

AEROS 9040

GUÍA DEL USUARIO

Versión 4.21 del software



TeeJet[®]
TECHNOLOGIES

A Subsidiary of  Spraying Systems Co.[®]

Computadora de campo Aeros 9040

Tabla de contenido

GUÍA SIMPLE DE INICIO

1

N.º 1 ENCENDIDO

1

N.º 2 PANTALLA DE INICIO

1

Configuración del sistema	1
Modo simple o avanzado.....	1

N.º 3 IR A CONFIGURACIÓN

2

1) Configurar los valores de configuración culturales locales.....	2
2) Configuración de GNSS.....	2
3) Configuración del implemento	3
Configuración del implemento según el equipo presente	3
Configuración de sección única	3
Secciones con configuración de pulverizador/esparcidor ISOBUS.....	4
Secciones múltiples con configuración SDM/SFM y DCM con ISM/ASB.....	5
Valores adicionales de configuración por tipo de implemento	5
Números de sección.....	6
Recto	6
Esparcidor: TeeJet.....	7
Ajuste de la distancia de compensación lateral del implemento.....	8
Cálculo de ajuste de compensación de GNSS.....	8
Ajuste de la compensación lateral del implemento.....	8

N.º 4 INICIAR UN NUEVO TRABAJO O CONTINUAR UN TRABAJO

10

Modo simple.....	10
Nuevo trabajo.....	10
Continuar trabajo	10
Cerrar trabajo.....	10
Modo avanzado.....	10
Nuevo trabajo.....	10
Iniciar trabajo	10
Cerrar trabajo.....	10

N.º 5 CONFIGURACIÓN DE GUÍA

11

1) Elegir un modo de guía.....	11
2) Establecer una guía de AB.....	12
3) Crear un límite de aplicación.....	12

AGREGAR CONTROL DE TASAS

14

TERMINAL UNIVERSAL ISOBUS

14

Descripción general.....	14
Opciones de pantalla de guía	14
Configuración del producto	15

MÓDULO DE CONTROL DUAL DE TEEJET	16
Descripción general de la pantalla de control de tasas	16
Configurar los canales de control	17
Configuración de dispositivo	17
Canales de control del producto	18
TankMatic	18
Configuración del producto	19

ASIGNACIÓN DE LA APLICACIÓN	20
Cómo duplicar y transferir mapas	20
Mapa de cobertura	20
Mapa de prescripción	20
Mapa de la aplicación	21
Mapa de tasa deseada	21
Tasas deseadas	21

INFORMACIÓN SOBRE LOS MODOS DE GUÍA **22**

Vista de vehículo	22
Vista de lote	23
Guía de RealView	24

MODOS DE GUÍA **25**

ÍCONOS DE PANTALLA DE GUÍA **26**

BARRA DE GUÍA **28**

BARRA DE ESTADO **29**

DETALLES DE LAS FUNCIONES DE GUÍA **30**

Función A+ desplazamiento	30
Grado de acimut	30
Retorno a punto	31
Marcación de punto de retorno	31
Eliminar el punto de retorno	31
Guía a un punto de retorno	31
Función Próxima guía	32

BOOMPILOT **32**

Sin módulo de control de sección	33
Consola solamente	33
Con interruptor de encendido/apagado de trabajo opcional	33
<i>Cómo utilizar la consola</i>	33
Pulverizador ISOBUS	33
Consola y ECU solamente	33
Con caja de interruptores	34
Con un Módulo de estado del implemento ISOBUS (ISO ISM)	34
Esparcidor ISOBUS	34
Consola solamente	34
Con interruptor de encendido/apagado del esparcidor opcional	35
Con módulo de control de secciones de TeeJet y caja de interruptores o ISM	35
Con módulo de control de secciones de TeeJet	35

Computadora de campo Aeros 9040

OPCIONES DEL IMPLEMENTO ADICIONAL

36

SELECCIÓN DE BOQUILLAS	36
Predefinida.....	36
Boquilla actual	37
MONITOR DEL TAMAÑO DE LA GOTA	37
Configuración	37
Activar/desactivar el DSM	37
Selección de boquillas/boquilla actual	37
Sensor de presión del módulo de entrada/salida	37
Operación.....	38
Barra de estado	38
<i>Gráfico de tamaños de gota</i>	38
Barra de guía	38
MÓDULO DE SENSOR DE REVERSA	38
Pantallas de guía de la reversa	39
ANULACIÓN DE VELOCIDAD EN SUELO	39
BOOMPILOT	40
Modo de inicio de BoomPilot	40
Icono de BoomPilot.....	40
MONITOR DE FLUJO DE LA BOQUILLA	41
Datos del trabajo	42
Configuración de la máquina.....	42

CONFIGURACIONES DEL SISTEMA

43



Información de seguridad

TeeJet Technologies no se hace responsable de daños ni de daño físico causado por no adherirse a los siguientes requisitos de seguridad.

Como el operador del vehículo, usted es responsable de su funcionamiento seguro.

El Aeros 9040 en combinación con cualquier dispositivo de piloto asistido/automático no está diseñado para sustituir al operador del vehículo.

No deje un vehículo mientras que el Aeros 9040 esté engranado.

Asegúrese de que no haya personas ni obstáculos en el área alrededor del vehículo antes y durante la activación.

El Aeros 9040 está diseñado para apoyar y mejorar la eficacia mientras que se trabaja en el lote. El conductor tiene la plena responsabilidad de la calidad y los resultados relacionados con el trabajo.

Desengrane o quite cualquier dispositivo de piloto asistido/automático antes de conducir en vías públicas.

GUÍA SIMPLE DE INICIO

N.º 1 ENCENDIDO



Instalación de antena recomendada

La antena GNSS se debe montar lo más hacia adelante posible en la parte superior de la cabina sobre una superficie de metal de por lo menos 10 cm/4 in cuadrados.

Botón Inicio

El botón Inicio  proporciona un acceso directo a la pantalla de inicio.

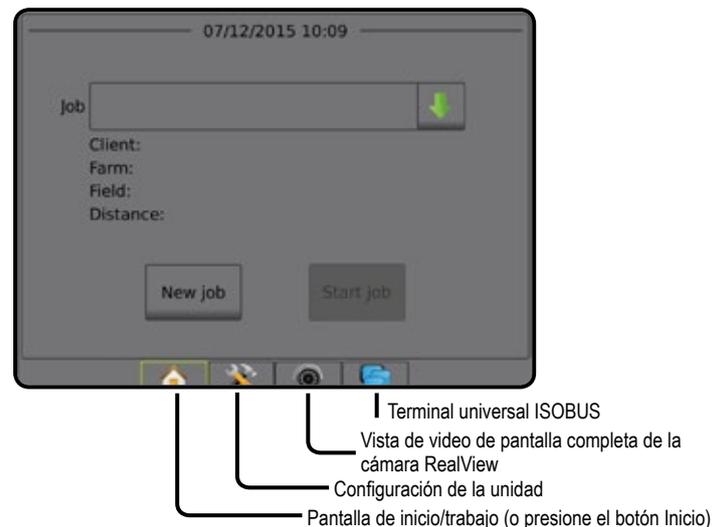
Botón de encendido/apagado

Encendido: presione el botón de ENCENDIDO  para encender la consola. Al encenderse, Aeros comenzará la secuencia de inicio.
Apagado: presione el botón de ENCENDIDO y manténgalo presionado brevemente  hasta que una pantalla de confirmación reconozca el modo de apagado.

¡ADVERTENCIA! Espere 10 segundos antes de reiniciar la consola.

N.º 2 PANTALLA DE INICIO

Una vez que se complete la secuencia de encendido, aparecerá la pantalla de inicio con las opciones de iniciar un nuevo trabajo o continuar un trabajo existente.



Configuración del sistema

La configuración del sistema se usa para configurar la consola, la máquina y sus implementos. Cuatro pestañas laterales dan acceso a las opciones de la configuración de máquina/implemento, administración de datos, configuración de la consola y herramientas.

Vista de video de pantalla completa de la cámara RealView

Vea videos y configure cámaras sin GNSS disponible. Las opciones de guía de RealView no están disponibles en esta pantalla.

Vista del terminal universal ISOBUS

Acceso a las opciones y la operación de la unidad de control electrónica (ECU) ISOBUS. Esto proporciona control del pulverizador o esparcidor de la cosecha cuando está integrado al implemento con cualquiera de las capacidades.

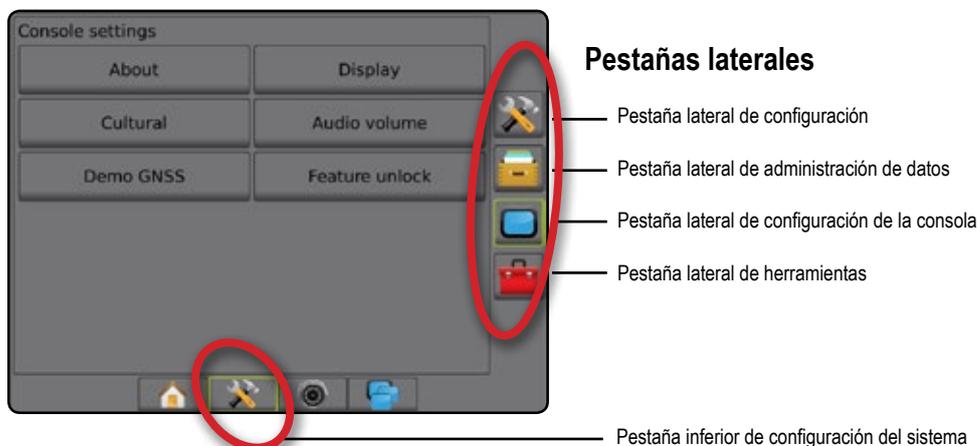
Modo simple o avanzado

Para cambiar entre el modo simple y el modo avanzado, consulte el capítulo de configuración, en Datos > Opciones.

- Modo simple: solo un trabajo estará disponible a la vez. Solo las áreas delimitadas y de cobertura se muestran en la pantalla de inicio. Solo el trabajo actual está disponible para guardar en Informes. El uso con Fieldware Link no se encuentra disponible.
- Modo avanzado: más de un trabajo estará disponible en cualquier momento. Cliente, predio, lote y trabajo; área delimitada y áreas de cobertura, hora de aplicación y la distancia del trabajo seleccionado se muestran en la pantalla de inicio. Todos los trabajos guardados se pueden exportar como un archivo PDF, SHP o KML a una unidad USB mediante Datos -> Informes.

N.º 3 IR A CONFIGURACIÓN

Desde la pantalla de inicio, seleccione el botón inferior de configuración del sistema para configurar la consola, la máquina y sus implementos. Cuatro pestañas laterales dan acceso a las opciones de la configuración de máquina/implemento, administración de datos, configuración de la consola y herramientas.



1) Configurar los valores de configuración culturales locales

Cultural se usa para configurar unidades, el idioma y la configuración de la zona horaria para la consola Aeros y cualquier unidad de control electrónica (ECU) en el sistema.

NOTA: Los idiomas disponibles en una ECU en particular podrían variar.

1. Presione la pestaña inferior CONFIGURACIÓN DEL SISTEMA .
2. Presione la pestaña lateral CONSOLA .
3. Presione **Cultural**.
4. Seleccione entre:
 - ▶ Unidades: se usa para definir las unidades del sistema
 - ▶ Idioma: se usa para definir el idioma del sistema
 - ▶ Zona horaria: se usa para establecer la zona horaria local



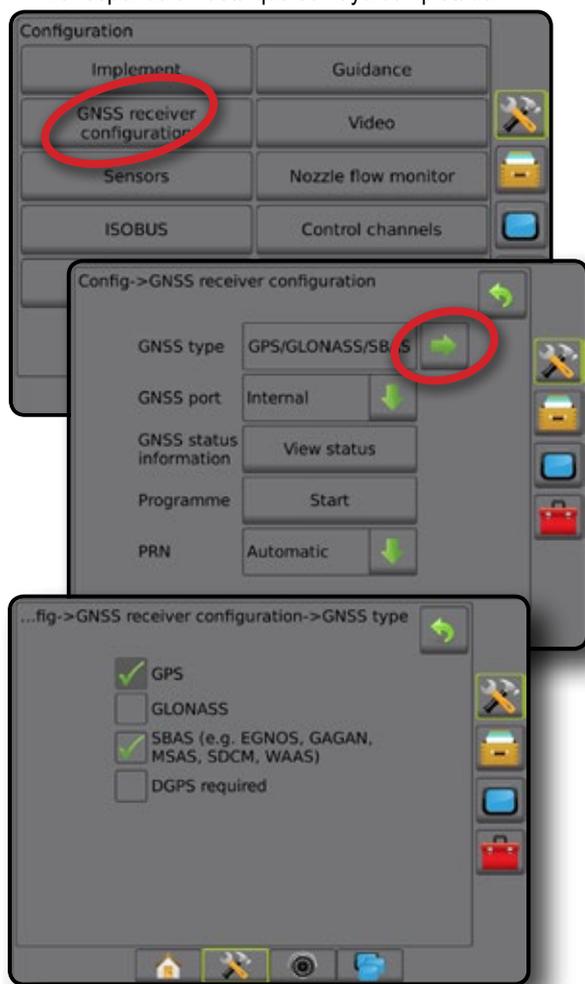
2) Configuración de GNSS

GNSS se usa para configurar el tipo de GNSS, el puerto de GNSS y PRN, además para ver la información del estado de GNSS.

1. Presione la pestaña inferior CONFIGURACIÓN DEL SISTEMA .
2. Presione la pestaña lateral CONFIGURACIÓN .
3. Presione **Configuración del receptor de GNSS**.
4. Seleccione entre:
 - ▶ Tipo de GNSS: se configura para aceptar transmisiones de fuente GNSS: GPS, GLONASS, SBAS (con o sin necesidad de DGPS)
 - ▶ Puerto GNSS: configura el puerto de comunicación GNSS ya sea como interno o externo
 - ▶ Información del estado de GNSS: muestra la información del estado actual de GNSS
 - ▶ Programa: solo los técnicos de soporte de TeeJet deben utilizar esta función
 - ▶ PRN: selecciona el SBAS PRN que proporcionará los datos de corrección diferencial GNSS. Configure a **Automático** para la selección PRN automática.
5. Presione la flecha PÁGINA SIGUIENTE  para configurar las opciones específicas de GNSS.
6. Seleccionar:
 - ▶ GPS: señales sin corrección desde el sistema GPS
NOTA: GPS siempre está seleccionado.
 - ▶ GLONASS: agrega señales sin corrección desde el sistema GLONASS
 - ▶ SBAS (por ej., EGNOS, GAGAN, MSAS, SDCM, WAAS): agrega señales con corrección diferencial desde el sistema SBAS
 - ▶ DGPS requerido: agrega señales GPS con corrección diferencial (también se debe seleccionar SBAS)

NOTA: La consola no permitirá una guía en el modo DGPS requerido sin una señal DGPS corregida.

7. Salga de esta pantalla para empezar la inicialización del receptor de GNSS. Esto tarda aproximadamente un minuto y la consola no responderá hasta que se haya completado.



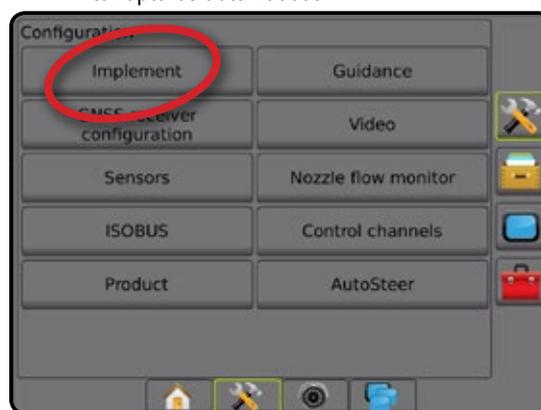
3) Configuración del implemento

La configuración de implemento se usa para establecer varios valores de configuración asociados con modo recto, modo de esparcidor o modo escalonado. Los valores de configuración disponibles variarán de acuerdo con el equipo específico presente en el sistema.

Configuración del implemento según el equipo presente

Esta sección incluye las opciones de configuración para estas formaciones de implementos:

- ▶ Sección única
- ▶ Secciones con configuración de pulverizador/esparcidor ISOBUS
- ▶ Secciones múltiples con módulo de controlador de sección o módulo de función del interruptor y un módulo de control dual con un módulo de estado de entrada o una caja de interruptores automáticos



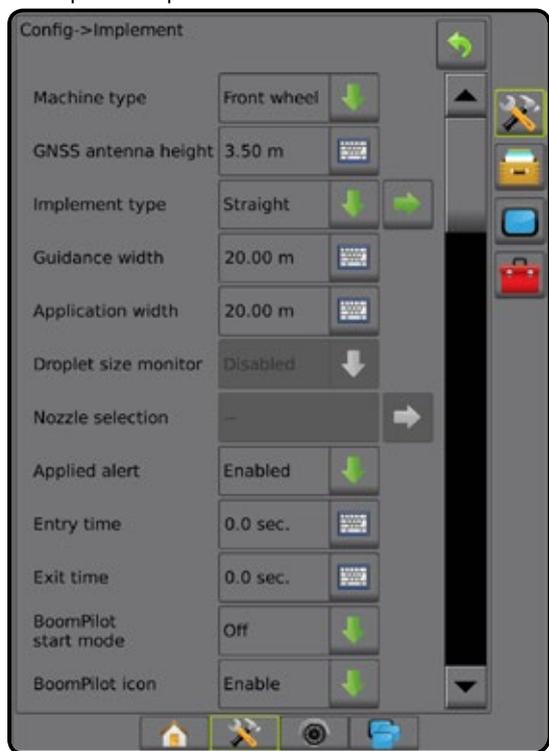
Configuración de sección única

La configuración de sección única se usa cuando el sistema no tiene un SmartCable, módulo de controlador de secciones (SDM) o un módulo de función del interruptor (SFM) (es decir, no está presente ningún control de secciones). Toda el área de la barra o de entrega es considerada como una sección.

1. Presione la pestaña lateral CONFIGURACIÓN .
2. Presione **Implemento**.
3. Seleccione entre:
 - ▶ Tipo de máquina: se usa para seleccionar el tipo de máquina que mejor represente su máquina
 - ▶ Altura de la antena de GNSS: se usa para medir la altura de la antena desde el suelo
 - ▶ Tipo de implemento: se usa para seleccionar la disposición de las secciones para la ubicación del producto aplicado (*consulte la sección Tipo de implemento para obtener detalles adicionales*)
 - ▶ Ancho de guía: se usa para establecer la distancia entre guías
 - ▶ Ancho de trabajo/ancho de aplicación: se usa para introducir el ancho total del implemento. El rango es de 1,0 a 75,0 metros.

Computadora de campo Aeros 9040

- ▶ Monitor del tamaño de la gota [cuando esté disponible]: se usa para activar la monitorización del tamaño de gota hasta cinco boquillas del pulverizador preseleccionadas
 - ▶ Selección de boquilla [cuando esté disponible]: se usa para seleccionar el tipo de boquilla del pulverizador (serie y capacidad) para determinar la información del tamaño de gota
 - ▶ Alerta de aplicación: se usa para establecer una alerta para señalar al salir o entrar en un área de aplicación
 - ▶ Modo de inicio de BoomPilot: se usa para establecer si el BoomPilot se controlará mediante la velocidad o el ícono BoomPilot
 - ▶ Ícono BoomPilot: se usa para activar el ícono de pantalla de guía para controlar manualmente la aplicación de la pintura en la pantalla
4. Presione la flecha PÁGINA SIGUIENTE ➡ para configurar las opciones específicas del implemento. Consulte el capítulo Implemento para obtener detalles.



Secciones con configuración de pulverizador/esparcidor ISOBUS

Algunas opciones del implemento se complementan en la ECU de ISOBUS. Cuando estas opciones también están disponibles en la sección Configuración de implemento, las mismas estarán atenuadas o no disponibles.

1. Presione la pestaña lateral CONFIGURACIÓN .
2. Presione **Implemento**.
3. Seleccione entre:
 - ▶ Tipo de máquina [cuando está disponible]: se usa para seleccionar el tipo de máquina que mejor represente su máquina
 - ▶ Altura de la antena de GNSS [cuando está disponible]: se usa para medir la altura de la antena desde el suelo

- ▶ Tipo de implemento: se usa para seleccionar la disposición de las secciones para la ubicación del producto aplicado (*consulte la sección Tipo de implemento para obtener detalles adicionales*)
 - ▶ Ancho de guía: se usa para introducir la distancia entre las guías
 - ▶ Ancho de aplicación [tipo de implemento recto complementado con la ECU de ISOBUS]: se usa para introducir el ancho total del implemento
 - ▶ Ancho de trabajo [tipo de implemento esparcidor complementado con la ECU de ISOBUS]: se usa para introducir el ancho total del implemento
 - ▶ Monitor del tamaño de la gota [disponible únicamente con el kit de interfaz de sensor de presión]: se usa para activar el monitoreo del tamaño de gota hasta cinco boquillas del pulverizador
 - ▶ Selección de boquilla [tipo de implemento recto complementado con ECU de ISOBUS]: se usa para seleccionar el tipo de boquilla del pulverizador
 - ▶ Alerta de aplicación: se usa para establecer una alerta para señalar al salir o entrar en un área de aplicación
 - ▶ Modo de inicio de BoomPilot: se usa para controlar automáticamente el BoomPilot mediante la velocidad, o manualmente mediante el ícono BoomPilot
 - ▶ Ícono BoomPilot: se usa para activar el ícono a fin de controlar el BoomPilot manualmente
4. Presione la flecha PÁGINA SIGUIENTE ➡ para configurar las opciones específicas del implemento.



Secciones múltiples con configuración SDM/SFM y DCM con ISM/ASB

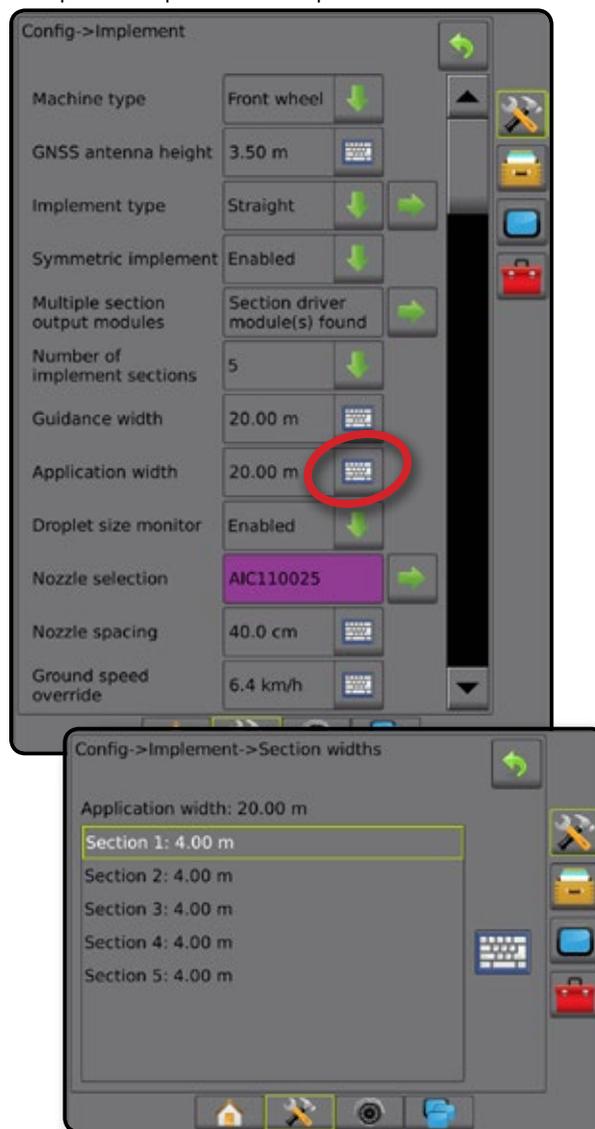
Las secciones múltiples con configuración SDM/SFM y DCM se usan cuando está presente en el sistema un módulo de controlador de sección (SDM) o un módulo de función del interruptor (SFM) junto con un módulo de control dual (DCM) ya sea con un módulo de estado de entrada (ISM) o una caja de interruptores automáticos (ASB). La barra o área de entrega puede incluir hasta 15 secciones de ancho y longitud variables (en modo de esparcidor). Las opciones adicionales disponibles con SDM incluyen el traslape de la aplicación, la demora de la aplicación y el modo escalonado.

El módulo de función del interruptor permite el control manual y automatizado de las barras (que se pueden ampliar hasta 20).

Un módulo de control dual (DCM) se conecta a los actuadores y sensores del implemento del producto, y controla la liberación del producto proporcionando una función de control de tasas para el bus de la red CAN. Las salidas de la válvula de control pueden ser bidireccionales o estar moduladas por el ancho del impulso.

1. Presione la pestaña lateral CONFIGURACIÓN .
2. Presione **Implemento**.
3. Seleccione entre:
 - ▶ Tipo de máquina [cuando está disponible]: se usa para seleccionar el tipo de máquina que mejor represente su máquina
 - ▶ Altura de la antena de GNSS [cuando está disponible]: se usa para medir la altura de la antena desde el suelo
 - ▶ Tipo de implemento: se usa para seleccionar la disposición de las secciones para la ubicación del producto aplicado (*consulte la sección Tipo de implemento para obtener detalles adicionales*)
 - ▶ Implemento simétrico: se usa para establecer si las secciones están emparejadas y comparten los mismos valores de anchura, compensación y longitud
 - ▶ Los módulos de salida de sección múltiple: se usan para activar varios módulos de salida de sección en el bus de la red CAN
 - ▶ Número de secciones de implemento: se usa para seleccionar el número de secciones de implemento
 - ▶ Ancho de guía: se usa para introducir la distancia entre las guías
 - ▶ Ancho de aplicación/trabajo: introduce el ancho de cada sección a fin de calcular el ancho total de todas las secciones del implemento. Cada sección puede tener un ancho diferente. Las secciones están numeradas de izquierda a derecha mientras que estén orientadas hacia delante de la máquina. El rango para cada sección es de 0,0 a 75,0 metros. El total para todas las secciones debe ser mayor a 1,0 metro.
NOTA: Si el Diseño de implemento simétrico está activado, solo el primero de cada par de secciones alineadas se podrá resaltar.
 - ▶ Espaciado de boquillas: se usa para introducir el espaciado entre las boquillas del pulverizador

- ▶ Anulación de velocidad en suelo: se usa para configurar la velocidad mínima para usar el control automático de la tasa de aplicación
4. Presione la flecha PÁGINA SIGUIENTE  para configurar las opciones específicas del implemento.



Valores adicionales de configuración por tipo de implemento

El tipo de implemento selecciona el tipo de patrón de aplicación que mejor represente su sistema.

- En modo recto: las secciones de barra no tienen longitud y se encuentran en una línea a una distancia fija de la antena
- En el modo de esparcidor: se crea una línea virtual en línea con los discos de entrega a partir de la cual la sección o las secciones de la aplicación pueden variar en longitud y pueden estar a distancias diferentes desde la línea (la disponibilidad depende del equipo específico en el sistema)
- En el modo escalonado: se crea una línea virtual en línea con la sección 1, a partir de la cual la sección o secciones de la aplicación no tienen longitud y pueden tener una distancia diferente desde la línea (la disponibilidad depende del equipo específico en el sistema)

Computadora de campo Aeros 9040

Figura 1: Tipo de implemento: recto

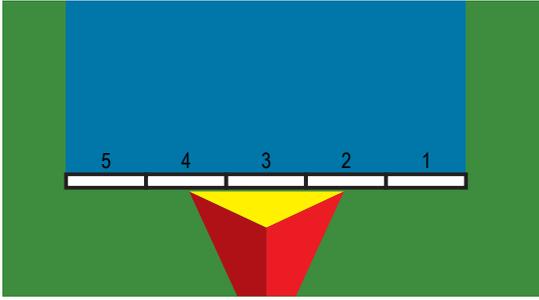


Figura 2: Tipo de implemento: esparcidor

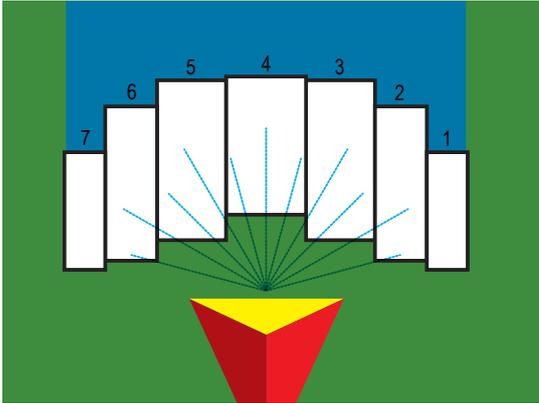
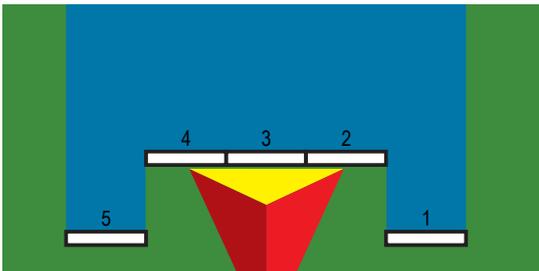


Figura 3: Tipo de implemento: escalonado



Números de sección

Las secciones están numeradas de izquierda a derecha mientras que estén orientadas hacia delante de la máquina.

Recto

Las secciones de barra no tienen longitud y se encuentran en una línea a una distancia fija de la antena.

1. Seleccione el tipo de implemento **Recto** en la pantalla del implemento.
2. Presione la flecha PÁGINA SIGUIENTE en Tipo de implemento →.
3. Seleccione entre:

- ▶ Dirección de compensación del implemento en línea ❶: se usa para seleccionar si el implemento se encuentra al frente o detrás de la antena GNSS conforme el vehículo se mueve orientado hacia adelante
- ▶ Distancia de compensación del implemento en línea ❶: se usa para definir la distancia en línea desde la antena GNSS al implemento.
- ▶ Dirección de compensación lateral del implemento ❷: se usa para seleccionar la dirección lateral desde la línea central de la máquina al centro del implemento cuando está orientado hacia adelante como la máquina

- ▶ Distancia de compensación lateral del implemento ❷: se usa para definir la distancia lateral desde la línea central de la máquina al centro del implemento
- ▶ Traslape*: se usa para definir la cantidad de traslape permitida cuando se usa el control de secciones automático de la barra
- ▶ Anticipación de activado*: se usa para establecer el tiempo en que cada sección se enciende al entrar en un área que no ha sido aplicada
 NOTA: Si la aplicación se enciende demasiado pronto al entrar en un área sin aplicar, disminuya el tiempo de anticipación de activado. Si la aplicación se enciende demasiado tarde, aumente el tiempo de anticipación de activado.
- ▶ Tiempo de anticipación de desactivado*: se usa para establecer el tiempo en que cada sección se apaga al entrar en un área que ha sido aplicada
 NOTA: Si la aplicación se enciende demasiado pronto al entrar en un área sin aplicar, disminuya el tiempo de anticipación de desactivado. Si la aplicación se apaga demasiado tarde, aumente el tiempo de anticipación de desactivado.

*Disponibles con SmartCable, módulo de controlador de sección (SDM) o módulo de función del interruptor (SFM) o ISOBUS

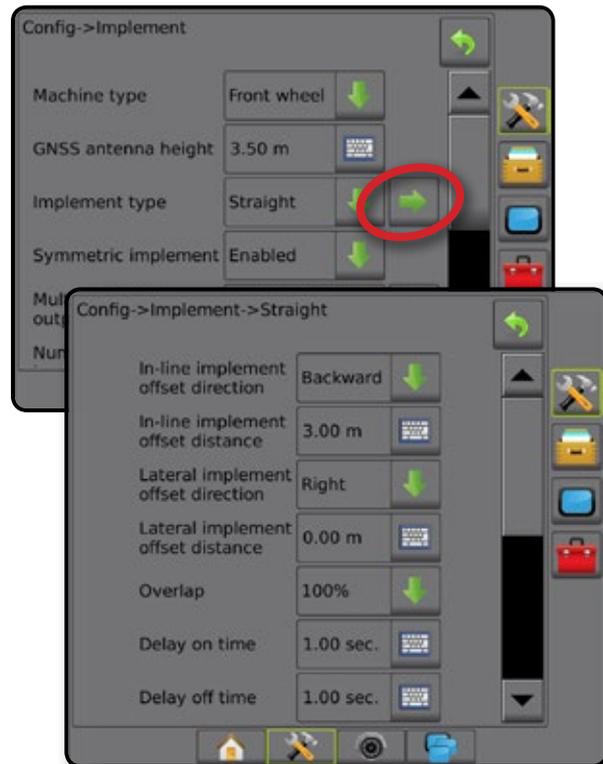
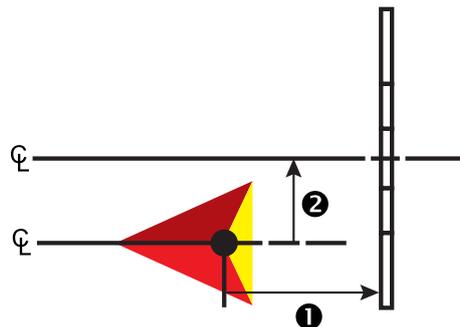


Figura 4: Direcciones y distancias de compensación



Esparcidor: TeeJet

Se crea una línea virtual en línea con los discos de entrega a partir de la cual la sección o secciones de la aplicación pueden variar en longitud y pueden estar a distancias diferentes desde la línea (la disponibilidad depende del equipo específico en el sistema).

1. Seleccione el tipo de implemento **Esparcidor** en la pantalla de implemento.
2. Presione la flecha PÁGINA SIGUIENTE en Tipo de implemento →.
3. Seleccione entre:
 - ▶ Tipo de configuración: se usa para seleccionar el tipo de esparcidor **TeeJet**
 - ▶ Distancia de antena a discos **1**: se usa para definir la distancia desde la antena GNSS a los discos o el mecanismo de dispersión
 - ▶ Dirección de compensación lateral del implemento **2**: se usa para seleccionar la dirección lateral desde la línea central de la máquina al centro del implemento cuando está orientado hacia adelante como la máquina
 - ▶ Distancia de compensación lateral del implemento **2**: se usa para definir la distancia lateral desde la línea central de la máquina al centro del implemento.
 - ▶ Traslape*: se usa para definir la cantidad de traslape permitida cuando se usa el control de secciones automático de la barra
 - ▶ Anticipación de activado*: se usa para establecer el tiempo en que cada sección se enciende al entrar en un área que no ha sido aplicada

NOTA: Si la aplicación se enciende demasiado pronto al entrar en un área sin aplicar, disminuya el tiempo de anticipación de activado. Si la aplicación se enciende demasiado tarde, aumente el tiempo de anticipación de activado.

- ▶ Tiempo de anticipación de desactivado*: se usa para establecer el tiempo en que cada sección se apaga al entrar en un área que ha sido aplicada

NOTA: Si la aplicación se enciende demasiado pronto al entrar en un área sin aplicar, disminuya el tiempo de anticipación de desactivado. Si la aplicación se apaga demasiado tarde, aumente el tiempo de anticipación de desactivado.

- ▶ Distancia de compensación de esparcidor **3**: se usa para configurar la distancia de compensación de los discos o el mecanismo de dispersión, al lugar donde el producto toca por primera vez el suelo en la sección 1.
- ▶ Compensación de sección* **4**: se usa para configurar la distancia de compensación desde la sección 1 (la línea de compensación de esparcidor) al borde delantero de cada sección. La sección 1 siempre es 0. Todas las demás secciones pueden tener distancias diferentes.
- ▶ Longitud de la sección **5**: se usa para configurar la longitud de la aplicación en cada sección. Cada sección puede tener una longitud diferente.

NOTA: Las secciones están numeradas de izquierda a derecha mientras que estén orientadas hacia delante de la máquina.

**Disponible con SmartCable, módulo de controlador de sección (SDM) o módulo de función del interruptor (SFM) o ISOBUS*

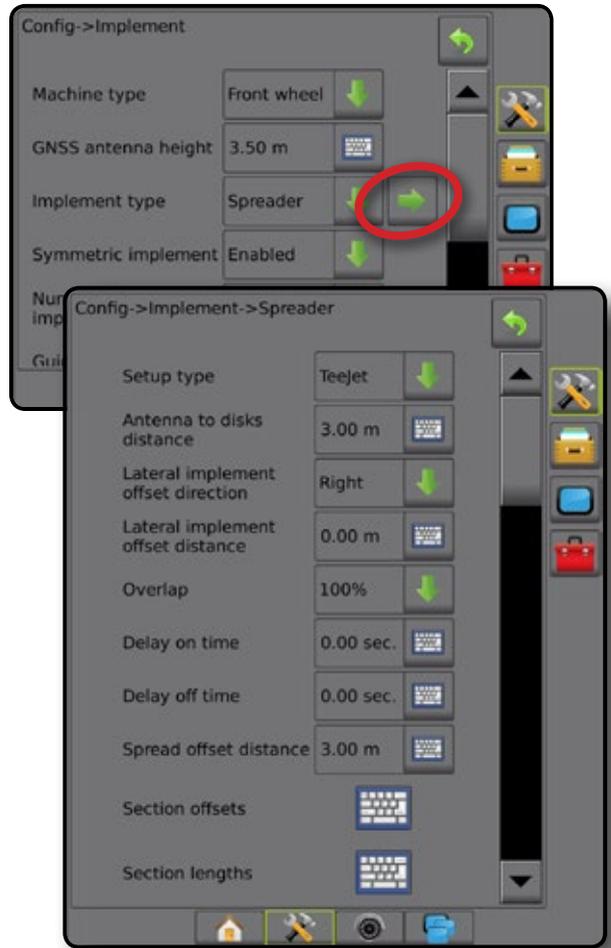


Figura 5: Distancia y longitud

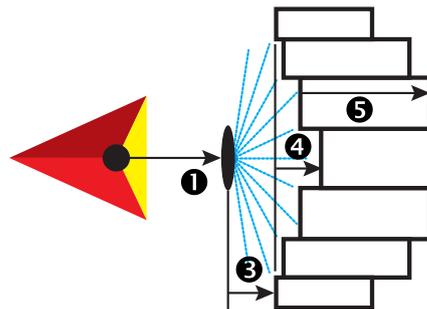
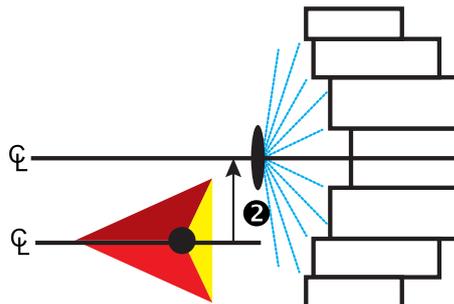


Figura 6: Dirección y distancia de compensación lateral



Computadora de campo Aeros 9040

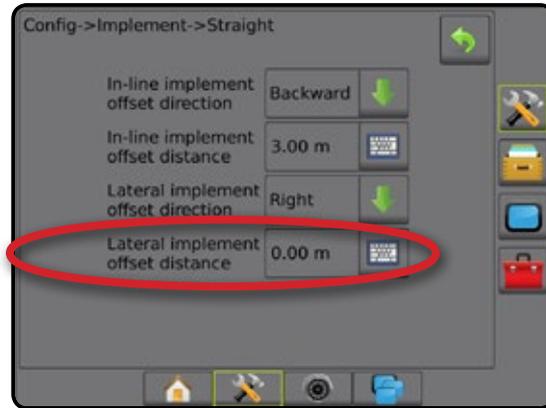
Ajuste de la distancia de compensación lateral del implemento

La distancia de compensación lateral del implemento se usa para introducir la distancia desde la línea central de la máquina al centro del implemento. Cuando la asignación en pantalla no muestra ningún traslape ni intervalo, sin embargo, la aplicación de lote produce un traslape o intervalo de modo consistente hacia un solo lado en la dirección del recorrido, se deberá calcular un ajuste a la distancia de compensación lateral del implemento y llevar al valor de la distancia de compensación de implemento.

Si utiliza un pulverizador o esparcidor autopropulsado, utilice el cálculo de ajuste de compensación de GNSS para ajustar distancia de compensación de implemento.

Si usa un implemento arrastrado o remolcado, utilice el cálculo para ajustar compensación de implemento y así ajustar la distancia de compensación de implemento.

NOTA: Durante el uso del piloto asistido/automático, si la asignación en la pantalla muestra traslapes e intervalos, es posible que deban realizarse ajustes a la configuración del piloto asistido/automático.



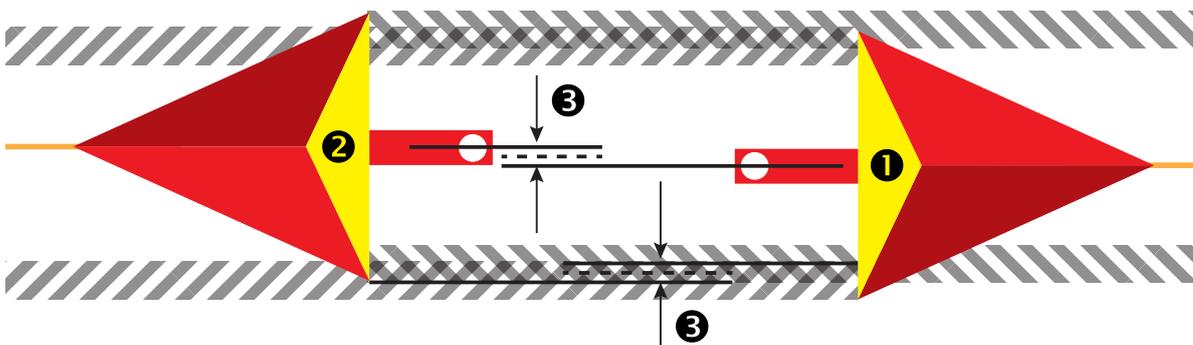
Cálculo de ajuste de compensación de GNSS

Para calcular un ajuste de compensación de GNSS usando la misma guía:

1. Cree una línea AB recta.
2. Con el piloto asistido/automático engranado, conduzca en pasada ① al menos 30 metros y coloque indicadores en la barra de tracción o junto a la máquina.
3. Gire y engrane el piloto asistido/automático sobre la pasada ② en la misma guía de AB. Coloque indicadores en la barra de tracción o junto a la máquina, o deténgase mientras que esté en la guía de AB junto a los indicadores que colocó sobre la pasada ①.
4. Mida la diferencia ③ entre los indicadores de pasada ① y pase ②.
5. Divida la distancia medida ③ a la mitad. La diferencia será el ajuste de compensación.
6. Aumente o disminuya la distancia de compensación según sea necesario dependiendo de dónde se produzca el traslape de la aplicación de lote y la configuración actual de dirección de compensación de implemento.

Traslape de la aplicación de lote	Configuración de compensación actual		
	Dirección de compensación = izquierda	Dirección de compensación = derecha	Dirección de compensación = derecha Distancia de compensación = 0 m
A la derecha de la pasada ①	Aumentar el valor de compensación de distancia	Disminuir el valor de compensación de distancia	Aumentar el valor de compensación de distancia
A la izquierda de la pasada ①	Disminuir el valor de compensación de distancia	Aumentar el valor de compensación de distancia	Cambie la dirección de compensación de implemento a la izquierda y aumente el valor de compensación de la distancia

Figura 7: Distancia de compensación de GNSS



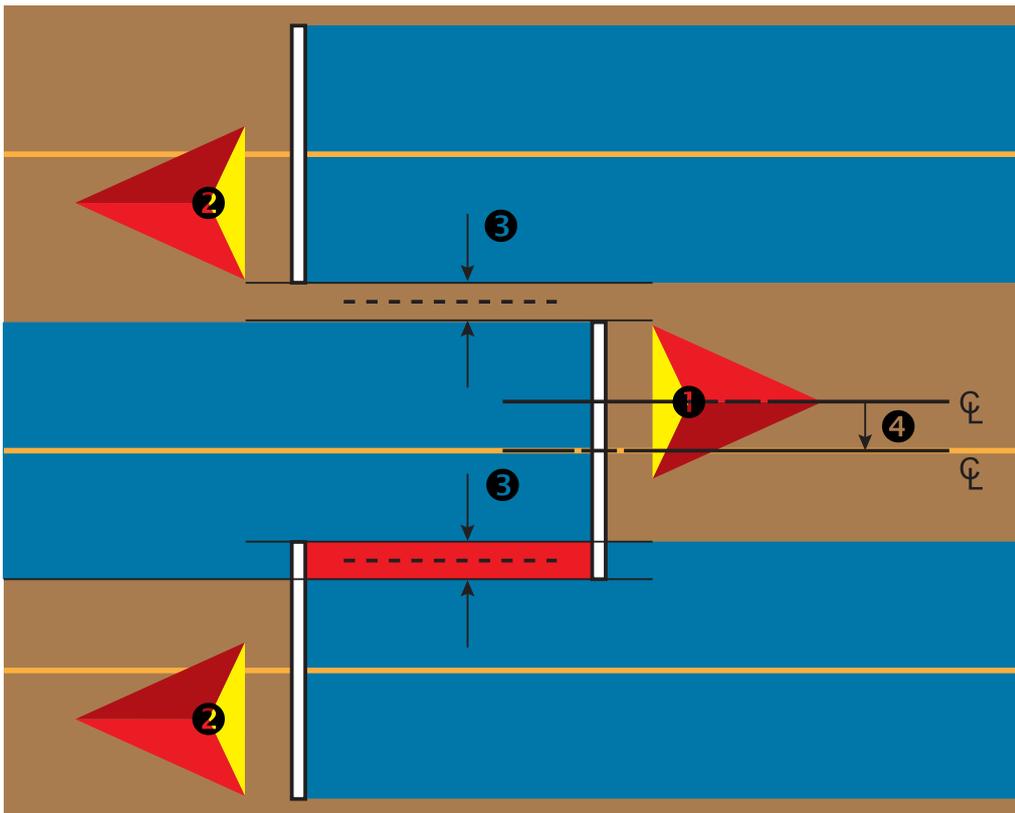
Ajuste de la compensación lateral del implemento

Para efectuar el cálculo y ajustar compensación de implemento con las guías adyacentes:

1. Cree una línea AB recta.
2. Con el piloto asistido/automático engranado, conduzca en pasada ❶ como si estuviera operando el implemento y coloque indicadores en los bordes exteriores del implemento.
3. Gire y engrane el piloto asistido/automático sobre la pasada ❷ en la guía de AB adyacente. Coloque indicadores adicionales en los bordes exteriores del implemento o deténgase mientras que esté en la guía de AB junto a los indicadores que colocó sobre la pasada ❶.
4. Mida la diferencia ❸ entre los indicadores de pasada ❶ y pase ❷.
5. Divida la distancia medida ❸ a la mitad. La diferencia será el ajuste de compensación.
6. Aumente o disminuya la distancia de compensación ❹ según sea necesario dependiendo de dónde se produzca el traslape de la aplicación de lote y la configuración actual de dirección de compensación de implemento.

Aplicación de lote	Configuración de compensación actual		
	Dirección de compensación = izquierda	Dirección de compensación = derecha	Dirección de compensación = derecha Distancia de compensación = 0 m
Traslape en la derecha de la pasada ❶ o Intervalo en la izquierda de la pasada ❶	Aumentar el valor de compensación de distancia	Disminuir el valor de compensación de distancia	Aumentar el valor de compensación de distancia
Traslape en la izquierda de la pasada ❶ o Intervalo en la derecha de la pasada ❶	Disminuir el valor de compensación de distancia	Aumentar el valor de compensación de distancia	Cambie la dirección de compensación de implemento a la izquierda y aumente el valor de compensación de la distancia

Figura 8: Dirección y distancia de compensación lateral del implemento



N.º 4 INICIAR UN NUEVO TRABAJO O CONTINUAR UN TRABAJO

Una vez que se complete la secuencia de encendido, aparecerá la pantalla de inicio con la opción de iniciar un nuevo trabajo o continuar un trabajo existente. La consola debe tener GNSS antes de iniciar o continuar un trabajo. **La configuración de la máquina específica y sus componentes debe estar completa antes de iniciar un trabajo.** Una vez que un trabajo esté activo, algunas opciones de configuración no están disponibles para cambiarse. Para cambiar entre el modo simple y el modo avanzado, en la configuración del sistema vaya a Datos-> Opciones-> Modo de trabajo.

Modo simple

En el modo simple, solo un trabajo estará disponible a la vez.

Nuevo trabajo

1. En la pantalla de inicio , presione **Nuevo trabajo**.

Continuar trabajo

1. En la pantalla de inicio , presione **Continuar**.

Si el trabajo actual se encuentra en una zona UTM distinta de la zona UTM actual o adyacente, la opción **Continuar** estará desactivada.

Cerrar trabajo

1. En la pantalla de inicio , presione **Cerrar trabajo**.

Para crear un informe del trabajo cuando se cierra un trabajo, inserte una unidad USB en el puerto USB de la consola antes de presionar "Cerrar trabajo".



Modo avanzado

En modo avanzado, más de un trabajo estará disponible en cualquier momento.

La información del cliente, predio y lote, y los mapas de prescripción solo se puede introducir utilizando Fieldware Link. El nombre de un trabajo solo se puede editar utilizando Fieldware Link.

Un usuario puede duplicar trabajos para la reutilización de los límites, guías, datos de cobertura y mapas de prescripción al utilizar Fieldware Link o la opción Datos -> Datos del trabajo -> Administrar en la consola.

Nuevo trabajo

1. En la pantalla de inicio , presione **Nuevo trabajo**.
2. Presione:
 - ▶ Sí: para generar un nombre automáticamente
 - ▶ No: para introducir un nombre por medio del teclado en la pantalla

La información del cliente, predio y lote se introducen utilizando Fieldware Link.

Iniciar trabajo

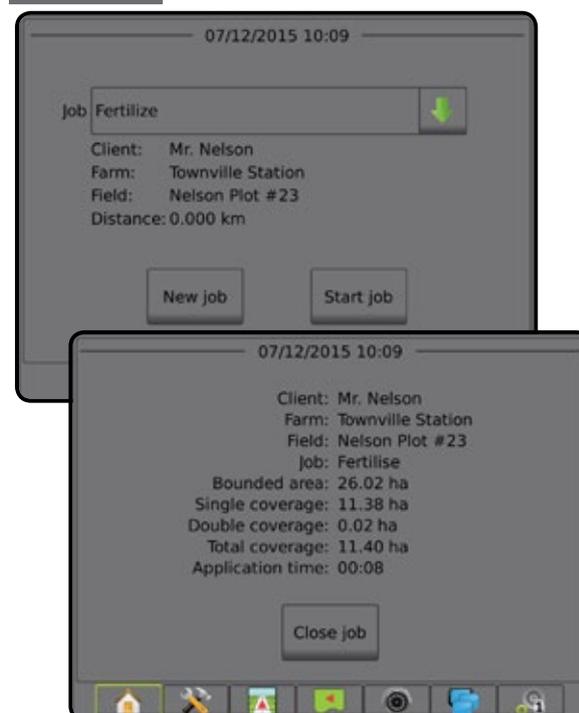
Aeros 9040 está programada con una herramienta de búsqueda de lotes para ayudarle al usuario a encontrar el trabajo más cercano a la ubicación del vehículo. Con la adquisición de GNSS, la lista de selección de trabajos se actualizará cada diez segundos. Durante esta actualización, la lista de trabajos se ordena por distancia y los dos trabajos más cercanos se muestran en la parte superior de la lista. Los trabajos restantes se enumeran después de estos.

1. En la pantalla de inicio , presione la flecha hacia ABAJO  para obtener acceso a la lista de trabajos guardados en la consola.
2. Seleccione el nombre del trabajo a iniciar/continuar.
3. Presione **Iniciar trabajo**.

Cerrar trabajo

1. En la pantalla de inicio , presione **Cerrar trabajo**.
- Para crear un informe del trabajo cuando se cierra un trabajo, inserte una unidad USB en el puerto USB de la consola antes de presionar

Cerrar trabajo

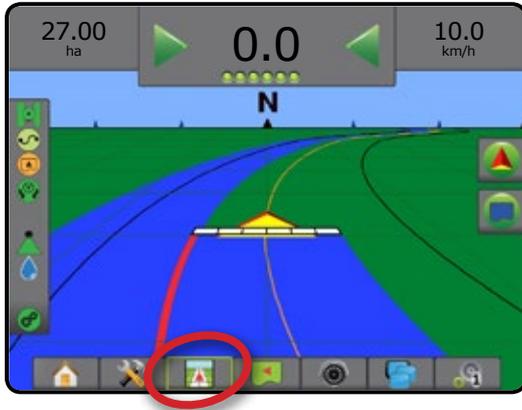


N.º 5 CONFIGURACIÓN DE GUÍA

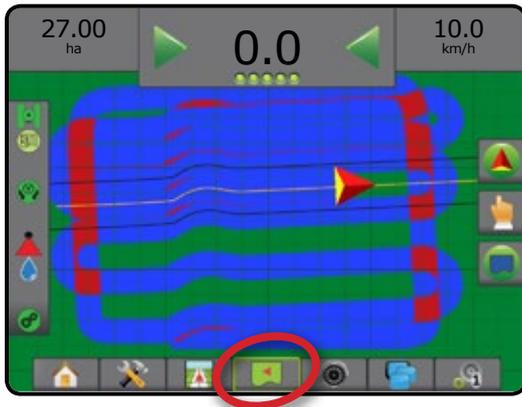
1) Elegir un modo de guía

Tres pantallas de guía ayudan a mantener informado al usuario.

La guía de vista de vehículo crea una imagen generada por computadora de la posición del vehículo mostrada en el área de aplicación.



Guía de vista de lote crea una imagen generada por computadora de la posición del vehículo y del área de aplicación desde una perspectiva aérea.

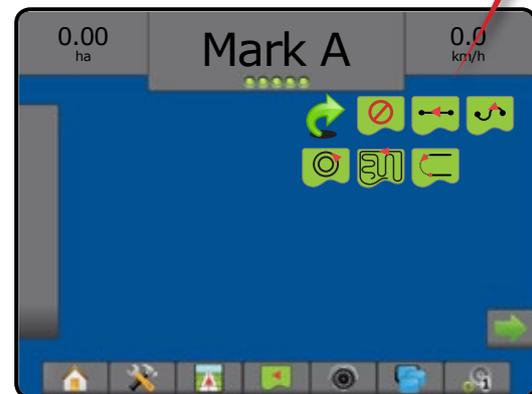
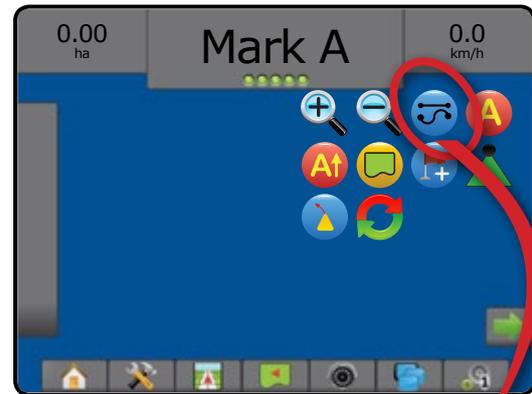


Guía de RealView permite que se muestre la entrada de video en directo en lugar de una imagen generada por computadora.



Para elegir un Modo de guía:

1. Presione la pestaña OPCIONES DE GUÍA Y NAVEGACIÓN  para mostrar las opciones de navegación.
2. Presione el ícono MODO DE GUÍA .
3. Seleccione entre:
 - ▶ Guía AB recta 
 - ▶ Guía AB curva 
 - ▶ Guía de eje de círculo 
 - ▶ Guía de última pasada 
 - ▶ Guía de próxima fila 
 - ▶ Sin guía 



2) Establecer una guía de AB

1. Conduzca a la ubicación deseada del Punto A .
2. Presione la pestaña OPCIONES DE GUÍA Y NAVEGACIÓN  para mostrar las opciones de navegación.
3. **Mientras el vehículo esté en movimiento**, presione el ícono MARQUE A .
4. Conduzca a la ubicación deseada del Punto B .
5. Presione el ícono MARQUE B  para establecer la línea AB.
6. "¿Desea darle un nombre a esta guía?"

Presione:

- ▶ Sí: para introducir un nombre y guardar la guía en la consola
- ▶ No: para generar un nombre automáticamente y guardar la guía en la consola

La consola comenzará a proporcionar información de navegación.

NOTA: El ícono MARQUE B  no está disponible para seleccionar (atenuado) hasta que se haya recorrido la distancia mínima (3,0 metros en la guía recta o curva, 50,0 metros en la guía de eje de círculo).

NOTA: No es necesario conducir toda la circunferencia del eje central con el fin de iniciar la guía de eje de círculo.

Utilice el ícono CANCELAR MARCA  para cancelar el comando Marque A y revertir a la guía anterior (cuando se haya establecido).

Figura 9: Punto de marque A



Figura 10: Punto de marque B



3) Crear un límite de aplicación

Los límites de aplicación establecen áreas donde el producto se aplica y no se aplica al utilizar ABSC o BoomPilot. Se pueden establecer límites en todos los modos de guía. Un límite exterior y hasta cinco (5) límites interiores se pueden almacenar al mismo tiempo.

Al utilizar la opción Datos -> Datos del trabajo -> Administrar o con Fieldware Link, un usuario puede duplicar y editar trabajos para volver a usar los límites y guías para diferentes aplicaciones en el mismo lote.

Para establecer un límite de aplicación exterior:

1. Conduzca a una ubicación deseada en el perímetro del área de aplicación.
2. Presione la pestaña OPCIONES DE GUÍA Y NAVEGACIÓN  para mostrar las opciones de navegación.
3. Mientras el vehículo esté en movimiento, presione el ícono LÍMITE .
4. Recorra el perímetro del área de aplicación.
5. Terminar el límite:
 - ▶ Recorra hacia un ancho de barrido a partir del punto de partida. El límite se cerrará automáticamente (la guía blanca cambiará al color negro).
 - ▶ Presione el ícono TERMINAR LÍMITE . Una línea recta completará límite entre su ubicación actual y el punto de partida.
6. Presione:
 - ▶ Guardar: para guardar el límite
 - ▶ Eliminar: para eliminar el límite

NOTA: En el límite externo o inicial, el ícono TERMINAR LÍMITE  no se puede seleccionar (atenuado) hasta que la distancia mínima se recorra (cinco veces el ancho de barrido).

Si la asignación de un límite con una o más secciones está doblada hacia dentro y apagada, es necesario mantener esta configuración de la sección mientras que dure la pasada del límite. Cualquier cambio realizado al número de secciones encendidas, por lo tanto, al ancho de la máquina después de que el proceso de asignación de límites haya comenzado, resultará en la asignación de la aplicación del límite en el borde exterior de todas las secciones programadas; no necesariamente las que estén encendidas en cualquier momento durante la pasada límite.

Al asignar un límite con algunas secciones apagadas, es necesario cambiar BoomPilot al modo manual  y ENCENDER los interruptores maestros y de sección para todas las secciones que se usarán durante la pasada límite. Una vez que la pasada del límite se haya completado, los interruptores de las secciones pueden APAGARSE, el interruptor maestro permanece ENCENDIDO, el BoomPilot se puede revertir al modo automático  y finalmente se puede usar el control automático de sección.

NOTA: Si se asigna un límite con algunas secciones dobladas como se describió anteriormente, puede ser necesario utilizar el ícono A+ DESPLAZAMIENTO  en la guía sobre la posición correcta para las pasadas posteriores en el lote.

Figura 11: Límite en curso



Figura 12: Terminar límite: línea recta a punto de inicio



Figura 13: Terminar límite: ir al punto de inicio



Utilice el ícono CANCELAR LÍMITE  para cancelar el nuevo proceso de límite de lote y revertir al límite anterior (cuando se haya establecido).

Para establecer uno o más límites interiores, siga los mismos pasos que en el límite inicial.

Figura 14: Agregar límite interior



Al crear un límite externo o inicial, la línea de límite estará en el exterior de la sección de la sección más externa. Al crear un límite interior o adicional, la línea de límite estará en el interior de la sección de la sección más interior.

Si no hay secciones activas, el límite se marcará al final de la sección más externa.

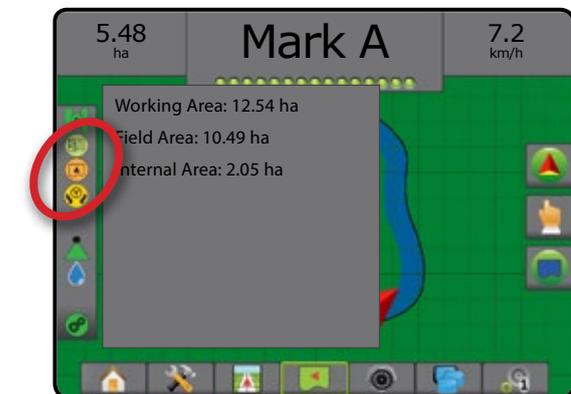
Utilice el ícono ELIMINAR LÍMITE  para eliminar todos los límites de lote para el trabajo actual.

Figura 15: Eliminar límite



En correspondencia a su ubicación actual, el ícono LÍMITE INTERIOR  o el ícono LÍMITE EXTERIOR  aparece en la barra de estado una vez que se haya establecido el límite.

Figura 16: Límite en la barra de estado



AGREGAR CONTROL DE TASAS

El Aeros 9040 proporciona dos opciones para el control de tasas.

- ▶ Terminal universal ISOBUS : brinda acceso a las opciones y operación de la unidad de control electrónica (ECU) ISOBUS. Esto proporciona control del pulverizador o esparcidor de la cosecha cuando está integrado al implemento con cualquiera de las capacidades.
- ▶ Módulo de control dual de TeeJet : control de tasas integrado con una configuración y control sencillos

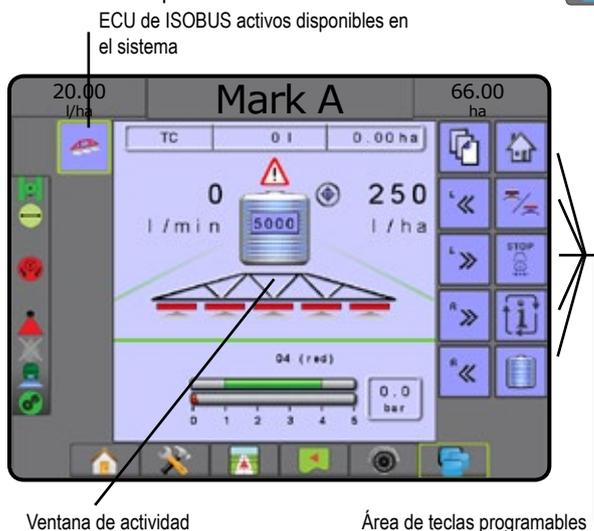
TERMINAL UNIVERSAL ISOBUS

Descripción general

El terminal universal (UT) proporciona acceso a la configuración de la operación de la ECU de ISOBUS.

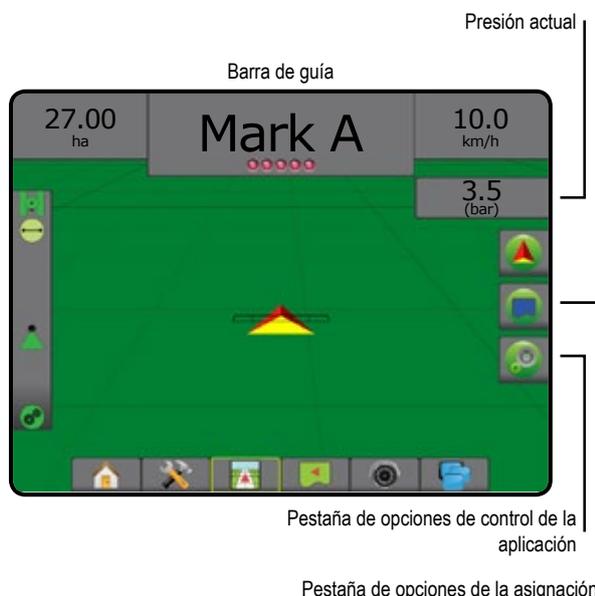
NOTA: Para obtener instrucciones de configuración en detalle, consulte el manual de usuario de ISOBUS específico para la ECU conectada.

1. Presione la pestaña inferior TERMINAL UNIVERSAL .



Opciones de pantalla de guía

Cuando un control de la unidad de control electrónica (ECU) de ISOBUS para pulverizador o esparcidor está integrado al implemento, estarán disponibles opciones de control y asignación de tasas, en las pantallas guía de Vista de vehículo y guía de Vista de lote.



Listo para la operación

Al iniciar el sistema, un producto ISOBUS puede tardar algunos minutos en cargar toda la información o agrupaciones de objetos requeridos.

Antes de iniciar un trabajo, asegúrese de que la ECU de ISOBUS esté lista.

- La pantalla de inicio está disponible
- Control de rumbo (TC) está activo: el número de conteo de viajes activos debe mostrar "TC"

Barra de guía

Además de las opciones de la barra de guía estándar, con la ECU de ISOBUS estará disponible la siguiente información que se puede seleccionar:

- ▶ Tasa de aplicación actual: muestra la tasa de aplicación actual
- ▶ Tasa de aplicación deseada: muestra la tasa de aplicación deseada
- ▶ Volumen/Producto aplicado: muestra el volumen o el peso del producto aplicado
- ▶ Cantidad del tanque/de la tolva restante: muestra el volumen o el peso del producto restante en el tanque/tolva

Presión actual

Muestra la presión actual en la boquilla.

Asignación

La asignación de la aplicación del producto basado en GNSS está disponible en la vista de vehículo o vista de lote. La asignación puede registrar las áreas cubiertas por el implemento (cobertura) o la cantidad de producto que ha sido aplicado y dónde (aplicación) y puede dirigir la aplicación del producto a una tasa única y variable (tasa deseada preestablecida y de prescripción, respectivamente).

NOTA: Para obtener más información, consulte "Asignación de la aplicación".

1. Presione la pestaña inferior GUÍA DE VISTA DE VEHÍCULO  o la pestaña inferior GUÍA DE VISTA DE LOTE .
2. Presione la pestaña OPCIONES DE ASIGNACIÓN  para mostrar las opciones de la asignación.
3. Seleccione uno o más:
 - ▶ Mapa de cobertura 
 - ▶ Mapa de prescripción 
 - ▶ Mapa de la aplicación 
 - ▶ Mapa de tasa deseada 

NOTA: El mapa de la aplicación y el mapa de tasa deseada no se pueden seleccionar de forma simultánea.

Control de la aplicación

Los iconos de la tasa objetivo del porcentaje de aumento/disminución, aumentan/disminuyen la tasa deseada de aplicación según el porcentaje establecido que se determinó en la pantalla de configuración de operación de máquina en la fase de la tasa de aplicación. El modo de regulación automática ajustará automáticamente la tasa de aplicación en función de la velocidad actual en referencia con la tasa deseada.

NOTA: Los iconos de la tasa objetivo del porcentaje de aumento/disminución hacen el mismo ajuste que las teclas de aumento/disminución del porcentaje de incentivo/fase desde el UT de ISOBUS.

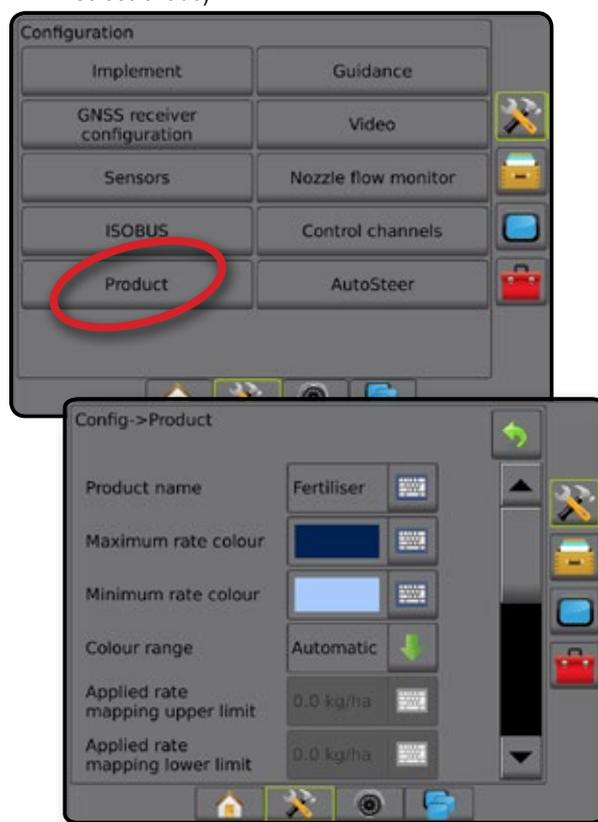
1. Presione la pestaña inferior GUÍA DE VISTA DE VEHÍCULO .
2. Presione la pestaña OPCIONES DE APLICACIÓN .
3. Seleccione entre:
 - ▶ Tasa objetivo del porcentaje de aumento/disminución : establece la fase del porcentaje de incentivo requerida.
 - ▶ Incentivo y restablecimiento del porcentaje : muestra la fase del porcentaje de incentivo actual y, cuando se presiona, coloca en cero la fase del porcentaje de incentivo



Configuración del producto

Cuando está presente un sistema de control de tasas, las opciones del producto están disponibles para configurar los nombres de los canales de control del producto, los volúmenes del producto, las tasas de aplicación, el aumento debido al ajuste de las tasas y los límites máximos/mínimos de las tasas, y los colores de visualización correspondientes de la asignación.

1. Presione la pestaña lateral CONFIGURACIÓN .
2. Presione **Producto**.
3. Seleccione entre:
 - ▶ Nombre del producto: se usa para introducir el nombre del producto para el canal de control actual
 - ▶ Color de tasa máxima/mínima: se usa para crear el esquema de colores que representa mejor el cambio en las tasas en toda una aplicación o mapa de tasa deseada
 - ▶ Rango de colores: se usa para seleccionar el modo automático o manual cuando se configura el color de tasa máxima y mínima
 - ▶ Límite superior de asignación de tasa aplicada [solo para el rango de colores manual]: se usa para establecer las tasas máximas para la cual se usará el color de tasa máxima (las tasas mayores utilizarán el color de tasa máxima seleccionado)
 - ▶ Límite inferior de asignación de tasa aplicada [solo para el rango de colores manual]: se utiliza para establecer la tasa mínima para la cual se utilizará el color de la tasa mínima (las tasas inferiores utilizarán el color de la tasa mínima seleccionado)



Descripción general de la pantalla de control de tasas

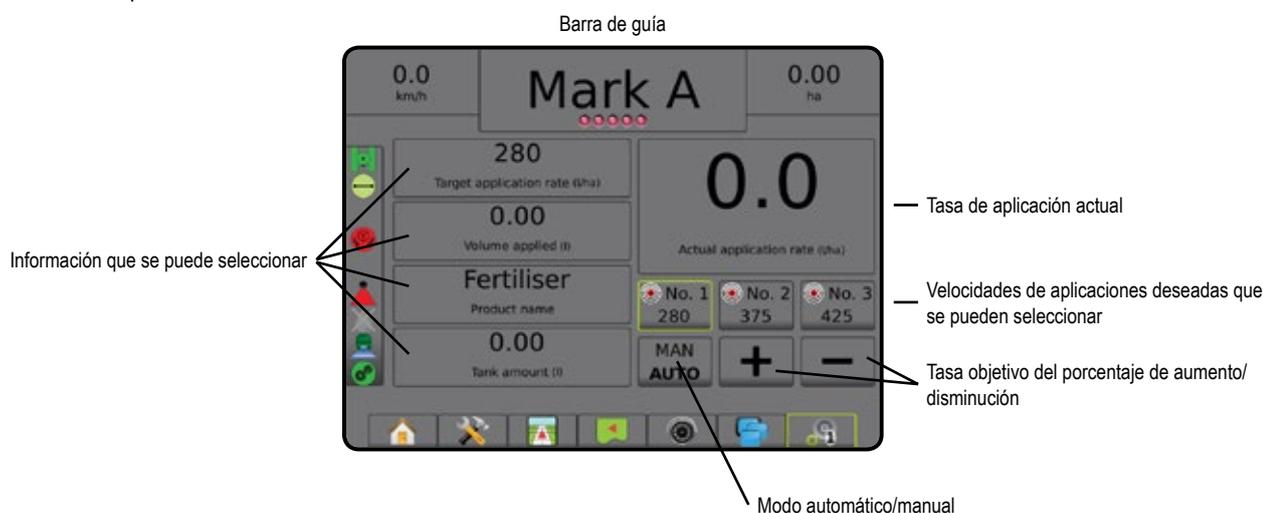
Cuando un módulo de control dual (DCM) está integrado al sistema, las opciones de control de tasas serán accesibles fácilmente desde la pantalla de control de tasas, y las opciones de asignación de tasas estarán disponibles en las pantallas Guía de vista de vehículo y Guía de vista de lote.

NOTA: Para obtener instrucciones de configuración detalladas, consulte la guía complementaria Control de tasas del módulo de control dual de TeeJet.

1. Presione la pestaña inferior CONTROL DE TASAS .

2. Seleccione entre:

- ▶ Información adicional de la barra de guía que se puede seleccionar
- ▶ Información del control de tasas que se puede seleccionar
- ▶ Tasa de aplicación actual
- ▶ Velocidades de aplicación deseada que se puede seleccionar
- ▶ Tasa objetivo del porcentaje de aumento/disminución
- ▶ Modo automático/manual



Barra de guía

Además de las opciones de la barra de guía estándar, con un DCM de TeeJet estará disponible la siguiente información que se puede seleccionar:

- ▶ Tasa de aplicación actual: muestra la tasa de aplicación actual
- ▶ Tasa de aplicación deseada: muestra la tasa de aplicación deseada
- ▶ Volumen/Producto aplicado: muestra el volumen o el peso del producto aplicado
- ▶ Cantidad del tanque/de la tolva restante: muestra el volumen o el peso del producto restante en el tanque/tolva

Asignación de la aplicación

La asignación de la aplicación del producto basado en GNSS está disponible en la vista de vehículo o vista de lote, en cualquier modo de guía. La asignación puede registrar las áreas cubiertas por el implemento (cobertura) o la cantidad de producto que ha sido aplicado y dónde (aplicación) y puede dirigir la aplicación del producto a una tasa única y variable (tasa deseada preestablecida y de prescripción, respectivamente).

NOTA: Para obtener más información, consulte "Asignación de la aplicación" en este capítulo de este manual.

1. Presione la pestaña inferior GUÍA DE VISTA DE VEHÍCULO  o la pestaña inferior GUÍA DE VISTA DE LOTE .
2. Presione la pestaña OPCIONES DE ASIGNACIÓN  para mostrar las opciones de la asignación.
3. Seleccione uno o más:
 - ▶ Mapa de cobertura 
 - ▶ Mapa de prescripción 
 - ▶ Mapa de la aplicación 
 - ▶ Mapa de tasa deseada 

NOTA: El mapa de la aplicación y el mapa de tasa deseada no se pueden seleccionar de forma simultánea.

Configurar los canales de control

Cuando está presente un módulo de control dual (DCM), estarán disponibles las opciones de los canales de control para configurar el DCM, los canales de control asociados y TankMatic (sistema de llenado automático del tanque).

NOTA: Para obtener instrucciones de configuración detalladas, consulte la guía complementaria *Control de tasas de TeeJet*.

1. Presione la pestaña lateral CONFIGURACIÓN .
2. Presione **Canales de control**.
3. Seleccione entre:
 - ▶ Configuración de dispositivo: se usa para seleccionar el módulo de control dual (DCM), canal de control del producto y TankMatic
 - ▶ Canal de control de producto 1: se usa para configurar el tipo de aplicación, el tipo de controlador, las unidades de aplicación, el sensor primario, hasta cuatro monitores y para ejecutar el diagnóstico
 - ▶ TankMatic: se usa para instalar y configurar un sistema automático de llenado del tanque, incluyendo presencia del sensor, contenido mínimo y máximo del tanque y compensación de llenado automático

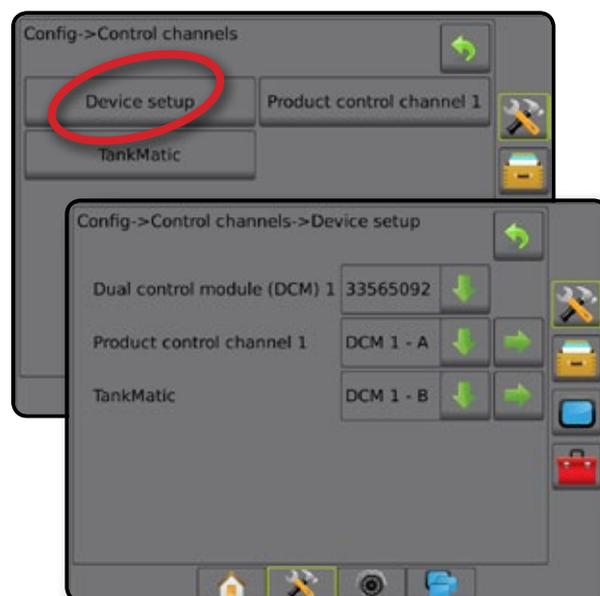


Configuración de dispositivo

Cuando está presente un módulo de control dual (DCM), las opciones de configuración del dispositivo están disponibles para asociar el número de serie de dispositivo a un DCM, y un DCM e identificación a un canal de control del producto o a TankMatic.

1. Presione la pestaña lateral CONFIGURACIÓN .
2. Presione **Canales de control**.
3. Presione **Configuración de dispositivo**.
4. Seleccione entre:
 - ▶ Módulo de control dual (DCM) 1: se usa para asociar un número de serie al DCM específico
 - ▶ Canal de control de producto 1: se usa para asociar un número e identificación del DCM al canal de control del producto específico
 - ▶ TankMatic: se usa para asociar el número e identificación del DCM a TankMatic

NOTA: Las flechas  Página siguiente para canal de control del producto y TankMatic permiten el acceso directo a las opciones de configuración de esas funciones.



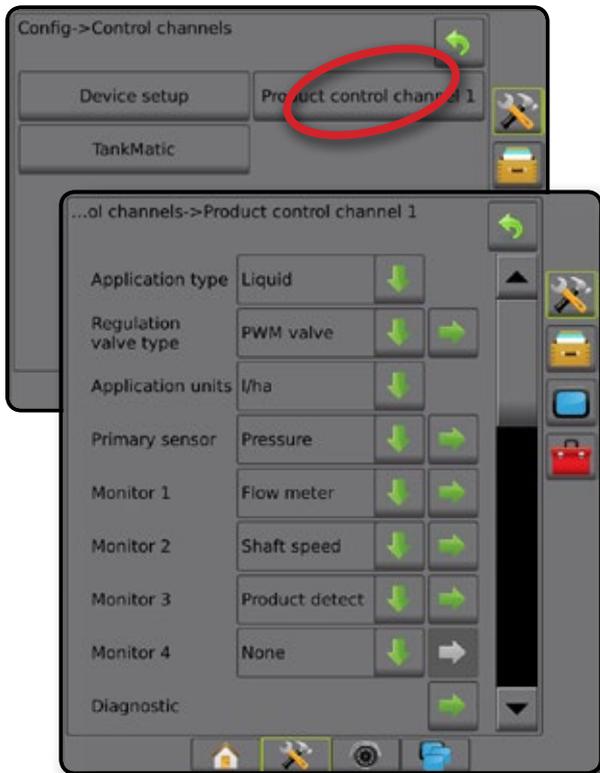
Tipo de aplicación

Además del tipo de producto aplicado (líquido o granular) por el canal, la configuración del tipo de aplicación define la relación del tipo de producto entre el canal y el implemento. Varias otras opciones de canal de control del producto (como las unidades de aplicación, sensor primario y las tablas de calibración) y las opciones del implemento (como el espaciamiento de la boquilla) se basan en el tipo de aplicación elegido.

Canales de control del producto

Cuando está presente un módulo de control dual (DCM), los canales de control del producto se usan para configurar los canales de comunicación producto/control del DCM. Los canales de control del producto se usan para seleccionar el tipo y las unidades de aplicación del producto, el tipo de válvula de regulación, el tipo de sensor y hasta cuatro tipos de sensores de monitor.

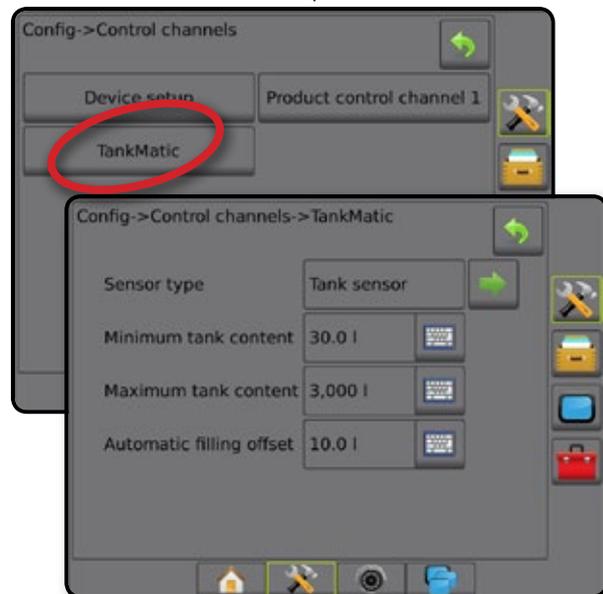
1. Presione la pestaña lateral CONFIGURACIÓN .
2. Presione **Canales de control**.
3. Presione **Canal de control de producto 1**.
4. Seleccione entre:
 - ▶ Tipo de aplicación: se usa para seleccionar el tipo de producto, ya sea líquido o granular, que este canal aplicará.
 - ▶ Tipo de válvula de regulación: se usa para seleccionar el tipo de circuito de impulso usado para controlar la entrega del producto para este canal
 - ▶ Unidades de aplicación: se usa para seleccionar las unidades que se muestran para indicar la tasa de aplicación actual
 - ▶ Sensor primario: se usa para seleccionar el sensor de retroalimentación que usará este canal para medir la salida de la válvula de control
 - ▶ Monitor 1 a 4: se usa para configurar uno o más monitores a fin de observar el estado de un elemento del sistema de aplicación de entrega
 - ▶ Diagnóstico: se usa para mostrar los datos sin formato del dispositivo, para usar en la solución de problemas



TankMatic

Cuando TankMatic está presente, las opciones de TankMatic están disponibles para establecer los niveles de vacío, mínimo y máximo del tanque, y para calibrar la forma del tanque.

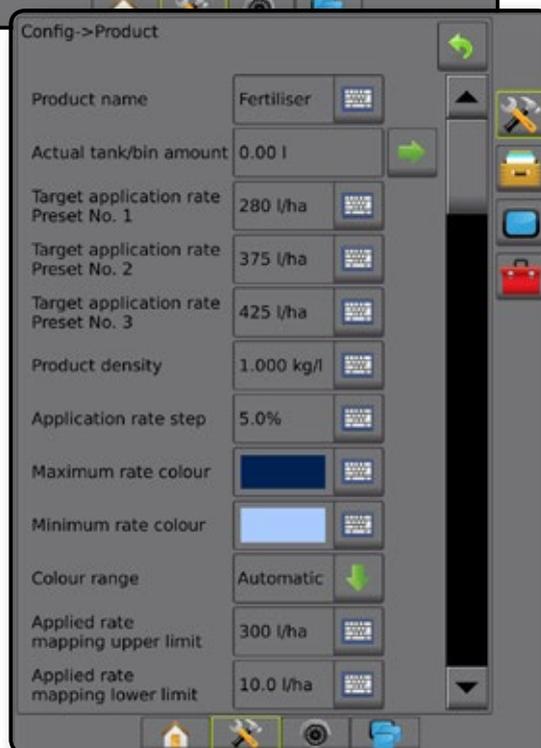
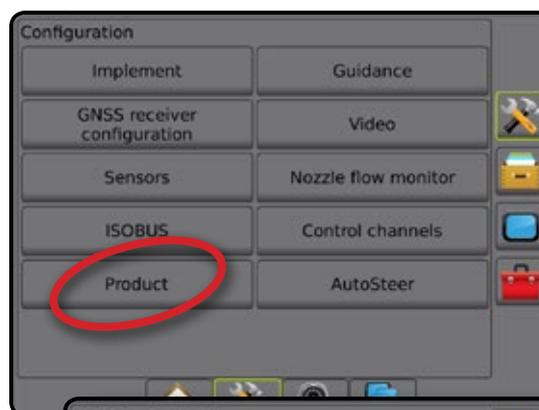
1. Presione la pestaña lateral CONFIGURACIÓN .
2. Presione **Canales de control**.
3. Presione **TankMatic**.
4. Seleccione entre:
 - ▶ Tipo de sensor: se usa para seleccionar el tipo de sensor que se usará para monitorear el tanque/la tolva, y acceder a la calibración del sensor del tanque.
 - ▶ Contenido mínimo del tanque: se usa para establecer el contenido mínimo que puede estar en el tanque
 - ▶ Contenido máximo del tanque: se usa para establecer el volumen máximo posible del tanque
 - ▶ Compensación automática de llenado: se usa para establecer el volumen de seguirá ingresando al tanque después de que la válvula de llenado empieza a cerrarse



Configuración del producto

Cuando está presente un sistema de control de tasas, las opciones del producto están disponibles para configurar los nombres de los canales de control del producto, los volúmenes del producto, las tasas de aplicación, el aumento debido al ajuste de las tasas y los límites máximos/mínimos de las tasas, y los colores de visualización correspondientes de la asignación.

1. Presione la pestaña lateral CONFIGURACIÓN .
2. Presione **Producto**.
3. Seleccione entre:
 - ▶ Nombre del producto: se usa para introducir el nombre del producto para el canal de control actual
 - ▶ Cantidad actual en el tanque /tolva: se usa para establecer la cantidad actual de producto en el tanque o tolva según los cálculos del sensor de tolva o tanque
 - ▶ Valor predefinido de la tasa de aplicación deseada n.º 1 a 3: se usa para seleccionar la tasa de aplicación deseada para el número de tasa de aplicación actual
 - ▶ Densidad de producto: se usa para establecer la densidad del producto en el tanque/tolva
 - ▶ Fase de tasa de aplicación: se usa para establecer el aumento debido al aumento o la disminución de la tasa de aplicación del producto
 - ▶ Color de tasa máxima: se usa para establecer el color de tasa máxima. Cuando esté en el modo de rango de colores manual, este color se usará para todas las tasas que sobrepasen el límite superior de asignación de tasa aplicada
 - ▶ Color de tasa mínima: se usa para establecer el color de tasa mínima. Cuando esté en el modo Rango de colores manual, este color se usará para todas las tasas que se encuentren por debajo del límite inferior de asignación de tasa aplicada
 - ▶ Rango de colores: se usa para seleccionar el modo automático o manual cuando se configura el color de tasa máxima y mínima
 - ◀Automático: los valores máximos y mínimos se determinarán por los valores de tasa aplicados actuales o los valores de tasa deseada
 - ◀Manual: los límites máximos y mínimos se establecerán a como están establecidos en las opciones de Límite superior de asignación de tasa aplicada y Límite inferior de asignación de tasa aplicada
 - ▶ Límite superior de asignación de tasa aplicada [solo para el rango de colores manual]: se usa para establecer las tasas máximas para la cual se usará el color de tasa máxima (las tasas mayores utilizarán el color de tasa máxima seleccionado)
 - ▶ Límite inferior de asignación de tasa aplicada [solo para el rango de colores manual]: se utiliza para establecer la tasa mínima para la cual se utilizará el color de la tasa mínima (las tasas inferiores utilizarán el color de la tasa mínima seleccionado)



ASIGNACIÓN DE LA APLICACIÓN

La asignación de la aplicación del producto basado en GNSS está disponible en la vista de vehículo o vista de lote, en cualquier modo de guía, cuando el controlador de tasas esté presente en el sistema. La asignación puede registrar las áreas cubiertas por el implemento (cobertura) o la cantidad de producto que ha sido aplicado y dónde (aplicación) y puede dirigir la aplicación del producto a una tasa única y variable (tasa deseada preestablecida y de prescripción, respectivamente).

NOTA: Antes de usar la asignación, configure o verifique las opciones de asignación del producto en Configuración -> Producto.

1. Presione la pestaña inferior GUÍA DE VISTA DE VEHÍCULO  o la pestaña inferior GUÍA DE VISTA DE LOTE .
2. Presione la pestaña OPCIONES DE ASIGNACIÓN  para mostrar las opciones de la asignación.
3. Seleccione uno o más:
 - ▶ Mapa de cobertura : muestra las áreas cubiertas por el implemento, independientemente de si se aplicó o no el producto
 - ▶ Mapa de prescripción : mapa precargado que proporciona información al controlador de tasas para su uso en la aplicación del producto
 - ▶ Mapa de la aplicación : muestra la cantidad de producto que se aplicó y en qué lugar, utilizando colores para indicar el nivel en proporción para predefinir o establecer automáticamente los niveles máximo y mínimo
 - ▶ Mapa de tasa deseada : muestra la tasa de aplicación que el controlador de tasas intenta lograr en cada ubicación

NOTA: El mapa de la aplicación y el mapa de tasa deseada no se pueden seleccionar de forma simultánea.



Cómo duplicar y transferir mapas

Los mapas se almacenan en los datos del trabajo. Usando Datos > Datos del trabajo > Administrar, se pueden duplicar o transferir a Fieldware Link los datos de trabajo que contienen mapas para que estos se puedan abrir, ver, editar e imprimir y volver a transferirse a la consola. Consulte "Datos del trabajo" en el capítulo Configuración del sistema.

Usando Datos > Informes, se pueden generar informes en varios formatos que contengan datos y cualquier mapa del trabajo.

Mapa de cobertura

 El mapa de cobertura muestra las áreas cubiertas por el implemento. El DCM no requiere que se aplique el producto. ISOBUS sí requiere que se aplique el producto.

Asignación en pantalla

- Área de cobertura: ilustra el área de aplicación y el traslape:
 - ◀Azul: una aplicación
 - ◀Rojo: dos o más aplicaciones



Mapa de prescripción

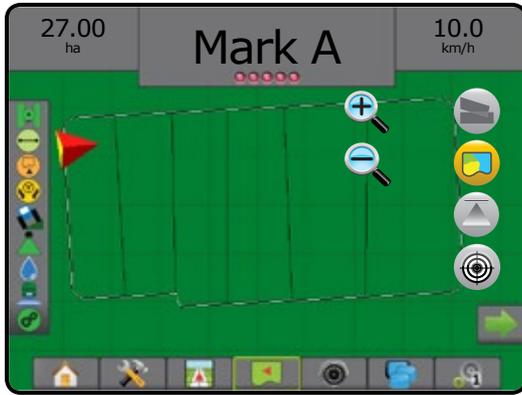
 El mapa de prescripción es un mapa precargado que proporciona información al controlador de tasas para su uso en la aplicación del producto. Los mapas de prescripción contienen información de la tasa del producto con referencias geográficas. Aeros 9040 puede importar datos del trabajo que contienen mapas de prescripción para usar con la aplicación de tasas variables (VRA) por medio de controladores de tasas compatibles.

Asignación en pantalla

- Líneas de zonas:
 - ◀Negras al aproximarse a la zona de aplicación.
 - ◀Blancas cuando se encuentra dentro de la zona de aplicación.
 - ◀Las otras zonas que tengan la misma tasa también se mostrarán en color blanco.
- Área de cobertura: ilustra las zonas de las diferentes tasas de prescripción:
 - ◀Seleccionado por el usuario: los colores de la zona se seleccionan cuando se establece el mapa de prescripción.

Con Fieldware Link (v5.01 o superior), los usuarios pueden importar los trabajos VRA que se crearon en Fieldware Link, además de exportar los datos del trabajo de la consola, editar los mapas que se incluyen para crear la tasa deseada o los mapas de prescripción, y transferirlos de nuevo a la consola para usarlos en el trabajo.

NOTA: Para las aplicaciones de tasas variables, se requiere el Modo de trabajo avanzado. Consulte Opciones (Modo de trabajo) en el capítulo Configuración del sistema.

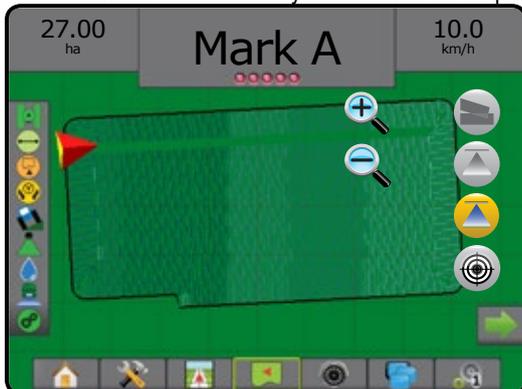


Mapa de la aplicación

El mapa de la aplicación muestra la cantidad de producto que se aplicó y dónde, utilizando colores para indicar el nivel en proporción con los valores predefinidos o establecer automáticamente en el líder máximo y mínimo.

Asignación en pantalla

- Área de cobertura: ilustra el área de aplicación:
 - ◀ Seleccionado por el usuario: las áreas de aplicación muestran barras de colores que corresponden al rango de colores seleccionado y la selección del mapa.

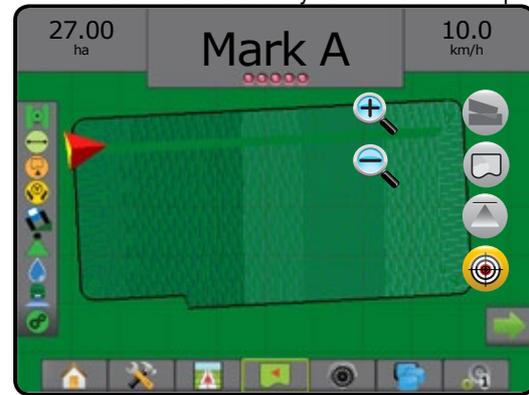


Mapa de tasa deseada

Mapa de tasa deseada muestra la tasa de aplicación deseada que el controlador de tasas intenta lograr en cada ubicación.

Asignación en pantalla

- Área de cobertura: ilustra el área de aplicación:
 - ◀ Seleccionado por el usuario: las áreas de aplicación muestran barras de colores que corresponden al rango de colores seleccionado y la selección del mapa.



Tasas deseadas

Las velocidades de aplicaciones deseadas predefinidas definen las tasas deseadas del producto que se aplicará por hectárea/acre. Estos valores de configuración establecerán lo mismo para todos los trabajos activos.

- DCM: se pueden establecer hasta tres (3) tasas deseadas
Las tasas deseadas se pueden establecer en Ajustes > Configuración > Producto. En la pantalla de control de tasas, se selecciona y aumenta la tasa deseada actual.
- ISOBUS: se pueden establecer hasta cinco (5) tasas deseadas
Las tasas deseadas se pueden establecer en las ECU de ISOBUS mediante UT de ISOBUS. En el UT usando la pantalla de la operación de ISOBUS, se selecciona y aumenta la tasa deseada actual. El aumento también se puede controlar utilizando la pantalla Vista de vehículo

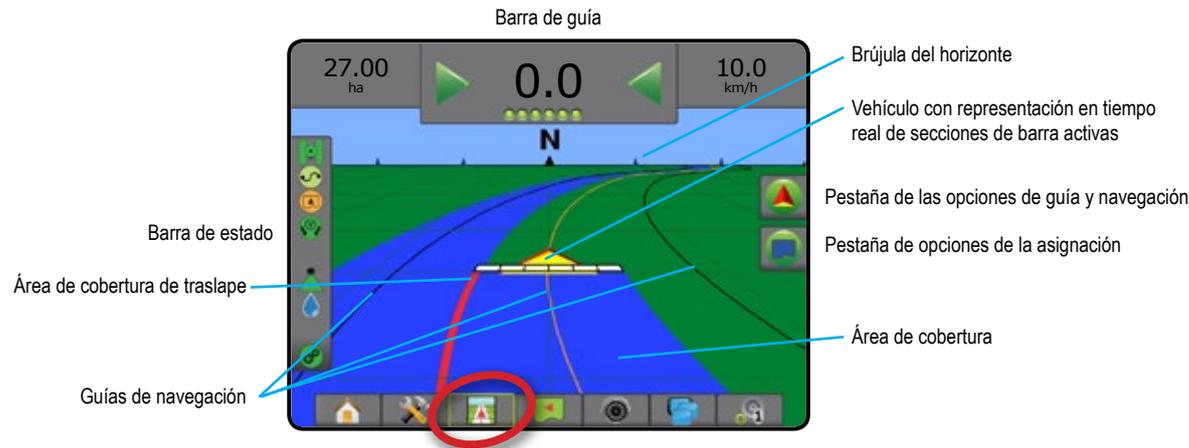
INFORMACIÓN SOBRE LOS MODOS DE GUÍA

Vista de vehículo

 La vista de vehículo crea una imagen generada por computadora de la posición del vehículo mostrada en el área de aplicación. Desde esta pantalla, se puede obtener acceso a todas las opciones de configuración, asignación y navegación desde las pestañas Opciones en la parte derecha de la pantalla.

Para obtener acceso a la pantalla de Vista de vehículo:

1. Presione la pestaña GUÍA DE VISTA DE VEHÍCULO .



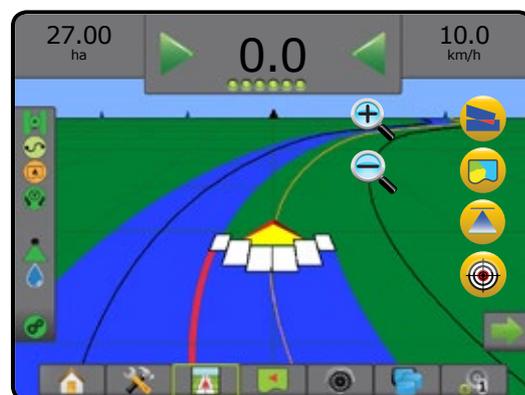
Guía en la pantalla

- Guías
 - ◀ Naranja: línea de guía activa
 - ◀ Negro (varias): líneas de guía adyacentes
 - ◀ Negro: línea de límite
 - ◀ Negro/blanco: línea de límite de la zona del mapa de prescripción
- Puntos: marcadores para puntos establecidos
 - ◀ Punto rojo: retorno a punto
 - ◀ Punto azul: marque A
 - ◀ Punto verde: marque B
- Brújula del horizonte: el rumbo general se puede mostrar en el horizonte (al acercarse)
- Área de cobertura: ilustra el área de aplicación y el traslape:
 - ◀ Azul: una aplicación
 - ◀ Rojo: dos o más aplicaciones
 - ◀ Seleccionado por el usuario: las áreas de aplicación del mapa de la aplicación y del mapa de tasa deseada muestran barras de colores que corresponden al rango de colores seleccionado y la selección del mapa.
- Secciones
 - ◀ Casillas vacías: secciones inactivas
 - ◀ Casillas blancas: secciones activas

Pestaña de las opciones de guía y navegación



Pestaña de opciones de la asignación

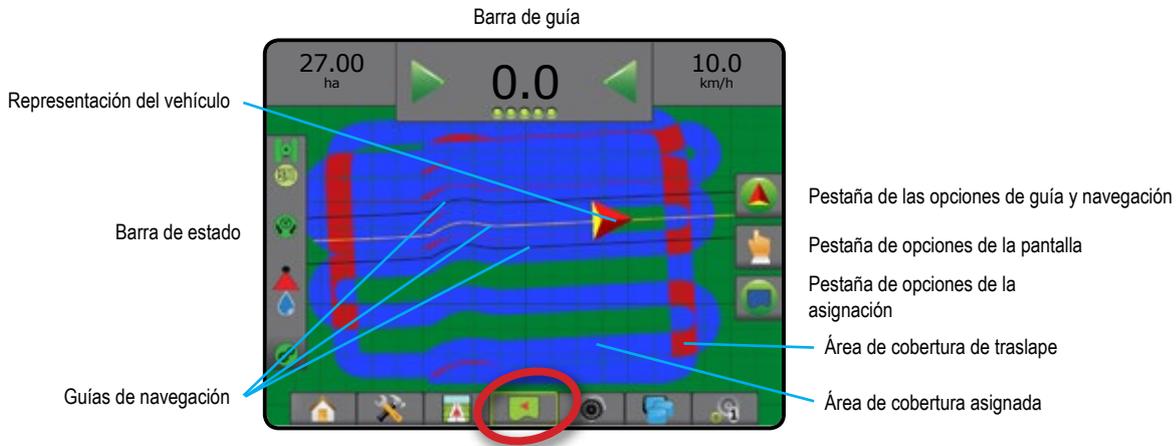


Vista de lote

La vista de lote crea una imagen generada por computadora de la posición del vehículo y del área de aplicación desde una perspectiva aérea. Desde esta pantalla todas las opciones de navegación, configuración, además del modo panorámico y las opciones de asignación se pueden acceder a través de las pestañas Opción en la parte derecha de la pantalla.

Para obtener acceso a la pantalla de Vista de lote:

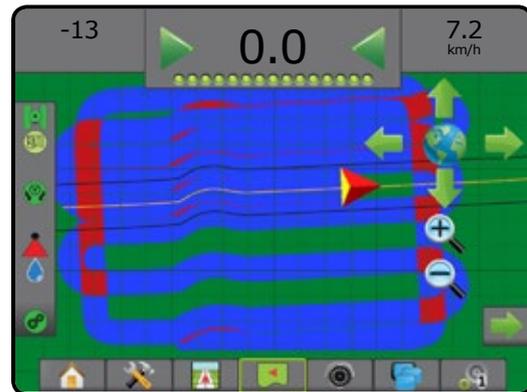
1. Presione la pestaña GUÍA DE VISTA DE LOTE .



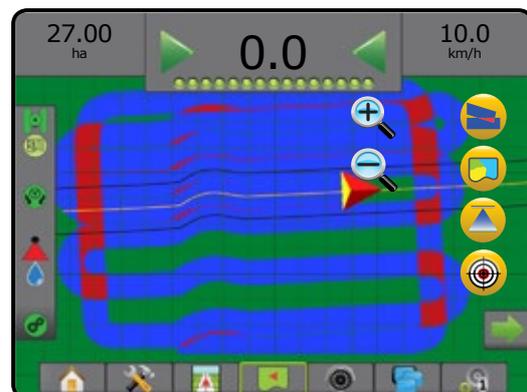
Guía en la pantalla

- Guías
 - ◀ Naranja: línea de guía activa
 - ◀ Negro (varias): líneas de guía adyacentes
 - ◀ Negro: línea de límite
 - ◀ Negro/blanco: línea de límite de la zona del mapa de prescripción
- Puntos: marcadores para puntos establecidos
 - ◀ Punto rojo: retorno a punto
 - ◀ Punto azul: marque A
 - ◀ Punto verde: marque B
- Área de cobertura: ilustra el área de aplicación y el traslape
 - ◀ Azul: una aplicación
 - ◀ Rojo: dos o más aplicaciones
 - ◀ Seleccionado por el usuario: las áreas de aplicación del mapa de la aplicación y del mapa de tasa deseada muestran barras de colores que corresponden al rango de colores seleccionado y la selección del mapa.

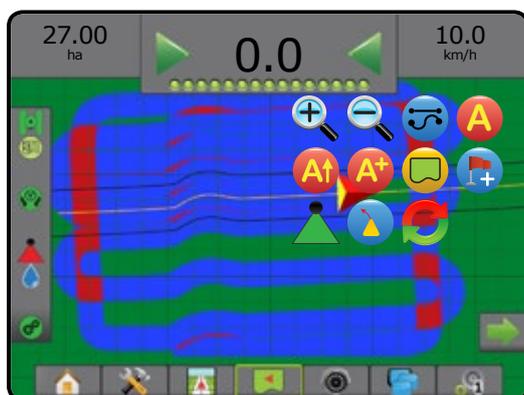
Pestaña de opciones de la pantalla



Pestaña de opciones de la asignación



Pestaña de las opciones de guía y navegación



Computadora de campo Aeros 9040

Guía de RealView

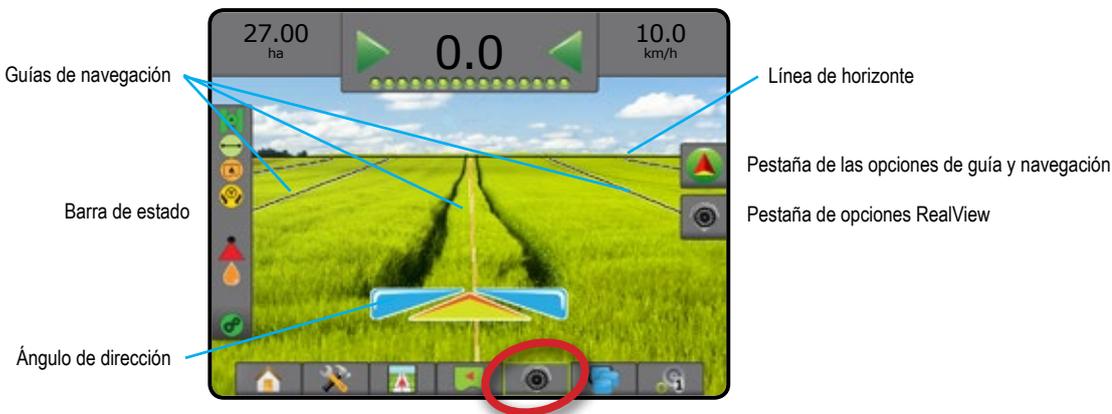
Guía de RealView permite que se muestre la entrada de video en directo en lugar de una imagen generada por computadora. Desde esta pantalla, se puede acceder a todas las opciones de navegación y configuración desde las pestañas en la parte derecha de la pantalla. Para ajustar la vista de cámara [reversa, girar 180 grados], vaya a Ajustes-> Configuración> Video.

- ▶ Una sola cámara: una sola cámara está conectada directamente a la consola
- ▶ Módulo de selección de video: si un módulo de selección de video (VSM) está instalado en el sistema, dos (2) opciones de video están disponibles:
 - Vista de una sola cámara: se puede seleccionar una de hasta ocho entradas de la cámara para cambiar la vista de la entrada de video.
 - Vista de cámaras divididas: se puede seleccionar uno de dos grupos de cuatro entradas de la cámara (A/B/C/D o E/F/G/H) para dividir la pantalla en cuatro señales de video por separado.

Para obtener acceso a la pantalla RealView:

1. Presione la pestaña GUÍA DE REALVIEW .

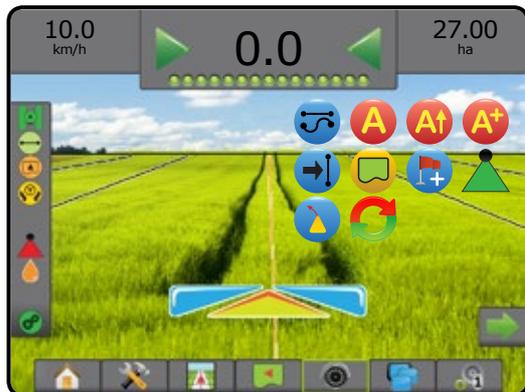
Barra de guía



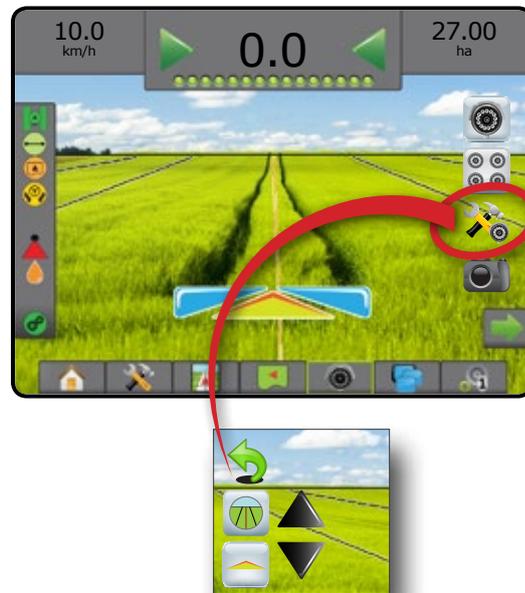
Guía en la pantalla

- Guías
 - ◀Naranja: línea de guía activa
 - ◀Negro (varias): líneas de guía adyacentes
 - ◀Línea negra horizontal: línea de horizonte ajustable

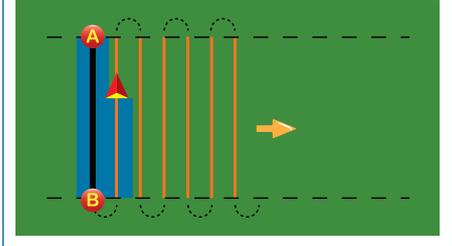
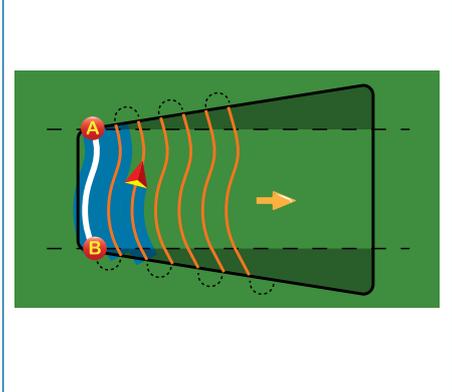
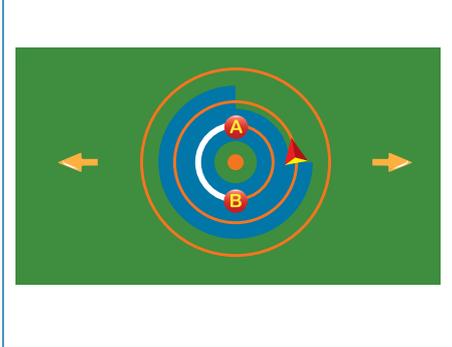
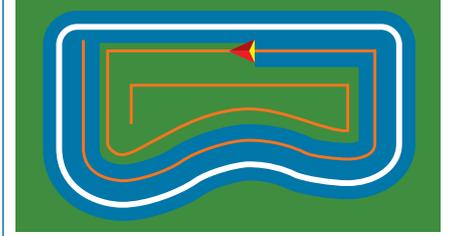
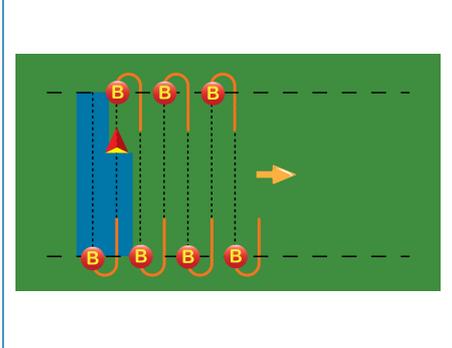
Pestaña de las opciones de guía y navegación



Pestaña de opciones RealView (con VSM)



MODOS DE GUÍA

	<p>Guía AB recta</p> <p>La guía AB recta proporciona guía de línea recta basada en puntos de referencia A y B. Los puntos A y B originales se usan para calcular las demás guías paralelas.</p> <p><i>NOTA: Las guías de compensación a adyacentes se calcularán utilizando el ancho de guía: consultar "Configuración" en el capítulo configuración del sistema.</i></p>	
	<p>Guía AB curva</p> <p>La guía AB curva proporciona guía sobre líneas curvas basada en una línea de referencia inicial AB. Esta línea de base inicial se usa para calcular todas las demás guías.</p> <p><i>NOTA: Se recomienda que la guía curva no exceda 30° dentro de la guía de AB.</i></p> <p><i>Las guías de compensación a adyacentes se calcularán utilizando el ancho de guía: consultar "Configuración" en el capítulo configuración del sistema.</i></p> <p><i>SUGERENCIA: Mientras que trabaja en un área delimitada, el patrón guía que se extiende más allá de los puntos AB establecidos será guía de línea recta.</i></p>	
	<p>Guía de eje de círculo</p> <p>La Guía de eje de círculo proporciona guía en torno a una ubicación central que irradia hacia dentro o hacia fuera sobre la base de una línea de referencia inicial AB. Esta línea de base inicial se usa para calcular todas las demás guías.</p> <p>Se usa para la aplicación del producto en un lote de pivote central mientras que es guiado a lo largo de una guía circular que coincide con un radio de sistema de riego de eje central.</p> <p><i>NOTA: Las guías de compensación a adyacentes se calcularán utilizando el ancho de guía: consultar "Configuración" en el capítulo configuración del sistema.</i></p>	
	<p>Guía de última pasada</p> <p>La guía de última pasada* proporciona navegación real de última pasada. La consola detectará automáticamente el área de aplicación más cercana y establecerá guías paralelas basadas en esa área.</p> <p><i>NOTA: Si se establece un límite, pero no se produjo ninguna aplicación durante el proceso de límite, la guía no iniciará.</i></p>	
	<p>Guía de próxima fila</p> <p>La Guía de próxima fila* indica dónde se encuentra la próxima fila y proporciona una guía en los extremos de la fila a la siguiente fila adyacente. Cuando el operador marca el final de la fila y comienza a girar a la próxima fila, una línea de guía AB recta se presenta en la próxima fila. Cuando el vehículo está en la Próxima fila, la guía se apaga.</p> <p><i>NOTA: Las guías de compensación a Próxima fila se calcularán utilizando el ancho de guía: consultar "Configuración" en el capítulo configuración del sistema.</i></p> <p><i>La Guía de próxima fila no admite omitir filas.</i></p>	
	<p>Sin guía</p> <p>Sin guía* apaga la guía.</p> <p><i>NOTA: En el modo Sin guía, no se eliminan las líneas de guías establecidas ni los puntos desde la consola. Para eliminar datos establecidos/guardados de la consola, consulte "Administración de datos" en el capítulo Configuración del sistema.</i></p>	

*Es posible que las opciones de guía no estén disponibles; esto depende del sistema de piloto asistido/automático instalado.

ÍCONOS DE PANTALLA DE GUÍA

Opciones de guía y navegación

Modo de guía	
	Modo de guía: obtiene acceso a las opciones del modo de guía
	Guía AB recta  : proporciona guía de línea recta basada en puntos de referencia A y B
	Guía AB curva  : proporciona guía sobre líneas curvas basada en una línea de referencia inicial AB
	Guía de eje de círculo  : proporciona guía en torno a una ubicación central que irradia hacia dentro o hacia fuera sobre la base de una línea de referencia inicial AB
	Guía de última pasada  : proporciona navegación real de última pasada
	Guía de próxima fila  : indica donde se encuentra la próxima fila y proporciona una guía en los extremos de la fila a la siguiente fila adyacente
	Sin guía: apaga la guía

Límites	
	Marcar límite: establece el área de aplicación y determina las zonas de no aplicar. Al crear un límite externo o inicial, la línea de límite estará en el exterior de la sección de la sección más externa. Al crear un límite interior o adicional, la línea de límite estará en el interior de la sección de la sección más interior. Atenuado = GNSS no está disponible.
	Terminar límite: finaliza el proceso de límite. Los límites también se pueden cerrar al realizar una trayectoria dentro de un ancho de barrido del punto de partida. Atenuado = no se ha recorrido la distancia mínima.
	Cancelar límite: cancela el proceso nuevo de marcar límite. Se revierte al límite anterior (cuando se haya establecido).
	Eliminar límite: elimina todos los límites establecidos del trabajo actual.

BoomPilot	
	Alterna el Control automático del pulverizador (ASC) para encenderlo o apagarlo. Atenuado = GNSS no está disponible.

Monitor de flujo de la boquilla	
	Restablecer falla de la boquilla: borra cualquier indicación de falla de la boquilla.

Retorno a punto	
	Punto de marca  : establece un punto en la ubicación del vehículo. Atenuado = GNSS no está disponible.
	Guía de retorno a punto: proporciona la distancia y guía para volver a un punto establecido.
	Eliminar punto: elimina el punto marcado.
	Cancelar guía: oculta la distancia y guía de regreso al punto marcado.

Guías	
	Marque A  : marca el primer punto de la guía.
	Marque B  : marca el punto final de la guía. Atenuado = no se ha recorrido la distancia mínima.
	Cancelar Marque A: cancela el proceso de Marque A. Se revierte a la guía de AB anterior (cuando se haya establecido).
	Marque B de Próxima fila  : marca el punto final de la fila.
	Grado de acimut  : establece una guía recta medida en grados hacia la derecha desde la línea de base del norte/sur. Norte = 0, Este = 90, Sur = 180, Oeste = 270.
	A+ desplazamiento: desplaza la guía existente a la posición actual del vehículo.
	Próxima guía recta: muestra la próxima guía de AB recta o el Grado de acimut que se guardó en el trabajo actual.
	Próxima guía de AB curva: muestra la próxima guía de AB curva guardada en el trabajo actual.
	Próxima guía de eje de círculo: muestra la próxima guía de AB eje de círculo guardada en el trabajo actual.
	Anticipación curva: indica a dónde dirige al vehículo la dirección actual usando un "puntero" como guía.

Opciones de pantalla

Acercamiento/alejamiento		
	Vista de vehículo: los íconos ajustan la vista o la perspectiva del vehículo con el horizonte desde la vista del vehículo a vista aérea.	
	Vista de lote: los íconos aumentan/disminuyen el área que se muestra en la pantalla.	

Panorámico		
	Flechas: mueven el área del mapa que se muestra en la dirección correspondiente sin mover el vehículo.	
	Vista mundial: amplía la vista de pantalla al área más amplia disponible.	

Opciones de asignación

	Mapa de cobertura: muestra las áreas cubiertas por el implemento, independientemente de si se aplicó o no el producto.	
	Mapa de prescripción: mapa precargado que proporciona información al controlador de tasas para su uso en la aplicación del producto	
	Mapa de la aplicación: muestra donde se aplicó el producto, utilizando colores para indicar el nivel en proporción a los niveles máximos y mínimos predefinidos	
	Mapa de tasa deseada: muestra la tasa de aplicación que el controlador de tasas intentará obtener (se puede monitorizar desde la pestaña inferior control de tasas)	
	Vista de vehículo: los íconos ajustan la vista o la perspectiva del vehículo con el horizonte desde la vista del vehículo a vista aérea.	
	Vista de lote: los íconos aumentan/disminuyen el área que se muestra en la pantalla.	

Opciones de guía de RealView

	Selección de cámara de video: selecciona una de hasta ocho vistas de cámara si se conecta un módulo de selección de vídeo (VSM).
--	--

	Vista de cámaras divididas: selecciona uno de dos grupos de cuatro entradas de la cámara (A/B/C/D o E/F/G/H) para dividir la pantalla en cuatro señales de video por separado.
	Configuración de guía sobre video: acceso para encender guía sobre vídeo o ángulo de dirección y ajustar guías.
	Guía sobre video: coloca guías en tres dimensiones sobre la señal de video para la asistencia de navegación.
	Ángulo de dirección: muestra la dirección en la que el volante dirección se necesita ajustar.
	Íconos de abajo y arriba: se usan para ajustar las líneas de guías y la línea de horizonte para coincidir con la vista de la cámara.
	Captura de imágenes de cámara: guarda una foto fija de la vista actual en la pantalla en una unidad USB.

BARRA DE GUÍA

La barra de guía lo mantiene informado de su elección de la información que se puede seleccionar, la actividad de navegación y el estado de las secciones.

Actividad de navegación y estado de la barra

Estado de GNSS: muestra "Sin GNSS" cuando GNSS no está disponible o "GNSS lento" cuando GNSS recibe datos GGA a menos de 5Hz.

Error de traza: muestra la distancia desde su guía deseada.

La distancia alrededor de la guía que se percibe como un error de cero se puede ajustar utilizando Configuración > Guía > Sensibilidad de guía.

Para cambiar el formato en que se muestra la distancia:

1. Presione el cuadro Actividad de navegación en la barra de guía.
2. Seleccione el formato de la medición.

Actividad actual: muestra actividades como la marca de un punto A o B, aproximarse al final de una fila, indicar virar ya y la distancia para volver a un punto marcado

Estado de la sección; se muestra un punto para cada sección programada: un punto verde indica que la sección está activa y uno rojo que la sección no está activa



Información que se puede seleccionar

Velocidad: muestra la velocidad actual del recorrido

Rumbo: muestra el curso del recorrido basado hacia la izquierda desde una línea de base norte/sur. Norte = 0°, Este = 90°, Sur = 180°, Oeste = 270°.

Área de aplicación total: muestra el área total acumulada a la que se aplicó el producto, incluyendo las áreas de doble cobertura

Hora de aplicación: muestra el tiempo total que la aplicación está activa durante el trabajo actual

Tiempo: muestra la hora actual, basada en la zona horaria seleccionada

Número de barrido: muestra el número de barrido actual en referencia con la línea de guía de AB Inicial, orientado desde A a B. El número será positivo cuando el vehículo esté a la derecha de la línea de base AB o negativo cuando el vehículo esté a la izquierda de la línea de base AB.

Sistema de presión: muestra el sistema de presión actual (disponible solo cuando el sistema tiene un módulo de entrada/salida un módulo de control dual con un sensor de presión activo)

Tamaño de gota: muestra el tamaño actual de gotas de la boquilla (disponible solo cuando un módulo de entrada/salida un módulo de control dual con un sensor de presión activo está en el sistema)

Tasa de aplicación actual: muestra la tasa de aplicación actual (disponible solamente cuando el sistema tiene un controlador de tasas)

Tasa de aplicación deseada: muestra la tasa de aplicación deseada (disponible solamente cuando el sistema tiene un controlador de tasas)

Volumen/producto aplicado: muestra el volumen o peso del producto aplicado (disponible solamente cuando el sistema tiene un controlador de tasas)

Cantidad del tanque/de la tolva restante: muestra el volumen o peso del producto restante en el tanque/la tolva (disponible solamente cuando el sistema tiene un controlador de tasas)



BARRA DE ESTADO

La barra de estado proporciona información sobre el estado del GNSS, modo de guía, área de límite, activación del piloto asistido/automático, corrección de inclinación, estado de control del implemento, estado de gota/presión, estado del flujo de la boquilla y estado del controlador de tasas.

Cuando se presiona un ícono, se muestra la información de estado relacionada.



Estado de GNSS

- Verde = GPS, GLONASS o SBAS (con o sin necesidad de DGPS)
- Amarillo = GPS solamente
- Rojo = sin GNSS
- Naranja = deslizar/ClearPath

Modo de guía

- Guía AB recta
- Guía AB curva
- Guía de eje de círculo
- Guía de última pasada
- Guía de próxima fila
- Sin ícono = sin guía

Estado del área delimitada

- Límite exterior = con recorrido fuera del área delimitada
- Límite interior = con recorrido dentro del área delimitada
- Sin ícono = sin límite establecido

Estado del piloto asistido/automático

- Verde = engranado, con dirección activa
- Amarillo = activado, todas las condiciones se han cumplido para permitir el piloto asistido/automático
- Rojo = desactivado, todas las condiciones se han cumplido para permitir el piloto asistido/automático
- Sin ícono = sin piloto asistido/automático instalado en el sistema

Estado de corrección de inclinación

- Con color = engranado, aplicando corrección de inclinación activamente
- Rojo = desactivado
- Sin ícono = sin módulo giroscópico de inclinación instalado en el sistema o la inclinación está asociada con el sistema de piloto asistido/automático

Estado de BoomPilot

- Verde = automático
- Amarillo = todo encendido
- Rojo = apagado/manual
- Sin ícono = sección única (sin SmartCable o SDM instalados en el sistema)

Estado de gota/presión

- Con color = engranado. El color de la gota está asociado directamente con el tamaño de gota actual. Las opciones de colores incluyen:
- Tachada = desactivada
- Sin ícono = no hay Kit de interfaz de sensor de presión instalado, sin monitor de sensor de presión en el DCM

Estado de flujo de la boquilla

- Verde = el sistema de flujo de la boquilla se calibró sin ningún error en la boquilla
- Rojo = desequilibrio en el flujo de la boquilla: el flujo es mayor o menor que el umbral de alarma de la boquilla
- Sin ícono = no se detectó ningún hardware para monitorear el flujo de la boquilla

Estado del controlador de tasas

- Verde = funcionamiento normal
- Amarillo = advertencia de sistema (tasa/presión incorrecta, etc.)
- Rojo = error de sistema (tasa/presión incorrecta, etc.)
- Sin ícono = no se instaló un control de tasas

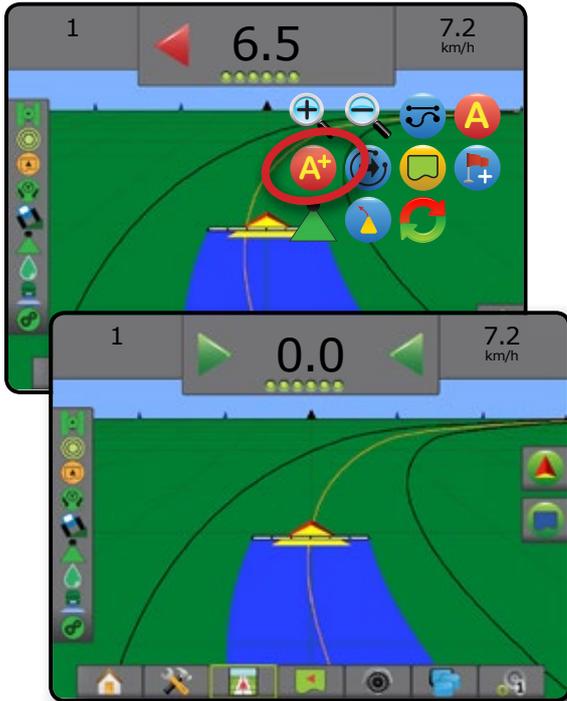
DETALLES DE LAS FUNCIONES DE GUÍA

Función A+ desplazamiento

A+ La función A+ desplazamiento permite que la guía actual sea desplazada a la ubicación actual del vehículo.

Para ajustar la guía:

1. Presione la pestaña OPCIONES DE GUÍA Y NAVEGACIÓN  para mostrar las opciones de navegación.
2. Presione el icono A+ DESPLAZAMIENTO **A+**.



Grado de acimut

A† Un acimut se define como el ángulo horizontal medido hacia la derecha desde una línea de base norte. Al utilizar un acimut, el punto de origen del acimut es el centro de un círculo imaginario. Norte = 0°, Este = 90°, Sur = 180°, Oeste = 270°.

Se puede introducir un grado de acimut para determinar la ubicación exacta del vehículo. Cuando se selecciona un modo de navegación, se puede introducir el grado de acimut.

Para establecer una guía de grado de acimut:

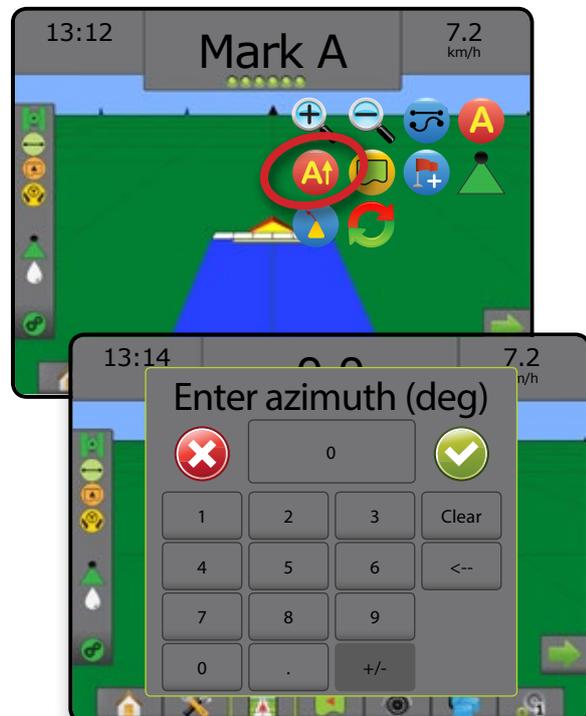
1. Presione la pestaña OPCIONES DE GUÍA Y NAVEGACIÓN  para mostrar las opciones de navegación.
2. Presione el icono ACIMUT **A†** para introducir acimut.
3. Utilice la pantalla de entrada para establecer el grado de acimut.
4. "¿Desea darle un nombre a esta guía?"

Presione:

- ▶ Sí: para introducir un nombre y guardar la guía
- ▶ No: para generar un nombre automáticamente

La consola comenzará a proporcionar información de navegación.

Para establecer guías de acimut adicionales, siga los mismos pasos que la guía inicial de acimut.



Retorno a punto

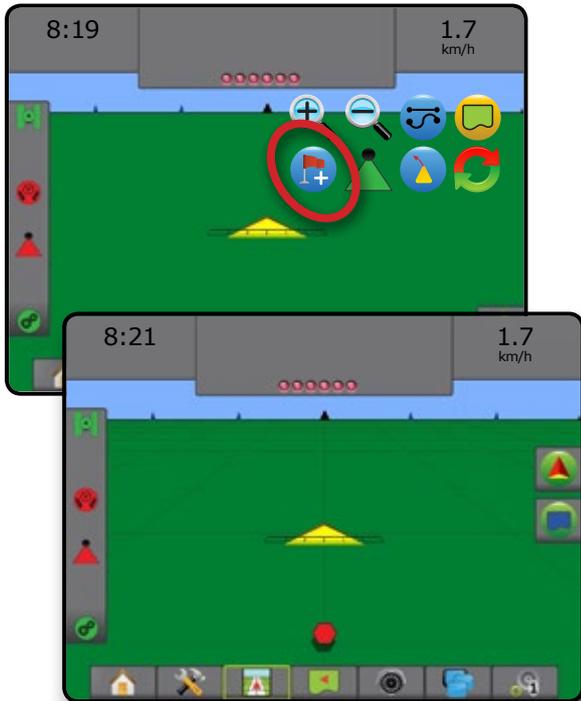
El retorno a punto proporciona la guía de regreso a un punto establecido en la vista de vehículo y vista de lote. En la vista de vehículo una flecha dirige el vehículo al punto establecido. En la vista de lote se muestra únicamente el punto.

Un punto de retorno es específico del trabajo y se mantendrá activo en el trabajo activo hasta que se cancele.

Marcación de punto de retorno

Para marcar un punto de retorno:

1. Conduzca a la ubicación deseada del punto de retorno .
2. Presione la pestaña OPCIONES DE GUÍA Y NAVEGACIÓN  para mostrar las opciones de navegación.
3. Presione el ícono AGREGAR PUNTO .



Eliminar el punto de retorno

Para eliminar el punto de retorno establecido:

1. Presione la pestaña OPCIONES DE GUÍA Y NAVEGACIÓN  para mostrar las opciones de navegación.
2. Presione el ícono ELIMINAR PUNTO .

El ícono Eliminar punto no está disponible mientras que está activa la guía de retorno a punto.



Guía a un punto de retorno

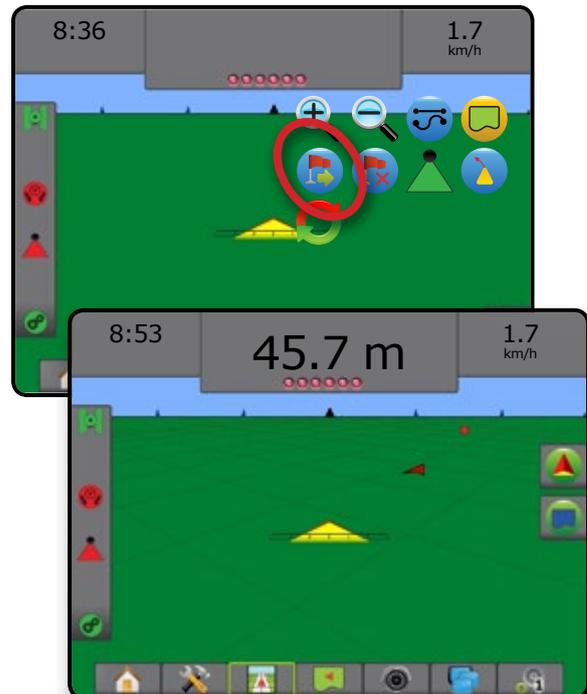
Para mostrar la distancia y la guía al punto de retorno establecido:

1. Presione la pestaña OPCIONES DE GUÍA Y NAVEGACIÓN  para mostrar las opciones de navegación.
2. Presione el ícono GUÍA DE RETORNO A PUNTO .

La consola comenzará a proporcionar la información de la distancia en la barra de guía del vehículo hasta el punto establecido.

Utilice el ícono CANCELAR GUÍA DE RETORNO A PUNTO  para ocultar la distancia y la guía al punto establecido.

La guía no se puede calcular cuando el signo “?” aparece en la barra de guía.



Computadora de campo Aeros 9040

Función Próxima guía



Si se guarda más de una guía, la función Próxima guía estará disponible. Al presionar la opción Próxima guía, el vehículo será dirigido a la próxima guía guardada en la consola.

Para cambiar a otras guías disponibles:

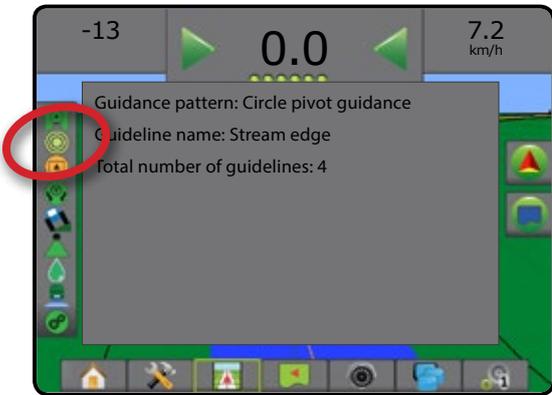
1. Presione la pestaña OPCIONES DE GUÍA Y NAVEGACIÓN  para mostrar las opciones de navegación.
2. Presione el ícono PRÓXIMA GUÍA   .

Altere entre todas las guías al presionar el ícono PRÓXIMA GUÍA    otra vez.



Para ver qué guía está activa, presione el icono de modo de guía en la barra de estado.

Figura 17: Ver cual guía está activa



BOOMPILOT

Dependiendo de si un sistema de control de secciones está presente y cuando esté presente el tipo de control de secciones que se utiliza, además de cuáles son las opciones activadas, existen múltiples opciones para el control de sección BoomPilot.

Esta sección incluye las opciones de configuración para estas formaciones:

- ▶ Sin módulo de control de sección
 - Consola solamente
 - Con interruptor de encendido/apagado de trabajo opcional
- ▶ Pulverizador ISOBUS
 - Consola y ECU solamente
 - Con caja de interruptores
 - Con un módulo de estado del implemento ISOBUS (ISO ISM)
- ▶ Esparcidor ISOBUS
 - Consola solamente
 - Con interruptor de encendido/apagado del esparcidor opcional
- ▶ Con módulo de control de secciones de TeeJet y caja de interruptores o ISM
- ▶ Con módulo de control de secciones de TeeJet

Figura 18: Ícono BoomPilot e indicador de la barra de estado



Sin módulo de control de sección

Si no está presente un sistema de control de secciones, el ícono de BoomPilot o un interruptor de encendido/apagado de trabajo opcional se utiliza para encender o apagar la sección única. Solo un ancho de sección será ilustrado y la barra de estado no tendrá ningún ícono.

NOTA: Si un controlador ISOBUS, SmartCable, módulo de controlador de sección (SDM) o un módulo de función del interruptor (SFM) está presente, consulte las siguientes secciones para obtener más información.

NOTA: El ícono de BOOMPILOT está atenuado  cuando GNSS no está disponible.

Consola solamente

El ícono de BoomPilot se utiliza para encender o apagar la sección.

Para determinar los ajustes de configuración:

1. Presione la pestaña inferior CONFIGURACIÓN DEL SISTEMA .
2. Presione la pestaña lateral CONFIGURACIÓN .
3. Presione **Implemento**.
4. Configure el "Ícono de BoomPilot" a **Activar**.

NOTA: La configuración del modo de inicio de BoomPilot no marcará ninguna diferencia en la función de esta opción.

Para apagar o encender la aplicación utilizando la consola:

1. Presione la pestaña OPCIONES DE GUÍA Y NAVEGACIÓN  para mostrar las opciones de navegación.
2. Presione el ícono BOOMPILOT .
3. Presione el ícono BOOMPILOT  para alternar la sección entre encendida y apagada.

Con interruptor de encendido/apagado de trabajo opcional

El interruptor de encendido/apagado de trabajo se utiliza para encender o apagar la sección.

Para determinar los ajustes de configuración:

1. Presione la pestaña inferior CONFIGURACIÓN DEL SISTEMA .
2. Presione la pestaña lateral CONFIGURACIÓN .
3. Presione **Implemento**.
4. Configure el "Ícono de BoomPilot" a **Desactivar**.

NOTA: La configuración del modo de inicio de BoomPilot no marcará ninguna diferencia en la función de esta opción.

En áreas donde se desea la aplicación:

1. Cambie el interruptor de encendido/apagado de trabajo a la posición "encendido".

En áreas donde no se desea la aplicación:

1. Cambie el interruptor de encendido/apagado de trabajo a la posición "apagado".

Cómo utilizar la consola

Para controlar la sección utilizando el ícono de BoomPilot mientras que haya un interruptor de encendido/apagado de trabajo en el sistema:

1. Configure el "Ícono de BoomPilot" a **Activar**.
2. El interruptor de encendido/apagado de trabajo debe permanecer en la posición "apagado".
3. Presione el ícono BOOMPILOT  para alternar la sección entre encendida y apagada.

Pulverizador ISOBUS

Si está presente una unidad de control electrónica (ECU) de ISOBUS, el ícono de BoomPilot o la caja de interruptores opcional se pueden utilizar para encender o apagar la barra. El ícono de BoomPilot también se puede utilizar para configurar el control automático de sección a manual  o automático . El número de anchos de la sección que se muestran dependerá de la configuración de ECU de ISOBUS.

NOTA: El ícono de BOOMPILOT está atenuado  cuando GNSS no está disponible.

Consola y ECU solamente

Todos los valores de configuración de control de tasas de ISOBUS se deben configurar antes de iniciar el BoomPilot. El modo de regulación automática o manual no debería afectar las siguientes opciones.

Para determinar los ajustes de configuración:

1. Presione la pestaña inferior CONFIGURACIÓN DEL SISTEMA .
2. Presione la pestaña lateral CONFIGURACIÓN .
3. Presione **Implemento**.
4. Configure el "Ícono de BoomPilot" a **Activar**.

NOTA: La configuración del modo de inicio de BoomPilot no marcará ninguna diferencia en la función de esta opción.

Para apagar o encender la aplicación de forma automática:

1. Presione la pestaña OPCIONES DE GUÍA Y NAVEGACIÓN  para mostrar las opciones de navegación.
2. Presione el ícono BOOMPILOT .

◀Automático: el ícono de la barra de estado se cambiará al color verde .

NOTA: La aplicación puede controlarse de forma manual mientras que esté en el modo BoomPilot automático mediante la tecla de inicio/detención en la pantalla de la operación de ISOBUS.

Para apagar o encender la aplicación de forma manual:

1. Presione la pestaña OPCIONES DE GUÍA Y NAVEGACIÓN  para mostrar las opciones de navegación.
2. Presione el ícono BOOMPILOT .
- ◀Automático: el ícono de la barra de estado se cambiará al color rojo .
3. Presione la pestaña inferior TERMINAL UNIVERSAL ISOBUS .
4. Vaya a la pantalla de operación
5. Utilice la tecla INICIAR/DETENER .

Con caja de interruptores

Todos los valores de configuración de control de tasas de ISOBUS se deben configurar antes de iniciar el BoomPilot. El modo de regulación automática o manual no debería afectar las siguientes opciones.

Para determinar los ajustes de configuración:

1. Presione la pestaña inferior CONFIGURACIÓN DEL SISTEMA .
2. Presione la pestaña lateral CONFIGURACIÓN .
3. Presione **Implemento**.
4. Configure el "Ícono de BoomPilot" a **Desactivar**.

NOTA: La configuración del modo de inicio de BoomPilot no marcará ninguna diferencia en la función de esta opción.

Para apagar o encender la aplicación de forma automática:

1. El interruptor maestro de la caja de interruptores y los interruptores de la sección deben estar en la posición "encendido".
2. Presione la pestaña OPCIONES DE GUÍA Y NAVEGACIÓN  para mostrar las opciones de navegación.
3. Presione el ícono BOOMPILOT 
◀Automático: el icono de la barra de estado se cambiará al color verde .

NOTA: La aplicación puede controlarse de forma manual mientras que esté en el modo BoomPilot automático mediante el interruptor maestro o los interruptores de sección individuales.

Precaución: Mientras que se encuentra en un área de aplicación anterior, cambiar manualmente un interruptor de sección cambiará el BoomPilot al modo manual. Por lo tanto, si un interruptor permanece en la posición de encendido después de salir del área de aplicación, el mismo permanecería apagado.

Para apagar o encender la aplicación de forma manual:

1. Presione la pestaña OPCIONES DE GUÍA Y NAVEGACIÓN  para mostrar las opciones de navegación.
2. Presione el ícono BOOMPILOT 
◀Manual: el icono de la barra de estado se cambiará al color rojo .
3. Enciende/apaga el interruptor maestro o los interruptores de sección individuales.

Con un Módulo de estado del implemento ISOBUS (ISO ISM)

Todos los valores de configuración de control de tasas de ISOBUS se deben configurar antes de iniciar el BoomPilot. El modo de regulación debe ser "Manual".

Para determinar los ajustes de configuración:

1. Presione la pestaña inferior CONFIGURACIÓN DEL SISTEMA .
2. Presione la pestaña lateral CONFIGURACIÓN .
3. Presione **Implemento**.
4. Configure el "Ícono de BoomPilot" a **Activar**.

NOTA: La configuración del modo de inicio de BoomPilot no marcará ninguna diferencia en la función de esta opción.

Para apagar o encender la aplicación de forma automática:

1. Presione la pestaña OPCIONES DE GUÍA Y NAVEGACIÓN  para mostrar las opciones de navegación.
2. Presione el ícono BOOMPILOT 
◀Automático: el icono de la barra de estado se cambiará al color verde .

NOTA: La aplicación puede controlarse de forma manual mientras que esté en el modo BoomPilot automático mediante los interruptores conectados a ISO ISM.

Para apagar o encender la aplicación de forma manual:

1. Presione la pestaña OPCIONES DE GUÍA Y NAVEGACIÓN  para mostrar las opciones de navegación.
2. Presione el ícono BOOMPILOT 
◀Automático: el icono de la barra de estado se cambiará al color rojo .
3. Enciende/apaga el interruptor maestro o los interruptores de sección individuales.

Esparcidor ISOBUS

Si está presente una unidad de control electrónica (ECU) de ISOBUS, el ícono de BoomPilot o el interruptor maestro remoto opcional se pueden utilizar para encender o apagar la aplicación. El ícono de BoomPilot también se puede utilizar para configurar el control automático de sección a manual  o automático .

NOTA: El ícono de BOOMPILOT está atenuado  cuando GNSS no está disponible.

Consola solamente

Todos los valores de configuración de control de tasas de ISOBUS se deben configurar antes de iniciar el BoomPilot. El modo de regulación debe ser "Manual".

Para determinar los ajustes de configuración:

1. Presione la pestaña inferior CONFIGURACIÓN DEL SISTEMA .
2. Presione la pestaña lateral CONFIGURACIÓN .
3. Presione **Implemento**.
4. Configure el "Ícono de BoomPilot" a **Activar**.

NOTA: La configuración del modo de inicio de BoomPilot no marcará ninguna diferencia en la función de esta opción.

Para apagar o encender la aplicación de forma automática:

1. Presione la pestaña OPCIONES DE GUÍA Y NAVEGACIÓN  para mostrar las opciones de navegación.
2. Presione el icono BOOMPILOT 
 - ◀Automático: el icono de la barra de estado se cambiará al color verde 
3. Presione la pestaña inferior TERMINAL UNIVERSAL ISOBUS .
4. Vaya a la pantalla de operación.
5. Utilice la tecla INICIAR/DETENER .

NOTA: La aplicación puede controlarse de forma manual mientras que esté en el modo BoomPilot automático mediante la tecla de inicio/detención en la pantalla de la operación de ISOBUS.

Para apagar o encender la aplicación de forma manual:

1. Presione la pestaña OPCIONES DE GUÍA Y NAVEGACIÓN  para mostrar las opciones de navegación.
2. Presione el icono BOOMPILOT 
 - ◀Automático: el icono de la barra de estado se cambiará al color rojo 
3. Presione la pestaña inferior TERMINAL UNIVERSAL ISOBUS .
4. Vaya a la pantalla de operación.
5. Utilice la tecla INICIAR/DETENER .

Con interruptor de encendido/apagado del esparcidor opcional

Todos los valores de configuración de control de tasas de ISOBUS se deben configurar antes de iniciar el BoomPilot. El modo de regulación automática o manual no debería afectar las siguientes opciones.

Para determinar los ajustes de configuración:

1. Presione la pestaña inferior TERMINAL UNIVERSAL ISOBUS .
2. Active el interruptor esparcidor remoto.
3. Presione la pestaña inferior CONFIGURACIÓN DEL SISTEMA .
4. Presione la pestaña lateral CONFIGURACIÓN .
5. Presione **Implemento**.
6. Configure el "Ícono de BoomPilot" a **Desactivar**.

NOTA: La configuración del modo de inicio de BoomPilot no marcará ninguna diferencia en la función de esta opción.

En áreas donde se desea la aplicación:

1. Cambie el interruptor de encendido/apagado del esparcidor a la posición "encendido".

En áreas donde no se desea la aplicación:

1. Cambie el interruptor de encendido/apagado del esparcidor a la posición "apagado".

Con módulo de control de secciones de TeeJet y caja de interruptores o ISM

SmartCable, módulo de controlador de sección (SDM) o módulo de función del interruptor (SFM) y está presente una caja de interruptores o un módulo de estado del implemento (ISM).

NOTA: El icono de BOOMPILOT está atenuado  cuando GNSS no está disponible. El icono de la barra de estado de BoomPilot estará apagado/manual .

Para apagar o encender la aplicación de forma automática:

1. El interruptor automático/manual de la barra debe estar en la posición "automático".
 - ◀Automático: el icono de la barra de estado estará de color verde 
2. El interruptor maestro y los interruptores de la sección deben estar en la posición "encendido".

NOTA: La aplicación puede controlarse de forma manual mientras que esté en el modo BoomPilot automático mediante los interruptores que se encuentran en la caja de interruptores o los interruptores conectados al ISO ISM.

Para apagar o encender la aplicación de forma manual:

1. El interruptor automático/manual de la barra debe estar en la posición "manual".
 - ◀Manual: el icono de la barra de estado será de color rojo 
2. Use los interruptores en la caja de interruptores o los interruptores conectados al ISO ISM.

Con módulo de control de secciones de TeeJet

Si está presente un SmartCable, módulo de controlador de sección (SDM) o un módulo de función del interruptor (SFM), BoomPilot se utiliza para configurar el control automático de sección a apagado/manual , automático  o aplicación en un lugar .

NOTA: El icono de BOOMPILOT está atenuado  cuando GNSS no está disponible. El icono de la barra de estado de BoomPilot estará apagado/manual .

Para apagar o encender la aplicación de forma automática:

1. Presione la pestaña OPCIONES DE GUÍA Y NAVEGACIÓN  para mostrar las opciones de navegación.
2. Presione brevemente el icono BOOMPILOT 
 - ◀Activar: el icono de la barra de estado se cambiará al color verde 
 - ◀Desactivar: el icono de la barra de estado se cambiará al color rojo 

Para realizar una aplicación de lugar:

1. Presione la pestaña OPCIONES DE GUÍA Y NAVEGACIÓN  para mostrar las opciones de navegación.
2. Presione y sostenga el icono BOOMPILOT  sobre el área en que se realizará la aplicación.
 - ◀Aplicación de lugar: el icono de la barra de estado se cambiará al color amarillo 

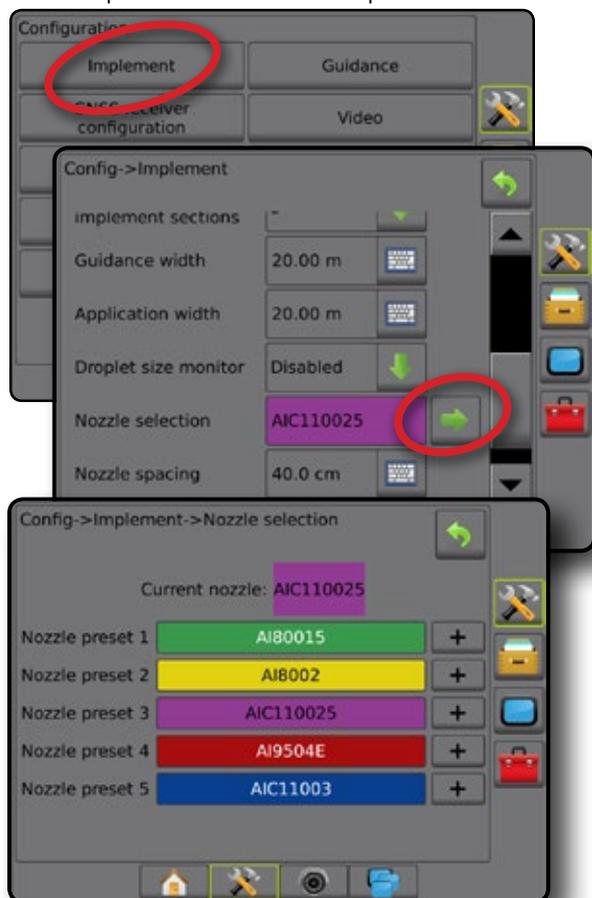
OPCIONES DEL IMPLEMENTO ADICIONAL

SELECCIÓN DE BOQUILLAS

Cuando el sistema incluye un Kit de interfaz de sensor de presión (PSIK) o un módulo de control dual con tipo de aplicación de control del producto configurada a "Líquido" y el sensor primario o un monitor configurado en "Presión", la selección de boquillas se utiliza para seleccionar el tipo de boquilla del pulverizador (serie y capacidad) para determinar la información del tamaño de gota.

En el cuadro de información se muestra la selección de la boquilla actual

1. Presione la pestaña lateral CONFIGURACIÓN .
2. Presione **Implemento**.
 - ◀ En el cuadro de información, se muestra la selección de la boquilla actual
3. Presione la flecha PÁGINA SIGUIENTE  en la selección de boquillas.
4. Seleccione entre:
 - ▶ Valores predefinidos de boquilla 1 a 5: selecciona hasta cinco (5) boquillas para recuperar rápidamente y la boquilla seleccionada actual para determinar la información del tamaño de gota.
 - ▶ Boquilla actual: muestra la boquilla actual



Predefinida

Los valores predefinidos de la boquilla permiten guardar hasta cinco boquillas para una recuperación rápida.

1. Presione **+**.
2. Seleccione una serie de boquillas TeeJet.
3. Seleccione la capacidad de la boquilla.



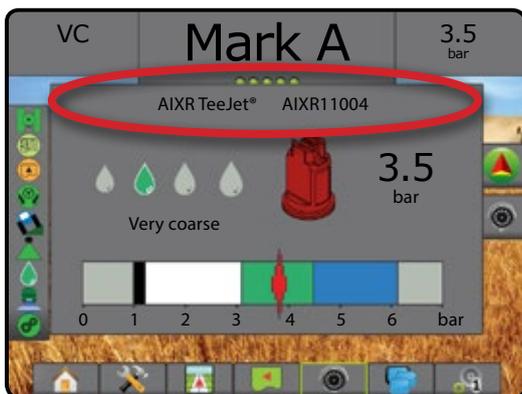
Boquilla actual

La boquilla actual muestra la boquilla activa para determinar la información actual del tamaño de gota. Las boquillas deben ser predefinidas para que estén disponibles para la selección de la boquilla actual.

1. Presione la boquilla deseada.

La boquilla seleccionada se mostrará:

- ◀ En el cuadro de información en la pantalla del implemento
- ◀ En la pantalla del estado de gota/presión de la barra de estado en las pantallas de guía



MONITOR DEL TAMAÑO DE LA GOTA

Cuando el sistema incluye un kit de interfaz de sensor de presión (PSIK) o un módulo de control dual con tipo de aplicación de control del producto configurada a "Líquido" y el sensor primario o un monitor configurado en "Presión", se puede activar/desactivar el monitor del tamaño de la gota. El DSM después está disponible en las pantallas de operación.

Configuración

Activar/desactivar el DSM

1. Presione la pestaña lateral CONFIGURACIÓN
2. Presione **Implemento**.
3. Presione **Monitor del tamaño de la gota**.
4. Seleccione si el Monitor del tamaño de la gota está activado o desactivado.
5. Presione la flecha de RETORNO o la pestaña lateral de CONFIGURACIÓN para regresar a la pantalla de configuración principal.

NOTA: Cuando el Monitor del tamaño de la gota está desactivado, el estado de gota/presión no está disponible en la barra de estado de la pantalla de guía.



Selección de boquillas/boquilla actual

Para establecer los valores predefinidos de la boquilla y la boquilla actual, consulte "Selección de boquilla".

Sensor de presión del módulo de entrada/salida

Si un kit de interfaz de sensor de presión está presente, se utilizan las opciones del sensor de presión para introducir la tasa de presión máxima de fábrica del sensor y establecer alarmas de alta presión y de baja presión que determina el usuario.

Computadora de campo Aeros 9040

Operación

Barra de estado

El estado de gota/presión muestra información sobre el estado actual del tamaño de gota y el sistema de presión.

1. Presione el ícono ESTADO DE GOTA/PRESIÓN        .
2. Presione la pantalla en cualquier lugar para volver a la pantalla de guía.



Estado de gota/presión

-  Con color = engranado. El color de la gota está asociado directamente con el tamaño de gota actual. Las opciones de colores incluyen:        
-  Tachada = desactivada
- Sin ícono = no hay kit de interfaz de sensor de presión instalado en el sistema

Gráfico de tamaños de gota

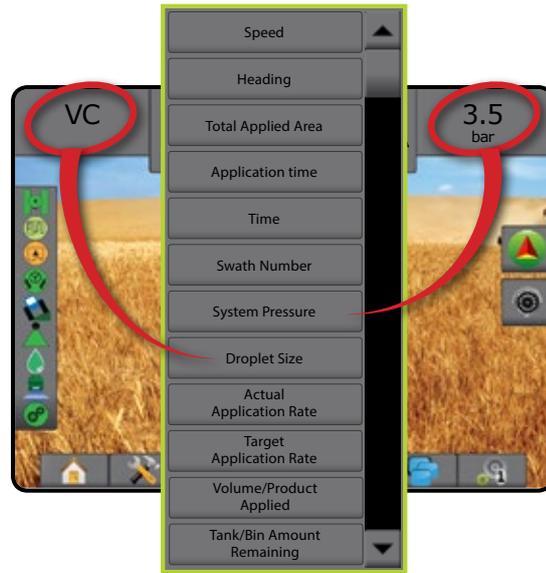
Al elegir una boquilla de aspersión que produzca distintos tamaños de gota en una de las ocho categorías de clasificación de tamaños de gota, se debe recordar siempre que una sola boquilla puede producir diferentes clasificaciones de tamaños de gota a diferentes presiones. Una boquilla podría producir gotas medianas a bajas presiones, mientras que produce gotas finas a medida que aumenta la presión.

Categoría	Símbolo	Código de colores
Extremadamente fina	XF	Violeta
Muy fina	VF	Rojo
Fina	F	Naranja
Mediana	M	Amarillo
Gruesa	C	Azul
Muy gruesa	VC	Verde
Extremadamente gruesa	XC	Blanco
Ultra gruesa	UC	Negro

Barra de guía

La barra de guía lo mantiene informado de su elección de la información seleccionable, lo que incluye el Sistema de presión actual y el Tamaño de gota actual.

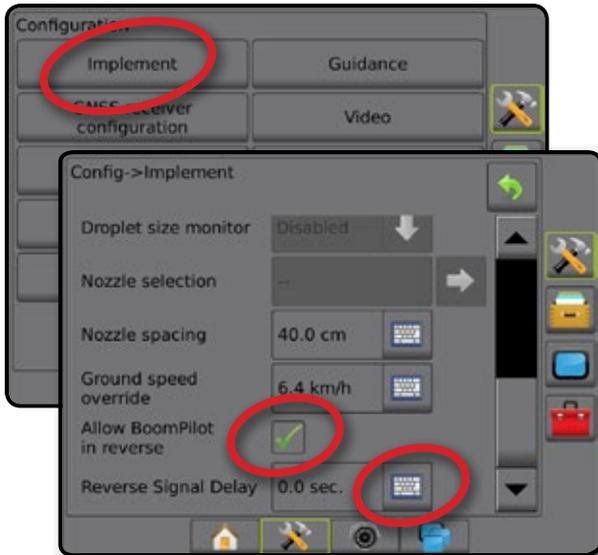
1. Presione la caja INFORMACIÓN QUE SE PUEDE SELECCIONAR.
2. Seleccione entre:
 - Sistema de presión: muestra el sistema de presión actual
 - Tamaño de gota: muestra el tamaño de las gotas de boquilla actual
3. Presione fuera del cuadro de selección para volver a la pantalla de guía.



MÓDULO DE SENSOR DE REVERSA

La configuración del módulo de sensor de reversa se utiliza cuando se agrega un módulo de sensor de reversa a cualquier configuración. Esto permite la asignación y control de la aplicación y una guía en pantalla al realizar un recorrido en reversa.

- Permitir BoomPilot en reversa: se utiliza para activar el funcionamiento en reversa de BoomPilot funcione mientras que se desplaza en reversa
- Demora en la señal de reversa: se utiliza para establecer la demora cuando la marcha va de adelante a reversa o de reversa hacia adelante, antes de que el ícono del vehículo de la pantalla de navegación cambie de dirección



Pantallas de guía de la reversa

Mientras que se desplaza en reversa, tener el BoomPilot en reversa accionada permitirá el control automático de sección. La asignación de la aplicación y el control de la tasa de aplicación funcionarán como si la máquina estuviera avanzando.

◀ La velocidad en la barra de guía se volverá roja mientras que se desplaza en reversa

Figura 19: Recorrer el trayecto hacia adelante

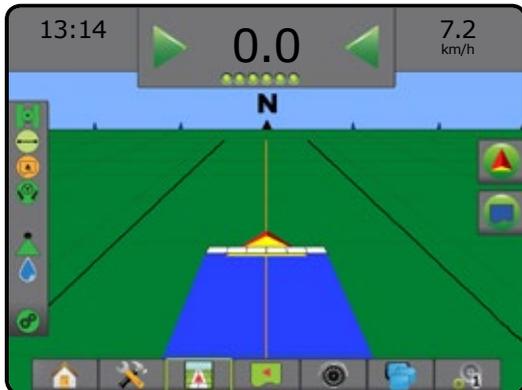
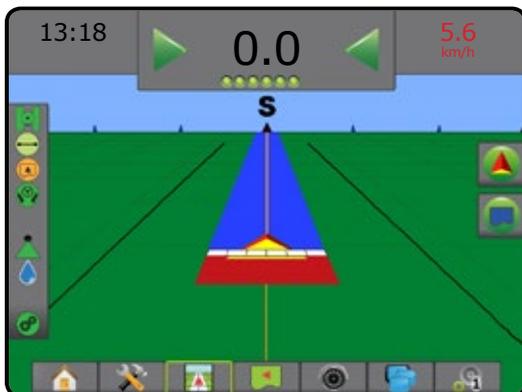


Figura 20: Recorrer el trayecto en reversa



ANULACIÓN DE VELOCIDAD EN SUELO

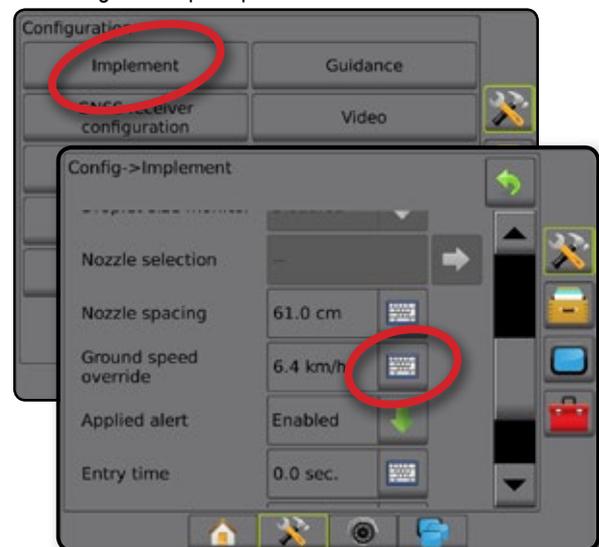
Disponible con un módulo de control dual (DCM) cuando se utiliza una caja de interruptores automática (ASB) o un módulo de estado de entrada (ISM), la anulación de velocidad en suelo (GSO) es la velocidad mínima que se utiliza para el control automático de la tasa de aplicación. Cuando la velocidad del vehículo es inferior a esta configuración, la velocidad de anulación de velocidad en suelo se usa para controlar la tasa de aplicación, en lugar de la velocidad en suelo actual.

La configuración de la Anulación de velocidad en suelo (GSO) se puede utilizar para operar temporalmente el implemento mediante una velocidad GSO preseleccionadas, en lugar de la velocidad actual. La función de anulación se utiliza para poner el implemento en línea rápidamente cuando se inicia desde una parada total o para mantener un patrón de aplicación adecuado cuando la máquina maniobra a velocidades en suelo muy bajas. También se puede utilizar para permitir el operador nivele el implemento desde la cabina con la máquina detenida.

- ▶ Interruptor de GSO apagado: la consola de control funciona normalmente
- ▶ Interruptor de GSO encendido y la velocidad en suelo real es menor que la velocidad GSO: la consola de control utiliza la configuración "velocidad de GSO" para controlar las tasas del flujo químico transportado e inyectado

PRECAUCIÓN: Cuando hace recorrido a una velocidad menor que la configuración de velocidad GSO, esta función hará que el producto sea aplicado a una tasa consistente con la velocidad GSO, en lugar de la velocidad en suelo real.

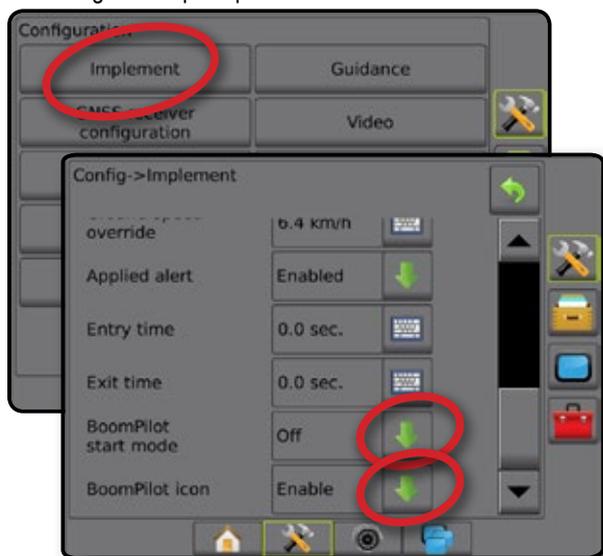
1. Presione la pestaña lateral CONFIGURACIÓN .
2. Presione **Implemento**.
3. Presione el icono TECLADO NUMÉRICO de la anulación de velocidad en suelo .
4. Use el teclado numérico para introducir un valor.
5. Presione la flecha de RETORNO  o la pestaña lateral de CONFIGURACIÓN  para regresar a la pantalla de configuración principal.



BOOMPILOT

Dependiendo de si un sistema de control de secciones está presente y cuando esté presente el tipo de control de secciones que se utiliza, además de cuáles son las opciones activadas, existen múltiples opciones para el control de sección BoomPilot. La configuración del modo de inicio de BoomPilot y el ícono BoomPilot cambia la forma en que se maneja el control de secciones en las pantallas de guía.

1. Presione la pestaña lateral CONFIGURACIÓN .
2. Presione **Implemento**.
3. Seleccione entre:
 - ▶ Modo de inicio de BoomPilot: se usa para habilitar la activación de BoomPilot automático mediante la velocidad (de lo contrario de forma manual mediante el ícono)
 - ▶ Ícono BoomPilot: se usa para activar el ícono a fin de controlar el BoomPilot manualmente
4. Presione la flecha de RETORNO  o la pestaña lateral de CONFIGURACIÓN  para regresar a la pantalla de configuración principal.



Modo de inicio de BoomPilot

El modo de inicio de BoomPilot se usa para configurar si el control de BoomPilot se inicia automáticamente mediante la velocidad, o manualmente mediante el ícono BoomPilot.

- ◀ Apagado: el ícono BoomPilot controla al BoomPilot en las opciones de guía y navegación en las pantallas de guía
- ◀ Automático: BoomPilot se controla por medio de la velocidad

Ícono de BoomPilot

El ícono BoomPilot se utiliza para activar un ícono en las opciones de guía y navegación en las pantallas de guía para controlar BoomPilot manualmente

- ◀ Activar: el ícono BoomPilot estará disponible en las opciones de guía y navegación en las pantallas de guía para controlar el control automático de sección
- ◀ Desactivar: el ícono BoomPilot no estará disponible en las opciones de guía y navegación

Figura 21: Ícono BoomPilot en la pantalla de guía



MONITOR DE FLUJO DE LA BOQUILLA

Cuando está presente un kit de monitor de flujo de boquilla, las opciones del monitor de flujo de boquilla se utilizan para configurar los límites de flujo y el comportamiento de la alarma, y para ejecutar el proceso de equilibrio de flujo de boquilla.

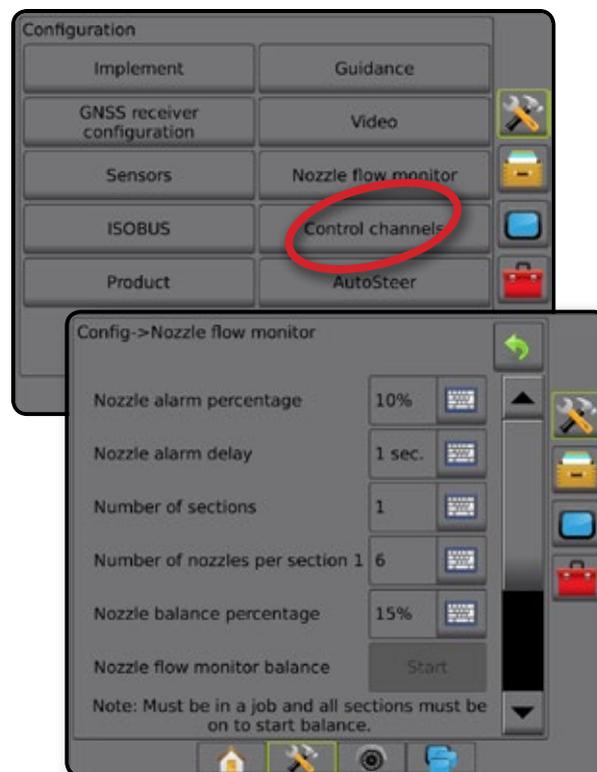
NOTA: Para obtener instrucciones de configuración detalladas, consulte la guía complementaria *Monitor de flujo de la boquilla (TFM)*.

1. Presione la pestaña lateral CONFIGURACIÓN .
2. Presione **Monitor de flujo de la boquilla**.
3. Seleccione entre:
 - ▶ Porcentaje de alarma de la boquilla: se utiliza para configurar el rango de informe de errores de los sensores de la boquilla
 - ▶ Demora de la alarma de la boquilla: se utiliza para establecer el tiempo que la consola esperará al encontrar un error antes de generar una alarma de boquilla
 - ▶ Número de secciones: se utiliza para seleccionar el número de secciones
 - ▶ Número de boquillas por sección: se utiliza para introducir el número de boquillas en una sección específica
 - ▶ Porcentaje de equilibrio de la boquilla: se utiliza para configurar el rango de equilibrio de los sensores de la boquilla

NOTA: El implemento debe estar en un trabajo y todas las secciones deben estar activadas para iniciar el proceso de equilibrio de la boquilla.
 - ▶ Equilibrio del monitor de flujo de la boquilla: se utiliza para iniciar el proceso de equilibrio de flujo de la boquilla

4. Presione la flecha de RETORNO  o la pestaña lateral de CONFIGURACIÓN  para regresar a la pantalla de configuración principal.

Figura 22: Opciones del monitor de flujo de la boquilla



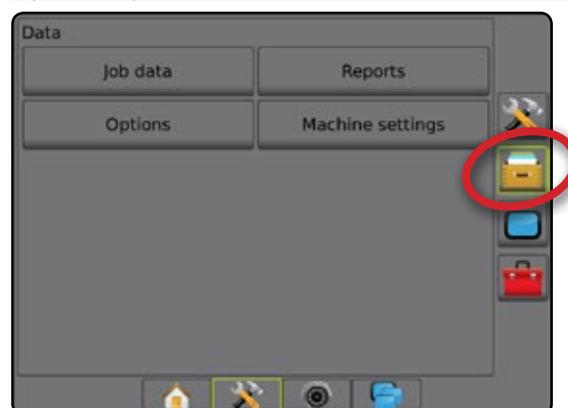
ADMINISTRACIÓN DE DATOS

La administración de datos permite transferir y administrar los datos del trabajo, informar datos del trabajo, cambiar de modo de trabajo, y transferir y administrar la configuración de la máquina.

1. Presione la pestaña inferior CONFIGURACIÓN DEL SISTEMA .
2. Presione la pestaña lateral ADMINISTRACIÓN DE DATOS .
3. Seleccione entre:
 - ▶ Datos del trabajo: en el modo de trabajo avanzado, se utiliza para transferir información de trabajo (eliminar, importar, exportar) y administrar la información de trabajo (crear un nuevo trabajo, eliminar un trabajo o copiar los datos de guía de un trabajo, datos de límite, datos aplicados y/o mapa de prescripción a un nuevo trabajo)
 - ▶ Informes: se utiliza para crear informes del trabajo y guardarlos en una unidad USB
 - ▶ Opciones: se utiliza para seleccionar el modo de trabajo simple o el modo de trabajo avanzado

- ▶ Configuración de la máquina: se utiliza para transferir la configuración de la máquina (eliminar, importar, exportar) y administrar la configuración de la máquina (crear una nueva configuración de máquina, copiar una configuración de máquina, eliminar una configuración de máquina, guardar la configuración actual de máquina al archivo seleccionado o cargar la configuración de máquina del archivo seleccionado)

Figura 23: Opciones de administración de datos



Computadora de campo Aeros 9040

Datos del trabajo

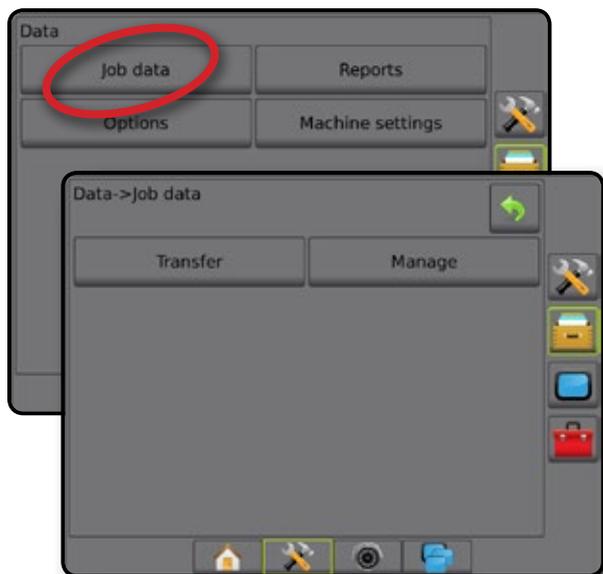
En el modo de trabajo avanzado, se utiliza para transferir los datos del trabajo (eliminar, importar, exportar) y administrar la información de trabajo (crear un nuevo trabajo, eliminar un trabajo o copiar los datos de guía de un trabajo, datos de límite, datos aplicados y/o mapa de prescripción a un nuevo trabajo).

Los datos del trabajo incluyen lo siguiente:

- Nombre del trabajo
- Nombres del cliente, predio y lote
- Límite
- Área de cobertura
- Guías
- Mapas (cobertura, prescripción, aplicación, tasa de objetivo predefinida)
- Fallas de boquillas

1. Presione la pestaña lateral ADMINISTRACIÓN DE DATOS .
2. Presione **Datos del trabajo**.
3. Seleccione entre:
 - ▶ **Transferir:** En el modo de trabajo avanzado, permite la transferencia de trabajos seleccionados hacia o desde una unidad USB , así como eliminar trabajos . Los trabajos transferidos a un dispositivo de almacenamiento USB se pueden abrir y actualizar con Fieldware Link. En Fieldware Link, un usuario puede introducir datos de cliente, predio y lote, así como copiar/editar trabajos para volver a usar límites y guías. Desde Fieldware Link, los trabajos se pueden trasladar de nuevo a un dispositivo de almacenamiento USB para trasladarse de nuevo al almacenamiento interno de la consola para su uso.
 - ▶ **Administrar:** En el modo de trabajo avanzado permite la creación de un nuevo trabajo vacío, copiar los datos de guía de un trabajo seleccionado, los datos de límite, datos aplicados y/o mapa de prescripción a un nuevo trabajo, así como eliminar un trabajo seleccionado.
4. Presione la flecha RETORNO  o la pestaña lateral ADMINISTRACIÓN DE DATOS  para regresar a la pantalla principal de administración de datos.

Figura 24: Opciones de los datos del trabajo



Configuración de la máquina

Configuración de la máquina se utiliza para transferir perfiles para configuración de la máquina (eliminar, importar, exportar) y administrar perfiles para la configuración de la máquina (crear un nuevo perfil, copiar o eliminar un perfil, guardar el perfil actual al perfil seleccionado o cargar la configuración de la máquina del perfil seleccionado).

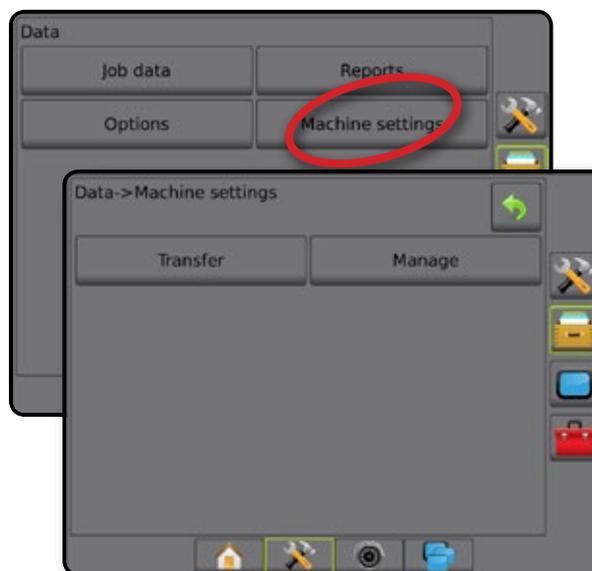
La configuración de la máquina incluye lo siguiente:

- Configuración del implemento
- Configuración de la corrección de inclinación/AutoSteer
- Configuración del control de tasas
- Valores de configuración específicos del trabajo (entre ellos, las asignaciones de las tasas de aplicación, el tipo de aplicación y del canal del producto)

NOTA: No todos los valores de configuración se guardan como parte de la configuración de la máquina. Consulte el apéndice "Configuración del menú de la consola Aeros" para obtener detalles.

1. Presione la pestaña lateral ADMINISTRACIÓN DE DATOS .
2. Presione **Configuración de la máquina**.
3. Seleccione entre:
 - ▶ **Transferir:** permite transferir valores seleccionados de configuración de la máquina hacia o desde una unidad USB , así como eliminar valores de configuración de la máquina . Los valores de configuración de la máquina transferidos a un dispositivo de almacenamiento USB se pueden abrir y actualizar con Fieldware Link. Desde Fieldware Link, los parámetros de configuración de la máquina se pueden trasladar de nuevo a un dispositivo de almacenamiento USB para trasladarse de nuevo al almacenamiento interno de la consola para su uso.
 - ▶ **Administrar:** permite la creación de una nueva configuración de la máquina vacía, la copia de una configuración de la máquina seleccionada a una nueva configuración de la máquina, la eliminación de configuración de la máquina seleccionada, el guardado de la configuración actual de la máquina a la configuración de la máquina seleccionada o la carga de la configuración de la máquina seleccionada a la configuración actual
4. Presione la flecha RETORNO  o la pestaña lateral ADMINISTRACIÓN DE DATOS  para regresar a la pantalla principal de administración de datos.

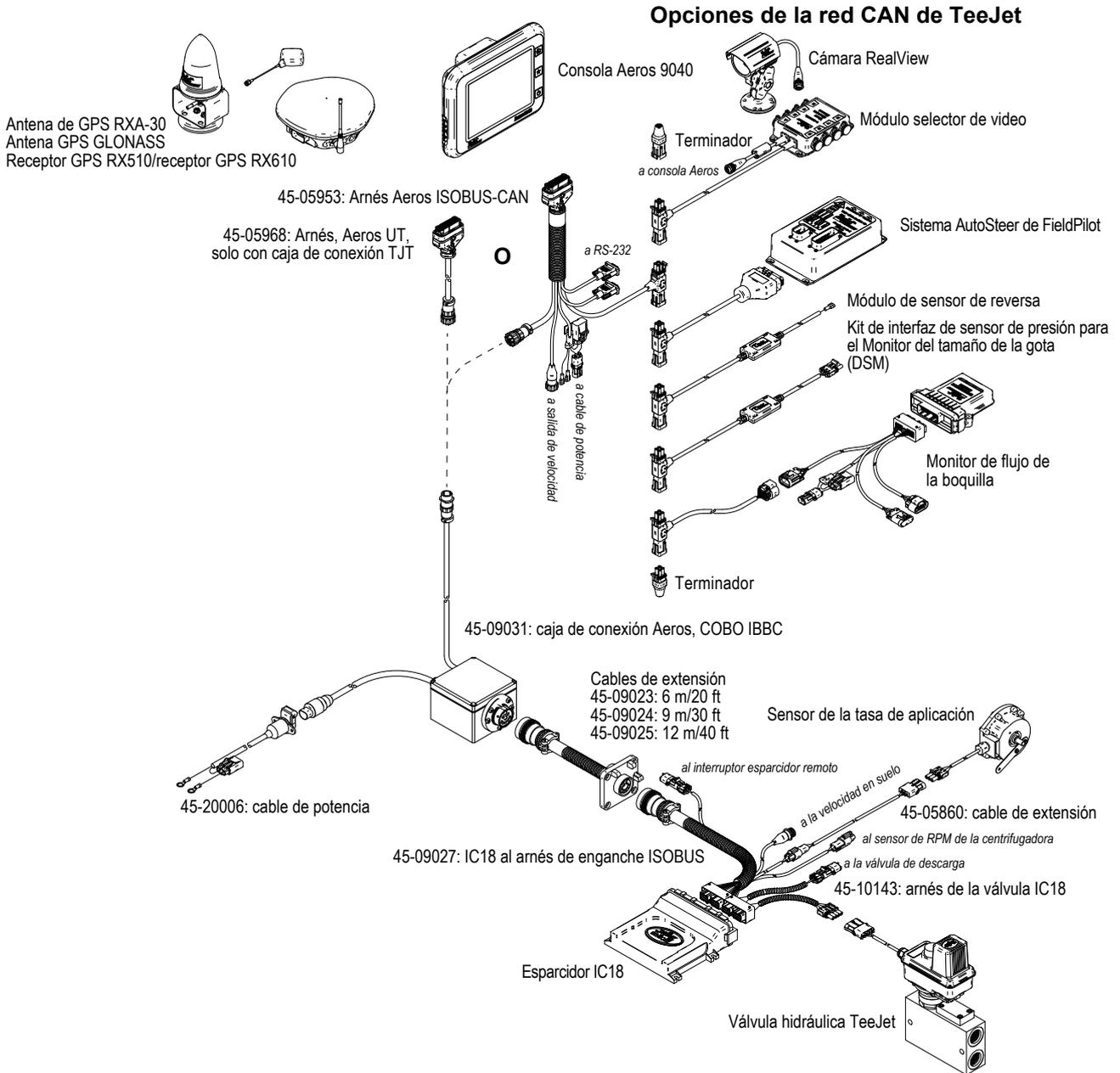
Figura 25: Configuración de la máquina



CONFIGURACIONES DEL SISTEMA

Los siguientes diagramas representan las configuraciones típicas de Aeros. Debido a la variedad de configuraciones posibles, se debe usar esto solo como una referencia.

Figura 26: Esparcidor Aeros IC18



Computadora de campo Aeros 9040

Figura 27: Pulverizador Aeros IC18

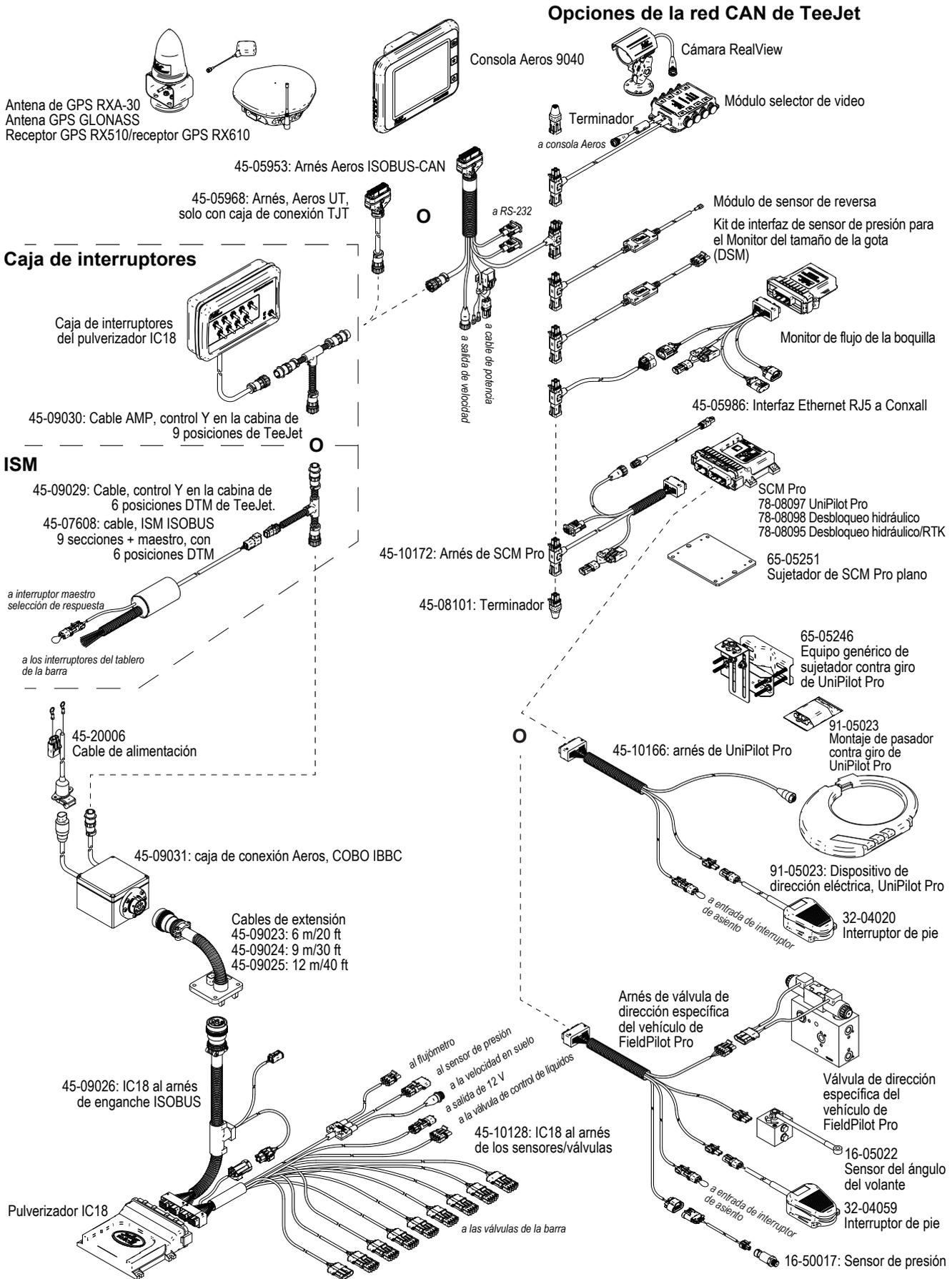


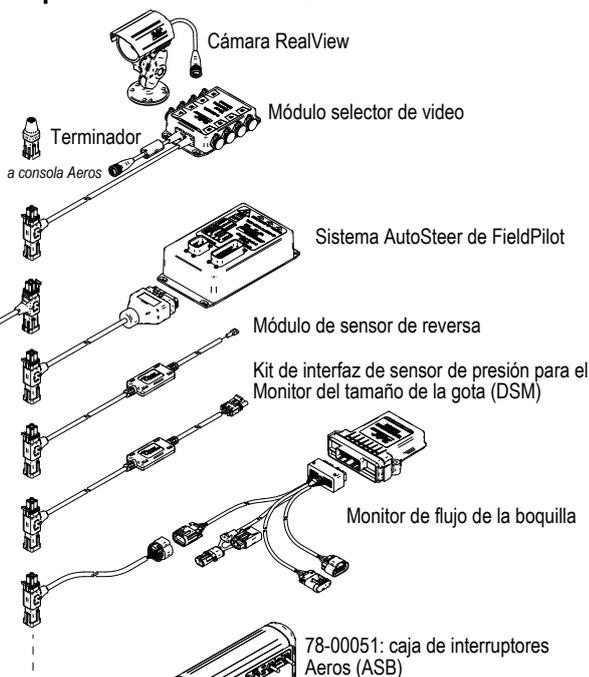
Figura 28: DCM de Aeros

Antena de GPS RXA-30
Antena GPS GLONASS
Receptor GPS RX510/receptor GPS RX610

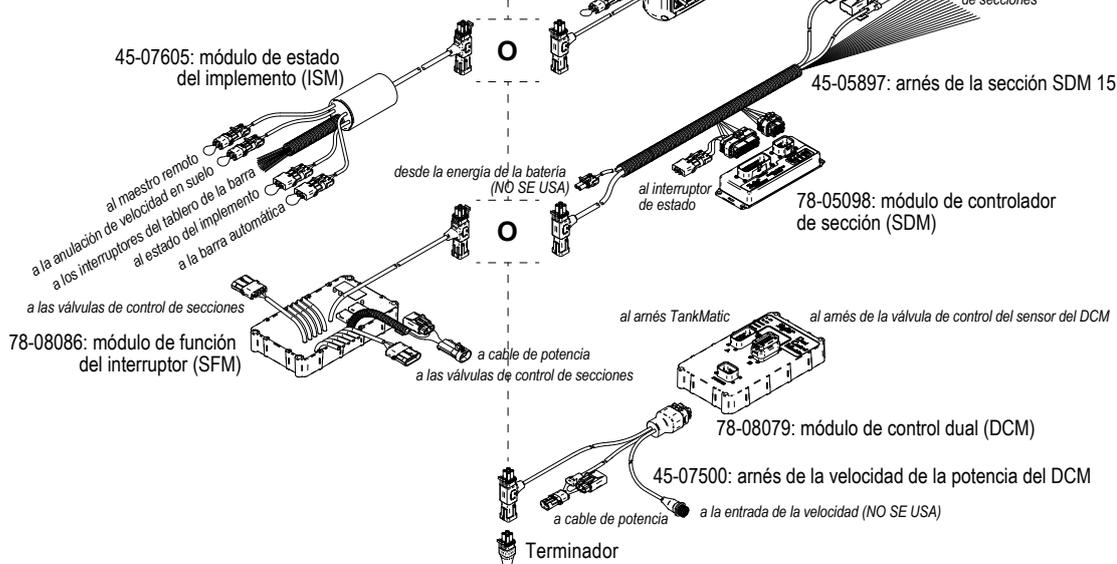


45-05884: Arnés CAN básico para Aeros

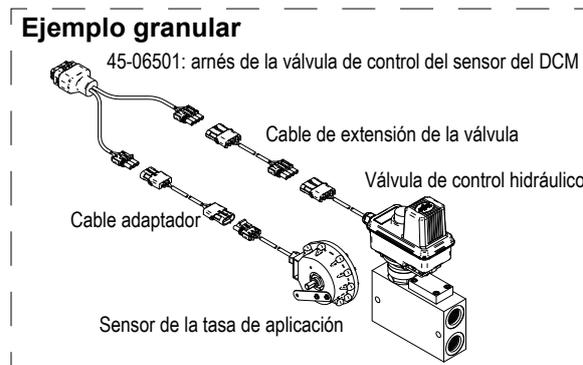
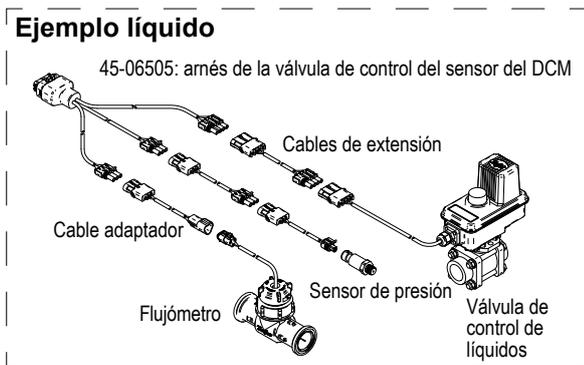
Opciones de la red CAN de TeeJet



Opciones de control de secciones de TeeJet



Opciones de control de las tasas de TeeJet



AEROS® 9040

GUÍA DEL USUARIO

GUÍA SIMPLE DE INICIO

N.º 1 ENCENDIDO

N.º 2 PANTALLA DE INICIO

N.º 3 IR A CONFIGURACIÓN

- 1) Configurar los valores de configuración culturales locales
- 2) Configuración de GNSS
- 3) Configuración del implemento

N.º 4 INICIAR UN NUEVO TRABAJO O CONTINUAR UN TRABAJO

N.º 5 CONFIGURACIÓN DE GUÍA

- 1) Elegir un modo de guía
- 2) Establecer una guía de AB
- 3) Crear un límite de aplicación

AGREGAR CONTROL DE TASAS

TERMINAL UNIVERSAL ISOBUS

MÓDULO DE CONTROL DUAL DE TEEJET



www.teejet.com

A Subsidiary of  Spraying Systems Co.®

98-01504-ES-A4 R1 Spanish/Español
© TeeJet Technologies 2016

Derechos reservados

© 2016 TeeJet Technologies. Todos los derechos reservados. Ninguna parte de este documento o de los programas informáticos descritos en él se pueden reproducir, copiar, fotocopiar, traducir o reducir en cualquier forma o por cualquier medio, electrónico o legible por máquina, de grabación o cualquier otro, sin el consentimiento previo por escrito de TeeJet Technologies.

Marcas comerciales

A menos que se indique lo contrario, todas las otras marcas o nombres de productos son marcas comerciales o marcas comerciales registradas de sus respectivas empresas u organizaciones.

Limitación de responsabilidad

TEEJET TECHNOLOGIES PROPORCIONA ESTA MATERIAL "TAL CUAL" SIN GARANTÍA DE NINGÚN TIPO, YA SEA EXPRESA O IMPLÍCITA. NO SE ASUME NINGUNA RESPONSABILIDAD DE DERECHOS O PATENTES. EN NINGÚN CASO SERÁ TEEJET TECHNOLOGIES RESPONSABLE POR CUALQUIER PÉRDIDA DE NEGOCIO, PÉRDIDA DE GANANCIAS, PÉRDIDA DE USO O DE DATOS, INTERRUPCIÓN DEL NEGOCIO, O POR DAÑOS INDIRECTOS, ESPECIALES, IMPREVISTOS, O RESULTANTES DE CUALQUIER TIPO, INCLUSO SI TEEJET TECHNOLOGIES HAYA SIDO ADVERTIDO DE TALES DAÑOS DERIVADOS DE SOFTWARE TEEJET TECHNOLOGIES.