pagalbos mygtukai

- Didinimas/mažinimas – mygtukais aukštyn/žemyn ▲ ▼ reguliuojamas žemėlapiu matomas plotas.
- Pradžios/užduoties ekranas – pradžios mygtuku 🏠 pasiekiamas pradžios/užduoties ekranas.

Norėdami pasiekti lauko vaizdo ekraną:

1. Paspauskite LAUKO VAIZDO VALDYMO skirtuką

6-15 pav. Lauko vaizdas su rodomomis įprastomis piktogramomis



## „RealView“ valdymas



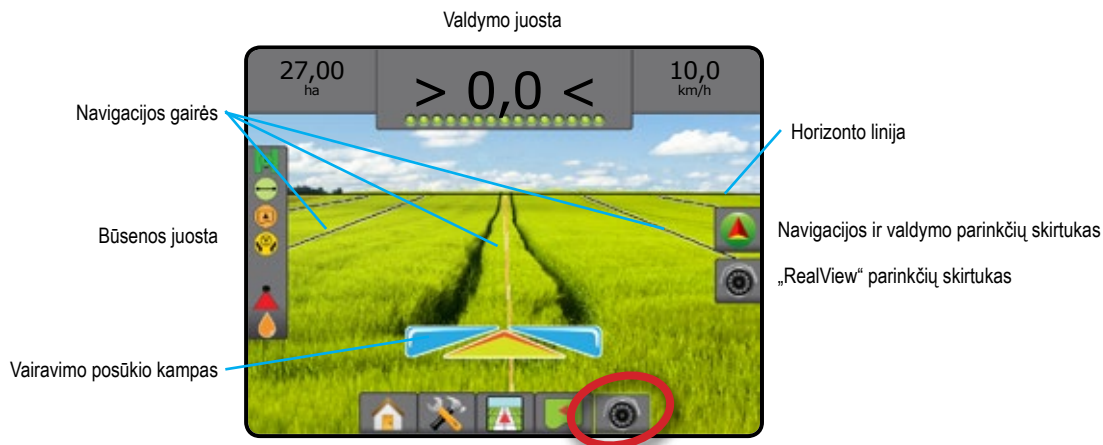
„RealView“ valdymas suteikia galimybę rodyti tikrą laikį vaizdą, o ne kompiuterio sukurtą vaizdą. Šiame ekrane galima pasiekti visas nustatymo ir navigacijos parinktis, naudojant skirtukus, esančius ekrano dešinėje.

Jeigu sistemoje yra įrengtas vaizdo pasirinkimo modulis (VSM), prieinamos dvi vaizdo parinktys:

- Vienos kameros vaizdas – galima pasirinkti vieną iš aštuonių kamerų įėjimų, kad pakeistų vaizdo įrašo įėjimo vaizdą.
- Padalytas kameros vaizdas – galima pasirinkti vieną iš dviejų keturių kamerų įėjimų (A/B/C/D arba E/F/G/H) rinkinių, kad būtų galima padalyti ekraną į keturis atskirus vaizdo įėjimus.

Šiame ekrane galima pasiekti valdymo per vaizdą ir vairavimo posūkio kampo režimus naudojant piktogramų skirtukus, esančius ekrano dešinėje pusėje.

6-16 pav. „RealView“ valdymas



## Valdymas ekrane

- Gairės
  - ◀ Oranžinė – aktyvi gairių linija
  - ◀ Juoda (kelios) – gretimos gairių linijos
- ◀ Horizontali juoda linija – reguliuojama horizonto linija


Norint pasiekti „RealView“ ekraną:

1. Spauskite „REALVIEW“ VALDYMO skirtuką

6-17 pav. Tikrą laikį vaizdas su rodomomis įprastomis piktogramomis



VALDYMO REŽIMAI

	<p><b>Tiesus AB valdymas</b></p> <p>Tiesus AB valdymas suteikia valdymą tiesia linija pagal A ir B atskaitos taškus. Pradiniai A ir B taškai yra naudojami visoms kitoms lygiagrečioms gairėms apskaičiuoti.</p> <p><i>PASTABA: nuokrypis į gretimas gaires bus apskaičiuotas naudojant valdymo plotį, kuris yra užkoduotas įrenginio nustatyme, padargo parinktyse.</i></p>	
	<p><b>Valdymas kreive AB</b></p> <p>Naudojant valdymą kreive AB valdoma pagal kreives, remiantis pradine AB atskaitos linija. Ši pradinė linija yra naudojama visoms kitoms gairėms apskaičiuoti.</p> <p><i>PASTABA: valdant kreive rekomenduojama neviršyti 30° per AB nuorodą. Nuokrypis į gretimas gaires bus apskaičiuotas naudojant valdymo plotį, kuris yra užkoduotas įrenginio nustatyme, padargo parinktyse.</i></p> <p><i>PATARIMAS: dirbant apribotame plote valdymo metodas už nustatytų AB taškų bus valdymas tiesia linija.</i></p>	
	<p><b>Valdymas sukantis ratu</b></p> <p>Naudojant valdymą sukantis ratu valdoma aplink centrinę vietą, kuri išeina į vidų arba išorę pagal pradinę AB atskaitos liniją. Ši pradinė linija yra naudojama visoms kitoms gairėms apskaičiuoti.</p> <p>Ji naudojama apdorojant produktų lauke sukantis ratu, valdant pagal apvalią nuorodą, atitinkančią besisukančios ratu drėkinimo sistemos spindulį.</p> <p><i>PASTABA: nuokrypis į gretimas gaires bus apskaičiuotas naudojant valdymo plotį, kuris yra užkoduotas įrenginio nustatyme, padargo parinktyse.</i></p>	
	<p><b>Paskutinio praėjimo valdymas</b></p> <p>Paskutinio praėjimo valdymas rodo tikrą paskutinio praėjimo navigaciją. Pultas automatiškai aptiks artimiausią apdorotą plotą ir nustatys lygiagrečią nuorodą pagal tą plotą.</p> <p><i>PASTABA: jeigu riba buvo nustatyta, bet ribų nustatymo metu nebuvo apdorojimo, valdymas nebus pradėtas.</i></p>	
	<p><b>Valdymo pagal kitą eilę parinktis</b></p> <p>Valdymo pagal kitą eilę parinktis nurodo, kur yra kita eilė ir eilės galuose veda prie kitos gretimos eilės. Kai operatorius pažymi eilės galą ir pradeda sukintis prie kitos eilės, kitoje eilėje naudojamas tiesus AB valdymas. Kai transporto priemonė yra kitoje eilėje, valdymas yra išjungiamas.</p> <p><i>PASTABA: nuokrypis į kita eilė bus apskaičiuotas naudojant valdymo plotį, kuris yra užkoduotas įrenginio nustatyme, padargo parinktyse.</i></p> <p><i>Valdymo pagal kitą eilę parinktis nepalaiko eilių praleidimo.</i></p>	
	<p><b>Nėra valdymo</b></p> <p>Esant šiai parinkčiai valdymas išjungiamas.</p> <p><i>PASTABA: be valdymo režimas nepašalina nustatytų gairių arba taškų iš pulto. Norėdami pašalinti nustatytus/išsaugotus duomenis iš pulto, skaitykite duomenų tvarkymo skyrelį prie įrenginio nustatymo.</i></p>	

APŽVALGA

IŽANGA

PRADŽIA

VISAS EKRAVAS

NUSTATYMAS

VALDYMAS

GPS




PADARGAS

LASELIJ MONITORIUS

## GAIRĖS


Išlenkta išankstinė peržiūra  rodo, kokia kryptimi judės transporto priemonė, vairuojant nurodyta kryptimi.

AB gairės, azimuto gairės, kito praėjimo gairės ir kitos eilės gairės prieinamos priklausomai nuo esamo valdymo režimo. Pulte vienai užduočiai galima įrašyti iki 25 nustatytų gairių. Perjungus vieną valdymo režimą į kitą, pasikeis esamos prieinamos gairės.



Kiekvienu valdymo režimu galima sukurti kelias gaires. Jeigu vienu valdymo režimu išsaugoma daugiau nei viena gairė, kita gairių funkcija taps prieinama. Paspaudus kitos gairės    parinktį, transporto priemonė bus nukreipta prie kitos pulte išsaugotos gairės.

Naudotojas gali kopijuoti ir redaguoti užduotis ribų ir gairių pakartotiniam naudojimui skirtingiems apdorojimams tame pačiame lauke, naudodamas „Fieldware Link“ arba Duomenys->Užduoties duomenys->Tvarkymo parinktį.

### Išlenkta išankstinės peržiūros gairė

 Išlenkta išankstinės peržiūros gairė rodo, kur transporto priemonė atsidurs su esamu vairavimu, naudojant valdymui žymeklį. Išlenktos išankstinės peržiūros parinktis galima visuose valdymo režimuose.

Norint suaktyvinti išlenktą žiūrėjimo pirmyn nuorodą:



1. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ skirtuką , kad būtų rodomos navigacijos parinktys.
2. Pasirinkite IŠLENKTĄ ŽIŪRĖJIMO PIRMYN piktogramą .

Navigacijos ekrane matysis žymeklis.



6-18 pav. Išlenkta išankstinė peržiūra








Norint pašalinti išlenktą išankstinės peržiūros nuorodą:


1. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ skirtuką , kad būtų rodomos navigacijos parinktys.
2. Pasirinkite IŠLENKTĄ ŽIŪRĖJIMO PIRMYN piktogramą .

### A ir B taškų ženklimas


  Norint nustatyti AB nuorodą:

1. Važiokite į pageidaujamą A taško vietą .
2. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ skirtuką , kad būtų rodomos navigacijos parinktys.
3. **Kai transporto priemonė juda**, spauskite A ŽYMOŠ piktogramą .
4. Važiokite į pageidaujamą B taško vietą .
5. Paspauskite B ŽYMOŠ piktogramą , kad nustatytumėte AB liniją.
6. „Ar norėtumėte pavadinti šią nuorodą?“  
Spauskite:
  - Taip – pavadinimui įvesti ir gairei įrašyti pulte
  - Ne – automatiškai sukurti pavadinimą ir įrašyti nuorodą pulte

Pultas pradės teikti navigacijos informaciją.

*PASTABA: B ŽYMOŠ piktograma  neprieinama pasirinkimui (pilka), kol nenuvažiuojamas minimalus atstumas (3,0 metrai tiesiu arba kreivės valdymu, 50,0 metrų judėjimo ratu valdymu).*

*PASTABA: nebūtina važiuoti visą sukimosi ašies perimetrą, kad būtų pradėtas sukimosi apskritimu valdymas.*

Naudokite ATŠAUKTI ŽYMĄ piktogramą , kad atšauktumėte A žymos komandą ir sugrįžtumėte prie ankstesnės gairės (kai nustatyta).

6-19 pav. A žymos taškas



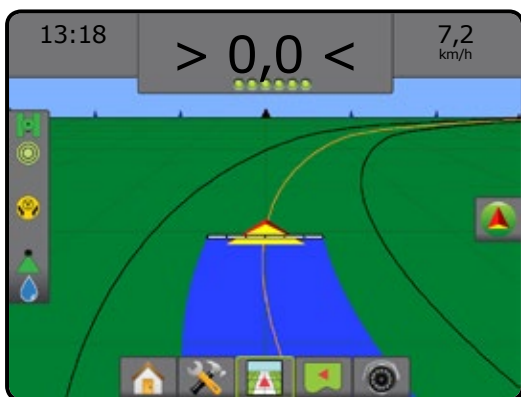
6-20 pav. B žymos taškas



6-21 pav. Įrašyti nuorodą





6-22 pav. Sekite valdymą



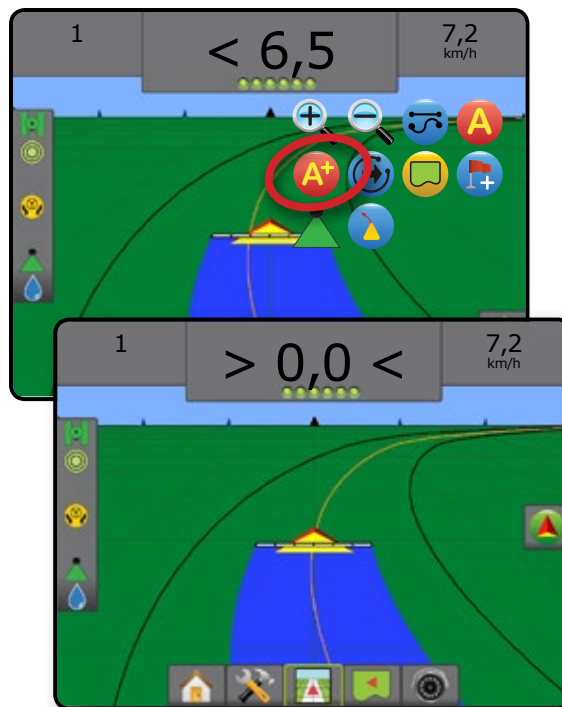
## A+ bakstelėjimo savybė

A+ bakstelėjimo savybė suteikia galimybę esamą nuorodą perkelti į transporto priemonės esamą vietą.

Norint koreguoti nuorodą:

1. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ skirtuką , kad būtų rodomos navigacijos parinktys.
2. Paspauskite A+ BAKSTELĖJIMO piktogramą .

6-23 pav. A+ bakstelėjimas



APŽVALGA

ĮŽANGA

PRADŽIA

VISAS EKRANAS

NUSTATYMAS




VALDYMAS

GPS





PADARGAS




LAŠELIŲ MONITORIUS

## Kitos gairės savybė

Jeigu išsaugoma daugiau nei viena gairė, kita gairių funkcija taps prieinama. Paspaudus kitos gairės    parinktį, transporto priemonė bus nukreipta prie kitos pulte išsaugotos gairės.

Norint pakeisti į kitas prieinamas gaires:

1. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ skirtuką , kad būtų rodomos navigacijos parinktys.
2. Paspauskite KITOS GAIRĖS piktogramą   .

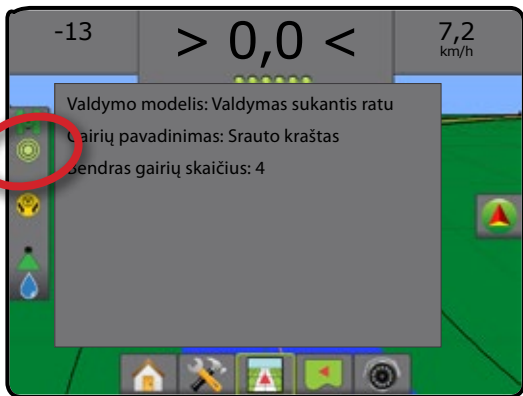
Junginėkite visas gaires pakartotinai spausdami KITOS GAIRĖS piktogramą   .

6-24 pav. Kita gairė




Norėdami peržiūrėti, kuri gairė yra aktyvi, būsenos juostoje spauskite valdymo režimo piktogramą.

6-25 pav. Peržiūrėkite, kuri gairė yra aktyvi



## Paskutinio praėjimo gairės

 Paskutinio praėjimo valdymas rodo tikrą paskutinio praėjimo navigaciją. Pultas automatiškai aptiks artimiausią apdorotą plotą ir nustatys lygiagrečią nuorodą pagal tą plotą.

Norint suaktyvinti paskutinio praėjimo gaires:

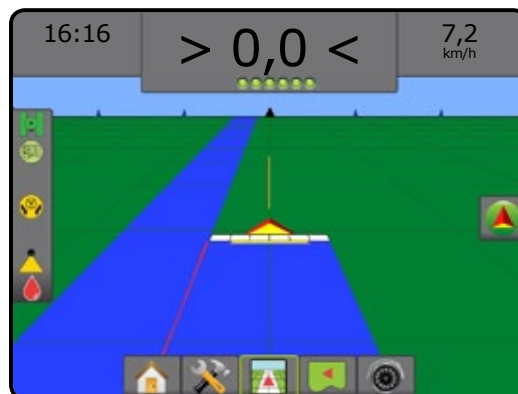
1. Važiuokite į pageidaujama vietą paskutiniam praėjimui.
2. Toliau važiuokite į apdorotą plotą.
3. Pultas pradės teikti navigacijos informaciją.

**PASTABA:** jeigu riba buvo nustatyta, bet ribų nustatymo metu nebuvo apdorojimo, valdymas nebus pradėtas.

6-26 pav. Taikykite pirmą praėjimą



6-27 pav. Sekite valdymą






## Kitos eilės gairės

Valdymo pagal kitą eilę parinktis rodo, kur yra kita eilė pagal užprogramuotą valdymo plotį, ir pateikia valdymą naudotojo pažymėtuose eilių galuose į kitą gretimą eilę. Kai operatorius pažymi eilės galą, esamoje eilėje naudojamas tiesus AB valdymas ir vedama į kitą eilę. Kai transporto priemonė yra kitoje eilėje, valdymas yra išjungiamas.

**PASTABA:** nuokrypis į kitą eilę bus apskaičiuotas naudojant valdymo plotį, kuris nustatomas įrenginio nustatyme prie padargo nustatymo.

Norint suaktyvinti kitos eilės gaires:


1. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ skirtuką , kad būtų rodomos navigacijos parinktys.
2. Eilės pabaigoje (kai važiuojate tiesia linija), spauskite B žymos piktogramą .
  - ◀ Eilės pabaiga bus pažymėta žaliu tašku .
3. Pasukite į kitą eilę.
4. Pagal pasukimo kryptį bus pateiktas valdymas į kitą gretimą eilę.
  - ◀ Kai transporto priemonė yra eilėje, gairė pašalinama
5. Kartokite kitos eilės pabaigoje.

**PASTABA:** valdymo pagal kitą eilę parinktis nepalaiko eilių praleidimo.

6-28 pav. Pažymėkite eilės pabaigą







## Azimuto laipsnis

 Azimutas yra apibrėžiamas kaip horizontalus kampas, išmatuotas pagal laikrodžio rodyklę nuo šiaurės pagrindinės linijos. Kai naudojamas azimutas, taškas, nuo kurio skaičiuojamas azimutas, yra įsivaizduojamo apskritimo centras. Šis apskritimas yra dalijamas į 360°. Šiaurė = 0, rytai = 90, pietūs = 180, vakarai = 270.

Azimuto laipsnius galima įvesti, kad būtų nustatyta tiksli transporto priemonės vieta. Kai pasirenkamas navigacijos režimas, azimuto laipsnius galima įvesti.

Norint nustatyti azimuto laipsnių nuorodą:

1. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ skirtuką , kad būtų rodomos navigacijos parinktys.
2. Paspauskite AZIMUTO piktogramą , kad įvestumėte azimuto laipsnį.
3. Naudokite įvedimo ekraną azimuto laipsniams nustatyti.
4. Spauskite:
  - ▶ Sutikti  nuostatoms įrašyti
  - ▶ Atšaukti  neišsaugojus išeiti iš klaviatūros
5. „Ar norėtumėte pavadinti šią nuorodą?“
  - Spauskite:
    - ▶ Taip – pavadinimui įvesti ir gairei įrašyti
    - ▶ Ne – kad automatiškai sukurtumėte pavadinimą

Pultas pradės teikti navigacijos informaciją.

Norėdami nustatyti papildomas azimuto gaires, atlikite tuos pačius veiksmus kaip ir pradinei azimuto gairei.

6-29 pav. Azimuto valdymas







## APDOROJIMO RIBOS

Apdorojimo ribos nustato plotus, kurie yra apdorojami ir neapdorojami, naudojant ABSC arba „BoomPilot“. Ribas galima nustatyti dirbant visais valdymo režimais. Vienu metu galima įrašyti vieną išorinę ribą ir iki 5 (penkių) vidinių ribų.



Naudotojas gali kopijuoti ir redaguoti užduotis ribų ir gairių pakartotiniam naudojimui skirtingiems apdorojimams tame pačiame lauke, naudodamas „Fieldware Link“ arba Duomenys->Užduoties duomenys->Tvarkymo parinktis.


Norint nustatyti išorinio apdorojimo ribą:

1. Važiukite į pageidaujamą vietą lauko/apdorojamo ploto perimetru.
2. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ skirtuką , kad būtų rodomos navigacijos parinktys.
3. Kai transporto priemonė juda, spauskite RIBOS piktogramą .
4. Važiukite lauko/ploto perimetru.
5. Pabaigti ribą:
  - ▶ Važiukite nuo pradinio taško vienos pradalgės pločiu. Riba automatiškai užsidarys (balta gairė taps juoda)
  - ▶ Spauskite RIBOS UŽBAIGIMO piktogramą . Tiesi linija užbaigs ribą tarp jūsų esamos vietos ir pradinio taško
6. Spauskite:
  - ▶ Įrašyti – ribai įrašyti
  - ▶ Šalinti – ribai šalinti

**PASTABA:** išorinei ar pradinei ribai negalima pasirinkti RIBOS UŽBAIGIMO piktogramos  (pilka), kol nenuvažiuojamas minimalus atstumas (penkių pradalgės pločių).

Jeigu riba žymima žemėlapyje su viena ar daugiau užlenktų ir išjungtų sekcijų, būtina išlaikyti šios sekcijos konfigūraciją ribos praėjimo laiką. Bet kokie įjungtų sekcijų pakeitimai ir tuo pačiu mašinos pločio pakeitimai, pradėjus ribų žymėjimo žemėlapyje procesą, lems ribos žymėjimą ties visų užprogramuotų sekcijų išoriniu kraštu, nebūtinai įjungtų sekcijų bet kuriuo ribos praėjimo metu.

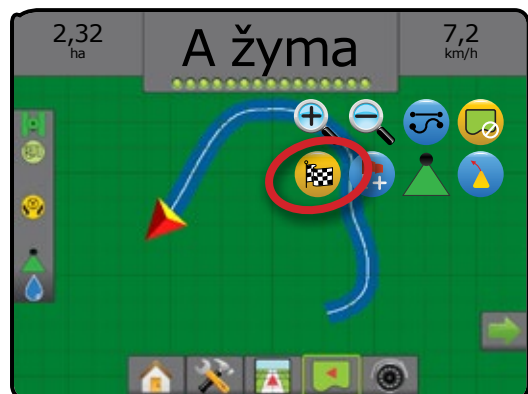
Kai riba žymima žemėlapyje išjungus tam tikras strėles, būtina perjungti „BoomPilot“ į rankinį režimą  ir įjungti pagrindinį ir strėlių jungiklius visoms strėlėms, kurios bus naudojamos ribos praėjime. Pabaigus ribos praėjimą, strėlių jungiklius galima IŠJUNGTI, pagrindinis jungiklis lieka ĮJUNGTAS, „BoomPilot“ galima perjungti į automatinį režimą  ir galima naudoti automatinį strėlės ruožų valdymą.

**PASTABA:** jeigu riba pažymima žemėlapyje su kai kuriomis strėlėmis sulenktomis taip, kaip aprašyta anksčiau, gali prireikti naudoti A+ BAKSTELĖJIMO piktogramą  gairei, kad pakoreguotumėte tolesnių praėjimų lauke padėtį.

6-30 pav. Vykdoma riba



6-31 pav. Užbaigti ribą – tiesia linija į pradinį tašką




6-32 pav. Užbaigti ribą – važiuoti į pradinį tašką



6-33 pav. Įrašyti ribą




Naudokite ATŠAUKTI RIBĄ piktogramą , kad atšauktumėte naują lauko ribų nustatymo procesą ir sugrįžtumėte prie ankstesnių ribų (jei nustatytos).

Norėdami nustatyti vieną arba kelias vidines ribas, atlikite tuos pačius veiksmus kaip ir pradinei ribai.

6-34 pav. Pridėti vidinę ribą





Kuriant išorinę ar pradinę ribą, ribos linija eis iki labiausiai į išorę nutolusio sekcijos ruožo išorės. Kuriant vidinę ar pradinę ribą, ribos linija eis iki labiausiai vidinio sekcijos ruožo vidaus.

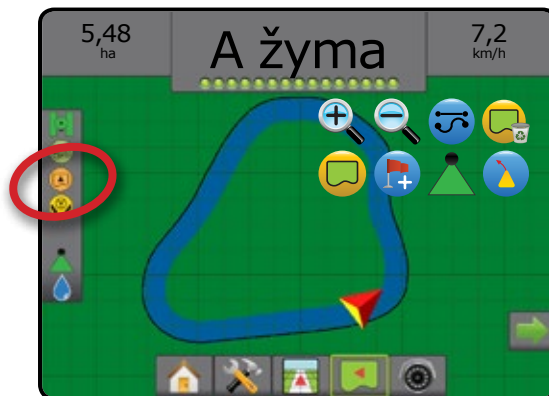
Naudokite ŠALINTI RIBĄ piktogramą , kad pašalintumėte visas esamas užduoties lauko ribas.

6-35 pav. Užbaigti ribą – važiuoti į pradinį tašką



Pagal jūsų esamą vietą būsenos juostoje rodoma RIBOSE piktograma  arba UŽ RIBŲ piktograma , kai ribos yra nustatomos.

6-36 pav. Užbaigti ribą – važiuoti į pradinį tašką



APŽVALGA

ĮŽANGA

PRADŽIA

VISAS EKSRANAS

NUSTATYMAS

VALDYMAS

GPS

PADARGAS

LAŠELIŲ MONITORIUS




## 1+ SUGRĮŽIMAS Į TAŠKĄ

Grįžimas į tašką veda atgal į nustatytą tašką transporto priemonės vaizde ir lauko vaizde. Transporto priemonės vaizde rodyklė nukreipia transporto priemonę atgal į nustatytą tašką. Lauko vaizde rodomas tik taškas.

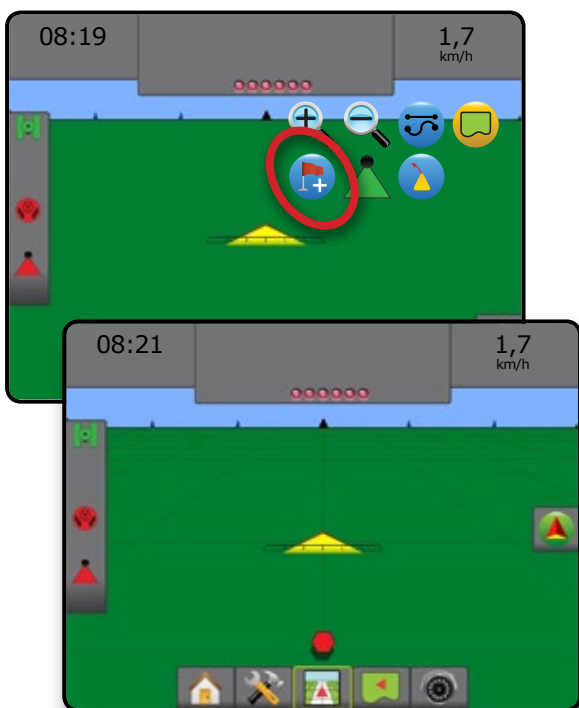
Sugrįžimo taškas yra specialus užduoties ir jis liks aktyvus aktyvioje užduotyje, kol nebus atšauktas.

### Grįžimo taško žymėjimas

Norint pažymėti grįžimo tašką:



1. Važiuokite į pageidaujama grįžimo taško vietą .
2. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ skirtuką , kad būtų rodomos navigacijos parinktys.
3. Paspauskite PRIDĖTI TAŠKĄ piktogramą .

6-37 pav. Grįžimo taškas nustatytas – transporto priemonės vaizdas



### Šalinti grįžimo tašką

Norint pašalinti nustatytą grįžimo tašką:

1. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ skirtuką , kad būtų rodomos navigacijos parinktys.
2. Paspauskite ŠALINTI TAŠKĄ piktogramą .



Taško šalinimo piktograma yra neprieinama, kai yra aktyvus vedimas į grįžimo tašką.

6-38 pav. Šalinti tašką




### Valdymas į grįžimo tašką

Norint parodyti atstumą ir valdymą į nustatytą grįžimo tašką:

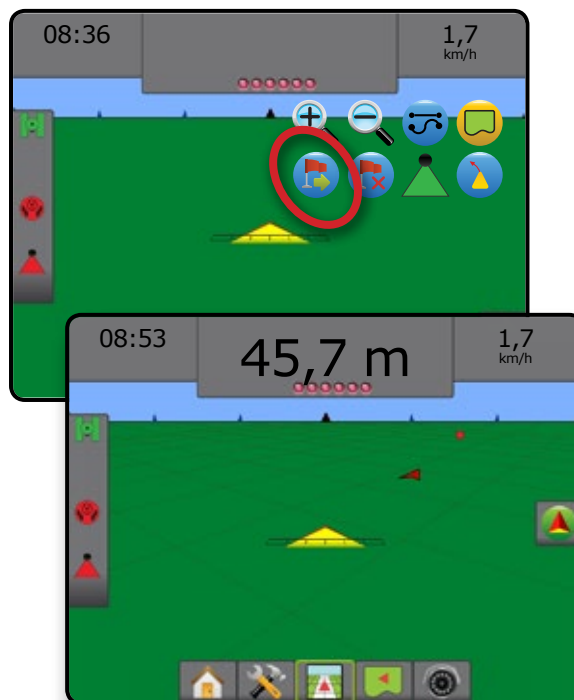
1. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ skirtuką , kad būtų rodomos navigacijos parinktys.
2. Spauskite GRĮŽIMO Į TAŠKĄ VALDYMO piktogramą .

Pultas pradės teikti informaciją apie atstumą valdymo juostoje nuo transporto priemonės iki nustatyto taško.

Naudokite ATŠAUKTI GRĮŽIMO Į TAŠKĄ VALDYMO piktogramą , kad paslėptumėte atstumą ir valdymą į nustatytą tašką.

Valdymo negalima apskaičiuoti, kai „?“ rodomas valdymo juostoje.

6-39 pav. Grįžimo į tašką valdymas – transporto priemonės vaizdas



## BOOMPILOT



### Vienas ruožas


Jeigu nėra „SmartCable“ arba ruožo vairuotojo modulio (SDM), naudojamas „BoomPilot“ visoms sekcijoms įjungti arba išjungti. Tik vienos sekcijos ruožo plotis bus parodytas ir būsenos juostoje nebus piktogramų.

**PASTABA:** jeigu yra „SmartCable“ arba ruožo vairuotojo modulis (SDM), išsamesnę informaciją rasite skyrelyje „SmartCable“ arba SDM.

### Tik pultas


Norint išjungti arba įjungti apdorojimą naudojant pultą:

1. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ skirtuką , kad būtų rodomos navigacijos parinktys.
2. Paspauskite BOOMPILOT piktogramą .

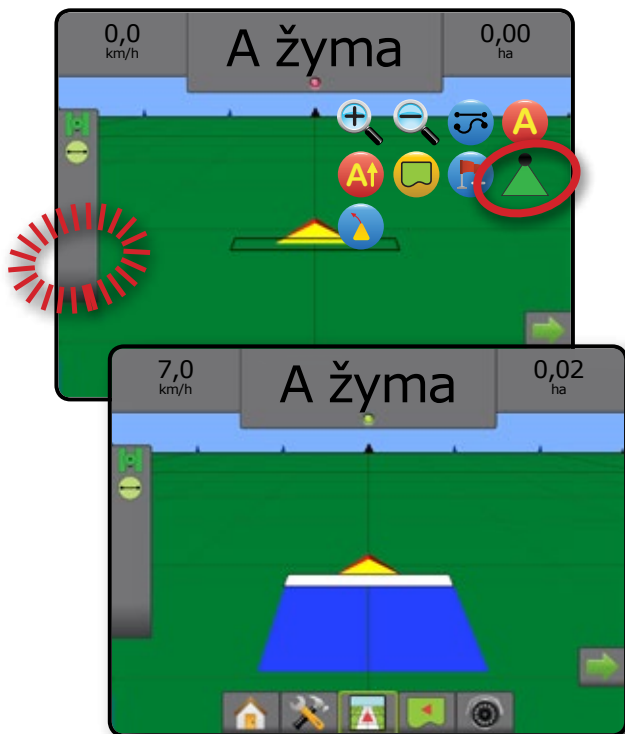
**PASTABA:** GPS yra neprieinama, kai BOOMPILOT piktograma yra pilka .

Plotuose, kurių apdorojimas nepageidaujamas:

◀ Paspauskite BOOMPILOT piktogramą .


Vėl paspauskite BOOMPILOT piktogramą , kad galėtumėte tęsti apdorojimą.

6-40 pav. Visų sekcijų išjungimas/įjungimas – nėra SDM



### Su pasirinkamu darbinio įjungimo/išjungimo jungikliu

„BoomPilot“ galima nepaisyti naudojant pasirinktą darbinį įjungimo/išjungimo jungiklį.

**PASTABA:** jeigu darbinis įjungimo/išjungimo jungiklis yra įjungimo padėtyje, visas ruožas bus suaktyvintas ir BOOMPILOT piktograma  neturės poveikio.

### Darbinio įjungimo/išjungimo jungiklio naudojimas

Norint išjungti arba įjungti apdorojimą naudojant darbinį įjungimo/išjungimo jungiklį:



1. Įjunkite darbinį įjungimo/išjungimo jungiklį į įjungimo padėtį.


Norint išjungti apdorojimą naudojant darbinį įjungimo/išjungimo jungiklį:

1. Įjunkite darbinį įjungimo/išjungimo jungiklį į išjungimo padėtį.

### Pulto naudojimas


Norint kontroliuoti apdorojimą naudojant pultą:

1. Darbinis įjungimo/išjungimo jungiklis turi likti išjungimo padėtyje.
2. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ skirtuką , kad būtų rodomos navigacijos parinktys.
3. Paspauskite BOOMPILOT piktogramą .




**PASTABA:** GPS yra neprieinama, kai BOOMPILOT piktograma yra pilka .

Plotuose, kurių apdorojimas nepageidaujamas:



1. Paspauskite BOOMPILOT piktogramą .

Vėl paspauskite BOOMPILOT piktogramą , kad galėtumėte tęsti apdorojimą.

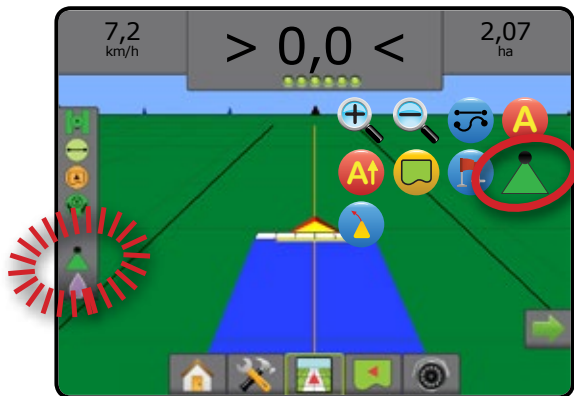
## „SmartCable“ arba ruožo vairuotojo modulis

Jeigu yra „SmartCable“ arba ruožo vairuotojo modulis (SDM), „BoomPilot“ yra naudojamas nustatyti automatiniam ruožų valdymui į išjungimo/rankinę , automatinę  arba visų ruožų įjungimo padėtį .

**PASTABA:** jeigu nėra „SmartCable“ arba ruožo vairuotojo modulio (SDM), pavyzdį rasite skyrelyje „Vienas ruožas“.




GPS yra neprieinama, kai BOOMPILOT piktograma yra pilka . „BoomPilot“ būsenos juostos piktograma bus išjungimo/rankinėje padėtyje .

6-41 pav. Automatinis visų ruožų įjungimo režimas







### Tik pultas

Norint perjungti „BoomPilot“ į automatinį režimą :




1. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ skirtuką , kad būtų rodomos navigacijos parinktys.
2. Paspauskite BOOMPILOT piktogramą .
  - ◀Automatinis – būsenos juostos piktograma taps žalia .

Plotuose, kurių apdorojimas nepageidaujamas:



1. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ skirtuką , kad būtų rodomos navigacijos parinktys.
2. Paspauskite BOOMPILOT piktogramą .
  - ◀Išjungti/rankinis – būsenos juostos piktograma taps raudona .

Vėl paspauskite BOOMPILOT piktogramą , kad galėtumėte tęsti apdorojimą.



Norint įjungti visus ruožus :




1. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ skirtuką , kad būtų rodomos navigacijos parinktys.
2. Paspauskite ir palaikykite BOOMPILOT piktogramą .
  - ◀Visi įjungti – būsenos juostos piktograma taps geltona .

## „Matrix Pro GS“ „Boompilot“ jungiklio konfigūracija




„BoomPilot“ (ABSC) sistema	Srauto valdiklis		RC su vidiniu SDM		Darbinis jungiklis	Purškimo piktograma
	Pagrindiniai	Sekcijos jungikliai	Pagrindiniai	Sekcijos jungikliai		
Automatinis režimas	Ijungti	Išjungti	Ijungti	Ijungti	Išjungti	
Rankinis režimas	Ijungti	Ijungti	Ijungti	Ijungti	Išjungti	


### Srauto valdiklis arba jungiklių blokas

Norint perjungti „BoomPilot“ į išjungimo/rankinę  ir automatinę padėtį , kai sistemoje yra srauto valdiklis arba jungiklių blokas:


1. Pasukite srauto valdiklio pagrindinį jungiklį į įjungimo padėtį. Atskirų sekcijos ruožų jungikliai turi likti išjungimo padėtyje.
2. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ skirtuką , kad būtų rodomos navigacijos parinktys.
3. Paspauskite BOOMPILOT piktogramą .
  - ◀Automatinis – būsenos juostos piktograma taps žalia .

Plotuose, kurių apdorojimas nepageidaujamas:

1. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ skirtuką , kad būtų rodomos navigacijos parinktys.
2. Paspauskite BOOMPILOT piktogramą .
  - ◀Išjungti/rankinis – būsenos juostos piktograma taps raudona .




Vėl paspauskite BOOMPILOT piktogramą , kad galėtumėte tęsti apdorojimą.

ARBA

1. Rankiniu būdu išjunkite srauto valdiklio pagrindinį jungiklį, kad išjungtumėte sekcijas.
  - ◀Išjungti/rankinis – būsenos juostos piktograma taps raudona .

Ijunkite pagrindinį jungiklį į įjungimo padėtį, kad galėtumėte tęsti apdorojimą.

Norint įjungti visus ruožus :

1. Paspauskite NAVIGACIJOS IR VALDYMO PARINKČIŲ skirtuką , kad būtų rodomos navigacijos parinktys.
2. Paspauskite ir palaikykite BOOMPILOT piktogramą .
  - ◀Visi įjungti – būsenos juostos piktograma taps geltona .

### Srauto valdiklis su vidinio ruožo vairuotojo modulių

Kai naudojamas srauto valdiklis su vidinio ruožo vairuotojo modulių, tiek pagrindinis jungiklis, tiek sekcijos ruožų jungikliai turi būti įjungimo padėtyje.





### Darbinis įjungimo/išjungimo jungiklis

Kai įrengtas, darbinis įjungimo/išjungimo jungiklis turi likti išjungimo padėtyje visoms nustatymo parinktims.

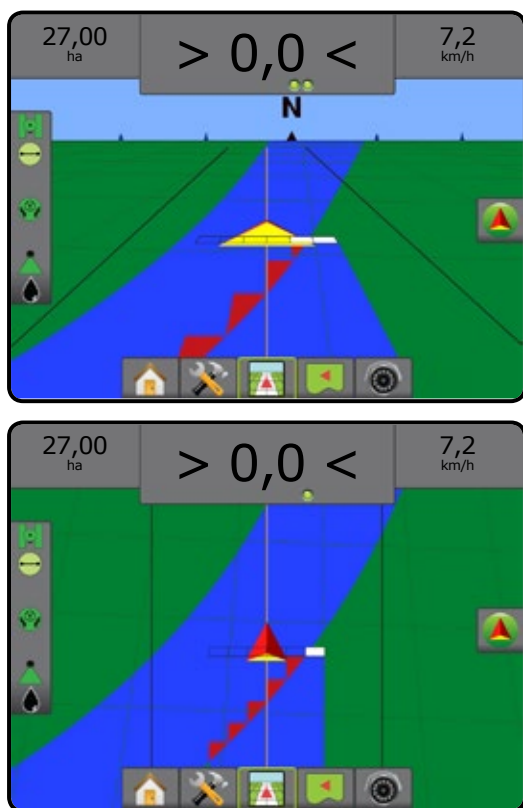
## DIDINIMAS/MAŽINIMAS

### Transporto priemonės vaizdas

Didinimas/mažinimas ir perspektyva naudojami transporto priemonės vaizdui arba perspektyvai reguliuoti horizonto atžvilgiu pradedant vaizdu iš transporto priemonės ir baigiant vaizdu iš paukščio skrydžio.





- Didinimas   pakoreguos vaizdą pagal transporto priemonės vaizdą, rodydamas kompasą horizonte
- Mažinimas   pakoreguos vaizdą pagal vaizdą iš paukščio skrydžio

6-42 pav. Didinimas ir mažinimas



### Lauko vaizdas






Didinimas/mažinimas naudojami žemėlapiu matomam plotui koreguoti.




- Didinimas   sumažins žemėlapiu matomo ploto dydį
- Mažinimas   padidins žemėlapiu matomo ploto dydį

## PANORAMINIS REŽIMAS

Dirbant lauko vaizdo valdymo režimu, panoraminis režimas suteikia galimybę nustatyti pageidaujamą ekrano padėtį rankiniu būdu. Nukrypusi nuo centro padėtis ekrane bus išlaikyta, kol nebus paspausta pasaulio piktograma.

Norint įjungti panoraminį režimą ir sukti per ekraną:

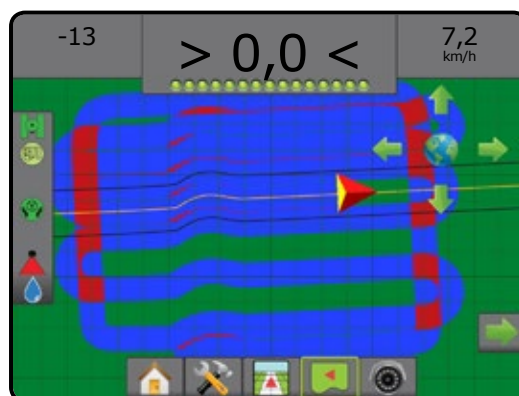
1. Paspauskite EKRANO PARINKČIŲ skirtuką .
2. Spauskite
  - ▶ IR VILKITE EKRANĄ atitinkama kryptimi, kad perkeltumėte vaizdą ekrane.
  - ▶ RODYKLES    atitinkama kryptimi, kad perkeltumėte vaizdą ekrane (žemyn, kairėn, dešinėn, aukštyn).
  - ▶ PASAULIO VAIZDO piktogramą  į vidurinę transporto priemonę ekrane ir praplėskite ekrano vaizdą, kad matytumėte plačiausią galimą plotą.

PASTABA: *paspauskite ir palaikykite RODYKLES   , kad greitai pakoreguotumėte nuostatas.*

Norint užverti panoraminio režimo parinktį:

1. Spauskite UŽVERTI PARINKTIS skirtuką .



6-43 pav. Panoraminis režimas




## „REALVIEW“ SPECIALIOS PARINKTYS

„RealView“ valdymas suteikia galimybę rodyti tikrą laiką vaizdą, o ne kompiuterio sukurtą vaizdą.

Jeigu sistemoje yra įrengtas vaizdo pasirinkimo modulis (VSM), prieinamos dvi (2) vaizdo parinktys:

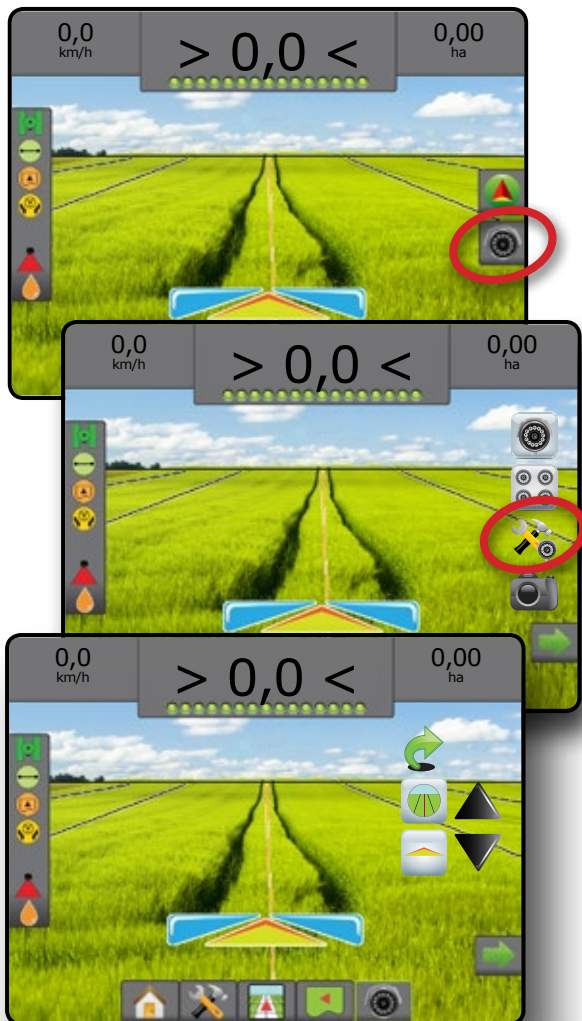
- ▶ Vienos kameros vaizdas  – norint pakeisti vaizdo įvestį, galima pasirinkti vieną (1) iš aštuonių (8) kamerų vaizdo įvesčių.
- ▶ Padalytas kameros vaizdas  – norint padalyti ekraną į keturias vaizdo transliacijas, galima pasirinkti vieną (1) iš dviejų (2) keturių (4) kamerų vaizdo įvesčių rinkinių (A/B/C/D arba E/F/G/H).

Taip pat galima:

- ▶ „RealView“ kameros vaizdo fiksavimas  – esamo vaizdo ekrane nuotrauka išsaugoma USB diske.

„RealView“ valdymo parinktys taip pat apima valdymą per vaizdą, vairavimo posūkių kampo indikatorius ir kameros vaizdo fiksavimą.

6-44 pav. „RealView“ parinktys



6-45 pav. Vienos kameros pasirinkimas









6-46 pav. Pasirinkti padalytą vaizdą



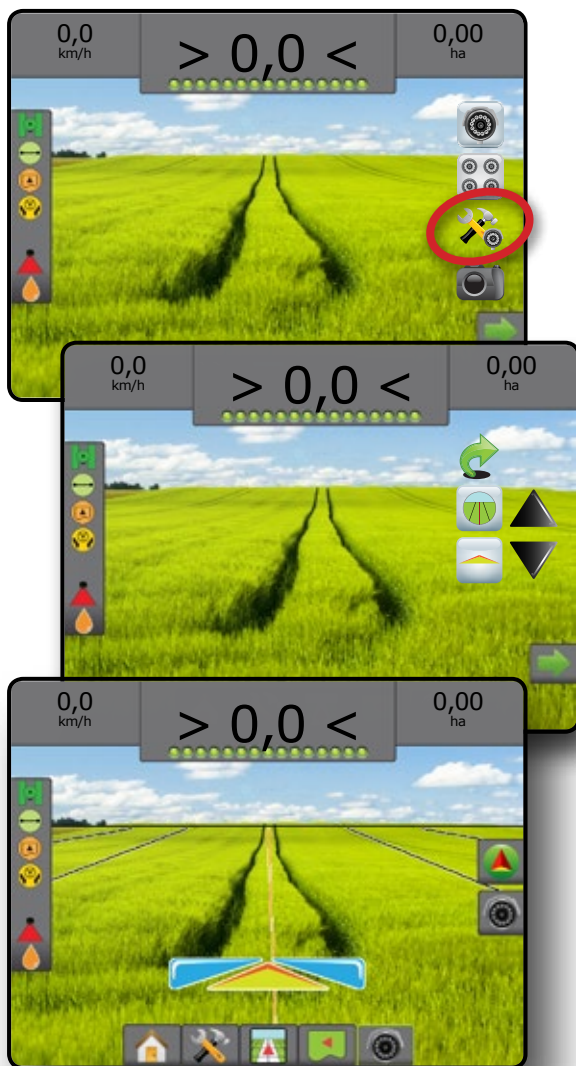
## „RealView“ nustatymo parinktys

„RealView“ nustatymo parinktimis pasiekiami papildomi valdymo įrankiai, įskaitant valdymą per vaizdą ir vairavimo posūkio kampo indikatorius.

Norint pasiekti „RealView“ parinktis:

1. Spauskite „REALVIEW“ PARINKČIŲ skirtuką , kad būtų rodomos „RealView“ parinktys.
2. Spauskite „REALVIEW“ VALDYMO PARINKČIŲ piktogramą .
3. Pasirinkite iš:
  - ▶ Valdymas per vaizdą  – navigacinės pagalbos tikslais ant vaizdo įvesties nustatomos trijų matmenų gairės.
  - ▶ Vairavimo posūkio kampo indikatorius  – rodoma kryptis, kuria reikia reguliuoti vairą.
  - ▶ Horizonto linijos koregavimas   – ekrane koreguojama horizonto linija aukštyn arba žemyn.

6-47 pav. „RealView“ nustatymo parinktys






## 7 SKYRIUS. GPS

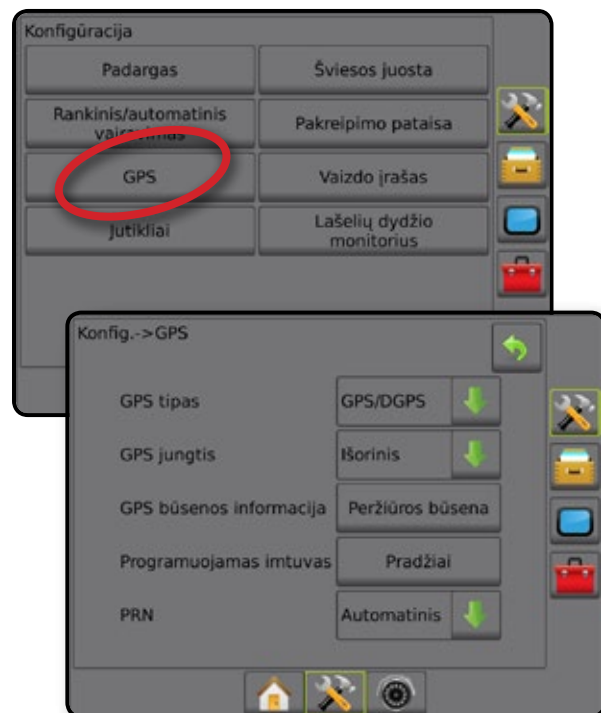
GPS yra naudojama sukonfigūruoti GPS tipą, GPS jungtį ir PRN bei peržiūrėti GPS būsenos informaciją.

### GPS

**PASTABA:** šios nuostatos reikalingos rankiniam/automatiniam vairavimui ir pakreipimo jutiklio veikimui bei tinkamam padargo veikimui.

1. Paspauskite KONFIGŪRACIJOS šoninį skirtuką .
2. Paspauskite **GPS**.
3. Pasirinkite iš:
  - ▶ GPS rūšis – nustatomas GPS šaltinio transliacijų priėmimas
  - ▶ GPS jungtis – nustatoma (D)GPS ryšio jungtis
  - ▶ GPS būsenos informacija – rodoma informacija apie GGA/VTG (duomenų srautų greičiai), palydovų skaičius, HDOP, PRN, GGA kokybė, GPS imtuvas, imtuvo versija ir UTM zona
  - ▶ Programuojamas imtuvas – suteikia galimybę tiesiogiai užprogramuoti GPS imtuvą naudojant sąsajos komandų eilutę
  - ▶ PRN – pasirenka kitą SBAS PRN, kuris teiks GNSS diferencialinio ištaisymo duomenis
  - ▶ Kitas PRN – kai PRN neautomatinis, antras, kitas SBAS PRN pateiks antrą GNSS diferencialinio ištaisymo duomenų rinkinį
4. Spauskite rodyklę GRĮŽTI  arba KONFIGŪRACIJOS šoninį skirtuką , kad sugrįžtumėte į pagrindinį konfigūracijos ekraną.

7-1 pav. GPS

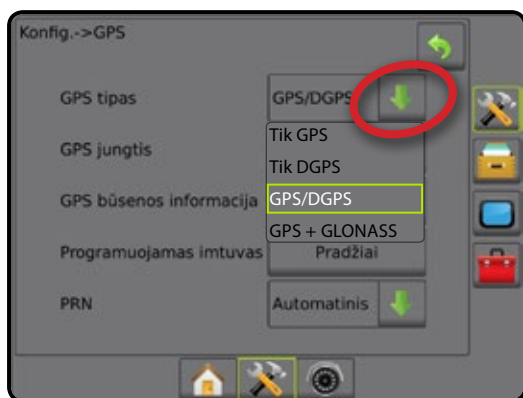


## GPS rūšis

GPS tipą galima tinkinti, siekiant priimti GPS šaltinio perdavimus (tik neišstaisyti signalai), DGPS šaltinio perdavimus (tik diferencialiai išstaisytus signalus) arba abu signalų tipus.

1. Spauskite rodyklę ŽEMYN ↓, kad pasiektumėte parinkčių sąrašą.
2. Pasirinkite:
  - ▶ Tik GPS – netaisyti signalai.
  - ▶ Tik DGPS – diferencialiniu būdu išstaisyti signalai
  - ▶ GPS/DGPS – bet kurios rūšies signalas
  - ▶ GPS + GLONASS – neišstaisyti signalai tiek iš GPS, tiek iš GLONASS sistemų.

7-2 pav. GPS rūšis



PASTABA: kai pasirinkta „GPS + GLONASS“, PRN neprieinama ir nerodoma ekrane.

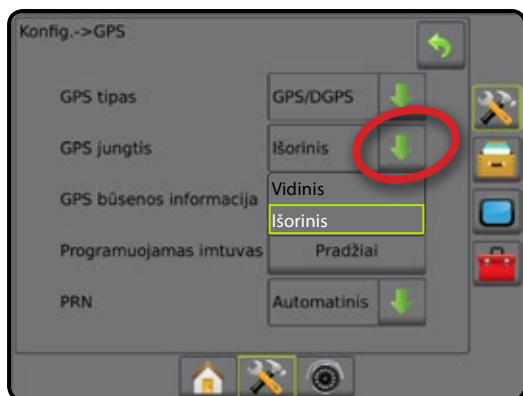
## GPS jungtis

COM prievadą galima nustatyti į „Vidinis“, kad būtų galima naudoti vidinį (D)GPS (jei įrengtas) ir perduoti, arba į „Išorinis“ ir gauti išorinius (D)GPS duomenis.

1. Spauskite rodyklę ŽEMYN ↓, kad pasiektumėte parinkčių sąrašą.
2. Pasirinkite:
  - ▶ Vidinė – naudojamas vidinis (D)GPS (jeigu yra) ir siuntimui
  - ▶ Išorinė – gaunami išoriniai (D)GPS duomenys

PASTABA: dirbant su tokiais GPS signalais kaip „Omnistar HP/XP“ arba RTK reikia, kad GPS jungtis būtų nustatyta į išorinę.

7-3 pav. GPS jungtis



## Išorinio imtuvo minimalios konfigūracijos reikalavimai

Prieš „Matrix“ prisijungiant ir dirbant su išoriniu GPS imtuvu, turi būti įvykdyti šie minimalios konfigūracijos reikalavimai.

### Nuoseklosios jungties nuostatos

Greitis bodais:	19 200
Duomenų bitai:	8
Lyginumas:	Nieko
Sustojimo bitai:	1

### Nuoseklosios jungties ryšio reikalavimai

Kištukinis 9 kontaktų RS-232 nuoseklusis kabelis

PASTABA: gali prireikti nulinio modemo adapterio, priklausomai nuo imtuvo kontaktų.

### NMEA gyslos

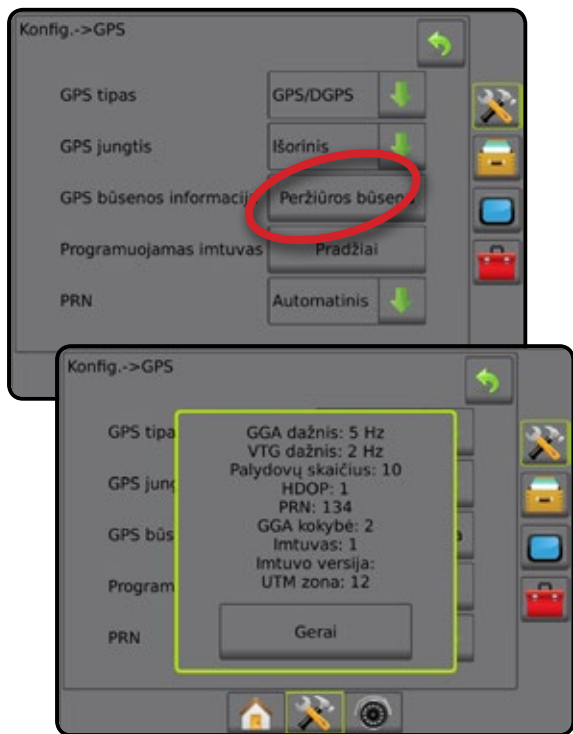
GGA	5 Hz
Pasirenkama VTG	5 Hz, 2 Hz, išjungta
ZDA	0,2 Hz

## GPS būsenos informacija

Rodomas dabartinės GPS būsenos informacijos momentinis vaizdas.

1. Spauskite **Peržiūros būseną**.
  2. Peržiūrėti duomenis įskaitant:
    - ◀ GGA/VTG duomenų srautų greitis – GPS padėčių skaičius per sekundę.
    - ◀ Palydovų skaičius – matomų GPS palydovų skaičius (DGPS reikia bent 4)
    - ◀ HDOP – palydovų geometrijos stiprio matas horizontalioje plokštumoje. Pageidaujama mažesnė nei 2 HDOP vertė.
    - ◀ PRN – esamas DGPS palydovo ID
    - ◀ GGA kokybė – GPS signalo esamas kokybės indikatorius (žr. GGA diagramą)
    - ◀ Imtuvas – esamas imtuvo indikatorius
    - ◀ Imtuvo versija – imtuve įdiegta programinės įrangos versija
    - ◀ UTM zona – zona, kurioje dabar esate
  3. Spauskite **Gera!**, kad sugrįžtumėte į GPS nustatymo ekraną
- PASTABA: jeigu GPS neprieinama, visi įrašai bus „Netinkami“.

7-4 pav. GPS būsenos informacija



### GPS būsenos informacija valdymo ekranuose

GPS būsenoje rodoma informacija, susijusi su duomenų greičiais, matomų palydovų skaičiumi bei palydovų kokybe ir ID.

1. Spauskite GPS BŪSENOS piktogramą :



### GGA reikalavimai

GGA kokybė, reikalinga, kad būtų galima dirbti su įvairiais signalo tipais, gali skirtis. Reikalavimus rasite pateiktus toliau lentelėje.

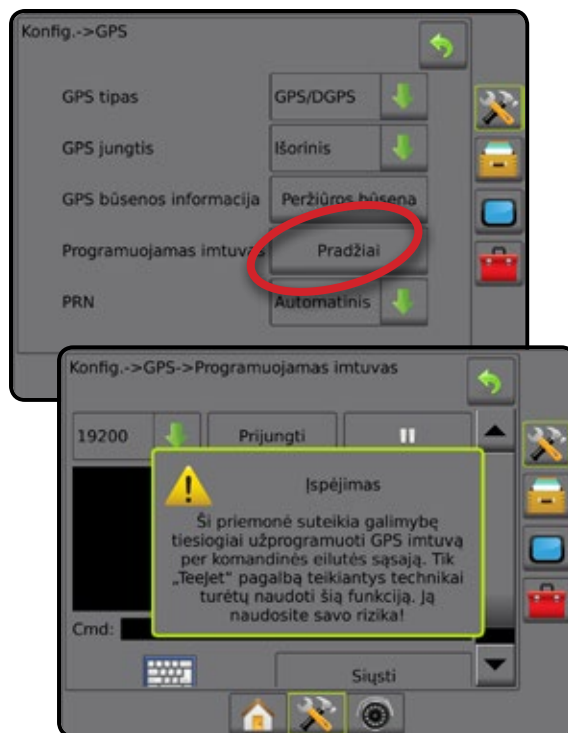
Paslauga	Indikatorius	Tikslumas
Tik GPS	1	<3 m
WAAS/EGNOS/Beacon	2	<1 m
RTK	4	4 cm
„Omnistar HP/XP“	5	10 cm
„Glide“/„ClearPath“	9	<1 m

### Programuojamas imtuvas

Programa suteikia galimybę tiesiogiai užprogramuoti GPS imtuvą naudojant sąsajos komandų eilutę. Tik „TeeJet“ palaikymo inžinieriai turėtų naudoti šią savybę. Naudokite savo rizika!

1. Spauskite **Pradžiai**.
2. Pakoreguokite programavimą, kaip reikalinga.

7-5 pav. Programuojamas imtuvas

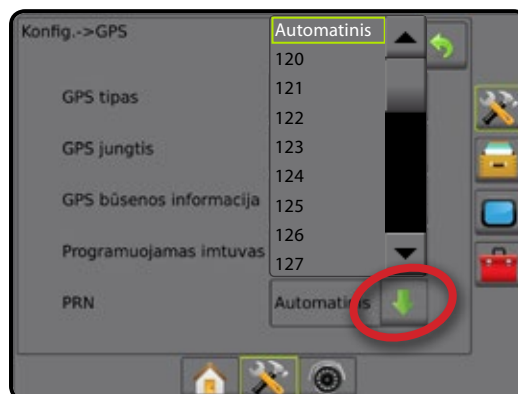


### PRN

PRN pasirenka SBAS PRN, kuris teiks GNSS diferencialinio ištaisymo duomenis.

1. Spauskite rodyklę ŽEMYN , kad pasiektumėte parinkčių sąrašą.
2. Pasirinkite:
  - ▶ Automatinis – automatinis PRN pasirinkimas
  - ▶ Numeris – kreipkitės į savo vietinį prekybos atstovą dėl numerio, susijusio su jūsų darbo vieta

7-6 pav. PRN

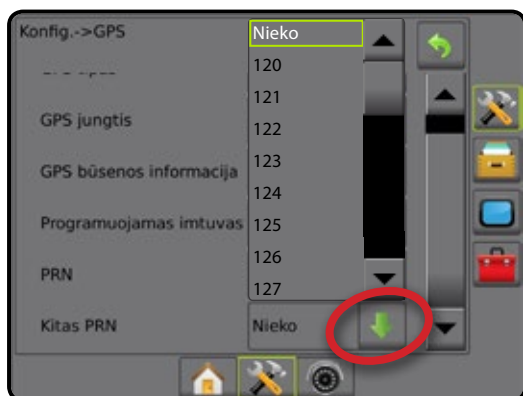


## Kitas PRN

Kai PRN neautomatinis, antras, kitas SBAS PRN pateiks antrą GNSS diferencialinio ištaisymo duomenų rinkinį.

1. Spauskite rodyklę ŽEMYN ↓, kad pasiektumėte parinkčių sąrašą.
2. Pasirinkite:
  - ▶ Nėra – nėra kito PRN numerio
  - ▶ Numeris – kreipkitės į savo vietinį prekybos atstovą dėl numerio, susijusio su jūsų darbo vieta

7-7 pav. Kitas PRN



## PRN nerodomas

Kai GPS rūšis nustatyta į „GPS + GLONASS“, PRN parinktys nėra prieinamos, nei rodomos ekrane.

7-8 pav. PRN



## 8 SKYRIUS. PADARGO NUSTATYMAS

Padargo nustatymas yra naudojamas įvairioms nuostatoms, susijusioms su tiesiu režimu, purkštuvo režimu arba svyruojančiu režimu, nustatyti.

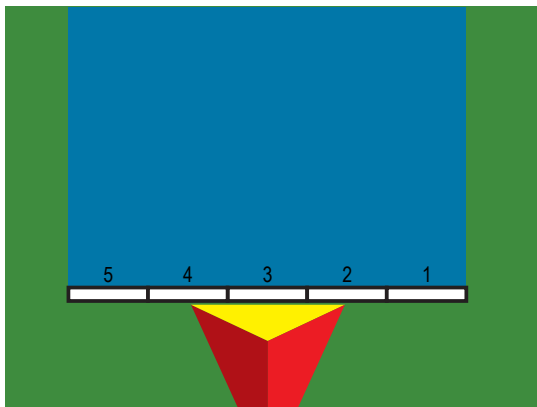
Nuostatos skirsis, atsižvelgiant į tai, ar yra „SmartCable“ ar ruožo vairuotojo modulis (SDM).

### Padargo rūšis

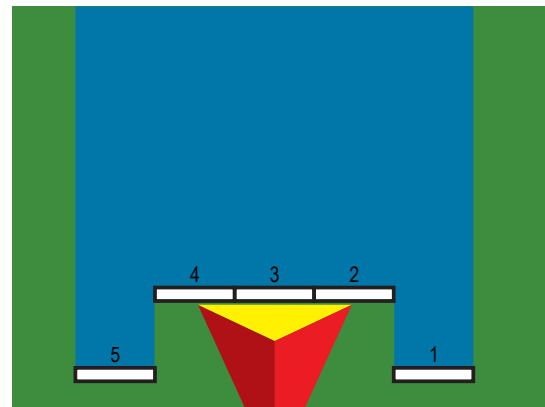
Padargo rūšyje pasirenkama apdorojimo modelio rūšis, kuri geriausiai atitinka jūsų sistemą.

- Tiesiu režimu – sekcijų ruožai neturi ilgio ir yra vienoje linijoje fiksuotu atstumu nuo antenos
- Purkštuvo režimu – sukuriama virtuali linija su tiekimo diskais, nuo kurių apdorojamo ruožo ar ruožų ilgiai gali skirtis, ir jie gali būti skirtingi nuo linijos
- Svyruojančiu režimu – sukuriama virtuali linija su 1 ruožu, nuo kurio apdorojamas ruožas ar ruožai neturi ilgio ir gali būti skirtingu atstumu nuo antenos

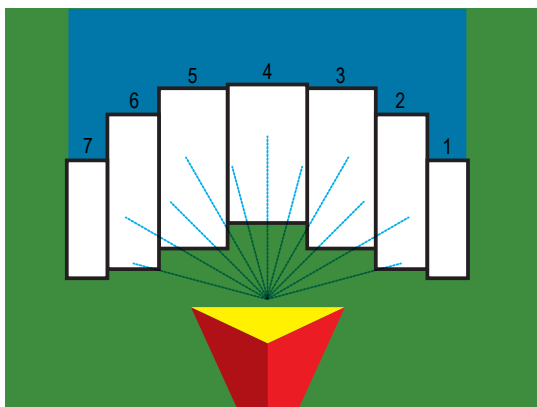
8-1 pav. Padargo rūšis – tiesus



8-3 pav. Padargo rūšis – svyruojantis



8-2 pav. Padargo rūšis – purkštuvas



### Ruožų numeriai

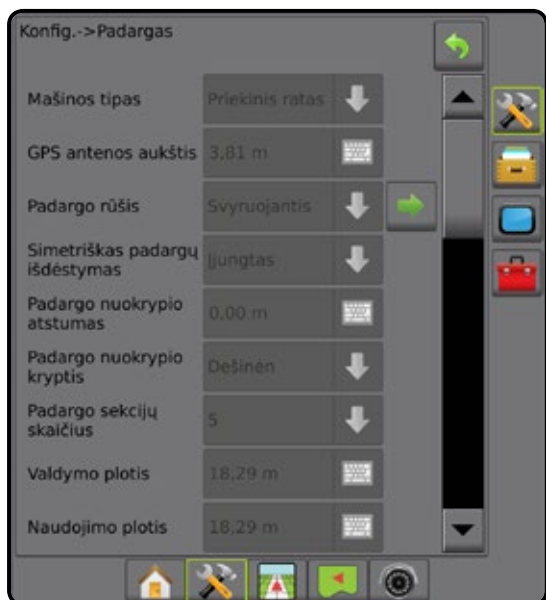
Ruožai yra sunumeruoti iš kairės į dešinę nuo mašinos priekio.

## PAGRINDINĖ EKRANO PASKIRTIS

### Negalimos parinktys, kai aktyvi užduotis

Kai užduotis aktyvi, tam tikros nustatymo parinktys yra negalimos. Žr. įrenginio nustatymo režimo meniu struktūros lentelę, kurios parinktys yra nepasiekiamos.

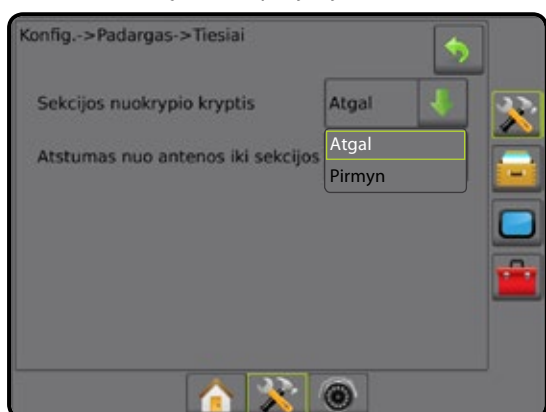
8-4 pav. Negalimų parinkčių pavyzdžiai



### Išskleidžiamojo meniu pasirinkimai

Spauskite rodyklę ŽEMYN ↓, kad pasiektumėte parinktį. Naudokite rodykles AUKŠTYN/ŽEMYN ▲/▼ arba slankiojančią juostą, jeigu reikia peržiūrėti išplėstinį sąrašą. Pasirinkite tinkamą parinktį. Norėdami uždaryti sąrašą nepasirinkę parinktės, bakstelėkite bet kurioje ekrano vietoje, ne išskleidžiamajame meniu.

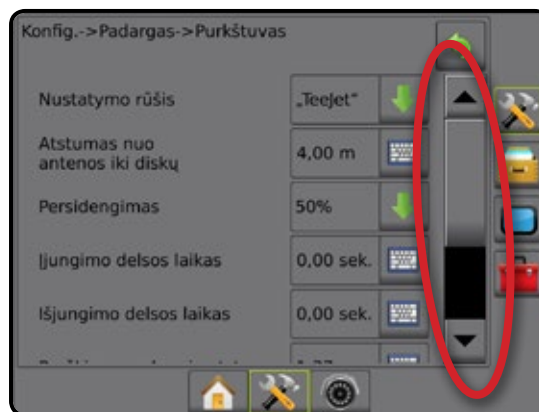
8-5 pav. Išskleidžiamojo meniu pavyzdys



### Slenkantys ekranai

Tam tikruose ekranuose yra daugiau informacijos ar parinkčių nei matoma esamame ekrane. Naudokite rodykles AUKŠTYN/ŽEMYN ▲/▼ arba slankiojančią juostą, kad pasiektumėte papildomas parinktis arba informaciją, kurios šiuo metu nesimato ekrane.

8-6 pav. Slenkančio ekrano pavyzdys

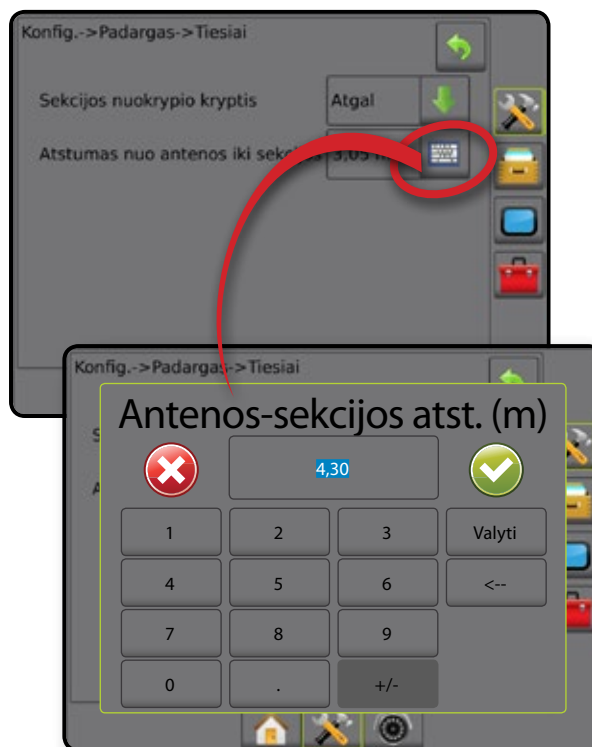


### Klaviatūros įvedimo ekranas

Paspauskite KLAVIATŪROS piktogramą. Vertei įvesti naudokite skaičių klaviatūrą.

Paspauskite piktogramą PRIIMTI ✓, kad išsaugotumėte nuostatas, arba piktogramą ATŠAUKTI ✗, jog išeitumėte iš klaviatūros neišsaugoję.


8-7 pav. Klaviatūros pavyzdys




## VIENO Ruožo NUSTATYMAS

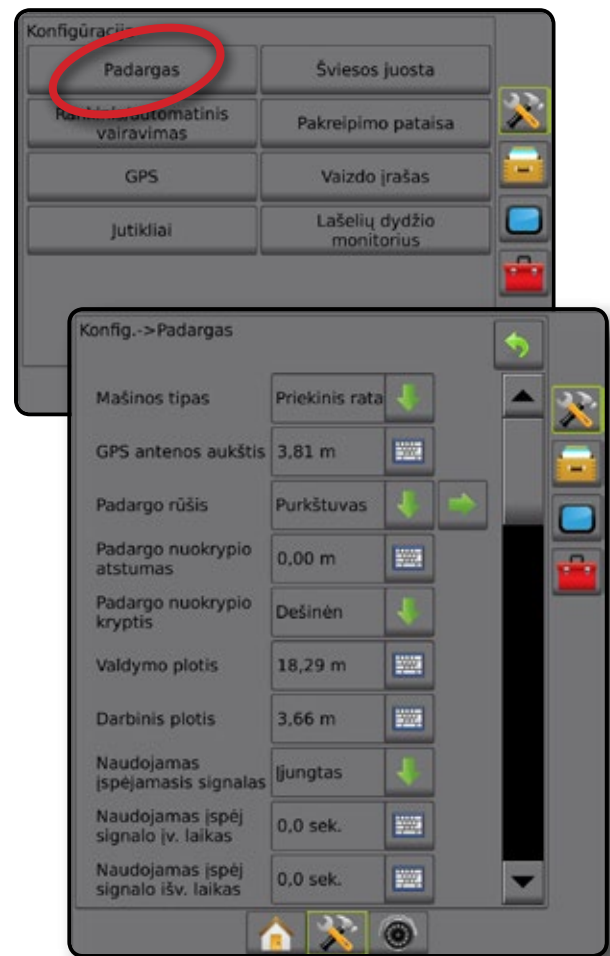
Vieno ruožo nustatymas naudojamas, kai sistemoje nėra „SmartCable“ arba ruožo vairuotojo modulio (SDM). Visas sekcijos ar apdorojamas plotas yra laikomas vienu ruožu.

**PASTABA:** jeigu yra „SmartCable“ arba ruožo vairuotojo modulio (SDM), nustatymo veiksmus rasite skyrelyje „SmartCable“ arba ruožo vairuotojo modulio nustatymas.

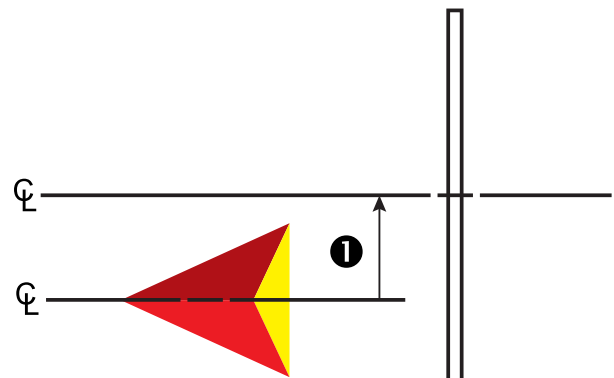
1. Paspauskite KONFIGŪRACIJOS šoninį skirtuką .
2. Paspauskite **Padargas**.
3. Pasirinkite iš:
  - ▶ Mašinos rūšis – naudojama mašinos tipui pasirinkti, kuris yra artimiausias jūsų mašinai.
  - ▶ GPS antenos aukštis – naudojama antenos aukščiui nuo žemės matuoti. Intervalas nuo 0,0 iki 10,0 metrų.
  - ▶ Padargo rūšis – naudojama apdorojamos vietos ruožų išdėstymui pasirinkti.
  - ▶ Padargo nuokrypio atstumas ❶ – naudojama atstumui nuo mašinos vidurio linijos iki padargo centro įvesti. Intervalas nuo 0 iki 10,0 metrų.  
*PASTABA: išsamias nustatymo instrukcijas rasite šio vadovo skyriuje „Padargo nuokrypis“.*
  - ▶ Padargo nuokrypio kryptis ❶ – kryptis nuo mašinos vidurio linijos iki padargo vidurio mašinos priekinės eigos kryptimi.
  - ▶ Valdymo plotis – naudojama įvesti atstumą tarp gairių. Intervalas nuo 1,0 iki 75,0 metrų.
  - ▶ Apdorojimo plotis [tiesaus padargo rūšis] – naudojama bendram padargo pločiui įvesti.
  - ▶ Darbinis plotis [purkštuvu padargo rūšis] – naudojama bendram padargo pločiui įvesti.
  - ▶ Apdorojamo ploto įspėjimas – naudojama įspėjimui nustatyti, kai iš važiuojama arba įvažiuojama į apdorojamą plotą
  - ▶ Apdorojamo įspėjimo išėjimo laikas – kai apdorojamo ploto įspėjimas yra aktyvus, naudojama laiko trukmei nustatyti prieš paliekant apdorojamą plotą, kuriai praėjus girdėsįs įspėjimas. Intervalas nuo 0 iki 10 sekundžių.
  - ▶ Apdorojamo ploto įspėjimo įvažiavimo laikas – kai apdorojamo ploto įspėjimas yra aktyvus, naudojama laiko trukmei nustatyti prieš įvažiuojant į apdorojamą plotą, kuriai praėjus girdėsįs įspėjimas. Intervalas nuo 0 iki 10 sekundžių.

4. Spauskite rodyklę **KITAS PUSLAPIS** , kad nustatytumėte pasirinktas specialias padargo rūšies parinktis.

8-8 pav. Padargas – vienas ruožas

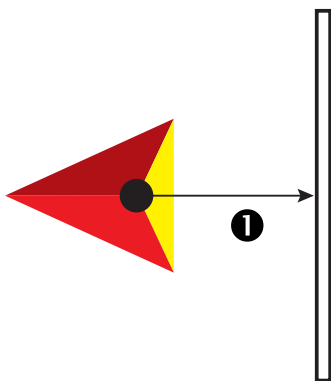


8-9 pav. Padargo nuokrypio atstumas ir kryptis

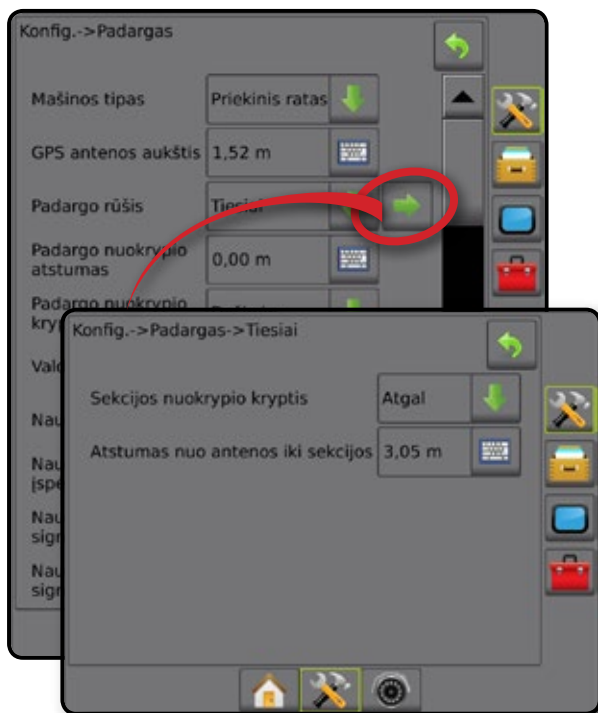


## Tiesaus padargo rūšis

1. Padargo ekrane pasirinkite padargo rūšį **Tiesiai**.
2. Spauskite KITO PUSLAPIO rodyklę ➡.
3. Pasirinkite iš:
  - ▶ Sekcijos nuokrypio kryptis – naudojama pasirinkti, ar sekcija yra prieš ar po GPS antenos, kai transporto priemonė juda į priekį.
  - ▶ Atstumas nuo antenos iki sekcijos ❶ – naudojama atstumui įvesti nuo GPS antenos iki sekcijos. Intervalas nuo 0,0 iki 50,0 metrų.
4. Spauskite rodyklę GRĮŽTI ↶, kad sugrįžtumėte į padargo ekraną, arba KONFIGŪRACIJOS šoninį skirtuką 🛠️, kad sugrįžtumėte į pagrindinį konfigūracijos ekraną.

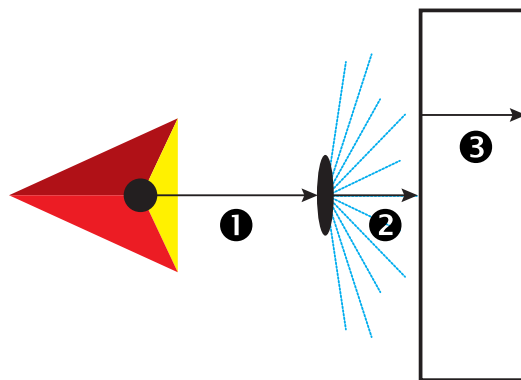


8-10 pav. Padargo nustatymo parinktys tiesiu režimu

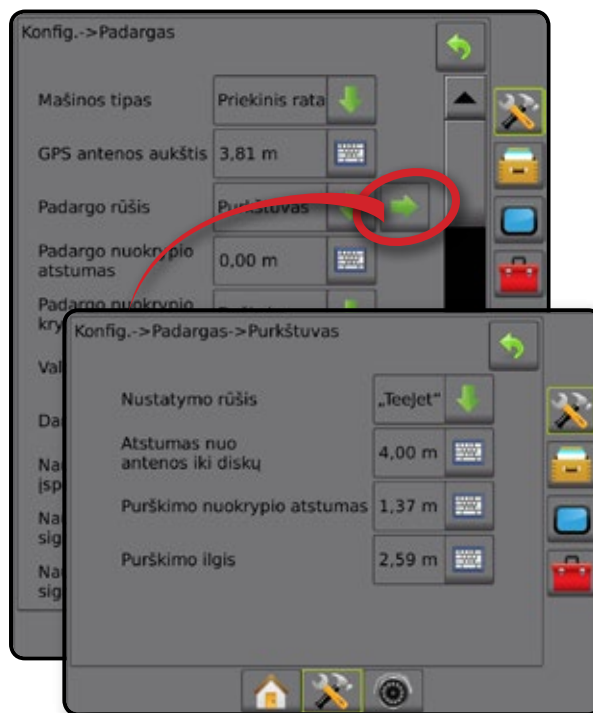


## „TeeJet“ purkštuvu padargo rūšis

1. Padargo ekrane pasirinkite padargo rūšį **Purkštuvus**.
2. Spauskite KITO PUSLAPIO rodyklę ➡.
3. Pasirinkite iš:
  - ▶ Nustatymo rūšis – naudojama „TeeJet“ purkštuvu tipui pasirinkti.
  - ▶ Atstumas nuo antenos iki diskų ❶ – naudojama atstumui nuo GPS antenos iki apdorojimo diskų arba dispersinio mechanizmo įvesti. Intervalas nuo 0,0 iki 50,0 metrų.
  - ▶ Purškimo nuokrypio atstumas ❷ – naudojama nuokrypio atstumui nuo diskų arba dispersinio mechanizmo, kur produktas pradžioje pasiekia žemę, įvesti. Intervalas nuo 0,0 iki 75,0 metrų.
  - ▶ Purškimo ilgis ❸ – naudojama ruožo apdorojimo ilgiui įvesti. Intervalas nuo 0,0 iki 75,0 metrų.
4. Spauskite rodyklę GRĮŽTI ↶, kad sugrįžtumėte į padargo ekraną, arba KONFIGŪRACIJOS šoninį skirtuką 🛠️, kad sugrįžtumėte į pagrindinį konfigūracijos ekraną.



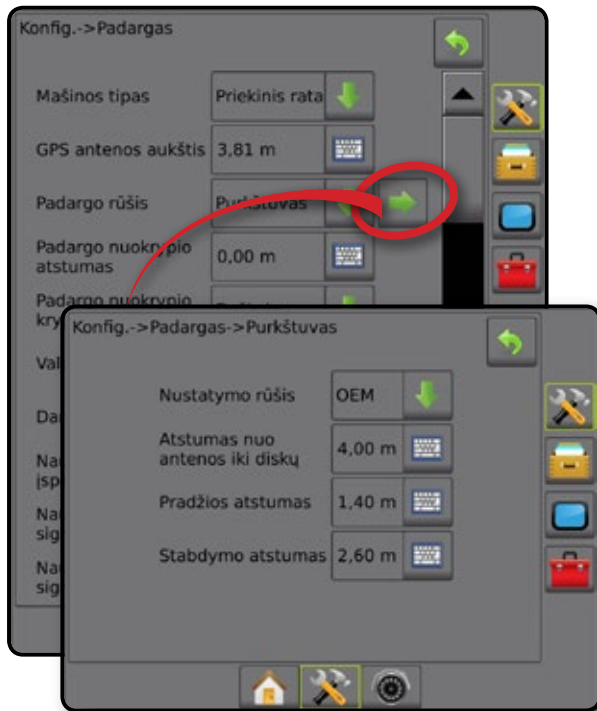
8-11 pav. Padargo nustatymo parinktys „TeeJet“ purkštuvu režimu



## OEM purkštuvo padargo rūšis

1. Padargo ekrane pasirinkite padargo rūšį **Purkštuvas**.
2. Spauskite KITO PUSLAPIO rodyklę ➡.
3. Pasirinkite iš:
  - ▶ Nustatymo rūšis – naudojama **OEM** purkštuvo tipui pasirinkti.
  - ▶ Atstumas nuo antenos iki diskų – naudojama atstumui nuo GPS antenos iki apdorojimo diskų arba dispersinio mechanizmo įvesti. Intervalas nuo 0,0 iki 50,0 metrų.
  - ▶ Pradžios atstumas – naudojama pradžios atstumui nustatyti, kai išvažiuojama iš apdorojamo ploto. Dėl vertės kreipkitės į purkštuvo gamintoją.
  - ▶ Pabaigos atstumas – naudojama sustojimo atstumui nustatyti, kai įvažiuojama į apdorojamą plotą. Dėl vertės kreipkitės į purkštuvo gamintoją.
4. Spauskite rodyklę GRĮŽTI ↶, kad sugrįžtumėte į padargo ekraną, arba KONFIGŪRACIJOS šoninį skirtuką 🛠️, kad sugrįžtumėte į pagrindinį konfigūracijos ekraną.


*8-12 pav. Padargo nustatymo parinktys OEM purkštuvo režimu*




## „SMARTCABLE“ ARBA RuoŽO VAIRUOTOJO MODULIO NUSTATYMAS

„SmartCable“ arba ruožo vairuotojo modulio nustatymas naudojamas, kai sistemoje yra „SmartCable“ arba ruožo vairuotojo modulis (SDM). Sekciją arba apdorojamą plotą galima įvesti iki 15 ruožų. Kiekvieno ruožo plotis, purkštuvu režimas ir ilgis gali skirtis. Su SDM galimos papildomos parinktys: apdorojimo persidengimas, apdorojimo delsa ir svyruojantis režimas.

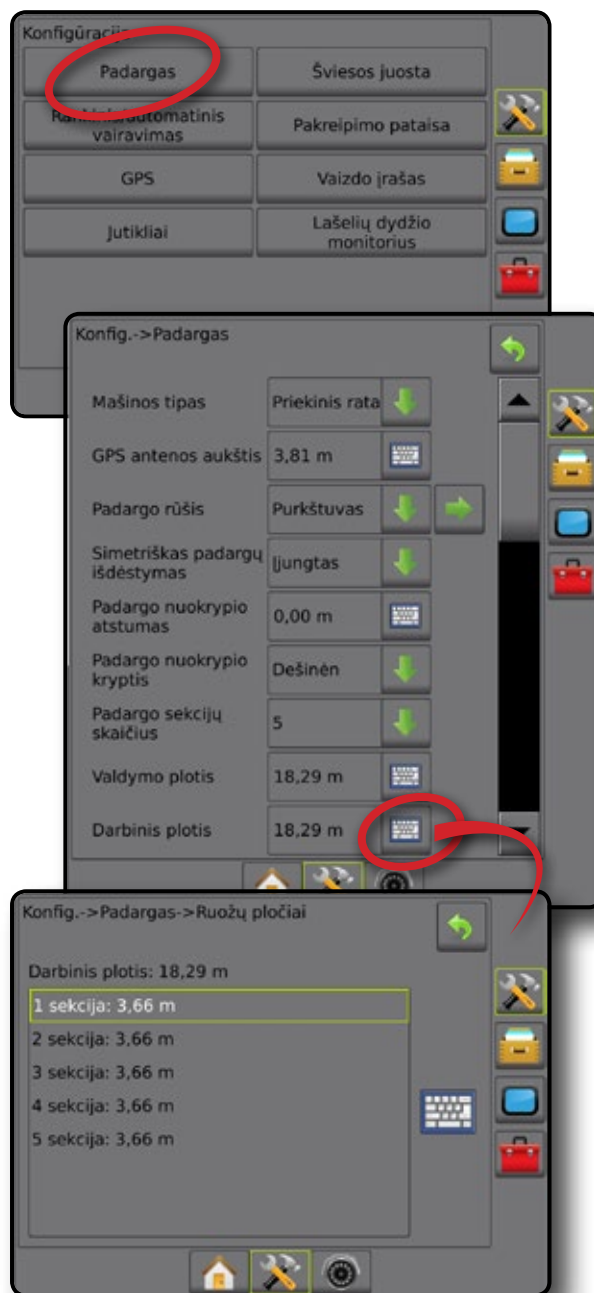
**PASTABA:** jeigu nėra „SmartCable“ arba ruožo vairuotojo modulio (SDM), nustatymo veiksmus rasite skyrelyje Vieno ruožo nustatymas.

1. Paspauskite KONFIGŪRACIJOS šoninį skirtuką .
2. Paspauskite **Padargas**.
3. Pasirinkite iš:
  - ▶ Mašinos rūšis – naudojama mašinos tipui pasirinkti, kuris yra artimiausias jūsų mašinai.
  - ▶ GPS antenos aukštis – naudojama antenos aukščiui nuo žemės matuoti. Intervalas nuo 0,0 iki 10,0 metrų.
  - ▶ Padargo rūšis – naudojama apdorojamos vietos ruožų išdėstymui pasirinkti.
  - ▶ Simetriškas padargo išdėstymas – naudojama nustatyti, ar ruožai yra suporuoti ir todėl turi bendras pločio, nuokrypio ir ilgio vertes
  - ▶ Padargo nuokrypio atstumas **1** – naudojama atstumui nuo mašinos vidurio linijos iki padargo centro įvesti. Intervalas nuo 0 iki 10,0 metrų.

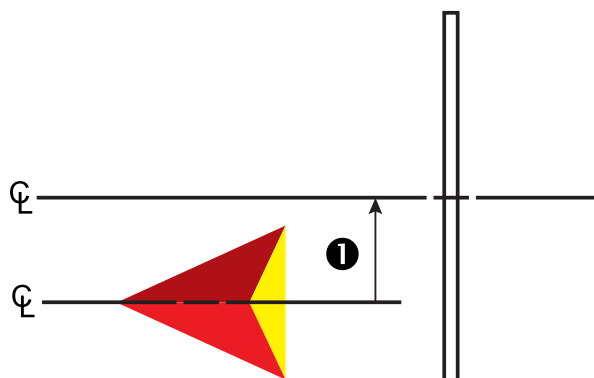
**PASTABA:** išsamias nustatymo instrukcijas rasite šio vadovo skyriuje Padargo nuokrypis.

- ▶ Padargo nuokrypio kryptis **1** – kryptis nuo mašinos vidurio linijos iki padargo vidurio mašinos priekinės eigos kryptimi.
  - ▶ Padargo ruožų skaičius – naudojama padargo ruožų skaičiui pasirinkti
  - ▶ Valdymo plotis – naudojama įvesti atstumą tarp gairių. Intervalas nuo 1,0 iki 75,0 metrų.
  - ▶ Apdorojimo plotis [tiesaus padargo rūšis arba svyruojančio padargo rūšis] – naudojama bendram visų padargo ruožų pločiui įvesti. Kiekvienas ruožas gali būti skirtingo pločio. Ruožai yra sunumeruoti iš kairės į dešinę nuo mašinos priekio. Kiekvieno ruožo intervalas yra nuo 0,0 iki 75,0 metrų. Visų ruožų suma turi būti didesnė nei 1,0 metras.
  - ▶ Darbinis plotis [purkštuvu padargo rūšis] – naudojama bendram visų padargo ruožų pločiui įvesti. Kiekvienas ruožas gali būti skirtingo pločio. Ruožai yra sunumeruoti iš kairės į dešinę nuo mašinos priekio. Kiekvieno ruožo intervalas yra nuo 0,0 iki 75,0 metrų. Visų ruožų suma turi būti didesnė nei 1,0 metras.
4. Spauskite rodyklę KITAS PUSLAPIS , kad nustatytumėte specialias padargo parinktis.

8-13 pav. Padargas – „SmartCable“ arba ruožo vairuotojo modulis

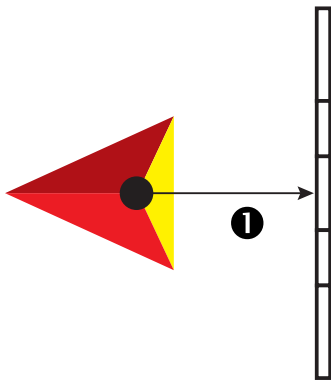


8-14 pav. Padargo nuokrypio atstumas ir kryptis



## Tiesaus padargo rūšis

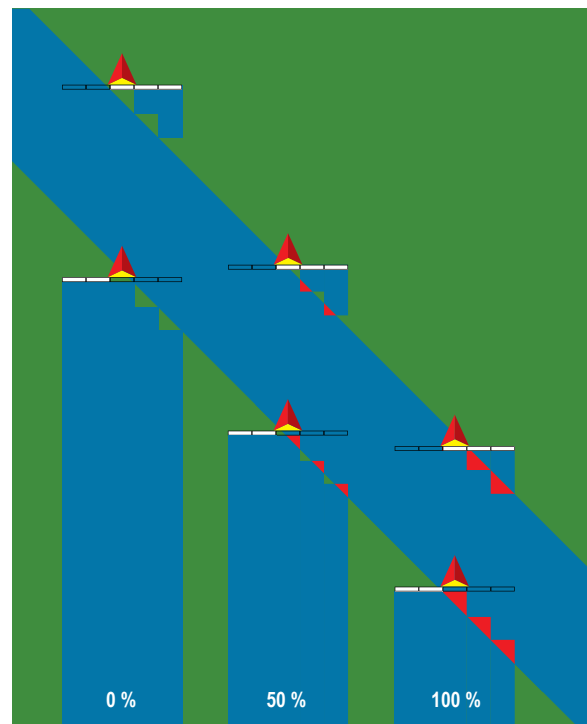
1. Padargo ekrane pasirinkite padargo rūšį **Tiesiai**.
2. Spauskite KITO PUSLAPIO rodyklę ➡.
3. Pasirinkite iš:
  - ▶ Sekcijos nuokrypio kryptis – naudojama pasirinkti, ar sekcija yra prieš ar po GPS antenos, kai transporto priemonė juda į priekį.
  - ▶ Atstumas nuo antenos iki sekcijos ❶ – naudojama atstumui įvesti nuo GPS antenos iki sekcijos. Intervalas nuo 0,0 iki 50,0 metrų.
  - ▶ Persidengimas – naudojama leistinam persidengimui pasirinkti, kai ruožai yra įjungti ir išjungti naudojant automatinį sekcijos ruožų valdymą.
  - ▶ Įjungimo delsos laikas – naudojama laikui nustatyti, kai kiekvienas ruožas įsijungia, įvažiavus į neapdorotą plotą. Jeigu apdorojimas įsijungia per greitai įvažiavus į neapdorotą plotą, sumažinkite įjungimo delsos laiką. Jeigu apdorojimas įsijungia per vėlai, padidinkite įjungimo delsos laiką. Intervalas yra nuo 0 iki 10 sekundžių.
  - ▶ Išjungimo delsos laikas – naudojama laikui nustatyti, kai kiekvienas ruožas išsijungia, įvažiavus į apdorotą plotą. Jeigu apdorojimas išsijungia per greitai įvažiavus į apdorotą plotą, sumažinkite išjungimo delsos laiką. Jeigu apdorojimas išsijungia per vėlai, padidinkite išjungimo delsos laiką. Intervalas nuo 0 iki 10 sekundžių.
4. Spauskite rodyklę GRĮŽTI ↶, kad sugrįžtumėte į padargo ekraną, arba KONFIGŪRACIJOS šoninį skirtuką 🛠️, kad sugrįžtumėte į pagrindinį konfigūracijos ekraną.



8-15 pav. Padargo nustatymo parinktys tiesiu režimu



8-16 pav. Persidengimas

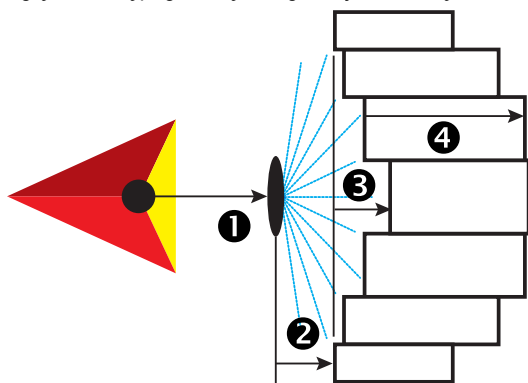


## „TeeJet“ purkštuvu padargo rūšis

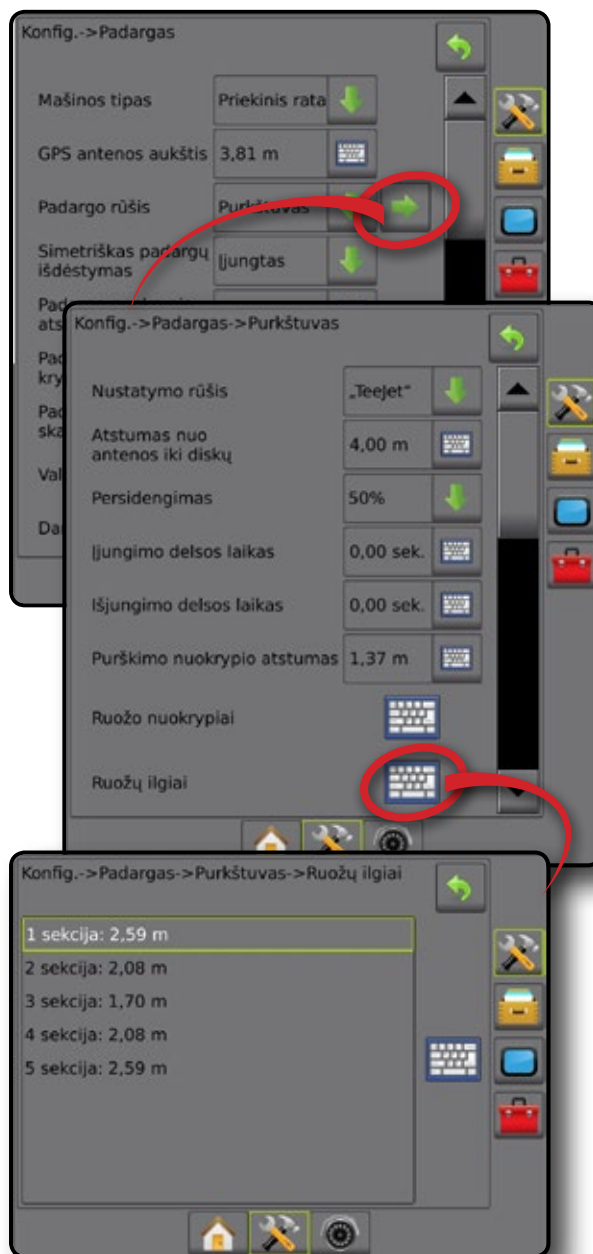
1. Padargo ekrane pasirinkite padargo rūšį **Purkštuvus**.
2. Spauskite KITO PUSLAPIO rodyklę ➡.
3. Pasirinkite iš:

- ▶ Nustatymo rūšis – naudojama „TeeJet“ purkštuvu tipui pasirinkti.
- ▶ Atstumas nuo antenos iki diskų ❶ – naudojama atstumui nuo GPS antenos iki apdorojimo diskų arba dispersinio mechanizmo įvesti. Intervalas nuo 0,0 iki 50,0 metrų.
- ▶ Persidengimas – naudojama leistinam persidengimui pasirinkti, kai ruožai yra įjungti ir išjungti naudojant automatinį sekcijos ruožų valdymą.
- ▶ Įjungimo delsos laikas – naudojama laikui nustatyti, kai kiekvienas ruožas įsijungia, įvažius į neapdorotą plotą. Jeigu apdorojimas įsijungia per greitai įvažius į neapdorotą plotą, sumažinkite įjungimo delsos laiką. Jeigu apdorojimas įsijungia per vėlai, padidinkite įjungimo delsos laiką. Intervalas yra nuo 0 iki 10 sekundžių.
- ▶ Išjungimo delsos laikas – naudojama laikui nustatyti, kai kiekvienas ruožas išsijungia, įvažius į apdorotą plotą. Jeigu apdorojimas išsijungia per greitai įvažius į apdorotą plotą, sumažinkite išjungimo delsos laiką. Jeigu apdorojimas išsijungia per vėlai, padidinkite išjungimo delsos laiką. Intervalas yra nuo 0 iki 10 sekundžių.
- ▶ Purškimo nuokrypio atstumas ❷ – naudojama nuokrypio atstumui nuo diskų arba dispersinio mechanizmo, kur produktas pradžioje pasiekia žemę 1 ruože, įvesti. Intervalas yra nuo 0,0 iki 75,0 metrų.
- ▶ Ruožo nuokrypią ❸ – naudojama nuokrypio atstumui nuo 1 ruožo priekinio krašto (purškimo nuokrypio linijos) iki kiekvieno ruožo priekinio krašto įvesti. 1 ruožas visada yra 0,0 metro. Visi kiti ruožai gali būti skirtingų atstumų. Ruožai yra sunumeruoti iš kairės į dešinę nuo mašinos priekio. Intervalas yra nuo 0,0 iki 75,0 metrų.
- ▶ Ruožo ilgiai ❹ – naudojama kiekvieno ruožo apdorojimo ilgiui įvesti. Kiekvienas ruožas gali būti skirtingo ilgio. Ruožai yra sunumeruoti iš kairės į dešinę nuo mašinos priekio. Intervalas yra nuo 0,0 iki 75,0 metrų.

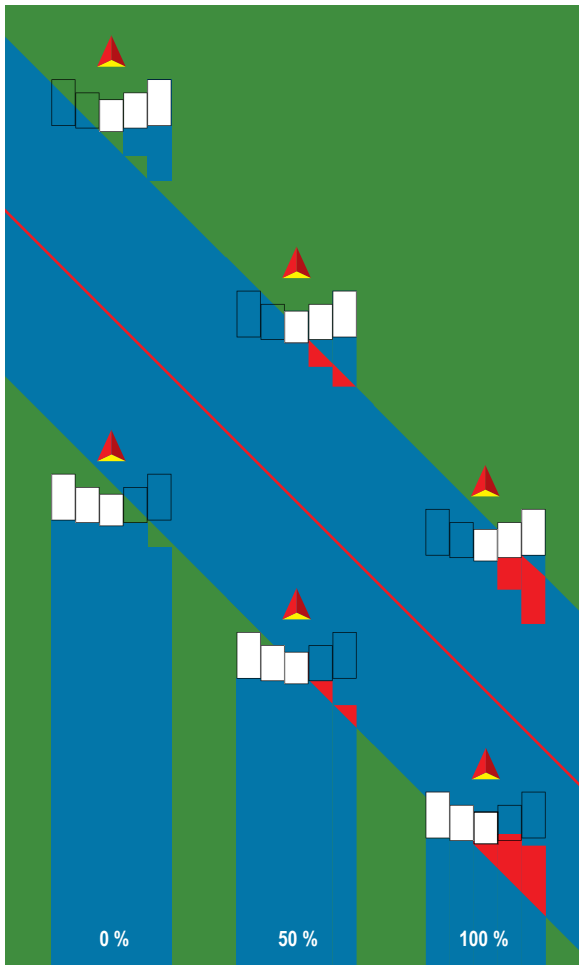
4. Spauskite rodyklę GRĮŽTI ↶, kad sugrįžtumėte į padargo ekraną, arba KONFIGŪRACIJOS šoninį skirtuką 🛠️, kad sugrįžtumėte į pagrindinį konfigūracijos ekraną.



8-17 pav. Padargo nustatymo parinktys „TeeJet“ purkštuvu režimu



8-18 pav. Persidengimas

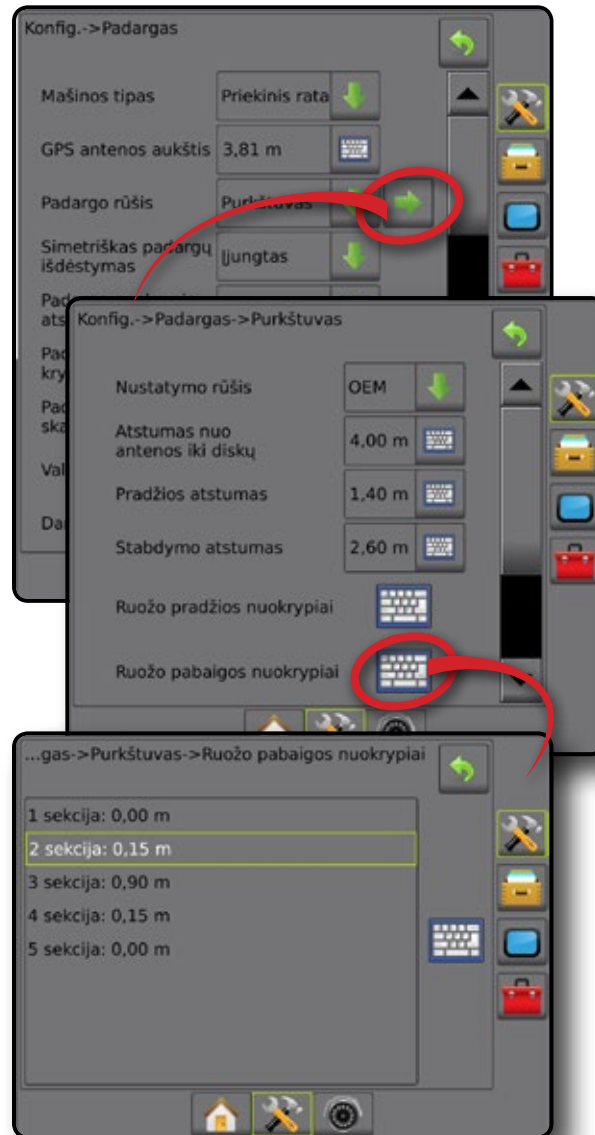


## OEM purkštuvų padargų rūšis

1. Padargų ekrane pasirinkite padargų rūšį **Purkštuvai**.
2. Spauskite KITO PUSLAPIO rodyklę ➡.
3. Pasirinkite iš:
  - ▶ Nustatymo rūšis – naudojama **OEM** purkštuvų tipui pasirinkti.
  - ▶ Atstumas nuo antenos iki diskų – naudojama atstumui nuo GPS antenos iki apdorojimo diskų arba dispersinio mechanizmo įvesti. Intervalas nuo 0,0 iki 50,0 metrų.
  - ▶ Pradžios atstumas – naudojama pradžios atstumui nustatyti, kai išvažiuojama iš apdorojamo ploto. Dėl vertės kreipkitės į purkštuvų gamintoją.
  - ▶ Pabaigos atstumas – naudojama sustojimo atstumui nustatyti, kai įvažiuojama į apdorojamą plotą. Dėl vertės kreipkitės į purkštuvų gamintoją.
  - ▶ Ruožo pradžios nuokrypiai – naudojama nuokrypio atstumui nuo 1 ruožo priekinio krašto iki kiekvieno ruožo priekinio krašto nustatyti. 1 ruožas visada yra 0,0 metro. Visi kiti ruožai gali būti skirtingų atstumų. Ruožai yra sunumeruoti iš kairės į dešinę nuo mašinos priekio. Dėl verčių kreipkitės į purkštuvų gamintoją.
  - ▶ Ruožo pabaigos nuokrypiai – naudojama nuokrypio atstumui nuo 1 ruožo priekinio krašto iki kiekvieno ruožo galinio krašto nustatyti. Kiekvienas ruožas gali būti skirtingo atstumo. Ruožai yra sunumeruoti iš kairės į dešinę nuo mašinos priekio. Dėl verčių kreipkitės į purkštuvų gamintoją.

4. Spauskite rodyklę GRĮŽTI ↶, kad sugrįžtumėte į padargų ekraną, arba KONFIGŪRACIJOS šoninį skirtuką ⚙, kad sugrįžtumėte į pagrindinį konfigūracijos ekraną.

8-19 pav. Padargų nustatymo parinktys OEM purkštuvų režimu

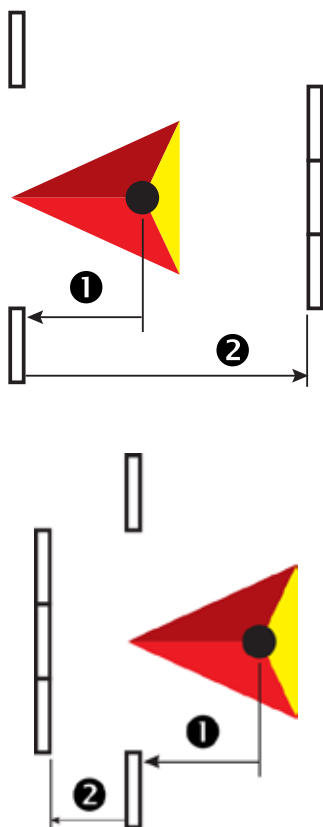


## Svyruojančio padargų rūšis

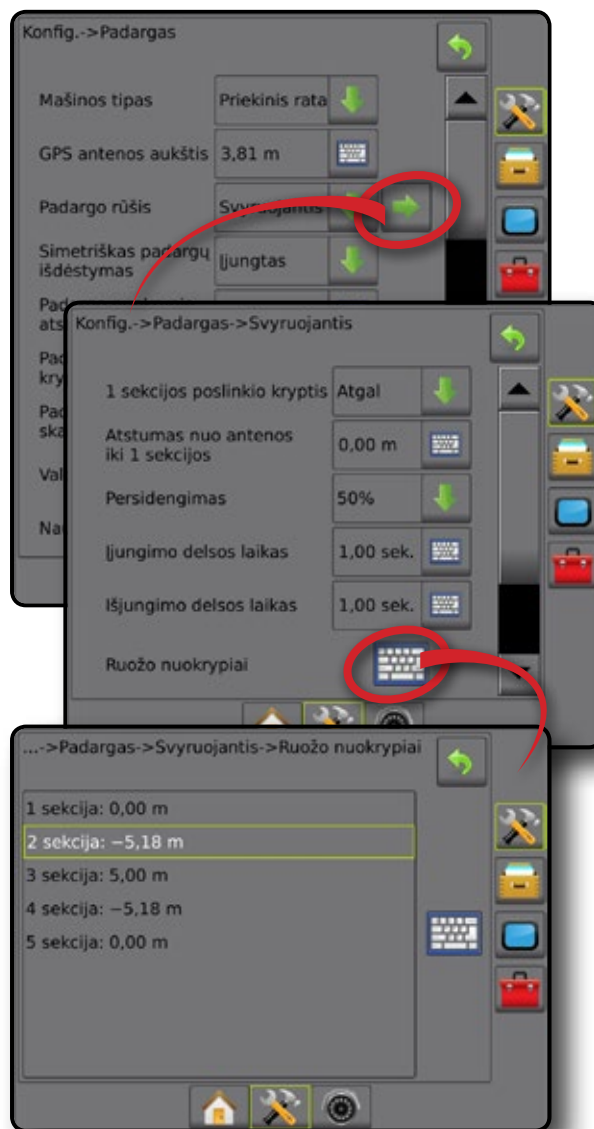
1. Padargų ekrane pasirinkite padargų rūšį **Svyruojantis**.
2. Spauskite KITO PUSLAPIO rodyklę ➡.
3. Pasirinkite iš:
  - ▶ 1 sekcijos poslinkio kryptis – transporto priemonei judant pirmyn, nustatoma, jei 1 ruožas (ruožo nuokrypių nulinis taškas) yra priešais arba už GPS antenos.
  - ▶ Atstumas nuo antenos iki 1 sekcijos ❶ – naudojama atstumui nuo GPS antenos iki 1 ruožo (ruožo nuokrypių nulinio taško) įvesti. Intervalas nuo 0,0 iki 50,0 metrų.
  - ▶ Persidengimas – naudojama leistinam persidengimui pasirinkti, kai ruožai yra įjungti ir išjungti naudojant automatinį sekcijų ruožų valdymą.

- ▶ Įjungimo delsos laikas – naudojama laikui nustatyti, kai kiekvienas ruožas įsijungia, įvažiuus į neapdorotą plotą. Jeigu apdorojimas įsijungia per greitai įvažiuus į neapdorotą plotą, sumažinkite įjungimo delsos laiką. Jeigu apdorojimas įsijungia per vėlai, padidinkite įjungimo delsos laiką. Intervalas yra nuo 0 iki 10 sekundžių.
- ▶ Išjungimo delsos laikas – naudojama laikui nustatyti, kai kiekvienas ruožas išsijungia, įvažiuus į apdorotą plotą. Jeigu apdorojimas išsijungia per greitai įvažiuus į apdorotą plotą, sumažinkite išjungimo delsos laiką. Jeigu apdorojimas išsijungia per vėlai, padidinkite išjungimo delsos laiką. Intervalas nuo 0 iki 10 sekundžių.
- ▶ Ruožų nuokrypiai ② – naudojama nuokrypio atstumui nuo 1 ruožo (atstumui nuo antenos iki 1 ruožo linijos) iki kiekvieno ruožo nustatyti. Teigiama nuokrypio vertė perkels ruožą už 1 ruožo. Neigiama nuokrypio vertė perkels ruožą prieš 1 ruožą. 1 ruožas visada yra 0 metrų. Visi kiti ruožai gali būti skirtingų atstumų. Ruožai yra sunumeruoti iš kairės į dešinę nuo mašinos priekio. Intervalas yra nuo -75,0 iki 75,0 metrų.

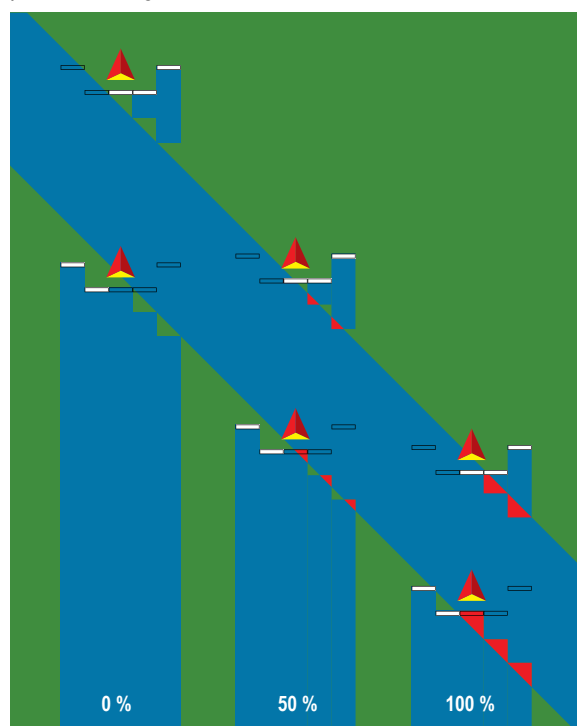
4. Spauskite rodyklę GRĮŽTI ↶, kad sugrįžtumėte į padargo ekraną, arba KONFIGŪRACIJOS šoninį skirtuką 🛠️, kad sugrįžtumėte į pagrindinį konfigūracijos ekraną.



8-20 pav. Padargo nustatymo parinktis svyruojančiu režimu



8-21 pav. Persidengimas



## PADARGO NUOKRYPIO ATSTUMO REGULIAVIMAS

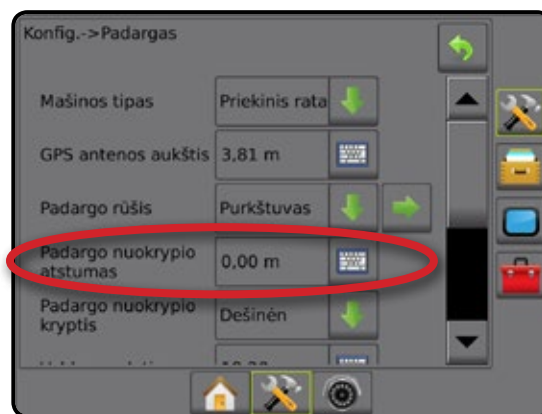
Padargo nuokrypio atstumas yra naudojamas atstumui nuo mašinos vidurio linijos iki padargo centro įvesti. Kai sudarant žemėlapij ekrane nesimato persidengimo ar tarpo, o apdorojant lauką atsiranda persidengimas arba tarpas nuosekliai tik į vieną pusę judėjimo kryptimi, reikia apskaičiuoti padargo nuokrypio atstumo koregavimą ir atlikti padargo nuokrypio atstumo vertės koregavimą.

Jeigu naudojate savaeigį purkštuvą arba kratytuvą, naudokite GPS nuokrypio koregavimo skaičiavimą padargo nuokrypio atstumo koregavimui apskaičiuoti.

Jeigu naudojate traukiamą arba velkamą padargą, naudokite padargo nuokrypio koregavimo skaičiavimą, kad apskaičiuotumėte padargo nuokrypio atstumo koregavimą.

**PASTABA:** kai naudojate rankinį/automatinį vairavimą, jeigu žemėlapyje ekrane rodomi persidengimai ir tarpai, gali prireikti pereguliuoti rankinio/automatinio vairavimo nuostatas.

8-22 pav. Padargo nuokrypio atstumas



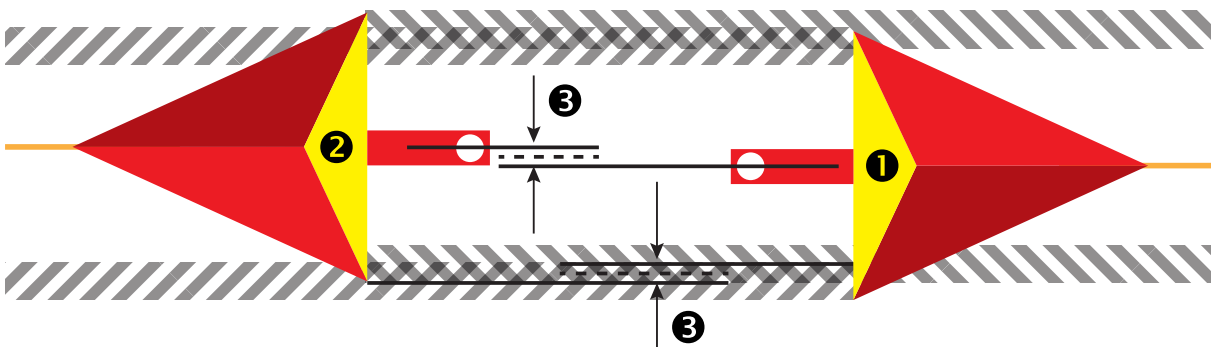
### GPS nuokrypio reguliavimo skaičiavimas

Norint apskaičiuoti GPS nuokrypio reguliavimą naudojant tą pačią nuorodą:

1. Sukurkite tiesią AB liniją.
2. Kai įjungtas rankinis/automatinis vairavimas, važiuokite praėjimą ❶ bent 30 metrų ir įsmeikite vėliavėles ties vilkimo strypo arba greta mašinos.
3. Apsisukite ir įjunkite rankinį/automatinį vairavimą pravažiuodami ❷ tą pačią AB nuorodą. Padėkite vėliavėles prie vilkimo strypo arba greta mašinos arba sustabdykite, kai esate AB gairėje greta vėliavėlių, kurias įsmeigėte praėjime ❶.
4. Išmatuokite skirtumą ❸ praėjimo vėliavėlių ❶ ir praėjimo ❷.
5. Padalykite išmatuotą atstumą ❸ pusiau. Šis skirtumas bus nuokrypio koregavimas.
6. Padidinkite arba sumažinkite nuokrypio atstumą pagal poreikį, atsižvelgdami į tai, kur yra lauko apdorojimo persidengimas, ir į esamą padargo nuokrypio krypties nuostatą.

Lauko apdorojimo persidengimas	Esamos nuokrypio nuostatos		
	Nuokrypio kryptis – kairėn	Nuokrypio kryptis – dešinėn	Nuokrypio kryptis – dešinėn Nuokrypio atstumas – 0 m
Į dešinę nuo praėjimo ❶	padidinkite atstumo nuokrypio vertę	sumažinkite atstumo nuokrypio vertę	padidinkite atstumo nuokrypio vertę
Į kairę nuo praėjimo ❶	sumažinkite atstumo nuokrypio vertę	padidinkite atstumo nuokrypio vertę	pakeiskite padargo nuokrypio kryptį į kairę ir padidinkite atstumo nuokrypio vertę

8-23 pav. GPS nuokrypio atstumas



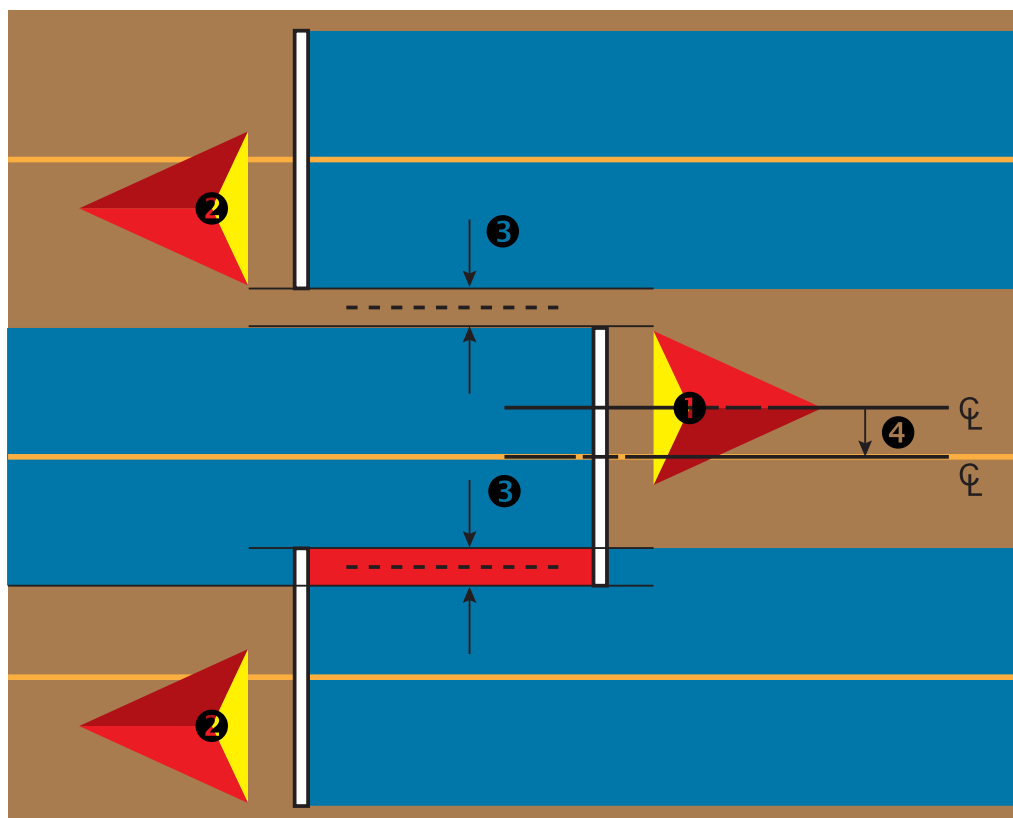
## Padargo nuokrypio reguliavimas

Norint apskaičiuoti padargo nuokrypio koregavimą naudojant gretimas gaires:

1. Sukurkite tiesią AB liniją.
2. Su įjungtu rankiniu/automatiniu vairavimu, važiuokite praėjimą ❶ taip lyg naudotumėte padargą ir įsmeikite vėliavėles ties padargo išoriniais kraštais.
3. Apsukite ir įjunkite rankinį/automatinį vairavimą pravažiuodami ❷ gretimą AB nuorodą. Įsmeikite papildomas vėliavėles padargo išoriniuose kraštuose arba sustokite AB gairėje, greta vėliavėlių, kurias įsmeigėte praėjime ❶.
4. Išmatuokite skirtumą ❸ praėjimo vėliavėlių ❶ ir praėjimo ❷.
5. Padalykite išmatuotą atstumą ❸ pusiau. Šis skirtumas bus nuokrypio koregavimas.
6. Padidinkite arba sumažinkite nuokrypio atstumą ❹ kaip reikalinga, atsižvelgdami į tai, kur yra lauko apdorojimo persidengimas, ir į esamą padargo nuokrypio krypties nuostatą.

Lauko apdorojimas	Esamos nuokrypio nuostatos		
	Nuokrypio kryptis – kairėn	Nuokrypio kryptis – dešinėn	Nuokrypio kryptis – dešinėn Nuokrypio atstumas – 0 m
Persidengimas praėjimo dešinėje ❶ arba tarpas praėjimo kairėje ❶	padidinkite atstumo nuokrypio vertę	sumažinkite atstumo nuokrypio vertę	padidinkite atstumo nuokrypio vertę
Persidengimas praėjimo kairėje ❶ arba tarpas praėjimo dešinėje ❶	sumažinkite atstumo nuokrypio vertę	padidinkite atstumo nuokrypio vertę	pakeiskite padargo nuokrypio kryptį į kairę ir padidinkite atstumo nuokrypio vertę

8-24 pav. Padargo nuokrypio atstumas ir kryptis



**GAMYKLOS NUOSTATOS IR INTERVALAI**
**Vienas ruožas**

Apibūdinimas	Gamyklos nuostata	Intervalas
Mašinos rūšis	Priekinis ratas	
GPS antenos aukštis	3,81 m	0,0–10,0 m
Padargo rūšis	Tiesiai	
Padargo nuokrypio atstumas	0,0 m	0,0–10,0 m
Padargo nuokrypio kryptis	Dešinėn	
Valdymo plotis	18,288 m	1,0–75,0 m
Apdoravimo plotis/ darbinis plotis	3,6576 m	1,0–75,0 m
Apdoroto ploto įspėjimas	Išjungtas	
Išvažiavimo įspėjimas	0,0 sek	0,0–10,0 sek
Įvažiavimo įspėjimas	0,0 sek	0,0–10,0 sek

**Tiesaus padargo rūšis**

Apibūdinimas	Gamyklos nuostata	Intervalas
Sekcijos nuokrypio kryptis	Atgal	
Nuo antenos iki sekcijos	0,0 m	0,0–50,0 m

**„TeeJet“ purkštuvu padargo rūšis**

Apibūdinimas	Gamyklos nuostata	Intervalas
Nustatymo rūšis	„TeeJet“	
Nuo antenos iki diskų	0,0 m	0,0–50,0 m
Purškimo nuokrypio atstumas	0,0 m	0,0–75,0 m
Purškimo ilgis	0,0 m	0,0–75,0 m

**OEM purkštuvu padargo rūšis**

Apibūdinimas	Gamyklos nuostata	Intervalas
Nustatymo rūšis	OEM	
Nuo antenos iki diskų	0,0 m	0,0–50,0 m
Pradžios atstumas	Dėl vertės kreipkitės į purkštuvu gamintoją	
Pabaigos atstumas	Dėl vertės kreipkitės į purkštuvu gamintoją	

**„SmartCable“ arba ruožo vairuotojo modulis**

Apibūdinimas	Gamyklos nuostata	Intervalas
Mašinos rūšis	Priekinis ratas	
GPS antenos aukštis	3,81 m	0,0–10,0 m
Padargo rūšis	Tiesiai	
Simetriškas padargų išdėstymas	Ijungtas	
Padargo nuokrypio atstumas	0,0 m	0,0–10,0 m
Padargo nuokrypio kryptis	Dešinėn	
Padargo ruožų skaičius	Priklauso nuo kabelio ar SDM	
Valdymo plotis	18,288 m	1,0–75,0 m
Apdoravimo plotis/ darbinis plotis	Visų ruožų suma turi būti didesnė nei 1,0 metras.	
Ruožo plotis	3,6576 m	0,0–75,0 m

**Tiesaus padargo rūšis**

Apibūdinimas	Gamyklos nuostata	Intervalas
Sekcijos nuokrypio kryptis	Atgal	
Nuo antenos iki sekcijos	0,0 m	0,0–50,0 m
Persidengimas	50 %	
Ijungimo delsos laikas	1,0 sek	0,0–10,0 sek
Išjungimo delsos laikas	1,0 sek	0,0–10,0 sek

**„TeeJet“ purkštuvu padargo rūšis**

Apibūdinimas	Gamyklos nuostata	Intervalas
Nustatymo rūšis	„TeeJet“	
Nuo antenos iki diskų	0,0 m	0,0–50,0 m
Persidengimas	50 %	
Ijungimo delsos laikas	0,0 sek	0,0–10,0 sek
Išjungimo delsos laikas	0,0 sek	0,0–10,0 sek
Purškimo nuokrypio atstumas	0,0 m	0,0–75,0 m
Ruožo nuokrypis	0,0 m	0,0–75,0 m
Purškimo ilgis	0,0 m	0,0–75,0 m

**OEM purkštuvo padargo rūšis**

Apibūdinimas	Gamyklos nuostata	Intervalas
Nustatymo rūšis	OEM	
Nuo antenos iki disku	0,0 m	0,0–50,0 m
Pradžios atstumas	Dėl vertės kreipkitės į purkštuvo gamintoją	
Pabaigos atstumas	Dėl vertės kreipkitės į purkštuvo gamintoją	
Ruožo pradžios nuokrypiai	Dėl vertės kreipkitės į purkštuvo gamintoją	
Ruožo pabaigos nuokrypiai	Dėl vertės kreipkitės į purkštuvo gamintoją	

**Svyruojančio padargo rūšis**

Apibūdinimas	Gamyklos nuostata	Intervalas
1 ruožo nuokrypio kryptis	Atgal	
Atstumas nuo antenos iki 1 ruožo	0,0 m	0,0–50,0 m
Persidengimas	50 %	
Ijungimo delsos laikas	1,0 sek	0,0–10,0 sek
Išjungimo delsos laikas	1,0 sek	0,0–10,0 sek
Ruožo nuokrypiai	0,0 m	-75,0 – 75,0 m

## 9 SKYRIUS. LAŠELIŲ DYDŽIO MONITORIUS







Lašelių dydžio monitoriaus nustatymas yra naudojamas lašelių dydžio monitoriui sukonfigūruoti ir įjungti. Slėgio jutiklio sąsajos rinkinys yra reikalingas lašelių dydžio monitoriui įjungti. DSM yra prieinamas visų valdymo puslapių būsenos juostoje.

### LAŠELIŲ DYDŽIO MONITORIAUS NUSTATYMAS

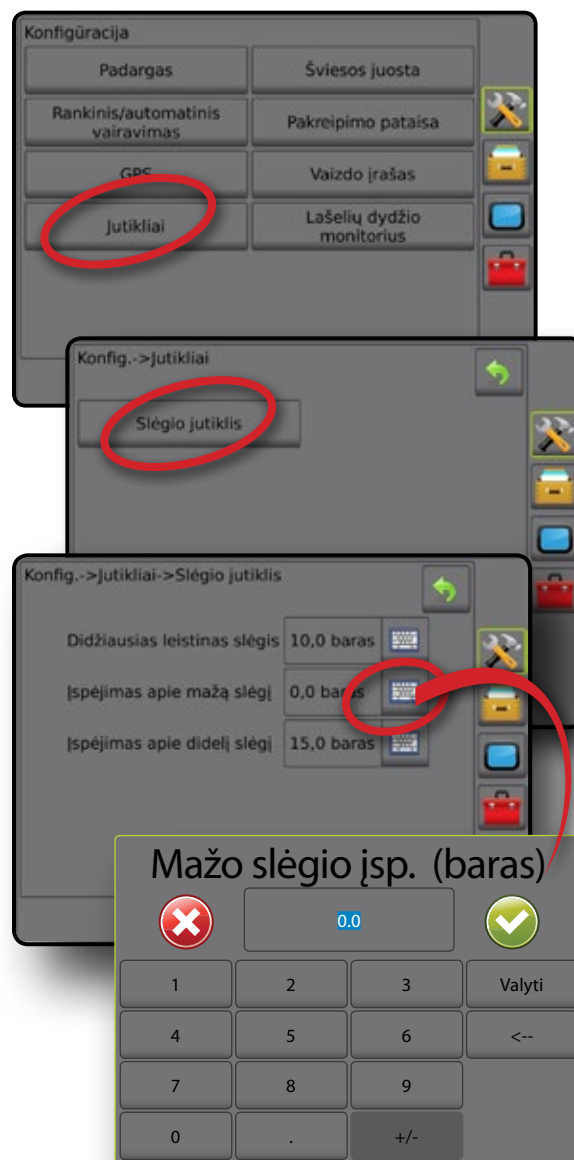
#### Slėgio jutiklis

Kai yra slėgio jutiklio sąsajos rinkinys, slėgio jutiklio parinktys yra naudojamos slėgio jutiklio gamintojo didžiausiam vardiniam slėgiui įvesti ir nustatyti naudotojo didžiausio ir mažiausio slėgio įspėjimo ribas.

**PASTABA:** jeigu naudojamas slėgio jutiklio sąsajos rinkinys, bus galimas lašelių dydžio monitorius.




1. Paspauskite KONFIGŪRACIJOS šoninį skirtuką .
2. Paspauskite **Jutikliai**.
3. Paspauskite **Slėgio jutiklis**.
4. Paspauskite KLAVIATŪROS piktogramą , kad pasirinktumėte iš:
  - ▶ Didžiausias leistinas slėgis – naudojamas nustatyti didžiausią slėgio jutiklio leistiną slėgį, kurį rekomenduoja gamintojas
  - ▶ Įspėjimas apie mažą slėgį – naudojama įvesti mažiausią naudotojo nustatytą slėgį, kuriam esant pasigirs įspėjimas
  - ▶ Įspėjimas apie didelį slėgį – naudojama įvesti didžiausią naudotojo nustatytą slėgį, kuriam esant pasigirs įspėjimas
5. Vertei įvesti naudokite skaičių klaviatūrą.
6. Paspauskite piktogramą PRIIMTI , kad išsaugotumėte nuostatas, arba piktogramą ATŠAUKTI , jog išeitumėte iš klaviatūros neišsaugoję.
7. Spauskite rodyklę GRĮŽTI  arba KONFIGŪRACIJOS šoninį skirtuką , kad sugrįžtumėte į pagrindinį konfigūracijos ekraną.

9-1 pav. Slėgio jutiklis



## Lašelių dydžio monitorius

Kai yra slėgio jutiklio sąsajos rinkinys, lašelių dydžio monitorius naudojamas įjungti/išjungti lašelių dydžio monitorių, iš anksto nustatyti iki 5 (penkių) purkštukų ir pasirinkti esamą purkštuką.

1. Paspauskite KONFIGŪRACIJOS šoninį skirtuką .
2. Paspauskite **Lašelių dydžio monitorius**.
3. Pasirinkite, ar lašelių dydžio monitorius yra įjungtas arba išjungtas.
4. Kai įjungtas, pasirinkite iš:
  - ▶ Purkštukų išankstinės nuostatos – pasirenkama iki 5 (penkių) purkštukų greitam iškvietimui
  - ▶ Esamas purkštukas – pasirenkamas esamas purkštukas lašelių dydžio duomenims nustatyti
5. Spauskite rodyklę GRĮŽTI  arba KONFIGŪRACIJOS šoninį skirtuką , kad sugrįžtumėte į pagrindinį konfigūracijos ekraną.

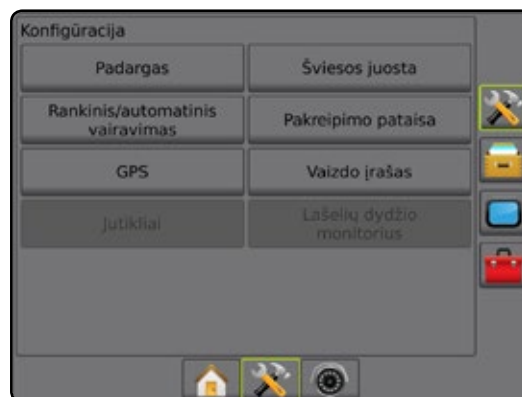
9-2 pav. Lašelių dydžio monitorius ir purkštukai



## Negalimas lašelių dydžio monitorius


Jeigu slėgio jutiklio sąsajos rinkinys neįrengtas, nustatymo parinktys nebus galimos.

9-3 pav. Slėgio jutiklio sąsajos rinkinys neaptiktas



## Įjungti/išjungti lašelių dydžio monitorių

Nustatykite, ar įjungti, ar išjungti lašelių dydžio monitorių.

1. Spauskite rodyklę ŽEMYN , kad pasiektumėte parinkčių sąrašą.
2. Pasirinkite:
  - ▶ Įjungtas
  - ▶ Išjungtas

Jeigu DSM nustatytas į išjungimo padėtį, visos purkštukų galimybės ir nustatymo funkcijos bus išjungtos (parinktys bus pilkos).

9-4 pav. Išjungtos ir įjungtos DSM parinktys

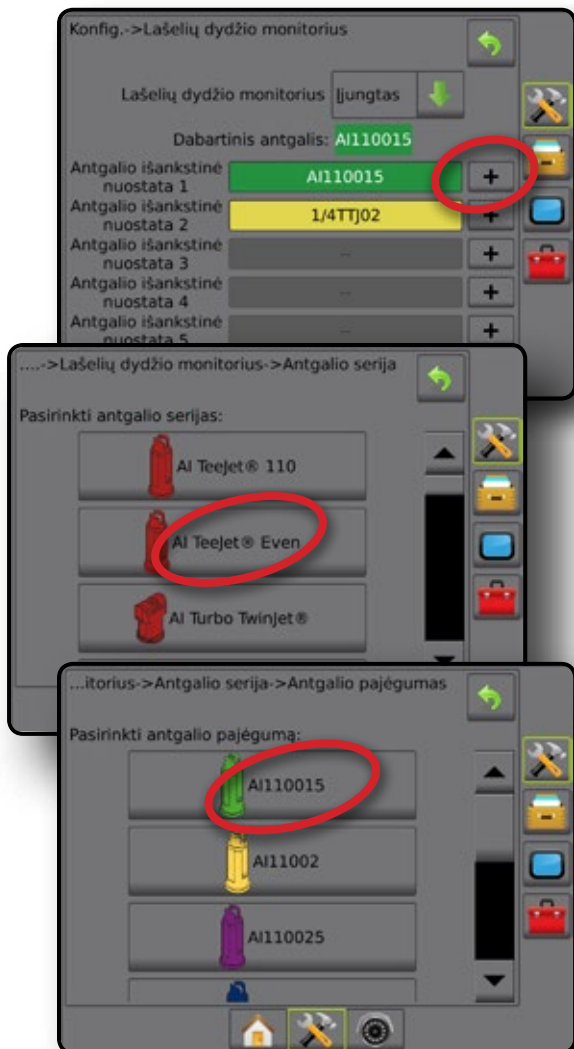


## Purkštuko išankstinė nuostata

Purkštuko išankstinės nuostatos leidžia įrašyti iki penkių purkštukų, kad juos būtų galima greitai iškviešti.

1. Spauskite **+**.
2. Pasirinkite „TeeJet“ purkštukų seriją.
3. Pasirinkite purkštuko pajėgumą.

9-5 pav. Iš anksto nustatykite purkštuką



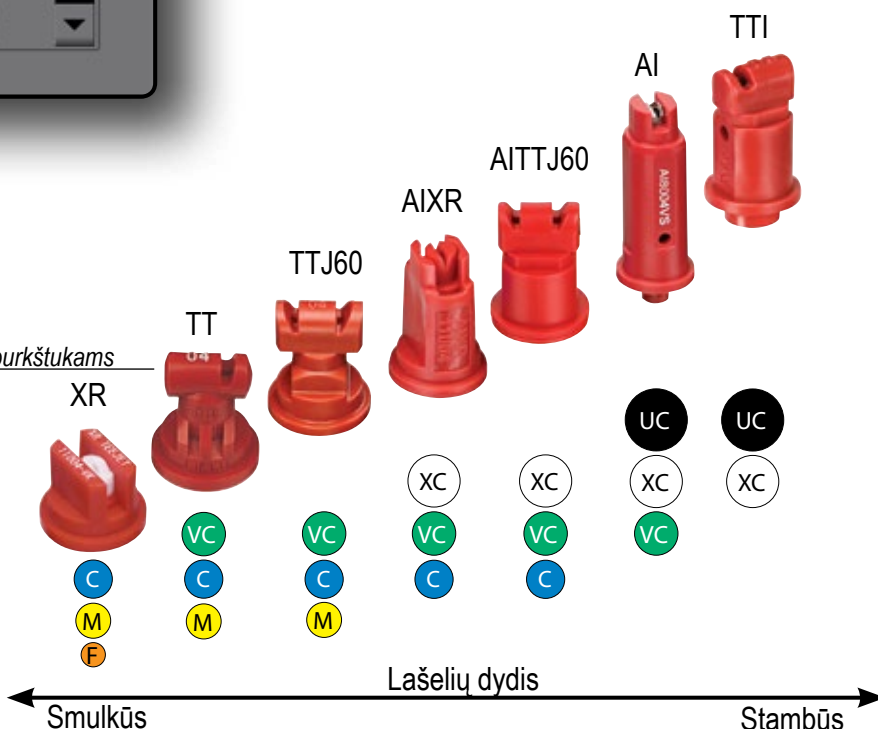
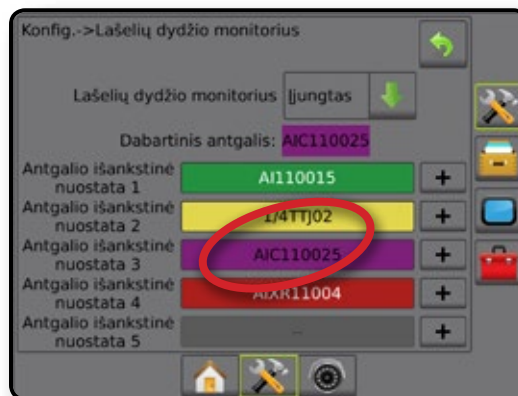
## Esamas purkštukas

Esamas purkštukas rodo aktyvų purkštuką lašelių dydžio duomenims nustatyti. Purkštukai turi būti iš anksto nustatyti, kad jie būtų prieinami esamo purkštuko pasirinkimui.

1. Paspauskite pageidaujamą purkštuką.

Pasirinktas purkštukas taip pat bus matomas lašelių/slėgio būsenos rodinyje iš būsenos juostos valdymo ekranuose.

9-7 pav. Esamas purkštukas



9-6 pav. Lašelių dydžiai pasirinktiems „TeeJet“ purkštukams

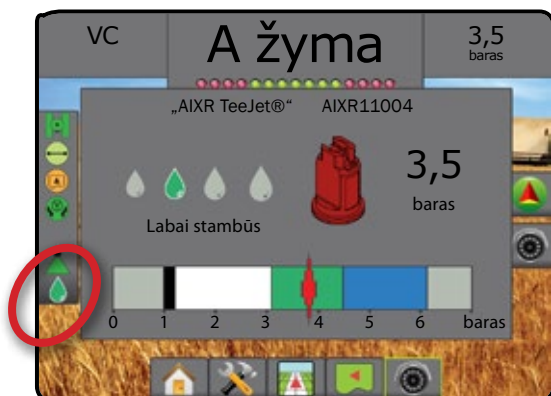
## LAŠELIŲ DYDŽIO MONITORIAUS NAUDOJIMAS

### Būsenos juosta




Lašelių/slėgio būsenoje rodoma informacija, susijusi su esama lašelių dydžio būseną ir sistemos slėgiu.

1. Paspauskite LAŠELIŲ/SLĖGIO BŪSENOS piktogramą .
2. Paspauskite bet kurioje ekrano vietoje, kad sugrįžtumėte į valdymo ekraną.

9-8 pav. Lašelių/slėgio būseną



#### Lašelių/slėgio būseną

-  Spalvota – įjungta. Lašelio spalva yra tiesiogiai susijusi su esamu lašelio dydžiu.  
Spalvų parinktys: 
-  Perbraukta – išjungta  
Nėra piktogramos – sistemoje neįdiegtas slėgio jutiklio sąsajos rinkinys

### Lašelių dydžio lentelė

Renkantis purkštuką, kuriuo gaunami vienos iš aštuonių lašelių dydžio klasifikacijos kategorijų lašeliai, svarbu nepamiršti, kad vienu purkštuku galima gauti skirtingas lašelių dydžio klasifikacijas skirtingais slėgiais. Purkštuku galima gauti vidutinius lašelius naudojant mažą slėgį ir mažus lašelius slėgį padidinus.

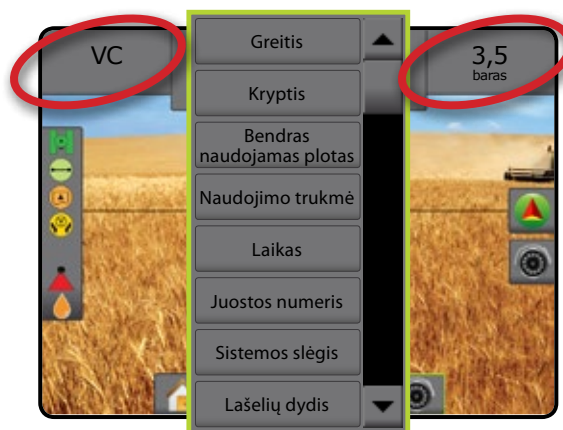
Kategorija	Simbolis	Spalvos kodas
Itin smulkūs	XF	Violetinė
Labai smulkūs	VF	Raudona
Smulkūs	F	Oranžinė
Vidutiniai	M	Geltona
Stambūs	C	Mėlyna
Labai stambūs	VC	Žalia
Itin stambūs	XC	Balta
Ultra stambūs	UC	Juoda

### Valdymo juosta

Valdymo juosta informuoja apie informacijos pasirinkimą, įskaitant esamą sistemos slėgį ir esamą lašelių dydį.

1. Paspauskite PASIRENKAMOS INFORMACIJOS langelį.
2. Pasirinkite iš:
  - Sistemos slėgis – rodo esamą sistemos slėgį
  - Lašelių dydis – rodo esamą purkštuko lašelių dydį
3. Spauskite ne pasirinkimo lange, kad sugrįžtumėte į valdymo ekraną.

9-9 pav. Valdymo juostos pasirinkama informacija





**Įrenginio specifikacijos**

Matmenys	„Matrix Pro 570GS“	16,15 x 14,91 x 5,84 cm
	„Matrix Pro 840GS“	27,0 x 18,0 x 6,0 cm
Svoris	„Matrix Pro 570GS“	0,794 kg
	„Matrix Pro 840GS“	1,06 kg
Jungtis	Maitinimo/CAN	8 kontaktų „Conxall“
	Kamera	5 kontaktų „Conxall“
	Greičio/būsenos	8 kontaktų „Conxall“ <i>ĮSPĖJIMAS! Tam tikruose originaliuose „Matrix“ pultuose yra 4 kontaktų „Conxall“ kabelio jungtis. 4 kontaktų ir 8 kontaktų kabelių NEGALIMA sukeisti.</i>
Aplinka	Laikymas	nuo -10 iki 70°C
	Darbinė temperatūra	nuo 0 iki 50°C
	Drėgmė	90 % be kondensato
Ekranas	„Matrix Pro 570GS“	320 x 240 skiriamoji geba 14,5 cm
	„Matrix Pro 840GS“	800 x 600 skiriamoji geba 21,3 cm
Įvestis/išvestis		USB 2.0
Maitinimo reikalavimai		< 9 W esant 12 V nuolatinei srovei

**Autorių teisės**

© 2013 m. „TeeJet Technologies“. Visos teisės saugomos. Jokia šio dokumento dalis arba jame aprašytos kompiuterinės programos negali būti dauginamos, kopijuojamos, daromos jų fotokopijos, verčiamos ar mažinamos bet kokia forma ar priemonėmis, elektroninėmis ar nuskaitomos, įrašomos įrenginiais ar kitaip be išankstinio raštiško „TeeJet Technologies“ sutikimo.

**Prekių ženklai**

Jeigu nenurodyta kitaip, visi kiti prekių ženklai ar gaminių pavadinimai yra atitinkamų bendrovių ar organizacijų prekių ženklai arba registruotieji prekių ženklai.

**Atsakomybės apribojimas**

„TEEJET TECHNOLOGIES“ PATEIKIA ŠIĄ MEDŽIAGĄ TOKIĄ „KOKIA YRA“ BE JOKIOS AIŠKIOS AR NUMANOMOS GARANTIJOS. NEPRISIIMAMA JOKIA ATSAKOMYBĖ DĖL AUTORIŲ TEISIŲ AR PATENTŲ. JOKIOMIS APLINKYBĖMIS „TEEJET TECHNOLOGIES“ NEATSAKO UŽ VERSLO NETEKIMĄ, PELNO NETEKIMĄ, NAUDOJIMO AR DUOMENŲ NETEKIMĄ, VEIKLOS PERTRAUKIMĄ AR UŽ BET KOKIĄ NETIESIOGINĘ, YPATINGĄ, ATSIKIRTINĘ AR KAIP PASEKMĘ PATIRTĄ ŽALĄ, NETGI JEI „TEEJET TECHNOLOGIES“ BUVO PRANEŠTA APIE ŠIĄ ŽALĄ, ATSIRADUSIĄ DĖL „TEEJET TECHNOLOGIES“ PROGRAMINĖS ĮRANGOS.

APŽVALGA

ĮŽANGA

PRADŽIA

VISAS EKRAVAS

NUSTATYMAS

VALDYMAS

GPS

PADARGAS

LASELIJ MONITORIUS

# MATRIX<sup>®</sup> PRO GS

## VARTOTOJO VADOVAS

---

### Galimi gaminių naujoviniai

- „FieldPilot<sup>®</sup>“ automatinis vairavimas
- „UniPilot<sup>®</sup>“ rankinis vairavimas
- „BoomPilot<sup>®</sup>“ automatinis sekcijos ruožų valdymas
- Pokrypio giromodulis
- Vaizdo parinkimo moduliai iki 8 kamerų
- Išorinis GPS imtuvas arba antenos naujoviniai
- „Fieldware<sup>®</sup> Link“ patobulinta duomenų tvarkymo taikomoji programa
- Slėgio jutiklio rinkinys lašelių dydžio monitoriui



TeeJet Technologies  
1801 Business Park Drive  
Springfield, Illinois 62703  
JAV

[www.teejet.com](http://www.teejet.com)

TeeJet Aabybro  
Mølhavevej 2  
DK 9440 Aabybro  
Danija

A Subsidiary of  **Spraying Systems Co.**

98-05273-LT-A4 R4 Lithuanian/lietuviškai  
© „TeeJet Technologies“ 2014 m.